

# Programação Concorrente (ICP361)

## Cap. 5: outras técnicas de programação concorrente (multiprocesso, I/O multiplexado, gerência cooperativa com co-rotinas, futuros)

Profa. Silvana Rossetto

<sup>1</sup>Instituto de Computação - UFRJ

### 1. Introdução

Nos capítulos anteriores exploramos a computação concorrente usando *multithreading*. Neste capítulo, vamos estudar outras técnicas ou mecanismos de computação concorrente, incluindo: **multiprocessos, I/O multiplexado, co-rotinas e futuros**.

Vimos anteriormente que fluxos de execução são concorrentes se eles se intercalam no tempo. Há diferentes formas da execução concorrente ser explorada em uma aplicação:

- **Acesso a dispositivos de I/O mais lentos:** sobreposição de computação com requisições de I/O (enquanto espera pelo I/O, faz uso do processador para outra computação).
- **Interação com usuários finais:** fluxos lógicos distintos para tratar cada ação solicitada pelo usuário (programação orientada a eventos).
- **Resposta a vários clientes:** em aplicações cliente/servidor, o servidor dispara um novo fluxo de execução independente para atender cada requisição de cliente.
- **Computação paralela:** permite explorar o paralelismo real do hardware (máquinas multicore) para execução simultânea.

Para implementar programas concorrentes, as seguintes técnicas podem ser implementadas:

- **Multiprocesso:** cada fluxo lógico de execução é um processo que é escalonado e mantido pelo sistema operacional. Os processos podem ser disparados a priori ou serem criados como processos filhos a partir do processo principal. O espaço de endereçamento é exclusivo de cada processo e por isso a comunicação e sincronização entre eles precisa ser feita com mecanismos explícitos de interação interprocessos. O escalonamento dos processos é feito pelo sistema operacional, normalmente de forma *preemptiva*.
- **I/O multiplexado:** em um outro extremo, com I/O multiplexado, a aplicação escalona seus próprios fluxos de execução, dentro do contexto de um único processo, com um espaço de endereçamento único. A aplicação é modelada como uma *máquina de estados* que o programa principal explicitamente controla, baseado nos eventos de I/O recebidos.
- **Multithreading:** fluxos lógicos independentes dentro de um mesmo processo, mas escalonados pelo sistema operacional, normalmente de forma *preemptiva* (podendo existir um “pre-escalonamento” no contexto da linguagem de programação). Compartilham o mesmo espaço de endereçamento.
- **Gerência cooperativa com co-rotinas:** construção de programação similar a uma *thread*. Cada co-rotina representa uma linha de execução distinta, com sua própria pilha, variáveis locais e um ponteiro de instrução. Como as *threads*, as co-rotinas

compartilham variáveis globais com outras co-rotinas. A principal diferença é que *threads* podem executar simultaneamente enquanto co-rotinas são **colaborativas**. Um programa com co-rotinas executa apenas uma co-rotina em cada momento, mesmo em um sistema multi-processador, e a execução de uma co-rotina só é suspensa quando a própria co-rotina faz essa solicitação. Em essência, co-rotinas são fluxos concorrentes onde a troca de controle é completamente especificada [1].

- **Futuros ou computação assíncrona:** primitiva de nível mais alto, oferecida pela linguagem de programação, que permite que uma computação seja executada em paralelo e seu resultado capturado mais adiante no programa. Normalmente é implementada fazendo uso do conceito de *pool de threads ou de processos*.

## 2. Multiprocesso

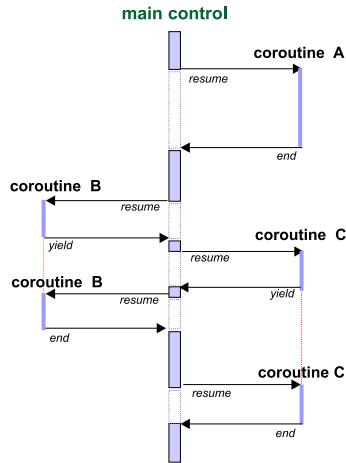
No caso mais comum, o processo principal cria processos filhos, atribuindo uma subtarefa para cada um deles. O processo filho herda uma cópia do código e do contexto de execução do processo pai e pode seguir sua execução de forma independente. No processo pai, é possível explicitamente aguardar a finalização do processo filho.

Um cenário de uso de programação concorrente multiprocesso é na implementação de aplicações *cliente/servidor*. O lado *servidor* aguarda requisições dos clientes. Quando uma nova requisição é recebida, um processo filho é criado para atender essa requisição e passa a interagir diretamente com a aplicação *cliente*, enquanto o *servidor* volta a esperar por novas requisições. Os espaços de endereçamento do processo pai e do processo filho são distintos. Isso é vantajoso quando se pretende evitar que um processo tenha acesso aos dados do outro processo (indicado quando as subtarefas são independentes). Por outro lado, dificulta a possibilidade de comunicação via memória compartilhada.

## 3. I/O multiplexado

Continuando no contexto de aplicações *cliente/servidor*, considere agora o caso do servidor precisar responder também a comandos que o administrador solicita via entrada padrão. Nesse caso, o servidor precisará tratar dois eventos de I/O independentes: (i) um cliente fazendo requisição na conexão de rede; e (ii) o administrador digitando um comando no teclado. Por qual evento ele deverá esperar primeiro? O ideal é que seja ambos, pois não é possível saber qual chegará primeiro e qual será a frequência de cada evento. Para implementar esse tipo de tratamento, uma alternativa básica é usar a técnica de **I/O multiplexado**, fazendo uso de uma função especial chamada *select*. Essa função suspende o processo corrente, retornando o controle para ele apenas depois que um ou mais eventos de I/O (esperados) tenham ocorrido. A função *select* é complexa, manipula um *conjunto de descritores*, e pode ser usada em diferentes cenários.

