# Skripta za vezbe iz Konstrukcije kompilatora

## Optimizacije (passovi u LLVM-u)

LLVM optimizacije se nazivaju passovima, zato sto podrazumevaju prolazenje kroz programski kod radi prikupljanja nekih relevantnih informacija ili modifikacije postojeceg programskog koda. Razlikujemo tri glavne vrste optimizacija:

- 1. Analysis passes prolaze kroz IR radi prikupljanja odgovarajucih informacija koje mogu biti korisne drugim vrstama passova;
- 2. Transform passes prolaze kroz IR radi njegove modifikacije;
- 3. Utility passes oni passovi koji nisu ni analysis ni transform.

#### Kako kreirati i pokrenuti odgovarajuci pass

Koraci pri kreiranju passova su isti, bez obzira kojoj kategoriji sam pass pripada:

- 1. U okviru kloniranog repozitorijuma <a href="livm-project">livm-project</a>, pozicionirati se u direktorijum <a href="livm/lib">livm/lib</a>;
- U zavisnosti od toga koji tip optimizacije kreiramo, pozicioniramo se u neki od direktorijuma Analysis ili Transforms;
- 3. Kreiramo novi direktorijum koji nosi ime nove optimizacije, npr.

```
mkdir OurDeadCodeEliminationPass
```

4. U novokreiranom direktorijumu, pisemo CMakeLists.txt fajl koji nam je neophodan za build. Neka uobicajena struktura ovog fajla je sledeca:

```
add_llvm_library( LLVMOurDeadCodeEliminationPass MODULE
   OurDeadCodeEliminationPass.cpp

PLUGIN_TOOL
   opt
)
```

*Napomena*: **LLVMPassName** oznacava naziv deljene biblioteke koja ce biti kreirana prilikom kompilacije. U .cpp fajlu, pise se logika konkretne optimizacije.

5. U fajl CMakeLists.txt koji se nalazi u 11vm/11b direktorijumu neophodno je dodati direktorijum u kome se nalazi CMakeLists.txt za odgovarajucu optimizaciju. CMake rekurzivno obilazi fajlove da bi prikupio sve sto mu je neophodno za uspesan build.

```
add_subdirectory(OurDeadCodeEliminationPass)
```

- 6. Pomocu skripte make\_11vm, pokrenuti build celokupnog projekta.
- 7. Ako je sve proslo uspesno, pozicionirati se u build direktorijum koji se nalazi u llvm-project, pa zatim izvrsiti pokretanje optimizacije na sledeci nacin:

```
./bin/opt -load lib/LLVMOurDeadCodeEliminationPass.so -enable-new-pm=
0 -our-dead-code-elimination-pass example.ll
```

Ukoliko zelimo da eliminisemo poruke koje nam generise LLVM, a koje nam nisu od nekog znacaja, to radimo preusmeravanjem izlaza prethodne komande u /dev/null:

```
./bin/opt -load lib/LLVMOurDeadCodeEliminationPass.so -enable-new-pm=
0 -our-dead-code-elimination-pass example.ll > /dev/null
```

*Napomena*: sve sto ukljucuje dead code elimination, menja se nazivima za odgovarajuci pass koji pokrecemo.

*Dodatno*: Posto nam je neophodan neki kod koji sluzi za testiranje optimizacije, moramo ga prevesti u LLVM-ov medjukod. Ako je recimo nas program bio example.c, transformacija u medjukod vrsi se na sledeci nacin:

```
./bin/clang -emit-llvm -S example.c
```

Kao rezultat ove komande dobijamo fajl sa ekstenzijom . 11.

## CALL GRAPH - graf poziva funkcija

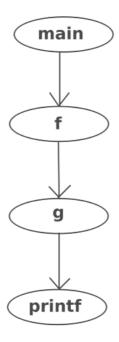
Za razlicite tipove transform passova, korisna nam je informacija o tome koje funkcije medjusobno interaguju u programu. Konkretno, zanima nas koja funkcija poziva koju. Ovo se relativno jednostavno moze odrediti uz pomoc koriscenja grafovske strukture podataka, koju u ovom slucaju nazivamo **graf poziva funkcija**. Ova struktura nam je od veceg znacaja pri radu kompajlera, zato sto nam moze omoguciti da recimo detektujemo delove koda koji se nikad ne koriste, ali isto ako i da detektujemo razlicite anomalije koje se u programu javljaju.

