

Лабораторная работа №4

Решение систем линейных алгебраических уравнений
итерационными методами (простой итерации, Гаусса,
Зейделя, Гаусса-Зейделя)

Выполнил:
Студент 2 курса 5 группы ФПМИ
Карасик Семён

Руководитель:
Радкевич Елена Владимировна

Минск, 2017 г.

Оглавление

Лабораторная работа №4.....	1
Постановка задачи.....	3
Общие сведения об итерационных методах.....	4
Метод простой итерации.....	4
Метод Якоби.....	4
Метод Зейделя.....	4
Метод Гаусса-Зейделя.....	4
Листинг основных функций программы.....	5
Входные данные.....	7
Выходные данные.....	7

Постановка задачи

Решить систему линейных алгебраических уравнений методами простой итерации, Гаусса, Зейделя, Гаусса-Зейделя.

Общие сведения об итерационных методах

Пусть дана СЛАУ $Ax=f$ и мы смогли представить ее в эквивалентном виде $x=Bx+b$, тогда попробуем найти последовательность $(x^{(k)})$ такую, что $\lim_{k \rightarrow +\infty} x^{(k)} = x^{(*)}$, где $x^{(*)}$ – точное решение: $Ax^{(*)}=f$, последовательность строится по данному соотношению: $x^{(k)}=Bx^{(k-1)}+b$, в качестве $x^{(0)}$ можно выбрать произвольный метод, но часто выбирается вектор f .

В случае $\lim_{k \rightarrow +\infty} x^{(k)} = x^{(*)}$ такой метод называют *сходящимся*. Сходимость метода зависит от матрицы B .

Условие выхода из итерационного процесса $|x_i^{(k+1)} - x_i^{(k)}| \leq \epsilon, i=\overline{1, n}$

Оценка скорости сходимости итерационного процесса: $k \geq \log_{\|B\|} \frac{\epsilon(1-\|B\|)}{\|b\|}$

Метод простой итерации

Самым простым из методов является метод простой итерации.

$$B = E - \frac{A^T A}{\|A^T A\|}$$

$$b = \frac{A^T f}{\|A^T A\|}$$

Метод Якоби

$$B_{ij} = \begin{cases} -A_{ij}/A_{ii}, i \neq j, i, j = \overline{1, n} \\ 0, i = j \end{cases}$$
$$b_i = f_i / A_{ii}, i = \overline{1, n}$$

Метод Зейделя

Заметим, что в методе простой итерации мы не используем тот факт, что при вычисления следующего уравнения мы можем использовать уже вычисленные "лучшие" компоненты вектора x . Метод Зейделя использует данный факт, тогда:

$$x^{k+1} = Lx^k + Ux^k + b, \text{ где } L - \text{нижний треугольник матрицы } A, U - \text{верхний треугольник } A \text{ с диагональю.}$$

Метод Гаусса-Зейделя

Метод Гаусса-Зейделя совмещает в себе преимущества методов Гаусса и Зейделя: применим к матрице метода Гаусса использование уже вычисленных компонент вектора-решений при вычислении следующих.

