STREDNÁ PRIEMYSELNÁ ŠKOLA STROJNÍCKA A ELEKTROTECHNICKÁ ULICA FRAŇA KRÁĽA 20, 949 01 NITRA

ZOBRAZENIE GALTONOVEJ ROVNICE

Stredoškolská odborná činnosť

Číslo odboru: 2675 M



Riešitelia: Roman Mankovecký

Tomáš Nyiri

Nitra

2018

Ročník štúdia:2017/2018

STREDNÁ PRIEMYSELNÁ ŠKOLA STROJNÍCKA A ELEKTROTECHNICKÁ ULICA FRAŇA KRÁĽA 20, 949 01 NITRA

ZOBRAZENIE GALTONOVEJ ROVNICE

Stredoškolská odborná činnosť

Číslo odboru: 2675 M

Riešitelia: Roman Mankovecký

Tomáš Nyiri

Nitra

2018

Ročník štúdia:2017/2018

Školitelia: Mgr. Eva Mokráňová, PhD.

Mgr. Dušan Baláž

<u>Čestné vyhlásenie</u>					
Vyhlasujeme, že prácu stredoškolskej odbornej činnosti na tému "Zobrazenie Galtonovej rovnice" sme vypracovali samostatne, s použitím uvedených literárnych zdrojov. Som si vedomý zákonných dôsledkov, ak v nej uvedené údaje nie sú pravdivé.					

Roman Mankovecký

Tomáš Nyiri

Poďakovanie

Touto cestou by som sa chcel poďakovať školiteľovi práce Mgr. Dušanovi Balážovi a konzultantovi práce Mgr. Eve Mokráňovej za pomoc, odborné vedenie, cenné rady a pripomienky pri vypracovaní a realizácie mojej práce: **Zobrazenie Galtonovej rovnice**

OBSAH

ZO	ZNAM TABULIEK, GRAFOV A ILUSTRÁCIÍ7				
ÚV	ÚVOD8				
1	PROBLEMATIKA A PREHĽAD LITERATÚRY9				
	1.1 MIKROPROCESOR ATMEGA89				
	1.2 VLASTNOSTI MIKROPROCESORA ATMEGA810				
	1.3 BLOKOVá SCHÉMA PROCESORA ATMEGA811				
	1.4 VYSVETLENIE PINOV NA MIKROPROCESORE ATMEGA8 12				
	1.5 POSUVNÝ REGISTER				
	1.6 TRANZISTOR14				
	1.6.1 BC170 NPN				
	1.6.2 BC817				
	1.7 LED DIÓDA				
	1.8 JAZYK C A JEHO VLASTNOSTI				
	1.9 EAGLE(SCHÉMATICKÝ PROGRAM)				
2	CIELE PRÁCE SOČ19				
	2.1 HLAVNÝ CIEĽ				
	1.1 ČIASTKOVÉ CIELE				
3	PRAKTICKÁ ČASŤ20				
	3.1 POPIS ZARIADENIA				
	3.2 FUNKCIA ZARIADENIA				
	3.3 OPIS PRÁCE				
	3.4 POPIS POUŽITÝCH SÚČIASTOK				
	3.5 SCHÉMA				
	3.6 NÁVRH DOSKY24				
	3.7 PROGRAM A JEHO OPIS25				

SPŠSE Nitra

4 VÝSLEDKY A DISKUSIA	29
ZÁVERY PRÁCE	30
ZHRNUTIE	31
RESUME	32
ZOZNAM BIRLIOGRAFICKÝCH ODKAZOV	33

ZOZNAM TABULIEK,GRAFOV A ILUSTRÁCIÍ

Obrázok 1	ATMEGA8-16PU	9
Obrázok 2	ATMEGA8-16PU	10
Obrázok 3	BLOKOVÁ SCHÉMA	11
Obrázok 4	ATMEGA8 VYSVETLENIE PINOV	12
Obrázok 5	74HC595	13
Obrázok 6	BV170	15
Obrázok 7	BC817 UMIESTNENIE PINOV	16
Obrázok 8	LED DIÓDA	17
Obrázok 9	LOGO PROGRAMOVACIEHO JAZYKA C	18
Obrázok 10	LOGO EAGLU	19
Obrázok 11	SCHÉMA	23
Obrázok 12	2 SCHÉMA	24
Obrázok 13	3 SCHÉMA	24
Obrázok 14	DPS LED MATICE	25
Obrázok 15	RIADIACA DPS	25

<u>ÚVOD</u>

Táto práca obsahuje dokumentáciu k postupu zhotovenia práce s názvom "Zobrazenie Galtonovej rovnice" pomocou led diód. V prvom rade sme podrobne preukázali potrebnú teóriu k danej práci a vysvetlili jej vyhotovenie ako teoreticky tak aj prakticky. Sú v nej zahrnuté všetky informácie ohľadom riešenia problémov, návrhu schémy, návrhu dosky a konečného vyhotovenia.