Primer. Razmotrimo naredni segment koda:

```
void f()
{
    g();
}
int main()
{
    f();
}
```

```
void g()
{
    printf(...);
}
```

Graf poziva funkcija koji bi odgovarao prethodno napisanom kodu bi imao naredni oblik:



Iz prethodnog primecujemo da ce graf biti *usmeren* i da grane idu od funkcije pozivaoca ka funkciji koja se poziva.

Kako konstruisati graf poziva funkcija uz koriscenje LLVM infrastrukture?

Da bismo uspesno konstruisali citav graf, neophodno je prvo dohvatiti funkciju main od koje i krece izvsavanje citavog programa. Konstrukciju zapocinjemo na nivou modula, a zatim se krecemo dalje kroz funkcije, basic blockove i instrukcije, tako da sustinski prolazimo citavu hijerarhiju IR-a.

Graf predstavljamo u vidu klase koja ce imati sledecu formu:

```
class OurCallGraph {
private:
    std::unordered_map<Function*, std::unordered_set<Function*>>
AdjacencyList;
    std::string ModuleName;
public:
    void CreateCallGraph(Module &M);
    void DFS(Function* F);
    void dumpGraphToFile();
};
```

Napomena: dumpGraphToFile vrsi konverziju dobijenog grafa u DOT format.

Graf cemo ispisati u okviru jednog ModulePass-a.

#### Kreiranje:

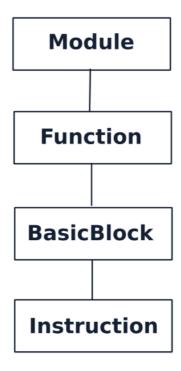
```
void CreateCallGraph(Module &M)
{
    ModuleName = M.getName().str();
    Function* Main = M.getFunction("main");

if (!Main) {
    errs() << "Main function doesn't exist!\n";
    exit(0);
    }

DFS(Main);
}</pre>
```

- Pronalazimo main funkciju iz koje bi trebalo da se zapocne pretraga.
  - Ukoliko ona ne postoji, prijavljujemo gresku i prekidamo dalju obradu.
  - Ukoliko postoji, pozivamo DFS kako bismo obisli ceo graf.

#### Hijerarhija u IR-u



Svaka od prethodno navedenih celina ima odgovarajuci tip u LLVM-u. Ti tipovi nalaze se u zaglavlju llvm/IR/type gde mozemo imati:

- llvm/IR/Module
- llvm/IR/Function
- llvm/IR/BasicBlock
- llvm/IR/Instruction

Tipovi su dosta korisni jer sadrze razlicite funkcionalnosti koje nama olaksavaju pri radu.

Krecemo se prvo kroz sve BasicBlock-ove, a zatim i Instrukcije. Kada se u IR-u vrsi poziv neke
funkcije, koristi se instrukcija call pa je to upravo ono sto proveravamo. Ukoliko jeste, izvlacimo koju
funkciju pozivamo datom instrukcijom i ubacujemo je u listu susedstva trenutne funkcije.
Proveravamo dalje da li ta funkcija postoji u nasoj mapi i ukoliko ne, vrsimo dalje pretragu za pozvanu
funkciju.

## CFG - Control Flow Graph

**CFG** predstavlja grafovsku reprezentaciju izracunavanja koja se desavaju u toku izvrsavanja samog programa. Cesto se koriste prilikom staticke analize koda, ali imaju i veliku primenu u oblasti kompajlera zato sto mogu precizno da predstave tok izvrsavanja u okviru neke jedinice koda.

