

અમ્બેડ સિરટમ (4343204) -- સમર 2024 સોલ્યુશન

Milav Dabgar

June 21, 2024

પ્રશ્ન 1(અ) [3 ગુણ]

AVR સ્ટેટ્સ રજિસ્ટર દોરો.

જવાબ

AVR સ્ટેટ્સ રજિસ્ટર (SREG) એરિથમેટિક ઓપરેશનના પરિણામની માહિતી ધરાવે છે અને ઇન્ટરપ્ટ્સને નિયંત્રિત કરે છે.
ડાયાગ્રામ:

I	T	H	S	V	N	Z	C
7	6	5	4	3	2	1	0

- I (બિટ 7): ગ્લોબલ ઇન્ટરપ્ટ એનેબલ
- T (બિટ 6): બિટ કોપી સ્ટોરેજ
- H (બિટ 5): હાફ કેરી ફ્લેગ
- S (બિટ 4): સાઇન ફ્લેગ ($S = N \oplus V$)
- V (બિટ 3): ટુ'સ કોમ્પલિમેન્ટ ઓવરફ્લો
- N (બિટ 2): નેગેટિવ ફ્લેગ
- Z (બિટ 1): જીરો ફ્લેગ
- C (બિટ 0): કેરી ફ્લેગ

મેમરી ટ્રીક

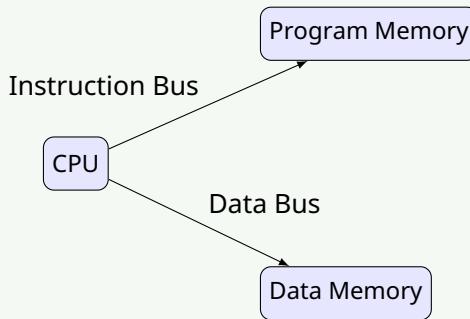
"I Take Health Seriously, Very Nice Zero Carry"

પ્રશ્ન 1(બ) [4 ગુણ]

AVR માં હાર્વર્ડ આર્કિટેક્ચર સમજાવો.

જવાબ

AVR માં હાર્વર્ડ આર્કિટેક્ચર પ્રોગ્રામ અને ડેટા મેમરી અલગ રાખે છે, જેનાથી બંને પર એક સાથે એક્સેસ કરી શકાય છે.
ડાયાગ્રામ:



- **Program Memory:** Flash મેમરીમાં ઇન્સ્ટ્રુક્શન્સ સ્ટોર કરે છે
- **Data Memory:** SRAM, રજિસ્ટર્સ અને I/O રજિસ્ટર્સ ધરાવે છે
- અલગ બસ્સ: પ્રોગ્રામ અને ડેટા માટે અલગ બસ
- પેરેલલ એક્સેસ: એક સાથે ઇન્સ્ટ્રુક્શન ફેચ અને ડેટા એક્સેસ કરી શકાય છે

મેમરી ટ્રીક

“Separate Places for Data And Programs”

પ્રશ્ન 1(ક) [7 ગુણ]

રીયલ ટાઇમ ઓપરેટિંગ સિસ્ટમ ચર્ચો.

જવાબ

રીયલ-ટાઇમ ઓપરેટિંગ સિસ્ટમ (RTOS) ચુસ્ત ટાઇમિંગ જરૂરિયાતો ધરાવતા ટાસ્ક્સનું મેનેજમેન્ટ કરે છે, અને નિશ્ચિત રિસ્પોન્સ ટાઇમ સુનિશ્ચિત કરે છે.

કાષક 1. RTOS ની મુખ્ય વિશેષતાઓ

વિશેષતા	વર્ણન
ટાસ્ક શેડ્યુલિંગ	તાત્કાલિકતાના આધારે ટાસ્ક્સને પ્રાધાન્ય આપે છે
નિશ્ચિત	ઘટનાઓ માટે ગેરેન્ડ રિસ્પોન્સ ટાઇમ
પ્રિએમ્બિટિવ	કિટિકલ ટાસ્ક ઓછા પ્રાધાન્યવાળા ટાસ્કને ઇન્ટરપાર્ટ કરી શકે છે
મેમરી મેનેજમેન્ટ	ફેગમેન્ટેશન વગર કાર્યક્ષમ મેમરી ફાળવણી
ઓછો લેટન્સી	ઘટના અને પ્રતિક્રિયા વરચ્યે ન્યૂનતમ વિલંબ
મલ્ટીટાસ્કિંગ	એક્સાથે અનેક ટાસ્ક હેન્ડલ કરે છે

- ટાસ્ક-બેગાડ: પ્રોગ્રામને સ્વતંત્ર ટાસ્ક્સમાં વિભાજિત કરે છે
- ઇન્ટરપાર્ટ હેન્ડલિંગ: બાધ્ય ઘટનાઓ માટે ઝડપી પ્રતિક્રિયા
- સિંકોનાઇઝેશન: ટાસ્ક કોઓર્ડિનેશન માટે સેમાન્ડોર અને મ્યુટેક્સ પૂરા પાડે છે
- રિસોર્સ મેનેજમેન્ટ: રિસોર્સ કોન્ફિલિક્ટ્સ અટકાવે છે
- નાનો ફૂટપ્રિન્ટ: મર્યાદિત હાર્ડવેર રિસોર્સ માટે ઓપ્ટિમાઇઝ કરેલ છે

મેમરી ટ્રીક

“Tasks Run On Strict Timelines”

પ્રશ્ન 1(ક) OR [7 ગુણ]

ઓબેડેડ સિસ્ટમ માટે માઇકોકન્ટ્રોલર પસંદ કરવા માટેના કાઈટેરીયા ચર્ચો.

જવાબ

યોગ્ય માઇકોકન્ટ્રોલર પસંદ કરવા માટે એપ્લિકેશન જરૂરિયાતોને મેચ કરવા અનેક મુખ્ય પરિબળોનું મૂલ્યાંકન કરવું જરૂરી છે.

