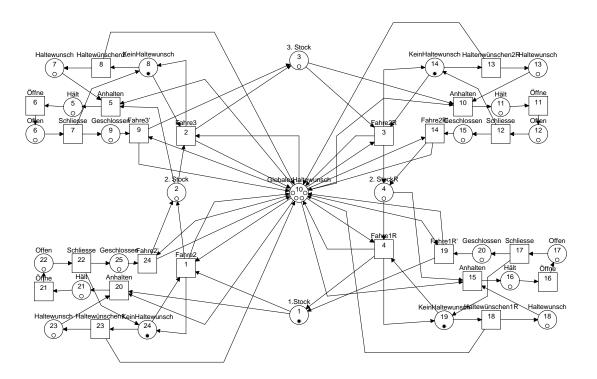
TH1 - Aufgabenblatt 1

Andreas Krohn, Erik Andresen, Benjamin Vetter

8. Mai 2011

- 1. Modelliert einen einfachen Fahrstuhl für 3 Stockwerke, der immer fährt, bis ganz oben (3) und dann wieder bis ganz unten (1).
- 2. Fügt die Halte-Anforderung für jedes Stockwerk hinzu. Wenn eine Halte-Anforderung vorliegt, hält der Fahrstuhl und die Türen werden geöffnet und vor der Weiterfahrt geschlossen.
- 3. Modelliert nun einen Fahrstuhl mit einer einfachen Steuerung. Der Fahrstuhl fährt nur, wenn eine Anforderung vorliegt. Falls eine Anforderung für das Stockwerk, in dem sich der Fahrstuhl gerade befindet, vorliegt, werden die Türen geöffnet und anschließend geschlossen. Es wird immer nur eine Anforderung bearbeitet, d.h. Anforderungen werden nicht angenommen, wenn der Fahrstuhl gerade arbeitet.



4. Gebt das Netz formal in klassischer Darstellung an.

$$N = (P, T, W, K, M_0)$$

 $P_1 = \{Stock_1, Stock_2, Stock_3, Stock_{2R}, GlobalerHaltewunsch\}$

 $P_2 = \bigcup_{i \in \{1,2,2R,1R\}} \{Haltewunsch_i, KeinHaltewunsch_i, H\"{a}lt_i, Offen_i, Geschlossen_i\}$

