배열과 구조

- * 구분
- 선형(linear) 과 비선형(non-linear)으로 구분한다.
- 자료구조내의 요소들이 순차적인 형식이면 선형, 아니면 비선형.
- 선형 자료구조에는 **배열과 연결 리스트**가 있다.
- 배열: 순차적 메모리 주소에 의하여 요소들간의 관계를 표현하는 구조
- 연결 리스트: 포인터를 사용하여 요소들간의 관계를 표현
- 비 선형 자료구조: 트리(tree) 와 그래프(graph)

1. 배열의 특징

- 연속적 기억장소(메모리 위치)의 집합
- 대부분의 언어에서 제공하는 가장 단순한 구조적 자료형
- 동일한 자료형 (Same data type for elements)
- 선언 시 크기 지정. 크기보다 많은 양의 자료 저장시 ⇒ overflow
- 정적 자료형 (compile 시 크기를 알아야 하고, 실행 되는 동안 크기가 변하지 않는다)
- Set of mappings between index and values; <index, value>

장점: 이해 쉽고, 사용하기 편함, 자료저장이 용이(예: A[4]=10) 단점: 동일한 자료만 저장, 미리 크기 선언(필요이상 크기 선언시, 공간낭비, 많은 자료이동으로 삽입 삭제 느림.

* 추상데이터 타입으로서의 배열

- 일련의 연속적 메모리 위치: 구현중심
- C++배열: 인덱스 집합이 0부터 시작
- 함수:
 - . 생성자: GeneralArray(j-dimension, j-range list, initial value)
 - . 멤버 함수 (Retrieve(index), Store(index, item)

< 배열 추상데이터 타입(ADT)>

Class GeneralArray {

```
//Objects: index의 각 값에 대하여 집합에 속한 한 값이 존재하는 <index, value>쌍의 집합.
```

```
// Index Set은 일차원/다차원의 유한 순서 집합.
```

```
//일차원의 경우 {0,1,2...n-1}, 이차원 (0,0)(0,1)....
```

Public:

```
\textbf{GeneralArray} \quad (int \ j, \ RangeList \ list, \ float \ initValue=default value); \\
```

```
// 생성자 GeneralArray는 j차원의 배열생성.
```

// index 집합의 각index i에 대해 <i, initValue>를 배열에 삽입

float Retrieve(index i);

// if $(i \in index)$ return 배열의 인덱스 i 값과 관련된 항목 // else return 에러.

void Store(index i, float x);

```
# // if (i ∈ index) return 새로운 쌍<i, x> 삽입. else return 에러.
```

//end GeneralArray

* 다항식 추상데이터 타입

배열은 자체가 자료구조이며, 다른 ADT의 구현에도 사용가능.

- 순서 리스트(또는 선형 리스트)에 배열의 사용
- Ex) 순서 리스트:

한주일의 요일 (월, 화, 수…), 카드(Ace,2,3,4,..) 리스트 형태 :(a₀, a₁, a₂,...)

* 순서리스트의 일반적 구현

- . 배열을 이용 (index i -> a_i, 0≤i<n)
- . 순차 사상 (sequential mapping) //원소 a_i를 index i와 대응시킴
- . 문제점: insert/delete의 overhead

• 순서리스트의 연산

- 1 length *n*
- ② reading $(R \Rightarrow L, L \Rightarrow R)$
- ③ retrieve ith element, $0 \le i < n$
- 4 update i^{th} element's value, $0 \le i < n$
- ⑤ insertion ($i 번째 위치, 0 \leq \leq n$)
- ⑥ deletion (*i 번째 항목*, 0 ≤*i*<*n*)
- 순서리스트를 필요로 하는 문제(예: 다항식)를 배열로 해결.
 - ex) 덧셈과 곱셈

ਨੂੰ:
$$A(x) + B(x) = \sum_{i} (a_i + b_i) \odot x^i$$

ਜ਼ੋ:
$$A(x) \odot B(x) = \sum (a_i \odot \sum (b_j \odot x^j))$$

2. Polynomial (다항식)

```
A(x)=a_nx^n+a_{n-1}x^{n-1}+...+a_1x^1+a_0x^0 ax^e a:coefficient (계수) a_n>=0 e:exponent (지수) x:variable x (변수) - 차수(degree): 다항식에서 가장 큰 지수
```