કોષ્ટક 2. માઇકોકન્ટ્રોલર પસંદગી માપદંડ

માપદંડ	વિચારણાઓ
પ્રોસેસિંગ પાવર	CPU સ્પીડ, બિટ વિદ્ધિ (8/16/32-બિટ)
મેમરી	Flash, RAM, EEPROM સાઇઝ
પાવર કન્જમ્પશન	સ્લીપ મોડ, ઓપરેટિંગ વોલ્ટેજ
I/O કેપેબિલિટીઝ	પોર્ટ્સની સંખ્યા, સ્પેશિયલ ફંક્શન્સ
પેરિફેરલ્સ	ટાઇમર, ADC, કમ્યુનિકેશન ઇન્ટરફેસ
કોસ્ટ	યુનિટ પ્રાઇસ, ડેવલપમેન્ટ ટૂલ્સ કોસ્ટ
ડેવલપમેન્ટ સપોર્ટ	ટૂલ્સ, ડોક્યુમેન્ટેશન, કમ્યુનિટી

- એપ્લિકેશન નીડ્સ: કન્ટોલરને ટાસ્કની જાહેરતા સાથે મેચ કરવો
- રીયલ-ટાઈમ રિકવાયરમેન્ટ: રિસ્પોન્સ ટાઈમની મર્યાદાઓ
- એન્વાયનમેન્ટલ ફેક્ટર્સ: તાપમાન, નોઇજ, વાઇબ્રેશન
- ફોર્મ ફેક્ટર: ભૌતિક આકાર અને પેકેજિંગ
- ભવિષ્યની એક્સ્પાન્શન: ફીયર ગોથ માટે જગ્યા

મેમરી ટ્રીક

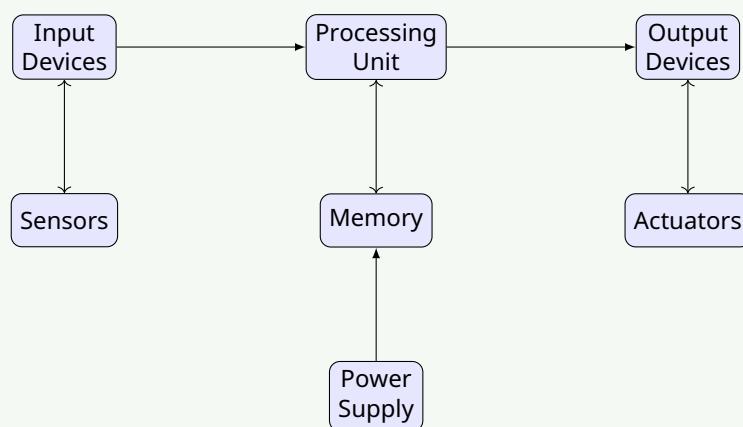
“Power, Memory, I/O, Peripherals, Cost”

પ્રશ્ન 2(અ) [3 ગુણ]

એમ્પેડેડ સિસ્ટમ વ્યાખ્યાયીત કરો અને તેનો જનરલ બ્લોક ડાયાગ્રામ દોરો.

જવાબ

એમ્પેડેડ સિસ્ટમ એ એક ડેડિકેટેડ કમ્પ્યુટર સિસ્ટમ છે જે મોટી મિકેનિકલ કે ઇલેક્ટ્રિકલ સિસ્ટમમાં ચોક્કસ કાર્યો માટે ડિઝાઇન કરેલ છે. ડાયાગ્રામ:



- પ્રોસેસિંગ યુનિટ: માઇકોકન્ટ્રોલર/માઇકોપ્રોસેસર
- મેમરી: પ્રોગ્રામ અને ડેટા સ્ટોર કરે છે
- ઇનપુટ/આઉટપુટ: બાહ્ય દુનિયા સાથે ઇન્ટરફેસ

મેમરી ટ્રીક

"Processing Memory I/O Power"

પ્રશ્ન 2(બ) [4 ગુણ]

દરેક પોર્ટ સાથે સંકળાયેલ I/O રજિસ્ટરની યાદી બનાવો.

જવાબ

AVR માઇકોકન્ટ્રોલર દરેક I/O પોર્ટ કંટ્રોલ કરવા માટે ત્રણ મુખ્ય રજિસ્ટર ધરાવે છે.

કોષ્ટક 3. I/O પોર્ટ રજિસ્ટર્સ

રજિસ્ટર	ફુંક્શન	વર્ણન
PORTx	ડેટા રજિસ્ટર	આઉટપુટ વેલ્યુ અથવા પુલ-અપ સેટ કરે છે
DDRx	ડેટા ડિરેક્શન રજિસ્ટર	પિન ડિરેક્શન સેટ કરે છે (1=આઉટપુટ, 0=ઇનપુટ)
PINx	પોર્ટ ઇનપુટ પિન્સ	વાસ્તવિક પિન સ્ટેટ્સ વાંચે છે

- એંદ્રાવી છે: A, B, C, D (પોર્ટનો અક્ષર)
- વધારાનાં સ્પેશિયલ: કેટલાક પોર્ટ્સ PCMSK (પિન ચેન્જ માસ્ક) રજિસ્ટર ધરાવે છે

મેમરી ટ્રીક

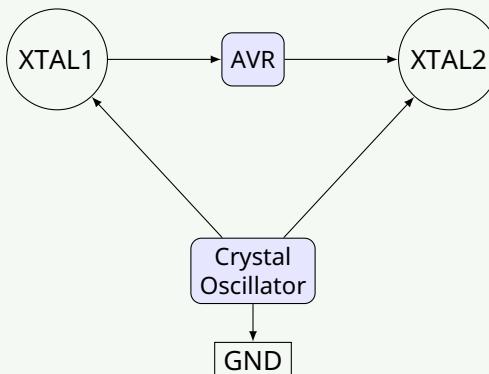
"Direction, Data, Pin reading"

પ્રશ્ન 2(ક) [7 ગુણ]

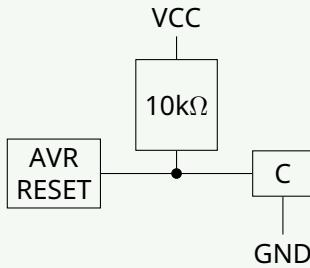
AVR માટેની કલોક અને રીસેટ સક્રીટ સમજાવો.

