



# MÓDULO DE ESTADÍSTICA SERIES DE TIEMPO

**DIPLOMADO DE  
MATEMÁTICAS Y  
ESTADÍSTICA, MIDE**

Roslán Gómez Nesterkín  
Noviembre 2022

Aviso: Los comentarios y  
opiniones expresados son solo del  
autor y no necesariamente  
reflejan a los del Banco de  
México.

# ENCUESTAS

- A fin de tener una mayor interacción durante las presentaciones...
- Se realizarán algunas encuestas de opinión durante las sesiones...
- A través de la aplicación de celular: **Telegram**
- Favor de adherirse al grupo: **MIDE\_DIP\_MATS\_2022**
- Liga directa: [https://t.me/MIDE\\_DIP\\_MATS\\_2022](https://t.me/MIDE_DIP_MATS_2022)

# PLAN DE LA PRESENTACIÓN

## PARTE 1

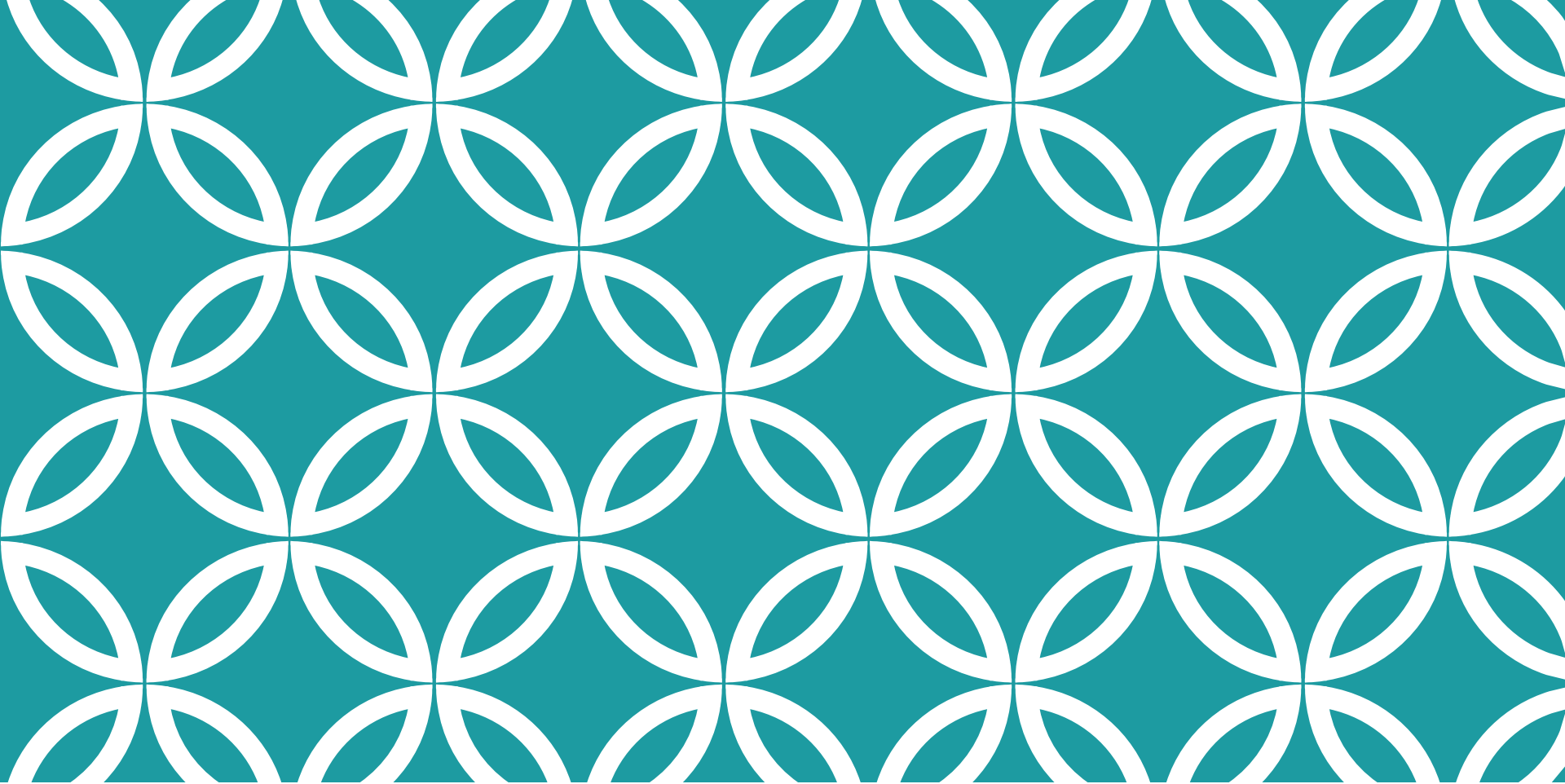
- ❖ **ANTECEDENTES:** Series determinísticas, variables aleatorias y estimación.
- ❖ **SERIES DE TIEMPO:** Series Determinísticas, Series de Tiempo, Suma de Variables Aleatorias.
- ❖ **DISTRIBUCIÓN DE SERIES DE TIEMPO:** Límite Central, Función Característica, Caminata Aleatoria.
- ❖ **CARACTERÍSTICAS DE LAS SERIES DE TIEMPO:** Autocorrelación, Estacionalidad.

## PARTE 2

- ❖ **DESCOMPOSICIÓN:** Descomposición de Wold.
- ❖ **MODELOS DE SERIES DE TIEMPO:** AR y MA.
- ❖ **EJEMPLO INICIAL:** ¿Predicción al 75%?

## PARTE 3

- ❖ **CARACTERÍSTICAS DE LAS SERIES DE TIEMPO:** Heteroskedasticidad, Causalidad de Granger y Cointegración.
- ❖ **MÁS MODELOS DE SERIES DE TIEMPO:** ARMA, Otras variantes.
- ❖ **PRONÓSTICOS**



