# 02. 기계학습 (Machine Learning)

- 기계학습의 정의
- 지도학습과 비지도학습
- 신경망과 깊은학습 개요

### 머신러닝

### ■ Mitchell의 정의

- "A computer program is said to learn from experience E with respect to some class of tasks T and performance measure P, if its performance at tasks in T, as measured by P, improves with experience E."
- → 어떤 컴퓨터 프로그램이 T라는 작업을 수행한다. 이 프로그램의 성능을 P라는 척도로 평가했을 때 경험 E를 통해 성능이 개선된다면 이 프로그램은 학습을 한다고 말할 수 있다.
  - T = 작업(분류)
  - E = 경험(학습)
  - P = 성능평가척도(인식률)

### 학습과정

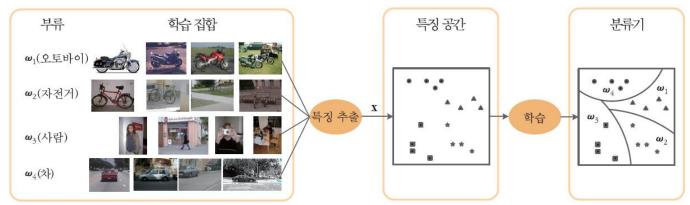
- 사람과 기계의 학습 과정
  - 학습 단계: 외부 지도에 따라 배우는 과정(학습 집합 사용)
  - 테스트 단계: 현장에서 성능을 평가 하는 과정 (테스트 집합 사용)



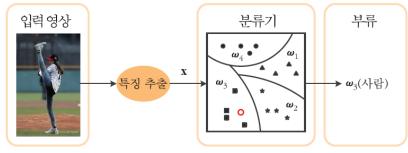
■ 지도학습과 비지도학습으로 구분

# 지도학습(supervised learning)

- 부류 정보를 가진 샘플 (x,t)로 구성된 학습 집합 사용
  - x는 특징 벡터이고 t는 x가 속한 부류



(a) 학습 단계



(b) 테스트(인식) 단계

# 비지도학습(non-supervised learning)

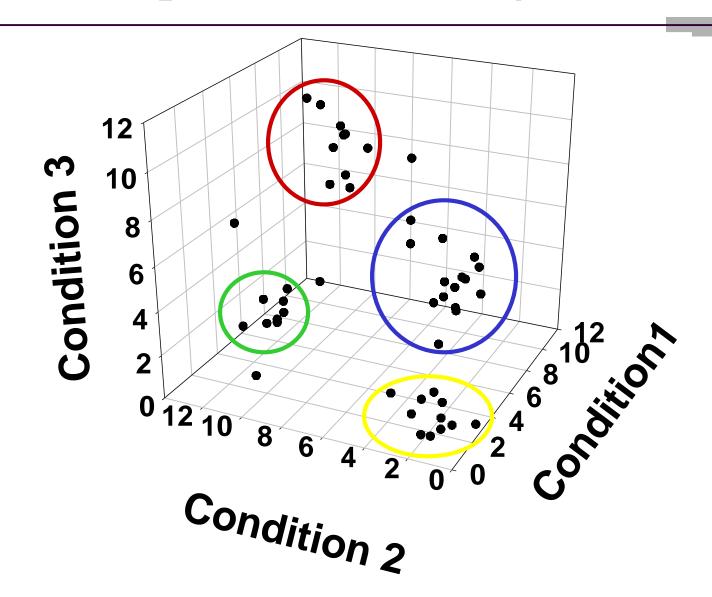
### ■ 비지도 학습

- 지도 학습에서 사용했던 (x,t)중에 부류 정보 t가 없는 상황의 학습
- 유사한 특징 벡터들을 모으는 군집화 수행(K-means, SOM 신경망, 민시 프트 등의 군집화 알고리즘)
- 군집에서 유용한 정보 추출(데이터 마이닝, 빅데이터, 정보 검색 등에 응용)

### ■ 준지도 학습

- 부류 정보가 있는 샘플과 없는 샘플이 섞여 있는 상황의 학습
- 원리
  - 부류 정보가 있는 샘플로 학습한 후 부류 정보가 없는 샘플의 부류 정보를 추 정
  - 추정된 정보로 반복 학습

