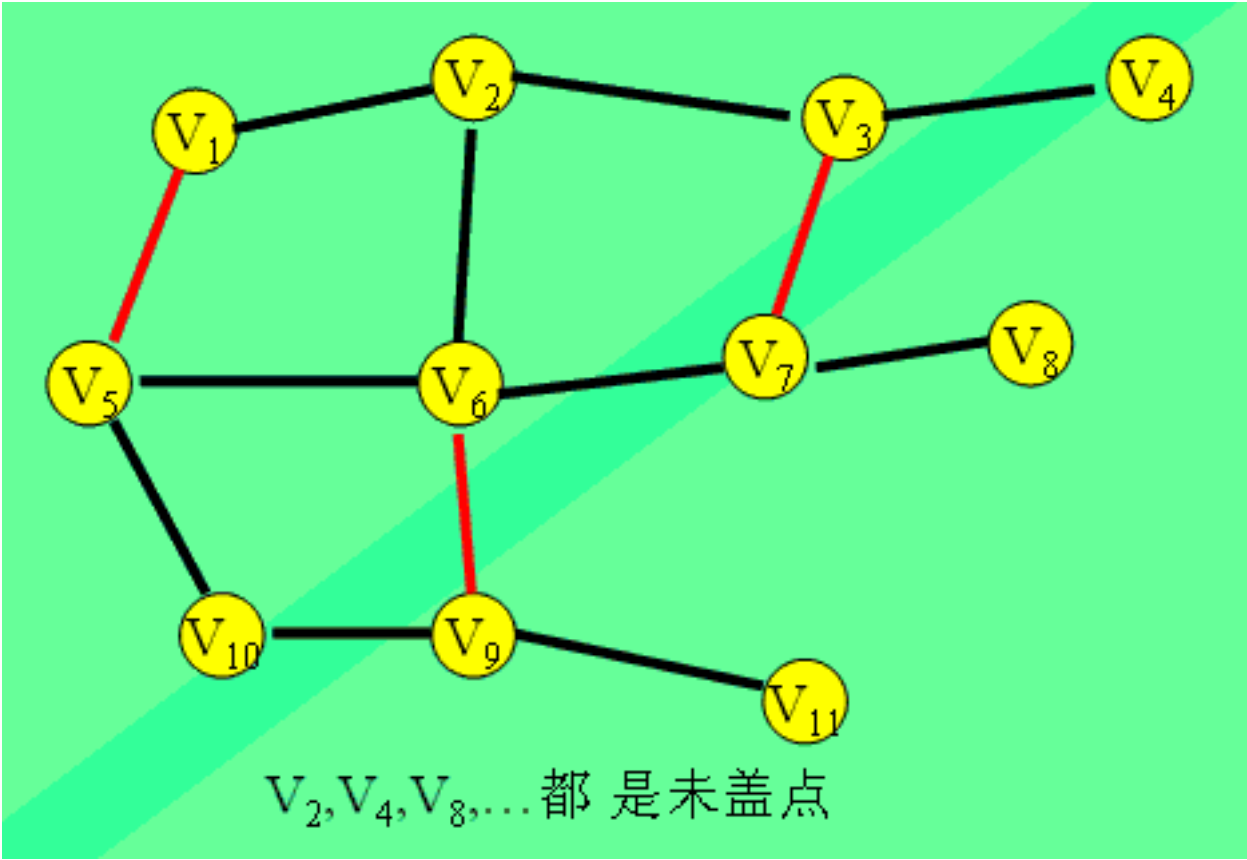


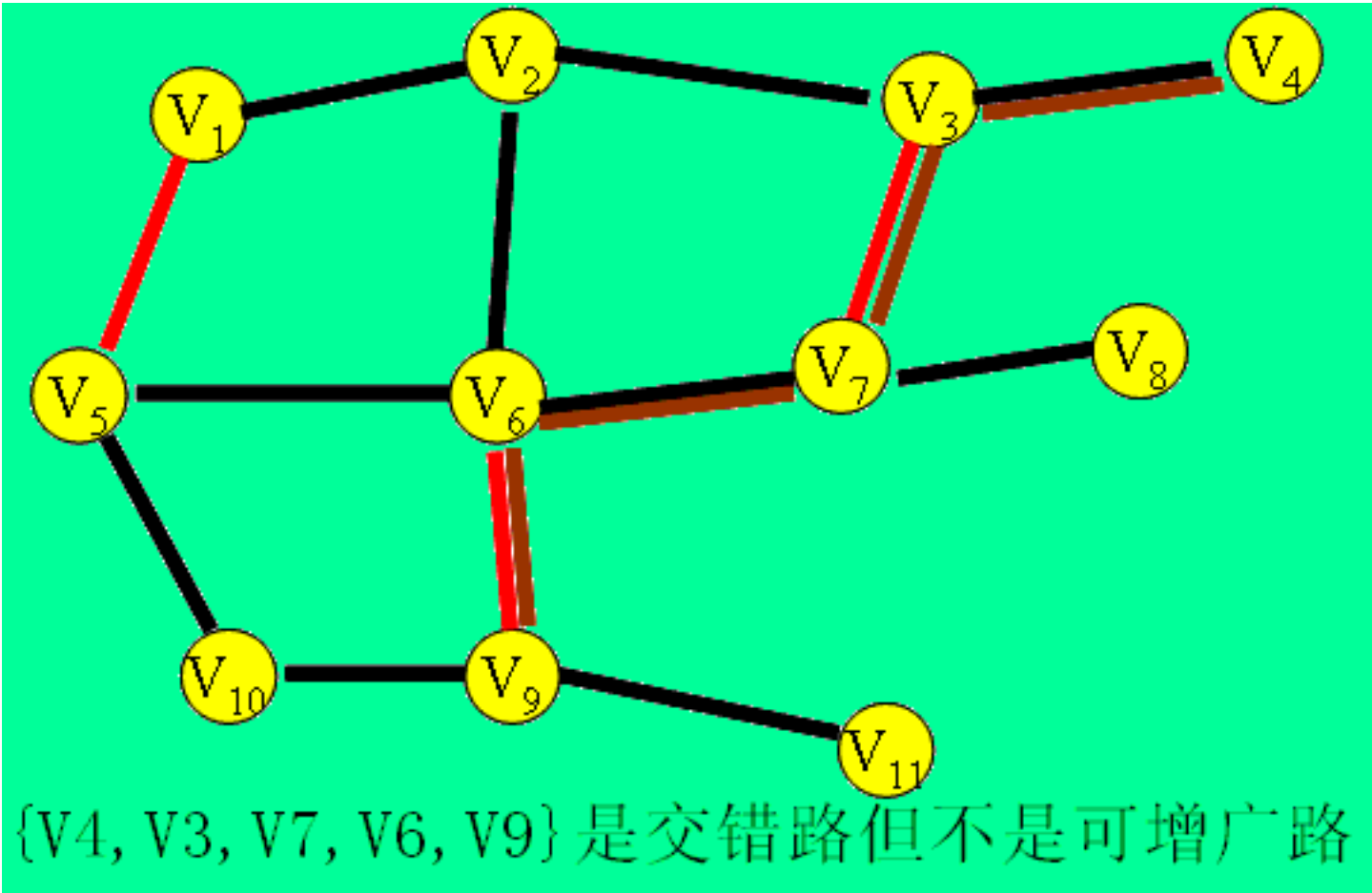
本文转自大牛博客：<http://www.byvoid.com/blog/hungary/>

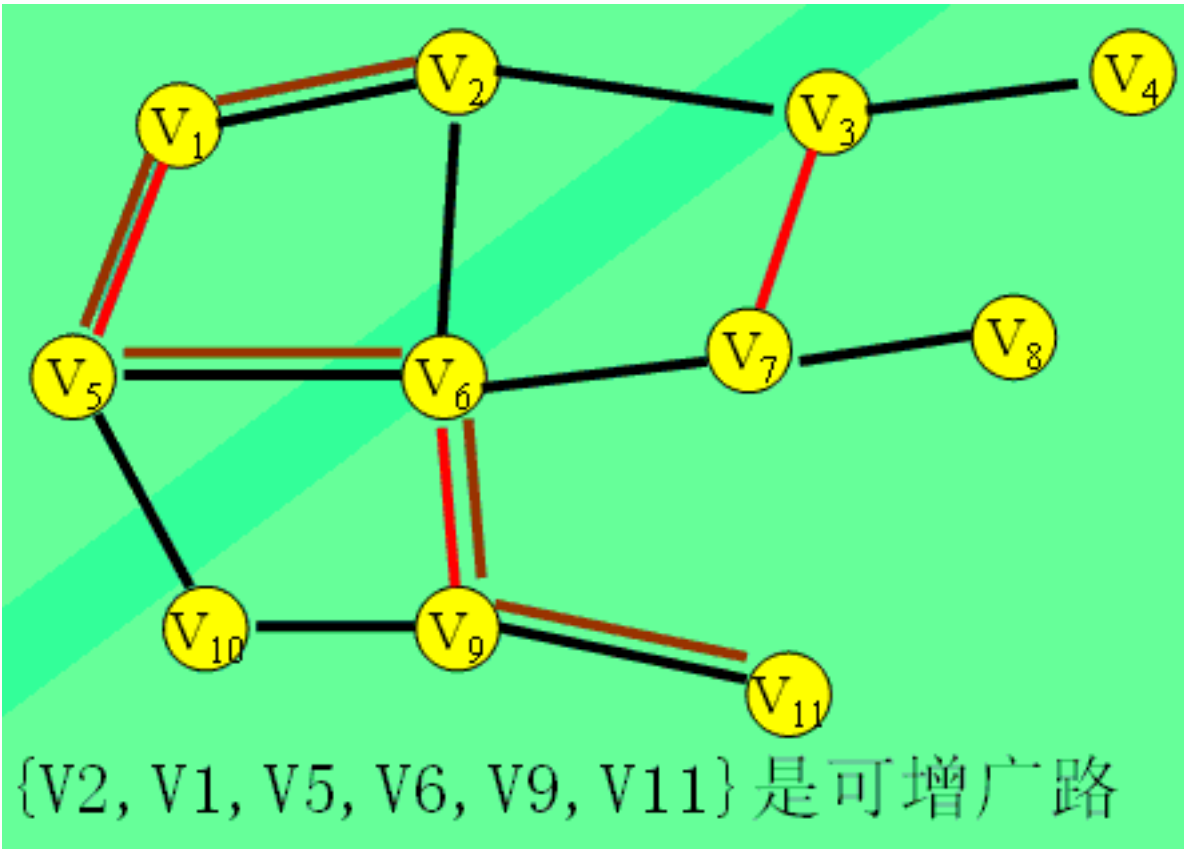