જવાબ

કલોક અને રીસેટ સર્કિટ્સ AVR ઓપરેશનસના યોગ્ય ઇનિશિયલાઇઝરન અને ટાઇમિંગ સુનિશ્ચિત કરે છે.
કલોક સર્કિટ ડાયાગ્રામ:



રીસેટ સર્કિટ:



- કલોક સોર્સ: એક્સટરનલ કિસ્ટલ, RC ઓસિલેટર, અથવા ઇન્ટરનલ ઓસિલેટર
- કિસ્ટલ: ચોક્કસ ટાઇમિંગ પૂરું પાડે છે (1-16 MHz)
- રીસેટ પિન: સિસ્ટમ રીસ્ટાર્ટ માટે એક્ટિવ-લો ઇનપુટ
- પાવર-ઓન રીસેટ: પાવર આપતી વખતે ઓટોમેટિક રીસેટ
- બ્રાઉન-આઉટ ડિટેક્શન: જો વોલ્ટેજ નિયોગ થી નીચે જાય તો રીસેટ

મેમરી ટ્રીક

“Crystal Oscillates, Reset Ensures Start”

પ્રશ્ન 2(અ OR) [3 ગુણ]

એમ્બેડેડ સિસ્ટમની લાક્ષણિકતાઓ લખો.

જવાબ

એમ્બેડેડ સિસ્ટમની અનન્ય લાક્ષણિકતાઓ તેને જનરલ-પરપા કમ્પ્યુટરથી અલગ પાડે છે.

કોષ્ટક 4. એમ્બેડેડ સિસ્ટમની લાક્ષણિકતાઓ

લાક્ષણિકતા	વર્ણન
સિંગલ-ફંક્શન	ચોક્કસ ટાસ્ક માટે સમર્પિત
રીયલ-ટાઈમ	અનુમાનિત પ્રતિક્રિયા સમય
રિસોર્સ-કન્સ્ટ્રેઇન્ડ	મર્યાદિત મેમરી, પાવર, પ્રોસેસિંગ
વિશ્વસનીયતા	નિષ્કળતા વગર સતત ચાલવું જોઈએ
રીએક્ટિવ	પર્યાવરણીય ફેરફારોને પ્રતિસાદ આપે છે

- લાંબું આયુષ્ય: ઘણીવાર વર્ષો સુધી હસ્તક્ષેપ વિના કામ કરે છે
- ઘણીવાર છુપાયેલ: મોટી સિસ્ટમમાં એકીકૃત

મેમરી ટ્રીક

“Single, Real-time, Resource-limited, Reliable”

પ્રશ્ન 2(બ OR) [4 ગુણ]

ડેટા આઉટપુટ અને ઇનપુટ કરવામાં DDRx રજીસ્ટરની ભૂમિકાની ચર્ચા કરો.

જવાબ

DDRx (ડેટા ડાઇરેક્શન રજિસ્ટર) પોર્ટ X ના દરેક પિનને ઇનપુટ કે આઉટપુટ તરીકે કન્ફિગર કરે છે.

કોષ્ટક 5. I/O ઓપરેશનસમાં DDRx ની ભૂમિકા

DDRx વેલ્યુ	PORTx વેલ્યુ	મોડ	ફુંક્શન
0	0	ઇનપુટ	હાઇ-ઇમ્પીડન્સ મોડ
0	1	ઇનપુટ	પુલ-અપ એનેબલ્ડ
1	0	આઉટપુટ	આઉટપુટ લો (0V)
1	1	આઉટપુટ	આઉટપુટ હાઇ (VCC)

- ડિરેક્શન કંટ્રોલ: 1 = આઉટપુટ, 0 = ઇનપુટ
- પિન-સ્પેસિફિક: દરેક બિટ વ્યક્તિગત પિન નિયંત્રિત કરે છે
- ઇનિશિયલ સ્ટેટ: ડિફોલ્ટ ઇનપુટ (બધા 0s) છે

મેરી ટ્રીક

“Direction Determines Data flow”

પ્રશ્ન 2(ક) OR) [7 ગુણ]

ATmega32નો પીન ડાયાગ્રામ દોરી સમજાવો.

જવાબ

ATmega32 એ 40 પિન ધરાવતો લોકપ્રિય 8-બિટ AVR માઇકોકન્ટ્રોલર છે જે વિવિધ કાર્યક્ષમતા પ્રદાન કરે છે.

ડાયાગ્રામ:



- પોર્ટ A (PA0-PA7): 8-બિટ બાયડાયરેક્શનલ પોર્ટ ADC ઇનપુટ સાથે
- પોર્ટ B (PB0-PB7): 8-બિટ પોર્ટ SPI, ટાઇમર્સ, અને એક્સ્ટર્નલ ઇન્ટરપ્ટ સાથે
- પોર્ટ C (PC0-PC7): 8-બિટ બાયડાયરેક્શનલ પોર્ટ TWI સપોર્ટ સાથે
- પોર્ટ D (PD0-PD7): 8-બિટ પોર્ટ USART, એક્સ્ટર્નલ ઇન્ટરપ્ટ, અને PWM સાથે
- પાવર/ગ્રાઉન્ડ: VCC, GND, AVCC, AREF
- કલોક: XTAL1/XTAL2 એક્સ્ટર્નલ ઓસિલેટર માટે
- રીસેટ: એક્ટિવ-લો રીસેટ ઇનપુટ

મેમરી ટ્રીક

"ABCD Ports Around Power Clock Reset"

પ્રશ્ન 3(અ) [3 ગુણ]

ATmega32 માટે પ્રોગ્રામ કાઉન્ટર (PC) રજિસ્ટર સમજાવો.