 $P = P_1 \cup P_2$

Es gelte:

```
Stock_1 < Stock_2 < Stock_3 < Stock_{2R} < Globaler Haltewunsch < Haltewunsch_1 <
KeinHaltewunsch_1 < H\ddot{a}lt_1 < Offen_1 < Geschlossen_1 < Haltewunsch_2 <
KeinHaltewunsch_2 < H\ddot{a}lt_2 < Offen_2 < Geschlossen_2 < Haltewunsch_{2R} < Offen_2 < Geschlossen_2 < Offen_2 < Geschlossen_2 < Offen_2 < 
KeinHaltewunsch_{2R} < H\ddot{a}lt_{2R} < Offen_{2R} < Geschlossen_{2R} < Haltewunsch_{1R} < Offen_{2R} < Geschlossen_{2R} < Haltewunsch_{2R} < Offen_{2R} < Offen_
KeinHaltewunsch_{1R} < H\ddot{a}lt_{1R} < Offen_{1R} < Geschlossen_{1R}
T = \bigcup_{i \in \{1,2,2R,1R\}} \{Fahre_i, Fahre_i', Haltewünschen_i, Anhalten_i, Öffne_i, Schliesse_i\}
W(x,y) = 1f\ddot{u}r(x,y) \in \{(Stock_1, Fahre_2), (Stock_1, Anhalten_1), \}
(Fahre_{1R}, Stock_1), (Fahre_{1R'}, Stock_1),
(KeinHaltewunsch_1, Haltewünschen_1), (KeinHaltewunsch_1, Fahre_2),
(Fahre_2, KeinHaltewunsch_1), (Schliesse_1, KeinHaltewunsch_1),
(Haltew\ddot{u}nschen_1, Haltewunsch_1), (Haltew\ddot{u}nschen_1, Globaler Haltewunsch),
(Haltewunsch_1, Anhalten_1), (Globaler Haltewunsch, Anhalten_1),
(Anhalten_1, H\ddot{a}lt_1), (H\ddot{a}lt_1, Offne_1),
(Offne_1, Offen_1), (Offen_1, Schliesse_1),
(Schliesse_1, Geschlossen_1), (Geschlossen_1, Fahre_{2'}),
(Fahre_{2'}, Stock_2), (Fahre_{2'}, GlobalerHaltewunsch),
(Globaler Haltewunsch, Fahre_{2'}), (Fahre_2, Globaler Haltewunsch),
(GlobalerHaltewunsch, Fahre_2), (Fahre_2, Stock_2),
(Stock_2, Fahre_3), (Stock_2, Anhalten_2),
(Fahre_3, Stock_3), (KeinHaltewunsch_2, Fahre_3),
(Fahre_3, KeinHaltewunsch_2), (Fahre_3, GlobalerHaltewunsch),
(GlobalerHaltewunsch, Fahre_3), (Fahre_3 GlobalerHaltewunsch),
(Globaler Haltewunsch, Fahre_{3'}), (Fahre_{3'}, Stock_3),
(Geschlossen_2, Fahre_{3'}), (Schliesse_2, Geschlossen_2),
(Offen_2, Schliesse_2), (Schliesse_2, KeinHaltewunsch_2),
(Offne_2, Offen_2), (H\ddot{a}lt_2, Offne_2),
(Anhalten_2, H\ddot{a}lt_2), (KeinHaltewunsch_2, Haltew\ddot{u}nschen_2),
(Haltew\ddot{u}nschen_2, Haltewunsch_2), (Haltew\ddot{u}nschen_2, Globaler Haltewunsch),
(Haltewunsch_2, Anhalten_2), (Globaler Haltewunsch, Anhalten_2),
 (Stock_3, Anhalten_{2R}), (Stock_3, Fahre_{2R}),
(KeinHaltewunsch_{2R}, Haltewünschen_{2R}), (KeinHaltewunsch_{2R}, Fahre_{2R}),
(Fahre_{2R}, KeinHaltewunsch_{2R}), (Schliesse_{2R}, KeinHaltewunsch_{2R}),
(Haltew\"{u}nschen_{2R}, Globaler Haltewunsch), (Haltew\"{u}nschen_{2R}, Haltewunsch_{2R}),
(Haltewunsch_{2R}, Anhalten_{2R}), (Anhalten_{2R}, H\ddot{a}lt_{2R}),
(Globaler Haltewunsch, Anhalten_{2R}), (H\ddot{a}lt_{2R}, Offne_{2R}),
(Offne_{2R}, Offen_{2R}), (Offen_{2R}, Schliesse_{2R}),
(Schliesse_{2R}, Geschlossen_{2R}), (Geschlossen_{2R}, Fahre_{2R'}),
(Fahre_{2R'}, GlobalerHaltewunsch), (GlobalerHaltewunsch, Fahre_{2R'}),
(Fahre_{2R'}, Stock_{2R}), (Fahre_{2R}, GlobalerHaltewunsch),
(Globaler Haltewunsch, Fahre_{2R}), (Fahre_{2R}, Stock_{2R}),
(Stock_{2R}, Fahre_{1R}), (Stock_{2R}, Anhalten_{1R}),
 (Haltewunsch_{1R}, Anhalten_{1R}), (Haltewünschen_{1R}, Haltewunsch_{1R}),
(Haltew\ddot{u}nschen_{1R}, Globaler Haltewunsch), (Kein Haltewunsch_{1R}, Haltew\ddot{u}nschen_{1R}),
```

```
(\ddot{O}ffne_{1R}, Offen_{1R}), (H\ddot{a}lt_{1R}, \ddot{O}ffne_{1R}), (Offen_{1R}, Schliesse_{1R}),
   (Schliesse_{1R}, Geschlossen_{1R}), (Schliesse_{1R}, KeinHaltewunsch_{1R}),
   (Anhalten_{1R}, H\ddot{a}lt_{1R}), (Globaler Haltewunsch, Anhalten_{1R}),
   (Geschlossen_{1R}, Fahre_{1R'}), (Fahre_{1R'}, GlobalerHaltewunsch),
   (GlobalerHaltewunsch, Fahre_{1R'}), (KeinHaltewunsch_{1R}, Fahre_{1R})
   (Fahre_{1R}, KeinHaltewunsch_{1R}), (GlobalerHaltewunsch, Fahre_{1R}),
   (Fahre_{1R}, GlobalerHaltewunsch)
   W(x,y) = 0 sonst
   K: P \to \mathbb{N}_0
   K(p) = \begin{cases} 3, & \text{falls } p \in \{GlobalerHaltewunsch} \\ 1, & \text{sonst} \end{cases}
   M_0 = (1, 0, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 0)
5. Berechnet formal die Schaltfolge zu einer gegebenen Anfangsmarkierung, die eine
   Fahrt vom ersten in den dritten Stock beschreibt.
   Anfangsmarkierung: M_0 = (1, 0, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 0)
   Vorbereich von Haltewünschen_{2R}:
          \bullet Haltew\ddot{u}nschen_{2R} = \{KeinHaltewunsch_{2R}\}
          Haltew\ddot{u}nschen_{2R} aktiviert, da
          M(KeinHaltewunsch_{2R}) = 1 \ge W(KeinHaltewunsch_{2R}, Haltewünschen_{2R})
   Nachbereich von Haltewünschen_{2R}:
          Haltewünschen_{2R} \bullet = \{Haltewunsch_{2R}, GlobalerHaltewunsch\}
          K(Haltewunsch_{2R}) = 1 \ge 1 = 0 + 1 = M(Haltewunsch_{2R}) +
          W(Haltewünschen_{2R}, Haltewunsch_{2R})
          K(Globalerhaltewunsch) = 4 \ge 1 = 0 + 1 = M(GlobalerHaltewunsch) +
          W(Haltew\ddot{u}nschen_{2R},GlobalerHaltewunsch)
          \implies Haltewünschen_{2R} aktiviert
```