Листинг основных функций программы

```

bool eq(double x, double y) {
    return abs(x - y) <= EPS;
}

bool eq(const Vector & x, const Vector & y)
{
    if (x.size() != y.size())
        throw invalid_argument("Vectors
have different size");
    for (int i = 0; i < x.size(); i++)
        if (!eq(x[i], y[i]))
            return false;
    return true;
}

double computeNorm(const Vector & v)
{
    double norm = 0;
    for (int i = 0; i < v.size(); i++)
        norm = max(norm, abs(v[i]));
    return norm;
}

double computeNorm(const Matrix & mat)
{
    double norm = 0;
    for (int i = 0; i < getN(mat); i++)
    {
        double sum = 0;
        for (int j = 0; j < getM(mat); j++)
        {
            sum += abs(mat[i][j]);
            norm = max(norm, sum);
        }
    }
    return norm;
}

double computeCovergenceSpeed(const Matrix & B,
const Vector & b)
{
    double normB = computeNorm(B), normb =
computeNorm(b);
    double numerator = log(EPS*(1 - normB) /
normb);
    double denominator = log(normB);
    return trunc(numerator / denominator) +
1;
}

Vector computeError(const Matrix & A, const
Vector & f, const Vector & x)
{
    Vector error(x.size(), 0), f1 = A * x;
    for (int i = 0; i < error.size(); i++)
        error[i] = abs(f1[i] - f[i]);
    return error;
}

void computeMatrixAndVectorForSimpleIteration(
const Matrix & A, const Vector & f,
Matrix & B, Vector & b)
{
    Matrix symmetrical = transpose(A) * A;
    double norm = computeNorm(symmetrical);
    B = loadIdentity(getN(A)) - symmetrical /
norm;
    b = transpose(A) * f / norm;
}

Vector simpleIterationMethod(const Matrix & A,
const Vector & f, MethodSummary & methodSummary)
{
    Matrix B;
    Vector b;

    computeMatrixAndVectorForSimpleIteration(A, f,
B, b);
    Vector x = b, oldX;

    int stepCnt = 0;
    do
    {
        oldX = x;
        x = B * oldX + b;
        stepCnt++;
    } while (!eq(x, oldX));

    methodSummary.B = B;
    methodSummary.b = b;
    methodSummary.stepCnt = stepCnt;
    methodSummary.x = x;
    methodSummary.error = computeError(A, f,
methodSummary.x);
    methodSummary.theoreticalStepCnt =
computeCovergenceSpeed(B, b);
    return x;
}

Vector JacobiMethod(const Matrix & A, const
Vector & f, MethodSummary & methodSummary)
{
    const int n = getN(A);
    Matrix B = A;
    Vector b = f;
    for (int i = 0; i < b.size(); i++)
        b[i] /= A[i][i];
    for (int i = 0; i < n; i++)
    {
        for (int j = 0; j < n; j++)
            if (i == j)
                B[i][j] = 0;
            else
                B[i][j] = -B[i]
[j] / A[i][i];
    }

    int stepCnt = 0;
    Vector x = f, oldX;
    do
    {
        oldX = x;
        x = B * oldX + b;
        stepCnt++;
    } while (!eq(x, oldX));

    methodSummary.stepCnt = stepCnt;
    methodSummary.B = B;
    methodSummary.b = b;
    methodSummary.x = x;
}

```

```

        methodSummary.error = computeError(A, f,
methodSummary.x);
        methodSummary.theoreticalStepCnt =
computeCovergenceSpeed(B, b);
        return x;
}

Vector SeidelMethod(const Matrix & A, const
Vector & f, MethodSummary & methodSummary)
{
    const int n = getN(A);
    Matrix B;
    Vector b;

computeMatrixAndVectorForSimpleIteration(A, f,
B, b);
    Vector x = b, oldX;
    int stepCnt = 0;
    do
    {
        oldX = x;
        for (int i = 0; i < n; i++)
        {
            double sum = 0;
            for (int j = 0; j < i; j+
+)
                sum += x[j] * B[i]
[j];
            for (int j = i; j < n; j+
+)
                sum += oldX[j] *
B[i][j];
            x[i] = sum + b[i];
        }
        stepCnt++;
    } while (!eq(x, oldX));

    methodSummary.B = Matrix();
    methodSummary.b = f;
    methodSummary.error = computeError(A, f,
x);
    methodSummary.stepCnt = stepCnt;
    methodSummary.theoreticalStepCnt = 0;
    methodSummary.x = x;
    return x;
}