# 참고: Feature space & Clustering



### K-means Algorithm

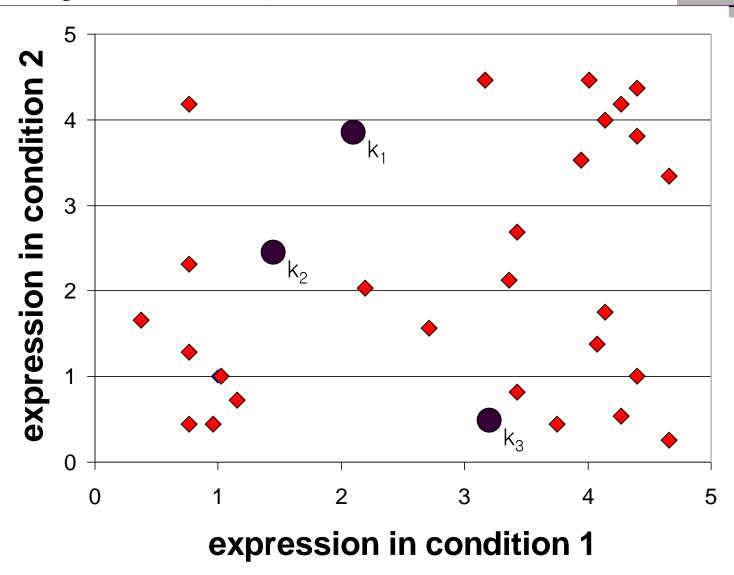
 $\blacksquare$  For a given assignment C, compute the cluster means  $m_k$ :

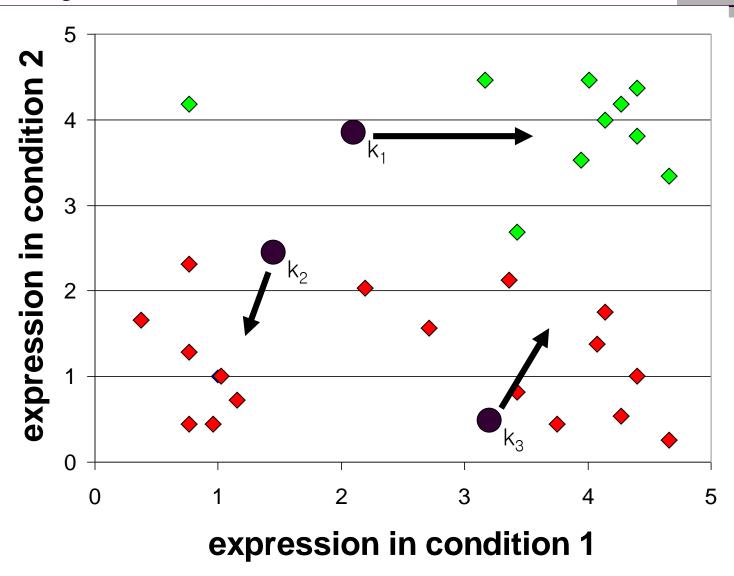
$$m_k = \frac{\sum_{i:C(i)=k} x_i}{N}, \ k = 1, ..., K.$$

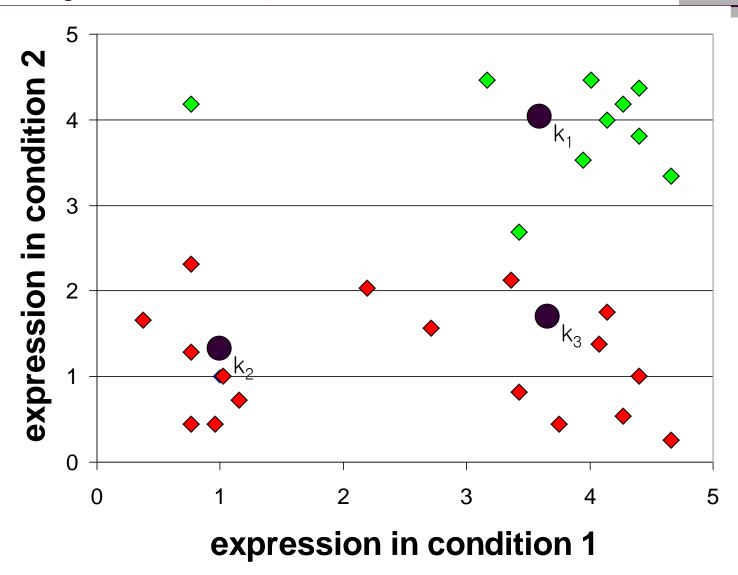
 $m_k = \frac{i: \overline{C(i)} = k}{N_k}, \ k = 1, \dots, K.$  For a current set of cluster means, assign each observation as:

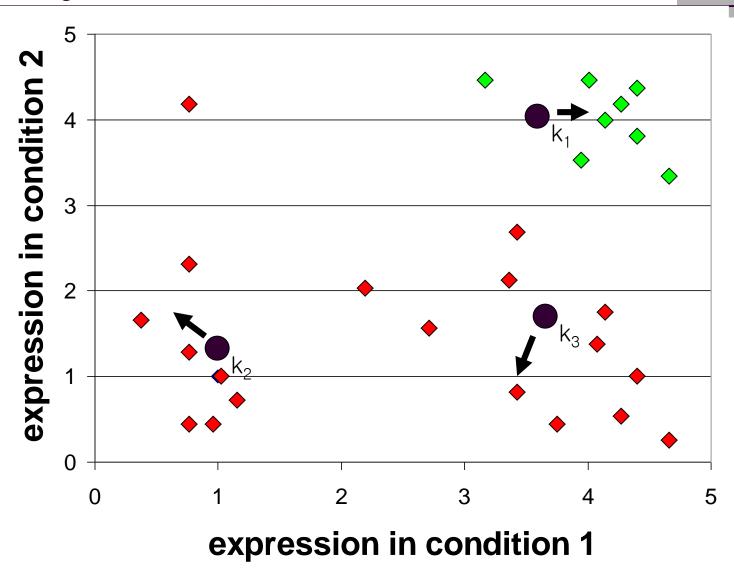
$$C(i) = \arg\min_{1 \le k \le K} ||x_i - m_k||^2, i = 1,..., N$$

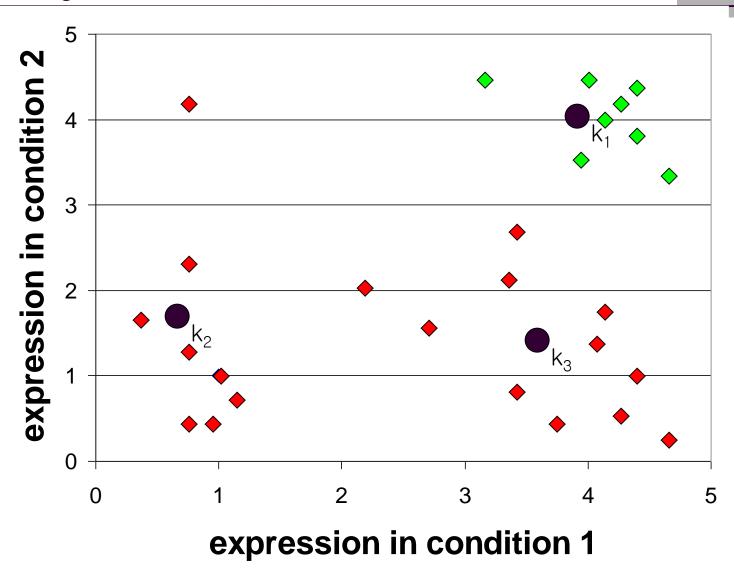
■ Iterate above two steps until convergence