1.PROBLEMATIKA A PREHĽAD LITERATÚRY

1.1 Mikroprocesor Atmega8

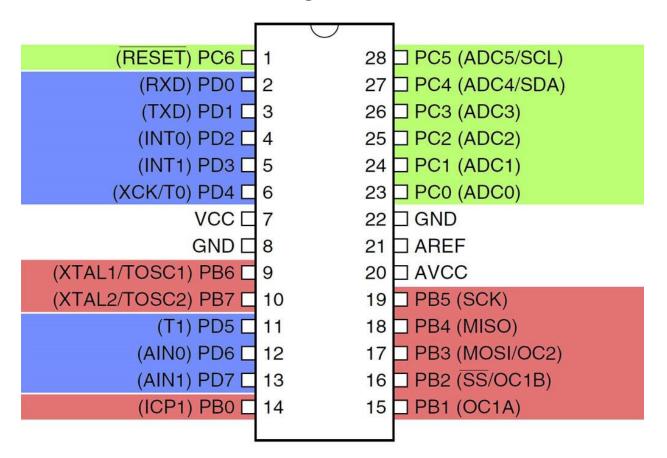
Atmega8 je mirkoprocesor ktorý sa skladá z 28 pinov. Má 23 programovateľných vstupov / výstupov → I / O(porty), piny, ktoré môžu byt použité pre prepojenie s vonkajím svetom. Je možné ich nastaviť ako vstup alebo výstup nastavením určitej hodnoty v registry pomocou programovania. Mikroprocesor Atmegu8 vyrába firma Atmel.

Všetky(23) vstupy/výstupy → I / O (porty) Atmegy8 sú usporiadané do 3 skupín :

- Port B (PB0-PB7)
- Port C (PC0-PC7)
- Port D (PD0-PD7)

Farebné vyznačenie portov s pomenov s pomenovaním pinov:

Atmega8-16PU



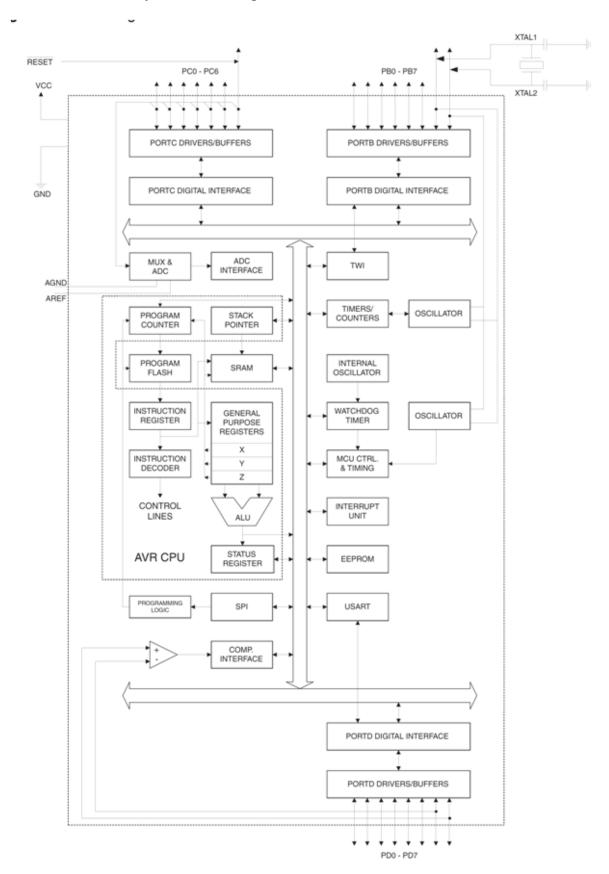
1.2 Vlastnosti mikroprocesora Atmega8

Tieto tzv. mikroradiče prinášajú jednoduchosť použitia, vysoký stupeň integrácie a nízku spotrebu energie. Atmel® AVR® 8-bit a 32-bitové mikrokontroléry (MCU) dopĺňajú sa Atmel® | SMART rad mikroprocesorov na báze ARM® procesora a MCU. Tieto zariadenia ponúkajú jedinečnú kombináciu výkonu, energetickej efektívnosti a flexibility návrhu. Sú založené na väčšine kódu úspornej architektúry priemyslu pre jazyk C, assembler a iné.

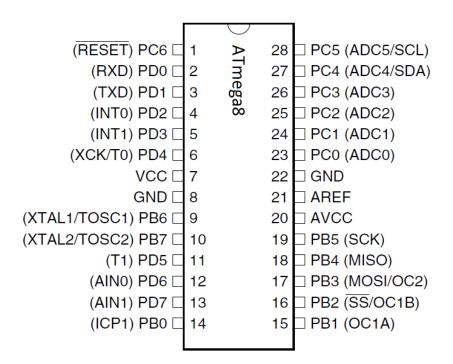
- 23 Programovateľné I / O porty
- 4,5 do prevádzky 5.5V
- Pracovná teplota -40...85°C
- Pracovná frekvencia 16 MHz
- 8K bytov v systéme, v programovateľnej pamäti
- 512 bajtov EEPROM, trvanie 100.000 cyklov zápisu / mazanie
- 8kB kapacita pamäte Flash
- 1K bajtov SRAM
- analógový komparátor
- watch dog
- 8 prevodníkov A/D 10 bit
- Dva 8-bitové časovače
- Jeden 16-bitový časovač / register s deličom
- Reálny čas registra s oddeleným oscilátorom
- Tri PWM kanále
- 6-kanálové ADC-štyri kanály 10-bitové presnosti a dva kanály 8-bitové presnosti
- Byte-orientovaný Dvojvodičový Sériové rozhranie
- Programovateľný Sériový USART
- Master / Slave SPI Serial Interface
- Power-on Reset a Programmable Brown-out detekcia
- Vonkajšie a vnútorné prerušenie Zdroje
- Päť režimov spánku: Idle, ADC Noise Reduction, Power-save, Power-down a Standby



