

선형대수

2012년 1학기

기말고사

서울시립대학교
컴퓨터과학부

주의사항

- 시험지는 앞/뒤로 인쇄되어 있으니 유의하시기 바랍니다.
- 만점은 100 점입니다.
- 부정행위가 발각되면 즉시 시험지가 압수되고 0점 처리 됩니다.
- 교재에 있는 theorem을 이용할 경우, 해당 theorem을 증명할 필요 없이 어떤 theorem인지를 밝히고 이용하여도 좋습니다.
- “Matrix A 를 diagonalize하라”란 말은 “ $P^{-1}AP = D$ 를 만족시키는 invertible matrix P 와 diagonal matrix D 를 구하라”는 의미입니다.

1. 25점 2차원 평면에서 원점을 중심으로 θ 만큼 반시계 방향으로 회전하는 linear transformation 이 2×2 matrix R 에 의해 정의된다. ($0 \leq \theta < 2\pi$)
- (a) 10점 R 이 실수 (real number) 인 eigenvalue를 갖기 위한 θ 의 조건은 무엇인가?
- (b) 15점 위에서 구한 각 θ 에 대해, R 이 diagonalizable한 지 보이고 diagonalizable하다면 diagonalize하라.

Solution:

(a) Let

$$R = \begin{bmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{bmatrix}.$$

Then

$$\det(R - \lambda I) = (\cos \theta - \lambda)^2 + \sin^2 \theta = \lambda^2 - 2\lambda \cos \theta + 1$$

The above polynomial has a real solution when

$$\cos^2 \theta - 1 \geq 0$$

thus when

$$\theta = 0 \text{ or } \pi.$$

(b) (i) When $\theta = 0$, $R = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$.

$$\det(R - \lambda I) = \lambda^2 - 2\lambda + 1 = (\lambda - 1)^2$$

Therefore $\lambda_1 = \lambda_2 = 1$.

$$R - 1I = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \rightarrow E_1 = \text{span} \left(\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} \right).$$

$$R = P^{-1}DP$$

where

$$P = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \text{ and } D = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

(ii) When $\theta = \pi$, $R = \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$.

$$\det(R - \lambda I) = \lambda^2 + 2\lambda + 1 = (\lambda + 1)^2$$

Therefore $\lambda_1 = \lambda_2 = -1$.

$$R - (-1)I = \begin{bmatrix} -2 & 0 \\ 0 & -2 \end{bmatrix}$$

$$R = P^{-1}DP$$

where

$$P = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \text{ and } D = \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}.$$

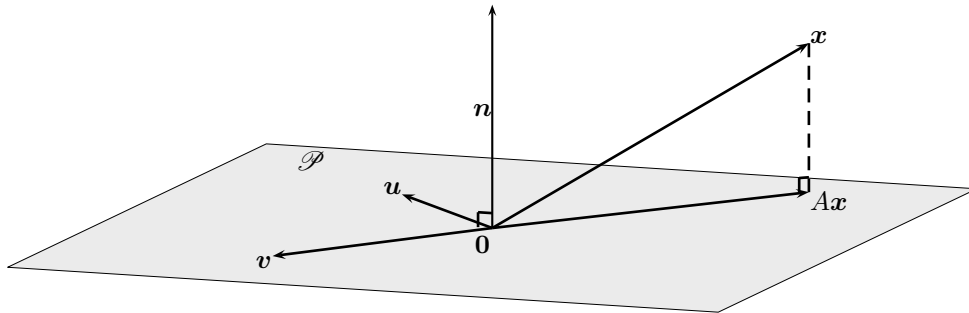
2. [60점] 3차원 공간 \mathbb{R}^3 에 원점을 지나는 평면 \mathcal{P} 가 (linearly independent 한) 두 direction vector

$$\mathbf{u} = \begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \\ u_3 \end{bmatrix} \text{ 와 } \mathbf{v} = \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{bmatrix}$$

에 의해 정의된다. 또한 vector

$$\mathbf{n} = \begin{bmatrix} n_1 \\ n_2 \\ n_3 \end{bmatrix}$$

이 평면 \mathcal{P} 의 normal vector라고 하자. 이 평면에 orthogonal하게 projection하는 linear transformation이 3×3 matrix A 에 의해 정의된다고 하자.



- (a) [15점] A 의 모든 eigenvalue와 각 eigenvalue에 해당하는 eigenspace를 구하라.
 (b) [15점] A 가 diagonalizable한지 보이고 만약 diagonalizable하다면 diagonalize하라.
 (c) [10점] $\text{rank}(A)$ 와 $\text{nullity}(A)$ 를 구하라.
 (d) [10점] $\text{col}(A)$ 의 basis를 구하라.
 (e) [10점] $\text{null}(A)$ 의 basis를 구하라.

Solution:

- (a) Since \mathbf{u} and \mathbf{v} are already in the plane \mathcal{P} ,

$$A\mathbf{u} = \mathbf{u}, \text{ and } A\mathbf{v} = \mathbf{v}.$$

Also, since \mathbf{n} is a normal vector,

$$A\mathbf{n} = \mathbf{0} = 0\mathbf{n}.$$

Therefore 1 and 0 are eigenvalues of A . Since \mathbf{u} and \mathbf{v} are linearly independent,

$$E_1 = \text{span}(\mathbf{u}, \mathbf{v}).$$

It is clear that

$$E_0 = \text{span}(\mathbf{n}).$$

Now, the sum of geometric multiplicities is $\dim E_1 + \dim E_0 = 2 + 1 = 3$. Since the sum of algebraic multiplicities should be 3, there cannot be any other eigenvalue and hence 1 and 0 are all the eigenvalues of A .

(b) Since the sum of geometric multiplicities is 3, P is diagonalizable as follows

$$P^{-1}AP = D$$

where (with $\mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{n}$ as column vectors)

$$P = [\mathbf{u} \quad \mathbf{v} \quad \mathbf{n}] \text{ and } D = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

(c) Since $\text{null}(A) = E_0$, $\text{nullity}(A) = \dim E_0 = 1$.

$$\text{rank}(A) = 3 - \text{nullity}(A) = 2.$$

(d) For any $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^3$, $A\mathbf{x}$ is on \mathcal{P} and can be represented as a linear combination of \mathbf{u} and \mathbf{v} . Therefore,

$$\text{col}(A) = E_1 = \text{span}(\mathbf{u}, \mathbf{v}).$$

(e) $\text{null}(A) = E_0$. Therefore

$$\text{null}(A) = E_0 = \text{span}(\mathbf{n}).$$

3. 15점 $n \times n$ matrix 인 A 가 있다. 이 때 $\text{row}(A)$ 의 모든 vector 는 $\text{null}(A)$ 의 모든 vector 와 orthogonal 함을 보여라.

Solution: $x \in \text{row}(A) \Leftrightarrow$ There is a row vector y such that $x = yA$

$z \in \text{null}(A) \Leftrightarrow Az = 0$

Therefore,

$$x \cdot z = xz = (yA)z = y(Az) = 0$$