## PARTE 2 MODELOS

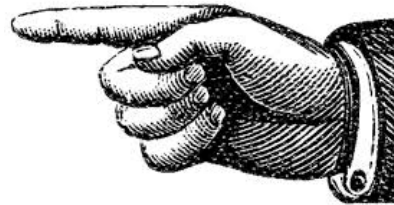
# PLAN DE LA PRESENTACIÓN

## PARTE 1

- ❖ ANTECEDENTES
- ❖ SERIES DE TIEMPO
- ❖ DISTRIBUCIÓN DE SERIES DE TIEMPO
- ❖ CARACTERÍSTICAS DE LAS SERIES DE TIEMPO

## PARTE 2

- ❖ DESCOMPOSICIÓN
- ❖ MODELOS DE SERIES DE TIEMPO
- ❖ EJEMPLO

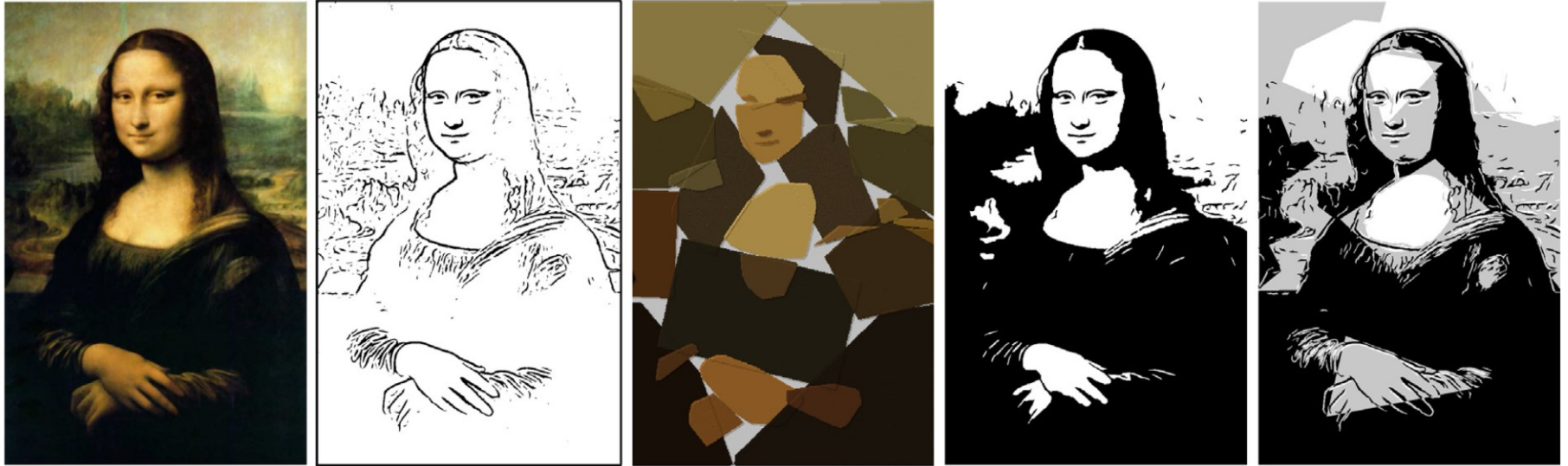


## PARTE 3

- ❖ MODELOS DE SERIES DE TIEMPO
- ❖ OTRAS CARACTERÍSTICAS
- ❖ PRONÓSTICOS

# DESCOMPOSICIÓN

## Motivación ...



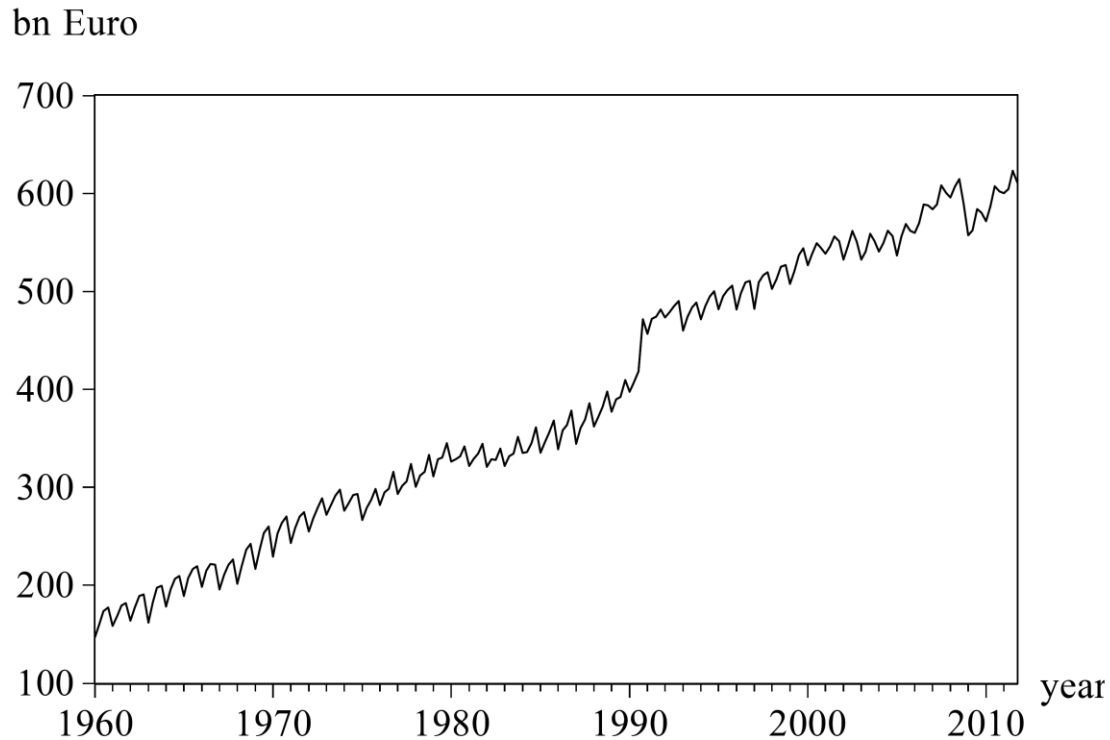
Retrato y otras representaciones del cuadro de Lisa Gherardini / La Gioconda / Mona Lisa. Reproducción original de Leonardo da Vinci a la izquierda, siglo XVI.  
Fuente: P.L. Rosin, Y.-K. Lai; "Artistic minimal rendering with lines and blocks"; Graphical Models 75 (2013) pp. 208–229.

- Entenderemos por **modelo matemático** a aquella representación de una realidad o abstracción, dada a través de relaciones matemáticas.
- Dado un modelo, también puede considerarse la **descomposición** de éste en elementos principales, más útiles o fáciles de manejar.

# DESCOMPOSICIÓN

## Ejemplo 1/6

- **Datos:** Producto interno bruto de la República Federal de Alemania, datos trimestrales entre 1960 y 2011.



*Figure 1.1: Real Gross Domestic Product of the Federal Republic of Germany in billions of Euro, 1960 – 2011*

- Veamos distintas maneras de **transformar** dicha serie de tiempo...



# DESCOMPOSICIÓN

## Ejemplo 2/6

- **Datos:** Producto interno bruto de la Rep. Federal de Alemania, datos trimestrales entre 1960 y 2011:

$$X = \{X_1, X_2, \dots, X_n\}$$

- **Transformación:** Eliminación de la tendencia

$$\Delta X_n = X_n - X_{n-1}$$

- **Comentario:** Se elimina la tendencia, permaneciendo la periodicidad propia del proceso original  $X$ . La amplitud es esencialmente la misma.

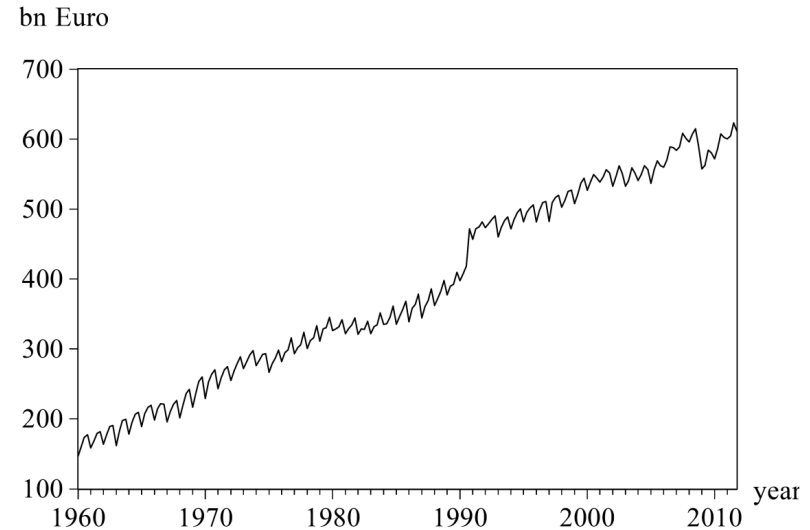


Figure 1.1: Real Gross Domestic Product of the Federal Republic of Germany in billions of Euro, 1960 – 2011

