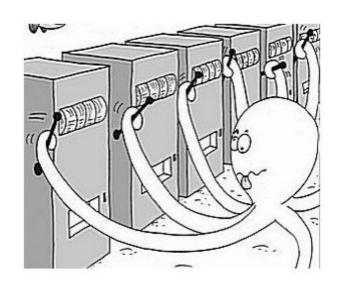
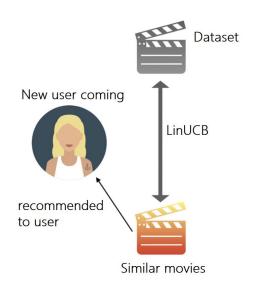
# Collaborative Filtering LinUCB for MovieLens dataset

28.10.19: Approach & Preliminary work

Zambra team: Chen Dang, Công Minh Đinh, Oskar Rynkiewicz

#### Introduction





Le problème du bandit à k bras représente un agent qui souhaite maximiser sa récompense totale.

Le système de recommandation propose des films aux nouveaux utilisateurs dont les préférences ne sont pas encore connues.

# Minimiser l'espérance de regret cumulé

- ullet Le bandit stochastique est défini par des distributions  $(P_i)_{i=1}^k$
- ullet Les réalisations de  $X_{i,t} \sim P_i$  sont appelés les récompenses  $\,r_{i,t}\,$
- ullet Stratégie  $I_t$  est une distribution conditionnelle pour choisir une bra
- Minimiser l'espérance de regret cumulé

$$R\left(T
ight) = \mathbb{E}_{I_t}\left[\sum_{t=1}^{T}r_{i^*,t}
ight] - \mathbb{E}_{I_t}\left[\sum_{t=1}^{T}r_{i,t}
ight]$$

ullet Les données contextuelles  $C_t$  peuvent améliorer la qualité des actions

$$X_{t}=r\left( C_{t},A_{t}
ight) +arepsilon _{t}$$

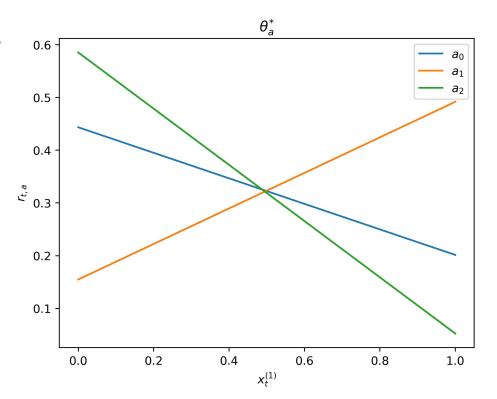
#### Bandits linéaires avec l'information contextuelle

La récompense de chaque bra est une fonctione linéaire d'un vecteur des attributs:

$$\mathbb{E}\left[\mathbf{r}_{\mathrm{t,a}}\,|\,\mathbf{x}_{\mathrm{t,a}}
ight] = \mathbf{x}_{\mathrm{t,a}}^{ op} heta_{\mathrm{a}}^{*}$$

Estimer

$$\hat{ heta}_a$$



#### LinUCB with linear models

```
0: Inputs: \alpha \in \mathbb{R}_+
  1: for t = 1, 2, 3, \dots, T do
            Observe features of all arms a \in A_t: \mathbf{x}_{t,a} \in \mathbb{R}^d
  3:
            for all a \in A_t do
                 if a is new then
 5:
                      \mathbf{A}_a \leftarrow \mathbf{I}_d (d-dimensional identity matrix)
                      \mathbf{b}_a \leftarrow \mathbf{0}_{d \times 1} (d-dimensional zero vector)
                 end if
               \hat{\boldsymbol{\theta}}_a \leftarrow \mathbf{A}_a^{-1} \mathbf{b}_a 
 p_{t,a} \leftarrow \hat{\boldsymbol{\theta}}_a^{\top} \mathbf{x}_{t,a} + \alpha \sqrt{\mathbf{x}_{t,a}^{\top} \mathbf{A}_a^{-1} \mathbf{x}_{t,a}}
10:
             end for
11:
             Choose arm a_t = \arg \max_{a \in A_t} p_{t,a} with ties broken arbi-
             trarily, and observe a real-valued payoff r_t
            \mathbf{A}_{a_t} \leftarrow \mathbf{A}_{a_t} + \mathbf{x}_{t,a_t} \mathbf{x}_{t,a_t}
             \mathbf{b}_{a_t} \leftarrow \mathbf{b}_{a_t} + r_t \mathbf{x}_{t,a_t}
14: end for
```