જવાબ

પ્રોગ્રામ કાઉન્ટર (PC) એ 16-બિટ રજિસ્ટર છે જે એક્ઝિક્યુટ કરવા માટેના આગામી ઇન્સ્ટ્રક્શનના એડ્રેસને ટ્રેક કરે છે.
ડાયાગ્રામ:

PC High	PC Low
15:8	7:0

- ફુલ્ફાલ: પ્રોગ્રામ મેમરીમાં આગામી ઇન્સ્ટ્રક્શન તરફ પોઇન્ટ કરે છે
- સાઈઝ: 16-બિટ (64K શબ્દો સુધી એડ્રેસ કરી શકાય)
- ઓટો-ઇન્ષ્રેસન્ટ: ઇન્સ્ટ્રક્શન ફેચ પછી આપોઆપ વધે છે
- જમ્પ કંડ્રોલ: બ્રાન્ચ અને જમ્પ ઇન્સ્ટ્રક્શન્સ દ્વારા મોડિફાય થાય છે

મેમરી ટ્રીક

"Points to Code Execution"

પ્રશ્ન 3(બ) [4 ગુણ]

EEPROM ના 0x005F લોકેશન પરથી ડેટા રીડ કરી PORTB પર મોકલવા માટે AVR C પ્રોગ્રામ લખો.

જવાબ

Listing 1. Read EEPROM to PORTB

```

1 #include <avr/io.h>
2 #include <avr/eeprom.h>
3
4 int main(void)
5 {
6     // PORTB ને આઉટપુટ તરીકે સેટ કરો
7     DDRB = 0xFF;
8
9     // EEPROM લોકેશન 0x005F પરથી વાંચો અને PORTB પર આઉટપુટ કરો
10    PORTB = eeprom_read_byte((uint8_t*)0x005F);
11
12    while(1){
13        // મુખ્ય લૂપ
14    }
15    return 0;
16 }
```

- DDR B = 0xFF: બધા PORTB પિન્સને આઉટપુટ તરીકે કન્ફિગર કરે છે
- eeprom_read_byte(): EEPROM વાંચવા માટે AVR લાઇબ્રેરી ફંક્શન
- while(1): આઉટપુટ જાળવવા માટે અનંત લૂપ

મેમરી ટ્રીક

"Direction, Read EEPROM, Output to Port"

પ્રશ્ન 3(ક) [7 ગુણ]

TCCRO રજિસ્ટર દોરી વિગતવાર સમજાવો.

જવાબ

ટાઇમર/કાઉન્ટર કંટ્રોલ રજિસ્ટર 0 (TCCRO) ટાઇમર/કાઉન્ટર0ના ઓપરેશનને કંટ્રોલ કરે છે.

ડાયાગ્રામ:

FOC0	WGM00	COM01	COM00	WGM01	CS02	CS01	CS00
7	6	5	4	3	2	1	0

કોષ્ટક 6. TCCRO બિટ્સ ફંક્શન

બિટ(સ)	નામ	ફંક્શન
7	FOC0	ફોર્સ આઉટપુટ કમ્પેર
6,3	WGM01:0	વેવફોર્મ જનરેશન મોડ
5,4	COM01:0	કમ્પેર મેચ આઉટપુટ મોડ
2,1,0	CS02:0	કલોક સિલેક્ટ

- WGM01:0: નોર્મલ, CTC, અથવા PWM મોડ પસંદ કરે છે
- COM01:0: કમ્પેર મેચ પર OC0 પિન વર્તણૂક વ્યાખ્યાયિત કરે છે
- CS02:0: કલોક સોર્સ અને પ્રીસ્કેલર સેટ કરે છે (1, 8, 64, 256, 1024)

મેમરી ટ્રીક

"Forcing Waveforms, Comparing, Selecting Clock"

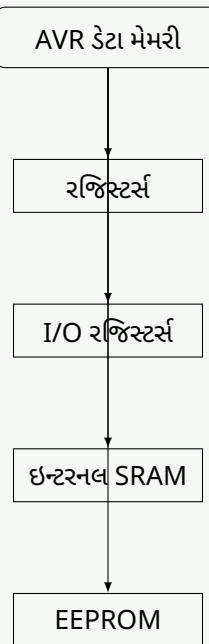
પ્રશ્ન 3(અ) OR [3 ગુણ]

AVR ડેટા મેમરી સમજાવો.

જવાબ

AVR ડેટા મેમરીમાં વિવિધ પ્રકારના ડેટા સ્ટોરેજ માટે અનેક સેક્શન્સ હોય છે.

ડાયાગ્રામ:



- રજિસ્ટર્સ: 32 જનરલ-પરપાર રજિસ્ટર્સ (R0-R31)
- I/O મેમરી: પેરિફરલ્સ માટે સ્પેશિયલ ફુંક્શન રજિસ્ટર્સ
- SRAM: વેરિએબલ્સ માટે ઇન્ટરનલ RAM (વોલેટાઇલ)
- EEPROM: સાતત્યપૂર્ણ ડેટા માટે નોન-વોલેટાઇલ મેમરી

મેમરી ટ્રીક

``Registers I/O SRAM EEPROM''

પ્રશ્ન 3(બ) OR [4 ગુણ]

EEPROM ના 0x005F લોકેશન પર 'G' સ્ટોર કરવા માટે AVR C પ્રોગ્રામ લખો.

જવાબ

Listing 2. Write to EEPROM

```

1 #include <avr/io.h>
2 #include <avr/eeprom.h>
3
4 int main(void)
5 {
6     // 'G' કેરેક્ટરને EEPROM લોકેશન 0x005F પર સ્ટોર કરો
7     eeprom_write_byte((uint8_t*)0x005F, 'G');
8
9     while(1) {
10         // મુખ્ય લૂપ
11     }
12     return 0;
13 }
```

- **eeprom_write_byte()**: EEPROM માં લખવા માટે AVR લાઇબ્રેરી ફંક્શન
- 'G': ASCII વેલ્યુ 71 (0x47) EEPROM માં સ્ટોર થાય છે
- 0x005F: ટાર્ગેટ EEPROM એડ્રેસ

- **while(1):** લખ્યા પછી અનંત લૂપ

મેમરી ટ્રીક

“Write Once, Remember Forever”

પ્રશ્ન 3(ક OR) [7 ગુણ]

TIFR રજિસ્ટર દોરી વિગતવાર સમજાવો.