这是一种用增广路求二分图最大匹配的算法。它由匈牙利数学家 Edmonds 于 1965 年提出，因而得名。定义 未盖点：设 V_i 是图 G 的一个顶点，如果 V_i 不与任意一条属于匹配 M 的边相关联，就称 V_i 是一个未盖点。



交错路：设 P 是图 G 的一条路，如果 P 的任意两条相邻的边一定是一条属于 M 而另一条不属于 M ，就称 P 是一条交错路。

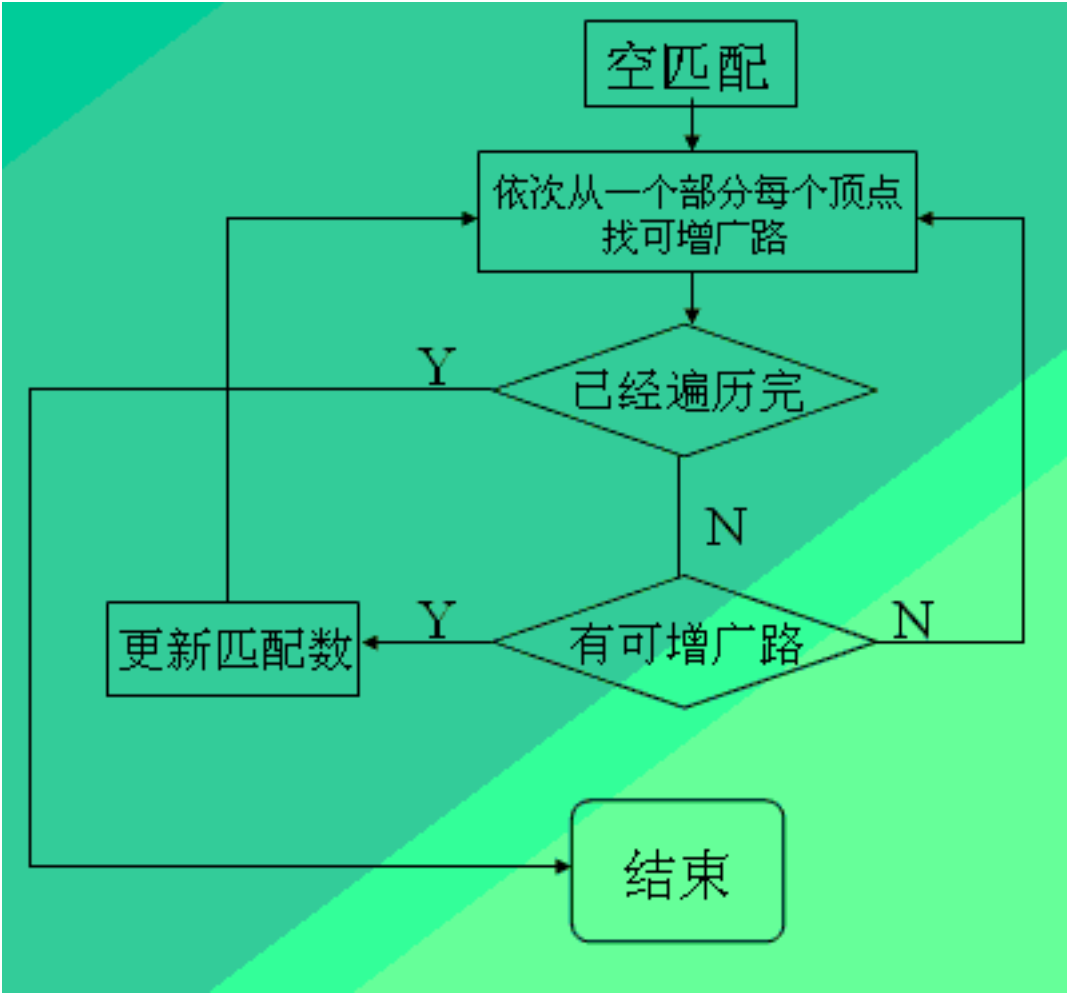