# k-평균 알고리즘(k-means Algorithm) 예

#### ■ Data Set

- 샘플의 개수 : 9개
  - 각 샘플은 2개의 특징(feature)을 가지고 있음

#### Data

$$s_1 = (5,6)$$

$$s_2 = (2, 2)$$

$$s_3 = (7,3)$$

$$s_4 = (5, 5)$$

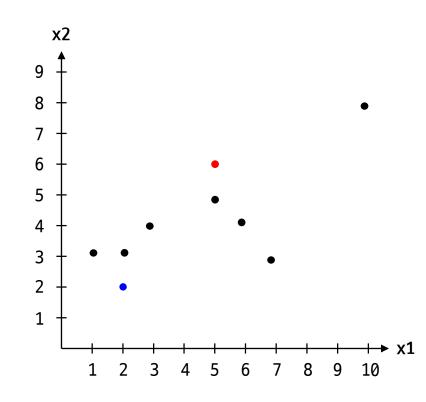
$$s_5 = (1,3)$$

$$s_6 = (10, 8)$$

$$s_7 = (3,4)$$

$$s_8 = (6,4)$$

$$s_9 = (2,3)$$



초기 cluster center

$$m_1 = (5, 6)$$

$$m_2 = (2, 2)$$

### 1단계: 초기 센터를 기준으로 분류

### ■ 각 sample과 cluster center와의 거리 계산

$$s_1 = (5,6)$$
  $s_2 = (2,2)$   $s_3 = (7,3)$   $s_4 = (5,5)$   $s_5 = (1,3)$ 

$$s_6 = (10,8) s_7 = (3,4) s_8 = (6,4) s_9 = (2,3)$$

### ■ 초기 cluster center

$$m_1 = (5,6)$$
 :  $s_1 s_3 s_4 s_6 s_8$ 

$$m_2 = (2,2)$$
 :  $s_2 s_5 s_7 s_9$ 

$$d(s_1, m_1) = \sqrt{(5-5)^2 + (6-6)^2} = 0.0$$

$$d(s_2, m_1) = \sqrt{(2-5)^2 + (2-6)^2} = 5.0$$

$$d(s_3, m_1) = \sqrt{(7-5)^2 + (3-6)^2} = 3.6$$

$$d(s_4, m_1) = \sqrt{(5-5)^2 + (5-6)^2} = 1.0$$

$$d(s_5, m_1) = \sqrt{(1-5)^2 + (3-6)^2} = 5.0$$

$$d(s_6, m_1) = \sqrt{(10-5)^2 + (8-6)^2} = 5.4$$

$$d(s_7, m_1) = \sqrt{(3-5)^2 + (4-6)^2} = 5.3$$

$$d(s_8, m_1) = \sqrt{(6-5)^2 + (4-6)^2} = 2.2$$

$$d(s_9, m_1) = \sqrt{(2-5)^2 + (3-6)^2} = 4.2$$

$$d(s_1, m_2) = \sqrt{(5-2)^2 + (6-2)^2} = 5.0$$

$$d(s_2, m_2) = \sqrt{(2-2)^2 + (2-2)^2} = 0.0$$

$$d(s_3, m_2) = \sqrt{(7-2)^2 + (3-2)^2} = 5.1$$

$$d(s_4, m_2) = \sqrt{(5-2)^2 + (5-2)^2} = 4.2$$

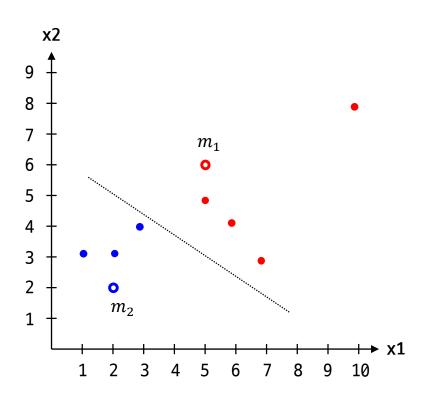
$$d(s_5, m_2) = \sqrt{(1-2)^2 + (3-2)^2} = 1.4$$

