AI프로그래밍

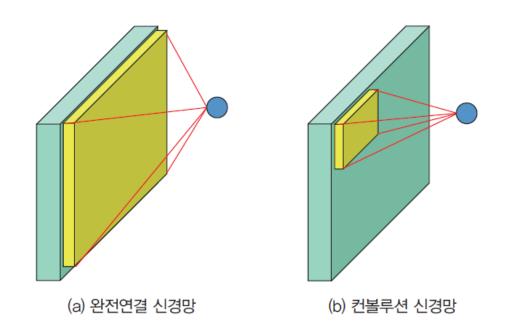
- 13주차

인하 공전 컴퓨터 정보과 민 정혜

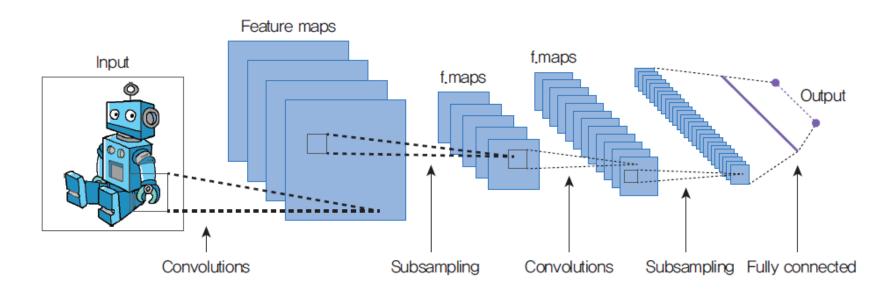
오늘 수업 순서- 딥러닝 예제

■ 컨볼루션 신경망 (CNN: Convolutional Neural Network)

■ 컨볼루션(Convolution Neural Network: CNN) 신경망에서는 하위 레이어의 노드들이 부분적으로만 연결되어 있다.

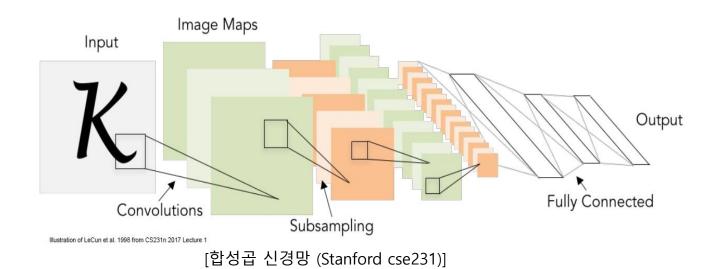


- 컨벌루션 신경망은 모든 신경망 구조 중에서 가장 강력한 성능을 보여주는 신 경망 중의 하나이다.
- 컨벌루션 신경망은 2차원 형태의 입력을 처리하기 때문에, 이미지 처리에 특히 적합하다. 신경망의 각 레이어에서 일련의 필터가 이미지에 적용된다.



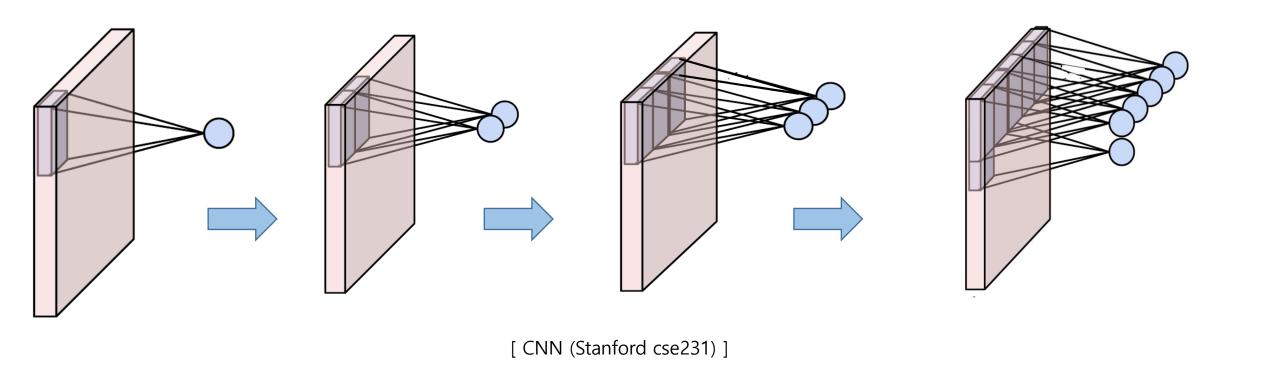
- 영상 인식과 처리에 사용되는 딥러닝 기술
- 합성곱 연산을 신경망에 적용한 영상 데이터에 최적화된 구조
- 신경망의 input이 영상데이터 임





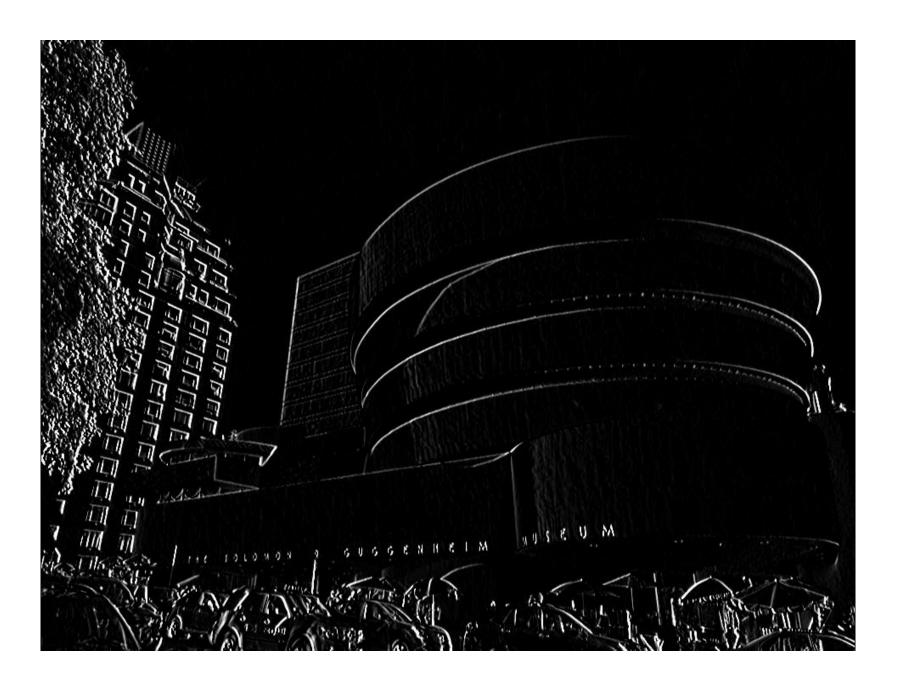


[영상 변환]

