非相対論的電磁気学の変分問題

小桜 未来

2022年5月30日

非相対論的電磁気学の作用積分は以下の形で表される。

$$S[\phi, m{A}] = \int_{t_1}^{t_2} dt \int_{-\infty}^{\infty} d^3x \left[\frac{arepsilon_0}{2} m{E} \cdot m{E} - \frac{1}{2\mu_0} m{B} \cdot m{B} -
ho\phi + m{j} \cdot m{A} \right]$$

ここで電場 E と磁場 B は

$$\mathbf{E} = -\nabla \phi - \frac{\partial \mathbf{A}}{\partial t}$$
$$\mathbf{B} = \nabla \times \mathbf{A}$$

のように表される。作用の変分を取ると $\delta({m A}\cdot{m A})=2({m A}\cdot\delta{m A})$ に注意して

$$\delta S[\phi, \mathbf{A}] = \int_{t_1}^{t_2} dt \int_{-\infty}^{\infty} d^3x \left[\varepsilon_0 \mathbf{E} \cdot \delta \mathbf{E} - \frac{1}{\mu_0} \mathbf{B} \cdot \delta \mathbf{B} - \rho \delta \phi + \mathbf{j} \cdot \delta \mathbf{A} \right]$$

となる。電場と磁場の表式を代入すると

$$\delta S[\phi, \mathbf{A}] = \int_{t_1}^{t_2} dt \int_{-\infty}^{\infty} d^3x \left[\varepsilon_0 \left(-\nabla \phi - \frac{\partial \mathbf{A}}{\partial t} \right) \cdot \delta \left(-\nabla \phi - \frac{\partial \mathbf{A}}{\partial t} \right) - \frac{1}{\mu_0} \mathbf{B} \cdot (\nabla \times \delta \mathbf{A}) - \rho \delta \phi + \mathbf{j} \cdot \delta \mathbf{A} \right]$$

第一項を展開して

$$\delta S[\phi, \mathbf{A}] = \int_{t_1}^{t_2} dt \int_{-\infty}^{\infty} d^3x \left[\varepsilon_0 \left(\nabla \phi + \frac{\partial \mathbf{A}}{\partial t} \right) \cdot \delta \left(\nabla \phi \right) + \varepsilon_0 \left(\nabla \phi + \frac{\partial \mathbf{A}}{\partial t} \right) \cdot \delta \frac{\partial \mathbf{A}}{\partial t} - \frac{1}{\mu_0} \mathbf{B} \cdot (\nabla \times \delta \mathbf{A}) - \rho \delta \phi + \mathbf{j} \cdot \delta \mathbf{A} \right]$$

変分と微分を入れ替えると

$$\delta S[\phi, \mathbf{A}] = \int_{t_1}^{t_2} dt \int_{-\infty}^{\infty} d^3x \left[\varepsilon_0 \left(\nabla \phi + \frac{\partial \mathbf{A}}{\partial t} \right) \cdot \nabla \delta \phi + \varepsilon_0 \left(\nabla \phi + \frac{\partial \mathbf{A}}{\partial t} \right) \cdot \frac{\partial}{\partial t} \delta \mathbf{A} - \frac{1}{\mu_0} \mathbf{B} \cdot (\nabla \times \delta \mathbf{A}) - \rho \delta \phi + \mathbf{j} \cdot \delta \mathbf{A} \right]$$

ところで、ベクトル解析の公式より以下が成り立つ。

$$\nabla \cdot (\mathbf{A}\phi) = (\nabla \cdot \mathbf{A})\phi + (\mathbf{A} \cdot \nabla \phi)$$
$$\frac{\partial}{\partial t}(\mathbf{A} \cdot \mathbf{B}) = \frac{\partial \mathbf{A}}{\partial t} \cdot \mathbf{B} + \mathbf{A} \cdot \frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t}$$