• Polynomial 추상데이터 타입

```
Class Polynomial {
	// Objects: A(x) = a<sub>n</sub>x<sup>n</sup> + a<sub>n-1</sub>x<sup>n-1</sup> + ... + a<sub>1</sub>x<sup>1</sup> + a<sub>0</sub>x<sup>0</sup>;
	// <e<sub>i</sub>, a<sub>i</sub>>의 순서쌍으로 된 집합 (a<sub>i</sub> ∈ coefficient, e<sub>i</sub> ∈ Exponent),
	// Exponent는 ≥0 정수로 가정)

public:
	Polynomial(); // 다항식 p(x)=0를 생성
	Coefficient Coef(Exponent e); // e의 계수를 반환
	Exponent LeadExp(); // 가장 큰 지수를 반환
	Polynomial Add(Polynomial poly); // poly의 합을 반환
	Polynomial Mult(Polynomial poly); // poly의 곱을 반환
	float Eval(float f); // f를 대입한 값을 계산, 결과를 반환
};
// polynomial ADT
```

2.1 다항식 표현

- <u>다항식의 표현 (1)</u>: 모든 지수에 대한 계수만 저장, 계수 배열 크기는 **최대**로

private:

int degree; //degree ≤ MaxDegree float coef [MaxDegree + 1]; // 계수 배열

$$a$$
: polynomial 클래스 객체, $n \le MaxDegree$
a.degree = n a.coef[i] = a_{n-i} , $0 \le i \le n$

* a.coef [i] 는 x^{mi} 의 계수, 각 계수는 **지수의 내림차순으로** 저장

장점: 다항식에 대한 연산이 간단.

단점: 저장공간 낭비 (a.degree가 maxdegree보다 아주 작을 때)

예)
$$3x^4 + 5x^2 + 6x + 4$$
 의 경우 $A = (4, 3, 0, 5, 6, 4)$

degree						4					
coef	0	0	0	0	0	0	3	0	5	6	4
	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0

문제점)
$$A(x) = x^{1000} + 1$$
 : $n = 1000$
 $A = (1000, 1, 0, ..., 0, 1)$
999의 엔트리는 0

⇒ a.coef[MAX_DEGREE]의 대부분이 필요없음

- **다항식의 표현** (2): 모든 차수에 대한 계수만 저장, 계수 배열 크기는 <u>실제 차수 크기로</u> Polynomial::Polynomial(int d){

```
degree = d;
coef=new float[degree+1];
```

}

- . 단점: 희소 다항식에서 기억 공간 낭비 (예) 다항식 x¹⁰⁰⁰+1 → coef에서 999개의 항목은 0
- * 다항식의 표현 (3): 0이 아닌 계수-지수 쌍 저장

```
A(x) = b_{m-1}x^{em-1} + b_{m-2}x^{em-2} + \dots + b_{o}x^{e0}
Where \ b_i: 0 \ O \ O \ O \ D \ A_i \neq 0
e_i: \ T \ C \ He \ T \ C \ C_{m-1} > e_{m-2} > \dots > e_o \geq 0 ) 0 \leq i \leq m-1,
A = (e_{m-1}, b_{m-1}, e_{m-2}, b_{m-2}, \dots, e_0, b_0)
여) A(x) = x^4 + 10x^3 + 3x^2 + 1 A = (4, 1, 3, 10, 2, 3, 0, 1) A(x) = x^{1000} + 1 A = (1000, 1, 0, 1)
```

```
class term{
  friend polynomial;
  private:
     float coef;
     int expon;
};
```

$$ex)3x^4 + 5x^2 + 6x + 4$$
 의 경우

3	5	6	4
4	2	1	0

ex) 두개의 다항식
$$A(x)$$
, $B(x)$ 표현 $A(x) = 2x^{1000} + 1$ $B(x) = x^4 + 10x^3 + 3x^2 + 1$