જવાબ

ટાઇમર/કાઉન્ટર ઇન્ટરપ્ટ ફ્લેગ રજિસ્ટર (TIFR) ટાઇમર ઇવેન્ટ્સ સૂચવતા ફ્લેગ ધરાવે છે.

ડાયાગ્રામ:

--	--	--	--	--	OCF2	TOV2	TOV0
7	6	5	4	3	2	1	0

કોષ્ટક 7. TIFR બિટ્સ ફંક્શન

બિટ	નામ	ફંક્શન
0	TOV0	ટાઇમર/કાઉન્ટર0 ઓવરફ્લો ફ્લેગ
1	TOV2	ટાઇમર/કાઉન્ટર2 ઓવરફ્લો ફ્લેગ
2	OCF2	આઉટપુટ કમ્પેર ફ્લેગ 2
3-7	--	રિઝર્વ બિટ્સ

- **TOV0:** ટાઇમર0 ઓવરફ્લો થતાં સેટ થાય છે, ISR એક્ઝિક્યુટ થતાં કિલ્યર થાય છે
- **TOV2:** ટાઇમર2 ઓવરફ્લો થતાં સેટ થાય છે
- **OCF2:** ટાઇમર2 કમ્પેર મેચ થતાં સેટ થાય છે
- **ફ્લેગ કિલ્યરિંગ:** ફ્લેગ કિલ્યર કરવા બિટને '1' લખો

મેમરી ટ્રીક

“Timers Overflow, Comparisons Flag”

પ્રશ્ન 4(અ) [3 ગુણ]

AVRમાં ટાઇમ ડિલે જનરેટ કરવાની વિવિધ રીતો લખો.

જવાબ

AVR માઇકોકન્ટ્રોલર્સ ટાઇમ ડિલે જનરેટ કરવા માટે અનેક પદ્ધતિઓ ઓફર કરે છે.

કોષ્ટક 8. ડિલે જનરેશન પદ્ધતિઓ

પદ્ધતિ	વર્ણન	પ્રિસિઝન
સોફ્ટવેર લૂપ્સ	CPU સાયકલ્સ કાઉન્ટિંગ	અંધી
ટાઇમર ઇન્ટરપ્ટ્સ	ISR સાથે હાર્ડવેર ટાઇમર્સ	ઉચ્ચ
ટાઇમર પોલિંગ	ફ્લેગ ચેકિંગ સાથે હાર્ડવેર ટાઇમર્સ	મધ્યમ
ડિલે ફંક્શન્સ	લાઇબ્રેરી ફંક્શન્સ (_delay_ms/_delay_us)	મધ્યમ

- સોફ્ટવેર: સરળ પરંતુ ઓપ્ટિમાઇઝેશનસ્થી અસર પામે
- હાર્ડવેર: વધુ ચોક્કસ પરંતુ ટાઇમર સેટઅપની જરૂર
- લાઇબ્રેરી: સુવિધાજનક પરંતુ કોન્સ્ટન્ટ વેલ્યુ સુધી મર્યાદિત

મેમરી ટ્રીક

“Loops, Interrupts, Polling, Functions”

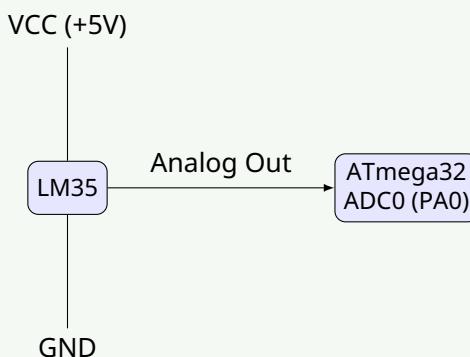
પ્રશ્ન 4(બ) [4 ગુણ]

LM35નું ATmega32 સાથે ઇન્ટરફેસિંગ દોરો અને સમજાવો.

જવાબ

LM35 એ તાપમાનના પ્રમાણસર એનાલોગ વોલ્ટેજ આઉટપુટ આપતો તાપમાન સેન્સર છે.

સર્કિટ ડાયાગ્રામ:



- કનેક્શન: LM35 આઉટપુટ ATmega32 ના ADC0 (PA0) પર
- સ્કેલિંગ: 10mV/°C આઉટપુટ ($0^{\circ}\text{C} = 0\text{V}$, $25^{\circ}\text{C} = 250\text{mV}$)
- ADC સેટઅપ: ADC0 પસંદ કરવા ADMUX કન્ફિગ કરો
- ગણતરી: તાપમાન = $(\text{ADC_value} \times 5 \times 100) / 1024$

મેમરી ટ્રીક

“Analog Voltage Converts Temperature”

પ્રશ્ન 4(ક) [7 ગુણ]

MAX7221નું ATmega32 સાથે ઇન્ટરફેસિંગ વિગતવાર સમજાવો.

જવાબ

MAX7221 એ SPI કમ્પ્યુનિકેશન દ્વારા AVR સાથે જોડાતી LED ડિસ્પ્લે ડ્રાઇવર IC છે.

ડાયાગ્રામ:



કોષ્ટક 9. કનેક્શન્સ અને ફુંક્શનાલિટી

ATmega32 પિન	MAX7221 પિન	ફુંક્શન
PB7 (SCK)	CLK	સીરિયલ ક્લોક
PB5 (MOSI)	DIN	ડેટા ઇનપુટ
PB4 (SS)	LOAD	ચિપ સિલેક્ટ

- SPI મોડ: માસ્ટર મોડ, MSB ફસ્ટ
- ઇનિશિયલાઇઝેશન: ડિકોડ મોડ, ઇન્ટેન્સિટી, સ્કેન લિમિટ સેટ કરે
- ડેટા ટ્રાન્સફર: એડ્રેસ બાયટ પછી ડેટા બાયટ મોકલે
- માન્ટેનલેક્સિંગ: 8 ડિજિટ્સ સુધી ડ્રાઇવ કરી શકે
- બ્રાઇટનેસ કંટ્રોલ: ઇન્ટેન્સિટી રજિસ્ટર દ્વારા 16 લેવલ

મેમરી ટ્રીક

“Send Clock Data Load Display”

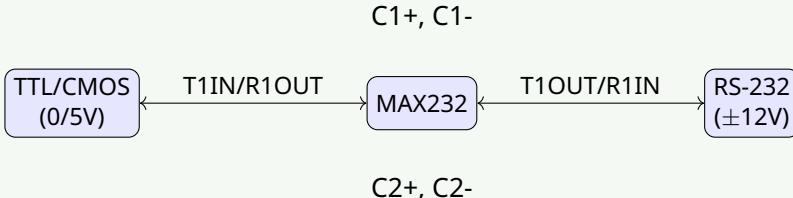
પ્રશ્ન 4(અ) OR [3 ગુણ]

MAX232 લાઈન ડ્રાઇવર સમજાવો.

