# 数据结构

深圳技术大学 大数据与互联网学院

## 第七章图

- 7.1 图的定义和术语
- 7.2 图的存储结构
- 7.3 图的遍历
- 7.4 图的连通
- 7.5 有向无环图及其应用
- 7.6 最短路径

## 上节复习

- ■图的邻接矩阵
  - □ 二维数组表示顶点之间的连接,有连接为1,无连接为0
  - □ 网的邻接矩阵,有连接则用权值表示,无连接为无穷大或0
- 邻接矩阵的性质
  - □ 无向图的邻接矩阵是对称的,有向图的则不一定
  - □ 无向图中,顶点i的度等于矩阵第i行的非0元素个数
  - □ 有向图中,顶点i的出度等矩阵第i行的非0元素个数,顶点i的入度等矩阵第i列的非0元素个数
- 图的邻接表
  - □ 顺序表+单链表来表示顶点间的连接,顺序表表示顶点,单链表表示每个顶点相连接的其他顶点
  - □ 邻接表,根据顶点的出度建立
  - □ 逆邻接表,根据顶点的入度建立

## 练习

- 设图G=(V, E), 其中V={a, b, c, d, e}, E={<a, b>, <a, d>, <b, a>, <c, b>, <c, d>, <d, e>, <e, a>, <e, b>, <e, c>}
  - □ 画出该图
  - □ 画出该图的邻接矩阵
  - □ 画出该图的正邻接链表和逆邻接链表

- 三. 十字链表
- 十字链表是有向图的另一种存储结构
- 十字链表是将有向图的邻接表和逆邻接表结合起来的一种 存储结构

- 三. 十字链表
- 顶点的结点结构
  - □ data; // 与顶点相关的信息
  - □ firstin; // 指向以顶点为弧头的第一个弧结点
  - □ firstout; // 指向以顶点为弧尾的第一个弧结点

data firstin firstout

#### 三. 十字链表

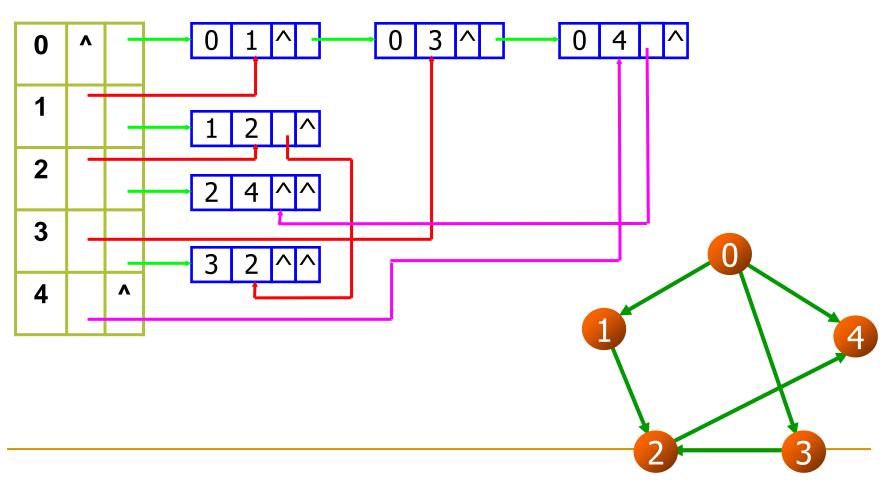
■ 弧的结点结构

```
□ tailvex;// 弧尾顶点的位置
```

- □ headvex;// 弧头顶点的位置
- □ hlink; // 指向弧头相同的下一条弧
- □ tlink; // 指向弧尾相同的下一条弧
- □ info; // 该弧相关信息的指针或权值

tailvex headvex hlink tlink info

- 三. 十字链表
- 十字链表举例



#### 四. 邻接多重表

- 邻接多重表,Adjacency Multilist,是无向图的另一种存储结构
- 在无向图邻接表中,一条边要用2个结点表示(分别从2个顶点的角度看)
- 在邻接多重表中,一条边只用一个结点表示
- 将所有具有某顶点的结点,全部用链连结起来,链所在的 域为该顶点对应的指针域

