ARBORI. Continuare.



Definitii:

- arborescenta
- arbore ordonat
- descendentii directi ai radacinii
- fii nodului, tatal/parintele descendentilor
- noduri frati , terminal sau frunza
- Inaltime arbore
- vector de tati
- Parcurgerea arborilor cu radacina
- Parcurgere in Preordine
- Parcurgere postordine
- arbore binar
- arbore binar complet
- arbore de cautare

Proprietati. Teoreme

- Proprietati arbori binari (1-5)
- -parcurgerea arborilor binari
 - -in latime (BFS)
 - -in adancime (preordine,inordine, ostordine) (DFS)
- -Arbori de cautare: Organizare, reprezentare

6. ARBORI. Continuare.

- Arbori cu radacina
- Parcurgerea arborilor cu radacina
 - Arbori binari
- Parcurgerea arborilor binari
- Reprezentarea arborilor binari
 - Reprezentarea statica
 - a) Reprezentarea standard
 - a') pt. nod se precizeaza si parintele, nu doar fii
 - b) Legaturi de tip tata
 - c) Reprezentarea cu paranteze
 - Reprezentarea dinamica
- Arbori de cautare
- Operatii asupra arborilor de cautare (Interogari)
 - o cautarea unui nod care memoreaza o cheie data SearchKey
 - o Det.cheii minime MINKey
 - Det.cheii maxime MAXKey
 - o Det. valorii ce succede/precede o cheie -SuccPred

Algoritmi (descriere+pseudocod+ex.)

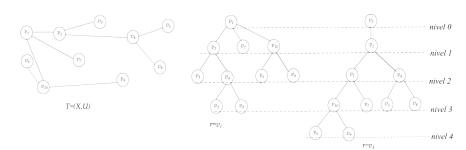
- SearchKey: Recursiv si iterativ: Cautare in arbore de cautare
- MINKey: Recursiv si iterativ: Det. nod cu valoarea cheii minima
- MAXKey:Recursiv si iterativ: Det. nod cu valoarea cheii maxima

Succesorul si predecesorul unui nod

- Successor: alternative: subarbore drept nod este sau nu vid
- Predecessor
- Tinsert: cheie data k arbore cu radacina r: Recursiv si iterativ
- Tdelete: Stergere in functie de nr. de fii

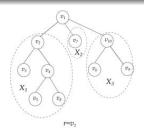
- fie T = (X, U) un arbore (graf conex și fără cicluri)
- un nod $r \in X$ al acestui arbore se poate alege ca nod special, numit **rădăcina arborelui**
- există un lanț unic de la rădăcina r la celelalte noduri ale grafului (conform teoremei de caracterizare a unui arbore)
- alegerea rădăcinii duce la așezarea arborelui pe niveluri astfel:
 - rădăcina este nod pe nivelul 0
 - pe fiecare nivel k ($k \ge 1$) se plasează acele vârfuri pentru care lungimea lanțurilor care le leagă de rădăcină este k

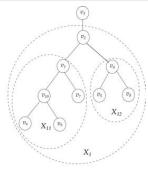
- un astfel de arbore se va numi arbore cu rădăcină sau arborescență



Definiție

Se numește arborescență un arbore care are un vârf r numit rădăcină, iar celelalte noduri pot fi repartizate în mulțimi disjuncte X_1, X_2, \ldots, X_k , $X_i \cap X_j = \emptyset$, k > 0, $1 \le i < j \le k$, $X_1 \cup X_2 \cup \ldots \cup X_k = X \setminus \{r\}$ astfel încât în fiecare din aceste mulțimi există un nod adiacent cu rădăcina, iar subgrafurile generate de acestea sunt la rândul lor arborescențe.



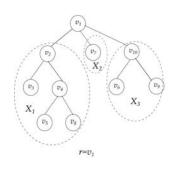


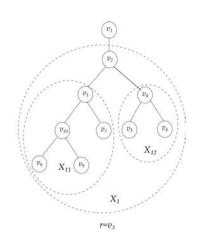
- în particular, o arborescență cu un singur nod este formată doar din nodul rădăcină
- dacă ordinea relativă a arborescențelor generate de X_1,X_2,\ldots,X_k are importanță, arborescența se numește arbore ordonat
- nodurile adiacente cu rădăcina se numesc descendenții direcți ai rădăcinii
- descendenții direcți ai unui nod $x \in X$ se numesc **fiii** nodului x, nodul x este **tatăl/părintele** descendenților săi direcți
- nodurile care au același tată se numesc frați
- un nod fără fii se numește nod terminal sau frunză
- se numește **înălțime** a unui arbore cu rădăcină, lungimea celui mai lung lanț de la rădăcină la un nod terminal
- numărul nivelurilor arborelui minus 1, este înălțimea arborelui