જવાબ

MAX232 એ TTL/CMOS લોજિક લેવલ્સને RS-232 વોલટેજ લેવલ્સમાં સીરિયલ કમ્પ્યુનિકેશન માટે કન્વર્ટ કરતી IC છે.

ડાયાગ્રામ:



- વોલટેજ કન્વર્ન: TTL (0/5V) થી RS-232 (±12V)
- ચાર્જ પમ્પસ: જરૂરી વોલટેજ જનરેટ કરવા કેપેસિટર્સ વાપરે છે
- ઓપિલકેશન્સ: PC, મોડેમ સાથે સીરિયલ કમ્પ્યુનિકેશન
- બાયડાયરેક્શનલ: ટ્રાન્સભિટ અને રિસીવ બંને સિગ્નલ હેન્ડલ કરે છે

મેમરી ટ્રીક

“TTL To RS-232 Conversion”

પ્રશ્ન 4(બ) OR [4 ગુણ]

ADMUX રજિસ્ટર સમજાવો.

જવાબ

ADC મલ્ટિપ્લેક્સર સિલેક્શન રજિસ્ટર (ADMUX) એનાલોગ ઇનપુટ ચેનલ સિલેક્શન અને રિજિસ્ટર ફોર્મેટ કુંટ્રોલ કરે છે.
ડાયાગ્રામ:

REFS1	REFS0	ADLAR	--	MUX3	MUX2	MUX1	MUX0
7	6	5	4	3	2	1	0

કોષ્ટક 10. ADMUX બિટ ફૂન્ક્શન્સ

બિટ્સ	નામ	ફૂન્ક્શન
7:6	REFS1:0	રેફરન્સ સિલેક્શન
5	ADLAR	ADC લેફ્ટ એડજસ્ટ રિજિસ્ટર
3:0	MUX3:0	એનાલોગ ચેનલ સિલેક્શન

- REFS1:0: વોલ્ટેજ રેફરન્સ (AREF, AVCC, ઇન્ટરનલ) પસંદ કરે
- ADLAR: ADC રજિસ્ટર્સમાં રિજિસ્ટર એલાઇનમેન્ટ
- MUX3:0: ઇનપુટ ચેનલ (ADC0-ADC7) પસંદ કરે

મેમરી ટ્રીક

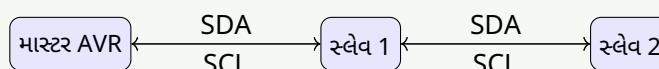
"Reference, Alignment, Multiplexer"

પ્રશ્ન 4(ક) OR [7 ગુણ]

AVRની Two Wire serial Interface (TWI)-ની ચર્ચા કરો.

જવાબ

દુઃવાયર ઇન્ટરફેસ (TWI) એ પેરિફેરલ ડિવાઇસ સાથે કમ્પ્યુનિકેશન માટે AVRનો I²C પ્રોટોકોલનો અમલ છે.
ડાયાગ્રામ:



કોષ્ટક 11. TWI લાક્ષણિકતાઓ

ફીચર	વર્ણન
પિન્સ	SCL (સીરિયલ કલોક) અને SDA (સીરિયલ ડેટા)
સ્પીડ	સ્ટાન્ડર્ડ (100kHz), ફાસ્ટ (400kHz)
એડ્રેસિંગ	7-બિટ અથવા 10-બિટ ડિવાઇસ એડ્રેસિંગ
ઓપરેશન	માસ્ટર અથવા સ્લેવ મોડ
બસ સ્ટ્રક્ચર	મલ્ટી-માસ્ટર, મલ્ટી-સ્લેવ

- બાયડાયરેક્શનલ: બંને ડિવાઇસ ટ્રાન્સમિટ અને રિસીવ કરી શકે
- રજિસ્ટર્સ: TWBR, TWCR, TWSR, TWDR, TWAR
- ACK/NACK: વિશ્વસનીય ટ્રાન્સફર માટે એકનોલોજીમેન્ટ
- સ્ટાર્ટ/સ્ટોપ: ટ્રાન્સમિશન શરૂ/સમાપ્ત કરવા માટે ખાસ કન્ડિશન્સ
- સામાન્ય ઉપયોગ: EEPROM, RTC, સેન્સર, ડિસ્પ્લે

મેમરી ટ્રીક

"Serial Clock and Data Transfer"

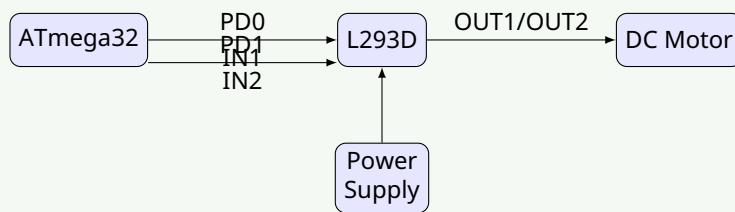
પ્રશ્ન 5(અ) [3 ગુણ]

L293D મોટર ડ્રાઇવરનો ઉપયોગ કરી DC મોટરને ATmega32 સાથે ઇન્ટરફેસ કરવા માટે સર્કિટ દાયાગ્રામ દોરો.

જવાબ

L293D માઇકોકન્ટ્રોલર્સ સાથે DC મોટર કંટ્રોલ કરવા માટે બાયડાયરેક્શનલ ડ્રાઇવ કરંટ પ્રદાન કરે છે.