1.3 Bloková schéma procesora Atmega8



1.4 Vysvetlenie pinov na mikroprocesore Atmega8



PortB (PB0 – PB7) vývodné piny → 9,10,14,15,16,17,18,19

PortC (PC0 – PC7) vývodné piny → 1,23,24,25,26,27,28

PortD (PD0 – PD7) vývodné piny → 2,3,4,5,6,11,12,13

VCC – Napájanie (5V) vývodný pin → 7

GND – Zem vývodné piny → 8,22

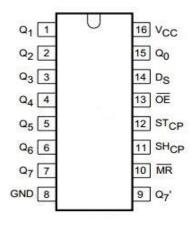
AREF - Nastavenie referenčného napätia vývodný pin → 21

AVCC – Napájacie napätie vývodný pin → 20

1.5 Posuvný register

Posuvný register je integrovaný obvod, ktorý umožňuje previesť informáciu zo sériovej na paralelnú. **74HC595** (použitý pri práci) umožňuje takto meniť 8 bitov. V praxi to znamená to, že namiesto ôsmich drôtov potrebujeme iba tri (plus dva na napájanie, ale tie by sa museli prirátať aj k pôvodným ôsmim).

74HC595 má 16 pinov:



Paralelné výstupy (Q₀-Q₇) piny \rightarrow 1,2,3,4,5,6,7,15

GND (zem) pin $\rightarrow 8$

VCC (napájanie 5V) pin → 16

Master reset $pin \rightarrow 10$

Clock(hodinové impulzy) pin → 11

Storage register clock pin \rightarrow 12

Output enable pin \rightarrow 13

Výstup sériových bitov (Q_7) pin $\rightarrow 9$

Vstup sériových bitov(D_S) pin →14

 Q_7 a D_S slúžia na prepojenie viacerých registrov. To znamená že prepojíme Výstup sériových bitov so vstupom na **d'alšom** posuvnom registry.

1.6 Tranzistor

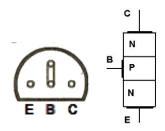
Tranzistor alebo polovodičová trióda je polovodičová súčiastka, používaná ako zosilňovač, spínač, stabilizátor a modulátor elektrického napätia alebo prúdu. My ju budeme používať ako spínač.

Hlavnou úlohou spínača je zopnúť v určitom čase a za určitý čas el. obvod. Ich hlavnou prednosťou je čas zopnutia a rozopnutia (čo najkratší - rádovo jednotky ms u spínacích tranzistorov až jednotky us). Ďalšou vlastnosťou je spínací odpor má tiež byť čo najmenší v zopnutom stave a čo najväčší v rozopnutom.

1.6.1BC170 NPN

Používame typ tranzistoru BC170 s polaritou NPN

NPN tranzistor je druh tranzistora, ktorý obsahuje dva polovodiče typu N a jeden typu P. Ako z názvu vyplýva, polovodiče sú usporiadané tak, že dva polovodiče typu N obklopujú polovodič typu P. Takýto tranzistor potom funguje podobne ako dve dióda|diódy otočené smerom od seba (-|◀-▶|-)



Vlastnosti BC170:

Collector-Base Voltage \rightarrow max. 20[V]

Collector-Emitter Voltage → max. 20 [V]

Emitter-Base Voltage \rightarrow max. 5 [V]

Collector Current \rightarrow max. 100 [mA]



1.6.2 BC817

BC817 je tranzistor typu NPN použitelný na malé napätie a prúd. Je to Tranzistor typu SMD.

Vlastnosti BC817:

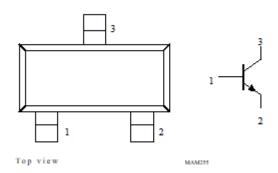
Collector-Base Voltage \rightarrow max. 50[V]

Collector-Emitter Voltage → max. 45 [V]

Emitter-Base Voltage \rightarrow max. 5 [V]

Collector Current → max. 500 [mA]

Pracovná teplota → -65 ... +150°C



Názvy pinov:

- 1.Báza
- 2.Emitor
- 3.Kolektor

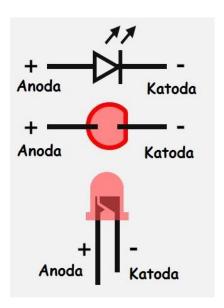
1.7 Led dióda

Luminiscenčná dióda,(ľudovo ledka) je polovodičová elektronická súčiastka, ktorá vyžaruje úzkospektrálne svetlo, keď ňou prechádza elektrický prúd v priepustnom smere. Svietiaci jav vzniká následkom žiarivej rekombinácie elektrónovo-dierového páru a je formou elektroluminiscencie. Farba vyžarovaného svetla závisí od štruktúry PN priechodu aj od použitého materiálu.

