

数字信号处理 2025 考试回忆版

2025 年 11 月 30 日

一、填空题 (40 分)

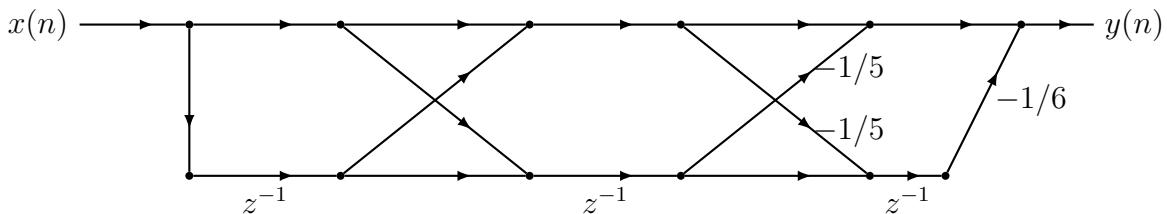
1. 已知因果稳定系统的系统函数为: $H(z) = \frac{1+z^{-1}}{0.75-0.25z^{-2}}$, 输入信号为 $x(n) = 2\cos(\frac{\pi}{2}n) + 1$, 则系统的离散时间傅里叶变换 $H(e^{j\omega})$ 为 _____, 输出信号 $y(n)$ 为 _____。

2. 已知信号 $x(n) = \cos(2\pi f_0 n)$, 其中 $f_0 = \frac{p}{N}$, $0 < p < N$ 且 p 为整数, 则 $x(n)$ 的 N 点 DFT $X(k)$ 为 _____。

3. 已知长度为 4 的序列 $x(n) = \{3, 1, 2, 4\}$, $h(n) = \{1, 1, 1, 1\}$ 。若 $y(n) = x(n) \circledast h(n)$, 则 $y(n)$ 的 4 点 DFT $Y(k)$ 为 _____。

4. 已知一个实系数因果稳定的 FIR 滤波器, 其单位脉冲响应 $h(n)$ 的长度为 4。已知频率响应 $H(e^{j\omega})$ 在 $\omega = 0, \pi/2, \pi$ 处的取值分别为 2, 2, 0, 则该滤波器的系统函数 $H(z)$ 为 _____。

5. 已知信号流图结构如图所示。则系统的差分方程为 $y(n) = \dots$, 系统的全部零点为 _____, 极点为 _____。



6. 设平稳随机信号 $x(n) = A \cos(\omega n) + B \sin(\omega n)$, 其中 A, B 为相互独立的随机变量, 均值为 0, 方差为 σ^2 , 则均值 $E[x(n)]$ 为 _____, 自相关函数 $R_{xx}(m)$ 为 _____, 平均功率 $E[|x(n)|^2]$ 为 _____。

7. 均值为零, 方差为 0.1 的实白噪声 $v(n)$ 通过系统函数为 $H(z) = \begin{cases} 1, & |\omega| \leq 0.1\pi \\ 0, & \text{其他} \end{cases}$ 的滤波器, 则输出信号 $x(n)$ 的方差 σ_x^2 为 _____。