સર્કિટ દાયાગ્રામ:



- કંટ્રોલ પિન્સ: PD0, PD1 મોટર દિશા નિયંત્રિત કરે છે
- ડ્રાઇવર પાવર: લોજિક અને મોટર માટે અલગ
- H-બ્રિજ: ફોરવર્ડ/રિવર્સ ઓપરેશન સક્ષમ કરે છે
- એનેબલ પિન: PWM સ્પીડ કંટ્રોલ માટે વાપરી શકાય

મેમરી ટ્રીક

"Bridge Controls Direction"

પ્રશ્ન 5(બ) [4 ગુણ]

ATmega32 માં ઓન ચિપ ADCની લાક્ષણિકતા લખો.

જવાબ

ATmega32 એનાલોગ સિગનલ માપવા માટે વર્સોટાઇલ એનાલોગ-ડુ-ડિજિટલ કન્વર્ટર ધરાવે છે.

કોષ્ટક 12. ATmega32 ADC ફીચર્સ

ફીચર	સ્પેસિફિકેશન
રેજોલ્યુશન	10-બિટ
ચેનલ્સ	8 સિંગલ-એન્ડ્સ ઇનપુટ્સ
કન્વર્જન ટાઇમ	65-260 μ s
રેફરન્સ વોલ્ટેજ	AREF, AVCC, અથવા 2.56V ઇન્ટરનલ
એક્સિયુર્સી	± 2 LSB
કન્વર્જન મોડ્સ	સિંગલ અને ફી રનિંગ
ઇનપુટ રેન્જ	0V થી VREF

- સક્રોસિવ એપ્રોક્સિમેશન: કન્વર્જન ટેકનિક
- માલ્ટિપ્લેક્સર: 8 ઇનપુટ ચેનલ્સ વર્ચ્યુલ પસંદ કરે છે
- ઇન્ટરપ્ટ: પૂર્ણ થયા પર વૈકલ્પિક ઇન્ટરપ્ટ
- સેમ્પલિંગ રેટ: મહત્વમાન રેજોલ્યુશન પર 15 KSPS સુધી

મેમરી ટ્રીક

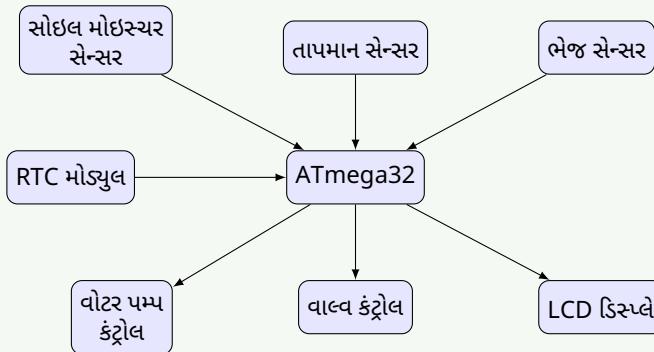
"Multiple Channels, Ten-bit Resolution"

પ્રશ્ન 5(ક) [7 ગુણ]

સ્માર્ટ ઇરીગેશન સિસ્ટમ સમજાવો.

જવાબ

સ્માર્ટ ઇરીગેશન સિસ્ટમ માઇકોકન્ટ્રોલર ટેકનોલોજીનો ઉપયોગ કરીને પર્યાવરણીય પરિસ્થિતિઓના આધારે વોટરિંગને ઓટોમેટ કરે છે.
ડાયાગ્રામ:



કોષ્ટક 13. સિસ્ટમ કોમ્પોનેન્ટ્સ

કોમ્પોનેન્ટ	ફુન્ક્શન
સોઇલ મોઇસ્ચર સેન્સર	માટીમાં પાણીની માત્રા માપે છે
તાપમાન/ભેજ	પર્યાવરણીય પરિસ્થિતિનું મોનિટરિંગ કરે છે
વોટર પમ્પ	જરૂર પડે ત્યારે પાણી આપે છે
વાલ્વ્સ	વિવિધ જોન્સમાં પાણી ફ્લોને નિયંત્રિત કરે છે
LCD ડિસ્પ્લે	સિસ્ટમ સ્ટેટ્સ બતાવે છે
RTC મોડ્યુલ	શેડ્યુલ ઇરીગેશન માટે સમય ટ્રેક કરે છે

- એડેપ્ટિવ કંટ્રોલ: પરિસ્થિતિઓના આધારે વોટરિંગ એડજસ્ટ કરે છે
- વોટર કન્ઝવેશન: માત્ર જરૂરી પ્રમાણમાં પાણીનો ઉપયોગ કરે છે
- રિમોટ મોનિટરિંગ: વૈકલ્પિક WiFi/GSM કનેક્ટિવિટી
- ડેટા લોગિંગ: ભેજના સ્તર અને વોટરિંગ ઇવેન્ટ્સની નોંધ રાખે છે
- બેટરી બેકઅપ: પાવર આઉટેજ દરમિયાન ઓપરેશન સુનિશ્ચિત કરે છે

મેમરી ટ્રીક

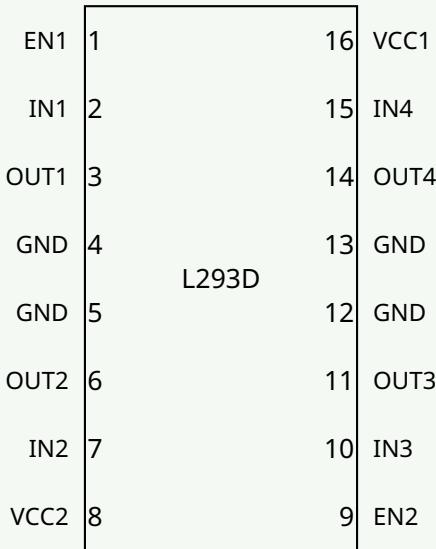
"Sense Moisture, Control Water Automatically"

પ્રશ્ન 5(અ) OR [3 ગુણ]

L293D મોટર ડ્રાઇવર IC નો પિન ડાયાગ્રામ દોરો અને સમજાવો.