Dióda má 2 vývody:

- 1) Anoda pozitívny typ polovodiča (je časťou typu P-priepustný)
- 2) Ktoda negatívny typ polovodiča (je časťou typu N-nepriepustný)

PN priechod led diódy zobrazený na obrázkoch:



1.8 Jazyk C a jeho vlastnosti

Jazyk C je pomerne minimalistický tzv. imperatívny programovací jazyk na úrovni blízkej hardvéru a je podobnejší strojovo orientovaným jazykom ako väčšina jazykov vyššej úrovne. O jazyku C sa niekedy hovorí ako o "prenosnom strojovom jazyku" (*portable assembler*). Na rozdiel od strojovo orientovaných jazykov je kód v jazyku C možné skompilovať (preložiť do strojového kódu) pre takmer každý počítač.

Táto vlastnosť spolu s tým, že samotný prekladač jazyka C i väčšina jadra UNIXu boli prepísané do C, uľahčilo ich rozšírenie na rôzne počítače. Z týchto dôvodov nazvali jazyk C jazykom strednej úrovne. Hlavným dôvodom vytvorenia jazyka C bolo uľahčiť písanie programov s menším množstvom chýb procedurálnym spôsobom, ale bez dodatočnej záťaže na kompilátor, ktorého tvorbu komplikujú komplexné vlastnosti jazyka. C je z najpoužívanejších programovacích jazykov. C sa cení vďaka jeho efektívnosti a je najpopulárnejším jazykom na písanie systémového softvéru, hoci sa používa aj na tvorbu aplikačného softvéru. Tiež sa bežne používa pri výuke programovania, hoci nie je určený pre úplných začiatočníkov.

Z tohto dôvodu má C nasledujúce dôležité vlastnosti :

- Jednoduché jadro jazyka s dôležitou funkcionalitou ako matematické funkcie alebo obsluha súborov presunutou do množiny knižničných rutín namiesto toho, aby bola súčasťou jazyka
- Zameranie na paradigmu procedurálneho programovania s prvkami pre programovanie štruktúrovaným štýlom
- Jednoduchý systém typov, ktorý predchádza ich chybnému použitiu
- Použitie preprocesorového jazyka, C preprocesor, pre úlohy ako definícia makier a viacnásobné vkladanie (include) zdrojového súboru
- Nízkoúrovňový prístup k pamäti počítača pomocou ukazovateľov (smerníkov)
- Minimalistická množina kľúčových slov
- Parametre sa odovzdávajú hodnotou, odovzdávanie parametrov odkazom sa realizuje pomocou mechanizmu ukazovateľov.
- Ukazovatele na funkcie, ktoré umožňujú zárodočnú formu uzáveru a polymorfizmu
- Zmena lexikálneho významu premennej podľa miesta výskytu
- Záznamy, alebo užívateľsky definované zložené údajové typy (struct, union), ktoré umožňujú kombináciu súvisiacich údajov a manipuláciu s nimi ako s celkom
- Čo najmenej iného



1.9 EAGLE (schematický program)

EAGLE je program pre automatizáciu elektronickej aplikácie so schematickými zachyteniami dosky s plošnými spojmi a jej rozloženie. Uľahčenie návrhy dosiek s plošnými spojmi (DPS). Program je od firmy CadSoft. Táto firma sídli v Nemecku.

EAGLE → Easily Applicable Graphical Layout Editor (Ľahko použiteľné rozmiestnenie grafických prvkov).

Program je rozdelený do troch častí:

- 1) Spoločné
- 2) Editor schém (sch) → schéma
- 3) Editor spojov (brd) → board

Editor schém (sch), slúži na projektovanie schémy. Diely môžu byť umiestnené na mnohých listoch a sú spojené dohromady cez porty.

Editor dosiek plošných spojov (board), je vlastne ucelený balík pre profesionálny návrh dosiek plošných spojov. Vlastný návrh plošného spoja je postupnosť viacerých krokov ako definovanie obrysov dosky, rozmiestnenie súčiastok, vedenie spojov, tvorba výkresovej dokumentácie, technologických dát...

EAGLE obsahuje autorouter (automatické generovanie DPS (dosky plošných spojov)).

V Eagly nájdeme aj Libraries(knižnicu súčiastok, pinov,...) ktoré si môžme doupravovať poprípadne vytvoriť nové súčiastky. Rôzne knižnice súčiastok sa daju dodatkovo stiahnuť.

Light verzia Eaglu je volne dostupná aj na oficiálnych stránkach.



2. CIELE PRÁCE SOČ

2.1 Hlavný cieľ

Hlavný ciel práce bolo zhotoviť pomôcku pre nasimulovanie modulu matematickej rovnice o pravdepodobnosti určitých kombinácii. Vytvoriť maticu led diod ktorú bude možné univerzálne naprogramovať.