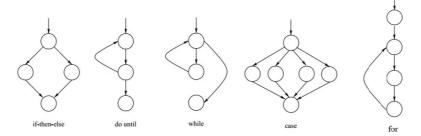
Neke karakteristike CFG-a:

- prikazuje sve putanje koje se mogu obici tokom izvrsavanja samog programa;
- graf je usmeren;
- grane grafa predstavljaju putanje u toku kontrole toka, dok su cvorovi BasicBlock-ovi.

Obicno postoje dve specijalne vrste blokova u okviru CFG-a:

- Entry block dozvoljava kontroli da udje u CFG;
- Exit block kontrola toka izlazi kroz ovaj blok.

CFG za neke ceste konstrukcije jezika:



#### Kako kreirati CFG?

• Kreiramo klasu OurCFG (ili samo CFG) koja ima sledecu strukturu

```
class OurCFG {
    private:
        std::unordered_map<BasicBlock*, std::vector<BasicBlock*>>
AdjacencyList;
    std::string FunctionName;

    void DumpBasicBlock(BasicBlock*, raw_fd_stream &File, bool
only = true);

public:
    void AddEdge(BasicBlock*, BasicBlock*);
    void CreateCFG(Function&);
    void DumpToFile();
};
```

- neuredjena mapa cuva BasicBlock-ove, kao i prelaze koji vode od jednog BasicBlock-a ka njegovim successorima.
- FunctionName nam sluzi za kreiranje .dot fajla
- metode za dump takodje imaju ulogu da adekvatno formatiraju graf kako bi bio upisan u .dot fajl
- Funkcija koja kreira CFG za datu funkciju radi prilicno jednostavno: prolazi kroz svaki BasicBlock, gleda koji su mu successori i zatim ih dodaje u listu povezanosti. Successore nekog BasicBlock-a dobijamo jednostavno uz koriscenje funkcije successors (BasicBlock\*).
- Kreiranje reprezentacije za .dot fajl je u ovom slucaju malo kompleksnije. Kao sto je od ranije poznato,
  da bismo presli u neki drugi tok izvrsavanja, neophodno je da postoji branch instrukcija, odnosno
  ono sto je u LLVM-ovom IR-u predstavljeno preko instrukcije br. Medjutim, ona moze biti takva da
  potencijalno vodi u vise od jednog toka izvrsavanja, pa samim tim moramo da obradimo vise
  slucajeva:
  - 1. Klasican br koji nema nikakvog grananja instrukcija se standardno upisuje u fajl.
  - 2. **br** koji predstavlja **if-then-else** konstrukciju proveru da li se radi o ovakvom tipu instrukcije vrsimo uz pomoc metode: isConditional(). U tom slucaju zapis u .dot fajlu je sledeci:

```
|{<s0>T|<s1>F}
```

 Instrukcija koju razmatramo je switch instrukcija - zbog specificnog nacina definisanja tipa SwitchInst u LLVM-u, treba obratiti paznju na njenu obradu.

```
class SwitchInst : public Instruction {
  unsigned ReservedSpace;

// Operand[0] = Value to switch on
  // Operand[1] = Default basic block destination
  // Operand[2n ] = Value to match
  // Operand[2n+1] = BasicBlock to go to on match
  ...
};
```

Nama su za .dot fajl neophodne iskljucivo vrednosti koje imamo u svakoj od case naredbi, pa iz tog razloga razmatramo samo **parne** indekse. Takodje, kako nulti i prvi indeks predstavljaju vrednost po kojoj se grana, kao i basic block podrazumevanog slucaja, njih preskacemo.

### Dominatorska stabla

Dodati objasnjenje...

## Constant propagation

Jedna od standardnih optimizacija koje kompajler sprovodi. Podrazumeva zamenu vrednosti promenjivih sa konstantnim vrednostima u izrazima u kojima se koriste. Konstantne vrednosti promenljivih se mogu propagirati kroz graf kontrole toka.