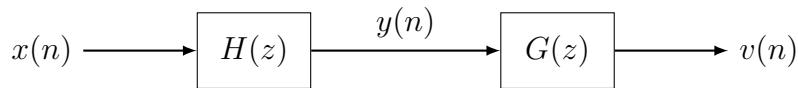
8. 经典的功率谱估计方法有 _____, 改进周期图的方法有 _____。

二、

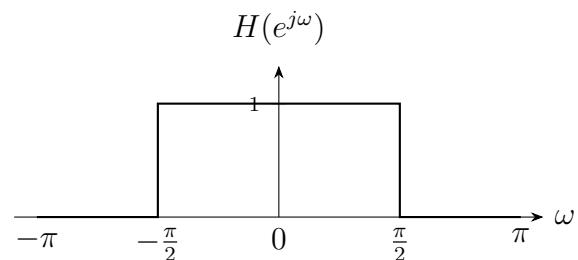
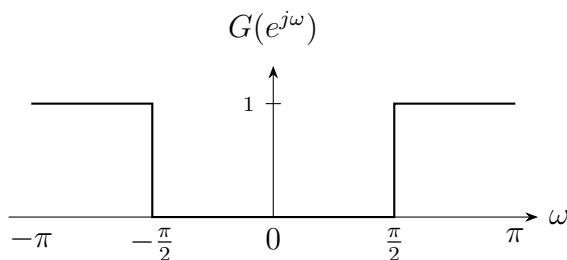
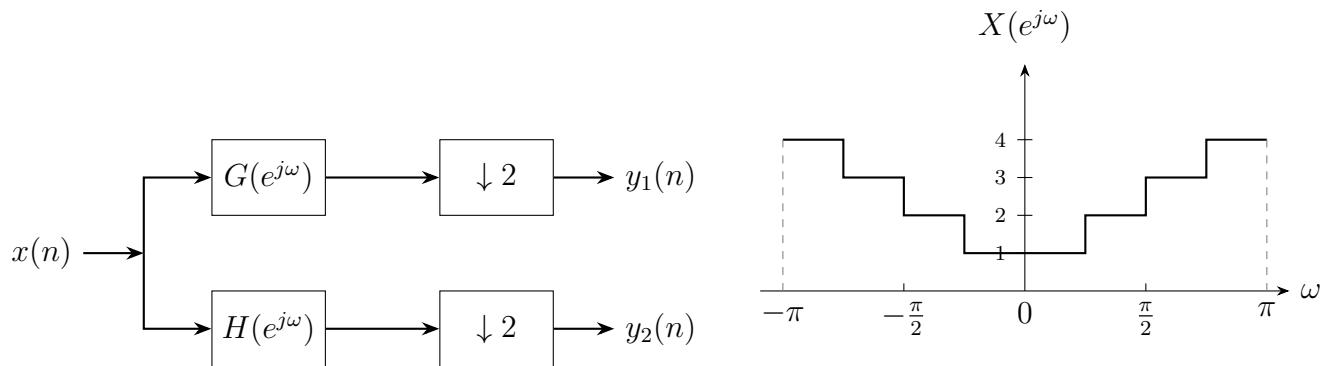
(1) 已知系统函数:

$$H(z) = \frac{2 - 3z^{-1}}{1 - \frac{5}{4}z^{-1} + \frac{3}{8}z^{-2}}$$

写出一个因果稳定的 $G(e^{j\omega})$, 使得 $|V(e^{j\omega})| = |X(e^{j\omega})|$ 。



(2) 系统如下图所示。请画出 $y_1(n)$ 和 $y_2(n)$ 的频谱。



三、

已知系统的单位响应函数:

$$h(n) = \delta(n - 4) - \delta(n - 6)$$

- (1) 求 $h(n)$ 的离散时间傅里叶变换 $H(e^{j\omega})$;
- (2) 求系统的幅频响应和相频响应;
- (3) 若其通过 N 点 DFT 的结果为纯虚数, $N > 7$, 求所有符合条件的 N 值。

四、

一个实系数线性相位 FIR 滤波器。已知当 $z = -j, -0.5, 1 - \sqrt{3}j$ 时, 频率响应 $H(z) = 0$ 。

- (1) 求该滤波器的最低阶数与最小群延迟。
- (2) 若该滤波器阶数等于最低阶数, 且 $H(e^{j0}) = 0.81$, 求该滤波器的系统函数 $H(z)$ 。
- (3) 画出 (2) 中的线性相位滤波器结构图。

五、

已知:

$$u(n) = \sum_{k=1}^M A_k \cos(w_k n + \phi_k) + v(n)$$

其中 $v(n)$ 为均值为零、方差为 σ_v^2 的实白噪声, A_k, w_k 为常数, ϕ_k 为均匀分布在 $[0, 2\pi]$ 上的独立随机变量, $k = 1, 2, \dots, M$, 且 ϕ_k 与 $v(n)$ 相互独立。

- (1) 求 $u(n)$ 的自相关函数 $R_{uu}(m)$ 。
- (2) 求 $u(n)$ 的功率谱密度 $S_{uu}(e^{j\omega})$ 。