Definiție

Se numește **vector de tați** pentru arborele cu rădăcină T=(X,U), cu mulțimea nodurilor $X=\{v_1,v_2,...,v_n\}$, un vector t cu n=|X| elemente definit prin

$$t[i] = \begin{cases} j, & \text{daca } v_i \text{ este fiu al nodului } v_j \\ 0, & \text{daca } v_i = \text{radacina} \end{cases}, i = \overline{1, n}$$





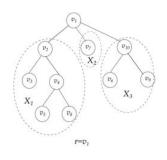
$$t_1 = (0, 1, 2, 2, 4, 10, 1, 4, 10, 1)$$

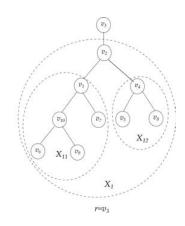
 $t_3 = (2, 3, 0, 2, 4, 10, 1, 4, 10, 1)$

Parcurgerea arborilor cu rădăcină

- parcurgere: vizitarea în mod sistematic a nodurilor arborelui în scopul prelucrării informației atașate nodurilor sau a liniarizării nodurilor
- un arbore oarecare poate fi parcurs astfel:
- a) în preordine: se vizitează rădăcina și apoi subarborii de la stânga la dreapta în prordine
- c) în postordine: se parcurg de la stânga la dreapta subarborii rădăcinii în postordine și apoi se vizitează rădăcina
- definirea celor două moduri de parcurgere este o definire recursivă

Parcurgerea arborilor cu rădăcină





preordine $v_1, v_2, v_3, v_4, v_5, v_8, v_7, v_{10}, v_6, v_9,$ postordine $v_3, v_5, v_8, v_4, v_2, v_7, v_6, v_9, v_{10}, v_1$

Arbori binari

Definiție

Un arbore binar T = (X, U) este un graf vid, $X = \emptyset$ sau un arbore ordonat în care fiecare nod are cel mult doi fii.

- un arbore binar conține cel mult doi subarbori, pe care îi numim subarbore stâng, respectiv subarbore drept; aceștia pot obține prin suprimarea rădăcinii și a muchiilor incidente cu aceasta

Definiție

Un arbore binar T = (X, U) se numește **complet**, dacă și numai dacă orice nod are 0 sau 2 fii.

Arbori binari

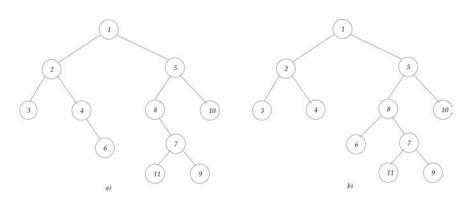


Figure: Arbori binari: a) binar oarecare b) binar complet

Arbori binari

Proprietati:

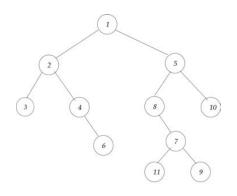
Fie T = (X, U) un arbore binar cu |X| = n noduri și cu înălțimea h. Atunci

- 1) numărul maxim de noduri de pe nivelul k al unui arbore este 2^k (rădăcina pe nivelul 0)
- 2) numărul maxim de noduri dintr-un arbore binar cu înălțimea h este $2^{h+1}-1$
- 3) un arbore binar cu n noduri are înălțimea mai mare sau egală cu $[log_2n]$
- 4) un arbore binar complet care are k noduri terminale, toate situate pe același nivel, are în total $n=2\cdot k-1$ noduri
- 5) un arbore binar complet are un număr impar de noduri

Parcurgerea arborilor binari

- parcurgerea arborilor binari de poate face în lățime (BFS) sau în adâncime (DFS)
- parcurgerea în lățime presupune vizitarea nodurilor pe niveluri, de la primul la ultimul, iar pe fiecare nivel nodurile sunt vizitate de la stânga la dreapta
- parcurgerea în adâncime se poate face în trei moduri
 - în preordine: se vizitează rădăcina, apoi subarborele stâng în preordine, apoi subarborele drept în preordine;
 - în inordine: se vizitează subarborele stâng în inordine, apoi rădăcina, apoi subarborele drept în inordine;
 - în postordine: se vizitează subarborele stâng în postordine, apoi subarborele drept în postordine, apoi rădăcina.

