大学院講義 2025年度前期 交通経済学

相関構造

階層構造が描く選択の地図

大澤 実(経済研究所)

前回の振り返り

- 多項ロジット (MNL) モデル:
 - 。 ランダム効用 $U_{ni}=V_{ni}+arepsilon_{ni}$ において $arepsilon_{ni}\sim ext{i.i.d.}$ Gumbel

$$P_{ni} = rac{\exp(heta^{-1}V_{ni})}{\sum_{j} \exp(heta^{-1}V_{nj})}$$

- IIA (Independence of Irrelevant Alternatives) 特性
 - \circ 選択確率の比 P_{ni}/P_{nk} は他の選択肢に依存せず
 - 。計算が容易で弾力性の解析には便利だが......

前回の振り返り

- MNL の限界
 - 1. 代替パターンが **一様**(相関構造なし)
 - 「赤バス・青バス問題」: 選択肢の細分化に脆弱
 - 2. 通常個人の異質性 を無視(係数固定)
 - 通常、個人インデックス *n* についても i.i.d. と仮定する

課題2(再揭)

- 1. 自分の通学に関する交通手段選択について、以下の項目を構成せよ:
 - 。選択肢(最低3つ)
 - 各選択肢の属性(例:所要時間,費用,快適性)の数値化された表
- 2. 自分自身にふさわしい**線形効用関数**を仮定し,eta を与えてみよ.
- 3. MNLモデルの式に基づいて各選択肢の選択確率を求めよ.
- 4. 状況変化 を考え、選択確率の変化を調べ考察せよ
- 5. (Option) 特に赤バス・青バス問題に類する状況を考え考察せよ

IIA を越える二つの拡張

	ネスティッド・ロジット (NL)	混合ロジット (MXL)
相関構造	選択ツリーで構造を導入	任意の相関を近似
個人異質性	なし (ツリーは共通)	あり (連続分布)
IIA特性	部分緩和 (e.g.,「ネスト」内では維持)	完全に緩和

- 研究・政策応用の例
 - 。類似する選択肢追加後の需要予測 (NL)
 - 。WTP (willingness-to-pay) 分布の推定と価格差別 (MXL)
- 今日はこれらの2つの枠組みNLおよびその背景について学ぶ.

多変量極値分布モデル

G関数による統一的枠組み

目標

- 構造を導入することで IIA 特性がどう緩和されるかを理解する
- 多変量極値分布 (MEV) モデルの一般論について知る
 - 。 G 関数 による統一的枠組み
 - 代表例として、Nested Logit (NL) モデル

復習:多項ロジット (MNL) モデル

- 選択肢集合 $A = \{1, 2, \dots, J\}$
- 仮定
 - 。個人 n・選択肢 $i\in A$ のランダム効用: $U_{ni}=V_{ni}+arepsilon_{ni}$
 - 。 $arepsilon_{ni}$:観測不能な効用・測定誤差・効用 V_{in} のモデル化誤差
 - \circ ε_{ni} は 独立同分布 (independent and identically distributed; i.i.d.)
- 補足:多数の観測不能な効用の最大値と捉える →極値分布の利用
 - 。極値分布 (extreme value distribution):確率変数の最大値が従う
- 🧐 独立同分布 の仮定を緩めたい.

多変量極値分布 (MEV) モデル

- 仮定
 - \circ 個人 n のランダム効用: $U_n = V_n + arepsilon_n$
 - \circ $arepsilon_n = (\epsilon_{ni})_{i \in A}$:観測不能な効用・測定誤差・モデル化誤差のベクトル
 - 。確定効用 $V_n=(V_{ni})_{i\in A}$ は同じ
 - $\circ \varepsilon_n$ は **多変量極値分布** に従う(= 独立とは限らない)
 - MEV = Multivariate Extreme Value

多变量極值分布

• 定義: ε_n が多変量極値 (MEV) 分布に従うとき,その累積分布 F は

$$F(arepsilon_n) = F(arepsilon_{n1}, arepsilon_{n2}, \cdots, arepsilon_{nJ}) = \exp\left(-G(\exp(-arepsilon_n))
ight)$$

ただし $G:\mathbb{R}_+^J o\mathbb{R}_+$, $\exp(arepsilon_n)\equiv(\exp(arepsilon_{ni}))_{i\in A}$ (要素毎の適用)

- 例:Logit モデルで仮定する i.i.d. Gumbel は MEV 分布
 - ▲ 確認せよ. G は何か?
 - \circ ただし一変量 Gumbel 分布は $F(\varepsilon) = \exp(-\exp(-\varepsilon/\theta))$.