$$d(s_6, m_2) = \sqrt{(10-2)^2 + (8-2)^2} = 10.0$$

$$d(s_7, m_2) = \sqrt{(3-2)^2 + (4-2)^2} = 2.2$$

$$d(s_8, m_2) = \sqrt{(6-2)^2 + (4-2)^2} = 4.5$$

$$d(s_9, m_2) = \sqrt{(2-2)^2 + (3-2)^2} = 1.0$$



### 2단계: 분류결과를 이용하여 센터를 다시 계산

### ■ 각 그룹 sample들의 mean(평균)을 계산

$$s_1 = (5,6)$$
  $s_2 = (2,2)$   $s_3 = (7,3)$   $s_4 = (5,5)$   $s_5 = (1,3)$ 

$$s_6 = (10,8) s_7 = (3,4) s_8 = (6,4) s_9 = (2,3)$$

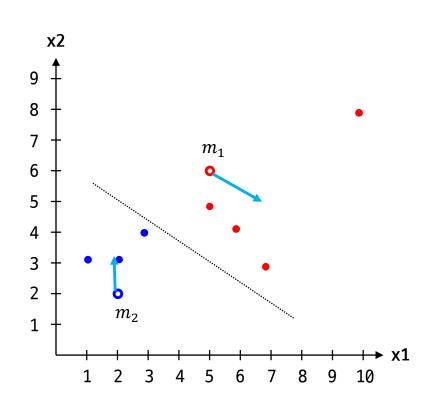
### ■ cluster center 멤버

- $\blacksquare$   $m_1$ :  $s_1$   $s_3$   $s_4$   $s_6$   $s_8$
- $m_2 : s_2 s_5 s_7 s_9$

### ■ cluster center 다시 계산

$$m_1 = \left(\frac{5+7+5+10+6}{5}, \frac{6+3+5+8+4}{5}\right) = (6.6, 5.2)$$

$$m_2 = \left(\frac{2+1+3+2}{4}, \frac{2+3+4+3}{4}\right) = (2.0, 3.0)$$



# 3단계: 단계 1, 2를 반복

- $lacksymbol{\blacksquare}$  cluster center의 변화가 arepsilon보다 작을 때까지 단계 1~2를 반복
- Data

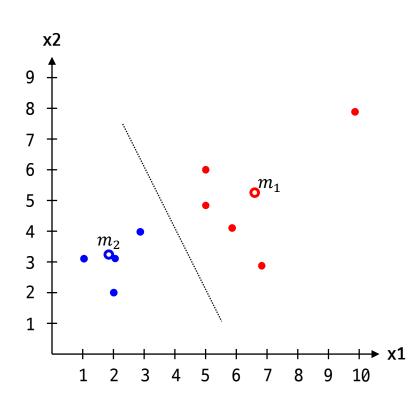
$$s_1 = (5,6)$$
  $s_2 = (2,2)$   $s_3 = (7,3)$   $s_4 = (5,5)$   $s_5 = (1,3)$ 

$$s_6 = (10,8) s_7 = (3,4) s_8 = (6,4) s_9 = (2,3)$$

- cluster center 멤버
  - $\blacksquare$   $m_1$ :  $s_1$   $s_3$   $s_4$   $s_6$   $s_8$
  - $m_2$ :  $S_2$   $S_5$   $S_7$   $S_9$
- 최종 cluster center

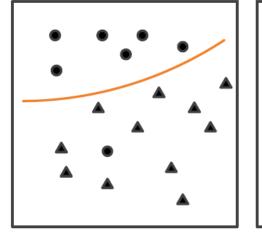
$$m_1 = \left(\frac{5+7+5+10+6}{5}, \frac{6+3+5+8+4}{5}\right) = (6.6, 5.2)$$

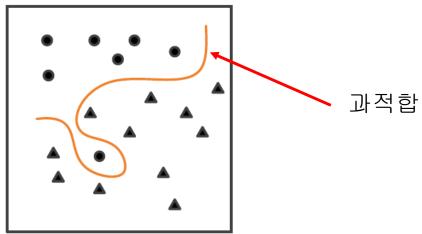
$$m_2 = \left(\frac{2+1+3+2}{4}, \frac{2+3+4+3}{4}\right) = (2.0, 3.0)$$



### 참고:

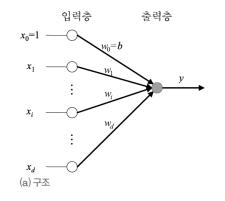
- 학습의 일반화능력
  - 학습 과정에서 사용하지 않은 테스트집합으로 학습이 완료된 분류 기 성능을 평가
  - 학습집합과 테스트집합에 대한 성능이 비슷하면 일반화 능력이 뛰 어남
  - 과적합 하면 일반화 능력이 떨어짐