2.2.Čiastkové ciele

- 1. Navrhnutie schémy
- 2. Navrhnutie riadiacej DPS a led matice
- 3. Zhotovenie riadiacej DPS a led matice
- 4. Prepojenie oboch DPS
- 5. Otestovať funkčnosť oboch DPS
- 6. Naprogramovať mikroprocesor
- 7. Uzavriet DPS do obalu

3. PRAKTICKÁ ČASŤ

3.1 Popis zariadenia:

Zariadenie obsahuje riadiacu jednotku, ktorá umožnuje rozsvecovať led diódy a led maticu na ktorej sa nachádzajú led diódy. Riadiacia jednotka obsahuje mikroporcesor (Atmegu8), štyri posuvné registre a dve tlačidlá pomocou ktorých sa dá zariadenie spúšťa a resetuje. Tiež sa na riadiacej jednotke nachádzajú tranzistory ktoré nám dopomáhaju rozsvecovať určité ledky.

3.2 Funkcia zariadenia:

Spočíva v naprogramovaní mikroporcesora Atmega8,ktorý pomocou tlačidiel TL1,TL2 vyšle bity na registre a tie podľa hodnoty signálu, ktoré prijali sa naplnia do určitej hodnoty a za pomoci tranzistorov zopnú príslušné led diódy. Toto zariadenie je pripojené na 5V. Tlačidlo TL1-set a TL2- reset.Po viac násobnom stlačení tlačidla TL1 môžme vidiet na matici led preukázanie Gaussovej krivky.

3.3 Opis práce

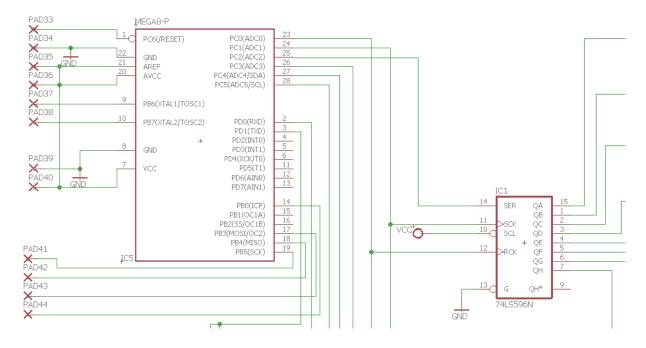
Na začiatku práce (zobrazenie Galtonovej rovnice) som si najskôr navrhol dve chémy, schému zapojenia súčiastok s mikroprocesorom (Atmega8), tlačítkami, registrami a ďalšímy potrebnými súčiastkami pre realizáciu a samotnú činnosť práce. Druhá dosku (led maticu"), ktorá je obojstranná som si navrhol v poradí druhú. Na led matici sa nachádzaju usporiadané ledky, ktoré su potrebné na preukázanie Gaussovej krivky. Obe schémy som si navrhol v programe (EAGLE), po vyhotovení oboch schém som si navrhol dosky plošných spojov (DPS) pre obe schémy. Návrh (DPS)vytvorený v počítači som si vytlačil na kriedový papier, ktorý som pomocou žehličky nažehlil na medennú dosku. Žehlenie prebiehalo zhruba v troch intervaloch po 20 sekúnd. Po úspešnom nažehlení som dosky vyleptal v leptacom roztoku. Dosky sa nachádzali v rozkotu približne 30 min. Samozrejme to záleží aj od koncentrácie daného roztoku. Po vyleptaní oboch dosiek som dosky očistil a ošetril chyby ktoré nastali pri leptaní, ďalej som si na dosky navŕtal potrebné diery na osadenie súčiastok, ktoré služia na osadenie súčiastok a prepojovacích káblov či medzi doskami alebo na doske a pokračoval som osadzovaním najskôr led matice a neskôr riadiacej dosky. Hotové dosky plošných spojov (DPS) som po naspajkovaní a prepojení oboch dosiek skontoroloval pred prípadnými nechcenými prepojmi (chybami). Po uskutočnení tejto kontroli som doky pripevnil a uzatvoril do obalu (púzdra) aby nedošlo k devastácii dosiek prípadným prenášaním. Mikroprocesor Atmegu8 som pomocou programu v jazyku C naprogramoval.

3.4 Popis použitých súčiastok:

Led 8mm cervena 145	
74hc595	4
BC817	16
BS170	16
Atmega8	1
Odpor 3k3 smd	16
Odpor 1r smd	16
Tlačítko	2

3.5 Schéma

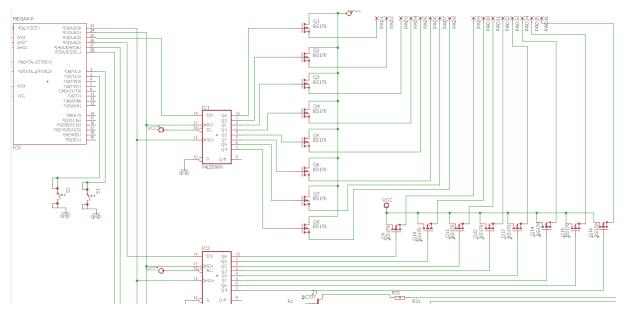
(Riadiaca doska)