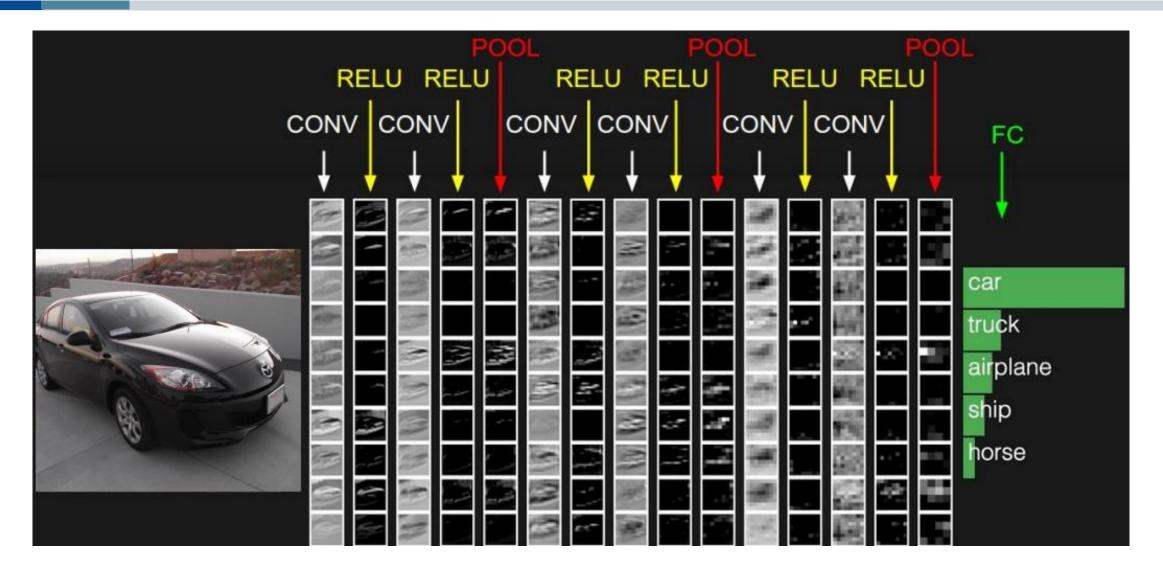


신경망 안에서 합성곱(Convolution) 연산을 수행







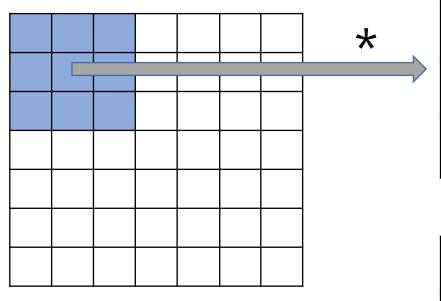


CONV: Convolution Layer POOL: Pooling Layer

컨볼루션 (Convolution)

7x7 input image

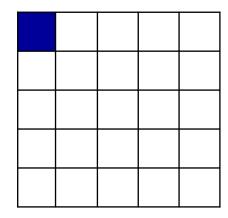
output image



w00	w01	w02
w10	w11	w21
w20	w21	w22

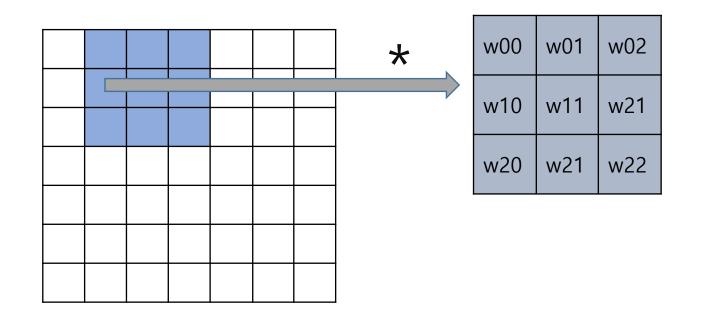
3x3 커널

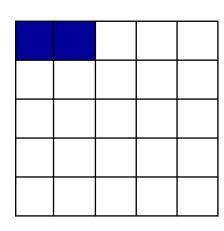
-1.2	2.0	3.1	
0.1	1.5	-1.5	
1.3	1.6	-0.7	