```

```

Vector GaussSeidelMethod(const Matrix & A, const
Vector & f, MethodSummary & methodSummary)
{
    const int n = getN(A);
    Vector b = f;
    for (int i = 0; i < n; i++)
        b[i] /= A[i][i];
    Matrix B = loadMatrix(n, n);
    for (int i = 0; i < n; i++)
        for (int j = 0; j < n; j++)
            if (i == j)
                B[i][j] = 0;
            else
                B[i][j] = -A[i]
[j] / A[i][i];

    Vector x = b, oldX;
    int stepCnt = 0;
    do
    {
        oldX = x;
        for (int i = 0; i < n; i++)
        {
            x[i] = 0;
            for (int j = 0; j < i; j+
+)
                x[i] += B[i][j] *
x[j];
            for (int j = i; j < n; j+
+)
                x[i] += B[i][j] *
oldX[j];
            x[i] += b[i];
        }
        stepCnt++;
    } while (!eq(x, oldX));

    methodSummary.B = B;
    methodSummary.b = b;
    methodSummary.error = computeError(A, f,
x);
    methodSummary.stepCnt = stepCnt;
    methodSummary.theoreticalStepCnt = 0;
    methodSummary.x = x;
    return x;
}

```

Входные данные

input.txt:

```
5
-0.0305 -0.0914 -0.0741 -0.0122
0.0000 0.0000 0.0122 0.0000
0.4974 0.3284 0.5887 0.5887 0.4263
1.5875 -1.7590 1.4139 1.7702 -2.0767
```

Выходные данные

output.txt

Method of simple iteration

B:

```
0.5980 0.0186 0.0932 -0.1049 -0.1354
0.0186 0.8115 0.0938 0.0338 0.0154
0.0932 0.0938 0.3714 0.0816 -0.1028
-0.1049 0.0338 0.0816 0.4222 -0.0127
-0.1354 0.0154 -0.1028 -0.0127 0.6675
```

b:

```
1.3994 -1.0357 0.3046 2.1522 -1.0124
```

x:

```
5.0006 -3.9559 2.0054 3.0003 -5.9988
```

error:

```
9.9560e-05 1.4503e-04 1.0864e-04 7.3447e-06 1.6532e-04
```

iteration count: 46

theoretical iteration count: 499

Jacobi method

B:

```
0.0000 -0.0000 0.2612 -0.1838 -0.3062
0.0929 0.0000 -0.0000 0.1885 -0.0618
-0.0173 0.1553 0.0000 -0.0190 -0.0603
-0.0518 -0.0000 0.1259 0.0000 -0.0000
-0.0476 0.0715 -0.3453 0.0286 0.0000
```

b:

```
3.1916 -5.3563 2.4017 3.0070 -4.8715
```

x:

```
5.0010 -3.9554 2.0057 3.0003 -5.9993
```

error:

```
3.3820e-06 7.4916e-07 2.1202e-06 4.4436e-09 2.1324e-06
```

iteration count: 9

theoretical iteration count: 43

Seidel method

b:

```
1.5875 -1.7590 1.4139 1.7702 -2.0767
```

x:

```
5.0007 -3.9555 2.0055 3.0003 -5.9990
```

error:

```
7.8004e-05 1.3120e-05 6.2919e-05 1.6944e-05 1.1173e-04
```

iteration count: 41

Gauss-Seidel method

B:

0.0000	-0.0000	0.2612	-0.1838	-0.3062
0.0929	0.0000	-0.0000	0.1885	-0.0618
-0.0173	0.1553	0.0000	-0.0190	-0.0603
-0.0518	-0.0000	0.1259	0.0000	-0.0000
-0.0476	0.0715	-0.3453	0.0286	0.0000

b:

3.1916	-5.3563	2.4017	3.0070	-4.8715
--------	---------	--------	--------	---------

x:

5.0010	-3.9554	2.0057	3.0003	-5.9993
--------	---------	--------	--------	---------

error:

1.9200e-06	6.4513e-08	2.2497e-07	0.0000e+00	0.0000e+00
------------	------------	------------	------------	------------

iteration count: 5