જવાબ

L293D એ મોટર્સ અને અન્ય ઇન્ડક્ટિવ લોડ્સ કંટ્રોલ કરવા માટે વપરાતી કવાડુપલ હાફ-H ડ્રાઇવર IC છે.
ડાયગ્રામ:



- VCC1 (પિન 16): લોજિક સપ્લાય વોલ્ટેજ (5V)
- VCC2 (પિન 8): મોટર સપ્લાય વોલ્ટેજ (4.5V-36V)
- EN1/EN2: એનેબલ ઇનપુટ્સ (સ્પીડ કંટ્રોલ માટે PWM થઈ શકે)
- IN1-IN4: દિશા નિયંત્રિત કરવા માટે લોજિક ઇનપુટ્સ
- OUT1-OUT4: મોટર્સ કનેક્ટ કરવા માટે આઉટપુટ્સ
- GND: ગ્રાઉન્ડ કનેક્શન્સ

મેમરી ટ્રીક

“Enable, Input, Output, Power”

પ્રશ્ન 5(બ) OR [4 ગુણ]

AVR માં ADC સાથે સંકળાચેલ રજિસ્ટરોની યાદી બનાવો.

જવાબ

AVRની ADC સિસ્ટમ તેના ઓપરેશન કંટ્રોલ કરવા અને પરિણામો સ્ટોર કરવા માટે અનેક રજિસ્ટર્સનો ઉપયોગ કરે છે.

કોષ્ટક 14. ADC રજિસ્ટર્સ

રજિસ્ટર	ફુંક્શન	વર્ણન
ADMUX	માલ્ટિપ્લિક્સર	ચેનલ સિલેક્શન અને રેફરન્સ ઓપ્શન્સ
ADCSRA	કંટ્રોલ & સ્ટેટ્સ	કંટ્રોલ બિટ્સ અને ફ્લેગ્સ
ADCH	ડેટા હાઇ	કન્વર્જન રિજાલટનો હાઇ બાઇટ
ADCL	ડેટા લો	કન્વર્જન રિજાલટનો લો બાઇટ
SFIOR	સ્પેશિયલ ફુંક્શન	ADC ટ્રિગર સોર્સ સિલેક્શન

- ADMUX: ચેનલ અને રેફરન્સ સિલેક્શન
- ADCSRA: ADC એનેબલ, કન્વર્જન સ્ટાર્ટ, પ્રીસ્કેલર
- ADCH/ADCL: રિજાલ રજિસ્ટર્સ (10-બિટ વેલ્યુ)
- SFIOR: ઓટો-ટ્રિગર સોર્સ (ટાઇમર, એક્સ્ટરનલ)

મેમરી ટ્રીક

"Multiplexer Controls and Gets Result"

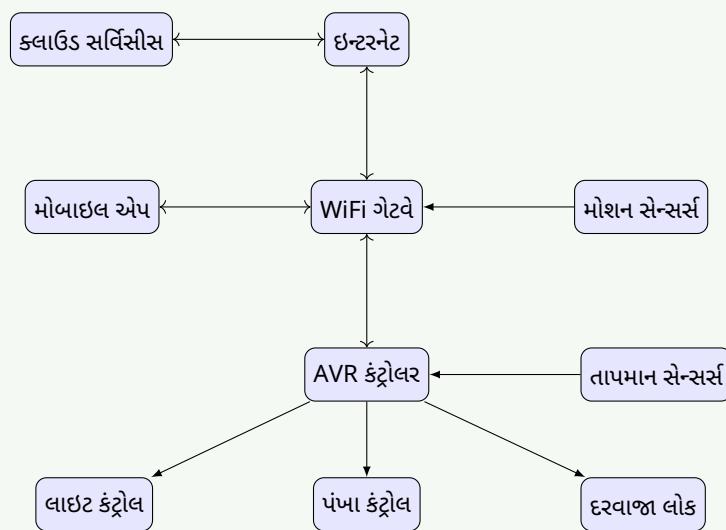
પ્રક્રિયા 5(ક) OR) [7 ગુણ]

IoT આધારિત હોમ ઓટોમેશન સિસ્ટમ સમજાવો.

જવાબ

IoT હોમ ઓટોમેશન ઘરના ઉપકરણોને રિમોટ મોનિટરિંગ અને કંટ્રોલ માટે ઇન્ટરનેટ સાથે જોડે છે.

ડાયાગ્રામ:



કોષ્ટક 15. સિસ્ટમ કોમ્પોનેન્ટ્સ

કોમ્પોનેન્ટ	ફંક્શન
કંટ્રોલર	સેન્સર ડેટા અને કમાન્ડ્સ પ્રોસેસ કરે છે
સેન્સર્સ	પર્યાવરણીય પરિસ્થિતિઓનું મોનિટરિંગ કરે છે
એક્સ્યુએટર્સ	ઉપકરણો અને સિસ્ટમ્સ કંટ્રોલ કરે છે
કમ્યુનિકેશન	WiFi/ઇથરનેટ/બ્લુટુથ કનેક્ટિવિટી
ગેટવે	લોકલ નેટવર્કને ઇન્ટરનેટ સાથે જોડે છે
મોબાઇલ એપ	રિમોટ કંટ્રોલ માટે યુઝર ઇન્ટરફેસ

- રિમોટ એક્સેસ: ગમે ત્યાંથી ઘર કંટ્રોલ કરો
- શેર્યુલિંગ: સમય આધારિત ડિવાઇસ ઓપરેશન ઓટોમેટ કરો
- વોઇસ કંટ્રોલ: ડિજિટલ આસિસ્ટન્ટ સાથે એકીકરણ
- એનર્જી મોનિટરિંગ: પાવર કન્જમ્પશન ટ્રેક કરો
- સિક્યુરિટી: અસામાન્ય પ્રવૃત્તિઓ માટે એલર્ટ
- સીન સેટિંગ: અનેક ડિવાઇસનું વન-ટચ કંટ્રોલ

મેમરી ટ્રીક

"Connect, Control, Automate, Monitor"