可增广路：两个端点都是未盖点的交错路叫做可增广路。





{V2, V1, V5, V6, V9, V11} 是可增广路

流程图

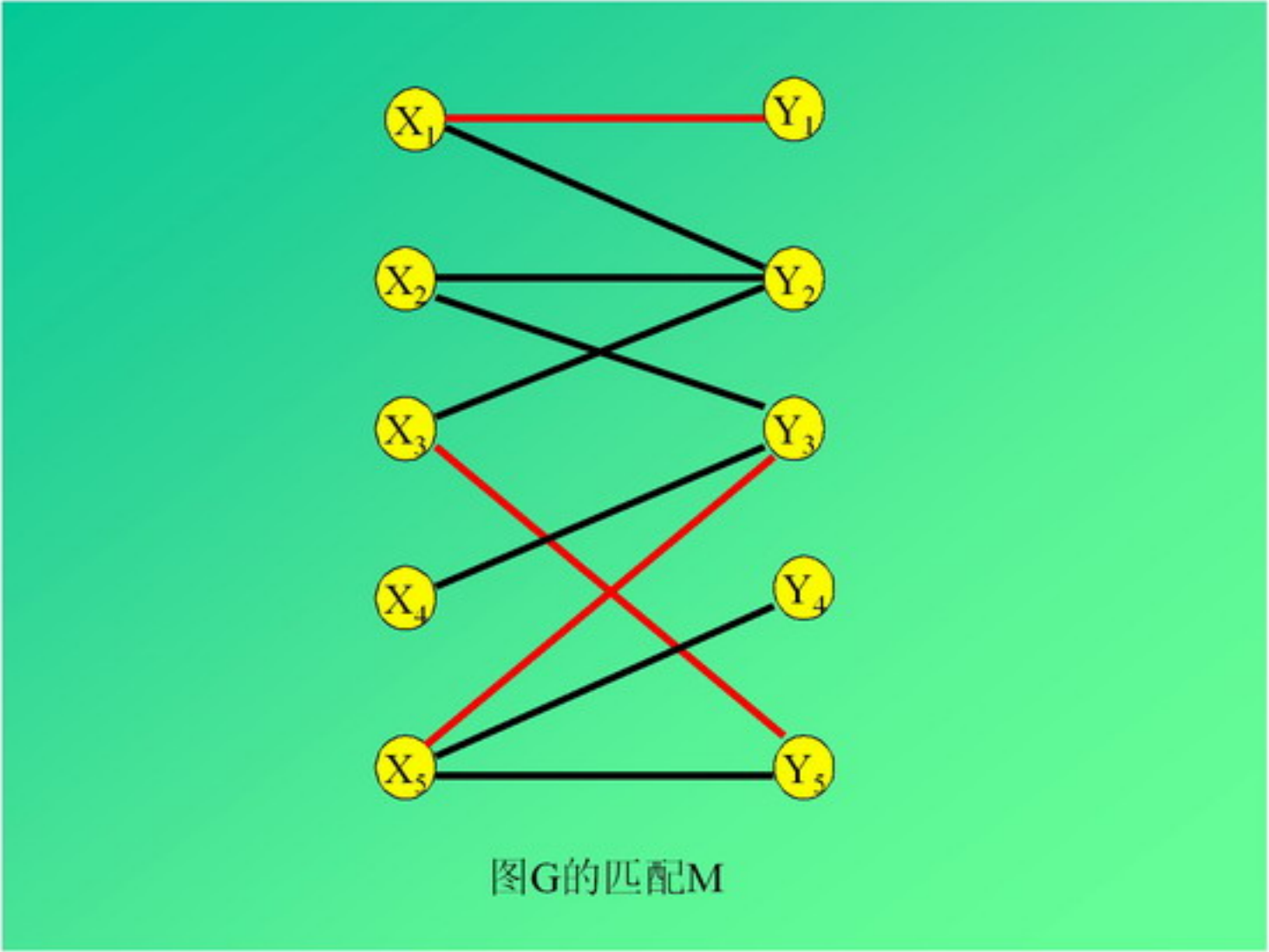
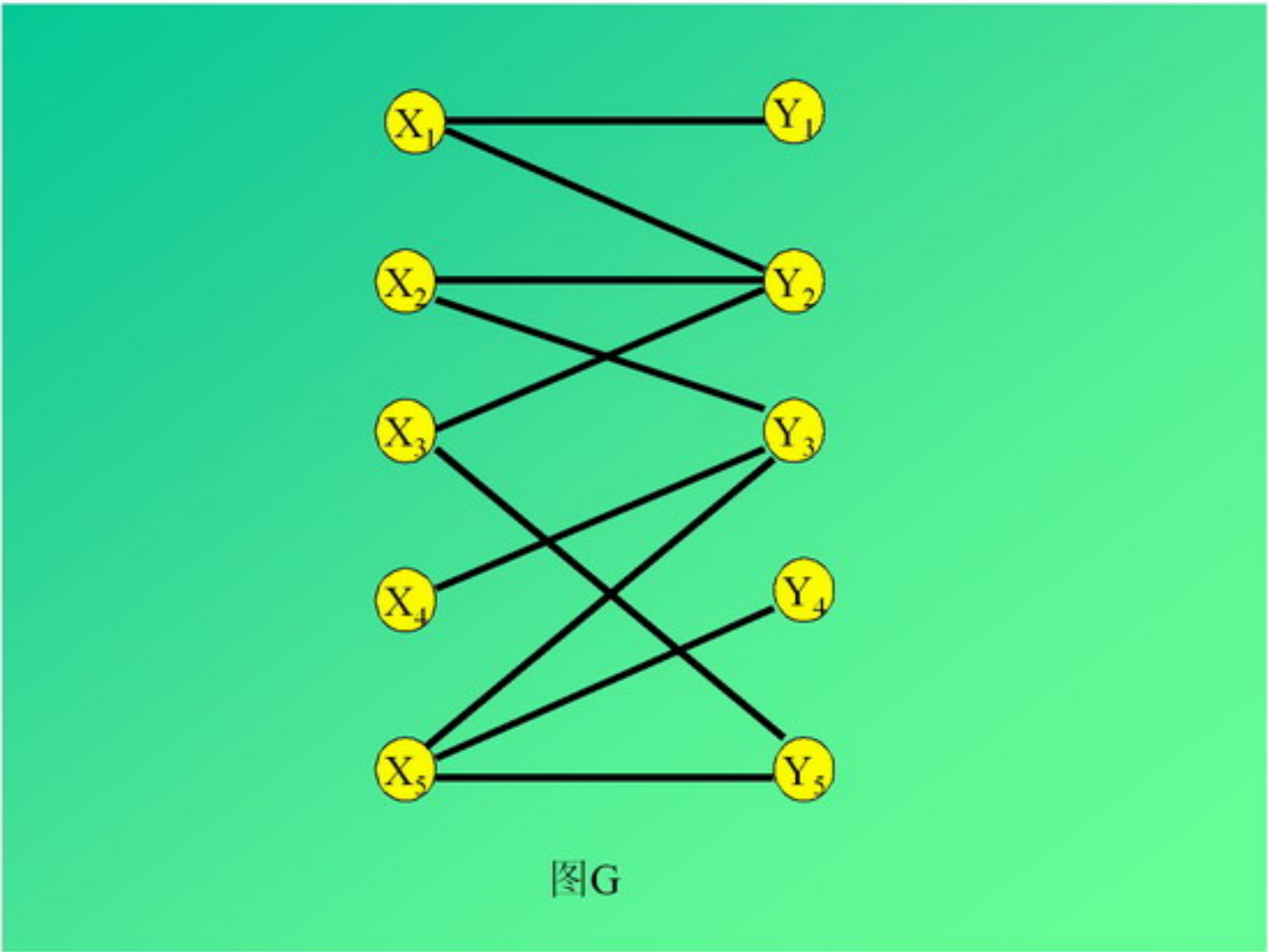


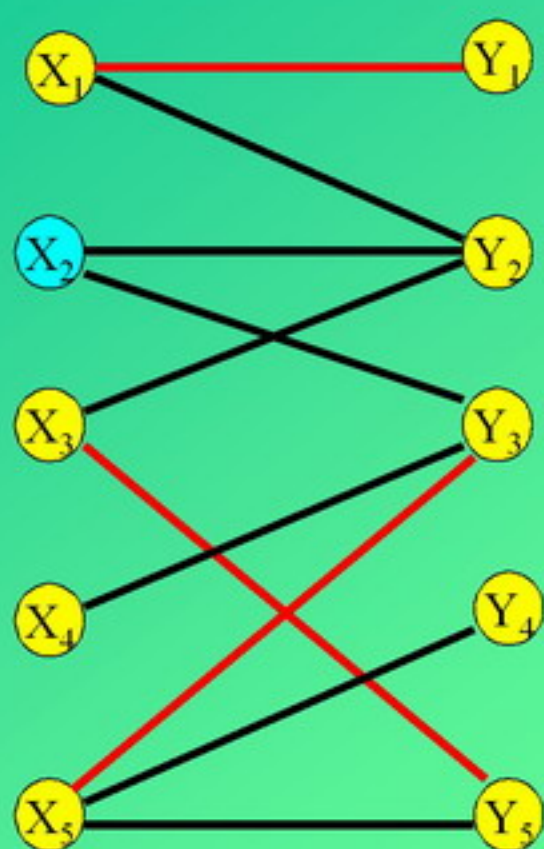
伪代码：

```
[cpp] view plaincopy

1. bool 寻找从 k 出发的对应项出的可增广路
2. {
3.     while (从邻接表中列举 k 能关联到顶点 j)
4.     {
5.         if (j 不在增广路上)
6.         {
7.             把 j 加入增广路;
8.             if (j 是未盖点 或者 从 j 的对应项出发有可增广路)
9.             {
10.                修改 j 的对应项为 k;
11.                则从 k 的对应项出有可增广路, 返回 true;
12.            }
13.        }
14.    }
15.    则从 k 的对应项出没有可增广路, 返回 false;
16. }
17.