e	startA ✓	finish <i>A</i> ↓	A star	rtB	finisl	hB \	Avail	
coef	2	1	1	10	3	1		
	1000	0	4	3	2	0		
exp	0	1	2	3	4	5	6	

startA = 0, finishA = 1, startB = 2, finishB = 5, Avail = 6

A(x): $\langle starta, finisha \rangle$ B(x): $\langle startb, finishb \rangle$

- N 개의 0 이 아닌 항을 가진 다항식 A는
 - . finishA = startA + (n-1)의 식을 만족하는 startA와 finishA를 가짐
 - . termArray에 저장될수 있는 다항식의 수는 maxterms
 - . 장점: 많은 항이 0 이 아닌경우 우수
 - . 단점: 모든항이 0이 아닐때, 표현2보다 두배의 저장장소 사용
 - . 다항식 덧셈: A(X) + B(X) = D(X)를 구하는 C++ 함수
 - . PADD: A(X)와 B(X)를 항별로 더하여 D(X)를 만드는 함수
 - . 다항식은 0 이 아닌 항만 저장.

다항식 덧셈 D = A + B

void padd (); /* A(x) 와 B(x)를 더하여 D(x)를 생성한다 */ float coefficient:

*startd = avail; // beginning position of new polynomial D(x)

```
while (starta <= finisha && startb <= finishb)
   switch(COMPARE(terms[starta].expon, terms[startb].expon))
     case -1: /* a의 expon이 b의 expon보다 작은 경우 */
           attach(terms[startb].coef, terms[startb].expon);
           startb++: break:
     case 0: /* 지수가 같은 경우 */
           coefficient= terms[starta].coef + terms[startb].coef;
           if(coefficient) // if not 0
                attach(coefficient, terms[starta].expon);
               starta++; startb++; break;
    case 1:/* a의 expon이 b의 expon보다 큰 경우 */
          attach(terms[starta].coef, terms[starta].expon);
          starta++;
    }
 /* A(x)의 나머지 항들을 첨가한다 */
  for( ; starta <= finisha; starta++)</pre>
       attach(terms[starta].coef, terms[starta].expon);
 /* B(x)의 나머지 항들을 첨가한다 */
 for(; startb <= finishb; startb++)
       attach(terms[startb].coef, terms[startb].expon);
  *finishd = avail-1; } //end of D(x)
void attach(float coefficient, int exponent) {
/* 새 항을 다항식에 첨가한다. */
   if (avail >= MAX) { cout << "too many elements.. "; break; }
   terms[avail++].coef = coefficient;
   terms[avail++].expon = exponent;}
```

3. 희소행렬 (Sparse Matrix)

- $m \times n$ 행렬 $A \equiv A[MAX_ROWS][MAX_COLS]$ m:행의수, n:열의수 if m=n, 정방배열 (square matrix)
- Sparse Matrix(희소 행렬)
 [0 이아닌 원소수 / 전체 원소수] << small
 → 0 아닌 원소만 저장 => 시간 /공간 절약
- 행렬연산: creation, addition, multiplication, transpose,
- 밀집 행렬 과 희소행렬(0이 많은 행렬)의 예

$$\begin{bmatrix} -27 & 3 & 4 \\ 6 & 82 & -2 \\ 109 & -64 & 11 \\ 12 & 8 & 9 \\ 48 & 27 & 47 \end{bmatrix} \qquad \begin{bmatrix} 15 & 0 & 0 & 22 & 0 & -15 \\ 0 & 11 & 3 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -6 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 91 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 28 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Class SparseMatrix{

// objects: 3원소쌍 <행, 열, 값>의 집합이다.

// 행과 열은 정수, 값 또한 정수이다.

public:

SparseMatrix(int MaxRow, it MaxCol);

//생성자함수: MaxItems=MaxRow x MaxCol을 저장하는 SparseMatrix를 생성.