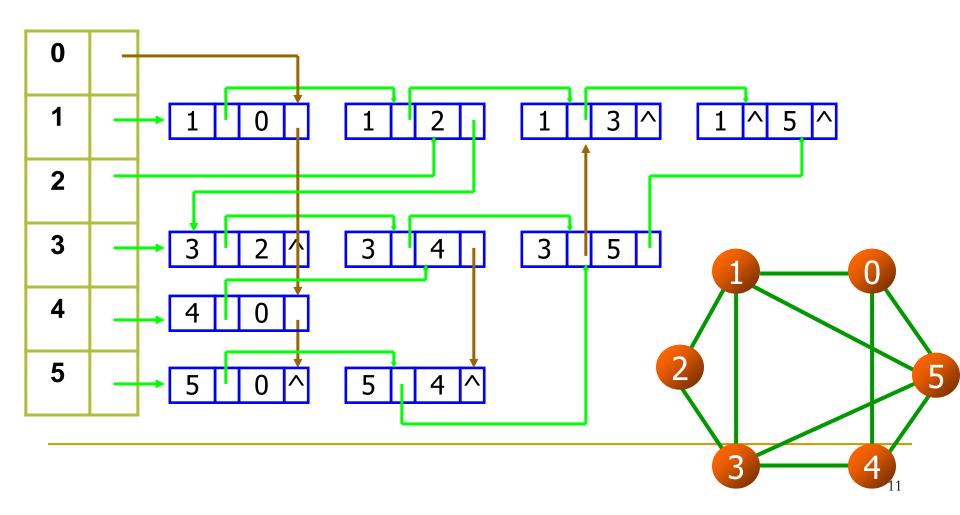
#### 四. 邻接多重表

- 边的结点结构
  - □ mark; // 标记域, 如指示该边是否被搜索过
  - □ ivex, jvex; // 该边所依附的两个顶点的位置
  - □ ilink;// 指向下一条依附于ivex的边
  - □ jlink;// 指向下一条依附于jvex的边
  - □ info; // 该边相关信息的指针或权值

mark ivex	ilink	jvex	jlink	info
-----------	-------	------	-------	------

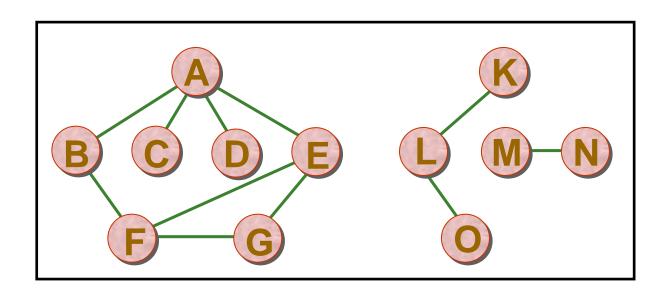
#### 四. 邻接多重表

- 该链表从左上角结点1开始建立,优先建立度大的结点
  - □ 先建立顶点1,再建立顶点3,以此类推



#### 四. 无向图的连通性

如果无向图中,存在不连通的顶点,则该图称为非连通图

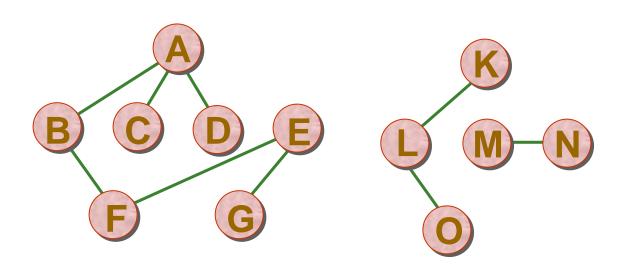


#### 四. 无向图的连通性

- 非连通图的极大连通子图叫做连通分量
- 若从无向图的每一个连通分量中的一个顶点出发进行DFS或BFS遍历,可求得无向图的所有连通分量的生成树(DFS或BFS生成树)
- 所有连通分量的生成树组成了非连通图的生成森林