Riadiaca doska

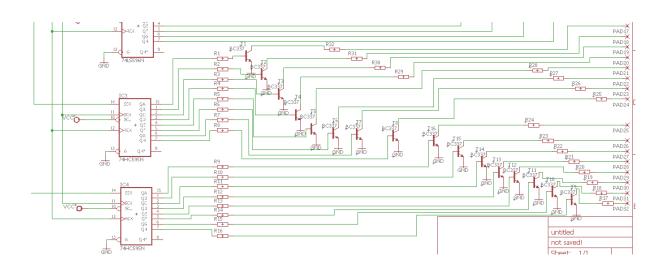
Atmega8 piny:

- Programovacie piny (prepájajú sa s programovacou jednotkou) → 1,8,14,17,18,19
- Piny vyvedené na tlačítka TL1 a TL2 → 2,3
- VCC(stačí ak je vyvedený jeden, sú navzájom prepojené) → 7,20,21
- GND (stačí ak je vyvedený jeden, sú navzájom prepojené) →8,22
- PC0 (vyvedený na všetky registre kde je pripojený na pin 12-Storage register clock)→23
- PC1 (vyvedený na všetky registre kde je pripojený na pin 11-CLOCk)→24
- Piny vyvedené na registre (vstup sériových bitov-14) →25,26,27,28



Posuvné registre privedené na anódu led diód:

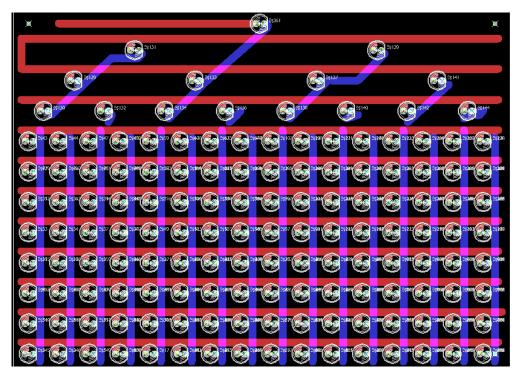
- Piny prepojené s mikroprocesorom Atmega8 →14,11,12
- VCC (napájanie) →10
- $GND(zem) \rightarrow 13$
- Pararelné výstupy privedené na tranzistory →1,2,3,4,5,6,7,15
- Tranzistoy su ovládané posuvnými registrami a vyvedené na pady.



Posuvné registre privedené na katódu led diód:

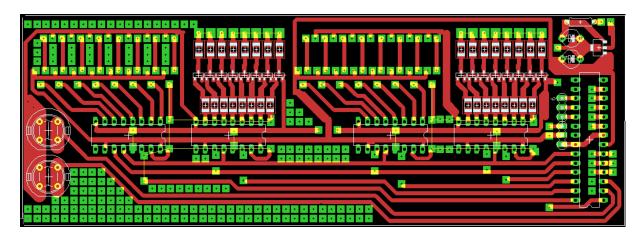
- Piny prepojené s mikroprocesorom Atmega8 →14,11,12
- VCC (napájanie) →10
- $GND(zem) \rightarrow 13$
- Pararelné výstupy privedené na tranzistory →1,2,3,4,5,6,7,15

3.6 Návrh dosky:



Matica led diod

Na obrázku môžeme vidiet DPS led matice a príkladné zapojenie led diód v riadkoch a stĺpcoch pročom sa prepájajú s ovládacou doskou.