SparseMatrix Transpose();

// 모든 3원소 쌍의 행과 열의 값을 서로 교환

SparseMatrix Add(SparseMatrix b);

// if a와 b의 차원이 같으면 같은 행,열 값 가진 항들을 덧셈하고, else 오류발생

SparseMatrix Multiply(SparseMatrix b);

// if a 의 열 수와 b 행 수가 같으면 a와 b를 곱해서 생성된 행렬 d를 반환, else 오류를 발생한다}

- 효율적 **희소행렬 표현방법**
 - i) <i, j, value>: 3-tuples (triples)로 식별가능
 - ii) no. of rows (행의 수)
 - iii) no. of columns (열의 수)
 - iv) no. of non-zero elements
 - v) ordering (column major or row major)
- C++ 표현 class SparseMatrix; // forward declaration

```
class MatrixTerm {
friend class SparseMatrix;
private:
    int row, col, value;
};
```

• Class *SparseMatrix* 내부 정의 private:

int Rows, Cols, Terms; //rows: 행의수, col: 열의수 MatrixTerm smArray[MaxTerms];

• sparse matrix (row major): 행 순서로 저장

_	0	1 2	2 3	3 4	4	5
0	15	0		22	0	-15
2	0	11	3	0	0	0
3	0	0	0	-6	0	0
4	0	0	0	0	0	0
5	91	0	0	0	0	0
J	0	0	28	0	0	0

(row)	(col)	(value)
(10w)	(coi)	(vaiue	J

6	6	8
0	0	15
0	3 5	22
0	5	-15
1	1	11
1	2	3
2	3	-6
2 4 5	0	91
5	2	28

Sparse Matrix 'a'

• sparse matrix (column major): 열 순서로 저장 (transpose)

(col) (row) (value)

6	6	8
0	0	15
0	4	91
1	1	11
2	1	3
2	5	28
3	0	22
2 2 3 3 5	2	-6
5	0	-15

Sparse Matrix 'b'

• <u>희소 행렬의 전치 (Transpose)</u>

원래의 행렬 각행 i 에 대하여 원소 (i, j, \mathbb{Z}) 을 전치행렬 $(Transpose\ matrix)$ 의 원소 (j, i, \mathbb{Z}) 으로 저장

```
void transpose( SMarray a[], SMarray b[]) {
```

```
## 제 를 전치시켜 b 를 생성, 예:(0,3,22) -> (3,0,22) int i, j, currentb; ## 6 6 8 b[0].row = a[0].col; b[0].col = a[0].row; b[0].value = a[0].value; if (a[0].value > 0) { /* 0 이 아닌 행렬 currentb = 1; for (i = 0; i <a[0].col; i++) /* a 에서 열별로 전치*/ for (j = 1; j ≤ a[0].value; j++) /* 현재의 열로부터 원소를 찾는다.*/ if (a[j].col == i) { /* 현재 열에 있는 원소를 b에 첨가 */ b[currentb].row = a[j].col; b[currentb].value=a[j].value; currentb++; } }
```

Better Transpose Algorithm (개선된 알고리즘)

```
void fast_transpose(term a[], term b[]) {
    /* a 를 전치시켜 b 에 저장 */
int row_terms[MAX_COL],
                             starting_pos[MAX_COL];
int i,j, num_cols = a[0].col,
                             num terms = a[0].value;
b[0].row = num cols;
                         //6
b[0].col = a[0].row;
                        //6
b[0].value = num terms;
                        //8
if (num_terms > 0) { /* 0 이 아닌 행렬 */
    for(i = 0; i < num cols; i++)
         row terms[i] = 0; // number of terms 초기화
    for(i = 1; i ≤ num_terms; i++) /* 각 row terms 위한 값
         row terms[a[i].col]++;
    starting_pos[0] = 1; /* 각 row terms 시작점 구함
    for(i = 1; i < num\_cols; i++)
         starting_pos[i] = starting_pos[i-1] + row_terms[i-1];
    for(i = 1; i \leq num\_terms; i++) \{ /* A 를 B 로 옮김
         j = starting_pos[a[i].col]++;
         b[j].row = a[i].col; b[j].col = a[i].row;
         b[j].value = a[i].value;
```