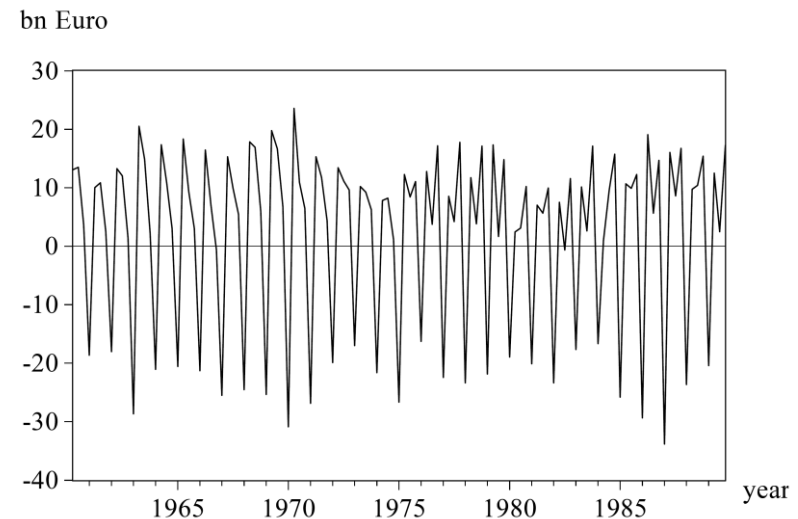


Figure 1.2: Quarterly Changes of the Real Gross Domestic Product ( $\Delta$ GDP) of the Federal Republic of Germany, 1960 – 1989

# DESCOMPOSICIÓN

## Ejemplo 3/6

- **Datos:** Producto interno bruto de la Rep. Federal de Alemania, datos trimestrales entre 1960 y 2011:

$$X = \{X_1, X_2, \dots, X_n\}$$

- **Transformación:** Cambio porcentual

$$gqr_n = 100 \cdot \ln \left( \frac{X_n}{X_{n-1}} \right)$$

- **Comentario:** Se observa un patrón de periodicidad que sufre una interrupción a partir de 1975. Aquí la amplitud es importante y se muestra decreciente en el tiempo.

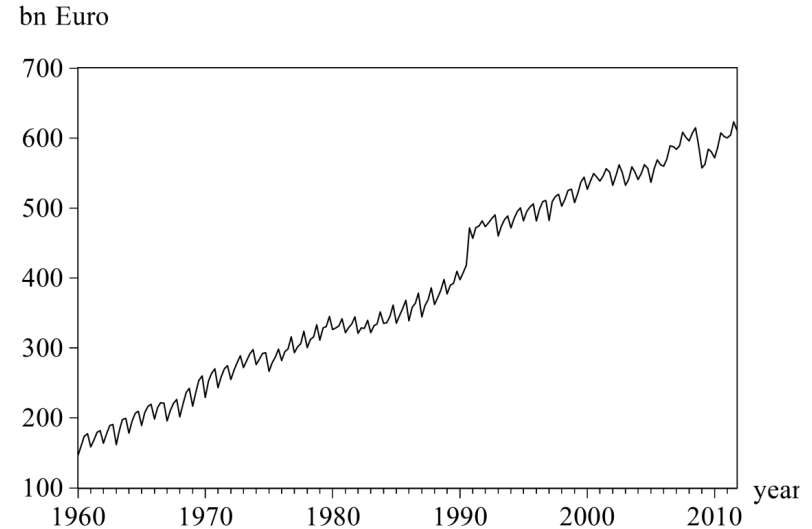


Figure 1.1: Real Gross Domestic Product of the Federal Republic of Germany in billions of Euro, 1960 – 2011

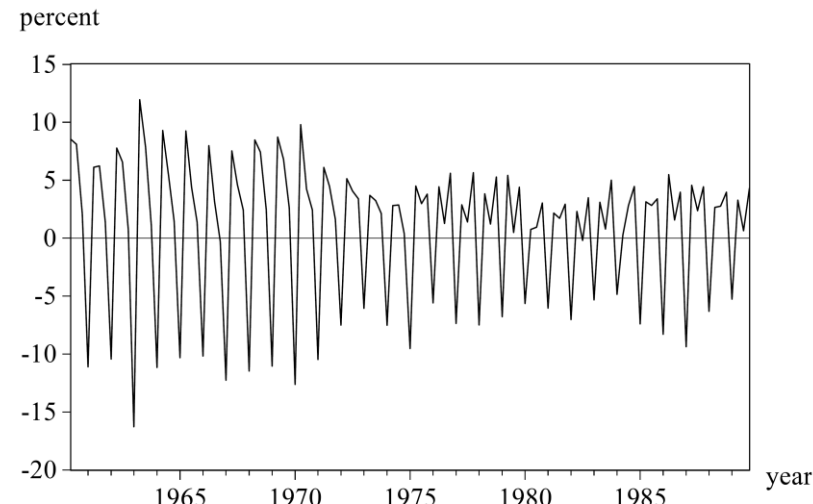


Figure 1.3: Quarterly Growth Rates of the Real Gross Domestic Product (gqr) of the Federal Republic of Germany, 1960 – 1989

# DESCOMPOSICIÓN

## Ejemplo 4/6

- **Datos:** Producto interno bruto de la Rep. Federal de Alemania, datos trimestrales entre 1960 y 2011:

$$X = \{X_1, X_2, \dots, X_n\}$$

- **Transformación:** Eliminación de periodicidad

$$\Delta_4 X_n = X_n - X_{n-4}$$

- **Comentario:** Se usa la referencia del cambio respecto al año anterior y no respecto al trimestre anterior. Se elimina así la variación estacional. Se observa **negativo solamente en épocas de recesión** (1967, 1975, 1981 y 1982), las últimas por shocks del petróleo.

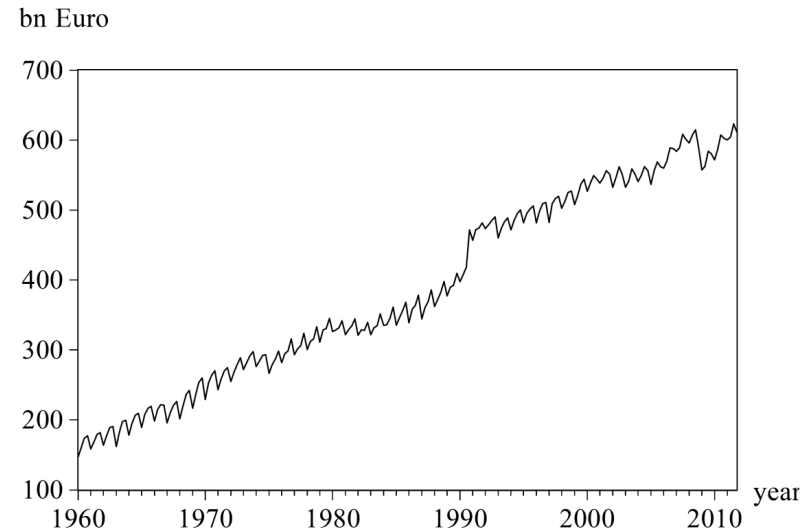


Figure 1.1: Real Gross Domestic Product of the Federal Republic of Germany in billions of Euro, 1960 – 2011

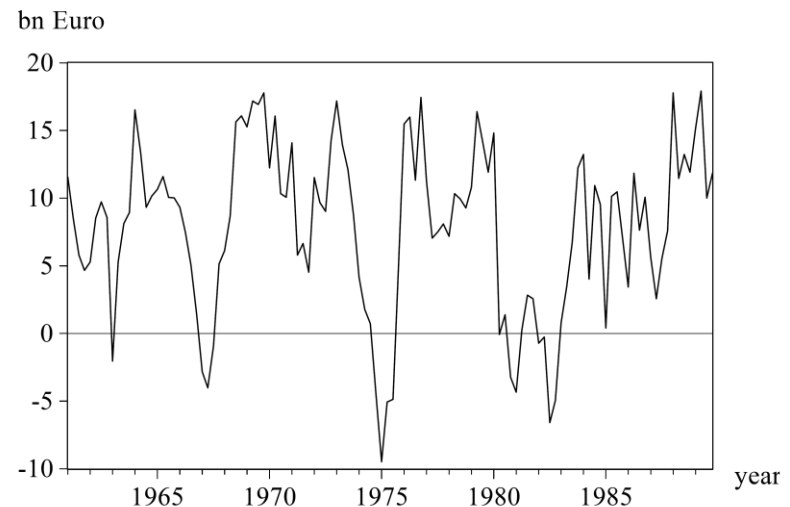


Figure 1.4: Annual Changes of the Real Gross Domestic Product ( $\Delta_4$ GDP) of the Federal Republic of Germany, 1961 – 1989