 $M_1(Globaler Haltewunsch) = M_0(Globaler Haltewunsch) - W(Globaler Haltewunsch, Haltewünschen_{2R}) + W(Haltewünschen_{2R}, Globaler Haltewunsch) = 0 - 0 + 1 = 1$ $M_1(Kein Haltewunsch_{2R}) = M_0(Kein Haltewunsch_{2R}) - W(Kein Haltewunsch_{2R}, Haltewünschen_{2R}) + W(Haltewünschen_{2R}, Kein Haltewunsch_{2R}) = 1 - 1 + 0 = 0$ $M_1(Haltewunsch_{2R}) = M_0(Haltewunsch_{2R}) - W(Haltewunsch_{2R}, Haltewünschen_{2R}) + W(Haltewünschen_{2R}, Haltewünschen_{2R}) = 0 - 0 + 1 = 1$

Vorbereich von $Fahre_2$

 $\bullet Fahre_2 = \{GlobalerHaltewunsch, Stock_1, KeinHaltewunsch_1\}$ Fahre₂ aktiviert, da $M(KeinHaltewunsch_1) = 1 \ge W(KeinHaltewunsch_1, Fahre_2) = 1$

 $M(GlobalerHaltewunsch) = 1 \ge W(GlobalerHaltewunsch, Fahre_2) = 1$ $M(Stock_1) = 1 \ge W(Stock_1, Fahre_2) = 1$

Nachbereich von Fahre₂

 $Fahre_2 \bullet = \{GlobalerHaltewunsch, Stock_2, KeinHaltewunsch_1\}$ $K(GlobalerHaltewunsch) = 4 \ge M(GlobalerHaltewunsch) +$ $W(Fahre_2, GlobalerHaltewunsch) = 1 + 1 = 2$ $K(Stock_2) = 1 \ge M(Stock_2) + W(Fahre_2, Stock_2) = 0 + 1 = 1$ $K(KeinHaltewunsch_1) = 1 \ge M(KeinHaltewunsch_1) W(KeinHaltewunsch_1, Fahre_2) +$