仮定:関数 $G:\mathbb{R}_+^J o \mathbb{R}_+$ の満たすべき性質

1. 極限 (limit property)

$$G(y_1,\cdots,+\infty,\cdots,y_J)=+\infty$$

2. 交代符号条件 (alternating sign property)

$$(-1)^{|S|-1}rac{\partial^{|S|}G(y)}{\prod_{i\in S}\partial y_i}\geq 0 \qquad orall S\subset A:S
eq \emptyset$$

3. μ 次同次性 (μ -homogeneity)

$$G(lpha y) = lpha^{\mu} G(y) \qquad orall lpha > 0, y \geq \mathbf{0}$$

G に要求される性質の背景

累積分布関数 $F:\mathbb{R}^J \to \mathbb{R}$ が必ず満足しなければならない性質:

- 2. 確率の非負条件:

$$(-1)^{|S|} rac{\partial^{|S|} F(arepsilon)}{\prod_{i \in S} \partial arepsilon_i} \geq 0 \qquad orall S \subset A: S
eq \emptyset$$

 $3. F(+\infty, \dots, +\infty) = 1$ を保証. \angle 更に、周辺分布が極値分布になり、選択確率が解析解を持つ.

確認:周辺分布が極値分布であること

周辺分布の定義と G に対する仮定より

$$egin{aligned} F(+\infty,\cdots,arepsilon_i,\cdots,+\infty) &= \exp(-G(0,\cdots,0,e^{-arepsilon_i},0,\cdots,0)) \ &= \exp(-e^{-\muarepsilon_i} imes G(0,\cdots,0,1,0,\cdots,0)) \ &= \exp\left(-e^{-\muarepsilon_i+\log G(0,\cdots,0,1,0,\cdots,0)}
ight) \ &= \exp\left(-e^{-\muarepsilon_i+\muoldsymbol{\eta}}
ight) \ &= \exp\left(-e^{-\mu(arepsilon_i-\eta)}
ight) \ &= \exp\left(-\exp(-\mu(arepsilon_i-\eta))
ight) \end{aligned}$$

となり、確かに極値分布の一つである Gumbel 分布に帰着.

MEV モデルの選択確率

• **定理**:選択肢 $i \in A$ の選択確率は以下で与えられる:

$$P_i = rac{\exp(V_i)G_i(e^V)}{\mu G(e^V)}$$

- \circ ただし $e^V \equiv (\exp(V_i))_{i \in A}$, $G_i = rac{\partial G}{\partial y_i}$.
- •特に、同次関数に対する Euler の定理より

$$P_i = rac{\exp(V_i)G_i(e^V)}{\sum_{j\in A}\exp(V_j)G_j(e^V)} = rac{\exp(V_i+\log G_i(e^V))}{\sum_{j\in A}\exp(V_j+\log G_j(e^V))}$$

MEV モデルの期待最大効用

• 期待最大効用は以下で与えられる:

$$\mathbb{E}\left[\max_{j\in A}U_j
ight] = rac{1}{\mu}ig(\log G(e^V) + \gammaig)$$

ただし $\gamma \approx 0.5772$ は Euler 定数.

注意: MEV モデルは、提案した McFadden (1978) に倣い
 Generalized Extreme Value (GEV) モデルと呼ばれていたことがある。近年では MEV と呼ばれる。(「GEV」は本来一変量極値分布を指す、水文学・金融リスク分野などではその用法が主)検索時には注意。

例①: MNL

以下の *G* は MNL を誘導する:

$$G(y) = \sum_{i \in A} y_i^\mu, \quad \mu > 0$$

G は仮定を満たす。

1.
$$\lim_{y_i \to +\infty} G(y) = +\infty$$

2.
$$\frac{\partial G}{\partial y_i} = \mu y_i^{\mu-1} \geq 0$$
, $\frac{\partial^2 G}{\partial y_i \partial y_i} = 0$

3.
$$G(\alpha y) = \sum_{i \in A} (\alpha y_i)^\mu = \alpha^\mu \sum_{i \in A} y_i^\mu = \alpha^\mu G(y)$$