# DESCOMPOSICIÓN

## Ejemplo 5/6

- **Datos:** Producto interno bruto de la Rep. Federal de Alemania, datos trimestrales entre 1960 y 2011:

$$X = \{X_1, X_2, \dots, X_n\}$$

- **Transformación:** Cambios anuales porcentuales

$$agr_n = 100 \cdot \ln \left( \frac{X_n}{X_{n-4}} \right)$$

- **Comentario:** La tasa de crecimiento en los años 60 y 70 fluctúa entre -3.5% y 10%. Se distingue la recesión de 1968, 1975 y de los 80's. Posteriormente a 1975, el crecimiento ha sido cada vez menor (entre 0% y 5%).

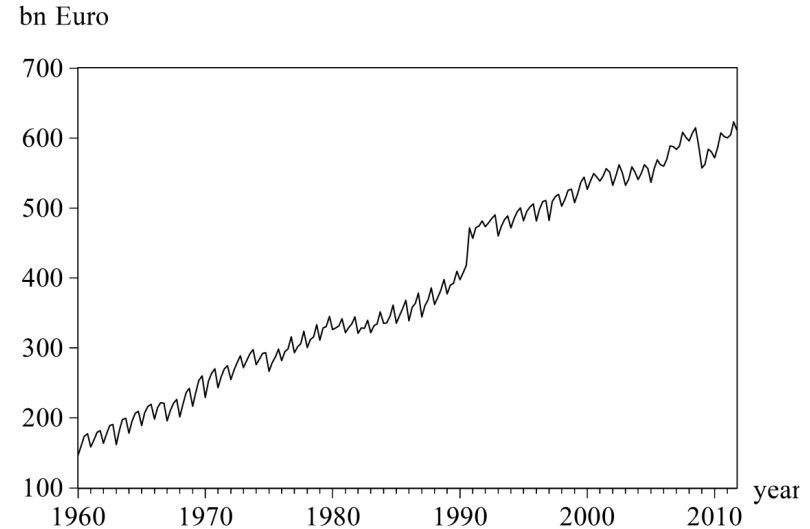


Figure 1.1: Real Gross Domestic Product of the Federal Republic of Germany in billions of Euro, 1960 – 2011

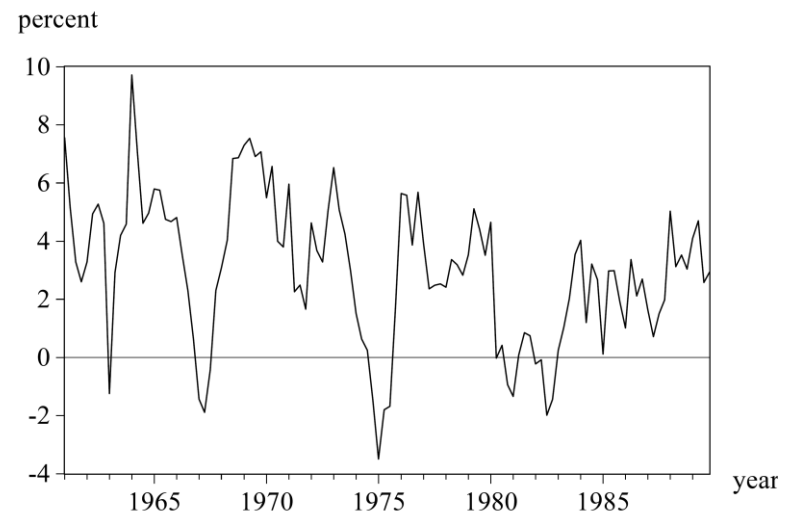


Figure 1.5: Annual Growth Rates of Real Gross Domestic Product (agr) of the Federal Republic of Germany, 1960 – 1989

# DESCOMPOSICIÓN

## Ejemplo 6/6

- **Transformación:** Eliminación de estacionalidad sin afectar la tendencia

$$GDPS_n = \frac{1}{4}(X_n + X_{n-1} + X_{n-2} + X_{n-3})$$

- **Comentario:** Este es un promedio móvil de grado 4. Tiene un rezago de 1 año.

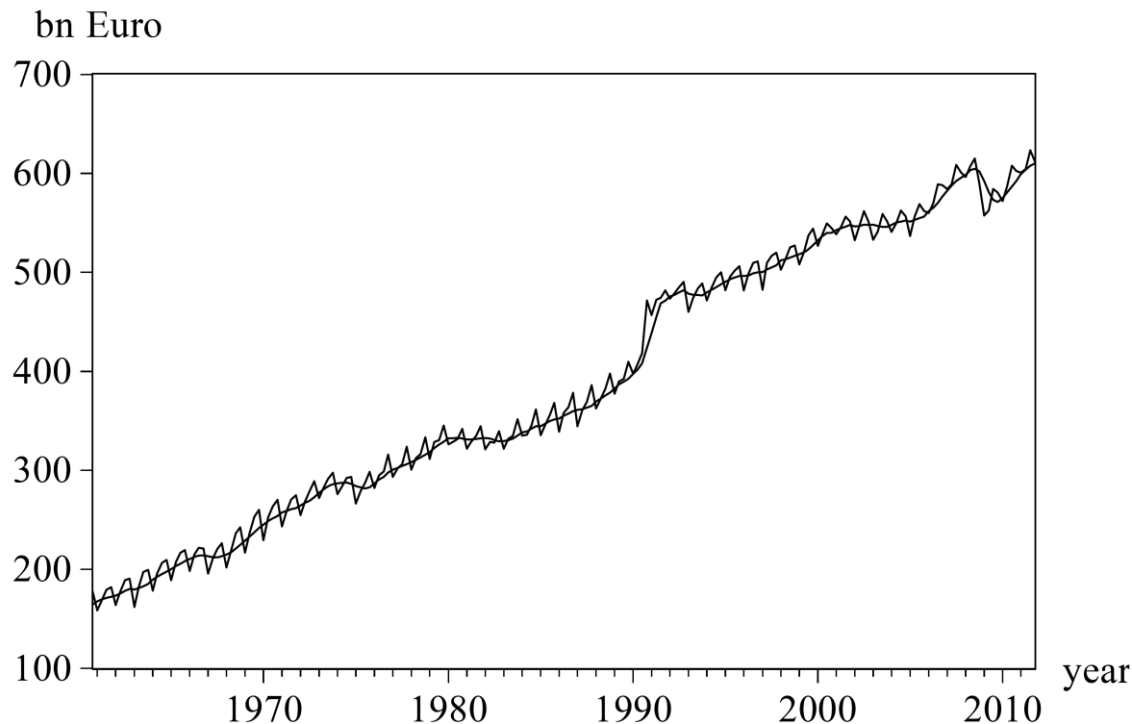


Figure 1.6: 'Smooth Component' and actual values of the Real Gross Domestic Product of the Federal Republic of Germany, 1961 – 2011

## Descomposición de Wold (1/4)

- Consideremos una sucesión  $\{X_0, X_1, \dots, X_t, \dots\}$  de variables aleatorias con varianza estacionaria:

$$\text{Var}(X_t) = \sigma^2 \text{ para toda } t.$$

- Al substraerle la media, el proceso puede representarse por una combinación lineal de variables aleatorias no correlacionadas de media cero y varianza constante:

$$X_t - \mu_t = \sum_{j=0}^{\infty} a_j u_{t-j}$$

con procesos estocásticos puros  $u_t$ , los cuales cumplen:

$$\mathbb{E}[u_t] = 0 \quad \text{y} \quad \mathbb{E}[u_t u_s] = \begin{cases} \sigma^2, & \text{cuando } t = s \\ 0, & \text{cuando } t \neq s \end{cases}$$

y con coeficientes  $a_j$  constantes para  $j = 1, 2, \dots$ ,  $a_0 = 1$  y  $\sum_{j=1}^{\infty} a_j^2 < \infty$ .