18. void 匈牙利 hungary()
19. {
20.     for i->1 to n
21.     {
22.         if (则从 i 的对应项出有可增广路)
23.             匹配数++;
24.     }
25.     输出 匹配数;
26. }
```

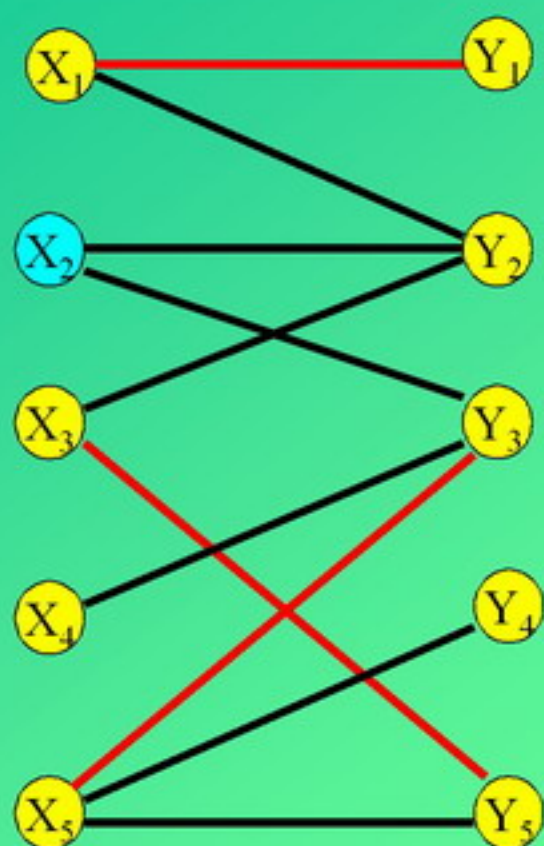
演示：





X 尚未饱和，找出未饱和点 X_2