7x7 input image

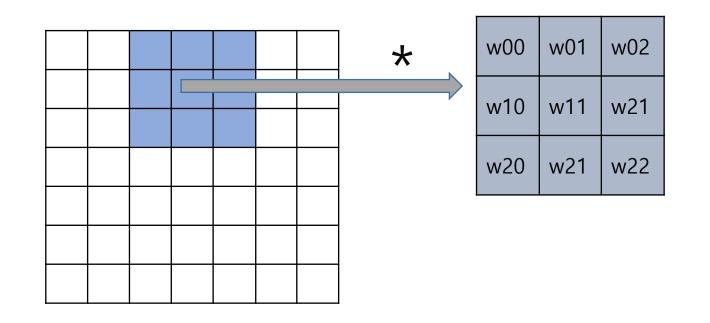






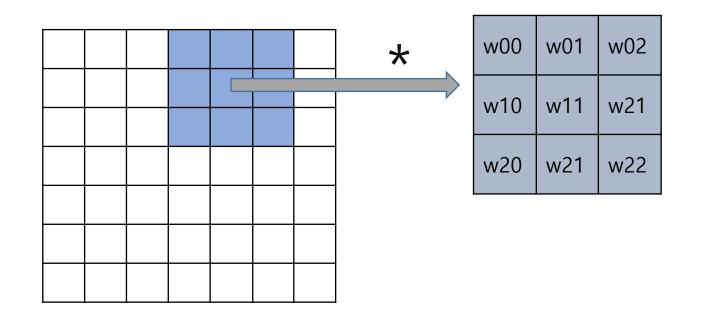
7x7 input image

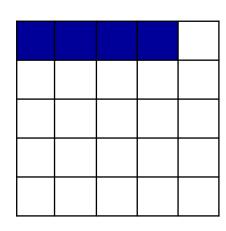




7x7 input image

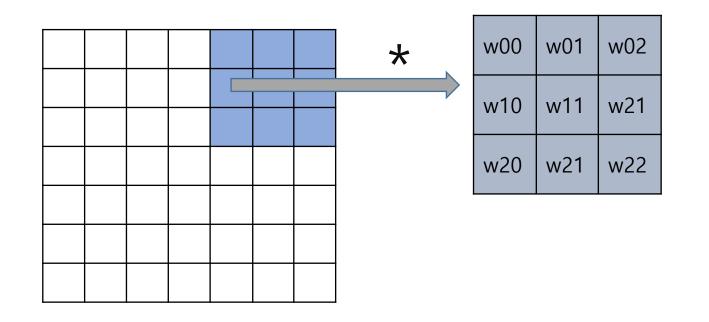


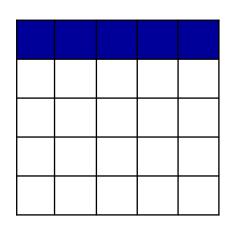




7x7 input image

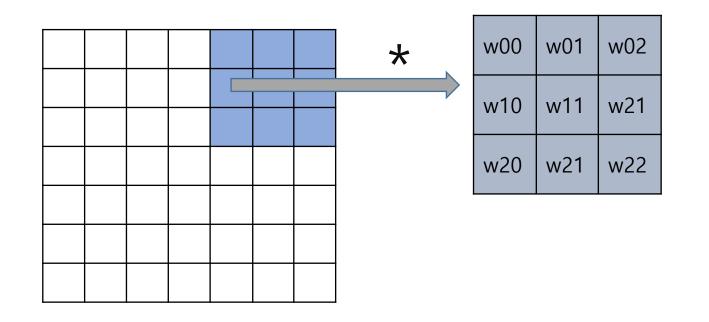


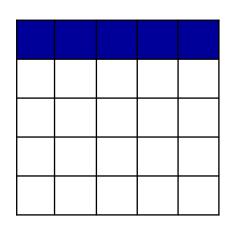




7x7 input image

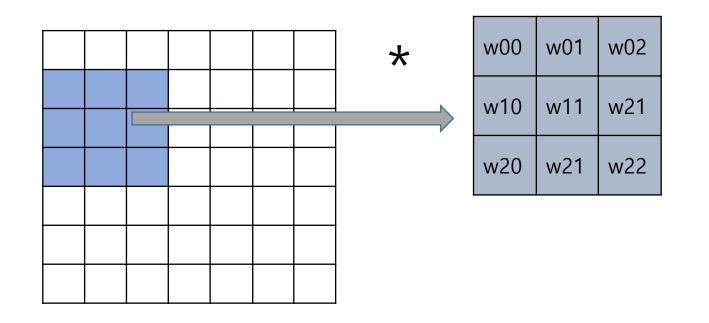


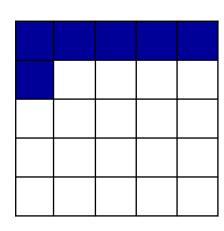




7x7 input image

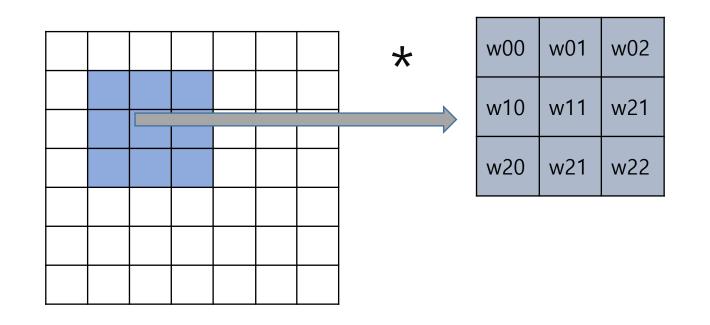






7x7 input image



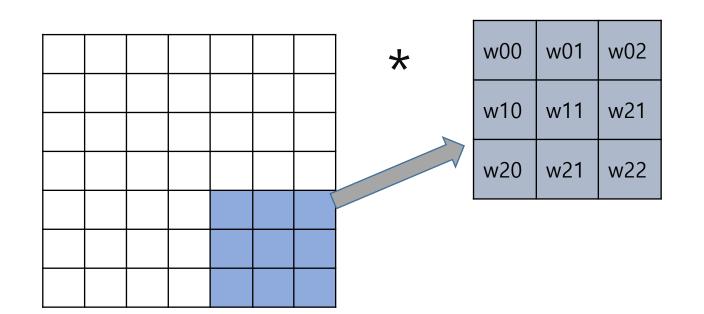


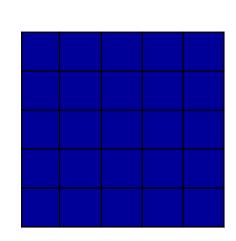
7x7 input image

output image

3x3 kernel

5X5 image





출력 사이즈= (입력 사이즈 – 커널 사이즈)+1=(7-3)+1=5



- 컨벌루션 (Convolution)
 - 컨벌루션은 주변 화소값들에 가중치를 곱해서 더한 후에 이것을 새로운 화소값으로 하는 연산이다.

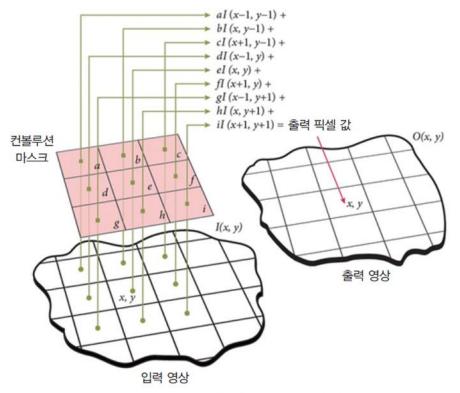


그림 9-6 영상 처리에서 컨벌루션 연산

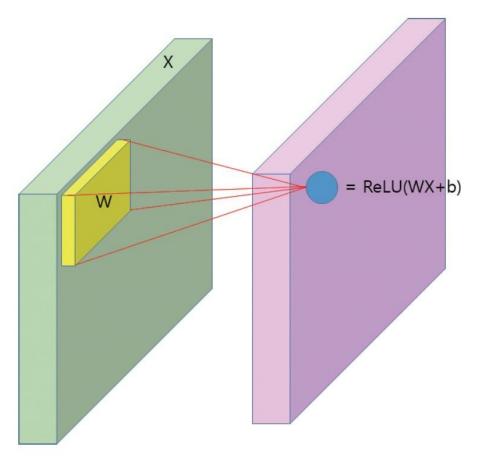


그림 15-15 신경망에서의 컨볼루션 연산

■ 컨벌루션를 수행한 결과는 특징맵(feature map)이라고 불리는 데, 그림 9-9가 그 이유를 보여준다.

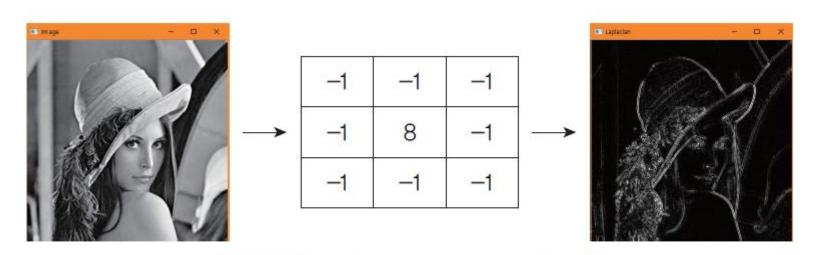


그림 9-9 영상 처리에서의 컨벌루션 연산

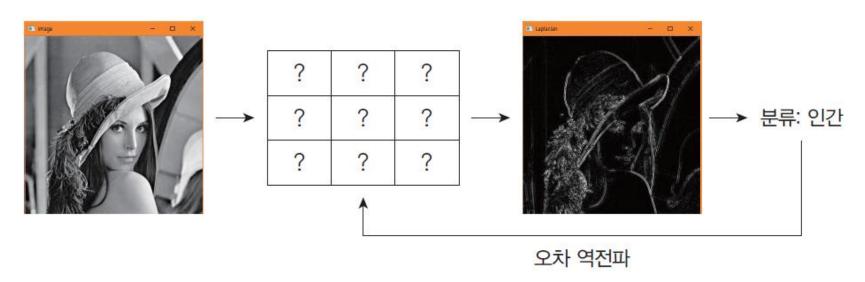


그림 9-10 컨벌루션 신경망에서는 커널의 가중치들이 학습된다.

- 컨벌루션 신경망에서도 커널이 입력층의 각 화소를 중심으로 덮여 씌워진다. 앞 레이어의 값 x는 각커널 w와 곱해져서 더해져서 wx+b가 된다.
- 이 계산값은 ReIU()와 같은 활성화 함수를 통과해서, 다음 레이어의 동일한 위치에 ReLU(WX+b)로 저장된다.

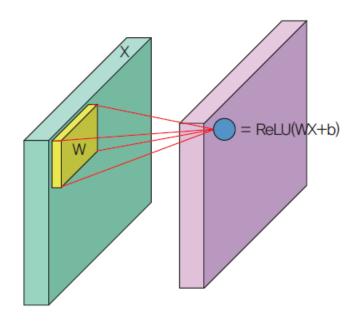
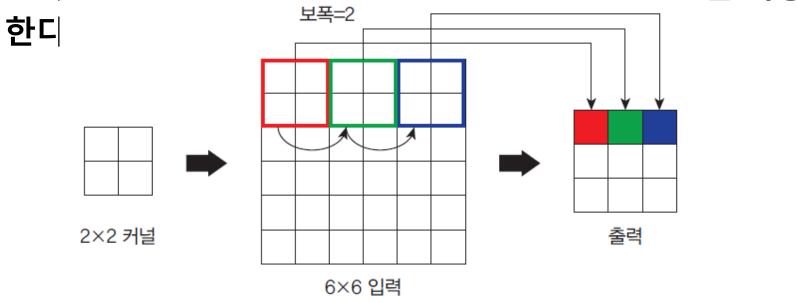


그림 9-11 신경망에서의 컨벌루션 연산

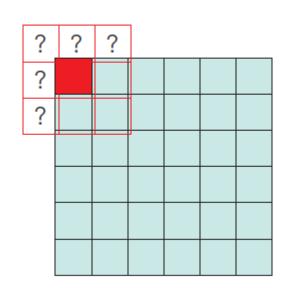
 보폭(stride) 은 커널을 적용하는 거리이다. 보폭이 1이면 커널을 한 번에 1픽셀씩 이동하면서 커널을 적용하는 것이다.