例①: MNL

以下の *G* は MNL を誘導する:

$$G(y) = \sum_{i \in A} y_i^\mu, \quad \mu > 0$$

• $F(\varepsilon)$ は

$$F(arepsilon) = e^{-G(e^{-arepsilon_1}, e^{-arepsilon_2}, \cdots, e^{-arepsilon_J})} = e^{-\sum_{i \in A} e^{-\muarepsilon_i}} = \prod_{i \in A} \underbrace{e^{-e^{-\muarepsilon_i}}}_{i \in A ext{ Gumbel c.d.f.}}$$

 $\circ \varepsilon_i$ が独立同一の Gumbel 分布に従うことと等価

例1: MNL

以下の *G* は MNL を誘導する:

$$G(y) = \sum_{i \in A} y_i^\mu, \quad \mu > 0$$

- ★ 定理から選択確率が導出されることを確認せよ (→ 課題)
- 期待最大効用は

$$\mathbb{E}\left[\max_{i\in A}U_i
ight] = rac{1}{\mu}\mathrm{log}\,G(e^V) + rac{\gamma}{\mu} = rac{1}{\mu}\mathrm{log}\sum_{i\in A}\mathrm{exp}(\mu V_i) + rac{\gamma}{\mu}$$

となり、確かに MNL の期待最大効用と一致する.

例②: Nested Logit (NL) モデル

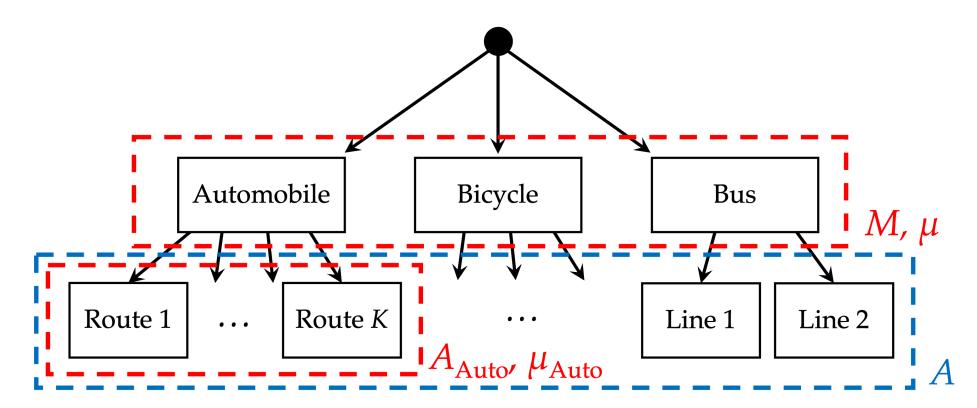
• 以下の *G* は Nested Logit (NL) **モデル** を誘導する:

$$G(y) = \sum_{m \in M} \left(\sum_{i \in A_m} y_i^{\mu_m}
ight)^{rac{\mu}{\mu_m}}, \quad \mu > 0, \mu_m > 0 \ orall m \in M$$

ただし M は類似するレベルの選択肢をまとめた $\mathbf{ネスト}$ (nest)

例②: Nested Logit (NL) モデル

$$G(y) = \sum_{m \in M} \left(\sum_{i \in A_m} y_i^{\mu_m}
ight)^{rac{\mu}{\mu_m}}, \quad \mu > 0, \mu_m > 0 \ orall m \in M$$



例2: Nested Logit (NL) モデル

• 以下の *G* は Nested Logit (NL) モデルを誘導する:

$$G(y) = \sum_{m \in M} \left(\sum_{i \in A_m} y_i^{\mu_m}
ight)^{rac{\mu}{\mu_m}}, \quad \mu > 0, \mu_m > 0 \ orall m \in M$$

ullet この G 関数は $\mu \leq \mu_m$ ならば必要な仮定を満足する. eq



例②: Nested Logit (NL) モデル – 選択確率

• 定理に従って選択確率を導出する:

$$P_i = rac{\exp(V_i)G_i(e^V)}{\mu G(e^V)} = rac{\exp(V_i + \log G_i(e^V))}{\mu G(e^V)}$$