Usando a técnica de I/O multiplexado é possível implementar **aplicações baseadas em eventos**. No caso de uma aplicação cliente/servidor, essa técnica torna-se uma alternativa quando o tratamento das requisições são simples e diretos, não compensando a criação de processos filhos ou threads. Como o processo executa no contexto de um único processo, é possível compartilhar dados entre os fluxos lógicos de execução (tratadores de eventos). A principal desvantagem está na complexidade do código que, de forma geral, precisa implementar uma máquina de estados. Quando as transições de estado se tornam



**Figure 1. Exemplo de interação entre co-rotinas.**

mais complexas e requerem a manutenção de contextos de execução entre as ocorrências dos eventos, a alternativa de I/O multiplexado se torna inviável.

#### 4. Co-rotinas

O conceito de co-rotinas apareceu como uma construção de linguagem de programação nos anos 70 com Simula, mas não é uma construção comum nas linguagens de programação. Como discutido em [2], o motivo para essa ausência foi a falta de uma visão uniforme do conceito, e a complexidade das primeiras implementações. Recentemente, entretanto, o interesse por co-rotinas tem reaparecido nas aplicações multi-tarefa, em linguagens de *scripting*, e também no contexto de adaptação dinâmica de sistemas distribuídos. Na adaptação dinâmica, a gerência cooperativa de tarefas implementada por meio de co-rotinas, garante a atomicidade das operações de adaptação sem a necessidade de mecanismos adicionais de sincronização. A Figura 1 mostra um exemplo de interação entre co-rotinas de uma aplicação.

A gerência *cooperativa* entre linhas de controle distintas é considerada uma alternativa às dificuldades encontradas tanto com a gerência preemptiva, da programação *multithreading*, como com a gerência serial, da programação dirigida a eventos (caso geral da programação dirigida a I/O) [3] [4]. Nesse caso, a aplicação pode manter diferentes linhas de execução e a transferência de controle entre elas é explicitamente embutida dentro do próprio algoritmo da aplicação. A abordagem cooperativa é adequada quando o controle do processador precisa ser alternado para evitar a espera ocupada por informações de outros processos, e o paralelismo real não é crucial para um bom desempenho da aplicação. Os pontos de transferência são pré-definidos e a troca de contexto ocorre apenas quando é de fato necessária, minimizando o custo computacional requerido. Ao mesmo tempo, a espera por informações de outros processos não impede a evolução de computações distintas.

Entretanto, uma dificuldade ligada à gerência cooperativa, é que a transferência de controle entre as tarefas deixa de ser implícita, como ocorre na gerência preemptiva, precisando ser explicitamente codificada dentro da aplicação.

## 5. Futuros ou computação assíncrona

Permite que uma parte da aplicação, cuja execução pode ocorrer de forma paralela, possa ser antecipadamente iniciada e seu resultado recebido mais adiante, quando ele se torna necessário. Não necessariamente essa execução ocorre em paralelo (depende da disponibilidade de recursos), mas é uma forma de indicar que ela pode ser antecipada e executada em paralelo a partir do ponto em que é invocada na aplicação. Esse mecanismo é tipicamente usado em aplicações *IO-bound*, fazendo uso do conceito de *pool de threads* (ou de processos).

Um *pool de threads* é um conjunto de threads previamente criadas cuja lógica central consiste em aguardar a submissão de uma tarefa para execução, executar a tarefa submetida e voltar a esperar por nova tarefa, até que seja finalizada. A ideia central é que uma vez criadas, as threads ficam disponíveis até o final da aplicação, minimizando os custos de criação e finalização dessas threads, e o tempo de escalonamento das tarefas. Outra vantagem é oferecer uma interface de programação concorrente de nível mais alto, que facilita a alocação dinâmica de tarefas entre as threads e reduz a complexidade de lidar com decisões como quantidade ideal de threads e dependências de plataforma [5].

Linguagens como Java e Python implementam classes de *pool de threads* que permitem submeter tarefas, aguardar o término da execução dessas tarefas e cancelar uma tarefa incompleta. No caso de Java, a tarefa é submetida passando um objeto que implementa a interface `Runnable`. A classe que implementa o *pool de threads* retorna outro objeto que implementa a interface `Future` que conceitualmente é a *promessa* de entrega mais adiante do resultado de uma **computação assíncrona**. A interface `Future` provê o método `get()` que retorna o resultado da computação, bloqueando se necessário o fluxo que o invocou (no caso da computação assíncrona ainda não ter sido concluída).

## 6. Exercício

Liste exemplos de problemas ou aplicações conhecidas onde cada uma das formas de uso da concorrência apresentadas acima se aplicaria. Em cada caso descreva em linhas gerais como a aplicação seria projetada.

## References

- [1] Gregory R. Andrews and Fred B. Schneider. Concepts and notations for concurrent programming. *ACM Computing Surveys*, 15(1):3–43, 1983.
- [2] A. L. Moura. *Revisitando co-rotinas*. PhD thesis, PUC-Rio, Rio de Janeiro, Brasil, 2004.
- [3] A. Adya, J. Howell, M. Theimer, W. J. Bolosky, and J. R. Douceur. Cooperative task management without manual stack management. In *Proceedings of the General Track USENIX Annual Technical Conference*, pages 289–302, Berkeley, CA, USA, 2002. USENIX Association.
- [4] R. Behren, J. Condit, and E. Brewer. Why events are a bad idea (for high-concurrency servers). In *Proceedings of the 9th Workshop on Hot Topics in Operating Systems*, May 2003.
- [5] Maurice Herlihy and Nir Shavit. *The art of multiprocessor programming*. Morgan-Kaufmann, 2008.