

ĐA XẠ - ĐA HÌNH - POLYMORPHISM

1. TS. Nguyễn Tấn Trần Minh Khang
2. ThS. Võ Duy Nguyên
3. ThS. Nguyễn Hoàng Ngân
4. Hồ Thái Ngọc – Source code.

1. MỤC TIÊU

Mục tiêu

- Hiểu được cơ chế hoạt động của phương thức ảo.
- Ứng dụng được phương thức ảo.
- Thi cao học đề thi hay hỏi phần này.
- Phỏng vấn xin việc người ta cũng rất hay hỏi.

2. VÍ DỤ DẪN NHẬP

Ví dụ dẫn nhập

- Hãy thực hiện đoạn chương trình dưới đây và cho biết kết quả của việc chạy chương trình trong bốn trường hợp:
- *Trường hợp 1:* **XXXX** là khoảng trắng,
YYYY là khoảng trắng.
- *Trường hợp 2:* **XXXX** là **virtual**,
YYYY là khoảng trắng.
- *Trường hợp 3:* **XXXX** là khoảng trắng,
YYYY là **virtual**.
- *Trường hợp 4:* **XXXX** là **virtual**,
YYYY là **virtual**.

Ví dụ dẫn nhập

```

11.#include <iostream>
12.class A
13.{
14.    public:
15.        XXXX void Sketchy()
16.        {
17.            cout<<"\n A's Sketchy() ";
18.            Sketchy(-1);
19.        }
20.        YYYY void Sketchy(int num)
21.        {
22.            cout<<"\n A's Sketchy("<<num<<") ";
23.        }
24.};

```

Ví dụ dẫn nhập

```

11.class B:public A
12.{
13.    public:
14.        void Sketchy()
15.        {
16.            cout<<"\n B's Sketchy() ";
17.            Sketchy(-2);
18.        }
19.        void Sketchy(int num)
20.        {
21.            cout<<"\n B's Sketchy("<<num<<") ";
22.        }
23.};

```

Ví dụ dẫn nhập

```

11.class C:public B
12.{
13.    public:
14.        void Sketchy(int num)
15.        {
16.            |    cout<<"\n C's Sketchy("<<num<<") ";
17.            |    }
18.};
19.void Curious(A* wacky)
20.{
21.    |    wacky->Sketchy();
22.    |    ((C*)wacky)->Sketchy(123);
23.}