・まず

$$G(e^V) = \sum_{m \in M} \left(\sum_{i \in A_m} e^{\mu_m V_i}
ight)^{rac{\mu}{\mu_m}} = \sum_{m \in M} \exp\left(rac{\mu}{\mu_m} log \sum_{i \in A_m} e^{\mu_m V_i}
ight) = \sum_{m \in M} \exp\left(\mu S_m
ight)^{rac{\mu}{\mu_m}}$$

ただし
$$S_m \equiv rac{1}{\mu_m} \log \sum_{i \in A_m} e^{\mu_m V_i}$$
 (cf. MNLの期待最大効用)

 $oldsymbol{G}_i(y)$ は $i\in A_m$ として

$$G_i(y) = rac{\mu}{\mu_m} \cdot \mu_m y_i^{\mu_m-1} \Biggl(\sum_{j \in A_m} y_j^{\mu_m}\Biggr)^{rac{\mu}{\mu_m}-1} \ \Rightarrow \quad \log G_i(y) = \log \mu + (\mu_m-1)\log y_i + \Biggl(rac{\mu}{\mu_m}-1\Biggr) \log \sum_{j \in A_m} y_j^{\mu_m} \ \log G_i(e^V) = \log \mu + (\mu_m-1)V_i + \Biggl(rac{\mu}{\mu_m}-1\Biggr) \log \sum_{j \in A_m} e^{\mu_m V_j} \ = \log \mu + (\mu_m-1)V_i - \log \sum_{j \in A_m} e^{\mu_m V_j} + \mu S_m$$

$$P_i = rac{\exp(V_i + \log G_i(e^V))}{\mu G(e^V)} \ = rac{\exp(\log \mu + \mu_m V_i - \log \sum_{j \in A_m} e^{\mu_m V_j} + \mu S_m)}{\mu \sum_{k \in M} \exp(\mu S_k)} \ = rac{\exp(\mu_m V_i) \exp(\mu S_m)}{\sum_{j \in A_m} \exp(\mu_m V_j) imes \sum_{k \in M} \exp(\mu S_m)} \ = rac{\exp(\mu_m V_i)}{\sum_{j \in A_m} \exp(\mu_m V_j)} imes rac{\exp(\mu S_m)}{\sum_{k \in M} \exp(\mu S_k)}$$

- 結果的に 「ネスト間のMNL選択」 \times 「ネスト内のMNL選択」 の形!
- 二段階以上の選択がある場合でも同様に選択確率を導出可能.

例②: Nested Logit (NL) モデル

- 段階的に MNL で選択している状況に相当
 - \circ このとき, μ は誤差分布の分散パラメタの逆数 $heta^{-1}$
- 条件 $\mu \le \mu_m$ の直観: 異なる**ネスト間**でのばらつきより**ネスト内**のばらつきの方が小さい
- 各ネストに対して得られる S_m は MNL の期待最大効用と解釈可能 \rightarrow "ログサム変数" のほか,**包括的価値 (Inclusive Value)** と呼ばれる
- ▲ 以上のNLの期待最大効用を確認し、その確定効用による微分が選択 確率を与えることを確認しよう。

赤バス vs. 青バス問題

ちょっと休憩







赤バス vs. 青バス問題: MNLの限界

• $A = \{$ 自動車 $_{\prime}$ バス $\}$ であり、ともに効用が V だとすると

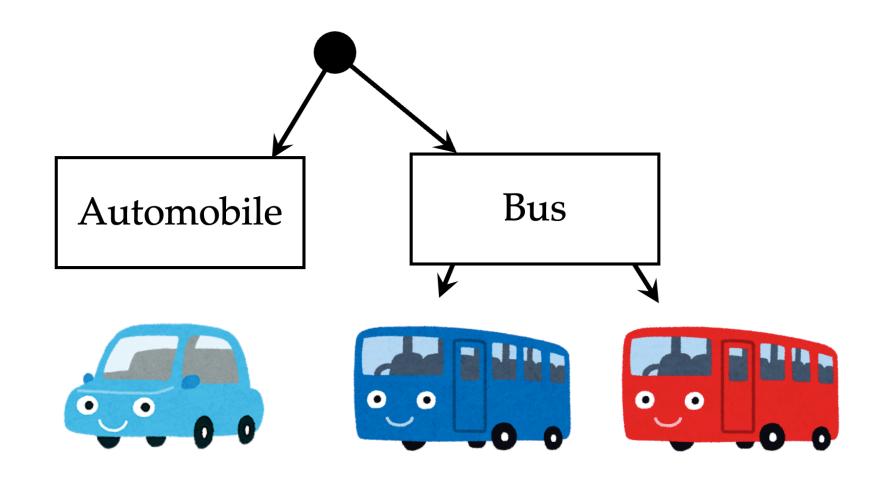
$$P_{
m auto} = P_{
m bus} = rac{e^V}{e^V + e^V} = rac{1}{2}$$