**NOTA:** Cuando  $t = s$ , se trata de la varianza de  $u_t$ :

$$\begin{aligned} \text{Var}(u_t) &= \mathbb{E}[u_t^2] - \mathbb{E}[u_t]^2 \\ &= \mathbb{E}[u_t^2] - 0 = \sigma^2 \\ &= \text{Var}(X_t) \end{aligned}$$

Ejemplos...

## Descomposición de Wold (2/4)

### Valor Esperado:

- Asumiendo la descomposición de Wold para la sucesión  $\{X_0, X_1, \dots, X_t, \dots\}$ , se obtiene que la esperanza queda dada por:

$$\mathbb{E}[X_t - \mu_t] = \mathbb{E}\left[\sum_{j=0}^{\infty} a_j u_{t-j}\right] = \sum_{j=0}^{\infty} a_j \mathbb{E}[u_{t-j}] = 0$$

Por lo tanto

$$\mathbb{E}[X_t] = \mu_t$$

**Conclusión:** Si la serie  $X_t$  cumple la descomposición de Wold, tendría valor esperado constante (estacionario), siempre y cuando su descomposición de Wold cumpliera que  $\mu_t = \text{constante}$  para todo tiempo  $t$ .

## Descomposición de Wold (3/4)

### Varianza:

- Asumiendo la descomposición de Wold para la sucesión  $\{X_0, X_1, \dots, X_t, \dots\}$ , se obtiene que la varianza queda dada por:

$$\begin{aligned}\mathbb{E}[(X_t - \mu_t)^2] &= \mathbb{E}\left[\left(\sum_{j=0}^{\infty} a_j u_{t-j}\right)^2\right] = \mathbb{E}\left[\sum_{j=0}^{\infty} (a_j u_{t-j})^2 + \sum_{j=0}^{\infty} \sum_{i=0, i \neq j}^{\infty} (a_i u_{t-i})(a_j u_{t-j})\right] \\ &= \sum_{j=0}^{\infty} \mathbb{E}[a_j^2 u_{t-j}^2] + \sum_{j=0}^{\infty} \sum_{i=0, i \neq j}^{\infty} \mathbb{E}[a_i a_j u_{t-i} u_{t-j}] = \sum_{j=0}^{\infty} a_j^2 \mathbb{E}[u_{t-j}^2] = \sigma^2 \sum_{j=0}^{\infty} a_j^2\end{aligned}$$

Por lo tanto, haciendo  $\gamma(n) = \sigma^2 \sum_{j=0}^{\infty} a_{j+n} a_j$ , resulta que  $\gamma(0)$  es constante y finita. Así

$$\mathbb{E}[(X_t - \mu_t)^2] = \gamma(0)$$

- **Conclusión:** Las series de tiempo con varianza estacionaria se simplifican enormemente mediante la descomposición de Wold asumiendo una representación mediante procesos estocásticos puros.

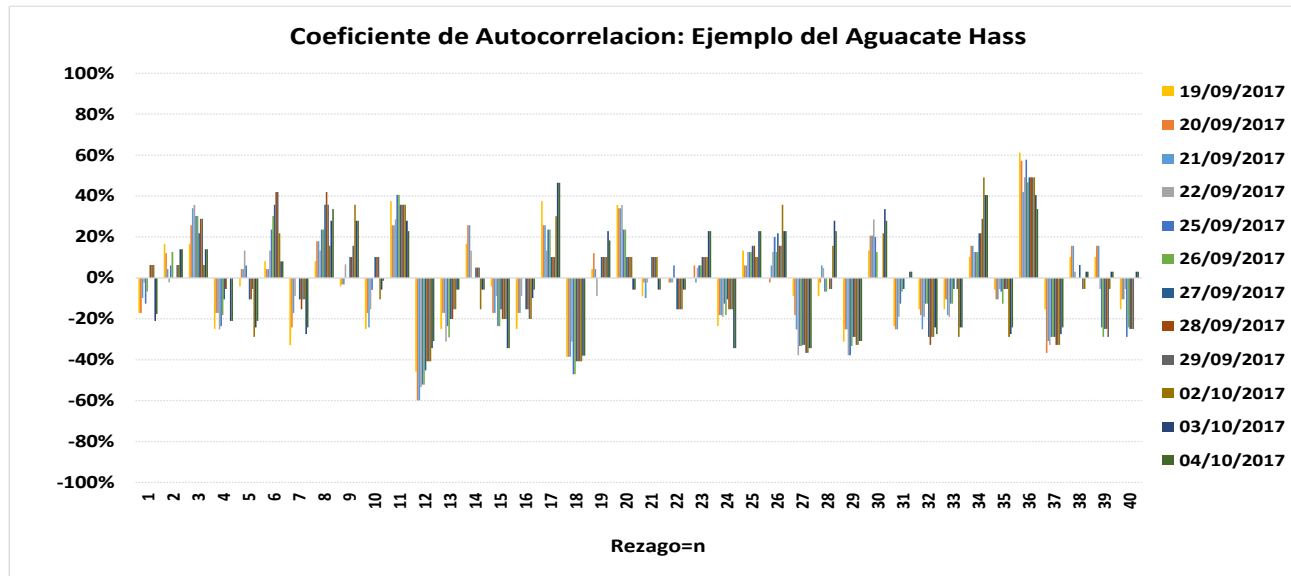


## Descomposición de Wold (4/4)

### Coefficiente de Autocorrelación:

- Asumiendo la descomposición de Wold para la sucesión  $\{X_0, X_1, \dots, X_t, \dots\}$ , se obtiene de manera similar la función de autocorrelación con rezago  $n$ :

$$\text{Cov}(X_t, X_{t-n}) = \gamma(n) \quad \text{y} \quad \rho_\tau = \frac{\gamma(n)}{\gamma(0)}$$





**5 minutos ...**

# PLAN DE LA PRESENTACIÓN

## PARTE 1

- ❖ ANTECEDENTES
- ❖ SERIES DE TIEMPO
- ❖ DISTRIBUCIÓN DE SERIES DE TIEMPO
- ❖ CARACTERÍSTICAS DE LAS SERIES DE TIEMPO

## PARTE 2

- ❖ DESCOMPOSICIÓN
- ❖ MODELOS DE SERIES DE TIEMPO
- ❖ EJEMPLO



## PARTE 3

- ❖ MODELOS DE SERIES DE TIEMPO
- ❖ OTRAS CARACTERÍSTICAS
- ❖ PRONÓSTICOS

## Modelos Auto-Regresivos: AR(1)

- Consideremos una sucesión  $\{X_0, X_1, \dots, X_t, \dots\}$  de datos que cumplen la siguiente relación iterativa:  

$$X_t = \delta + \alpha X_{t-1} + u_t$$

con  $\alpha$  y  $\delta$  constantes y  $u_t$  un proceso aleatorio puro.
- **Definición:** A este tipo de serie de tiempo se le denomina *Proceso Autoregresivo de primer grado*, denominado **AR(1)**.
- **Comentario:** Un modelo AR(1) es una ecuación en diferencias estocástica, para la cual es de interés identificar la distribución del proceso  $X_t$  y otras de sus características, como por ejemplo si es estacionario.