 $W(Fahre_2, KeinHaltewunsch_1) = 1 - 1 + 1$

 $\implies Fahre_2$ aktiviert

$M_1 \xrightarrow{Fahre_2} M_2$

$$M_2(Stock_1) = M_1(Stock_1) - W(Stock_1, Fahre_2) + W(Fahre_2, Stock_1) = 1 - 1 + 0 = 0$$

 $M_2(GlobalerHaltewunsch) = M_1(GlobalerHaltewunsch) -$

 $W(GlobalerHaltewunsch, Fahre_2) +$

 $W(Fahre_2, GlobalerHaltewunsch) = 1 - 1 + 1 = 1$

 $M_2(Stock_2) = M_1(Stock_2) - W(Stock_2, Fahre_2) +$

 $W(Fahre_2, Stock_2) = 0 - 0 + 1 = 1$

 $M_2(KeinHaltewunsch_1) = M_1(KeinHaltewunsch_1) -$

 $W(KeinHaltewunsch_1, Fahre_2) +$

 $W(Fahre_2, KeinHaltewunsch_1) = 1 - 1 + 1 = 1$

 $\implies M_2 = (0, 1, 0, 0, 1, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 0)$

Vorbereich von $Fahre_3$

 $\bullet Fahre_3 = \{GlobalerHaltewunsch, Stock_2, KeinHaltewunsch_2\}$

 $Fahre_2$ aktiviert, da

 $M(KeinHaltewunsch_2) = 1 \ge W(KeinHaltewunsch_2, Fahre_3) = 1$

 $M(GlobalerHaltewunsch) = 1 \ge W(GlobalerHaltewunsch, Fahre_3) = 1$

 $M(Stock_3) = 1 \ge W(Stock_2, Fahre_3) = 1$

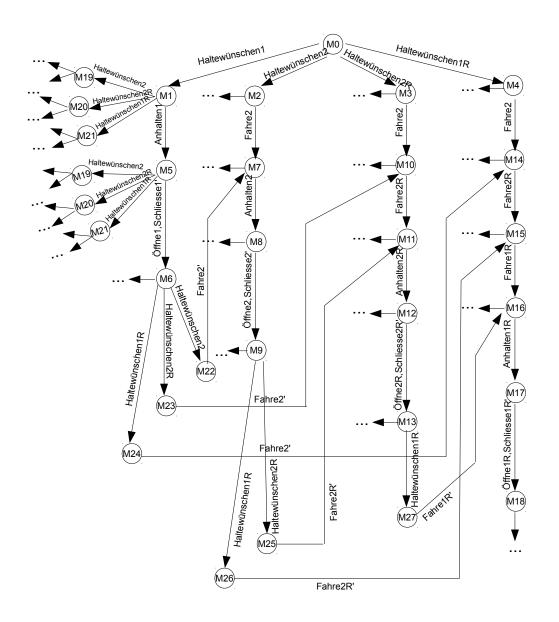
Nachbereich von Fahre₃

 $M_3 \xrightarrow{Anhalten_{2R}} M_4$

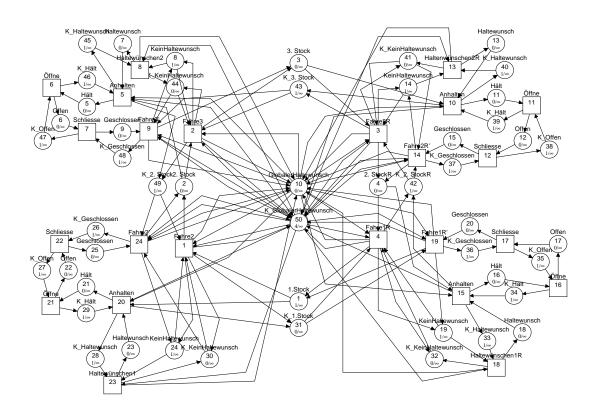
```
Fahre_3 \bullet = \{GlobalerHaltewunsch, Stock_3, KeinHaltewunsch_2\}
      K(GlobalerHaltewunsch) = 4 \ge M(GlobalerHaltewunsch) +
      W(Fahre_3, GlobalerHaltewunsch) = 1 + 1 = 2
      K(Stock_3) = 1 \ge M(Stock_3) + W(Fahre_3, Stock_3) = 0 + 1 = 1
      K(KeinHaltewunsch_2) = 1 \ge M(KeinHaltewunsch_2) -
      W(KeinHaltewunsch_2, Fahre_3) +
      W(Fahre_3, KeinHaltewunsch_2) = 1 - 1 + 1
       \implies Fahre_3 aktiviert
M_2 \xrightarrow{Fahre_3} M_3
      M_3(Stock_2) = M_2(Stock_2) - W(Stock_2, Fahre_3) + W(Fahre_3, Stock_2) =
      1 - 1 + 0 = 0
      M_3(GlobalerHaltewunsch) = M_2(GlobalerHaltewunsch) -
      W(GlobalerHaltewunsch, Fahre_3) +
      W(Fahre_3, GlobalerHaltewunsch) = 1 - 1 + 1 = 1
      M_3(Stock_3) = M_1(Stock_3) - W(Stock_3, Fahre_3) + W(Fahre_3, Stock_3) =
      0 - 0 + 1 = 1
      M_3(KeinHaltewunsch_2) = M_2(KeinHaltewunsch_2) -