Primer.

```
int main ()
{
    int x = 3;
    int y, z, w;

    if (y > 0) {
        x = 7;
        z = x + 3;
    } else {
        w = 4;
    }

    return 0;
}
```

Umesto sto nakon ulaska u if granu dodeljujemo promenljivoj x vrednost 7, a zatim koristimo x u daljim izracunavanjima, mozemo direktno izvrsiti sledecu zamenu: z = 7 + 3 (to ce kompajler i uraditi).

Ova optimizacija funkcionise zajedno sa constant foldingom.

#### Uvodni termini

Da bi se optimizacija sprovela neophodno je uvesti nekoliko termina. Prvi od njih podrazumeva stanje promenljive. Svaka promenljiva se moze naci u 3 stanja:

- **L: bottom** naredba nije dostizna, pa samim tim ni promenljiva;
- T: top naredba jeste dostizna, ali nam je vrednost promenljive u toj naredbi nepoznata;
- c:const vrednost promenljive u datoj naredbi je konstantna.

Takodje, za svaku naredbu pratimo kakvo je stanje promenljive *pre* i *posle* njenog izvrsavanja:

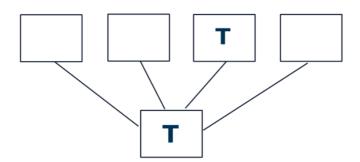
- **C(s, x, in)** stanje promenljive x pre izvrsavanja naredbe s;
- **C(s, x, out)** stanje promenljive x nakon izvrsavanja naredbe s.

Napomena: prva instrukcija u programu **ne sme** imati i before i after status, dok sve ostale **moraju** imati oba.

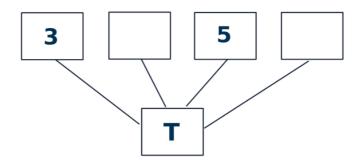
#### Sprovodjenje optimizacije

Da bismo sproveli optimizaciju, neophodno je da znamo pravila koja za nju vaze:

- if C(pi, x, out) == T for any i then C(s, x, in) = T
  - ako je vrednost promenljive nakon bilo kod predecessora tekuceg basic blocka nepoznata, onda nece biti poznata ni pre izvrsavanja tekuce naredbe.

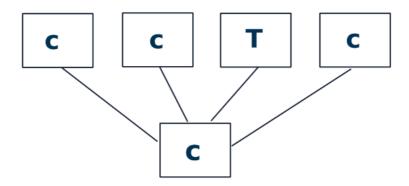


- if C(pi, x, out) == c && c(pj, x, out) == d && c != d then C(s, x, in) == T
  - ako je vrednost promenljive x u razlicitim predecessorima razlicita, onda ona nece biti poznata pre izvrsavanja naredbe s.

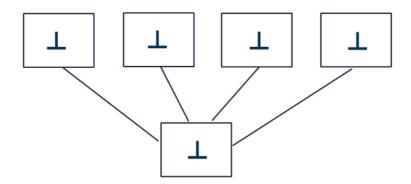


if C(pi, x, out) == c or T for all i then C(s, x, in) = c

• ako svi predecessori dodeljuju istu vrednost promenljivoj x, onda ce ta ista vrednost biti i pre ulaska u naredbu s.



- if C(pi, x, out) ==  $\perp$  for all i then C(s, x, in) =  $\perp$ 
  - ako je svaki predecessor nedostizan, ona ce i u naredbi s vrednost promenljive x biti nedostizan.



- C(s, x, out) = ⊥ if C(s, x, in) == ⊥
  - ako je pre izvrsavanja naredbe s vrednost promenljive x bila nedostizna, onda ce biti nedostizna i nakon njenog izvrsavanja.
- C(x := c, x, out) = c if c is constant
  - ako je s naredba dodele i promenljivoj x dodeljuje konstantnu vrednost c, onda x ima istu tu vrednost i nakon izvrsavanja te naredbe.
- C(x := f(...), x, out) = T
  - ako je naredba s naredba dodele koja promenljivoj x dodeljuje vrednost koja nije konstantna, onda necemo znati nista o vrednosti promenljive x nakon izvrsavanja naredbe s.
- C(y := ..., x, out) = C(y := ..., x, in) if x != y
  - ako je s naredba dodele koja ne menja vrednost promenljive x, tada ce njena vrednost biti ista i pre i posle izvrsavanja naredbe s.