```


Ví dụ dẫn nhập

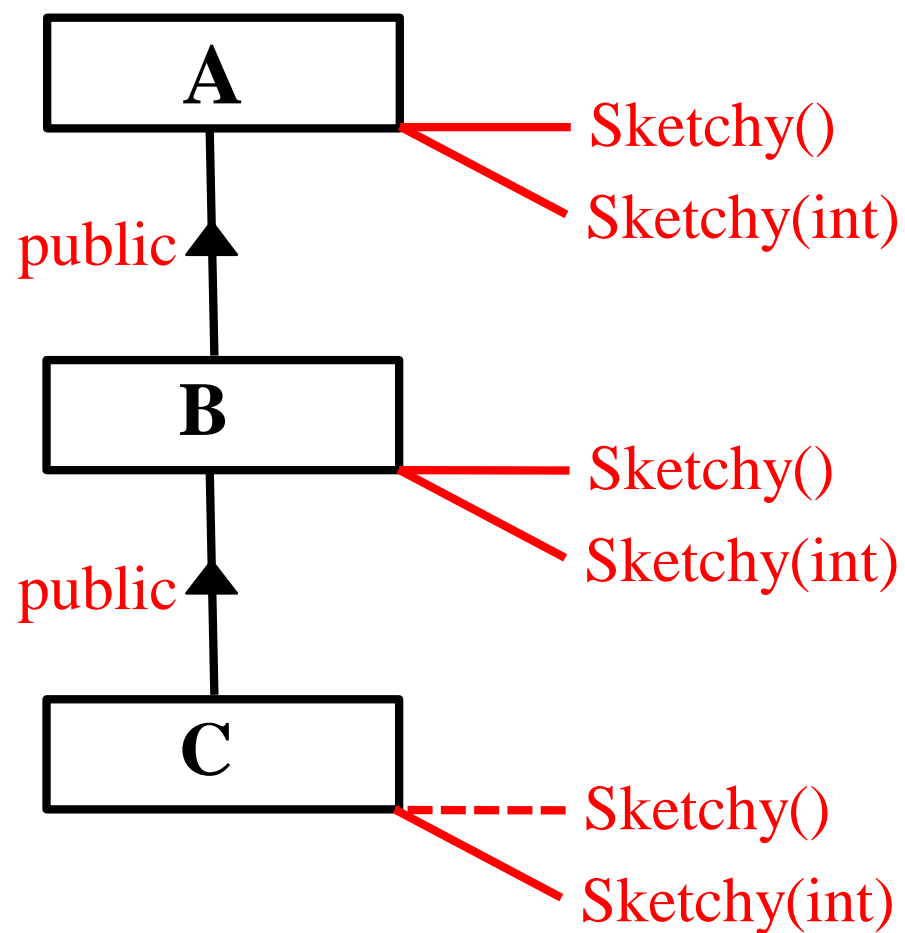
```

11. void main()
12. {
13.     A* inky = new B;
14.     inky->Sketchy();
15.     inky->Sketchy(23);
16.     Curious(inky);

17.     B* pinky = new C;
18.     pinky->Sketchy();
19.     pinky->Sketchy(46);
20.     Curious(pinky);
21. }

```

Ví dụ dẫn nhập



3. KHÁI NIỆM ĐA XẠ

Khái niệm đa xạ

- Khái niệm: Đa xạ là cơ chế **tầm vực động** (**dynamic scope**) cho phép "**xác định**" đúng hành vi (phương thức – **method**) của đối tượng (**object**) khi yêu cầu thực hiện.
- Việc "**xác định**" được thực hiện theo nguyên tắc tự nhiên: **đối tượng thuộc lớp nào sẽ gọi thực hiện phương thức của lớp đối tượng (class) đó.**
- **Tầm vực động (dynamic scope) là cơ chế gọi thực hiện phương thức thông qua con trỏ đối tượng.**

Syntax

4. CÚ PHÁP ĐA XẠ

Cú pháp đa xạ

```

11.class CCoSo
12.{
13.    private:
14.        ...
15.    protected:
16.        ...
17.    public:
18.        ...
19.        virtual KDL <TenPhuongThuc> (<ThamSo>) ;
20.};

```

Cú pháp đa xạ

```

11.class CDanXuat::<Từ khóa dẫn xuất> CCoSo
12.{
13.    private:
14.        ...
15.    protected:
16.        ...
17.    public:
18.        ...
19.        KDL <TenPhuongThuc> (<ThamSo>) ;
20.};

```

```

11.class CCoSo
12.{
13.    private: ...
14.    protected: ...
15.    public: ...
16.        ...
17.        virtual KDL <TenPhuongThuc> (<ThamSo>) ;
18.};
19.class CDanXuat::<Từ khóa dẫn xuất> CCoSo
20.{
21.    private: ...
22.    protected: ...
23.    public: ...
24.        ...
25.        KDL <TenPhuongThuc> (<ThamSo>) ;
26.};

```


Cú pháp đa xạ

- Một phương thức được khai báo bắt đầu với từ khóa **virtual** thì được gọi là **phương thức ảo** và phương thức này được gọi thực hiện theo **cơ chế đa xạ** nếu **lời gọi thực hiện phương thức** được thông qua một **con trỏ đối tượng**.
- Các phương thức ở lớp dẫn xuất **cùng tên** và **cùng danh sách tham số đầu vào** thì cũng sẽ là phương thức ảo nếu ở lớp cơ sở phương thức cùng tên và cùng tham số là phương thức ảo.