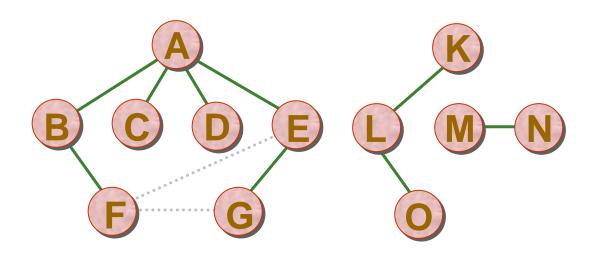
#### 四. 无向图的生成树

- 无向图由DFS遍历,求得连通分量称为DFS生成树
  - □下图的三棵DFS生成树组成一个生成森林
    - A-B-F-E-G-C-D
    - K-L-0
    - M-N



#### 四. 无向图的生成树

- 无向图由BFS遍历,求得连通分量称为BFS生成树
  - □下图的三棵BFS生成树组成一个生成森林
    - A-B-C-D-E-F-G
    - K-L-0
    - M-N



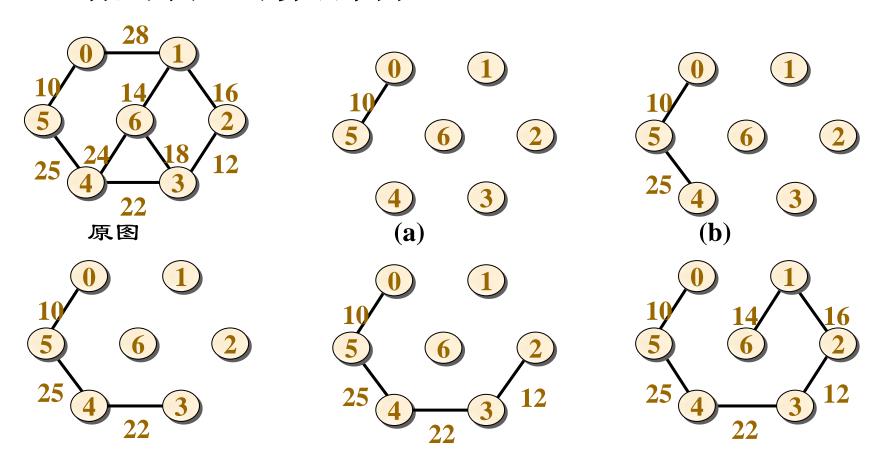
- 如果无向图中,边上有权值,则称该无向图为无向网
- 如果无向网中的每个顶点都相通,称为连通网
- 最小生成树(Minimum Cost Spanning Tree)是代价最小的 连通网的生成树,即该生成树上的边的权值和最小

- 最小生成树准则
  - 必须使用且仅使用连通网中的n-1条边来联结网络中的n个顶点;
  - □ 不能使用产生回路的边;
  - □ 各边上的权值的总和达到最小。

- 最小生成树生成算法——普里姆(Prim)算法
  - 假设N=(V, E) 是连通网
  - □ TE是N上最小生成树中边的集合
- 1.  $U=\{u_0\}$ ,  $(u_0 \in V)$ ,  $TE=\{\}$
- 2. 在所有u∈U, v∈V-U的边(u, v)∈E中找一条代价最小的边(u, v₀)并入集合TE, 同时v₀并入U
- 3. 重复2, 直到U=V