      W(KeinHaltewunsch_2, Fahre_3) +
      W(Fahre_3, KeinHaltewunsch_2) = 1 - 1 + 1 = 1
       \implies M_3 = (0, 0, 1, 0, 1, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 0)
Vorbereich von Anhalten_{2R}
      \bullet Anhalten_{2R} = \{Stock_3, GlobalerHaltewunsch, Haltewunsch_{2R}\}\
      Anhalten_{2R} aktiviert, da
      M(Stock_3) = 1 \ge W(Stock_3, Anhalten_{2R}) = 1
      M(GlobalerHaltewunsch) = 1 \ge W(GlobalerHaltewunsch, Anhalten_{2R}) =
      1
      M(Haltewunsch_{2R}) = 1 \ge W(Haltewunsch_{2R}, Anhalten_{2R}) = 1
Nachbereich von Anhalten_{2R}
      Anhalten_{2R} \bullet = \{H\ddot{a}lt_{2R}\}
      K(H\ddot{a}lt_{2R}) = 1 \ge M(H\ddot{a}lt_{2R}) + W(Anhalten_{2R}, H\ddot{a}lt_{2R}) = 0 + 1 = 1
       \implies Anhalten_{2R} aktiviert
```

Der Aufzug ist nun auf dem 3. Stock und hat angehalten.

6. Gebt den Erreichbarkeitsgraphen grafisch zu einer gegebenen Anfangsmarkierung an.



Gebt das Netzkomplement Eures Netzes formal und grafisch an. Ggf koennt Ihr auch einen aussagekraeftigen Ausschnitt waehlen, falls das Netz zu gross wird.



Formale Beschreibung:

 $N' = (P', \underline{T}, W', M'_0)$ $P' = P \cup \overline{P}$

P = sieheoben

 $\overline{P} = \{\overline{1Stock}, \overline{2Stock}, \overline{3Stock}, \overline{2StockR},$

 $\overline{Haelt}, \overline{Offen}, \overline{Haltewunsch}, \overline{KeinHaltewunsch}, \overline{Geschlossen}, \overline{GlobalerHaltewunsch},$

 $\overline{Haelt}, \overline{Offen}, \overline{Haltewunsch}, \overline{KeinHaltewunsch}, \overline{Geschlossen},$

 $\overline{Haelt}, \overline{Offen}, \overline{Haltewunsch}, \overline{KeinHaltewunsch}, \overline{Geschlossen},$

 $\overline{Haelt}, \overline{Offen}, \overline{Haltewunsch}, \overline{KeinHaltewunsch}, \overline{Geschlossen}\}$

 $T = \{T1bisT24\}$

 $W': (P' \times T) \cup (T \times P') \to \mathbb{N}_0 \forall (x, y) \in (P' \times T) \cup (T \times P') : W'(x, y) = 1$ $M'_0 = (0, 1, 1, 1, 1, 1, 0, 1, 1, 4, 1, 0, 1, 1, 1, 1, 0, 1, 1, 1, 1, 0, 1, 1, 1)$