■ 보폭이 2라는 것은 하나씩 건너뛰면서 픽셀에 커널을 적용



■ 패딩(padding)은 이미지의 가장자리를 처리하기 위한 기법

0||

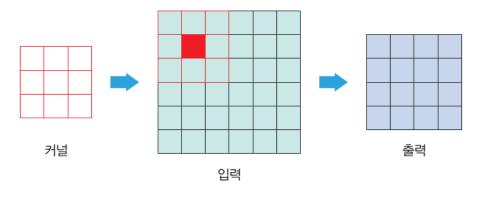


이미지의 가장 자리에 커널을 적용할려니, 커널 아래에 픽셀이 없네요. 어떻게 해야 할까요?



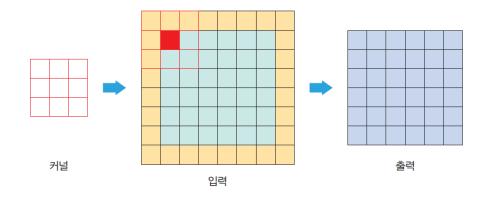
그림 9-13 패딩이 필요한 이유

■ Valid: 커널을 입력 이미지 안에서만 움직인다.



tf.keras.layers.Conv2D(filters, kernel_size, strides=(1, 1), activation=None, input_shape, padding='valid')

■ Same : 입력 이미지의 주변을 특정값(예를 들면 0, 또는 이웃 픽셀값)으로 채우는 것



tf.keras.layers.Conv2D(filters, kernel_size, strides=(1, 1), activation=None, input_shape, padding='same')

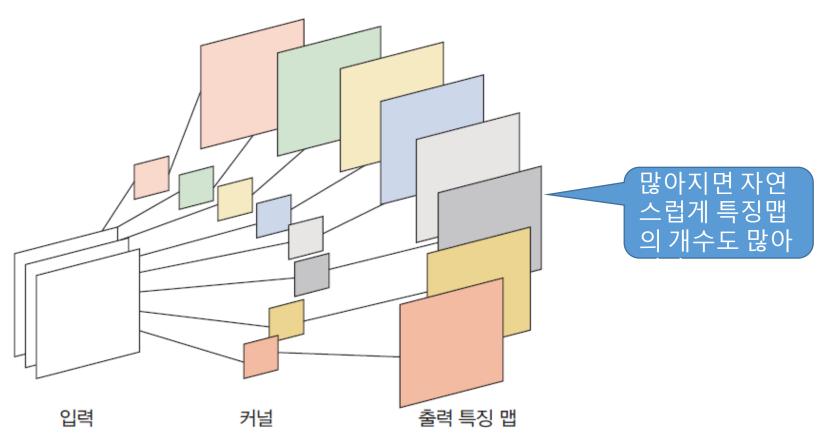
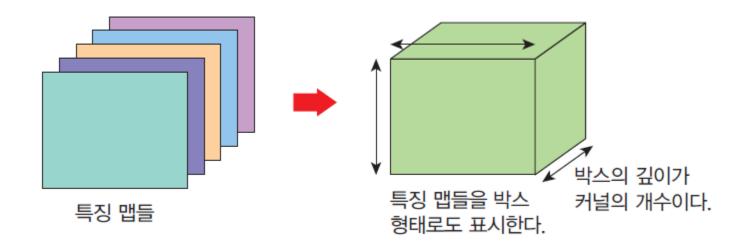


그림 9-14 필터가 여러 개일 때의 컨벌루션 레이어



tf.keras.layers.Conv2D(filters, kernel_size, strides=(1, 1), activation=None, input_shape, padding='valid')

- filters: 필터의 개수이다.

- kernel_size: 필터의 크기이다.

- strides: 보폭이다.

- activation: 유닛의 활성화 함수이다.

- input_shape: 입력 배열의 형상

- padding: 패딩 방법을 선택한다. 디폴트는 "valid"이다.

```
shape = (4, 28, 28, 3)
x = tf.random.normal(shape)
y = tf.keras.layers.Conv2D(2, 3, activation='relu', input_shape=shape[1:])(x)
print(y.shape)
```

(4, 26, 26, 2)

풀링 (Pooling)

■ 풀링(Pooling)이란 서브 샘플링이라고도 하는 것으로 입력 데이터의 크기를 줄이는 것이다.

2	2	7	3			
9	4	6	1	최대 풀링	9	7
8	5	2	4	필터 - (2×2)	8	6
3	1	2	6	보폭 - (2, 2)		

그림 9-17 폴링 레이어

Max Pooling (맥스 풀링)

■ 컨벌루션처럼 윈도우를 움직여서 윈도우 안에 있는 숫자 중에서 가장 큰 값만 출력하는 연산이다.

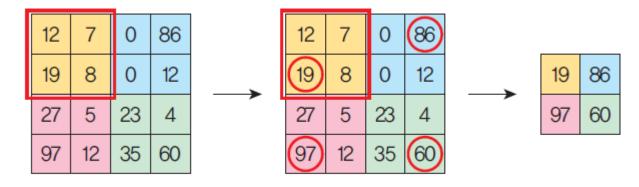


그림 9-18 폴링 연산

풀링의 종류

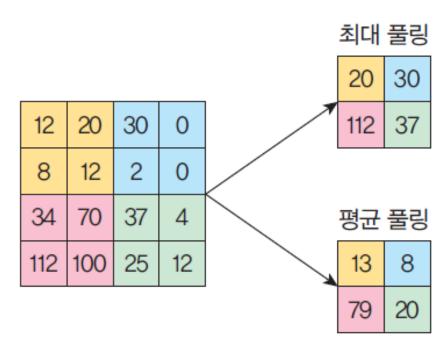
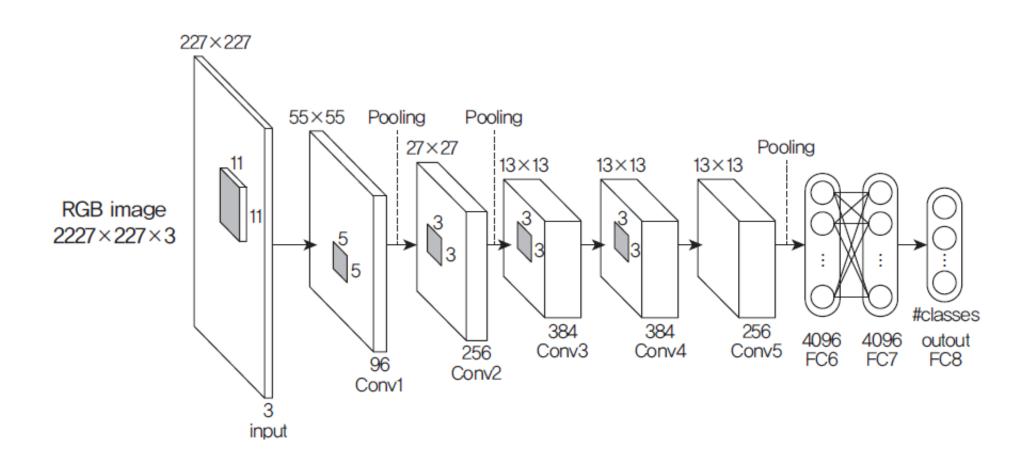