Riadiaca doska

3.7 Program a jeho opis:

```
#include <avr/io.h>
                                  //pridávanie potrebných knižníc
#include <avr/interrupt.h>
#include <util/delay.h>
            pc5
//
                        pc4
                                  pc3
                                               pc2
                                                          pc1 pc0
                        27
                                  26
                                               25
                                                          24
                                                               23
//
            28
// 14- 595 s4
                        s3
                                  s2
                                                         11
                                                               12
                                               s1
            lavystlpec dolnyrad pravystlpec hornyrad
                                                         clk res
//
            zapina 0v
                        zapina 5v zapina 0v
                                               zapina 5v
//
//horne 7 8
uint16_t riadok7;
                                  //určovanie premenných použitých v programe
uint16_t riadok8;
//dolne 16x8
uint8 t stlpce[16]; //stlpce
uint8 t posch[2];
uint16_t riadok;
uint8_t posun =0;
uint8 t maska =0;
uint8 t temp1 =1;
uint8 t temp2 =1;
uint8 t i=0;
uint8_t k=0;
uint8_t sek =0;
uint8_t min =0;
uint8_t hod =0;
uint8_t pocet =0;
uint8_t funkcia =0;
uint8_t v = 1;
//;bitove
#define ledleft 0b00000010
                                  //definovanie vstupov a výstupov
#define ledrigh 0b00000001
#define tl1 0b00000001 // 1 pd0
#define tl2 0b00000010 // 2 pd1
// pripojenie 74hc595
#define dats4 0b00000101
                         // 28 pc5 riadky horne
#define dats3 0b00000100 // 27 pc4 stlpce vlavo
#define dats2 0b00000011 // 26 pc3 riadky dolne
#define dats1 0b00000010 // 25 pc2 stlpce vpravo
#define sift 0b00000001 //
                              24 pc1 posuv
#define stor 0b00000000 //
                              23 pc0 zapisat
int main()
                                  //
{
       DDRB = 0b11111111;
       PORTB = 0b000000000;
       DDRC = 0b11111111;
       PORTC = 0b11111111;
       DDRD = 0b11111100;
       PORTD = 0b00000011;
       nastav();
       _delay_ms (500);
    while(1)
    {
       dolna();
       _delay_ms (5);
       key();
       }
}
```

```
int gaus()
                            //riešenie grafického znázornenia gausovej vety
       pocet=0;
       nuluj();
       while(pocet <30)</pre>
              pocet++;
              _delay_ms (10);
       int opakuj()
funkcia = rand() % 2;
       if(funkcia == 0)
       {
       v=2;
       if(funkcia == 1)
       v=3;
       }
if(v == 2)
funkcia = rand() % 2;
       if(funkcia == 0)
       {
       v=4;
       }
       if(funkcia == 1)
       {
       v=5;
       }
if(v == 3)
funkcia = rand() % 2;
       if(funkcia == 0)
       {
       v=5;
       if(funkcia == 1)
       {
       v=6;
       }
}
       //v dôsledku veľkosti programu bolo v dokumentácií skrátené
         riešenie určovania cesty pre jednu ledku, v programe sú zapísané príkazy
         if iba zo začiatku určovania cesty (kde v= 2 alebo 3) a konca
         (kde v= 77 alebo 78). V programe sú vypísane všetky možnosti.
if(v == 66)
funkcia = rand() % 2;
       if(funkcia == 0)
       v=77;
       if(funkcia == 1)
       v=78;
       }
}
```

```
if(v == 67)//ledky sú spúšťané od 3. po 14. (v programe od 2. do 13.)
                            stĺpca, t.j. 3. a 14.(2. a 13.)stĺpec sú rozsvietené
              {
                     stlpce[2] =stlpce[2]>>1;
                     stlpce[2] =stlpce[2] | 0b10000000;
              if(v == 68)
                     stlpce[3] =stlpce[3]>>1;
                     stlpce[3] =stlpce[3] | 0b10000000;
              }
                     //v dôsledku veľkosti programu bolo v dokumentácií skrátené
                       zapisovanie bitov do stĺpcov, v programe sú zapísané príkazy
                       if s podmienkami pri ktorých v= od 67 do 78.
              if(v == 78)
              {
                     stlpce[13] =stlpce[13]>>1;
                     stlpce[13] =stlpce[13] | 0b10000000;
              for (u=0;u<30;u++)
              {
              opakuj();
       }
}
int nuluj() //nastavenie každého stĺpca na hodnotu 0 (všetky ledky budú vypnuté)
{
       for(i=0;i<16;i++)</pre>
       {
              stlpce[i]=0;
       }
}
int nastav() //nastavenie každej ledky ľubovoľne podľa bytov v stĺpcoch
{
       stlpce[0]=0b00000010;
                             //pravá strana
       stlpce[1]=0b00000010;
       stlpce[2]=0b00000010;
       stlpce[3]=0b00000010;
       stlpce[4]=0b00000010;
       stlpce[5]=0b00000010;
       stlpce[6]=0b00000010;
       stlpce[7]=0b00000010;
                              //ľavá strana
       stlpce[8]= 0b00100000;
       stlpce[9]= 0b00100000;
       stlpce[10]=0b00100000;
       stlpce[11]=0b00100000;
       stlpce[12]=0b00100000;
       stlpce[13]=0b00100000;
       stlpce[14]=0b00100000;
       stlpce[15]=0b00100000;
      riadok7 =0b00000001;
      riadok8 =0b00000010;
}
```

```
void key() //po stlačení tlačidla(tl1 alebo tl2) sa program presunie na začiatok
         podprogramu gaus alebo v prípade stlačenia tl2 na začiatok podprogramu nastav
{
       if((PIND & tl1) == 0)
       {
       gaus();
       while((PIND & tl1) == 0){}
       if((PIND & t12) == 0)
       nastav();
        while((PIND & tl2) == 0){}
}
int pridaj()
               //v tejto časti programu sa zapisuje čas
{
       sek++;
       if(sek == 60) {sek = 0; min++;}
       if(min == 60) {min = 0; hod++;}
       if(hod == 24) {hod = 0;}
}
int dolna()
               //tu nastáva aktivácia častí dosky
{
       riadok =0b00000001;
       for(i=0; i<8; i++)</pre>
              maska =0b10000000;
              for(k=8; k>0; k--)
              {
                     if((stlpce[k+7] & riadok)==0)
                                                         //register ovládajúci ľavú
                     {PORTC &= (~(1<<dats4));}
                                                           stranu lediek
                     else{ PORTC |= (1<<dats4);}</pre>
                     if((stlpce[k-1] & riadok)==0)
                                                         //register ovládajúci pravú
                     {PORTC &= (~(1<<dats2));}
                                                           stranu lediek
                     else{ PORTC |= (1<<dats2);}</pre>
                     if((riadok & maska)==0)
                                                         //register ovládajúci
                     {PORTC &= (~(1<<dats1));}
                                                           spodné riadky
                     else{ PORTC |= (1<<dats1);}</pre>
                     PORTC |= (1<<sift);
                                                 //čas požitý pri zapisovaní
                     PORTC &= ~(1<<sift);
                     maska = maska >>1;
              PORTC |= (1<<stor);
                                         //zapisovanie do registrov
              _delay_us(1);
              PORTC &= ~(1<<stor);
              _delay_us(1);
              _delay_ms(1);
              riadok = riadok<<1;
       }
}
```