#### **Evaluation methodology**

```
0: Inputs: T > 0; policy π; stream of events
1: h<sub>0</sub> ← ∅ {An initially empty history}
2: R<sub>0</sub> ← 0 {An initially zero total payoff}
3: for t = 1, 2, 3, ..., T do
4: repeat
5: Get next event (x<sub>1</sub>, ..., x<sub>K</sub>, a, r<sub>a</sub>)
6: until π(h<sub>t-1</sub>, (x<sub>1</sub>, ..., x<sub>K</sub>)) = a
7: h<sub>t</sub> ← CONCATENATE(h<sub>t-1</sub>, (x<sub>1</sub>, ..., x<sub>K</sub>, a, r<sub>a</sub>))
8: R<sub>t</sub> ← R<sub>t-1</sub> + r<sub>a</sub>
9: end for
10: Output: R<sub>T</sub>/T
```

- Les ratings sont redimensionnés entre 0 et 1
- Les films regardés par plus de 1000 utilisateurs ont été sélectionnés (207 films)
- Les utilisateurs ayant regardé plus de 150 films ont été sélectionnés (210 users)
- SVD est appliqué sur la matrice de ratings pour obtenir les features d'utilisateurs et de films, normaliser les features et ajouter un constant 1 comme le biais
- Les 30 features les plus importantes ont été choisies
- Le regret de chaque itération est  $regret = \sqrt{\frac{\sum_{(i,u) \in T} (R_{iu} \hat{R}_{iu})^2}{|T|}}$

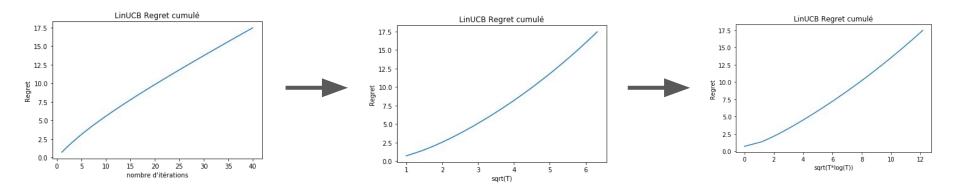
Dans nos expériences, nous n'avons pas estimé les ratings de tous les films (à cause du temps considérable passé), donc nous calculons que certains films.

$$R(T) = \tilde{O}(\sqrt{KdT})$$

où K: nombre d'arms

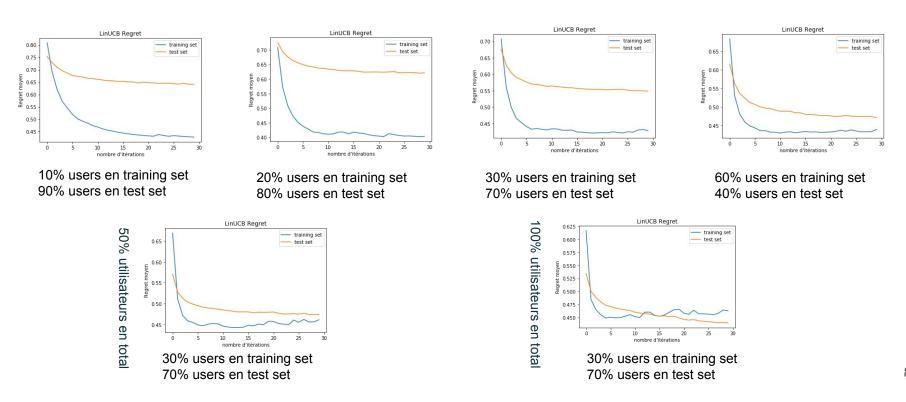
d: nombre de features

T: nombre d'itérations

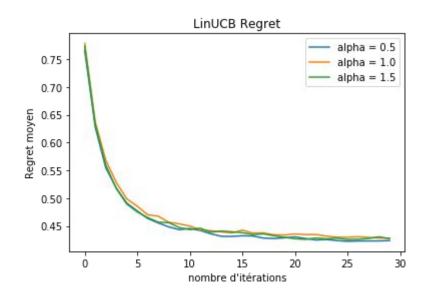


Petit test sur un utilisateur de MovieLens afin de vérifier le bound de regret

#### Train test sur MovieLens



#### Etude de l'alpha



$$p_{t,a} \leftarrow \hat{\boldsymbol{\theta}}_a^{\top} \mathbf{x}_{t,a} + \alpha \sqrt{\mathbf{x}_{t,a}^{\top} \mathbf{A}_a^{-1} \mathbf{x}_{t,a}}$$

Nombre de films : 207 Nombre de users : 10

=> Le changement d'alpha n'a pas un grand impact sur les regrets

# À faire

- Augmenter la performance
- Appliquer la méthode LinUCB Hybride
- Tester sur l'ensemble de données MovieLens