## Modelos Auto-Regresivos: AR(1)

- Tomando como valor inicial  $X_0$  de la serie como dado y sustituyendo para la ecuación de el  $X_1$  el término anterior  $X_0$ , obtenemos una relación que permite obtener una representación general para  $X_t$ :

$$X_1 = \delta + \alpha X_0 + u_1$$

$$\begin{aligned} X_2 &= \delta + \alpha X_1 + u_2 \\ &= \delta + \alpha(\delta + \alpha X_0 + u_1) + u_2 = (1 + \alpha)\delta + \alpha^2 X_0 + \alpha u_1 + u_2 \end{aligned}$$

$\vdots$

$$X_t = \delta + \alpha X_{t-1} + u_t = \delta \sum_{s=0}^{t-1} \alpha^s + \alpha^t X_0 + \sum_{j=0}^{t-1} \alpha^j u_{t-j}$$

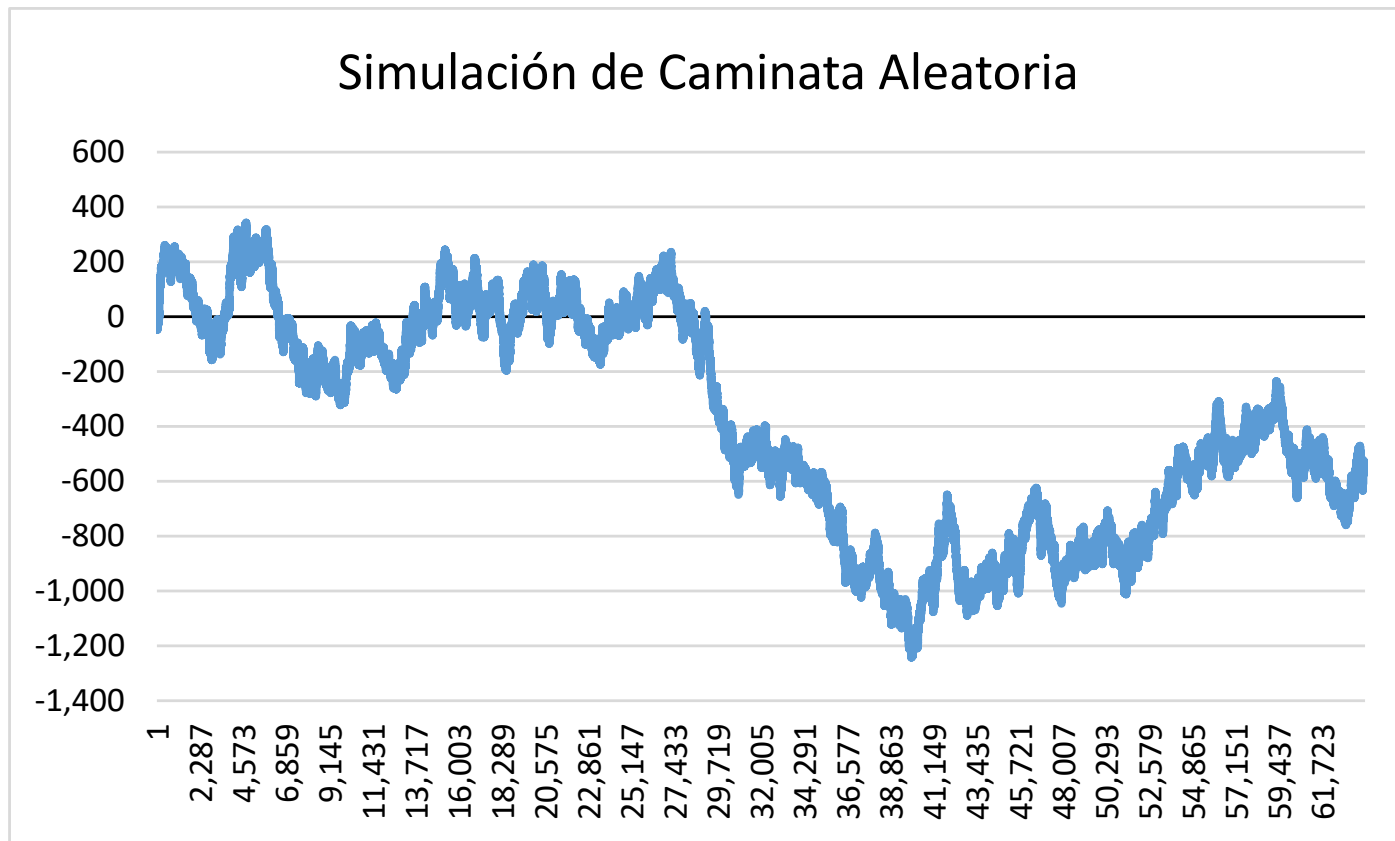
- Esta expresión puede simplificarse hasta obtener :

$$X_t = \alpha^t X_0 + \delta \frac{1 - \alpha^t}{1 - \alpha} + \sum_{j=0}^{t-1} \alpha^j u_{t-j}$$

- Comentario:** Un proceso AR(1) no es estacionario, ya que depende de procesos estocásticos de otros periodos, obteniéndose distribuciones diferentes en el tiempo.

## Modelos Auto-Regresivos: AR(1)

- **Ejemplo:** Tomando el siguiente modelo AR(1):  $X_t = X_{t-1} + u_t$ , con  $u_t \sim N(0,1)$  y  $X_0 = 0$ , se obtiene una caminata aleatoria.



## Modelos Auto-Regresivos: AR(1)

- Tomando la expresión anterior y comenzando en el periodo  $t_0 \leq 0$ , para  $\alpha < 1$  resulta que:

$$X_t = \alpha^{t-t_0} X_{t_0} + \delta \frac{1 - \alpha^{t-t_0}}{1 - \alpha} + \sum_{j=0}^{t-t_0-1} \alpha^j u_{t-j}$$

Tomando el límite cuando  $t_0 \rightarrow -\infty$ , tendríamos una **serie con una historia infinita**:

$$X_t = \frac{\delta}{1 - \alpha} + \sum_{j=0}^{\infty} \alpha^j u_{t-j}$$

### Comentarios:

- Este tipo de proceso AR(1) sí es estacionario, ya que la parte aleatoria tiene la misma distribución para cualquier tiempo  $t$ .
- Coincide con la descomposición de Wold.
- Por lo general, tomar toda la historia suele no ser fácil en la práctica.

## Modelos Auto-Regresivos: ACF para AR(1)

- La Función de Auto-correlación (**ACF**) o “Auto-Correlograma”, para modelos autoregresivos AR(1), muestran diferentes comportamientos cualitativos en función del coeficiente  $\alpha$ .