4 VÝSLEDKY A DISKUSIA

Výsledkom mojej práce je funkčné zobrazenie Galtonovej rovnice a kompletný pracovný postup na zostrojenie tohto zariadenia. Najmenšie problémy som mal pri vyhotovovaní schémy horšie to bolo už pri vytváraní riadiacej DPS aby boli všetky piny na jednej strane pričom aby bola riadiaca doska čo najmenšia a s čo najmenej prepojmi, myslím že sa mi to v celku podarilo. Ak by som mal porovnať prvú DPS a druhú (finálnu) ktorú som zmenšil aspom o 50% tak som s ňou spokojný. Náklady na vyhotovenie tohto zariadenia sa pohybujú do rozmedzia 30€ pričom najäčšiu čiastku robia led diódy(8mm). Led diódy robia sumu 20€ pričom ostatné súčiastky sa zmestia do sumy necelých 9€.Ak by som mal porovnať mechanický princíp zobrazenia Galtonovej rovnice a moj Elektronické zobrazenie Galtonovej rovnice tak si trúfam povedať že to je porovnatelné.

ZÁVERY PRÁCE

Hlavný ciel ktorý bol zhotoviť funkčnú učebnú pomôsku pre nasimulovanie modulu matematickej rovnice o pravdepodobnosti určitých kombinácii si myslím že sme dosiahli ale podme si to rozobrať postupne. Postupné dosiahnutie čiastkových cielov sa nám podarilo pričom výsledné zariadenia funguje tak ako bolo navrhnuté. Výsledky práce si myslím že si nadmieru pozitívne. Zobrazenie Galtonovej rovnice som ešte nevidel v elektrickej forme preto sme sa ho rozhodli preukázať aj takýmto spôsobom čo si myslím že že je aj prínos pre prepojenie elektrotechniky a matematiky. Velký prínos môže mat naše zariadenie aj ako učebná pomôckaže nejde úplne predpovedat náhodnosť aj keď vieme, že ja väčšia pravdepodobnosť rozsvietenia stredných stĺpcov. Najväčšie problémy boli pri navrhovaní schémy a navrhnutí riadiacej DPS. Musel som sa bližšie zoznámiť s mikroprocesorom Atmega8 a posuvnými registrami aby bola riadiaca doska plne funkčná a pripravená na programovanie.

ZHRNUTIE

Cieľom práce bolo za pomoci číslicovej techniky zobraziť simuláciu gaussovej vety. Pomocou programu, do ktorého boli vložené matematické princípy gaussovej vety boli na matici LED diód zobrazene výsledky náhodného javu gaussovej vety a pravdepodobnosti Pascalovho trojuholníka. Výsledné zobrazenie na svetelnej matici názorne zobrazuje náhodný prechod pólom lediek, ktorého výsledok je zaznamenaný do spodnej matice zobrazovača a ukazuje výsledok gaussovej vety a pascalovho trojuholníka. Touto prácou sme eliminovali potvrdenie gaussovej vety za pomoci drevenej dosky pri výrobe ktorej mohli vzniknúť nepresnosti ktoré mohli ovplyvniť výsledok experimentu. Program je spoľahlivý a výsledky nie sú ovplyvnené vonkajšími fyzikálnymi vplyvmi.

RESUME

The aim of this thesis was to show the simulation of Gaussian sentence using digital techniques. Using a program into which the mathematical principles of the Gauss sentence were inserted, the results of the random Gaussian phenomenon and the probability of the Pascal triangle were displayed on the LED matrix. The resulting display on the light matrix illustrates a random passage of LED matrix, the result of which is recorded in the lower matrix of the viewer, and shows the result of the Gaussian sentence and the Pascal triangle. This work eliminated the confirmation of a Gaussian sentence with the help of a wooden board that could produce inaccuracies that could affect the result of the experiment. The program is reliable and the results are not influenced by external physical effects.

ZOZNAM BIBLIOGRAFICKÝCH ODKAZOV

https://en.wikipedia.org/wiki/Atmel_AVR \rightarrow základy o firme Atmel

http://www.circuitstoday.com/avr-atmega8-microcontroller-an-introduction → základy mikroprocesora Atmega8

https://en.wikipedia.org/wiki/EAGLE_(program) → základy o programe EAGLE

https://sk.wikipedia.org/wiki/C_(programovac%C3%AD_jazyk) → základy o jazyku C

https://sites.google.com/site/arduinoslovakia/74hc595-posuvny-register → základy o posuvných registroch

http://www.alldatasheet.com/datasheet-pdf/pdf/16109/PHILIPS/BC817.html → informácie o tranzistore BC817

https://www.silicon-ark.co.uk/bc170-silicon-npn-transistor→ informácie o tranzistore BC170