그림 9-19 폴링의 종류



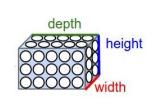
커널 (kernel)

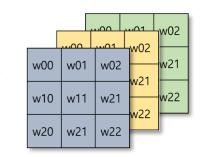
- 합성 곱 (Convolution)과정에서 사용되는 행렬

w00	w01	w02
w10	w11	w21
w20	w21	w22



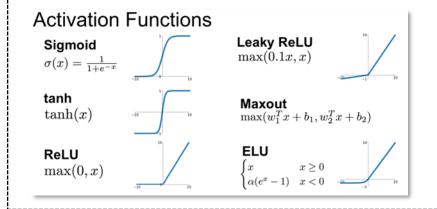
- 커널의 수
- 채널의 수가 output의 depth가 됨

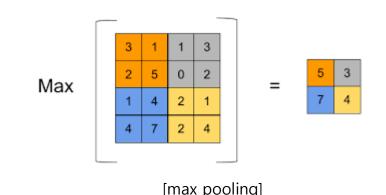




레이어 (layer)

- 신경망 안에서 연산을 수행하는 각 단계
- 레이어의 종류
 - . Convolution Layer : 합성곱 연산을 수행 하는 layer
 - . Activation Layer : 신경망 학습의 효율을 높이기 위하여 데이터 분포를 변형 해주는 layer
 - . **Pooling Layer**: 정보의 크기를 줄여주는 Layer. Ex) Average Pooling, Max Pooling



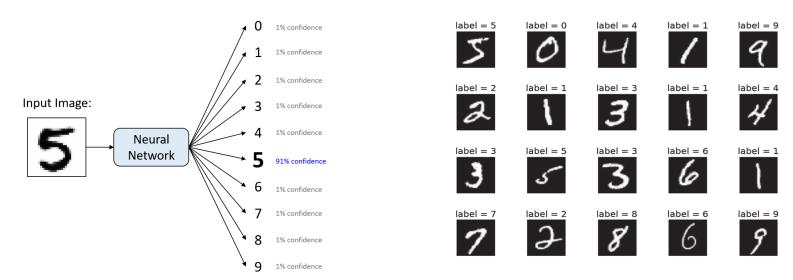


MNIST 손 글씨 이미지 분류

■ 필기체 이미지를 입력해 숫자를 인식 함

MNIST dataset

- Image size : 28x28
- Image와 label (category)가 같이 저장되어 있음.
- Training image 60000 장, test image 10000 장



[MNIST dataset]

```
import tensorflow as tf from tensorflow.keras import datasets, layers, models

(train_images, train_labels), (test_images, test_labels) = datasets.mnist.load_data() train_images = train_images.reshape((60000, 28, 28, 1)) test_images = test_images.reshape((10000, 28, 28, 1))

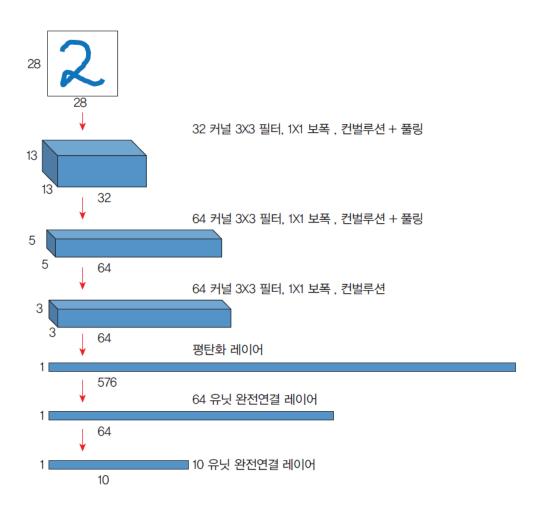
# 픽셀 값을 0~1 사이로 정규화한다. train_images, test_images = train_images / 255.0, test_images / 255.0
```

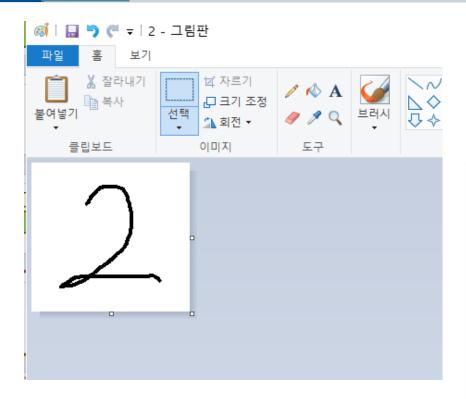
```
model = models.Sequential()

model.add(layers.Conv2D(32, (3, 3), activation='relu', input_shape=(28, 28, 1)))
model.add(layers.MaxPooling2D((2, 2)))
model.add(layers.Conv2D(64, (3, 3), activation='relu'))
model.add(layers.MaxPooling2D((2, 2)))
model.add(layers.Conv2D(64, (3, 3), activation='relu'))
model.add(layers.Flatten())
model.add(layers.Dense(64, activation='relu'))
model.add(layers.Dense(10, activation='softmax'))
```

model.summary()

```
Model: "sequential_1"
Layer (type) Output Shape Param #
conv2d_3 (Conv2D) (None, 26, 26, 32) 320
max_pooling2d_2 (MaxPooling2 (None, 13, 13, 32) 0
conv2d_4 (Conv2D) (None, 11, 11, 64) 18496
max_pooling2d_3 (MaxPooling2 (None, 5, 5, 64) 0
conv2d_5 (Conv2D) (None, 3, 3, 64) 36928
```







Λ	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	ŏ
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	٥
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	ő
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	3	18	18	18			175		166	255	247	127	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	30	36	94	il.	170	255		10500	253	955			100	-			0	0	0	٥
0	0	0	0	0	0	0	49	238		-						253			82	82	56	39	0	n	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	18									247			0	0	0	0	0	0	0	0	ď
0	0	0	0	0	0	0	0	80			253			-	0	43	154		0	0	0	0	0	0	0	0	ď
0	0	0	0	0	0	0	0	0		1			90		0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	ő
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0			190		0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	ő
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	11		253		0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	15	0	35			Dine	108	3	0	0	0	0	0	0	0	0	0	'n
0	0	n	0	0	0	0	0	0	0	0	200	0	81		0.00	253		_	0	0	0	0	0	n	0	0	ň
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	45		253		-		0	0	0	0	0	0	n	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0		0	0	0	0		93		253			0	0	0	0	0	0	ů
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0		253			0	0	0	n	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	46		183				7	0	0	0	0	0	0	o
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	39				253			-		0	0	0	0	0	n	n
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	24						253			0	0	0	0	0	0	0	0	ň
0	0	0	0	0	0	0	0	23	66					253			2	0	0	0	0	0	0	0	0	0	n
0	0	0	0	0	0	18		219	-						9	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	ň
n	0	0	0	55				253						0	0	0	n	0	0	0	0	0	0	0	n	0	ň
0	0	0	0	136				212				0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	n
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	n	ň
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	n	0	0	0	0	0	0	0	0
~	_	_	_	_	_	_	_	_		_	_	_	_	_		_		0	_	_	_	_	_	_			

```
import cv2
import numpy as np
from tensorflow.keras.models import load_model
from google.colab.patches import cv2_imshow
model=load_model('/content/mnist_model1.hdf5')
img=cv2.imread('2.png',cv2.IMREAD_GRAYSCALE)
img=cv2.resize(img,(28,28))
img=img.astype('float32')
cv2 imshow(img)
img=255-img
cv2_imshow(img)
img=img/255.0
img=img[np.newaxis,:,:,np.newaxis]
test_pred=model.predict(img)
print(np.round(test_pred,2))
```