これらの両辺を時間と空間で積分すると

$$\int_{t_1}^{t_2} dt \int_{-\infty}^{\infty} d^3x [\nabla \cdot (\boldsymbol{A}\phi)] = \int_{t_1}^{t_2} dt \int_{-\infty}^{\infty} d^3x (\nabla \cdot \boldsymbol{A})\phi + \int_{t_1}^{t_2} dt \int_{-\infty}^{\infty} d^3x (\boldsymbol{A} \cdot \nabla \phi)$$

$$\int_{t_1}^{t_2} dt \int_{-\infty}^{\infty} d^3x \left[\frac{\partial}{\partial t} (\boldsymbol{A} \cdot \boldsymbol{B}) \right] = \int_{t_1}^{t_2} dt \int_{-\infty}^{\infty} d^3x \left(\frac{\partial \boldsymbol{A}}{\partial t} \cdot \boldsymbol{B} \right) + \int_{t_1}^{t_2} dt \int_{-\infty}^{\infty} d^3x \left(\boldsymbol{A} \cdot \frac{\partial \boldsymbol{B}}{\partial t} \right)$$

左辺は全微分項になっているのでガウスの定理等を用いて

$$\int_{t_1}^{t_2} dt \int_{\infty} d\mathbf{S} \cdot (\mathbf{A}\phi) = \int_{t_1}^{t_2} dt \int_{-\infty}^{\infty} d^3x (\nabla \cdot \mathbf{A})\phi + \int_{t_1}^{t_2} dt \int_{-\infty}^{\infty} d^3x (\mathbf{A} \cdot \nabla \phi)$$
$$\int_{-\infty}^{\infty} d^3x [\mathbf{A} \cdot \mathbf{B}]_{t_1}^{t_2} = \int_{t_1}^{t_2} dt \int_{-\infty}^{\infty} d^3x \left(\frac{\partial \mathbf{A}}{\partial t} \cdot \mathbf{B} \right) + \int_{t_1}^{t_2} dt \int_{-\infty}^{\infty} d^3x \left(\mathbf{A} \cdot \frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t} \right)$$

これを変形すると

$$\int_{t_1}^{t_2} dt \int_{-\infty}^{\infty} d^3x (\mathbf{A} \cdot \nabla \phi) = \int_{t_1}^{t_2} dt \int_{\infty} d\mathbf{S} \cdot (\mathbf{A}\phi) - \int_{t_1}^{t_2} dt \int_{-\infty}^{\infty} d^3x (\nabla \cdot \mathbf{A})\phi$$

$$\int_{t_1}^{t_2} dt \int_{-\infty}^{\infty} d^3x \left(\mathbf{A} \cdot \frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t} \right) = \int_{-\infty}^{\infty} d^3x [\mathbf{A} \cdot \mathbf{B}]_{t_1}^{t_2} - \int_{t_1}^{t_2} dt \int_{-\infty}^{\infty} d^3x \left(\frac{\partial \mathbf{A}}{\partial t} \cdot \mathbf{B} \right)$$

となって部分積分の表式が得られる。これを先ほどの式に適用して部分積分を行うと

$$\begin{split} \delta S[\phi, \boldsymbol{A}] &= \varepsilon_0 \int_{t_1}^{t_2} dt \int_{\infty} d\boldsymbol{S} \cdot \left(\nabla \phi + \frac{\partial \boldsymbol{A}}{\partial t} \right) \delta \phi - \int_{-\infty}^{\infty} d^3x \left[\left(\nabla \phi + \frac{\partial \boldsymbol{A}}{\partial t} \right) \cdot \delta \boldsymbol{A} \right]_{t_1}^{t_2} \\ &+ \int_{t_1}^{t_2} dt \int_{-\infty}^{\infty} d^3x \left[\varepsilon_0 \nabla \cdot \left(\nabla \phi + \frac{\partial \boldsymbol{A}}{\partial t} \right) \delta \phi - \varepsilon_0 \frac{\partial}{\partial t} \left(\nabla \phi + \frac{\partial \boldsymbol{A}}{\partial t} \right) \cdot \delta \boldsymbol{A} \right. \\ &\left. - \frac{1}{u_0} \boldsymbol{B} \cdot (\nabla \times \delta \boldsymbol{A}) - \rho \delta \phi + \boldsymbol{j} \cdot \delta \boldsymbol{A} \right] \end{split}$$