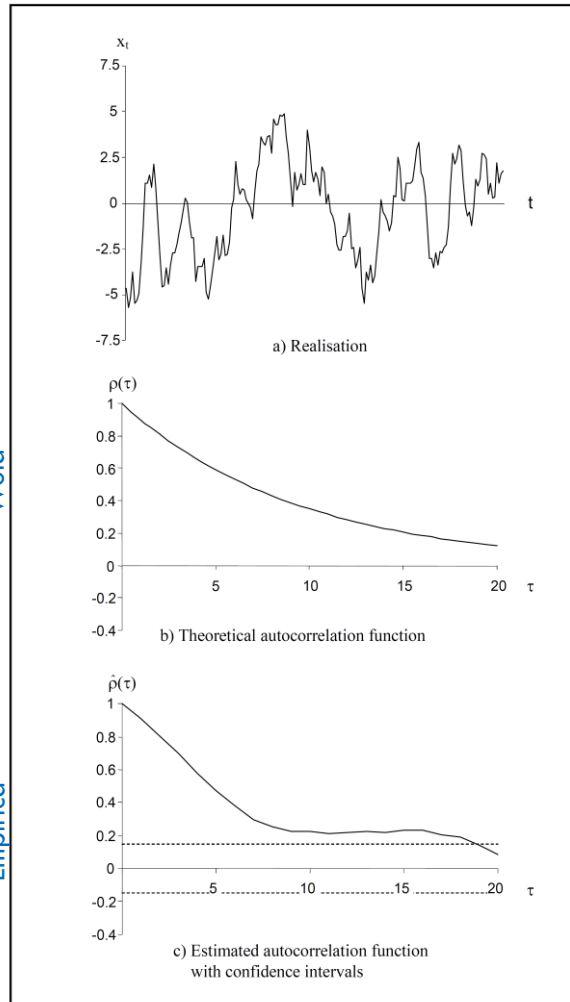


Figure 2.1: AR(1) process with  $\alpha = 0.9$

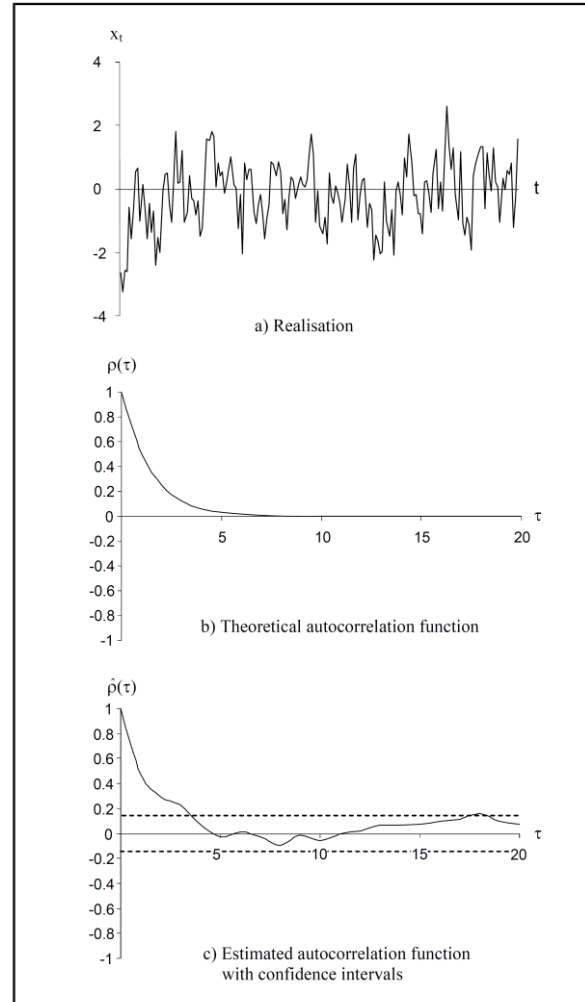


Figure 2.2: AR(1) process with  $\alpha = 0.5$

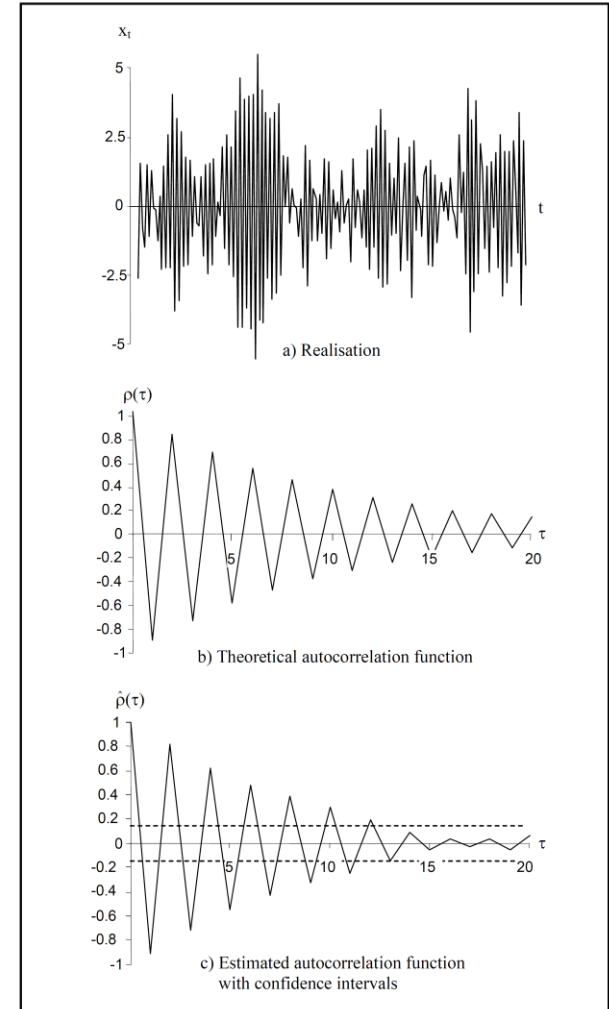


Figure 2.3: AR(1) process with  $\alpha = -0.9$



## Promedio Móvil

(MA: Moving-Average)

- Asumamos que  $u_t$  es un proceso estocástico puro i.i.d., con  $\mathbb{E}[u_t] = 0$  y  $\text{Var}[u_t] = \sigma^2$ .
- El **promedio móvil** está dado por la siguiente relación:  $X_t = a_1X_{t-1} + \dots + a_nX_{t-n} + u_t$
- Para el caso en que la ventana de tiempo sea de  $n = 2$  periodos, se obtiene que:

$$X_t = a_1X_{t-1} + a_2X_{t-2} + u_t$$

cumpliéndose lo siguiente:

$X_0$  dado

$$X_1 = a_1X_0 + u_1$$

$$X_2 = a_1X_1 + a_2X_0 + u_2$$

$$= a_1(a_1X_0 + u_1) + a_2X_0 + u_2$$

$$= (a_1^2X_0 + a_1u_1) + a_2X_0 + u_2$$

$$= (a_1^2 + a_2)X_0 + a_1u_1 + u_2$$

$$= \mu - (-a_1)u_1 + u_2 = \mu + u_2 - \beta u_1$$

- De esta manera, el promedio móvil con  $n = 2$  periodos de rezago se denota como **MA(2)**, cumpliendo que:

$$X_t = \mu + u_t - \beta u_{t-1}$$

$$\begin{cases} \mathbb{E}[X_t] = \mu \\ \text{Var}[X_t] = (1 + \beta^2)\sigma^2 \\ \rho_\tau = -\beta\sigma^2 \end{cases}$$