- バスを半分ずつ赤青に塗り分け $A = \{ 自動車, 赤バス, 青バス \}$ にする.
 - 。誤差項がそれでも同じく i.i.d. とすると

$$P_{
m auto} = rac{e^V}{e^V + e^V + e^V} = rac{1}{3}, \ P_{
m bus} = rac{e^V + e^V}{e^V + e^V + e^V} = rac{2}{3}.$$

• バスの選択率が直観的には過大評価になっている.

赤バス vs. 青バス問題: ネスト構造を導入



赤バス vs. 青バス問題:下位の選択

- 赤バス・青バスの選択がパラメタ μ_{Bus} のMNLに従うとする.
- 期待最大効用は

$$egin{aligned} S_{ ext{Bus}} &= rac{1}{\mu_{ ext{Bus}}} \log \left(\exp(\mu_{ ext{Bus}} V) + \exp(\mu_{ ext{Bus}} V)
ight) \ &= rac{1}{\mu_{ ext{Bus}}} \log \left(2 \exp(\mu_{ ext{Bus}} V)
ight) = V + rac{1}{\mu_{ ext{Bus}}} \log 2 \end{aligned}$$

赤バス vs. 青バス問題:上位の選択

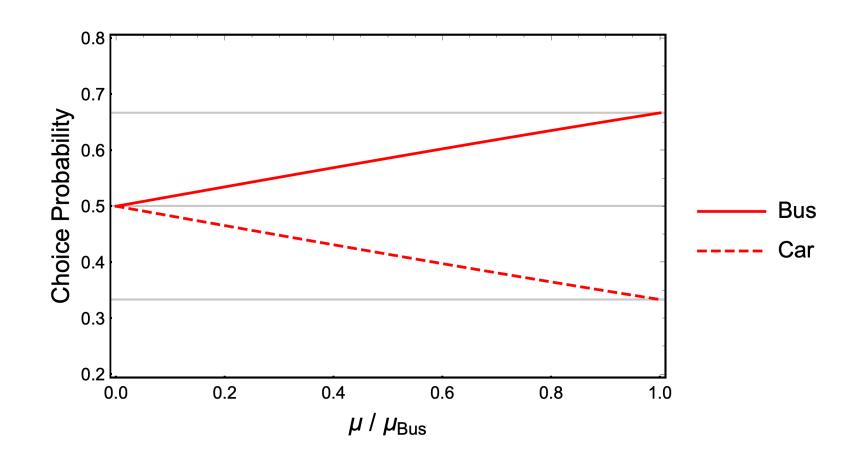
- 自動車・バスの選択がパラメタ μ のMNLに従うとする.
- 自動車の選択確率は

$$P_{ ext{Car}} = rac{\exp(\mu V)}{\exp(\mu V) + \exp(\mu V + rac{\mu}{\mu_{ ext{Bus}}} \log 2)} = rac{1}{1 + 2^{\mu/\mu_{ ext{Bus}}}}$$

- $\circ \mu = \mu_{\mathrm{Bus}}$ なら $P_{\mathrm{Bus}} = \frac{2}{3}$ (MNL)
- \circ $\mu<\mu_{
 m Bus}$ なら $P_{
 m Bus}<rac{2}{3}$.
- \circ 特に, $\mu/\mu_{
 m Bus} o 0$ のとき $P_{
 m Bus} o rac{1}{2}$!
- μ/μ_{Bus} は推定されるべきパラメタ

赤バス vs. 青バス問題:選択確率

• $\mu/\mu_{\mathrm{Bus}}\in(0,1]$ に対する選択確率の変化($1=\mathrm{MNL}$)