ここで、第一項は表面項となり0で、第二項は変分の初期条件より0となる。よって

$$\delta S[\phi, \mathbf{A}] = \int_{t_1}^{t_2} dt \int_{-\infty}^{\infty} d^3x \left[\varepsilon_0 \nabla \cdot \left(\nabla \phi + \frac{\partial \mathbf{A}}{\partial t} \right) \delta \phi - \varepsilon_0 \frac{\partial}{\partial t} \left(\nabla \phi + \frac{\partial \mathbf{A}}{\partial t} \right) \cdot \delta \mathbf{A} - \frac{1}{\mu_0} \mathbf{B} \cdot (\nabla \times \delta \mathbf{A}) - \rho \delta \phi + \mathbf{j} \cdot \delta \mathbf{A} \right]$$

となる。変分をまとめて電場の表式を用いると

$$\delta S[\phi, \mathbf{A}] = \int_{t_0}^{t_2} dt \int_{-\infty}^{\infty} d^3x \left[(\varepsilon_0 \nabla \cdot \mathbf{E} - \rho) \delta \phi + \left(-\varepsilon_0 \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} + \mathbf{j} \right) \cdot \delta \mathbf{A} - \frac{1}{\mu_0} \mathbf{B} \cdot (\nabla \times \delta \mathbf{A}) \right]$$

ここでベクトル解析の公式

$$\nabla \cdot (\boldsymbol{A} \times \boldsymbol{B}) = \boldsymbol{B} \cdot (\nabla \times \boldsymbol{A}) - \boldsymbol{A} \cdot (\nabla \times \boldsymbol{B})$$

より

$$\mathbf{B} \cdot (\nabla \times \mathbf{A}) = \nabla \cdot (\mathbf{A} \times \mathbf{B}) + \mathbf{A} \cdot (\nabla \times \mathbf{B})$$

が成り立つので、第三項は

$$-\frac{1}{\mu_0} \boldsymbol{B} \cdot (\nabla \times \delta \boldsymbol{A}) = -\frac{1}{\mu_0} \nabla \cdot (\delta \boldsymbol{A} \times \boldsymbol{B}) - \frac{1}{\mu_0} \delta \boldsymbol{A} \cdot (\nabla \times \boldsymbol{B})$$

となる。しかし、この式の右辺第一項は全微分項となっているので先ほどと同様ガウスの定理により表面項となって0になる。よって

$$\delta S[\phi, \mathbf{A}] = \int_{t_1}^{t_2} dt \int_{-\infty}^{\infty} d^3x \left[(\varepsilon_0 \nabla \cdot \mathbf{E} - \rho) \delta \phi + \left(\varepsilon_0 \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} + \mathbf{j} \right) \cdot \delta \mathbf{A} - \frac{1}{\mu_0} \delta \mathbf{A} \cdot (\nabla \times \mathbf{B}) \right]$$

整理すると

$$\delta S[\phi, \mathbf{A}] = \int_{t_1}^{t_2} dt \int_{-\infty}^{\infty} d^3x \left[(\varepsilon_0 \nabla \cdot \mathbf{E} - \rho) \delta \phi + \left(\varepsilon_0 \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} - \frac{1}{\mu_0} \nabla \times \mathbf{B} + \mathbf{j} \right) \cdot \delta \mathbf{A} \right]$$

以上と最小作用の原理 $\delta S=0$ より

$$\varepsilon_0 \nabla \cdot \boldsymbol{E} - \rho = 0$$

$$\varepsilon_0 \frac{\partial \boldsymbol{E}}{\partial t} - \frac{1}{\mu_0} \nabla \times \boldsymbol{B} + \boldsymbol{j} = 0$$

通常の形に直せば

$$abla \cdot oldsymbol{E} = rac{1}{arepsilon_0}
ho
onumber \ rac{1}{\mu_0}
abla imes oldsymbol{B} - arepsilon_0 rac{\partial oldsymbol{E}}{\partial t} = oldsymbol{j}$$

となってマクスウェル方程式が得られる。