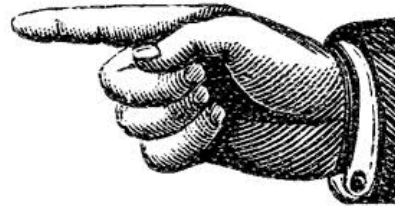
# PLAN DE LA PRESENTACIÓN

## PARTE 1

- ❖ ANTECEDENTES
- ❖ SERIES DE TIEMPO
- ❖ DISTRIBUCIÓN DE SERIES DE TIEMPO
- ❖ CARACTERÍSTICAS DE LAS SERIES DE TIEMPO

## PARTE 2

- ❖ DESCOMPOSICIÓN
- ❖ MODELOS DE SERIES DE TIEMPO
- ❖ EJEMPLO

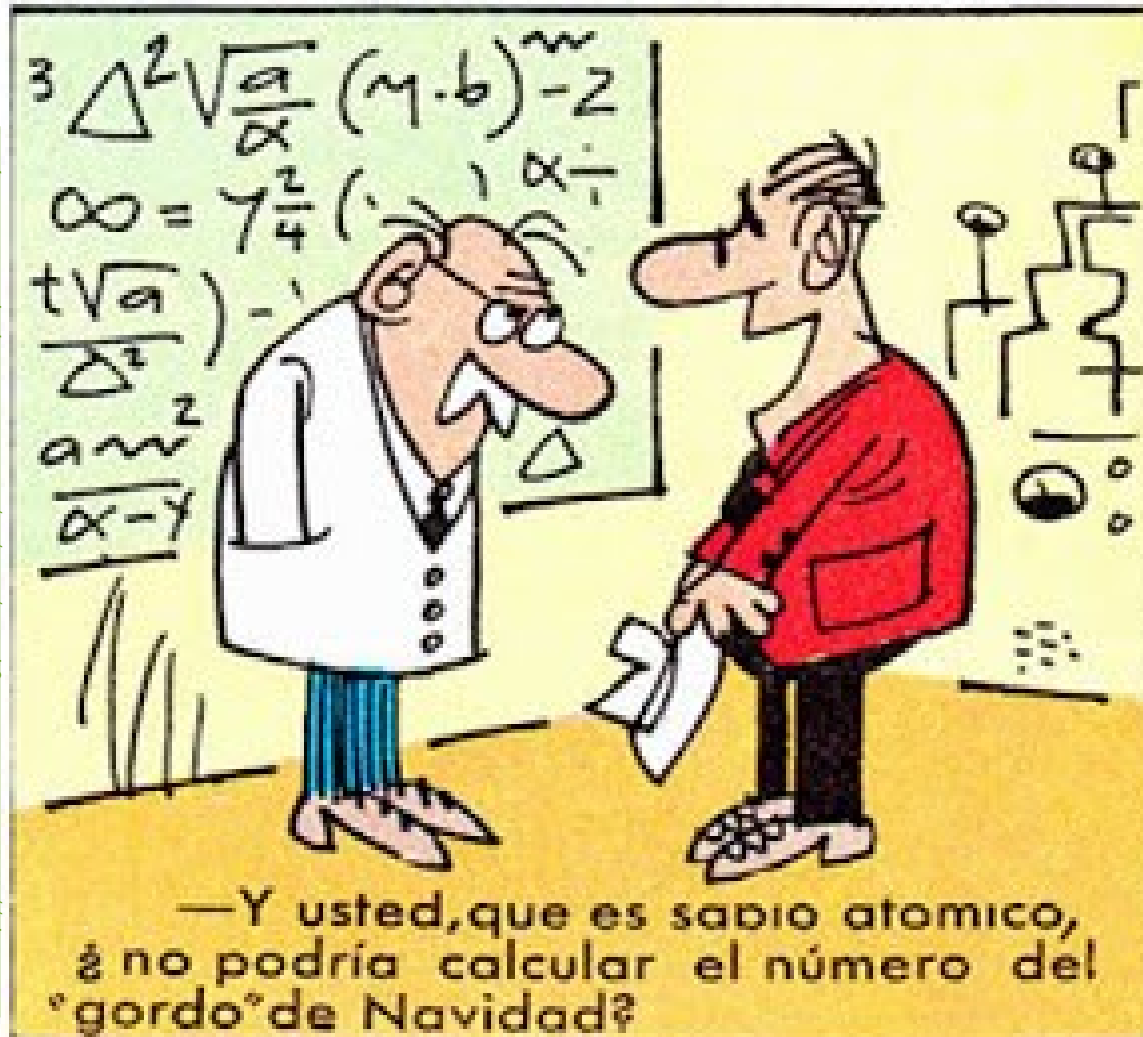


## PARTE 3

- ❖ MODELOS DE SERIES DE TIEMPO
- ❖ OTRAS CARACTERÍSTICAS
- ❖ PRONÓSTICOS

# EJEMPLO

## Ejemplo de capacidad de predicción con series de tiempo...



## Series de tiempo y predicción

Sornette D. y Andersen J.V.;  
International Journal of Modern Physics,  
junio/2000.

***“El signo del incremento de series de tiempo no-correlacionadas puede predecirse con una probabilidad de éxito universal del 75%”***

<https://arxiv.org/pdf/cond-mat/0001324.pdf>

# EJEMPLO

## Predicción: Resultado de Sornette y Andersen (1/2)

### SÍNTESIS DE ALGUNOS DE LOS RESULTADOS:

- **Supuestos:** Datos  $X_i$  sin auto-correlación. Comenzaremos asumiendo  $X_i$  i.i.d.,  $X_i \sim U[0,1]$ .
- **Pregunta:** Dados los valores anteriores hasta  $X_i$ , ¿cuál es el mejor predictor de  $X_{i+1}$ ?
- **Incrementos:** Si consideramos la diferencia y que el valor esperado de la distribución uniforme es  $1/2$ :

$$\mathbb{E}[X_{i+1} - X_i] = \mathbb{E}[X_{i+1}] - \mathbb{E}[X_i] = \frac{1}{2} - \frac{1}{2} = 0$$

$$\mathbb{E}[X_{i+1} - X_i | X_i] = \mathbb{E}[X_{i+1} | X_i] - \mathbb{E}[X_i | X_i] = \frac{1}{2} - X_i$$

- **Conclusión 1:** Parece haber predictibilidad al considerar la información del periodo anterior.
- **Autocorrelación:** Buscando intuición sobre la autocorrelación de los incrementos:

$$\mathbb{E}[(X_{i+1} - X_i)(X_i - X_{i-1})]$$

$$= \mathbb{E}[X_{i+1}X_i] - \mathbb{E}[X_{i+1}X_{i-1}] - \mathbb{E}[X_i^2] + \mathbb{E}[X_iX_{i-1}]$$

$$= \frac{1}{4} - \frac{1}{4} - \frac{1}{2} + \frac{1}{4} = -\frac{1}{4} = -0.25$$

- **Conclusión 2:** Autocorrelación negativa habla de que habrá frecuentemente cambio de signo.
- **Estrategia:** Considerando lo anterior, la estrategia sugerida para  $X_{i+1}$  es el estimador  $\hat{X}_{i+1} = X_i - \frac{1}{2}$

# EJEMPLO

## Predicción: Resultado de Sornette y Andersen (2/2)

- **Probabilidad de predecir la dirección:** Se establece la siguiente doble relación que cumple  $\gamma$ , representando el valor esperado de que coincidan los signos de la serie con el estimador propuesto.

$$\begin{cases} \gamma = \mathbb{E} \left[ \text{sign}(X_{i+1} - X_i) \text{sign} \left( \frac{1}{2} - X_i \right) \right] = \frac{1}{2} \\ \gamma = \mathbb{E} \left[ \text{sign}(X_{i+1} - X_i) \text{sign} \left( \frac{1}{2} - X_i \right) \right] = (+1)p_+ + (-1)p_- \end{cases}$$

- Se obtiene por un lado que  $\gamma = 1/2$  tras realizar los cálculos y por otro que  $\gamma$  es igual a la probabilidad de coincidencia de signos ( $p_+$ ) más aquella de no coincidencia de signos ( $p_-$ ).

- La ecuación resultante sería:

$$p_+ - (1 - p_+) = \frac{1}{2}$$

- Despejando  $p_+$ , se concluye que la probabilidad de predecir los signos sería  $p_+ = 75\%$ .
- A la derecha un ejemplo de realización del proceso  $(X_i)_{i=0, \dots, 1500}$ .