자료실: mnist_model1.hdf5 이용

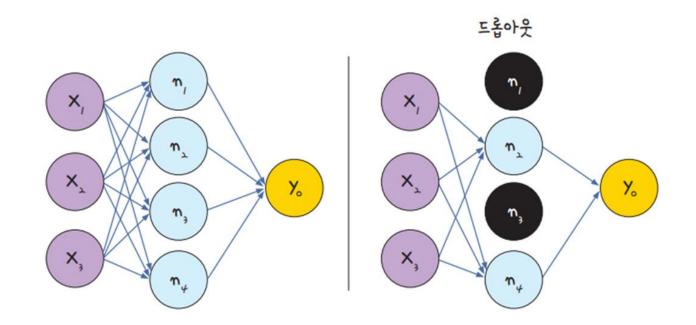


https://transcranial.github.io/keras-js/#/mnist-cnn

```
input_shape = (28, 28, 1)
model = keras.Sequential(
      keras.Input(shape=input_shape),
      layers.Conv2D(32, kernel_size=(3, 3), activation="relu"),
      layers. MaxPooling2D (pool_size=(2, 2)),
      layers.Conv2D(64, kernel_size=(3, 3), activation="relu"),
      layers. MaxPooling2D (pool_size=(2, 2)),
      layers.Flatten(),
      layers.Dropout(0.5),
      layers. Dense (num_classes, activation="softmax"),
```

드롭아웃,

- 노드가 많아지거나 층이 많아진다고 해서 학습이 무조건 좋아지는 것이 아니라는 점을 과적합 의미를 공부하며 배웠음
- 딥러닝에서 학습을 진행할 때 가장 중요한 것은 과적합을 얼마나 효과적으로 피해 가는지에 달려 있다고 해도 과언이 아님
- 과적합을 피하기 위한 방법중 하나 => 드롭 아웃 (drop out) 기법
- 드롭아웃은 은닉층에 배치된 노드 중 일부를 임의로 꺼 주는 것



■ 맥스 풀링, 드롭아웃, 플래튼

- 이렇게 랜덤하게 노드를 꺼 주면 학습 데이터에 지나치게 치우 쳐서 학습되는 과적합을 방지할 수 있음
- 케라스는 이러한 드롭아웃을 손쉽게 적용하도록 도와줌
- 예를 들어 25%의 노드를 끄려면 다음과 같이 코드를 작성하면 됨

model.add(Dropout(0.25))

■ 맥스 풀링, 드롭아웃, 플래튼

- 이제 이러한 과정을 지나 다시 앞에서 Dense() 함수를 이용해 만들었던 기본 층에 연결해 볼까?
- 이때 주의할 점은 컨볼루션 층이나 맥스 풀링은 주어진 이미지를 2차원 배열인 채로 다룬다는 것
- 이를 1차원 배열로 바꾸어 주어야 활성화 함수가 있는 층에서 사용할 수 있음
- Flatten() 함수를 사용해 2차원 배열을 1차원으로 바꾸어 줌

model.add(Flatten())

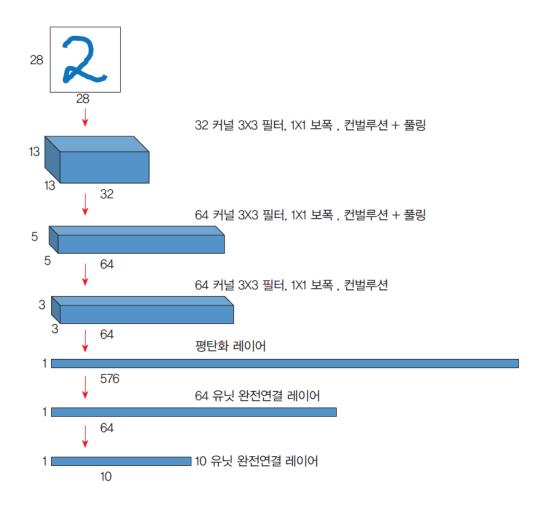
CNN output shape

■ 맥스 풀링, 드롭아웃, 플래튼

- 이제 이러한 과정을 지나 다시 앞에서 Dense() 함수를 이용해 만들었던 기본 층에 연결해 볼까?
- 이때 주의할 점은 컨볼루션 층이나 맥스 풀링은 주어진 이미지를 2차원 배열인 채로 다룬다는 것
- 이를 1차원 배열로 바꾸어 주어야 활성화 함수가 있는 층에서 사용할 수 있음
- Flatten() 함수를 사용해 2차원 배열을 1차원으로 바꾸어 줌

model.add(Flatten())

Convolution Neural Network (CNN)

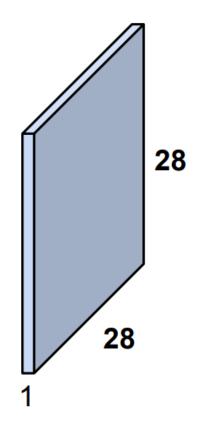


Layer (type) ======Model: '	Output Shape	Param #	
iviouei.	sequential		
Layer (type)	Output Shape	Param #	
conv2d (Conv2D)	(None, <mark>26, 26, 32</mark>)	320	====
max_pooling2d (MaxF	Pooling2D) (None, 13, 13	32) 0	
conv2d_1 (Conv2D)	(None, 11, 11, 64)	18496	
max_pooling2d_1 (Ma	xPooling2 (None, <mark>5, 5, 6</mark>	4) 0	
flatten (Flatten)	(None, 1600)	0	
dropout (Dropout)	(None, 1600)	0	
dense (Dense)	(None, 10)	16010	
==========	==========	==========	=====

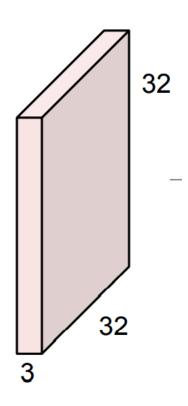
Input size = (28,28,1)

input depth

Input size = (32,32(3))



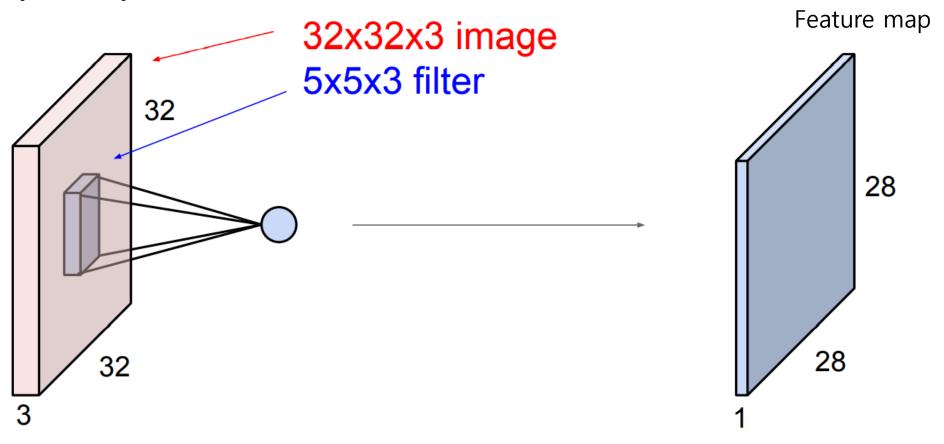
Output Shape



Convolution Neural Network (CNN)

- 커널(kernel)=필터(filter)
- 필터의 수 = 채널 (channel)
 - tf.keras.layers.Conv2D(filters, kernel_size, strides=(1, 1), activation=None, input_shape, padding='valid')
 - filters: 필터의 개수이다.