Parcurgerea arborilor binari



- în lățime: 1 2 5 3 4 8 10 6 7 11 9
- preordine: 1 2 3 4 6 5 8 7 11 9 10
- inordine: 3 2 4 6 1 8 11 7 9 5 10
- postordine: 3 6 4 2 11 9 7 8 10 5 1

Reprezentarea arborilor binari

- reprezentarea prin vector de tați
- reprezentarea statică
- reprezentarea dinamică

a) Reprezentarea standard

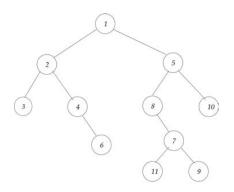
pentru fiecare nod în parte se precizează, dacă există, fiul stâng și fiul drept

dacă un nod este terminal, atunci acest lucru se precizează punând 0 în locul fiilor săi

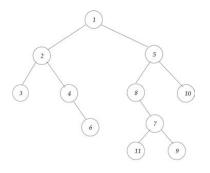
se utilizează fie doi vectori numiți, de exemplu, *left*-pentru fiii din stânga și *right*-pentru fiii din dreapta

pentru fiecare nod $x \in X$ componenta left[x] conține fiul stâng al nodului x, iar componenta right[x] conține fiul drept al nodului x rădăcina este acel nod care nu apare ca fiu al niciunui alt nod

a)



a') pentru fiecare nod se precizează și părintele, nu doar fii

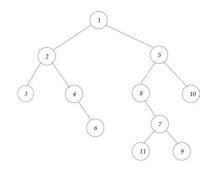


```
i 1 2 3 4 5 6 7 8 9 10 11 left 2 3 0 0 8 0 11 0 0 0 0 right 5 4 0 6 10 0 9 7 0 0 0 parent 0 1 2 2 1 4 8 5 7 5 7
```

b) Legături de tip tată

```
se folosesc doi vectori: parent și desc
pentru fiecare nod i \in X, parent[i] = nodul părinte al nodului <math>i
desc[i] poate lua două valori: -1 dacă i este fiu stâng pentru parent[i], respectiv 1 dacă este fiu drept pentru acesta
pentru nodul rădăcină r, care nu are un nod părinte asociat, valoarea corespunzătoare este parent[r] = desc[r] = 0
```

b) Legături de tip tată



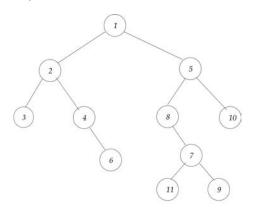
c) Reprezentarea cu paranteze

se scrie nodul rădăcină

fiecare nod al arborelui va fi urmat de:

- paranteză rotundă deschisă
- fiu stâng
- virgulă
- fiu drept
- paranteză rotundă închisă

c) Reprezentarea cu paranteze



Reprezentarea dinamică

- fiecare nod este o structură cu trei câmpuri: informația atașată nodului, adresa fiului stâng și adresa fiului drept
- absența unui fiu este marcată cu pointerul nul similar cu reprezentarea standard de la alocare statică

- crearea unui arbore binar alocat dinamic:

se generează un nod- se alocă spațiu în heap și se încarcă informația pentru fiecare nod se construiește subarborele stâng, subarborele drept și se completează adresele descendenților nodului cu adresele acestor subarbori

un descendent vid se marchează printr-o proprietate stabilită asupra informației (de exemplu valoarea 0 ca informație)

Arbori de căutare

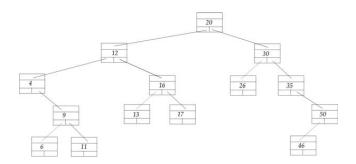
Organizare, reprezentare:

- un arbore binar de căutare este organizat sub formă de arbore binar
- se poate reprezenta printr-o structură de date înlănțuită, în care fiecare nod este un obiect
- fiecare obiect nod conține câmpurile left, right și eventual p care punctează spre nodurile corespunzătoare fiului stâng, fiului drept, respectiv părintelui nodului și câmpul key ce conține informația nodului
- informația conținută de noduri este unică- două noduri nu pot conține aceeași informație
- dacă un fiu sau un părinte lipsește, câmpul corespunzător acestuia va conține valoarea nil
- nodul rădăcină este singurul nod din arbore care are valoarea nil pentru câmpul părinte p

Arbori de căutare

Definiție

Un arbore de căutare este un arbore binar T = (X, U) în care nodurile sunt astfel memorate astfel încât: $\forall y \in X$ nod din subarborele stâng al nodului $x \in X$, key[y] < key[x] și $\forall y \in X$ nod din subarborele drept al nodului $x \in X$, key[y] > key[x].



