

# Installazione ROS Noetic Ubuntu 20.04

[Qui](#) trovi la guida ufficiale per la installazione di ROS Noetic su Ubuntu 20.04.

Alternativamente puoi copiare all'interno del terminale i seguenti comandi.

1. Configura il source.list

```
sudo sh -c 'echo "deb http://packages.ros.org/ros/ubuntu $(lsb_release -sc) main" > /etc/apt/sources.list.d/ros-latest.list'
```

```
sudo apt install curl
```

```
curl -s https://raw.githubusercontent.com/ros/rosdistro/master/ros.asc |  
sudo apt-key add -
```

2. Installa la versione desktop full di ROS Noetic

```
sudo apt update
```

```
sudo apt install ros-noetic-desktop-full
```

3. Configura l'ambiente di sviluppo affinché i comandi ROS siano riconosciuti ed eseguibili all'interno di un terminale

```
echo "source /opt/ros/noetic/setup.bash" >> ~/.bashrc
```

```
source ~/.bashrc
```

4. Installa le componenti aggiuntive per la creazione e la gestione delle applicazioni ROS

```
sudo apt install python3-rosdep python3-rosinstall  
python3-rosinstall-generator python3-wstool build-essential
```

```
sudo rosdep init
```

```
rosdep update
```