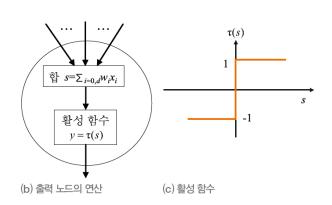




# 신경망(Neural Network)

- 뇌 구조를 모방한 계산 모형
  - 1950년대 Rosenblatt의 퍼셉트론
  - 1980년대 퍼셉트론을 확장한 다층퍼셉트론(MLP)
  - 일반화 능력이 뛰어남
- 퍼셉트론(Perceptron)
  - 입력은 특징 벡터  $\mathbf{x}=(X_1,X_2,...,X_d)$
  - $\blacksquare$  x를 두 개의 부류  $\omega_1$ 과  $\omega_2$  중의 하나로 분류하는 이진 분류기



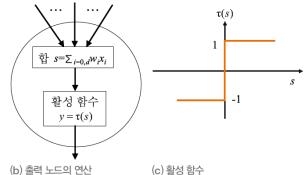


### 퍼셉트론

- 출력 노드는 가중치 합과 활성 함수 계산
  - 특징 벡터 x=(x1,x2,...,xd), 가중치 벡터 w=(w1,w2,...,wd)로 표 기하면

$$y = \tau(s) = \tau(\sum_{i=1}^{d} w_i x_i + b) = \tau(\mathbf{w} \mathbf{x}^{\mathrm{T}} + b)$$

$$\text{ord} \ \tau(s) = \begin{cases} +1, s \ge 0 \\ -1, s < 0 \end{cases}$$

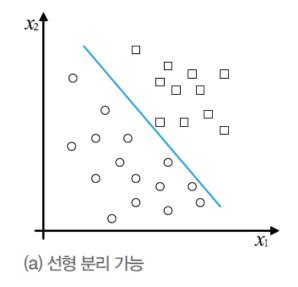


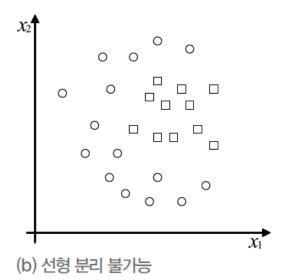
- 계단 함수를 활성 함수로 사용
  - 출력은 +1(ω1에 해당) 또는 -1(ω2에 해당)
  - 이진 분류기

## 퍼셉트론의 한계

- 한계
  - 퍼셉트론은 결정초평면 역할을 하는 선형분류기
  - 선형 분리 불가능한 상황에 대처하지 못함

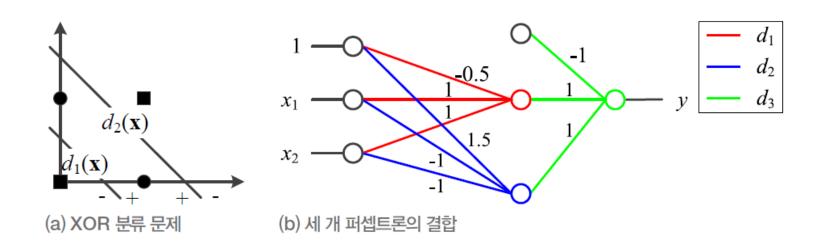
$$d(\mathbf{x}) = \mathbf{w}\mathbf{x}^{\mathrm{T}} + b \ge 0$$
이면  $\mathbf{x} \in \omega_1$   
 $d(\mathbf{x}) = \mathbf{w}\mathbf{x}^{\mathrm{T}} + b < 0$ 이면  $\mathbf{x} \in \omega_2$ 