} }

더 빨리 변형할 수 있는 알고리즘

A matrix	<			B matrix	$(=A^T)$		
Index: a[0] a[1] a[2] a[3] a[4] a[5] a[6] a[7] a[8]	row 6 0 0 1 1 2 4	COI 6 0 3 5 1 2 3 0	value 8 15 22 -15 11 3 -6 91	b[0] b[1] b[2] b[3] b[4] b[5] b[6] b[7]	row 6 0 0 1 2 2 3 3	col 6 0 4 1 1 5 0 2	value 8 15 91 11 3 28 22 -6 -15
Starting_pos A의 col. Idx 값: Row_terms:	0 1	2 3 4	×	들면, B의 시작 쓰이게 된다.	순서 1. A 8 sta 2. A 8 진 6 B의 하 3	생렬을 읽고, rting_pos를 생렬을 읽고, element를 / 특정 row의 그, 삽입 수 E	row_terms와 만든다. 특정 col.#를 가 네어서 l element로 삽입

4. 배열의 표현

- <u>다차원 배열의 표현</u>

Addressing formula: $A[p_1..q_1][p_2..q_2], \cdots, [p_n..q_n]$

. 배열 A의 총 원소수: ♬️(q_i-⊅_i+1)

- . **표현 순서: 행/열 우선**-> 사전 순서(lexicographic order)
 - 행 우선(row major order)
 - (ex) A[4..5][2..4][1..2][3..4]
 - . 총 원소 수: 2*3*2*2=24
 - . 저장 순서: 4213, 4214, ..., 5423, 5424
 - -> 사전순서(lexicographic order)
 - * 단순화를 위한 가정: 차원 i의 인덱스: 0에서 ui-1
 - 1차원 배열 a[u₁]
 - α: A[0]의 주소
 - 임의의 원소 A[i]의 주소 : α +i

배열원소: A[0] A[1] ...A[i]....A[u₁-1] 주소: α α+1 ...α+I ...α+u₁-1

- 2차원 배열 A[u₁][u₂]
 - .α: A[0][0]의 주소
 - . A[i][o]의 주소: α+ i*u₂ .A[i][j]의 주소: α+ i*u₂+i
- **3**차원 배열 A[u₁][u₂][u₃]
 - .α: A[0][0][0]의 주소
 - . A[i][0][0]의 주소: α +i
 - . A[i][j][k]의 주소: $\alpha + iu_2u_3 + ju_3 + k$
- n차원 배열 A[u₁][u₂]...,[u_n]
 - .α; A[0][0],...,[0]의 주소
 - . $A[i_1][0][0]...,[0]의 주소: <math>\alpha + i_1u_2u_3...u_n$
 - . $A[i_1][i_2][0],...,[0]의 주소: <math>\alpha + i_1u_2u_3 ... u_n + i_2u_3u_4 ... u_n$

• 문자열 추상 데이터 타입 (string data type)

문자열(string): $S=s_0,...,s_{n-1}$ 의 형태, s_i : 문자 집합의 원소 // if n=0, then empty or NULL

- "abc" 형태
- 내부적으로는 char의 배열로 표현
- 맨 뒤에 NULL 문자 사용

. 문자열 연산

```
생성, 문자열의 읽기 또는 출력,
두 문자열 접합(concatenation), 문자열 복사(copy),
문자열 비교(compare),
문자열에 일부 문자열 삽입(insert)
문자열로부터 일부 문자열 삭제(delete)
문자열에서 특정 패턴 식별(find)
```

class String{

```
// objects: 0개 이상의 문자들의 유한 순서 집합
public:
```

```
String(char *init, int m);
```

```
// 길이 m인 문자열 init로 초기화하는 생성자
int operator==(String t); // if (문자열이 t와 동등하면)
        1(TRUE)을 반환, else 0(FALSE)을 반환
int Length();
                      // 스트링의 문자수를 반환
String Concat(String t); // 뒤에 t를 붙인 문자열 반환
String Substr(int i, int j); // substring 반환
int Find(String pat); // substring이 pat 와 부합시, i 반환,
     else -1 반환
```

```
*Struct - 타입이 다른 데이타를 그룹화
- struct {
  char name[10]; ex) strcpy(person.name, "james");
  int age; person.age=10;
  float salary; person.salary= 3000;
} person;
```