Módulo 4 : Técnicas computacionales avanzadas para modelar fenómenos sociales Concentración en Economía Aplicada y Ciencia de Datos ITESM

14 de mayo de 2023



- El algoritmo Particle Swarm Optimization (PSO) fue desarrollado por Kennedy and Eberhart (1995) y es reconocido como uno de los algoritmos de swarm intelligence más utilizados por su sencillez y flexibilidad.
- No utiliza operadores genéticos, como cruza y mutación.
- No necesita codificar ni decodificar las variables de decisión.

Swarm Intelligence

La inteligencia de enjambre se basa en el comportamiento emergente de muchos individuos para resolver, en colectivo, problemas difíciles .



(a) Bandada de aves



(b) Cardumen de peces

Swarm Intelligence

Craig Reynolds desarrolló en 1987 un simulador para comprender los atributos del comportamiento emergente en bandadas de aves. A partir de la observación de estas, infirió las siguientes reglas:

- Alignment: los individuos siguen el rumbo promedio de sus vecinos para seguir una dirección similar a la del grupo.
- **Cohesion**: Un individuo debe moverse hacia la posición promedio de sus vecinos para mantener la formación del grupo.
- **Separation**: Un individuo debe evitar amontonarse o chocar con sus vecinos para asegurarse de que los individuos no colisionen, interrumpiendo al grupo.

Swarm Intelligence

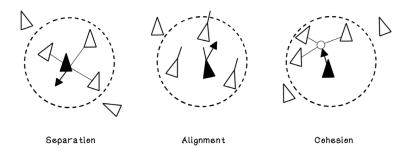


Figure 7.2 Rules that guide a swarm

Figura: Tomado de Hurbans (2020)

PSO involucra a un grupo de individuos en diferentes puntos del espacio de búsqueda, cada uno guiado por principios de acción colectiva de la vida natural para encontrar una solución óptima.

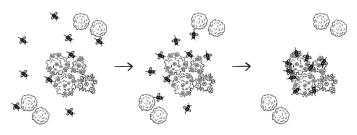


Figure 7.3 A bee swarm converging on its goal

Figura: Tomado de Hurbans (2020)

- PSO explora el espacio de búsqueda de una función objetivo al ajustar las trayectorias de agentes individuales, *partículas*.
- El movimiento de las partículas consiste en dos mecanismos: uno estocástico y otro determinístico.
- Cada partícula es atraída hacia la posición del mejor global hasta el momento, \mathbf{g}^* , y su propia mejor ubicación \mathbf{x}_i^* , mientras que al mismo tiempo tiene una tendencia a moverse de forma aleatoria.

(ITESM) 14 de mayo de 2023 7 / 13

- Cuando una partícula encuentra una ubicación que es mejor que cualquiera encontrada previamente, PSO actualiza la ubicación como la nueva mejor hasta el momento para la partícula *i*.
- Durante las iteraciones, hay una mejor ubicación para todas las n partículas.
- El objetivo de PSO es encontrar la mejor ubicación global entre todas las mejores soluciones individuales hasta que se cumpla el criterio de terminación.

8 / 13

(ITESM) 14 de mayo de 2023

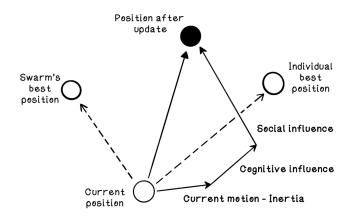


Figure 7.22 The intuition of the factors influencing velocity updates

Figura: Tomado de Hurbans (2020)

4□ > 4□ > 4 = > 4 = > = 9 < ○</p>

Algoritmo PSO (Yang, 2020)

Algorithm 1: pso

Input: Función objetivo f(x)

Output: Óptima o mejor solución

Inicializar ubicaciones \mathbf{x}_i y velocidades \mathbf{v}_i de n particulas

Encontrar \mathbf{g}^* de mín $\{f(\mathbf{x}_1),\ldots,f(\mathbf{x}_n)\}$ en t=0

while t < Generaciones **do**

for each partícula do

Genera nueva velocidad \mathbf{v}_{i}^{t+1} usando la ecuación:

$$\mathbf{v}_{i}^{t+1} = \mathbf{v}_{i}^{t} + \alpha \epsilon_{1} [\mathbf{g}^{*} - \mathbf{x}_{i}^{t}] + \beta \epsilon_{2} [\mathbf{x}_{i}^{*(t)} - \mathbf{x}_{i}^{t}]$$
 Calcula la nueva ubicación $\mathbf{x}_{i}^{t+1} = \mathbf{x}_{i}^{t} + \mathbf{v}_{i}^{t+1}$

Evalúa la función objetivo en la nueva ubicación \mathbf{x}_{i}^{t+1}

Encuentra el actual mejor para cada partícula x;

end for

Encuentra el actual mejor global g*

Actualiza t = t + 1

end while

40 40 40 40 40 40 40 40 40 40 40

Sean \mathbf{x}_i y \mathbf{v}_i los vectores de posición y velocidad para la partícula i, respectivamente. El vector de velocidad se actualiza con la siguiente fórmula:

$$\mathbf{v}_i^{t+1} = \mathbf{v}_i^t + \alpha \epsilon_1 [\mathbf{g}^* - \mathbf{x}_i^t] + \beta \epsilon_2 [\mathbf{x}_i^{*(t)} - \mathbf{x}_i^t]$$
 (1)

donde ϵ_1 y ϵ_2 son vectores aleatorios, distribuidos de forma uniforme entre $0 \vee 1$.

Los parámetros α y β son parámetros de aprendizaje o constantes de aceleración.

14 de mayo de 2023

11 / 13

La velocidad inicial de una partícula puede ser determinada como cero, esto es, $\mathbf{v}_i^{t=0} = 0$. La nueva posición se actualiza con la siguiente expresión:

$$\mathbf{x}_{i}^{t+1} = \mathbf{x}_{i}^{t} + \mathbf{v}_{i}^{t+1} \Delta t \tag{2}$$

donde Δt es el incremento de tiempo.

Aunque \mathbf{v}_i puede tomar cuaquier valores, usualmente está acotado por algún rango $[0, \mathbf{v}_{max}]$

4□▶
4□▶
4□▶
4□▶
4□▶
4□▶
4□▶
4□▶
4□▶
4□▶
4□▶

TESM) 14 de mayo de 2023 12 / 13

References I

- Hurbans, R. (2020). *Grokking Artificial Intelligence Algorithms*. Manning Publications.
- Kennedy, J. and Eberhart, R. (1995). Particle swarm optimization. In *Proceedings of ICNN'95-international conference on neural networks*, volume 4, pages 1942–1948. IEEE.
- Yang, X.-S. (2020). *Nature-inspired optimization algorithms*. Academic Press.

(ITESM) 14 de mayo de 2023 13/13