Algoritam koji vrsi constant propagation radi sledece:

1. Proverava da li postoji instrukcija za koju neko od prethodno navedenih pravila nije ispunjeno;

2. Ukoliko postoji takvo pravilo, zadovoljavamo ga.

#### Implementacija

Kreiramo klasu koja ce biti omotac za llvm-ov tip 11vm::Instruction, koja ima narednu formu:

```
class ConstantPropagationInstruction
{
private:
    Instruction *Instr;
    Value *Variable;
    std::pair<Status, int> StatusBefore;
    std::pair<Status, int> StatusAfter;
    std::vector<ConstantPropagationInstruction *> Predecessors;
public:
    ConstantPropagationInstruction(Instruction *);
    // getters, setters
};
```

Value: natklasa za sve bitnije tipove u llvm-u (Instruction, Function,...). Bazna klasa svih vrednosti sracunatih u programu koje mogu biti koriscene kao operandi za druge vrednosti. Svaka instanca klase Value ima svoj Type.

Cuvamo StatusBefore i StatusAfter kao par {Status, int}. Ovde nam Status predstavlja jednu od 3 opcije za promenljivu i predstavljen je na sledeci nacin:

```
enum class Status
{
    Top,
    Bottom,
    Const
};
```

Drugi element para je vrednost konkretne promenljive. U ovom slucaju to je celobrojna vrednost jer je optimizacija napisana tako da podrzava samo rad sa celim brojevima. U opstem slucaju, to moze biti bilo koji tip, kako primitivni tako i slozeni.

Za svaki BasicBlock u programu, a potom i za svaku instrukciju, neophodno je kreirati nasu instrukciju koja je prilagodjena za optimizaciju. Prolazom kroz funkciju vrsimo prikupljanje instrukcija, a takodje za svaku odredjujemo njene predecessore.

```
void IterateThroughFunction(Function &F)
{
   ConstantPropagationInstruction *Current, *PreviousCPI;
   Instruction *Previous;

for (BasicBlock &BB : F) {
   for (Instruction &Instr : BB) {
```

```
Current = new ConstantPropagationInstruction(&Instr);
        Instructions.push_back(Current);
        // Vraca pokazivac na prethodnu instrukciju koja nije debug ako
postoji u istom BB.
        Previous = Instr.getPrevNonDebugInstruction();
        if (Previous == nullptr) {
          // Proveravamo da li je poslednja instrukcija iz nekog od
prethodnih BB jednaka instrukciji u
          // nasem BB.
          for (BasicBlock* Predecessor : predecessors(&BB)) {
            PreviousCPI = *std::find_if(Instructions.begin(),
Instructions.end(),
                                        [Predecessor]
(ConstantPropagationInstruction *CPI) {
                                         return CPI->GetInstruction() ==
&Predecessor->back();
                                        });
            Current->AddPredecessor(PreviousCPI);
          }
        } else {
          // Dodajemo pretposlednju, zato sto je tekuca instrukcija vec
dodata u vektor na pocetku
          Current->AddPredecessor(Instructions[Instructions.size() - 2]);
      }
   }
  }
```

```
Instruction * Instruction::getPrevNonDebugInstruction(bool SkipPseudoOp =
  false) const
```

• Vraca pokazivac na prethodnu instrukciju koja nije debug, a nalazi se u istom basic block-u kao tekuca ili nullptr ako takva instrukcija ne postoji.

Pravila koja je neophodno proveriti, a zatim i primeniti ukoliko neka instrukcija pravilo ne zadovoljava imaju narednu formu u kodu:

```
bool CheckRuleNum(ConstantPropagationInstruction *CPI);
void ApplyRuleNum(ConstantPropagationInstruction *CPI);
```