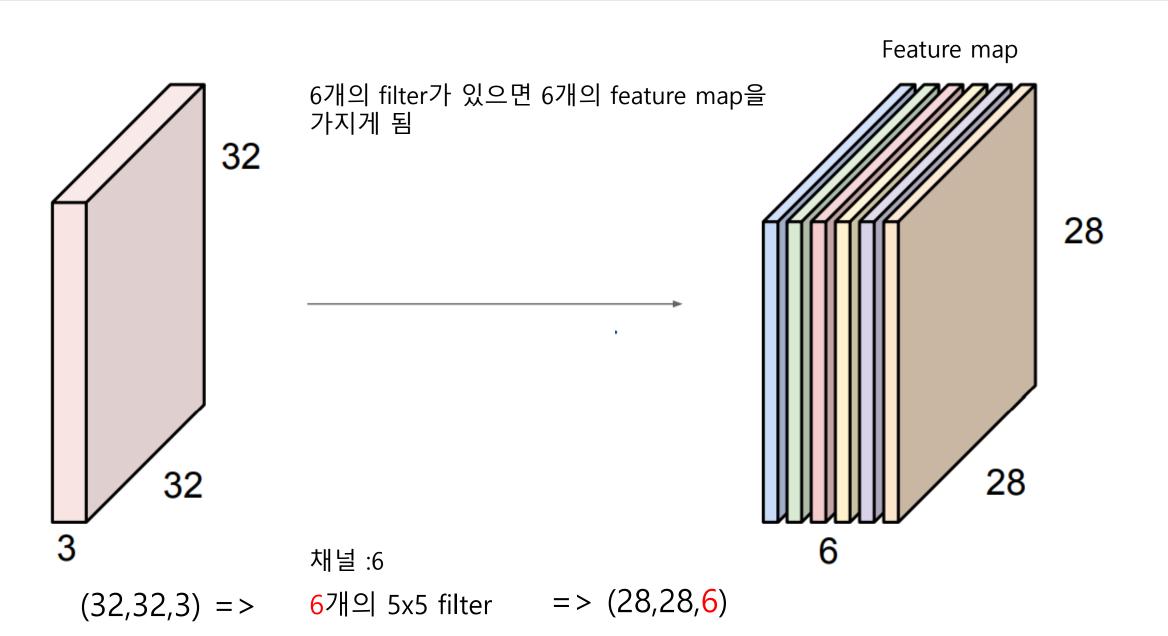
Output Shape



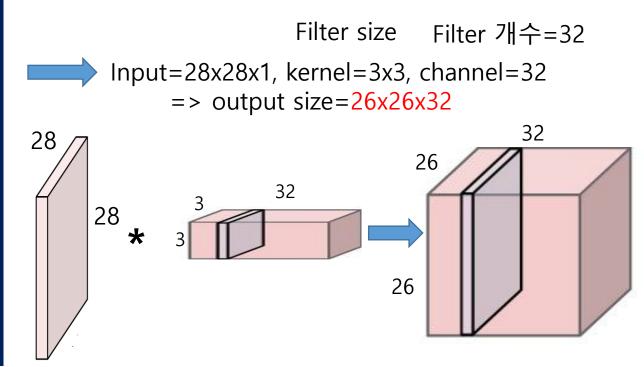
출력 사이즈= (입력 사이즈 – 커널 사이즈)+1=32-5+1=28

Output Shape





```
input_shape = (28, 28, 1)
model = keras.Sequential(
      keras.Input(shape=input_shape),
      layers.Conv2D(32, kernel_size=(3, 3), activation="relu"),
      layers.MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)),
      layers.Conv2D(64, kernel_size=(3, 3), activation="relu"),
      layers.MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)),
      layers.Flatten(),
      layers.Dropout(0.5),
      layers.Dense(num_classes, activation="softmax"),
```



```
input_shape = (28, 28, 1)
model = keras.Sequential(
      keras.Input(shape=input_shape),
      layers.Conv2D(32, kernel_size=(3, 3), activation="relu"),
      layers.MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)),
      layers.Conv2D(64, kernel_size=(3, 3), activation="relu"),
      layers.MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)),
      layers.Flatten(),
      layers.Dropout(0.5),
      layers.Dense(num_classes, activation="softmax"),
```

```
Input=26x26x32, MaxPool =(2,2)
=> output size=13x13x32

32

pool
13

13
```

```
input_shape = (28, 28, 1)
model = keras.Sequential(
      keras.Input(shape=input_shape),
      layers.Conv2D(32, kernel_size=(3, 3), activation="relu"),
      layers MaxPooling2D(pool_size=(2, 2))
      layers.Conv2D(64, kernel size=(3, 3), activation="relu"),
      layers.MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)),
      layers.Flatten(),
      layers.Dropout(0.5),
      layers.Dense(num_classes, activation="softmax"),
```

```
Input=13x13x32, kernel=3x3, channel=64
=> output size=11x11x64
```

```
input_shape = (28, 28, 1)
model = keras.Sequential(
      keras.Input(shape=input_shape),
      layers.Conv2D(32, kernel_size=(3, 3), activation="relu"),
      layers.MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)),
      lavers.Conv2D(64, kernel size=(3, 3), activation="relu"),
      layers.MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)),
      layers.Flatten(),
      layers.Dropout(0.5),
      layers.Dense(num_classes, activation="softmax"),
```

```
Input=11x11x64, MaxPool =(2,2)
=> output size=5x5x64
```

from tensorflow import keras from tensorflow.keras import layers

```
input_shape = (28, 28, 1)
model = keras.Sequential(
      keras.Input(shape=input_shape),
      layers.Conv2D(32, kernel_size=(3, 3), activation="relu"),
      layers.MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)),
      layers.Conv2D(64, kernel_size=(3, 3), activation="relu"),
      layers.MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)),
      layers.Flatten(),
      layers.Dropout(0.5),
      layers.Dense(num_classes, activation="softmax"),
```

 \rightarrow Input=5x5x64, => output size=1600

```
input_shape = (28, 28, 1)
model = keras.Sequential(
      keras.Input(shape=input_shape),
      layers.Conv2D(32, kernel_size=(3, 3), activation="relu"),
      layers.MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)),
      layers.Conv2D(64, kernel_size=(3, 3), activation="relu"),
      layers.MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)),
      layers.Flatten(),
      layers.Dropout(0.5),
      layers.Dense(num_classes, activation="softmax"),
```

```
Input=1600, => output size=1600
```

from tensorflow import keras from tensorflow.keras import layers

```
input_shape = (28, 28, 1)
model = keras.Sequential(
      keras.Input(shape=input_shape),
      layers.Conv2D(32, kernel_size=(3, 3), activation="relu"),
      layers.MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)),
      layers.Conv2D(64, kernel_size=(3, 3), activation="relu"),
      layers.MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)),
      layers.Flatten(),
      layers.Dropout(0.5),
      layers.Dense(num_classes, activation="softmax"),
```

Number of parameters =input size*number of class +number of class =>1600*10+10=16010