Interogări

căutarea unui nod care memorează o cheie dată - SearchKey determinarea cheii minime - MINKey determinarea cheii maxime - MAXKey determinarea valorii ce succede/precede o cheie - Successor/Predecessor

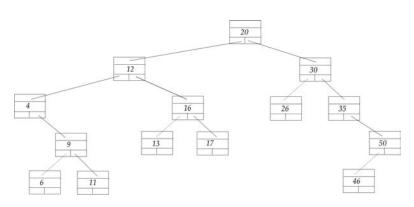
Căutarea nodului cu o cheie dată SearchKey

- fiind dat un arbore de căutare printr-un pointer x la rădăcina sa și o valoare k a cheii, se determină un pointer x la nodul având cheia k dacă există un asemenea nod în arbore, respectiv nil dacă nu există nod x cu key[x] = k

Căutare recursivă în arbore de căutare

```
SearchKey(x, k) \\ if((x = nil) \ or \ (k = key[x])) \\ return \ x; \\ if(k < key[x]) \\ return \ SearchKey(left[x], k); \\ else \\ return \ SearchKey(right[x], k);
```

```
- aceeași procedură se poate scrie iterativ- ciclu câttimp
Căutare iterativă în arbore de căutare
SearchKey1(x, k)
  while ((x \neq nil)) and (k \neq key[x])
     if(k < key[x])
               x = left[x];
          else
               x = right[x];
  return x;
```



- se caută nod cu cheia 13:

- se caută nod cu cheia 14:

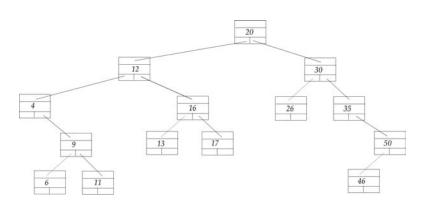
 $\begin{array}{ccc} 20 \stackrel{left}{\rightarrow} 12 \stackrel{right}{\rightarrow} 16 \stackrel{left}{\rightarrow} 13 \\ 20 \stackrel{left}{\rightarrow} 12 \stackrel{right}{\rightarrow} 16 \stackrel{left}{\rightarrow} 13 \stackrel{right}{\rightarrow} nil \Rightarrow nu \end{array}$

există în arbore nod cu cheia 14.

Determinarea nodului cu valoarea cheii minimă

- nodul cu valoarea minimă a cheii este primul nod în parcurgerea în inordine
- se obține pornind de la rădăcină și traversând arborele pe subarborele stâng la fiecare pas
- fiind dat un arbore de căutare printr-un pointer x la rădăcina sa, se determină un pointer x la nodul având cheia k cu proprietatea că $k = min\{key[nod]|\ nod \in X\}$

```
MINKey(x) //recursiv
  if(left[x] = nil)
        return x;
  return MINKey(left[x]);
MINKey1(x) //iterativ
  while(left[x] \neq nil)
            x = left[x];
  return x;
```

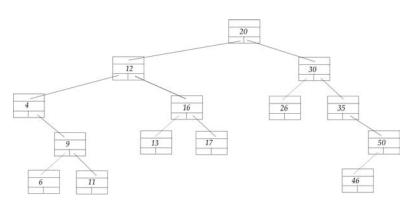


- valoarea minimă a cheii este 4 și se obține parcurgând drumul $20 \stackrel{left}{\longrightarrow} 12 \stackrel{left}{\longrightarrow} 4$.

Determinarea nodului cu valoarea cheii maximă

- nodul cu valoarea maximă a cheii este ultimul nod în parcurgerea în inordine
- se obține pornind de la rădăcină și traversând arborele pe subarborele drept la fiecare pas.

```
MAXKey(x) // recursiv if(right[x] = nil) return x; return MAXKey(right[x]); MAXKey1(x) // iterativ while(right[x] \neq nil) x = right[x]; return x;
```



$$20 \stackrel{\textit{right}}{\rightarrow} 30 \stackrel{\textit{right}}{\rightarrow} 35 \stackrel{\textit{right}}{\rightarrow} 50$$

- ambele proceduri traseaza drumuri în jos în arbore - se execută într-un timp O(h), unde h înălțimea arborelui

Succesorul și predecesorul unui nod

- succesorul unui nod x este nodul având cea mai mică cheie mai mare decât key[x]
- structura de arbore binar de căutare permite determinarea succesorului unui nod chiar și fără compararea cheilor

```
Successor(x)

if(right[x] \neq nil)

return\ MINKey(right[x]);

succx = p[x];

while\ (succx \neq nil\ and\ x = right[succx])

x = succx;

succx = p[succx];

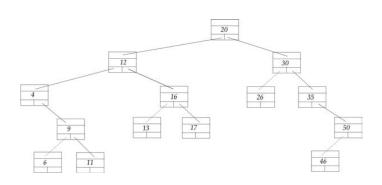
return\ succx
```