#### 五. 最小生成树

■ 普里姆(Prim)算法举例

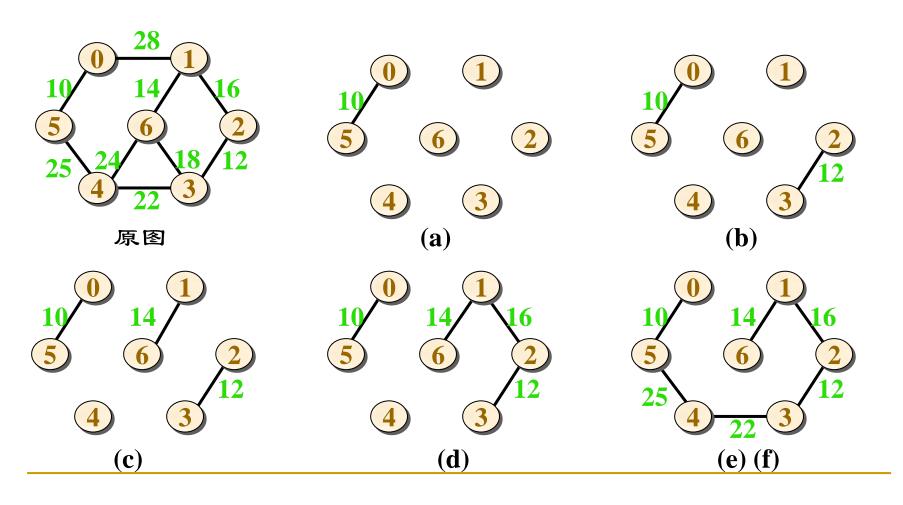


```
void MiniSpanTree_PRIM(MGraph G, VertexType u) {                            // 算法7.9
  int i, j, k;
  k = LocateVex ( G, u );
  for ( j=0; j<G.vexnum; ++j ) { // 辅助数组初始化
    if (i!=k)
    { closedqe[j].adjvex=u; closedqe[j].lowcost=G.arcs[k][j].adj; }
 closedge[k].lowcost = 0; // 初始, U={u}
for (i=1; i<G.vexnum; ++i) { // 选择其余G.vexnum-1个顶点
k = minimum(closedge); // 求出T的下一个结点: 第k顶点
      // 此时closedge[k].lowcost =
      // MIN{ closedge[vi].lowcost | closedge[vi].lowcost>0, vi∈ V-U }
    printf(closedge[k].adjvex, G.vexs[k]); // 输出生成树的边
    closedge[k].lowcost = 0; // 第k顶点并入U集
    for (j=0; j<G.vexnum; ++j)</pre>
      if (G.arcs[k][j].adj < closedge[j].lowcost) {</pre>
         // 新顶点并入U后重新选择最小边
         closedqe[j].adjvex=G.vexs[k];
        closedge[j].lowcost=G.arcs[k][j].adj;
      }//end for
  }//end for
} // MiniSpanTree
```

- 最小生成树生成算法——克鲁斯卡尔(Kruskal)算法
  - □ 假设N=(V, E) 是连通网
- 1. 非连通图T={V, {}}, 图中每个顶点自成一个连通分量
- 2. 在E中找一条代价最小,且其两个顶点分别依附不同的连通分量的边,将其加入T中
- 3. 重复2,直到T中所有顶点都在同一连通分量上

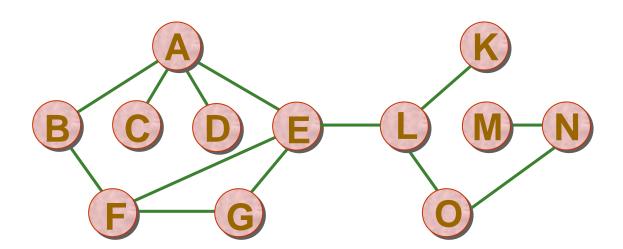
#### 五. 最小生成树

■ 克鲁斯卡尔(Kruskal)算法举例



#### 六. 关节点和重连通图

- 关节点:若把顶点v和相关的边删除,则图的一个连通 分量变成两个以上分量,则v是图的一个关节点
  - □ 下图关节点: A、E、L、O、N



#### 六. 关节点和重连通图

- 在连通图中,如果没有关节点,则为重连通图,
  - □ 在重连通图中,任意一对顶点都至少存在两条路径