Input=1600, => output size=10

```
input_shape = (28, 28, 1)
model = keras.Sequential(
      keras.Input(shape=input_shape),
      layers.Conv2D(32, kernel_size=(3, 3), activation="relu"),
      layers.MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)),
      layers.Conv2D(64, kernel size=(3, 3), activation="relu"),
      layers.MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)),
      layers.Flatten(),
      layers.Dropout(0.5),
      layers.Dense(num_classes, activation="softmax"),
```

```
Model: "sequential"
                       Output Shape
                                             Param #
Layer (type)
=======Model: "sequential"
                       Output Shape
                                             Param #
Layer (type)
conv2d (Conv2D)
                         (None, 26, 26, 32)
                                                320
max_pooling2d (MaxPooling2D) (None, 13, 13, 32)
conv2d_1 (Conv2D)
                          (None, 11, 11, 64)
                                                 18496
max_pooling2d_1 (MaxPooling2 (None, 5, 5, 64)
flatten (Flatten)
                       (None, 1600)
                                            0
dropout (Dropout)
                         (None, 1600)
dense (Dense)
                        (None, 10)
                                             16010
Total params: 34,826
Trainable params: 34,826
Non-trainable params: 0
```

```
batch_size = 128
epochs = 15

model.compile(loss="categorical_crossentropy", optimizer="adam",
metrics=["accuracy"])

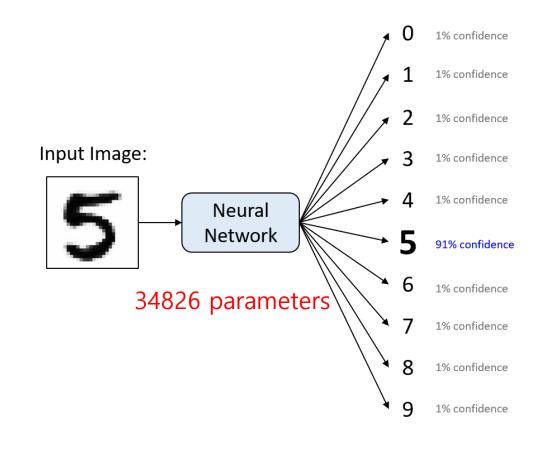
model.fit(x_train, y_train, batch_size=batch_size, epochs=epochs,
validation_split=0.1)
```

Compile: Model을 기계가 이해할 수 번역

Fit : 학습시킴 (training)

```
score = model.evaluate(x_test, y_test, verbose=0)
print("Test loss:", score[0])
print("Test accuracy:", score[1])
```

학습된 model의 성능 테스트



Convolution Neural Network (CNN)

■ 모델 디자인 (mnist_paratest.ipynb)

(과제2)

Layer (type) Output Shape Param # ===================================			
max_pooling2d_2 (MaxPooling (None, 13, 13, 16) 0 2D) conv2d_4 (Conv2D) (None, 13, 13, 32) 4640 max_pooling2d_3 (MaxPooling (None, 6, 6, 32) 0 2D) conv2d_5 (Conv2D) (None, 4, 4, 64) 18496 flatten_1 (Flatten) (None, 1024) 0 dense_2 (Dense) (None, 64) 65600	Layer (type)	Output Shape	Param #
max_pooling2d_2 (MaxPooling (None, 13, 13, 16) 0 2D) conv2d_4 (Conv2D) (None, 13, 13, 32) 4640 max_pooling2d_3 (MaxPooling (None, 6, 6, 32) 0 2D) conv2d_5 (Conv2D) (None, 4, 4, 64) 18496 flatten_1 (Flatten) (None, 1024) 0 dense_2 (Dense) (None, 64) 65600	=======================================	=========	
2D) conv2d_4 (Conv2D) (None, 13, 13, 32) 4640 max_pooling2d_3 (MaxPooling (None, 6, 6, 32) 0 2D) conv2d_5 (Conv2D) (None, 4, 4, 64) 18496 flatten_1 (Flatten) (None, 1024) 0 dense_2 (Dense) (None, 64) 65600	conv2d_3 (Conv2D)	(None, 26, 26, 16)	160
max_pooling2d_3 (MaxPooling (None, 6, 6, 32) 0 2D) conv2d_5 (Conv2D) (None, 4, 4, 64) 18496 flatten_1 (Flatten) (None, 1024) 0 dense_2 (Dense) (None, 64) 65600	_,	axPooling (None, 13, 13,	16) 0
2D) conv2d_5 (Conv2D) (None, 4, 4, 64) 18496 flatten_1 (Flatten) (None, 1024) 0 dense_2 (Dense) (None, 64) 65600	conv2d_4 (Conv2D)	(None, 13, 13, 32)	4640
flatten_1 (Flatten) (None, 1024) 0 dense_2 (Dense) (None, 64) 65600	_,	axPooling (None, 6, 6, 32	2) 0
dense_2 (Dense) (None, 64) 65600	conv2d_5 (Conv2D)	(None, 4, 4, 64)	18496
_	flatten_1 (Flatten)	(None, 1024)	0
dense_3 (Dense) (None, 10) 650	dense_2 (Dense)	(None, 64)	65600
	dense_3 (Dense)	(None, 10)	650
	=========	==========	======

Convolution Neural Network (CNN)

■ 모델 디자인 (mnist_paratest.ipynb)

(과제3)

Layer (type)	Output Shape	Param #						
conv2d (Conv2D)	(None, 28, 28, 32)	320						
max_pooling2d (MaxPooling2D (None, 14, 14, 32) 0								
conv2d_1 (Conv2D)	(None, 10, 10, 64	51264						
max_pooling2d_1 (MaxPooling (None, 5, 5, 64) 0 2D)								
conv2d_2 (Conv2D)	(None, 3, 3, 128)	73856						
flatten (Flatten)	(None, 1152)	0						
dense (Dense)	(None, 64)	73792						
dense_1 (Dense)	(None, 10)	650						

케라스 신경망 실습 – 패션 아이템 분류

■ 이미지는 28x28 크기이고 픽셀 값은 0과 255 사이의 값이다. 레이블(label)은 0에서 9까지의 정수로서 패션 아이템의 범주를 나타낸다.

레이블	범주
0	T-shirt/top
1	Trouser
2	Pullover
3	Dress
4	Coat
5	Sandal
6	Shirt
7	Sneaker
8	Bag
9	Ankle boot

케라스 신경망 실습 – 패션 아이템 분류

케라스 신경망 실습 – 패션 아이템 분류

```
10000/10000 [===============] - 0s 32us/sample - loss: 0.3560 - acc: 0.8701
정확도: 0.8701
```

CNN 실습 - 패션 아이템 분류

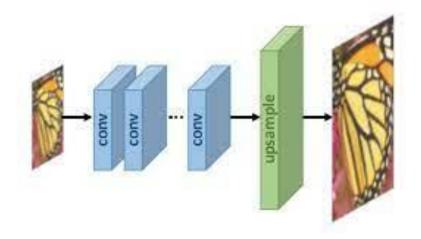
fashio_cnn.ipynb

```
model.add(keras.layers.Conv2D(32, kernel_size=3, activation='relu', padding='same', input_shape=(28,28,1)))
model.add(keras.layers.MaxPooling2D(2))
model.add(keras.layers.Conv2D(64, kernel_size=(3,3), activation='relu', padding='same'))
model.add(keras.layers.MaxPooling2D(2))
model.add(keras.layers.Flatten())
model.add(keras.layers.Dense(100, activation='relu'))
model.add(keras.layers.Dropout(0.4))
model.add(keras.layers.Dense(10, activation='softmax'))
model.summary()
```

Accuracy?

CNN 실습 – super resolution

https://transcranial.github.io/keras-js/#/mnist-cnn







수고 하셨습니다

jhmin@inhatc.ac.kr