赤バス vs. 青バス問題:確率効用の共分散行列

 $\mu=1$ に基準化すると以下のような構造を持つ(自動車・赤B・青B):

$$\Sigma = rac{\pi^2}{6} egin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \ 0 & 1 & 1 - 1/\mu_{
m Bus} \ 0 & 1 - 1/\mu_{
m Bus} & 1 \end{bmatrix}$$

- $\mu_{\mathrm{Bus}} \geq 1$ が相関の強さを制御
 - \circ $\mu_{\mathrm{Bus}} = \mu = 1$ のとき非対角要素はなし ightarrow MNL に帰着
 - \circ $\mu_{\mathrm{Bus}} o \infty$ (分散ゼロ) のとき赤バスと青バスの効用は完全に相関

IIA 特性の部分的な緩和

	IIA特性	直観
同一のネスト内	あり	色違いのバスは似ている
異なるネスト間	なし	バス vs. 鉄道は独立でない

- $\mu_m=1$ なら全ての選択肢間で IIA特性(MNLに退化)
- μ_m > 1 で相関↑、IIA 特性緩和
- IIA特性が自動車・赤バス・青バス間で成立しないことを確認しよう



- V_a, V_r, V_b の一般ケースで考える.
- 。 IIA 特性: P_i/P_j が選択肢 i,j の効用のみに依存

推定とモデル誤指定 (model misspecification)

- NLにおいて, 選択ツリーの設計 = 行動仮説
 - 。モデル誤指定 \Rightarrow 推定時に μ_{Bus} が境界値1に張り付く or バイアス発生
- 検証方法(例)
 - 1. 包括的価値のパターン の妥当性の検証
 - 2. **情報量規準** (AIC/BIC) による診断 + 行動解釈
 - 3. Cross Nested Logit (CNL) モデルなど異なる選択ツリー構造と比較
 - CNL は MEV ファミリーのひとつ
- ※ 推定と関連する話題については今後の講義で取り扱う.

MEV モデルの類型

G 関数ベースで記述可能な選択モデル

- Multinomial Logit (MNL):IIA 完全維持・相関なし
- Nested Logit (NL):ネスト内相関の表現
- Cross-Nested Logit (CNL):選択肢は複数のネストに所属可能
- Pairwise / Paired-Combinatorial Logit (PCL):ペア単位で相関
- Network MEV:選択ツリーの構造に基づいて任意の相関構造を表現する G 関数を作成するフレームワーク

まとめ

- MEV モデルは MNL 系モデルを統合
- Nested Logit は **階層構造** を明示的に表現
- 包括的価値:下位選択肢集合の「価値」を上位選択に伝達

【TO BE CONTINUED. 1/2 個人の選好の異質性 (Mixed Logit)

課題 3-1:MNL 選択確率の再導出

• $G(y) = \sum_i y_i^\mu$ から、定理

$$P_i = rac{\exp(V_i)G_i(e^V)}{\mu G(e^V)}$$

によって

$$P_i = rac{\exp(\mu V_i)}{\sum_j \exp(\mu V_j)}$$

が得られることを確認せよ.

課題 3-2: NLの *G* 関数の性質

・講義で議論した

$$G(y) = \sum_{m \in M} \Bigl(\sum_{i \in A_m} y_i^{\mu_m}\Bigr)^{\mu/\mu_m}$$

が以下の G 関数としての仮定を満足することを示せ:

- 1. 極限条件
- 2. 交代符号性
- $3. \mu$ -同次性
- 論理を簡潔にまとめ $A4 \le 2$ 枚程度に手書き or LaTeXで.

課題 3-3:IIA 特性の部分緩和の確認

• 赤バス・青バス・自動車(NL ; $\mu_{\mathrm{Bus}} \neq 1$)を例に

$$rac{P_{
m Car}}{P_{
m Red~Bus}}$$

が **自動車・赤バス以外の効用**に依存することを具体的に確認せよ.

• V_a, V_r, V_b を一般値で置き、依存項を明示せよ.

参考文献

- [1] Train, K. E. (2009). Discrete Choice Methods with Simulation. Cambridge.
- [2] Bierlaire, M. (2016). Multivariate extreme value models. EPFL Lecture Note.
- [3] Bierlaire, M. (2008). Nested logit models. EPFL Lecture Note.
- [4] Daly, A. & Bierlaire, M. (2006) A general and operational representation of Generalised Extreme Value models. *Transportation Research Part B*, Vol.40, Issue.4, pp.285-305