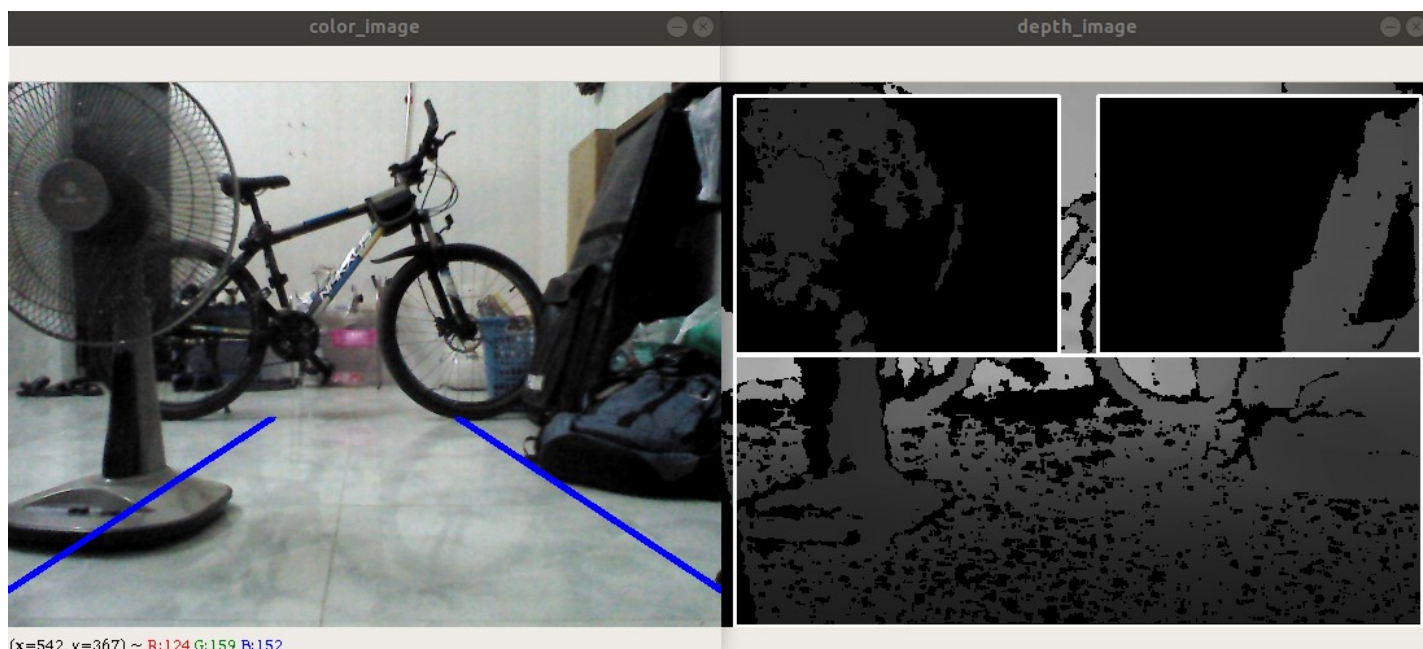


Cập nhật tiến độ:

- Khớp được ảnh depth và ảnh màu với nhau
- Thử nghiệm SIFT
- Em chia ảnh thành 3 vùng: 2 vùng nhỏ (dùng để nhận dạng biển báo) và 1 vùng lớn (dùng để nhận dạng vật cản trở)
- Với vùng nhỏ:
 - + Dùng threshold đơn giản là đủ để tách được vật thể (với giả định vật thể là biển báo giao thông)
- Với vùng lớn:
 - + Nhận thấy khoảng cách từ nền đến camera là cố định nên có thể loại bỏ được nền và tách được vật thể.
 - Cải thiện được tốc độ chạy hơn so với phương pháp cũ



Hiện tại:

Em đang khắc phục lỗi ở khâu xử lý vùng lớn

Em cần một số thông tin về vật thể, làn đường, chiều cao,... để điều chỉnh kích thước 3 vùng nêu trên và thử thuật toán SIFT. Em đã mail cho a Việt để hỏi nhưng chắc a Việt chưa nhận được. T6 này em sẽ lên cty để hỏi trực tiếp ạ.