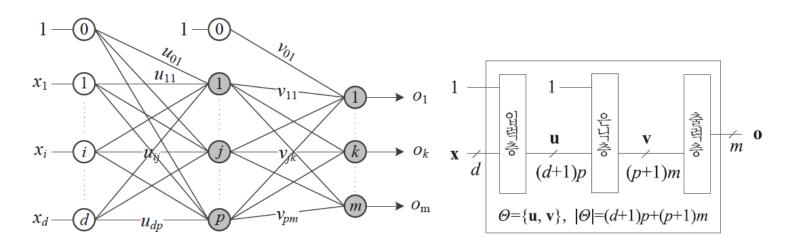
# 다층 퍼셉트론(MLP)으로 확장

- XOR 분류 문제
  - 단일 Perceptron으로는 분류 불가능(75%한계)
  - 3개의 Perceptron(NAND, OR, AND)으로 해결
    - $lackbox{\textbf{d}}_1$ 의 +영역과  $d_2$ 의 +영역이 겹친 영역은  $\omega_1$ , 나머지는  $\omega_2$



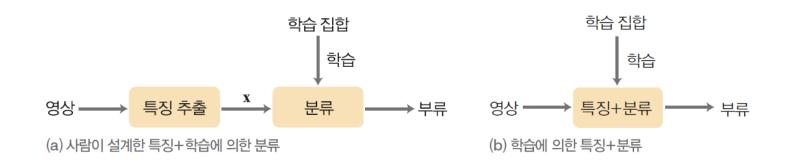
### ■ 다층 퍼셉트론의 구조

- 입력층 → 은닉층 → 출력층
  - 입력층: 특징 벡터의 차원에 따라 d개의 노드와 여분의 바이어스 노드로 구성
  - 출력층: 부류 개수에 따라 m개의 노드로 구성
  - 은닉층: 노드 개수 p를 사용자가 설정

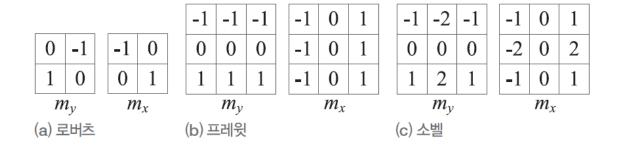


# 깊은학습(Deep Learning)

- MLP의 은닉층 개수를 늘린 깊은 신경망
  - 층이 깊어 MLP가 사용하는 오류 역전파 알고리즘만으로 학습 불 가능
  - 1986년 Hinton에 의해 해결됨
- CNN(Convolutional Neural Network)
  - 과거 : 특징추출을 따로 설계하고 구현
  - CNN : 특징추출과 분류를 하나의 학습모델로 처리



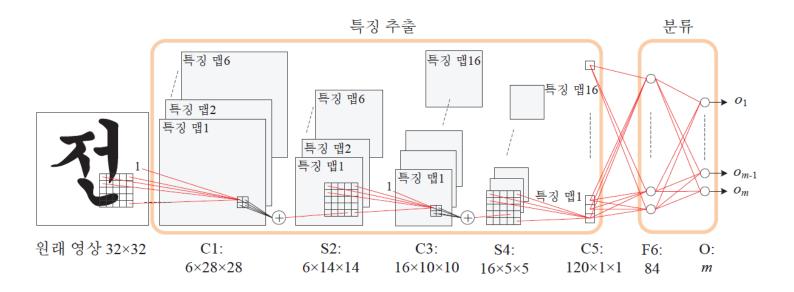
- 컨볼루션 신경망 LeCun 1998
  - 보통 특징은 고정된 마스크로 컨볼루션을 수행함으로써 추출 (예) 에지 마스크



■ 주어진 문제에 가장 적합한 마스크를 학습으로 알아내자! ← 컨볼 루션 신경망의 발상!

### ■ 컨볼루션 신경망의 구조

- 일곱 층으로 구성
  - 앞 단 C1-S2-C3-S4-C5는 특징 추출 담당 (C층은 컨볼루션, S는 다운샘플 링 수행)
  - 뒤 단 F6-0는 분류 담당(MLP와 같은 구조)



### ■ 깊은 신경망의 우수성

■ MNIST 데이터베이스에서 우승 (http://yann.lecun.com/exdb/mnist/)

> 3681796691 6757863485 2179712846

■ 1000부류의 자연 영상을 인식하는 ILSVRC 대회에서 우승