- se tratează două alternative:

dacă subarborele drept al nodului x nu este vid, atunci succesorul lui x este cel mai din stânga nod din acest subarbore drept, care este determinat în linia 2 prin apelul MINKey(right[x])

dacă subarborele drept al nodului x este vid, atunci succesorul său succx este cel mai de jos strămoș al lui x al cărui fiu din stânga este de asemenea strămoș al lui x

- pentru a determina succx, se traversează arborele de la x în sus până când se întâlnește un nod care este fiul stâng al părintelui său; acest lucru se realizează în liniile 3–7 ale codului procedurii Successor.



- succesorul nodului cu cheia 12 este nodul cu cheia 13- cheia minimă din subarborele drept al nodului cu cheia 12
- succesorul nodului cu cheia 11 este nodul cu cheia 12; pentru a determina succx, se traversează arborele de la x în sus până când se întâlnește un nod care este fiul stâng al părintelui său

```
Predecessor(x)

if(left[x] \neq nil)

return\ MAXKey(left[x]);

predx = p[x];

while\ (predx \neq nil\ and\ x = left[predx])

x = predx;

predx = p[predx];

return\ predx;
```

- pentru arbore de înălțime h, timpul de execuție al procedurilor Successor, Predecessor este O(h) - se urmează fie un drum în josul arborelui, fie unul în susul arborelui

Inserarea

- fie dat un arbore de căutare prin rădăcina lui, $\it r$
- se va realiza inserarea în arbore a unui nod v cu o cheie data k
- se presupune că nu există deja în arbore un nod cu cheia k, altfel se poate face o căutare înainte de inserare
- se pornește de la rădăcină

dacă cheia k este mai mare decât a nodului curent x, se inserează cheia în subarborele drept dacă acesta există sau nodul cu cheia k devine fiul drept al nodului curent dacă acesta nu are fiu drept

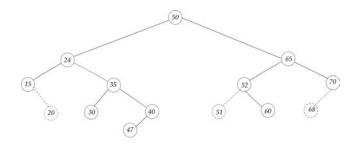
dacă cheia k este mai mică decât a nodului curent x, se inserează nodul cu cheia k cheia în subarborele stâng dacă acesta există sau nodul cu cheia k devine fiul stâng al nodului curent dacă acesta nu are fiu stâng

nodul inserat va fi întotdeauna nod frunză în arbore

Inserarea unui nod nou v cu cheie dată k într-un arbore cu rădăcina r

```
TInsert(r, k)
 p[v] = nil;
 if(r = nil) r = v;
   else
       x = r;
        while(x \neq nil)
                y = x;
                else x = right[x];
       p[v] = y;
return v:
```

Inserare recursivă a nodului v cu cheia k într-un arbore cu rădăcina rTInsertRec(r, k)p[v] = r; if(r = nil)return v; else if(k < kev[r])return TInsertRec(left[x], k); else return TInsertRec(right[x], k); - procedura TInsert se execută în timp O(h) pe un arbore de înălțime h



- inserate nodurile cu cheile 20, 51, 68

Ştergerea

- fiind dat un arbore de căutare prin rădăcina lui, r să se șteargă din arbore nodul v
- daca v nu are fii, se va modifica părintele său p[v] pentru a-i înlocui fiul v cu nil
- dacă nodul v are un singur fiu, v va fi eliminat din arbore prin inserarea unei legături de la părintele lui v, p[v], la fiul lui v
- dacă nodul v are doi fii, se va elimina din arbore succesorul y al lui v, care nu are fiu stâng și apoi se vor înlocui cheia și datele adiționale ale lui v cu cheia și datele adiționale ale lui y

Algoritm pentru ștergerea unui nod dintr-un arbore de căutare

```
TDelete(r, v)
  if(left[v] = nil \ or \ right[v] = nil) \ y = v;
               else y = Successor(v);
  if (left[y] \neq nil) \ x = left[y];
               else x = right[y];
  if(x \neq nil) p[x] = p[y];
  if(p[y] = nil) r = x;
               else
                    if (v = left[p[v]]) left[p[v]] = x;
                               else right[p[v]] = x;
  if (y \neq v)
               key[v] = key[y]; p[v] = p[y];
               left[v] = left[y]; right[v] = right[y];
  return y;
```