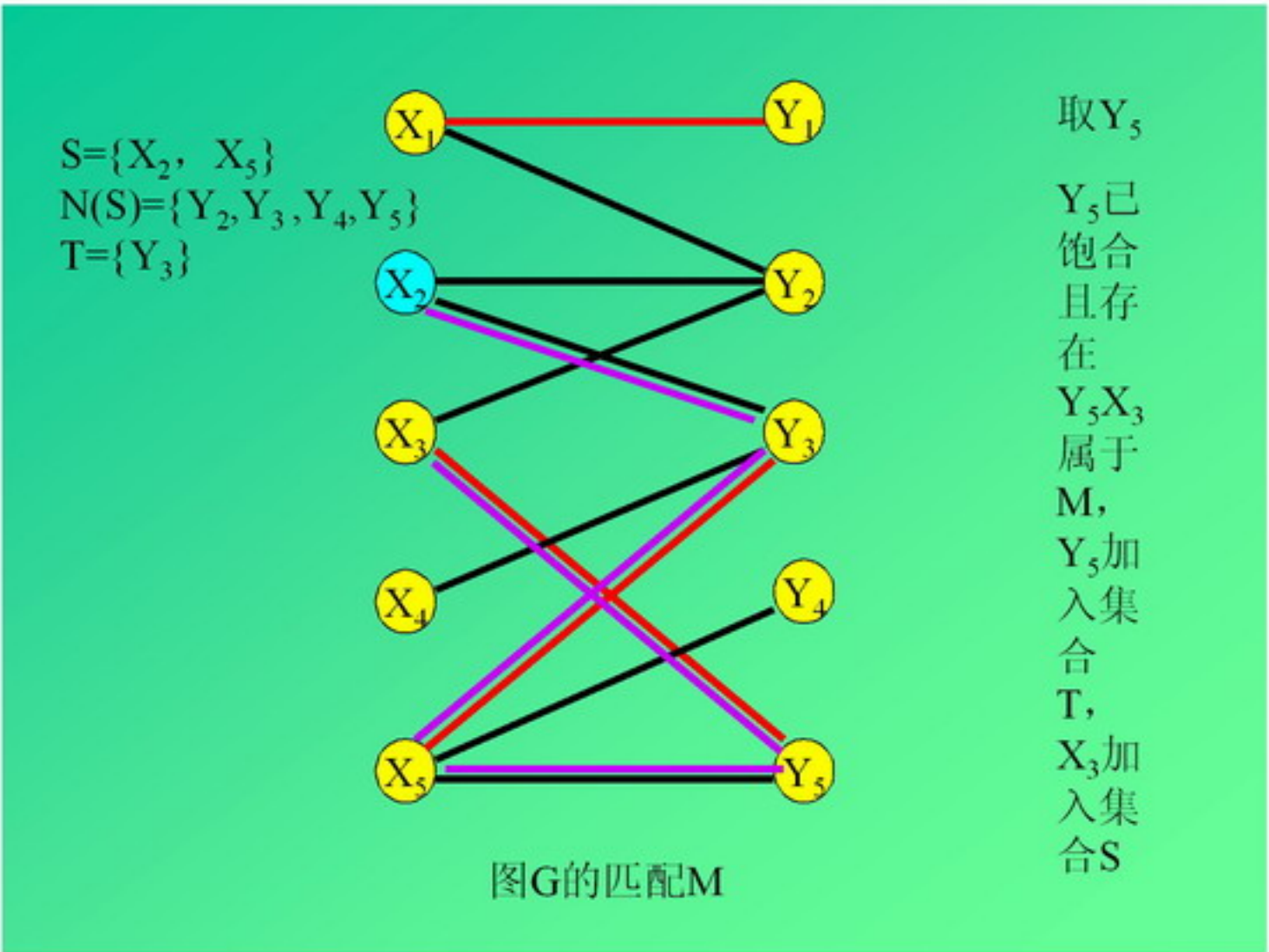
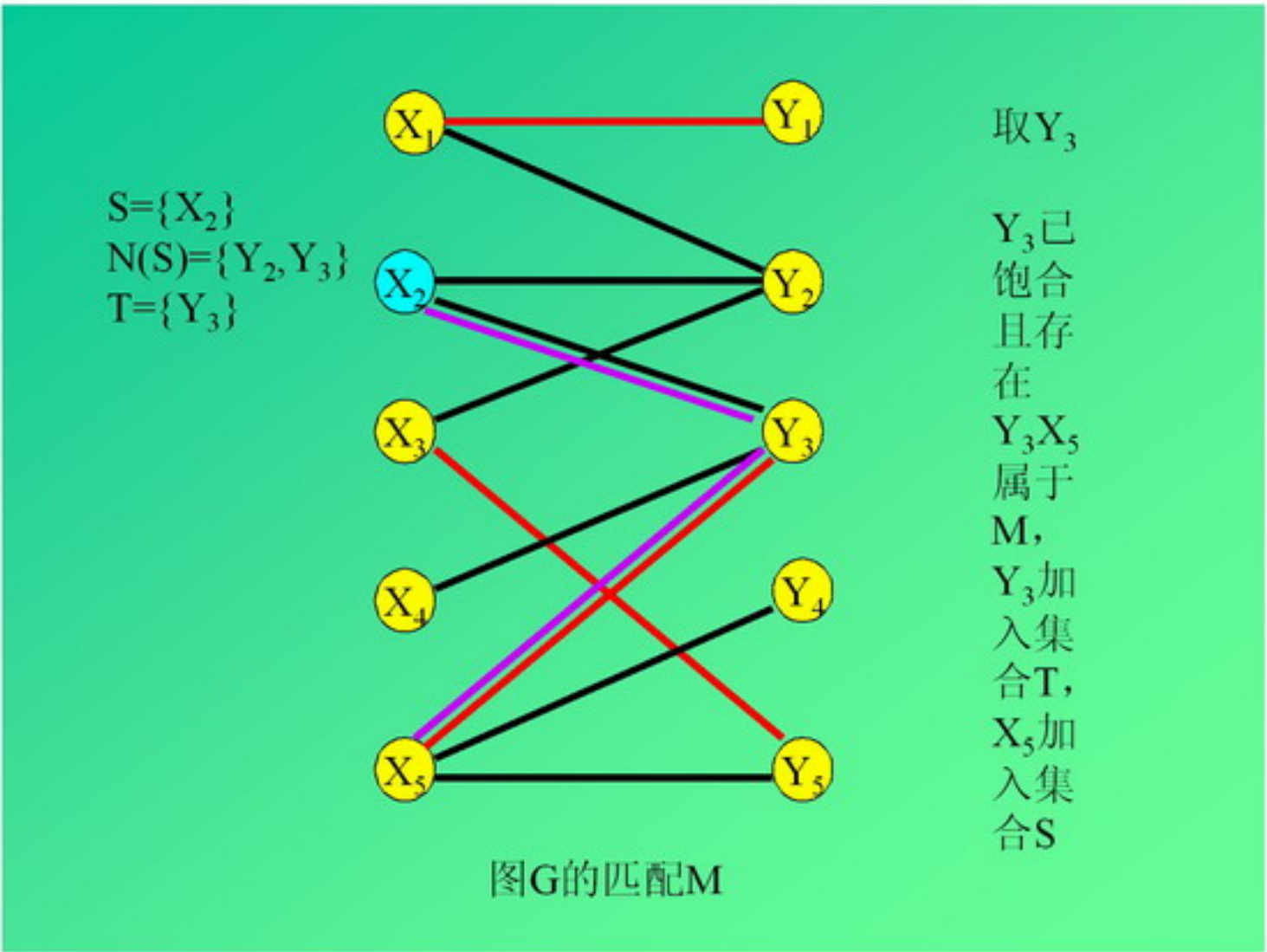
图G的匹配M

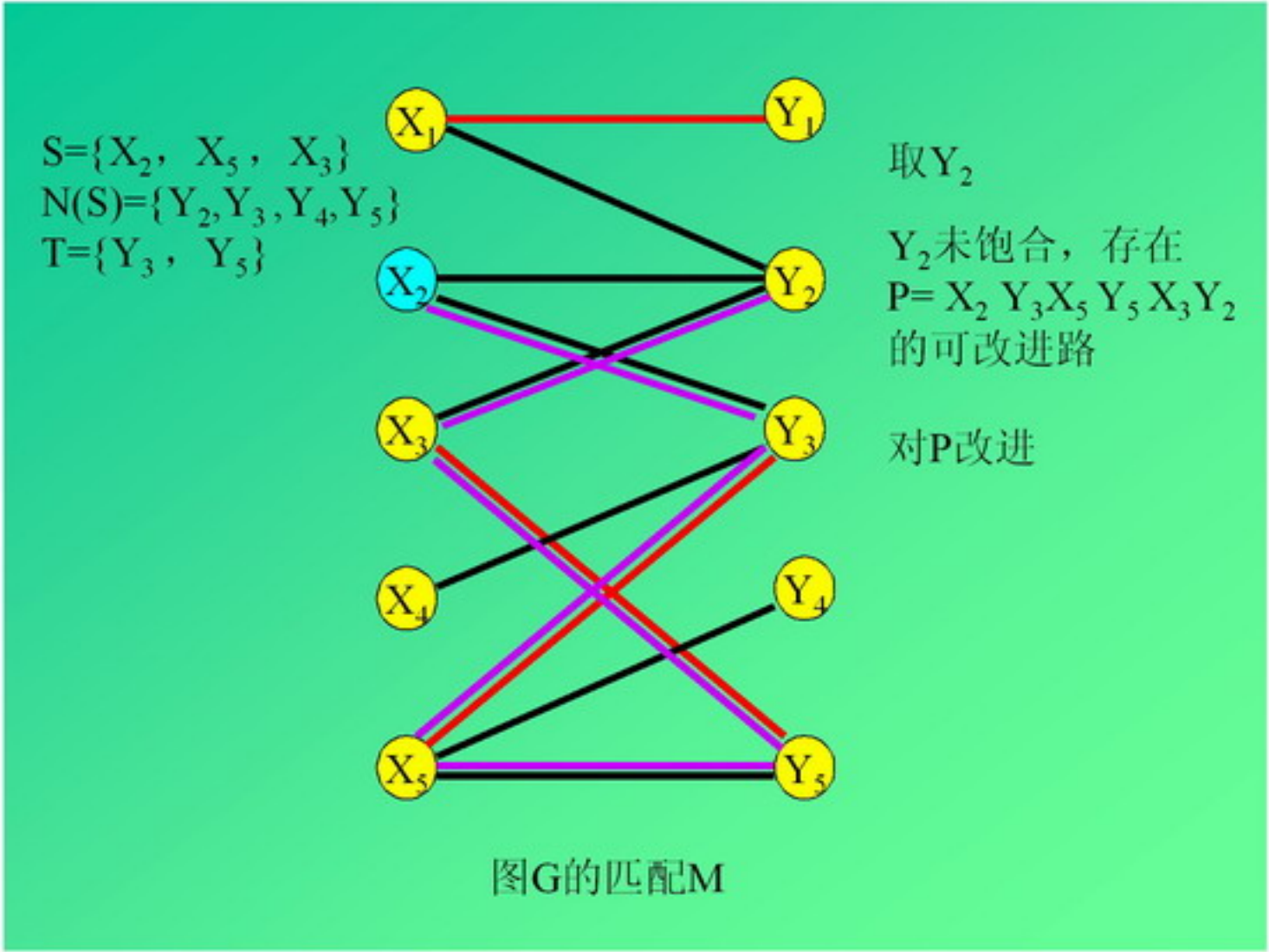
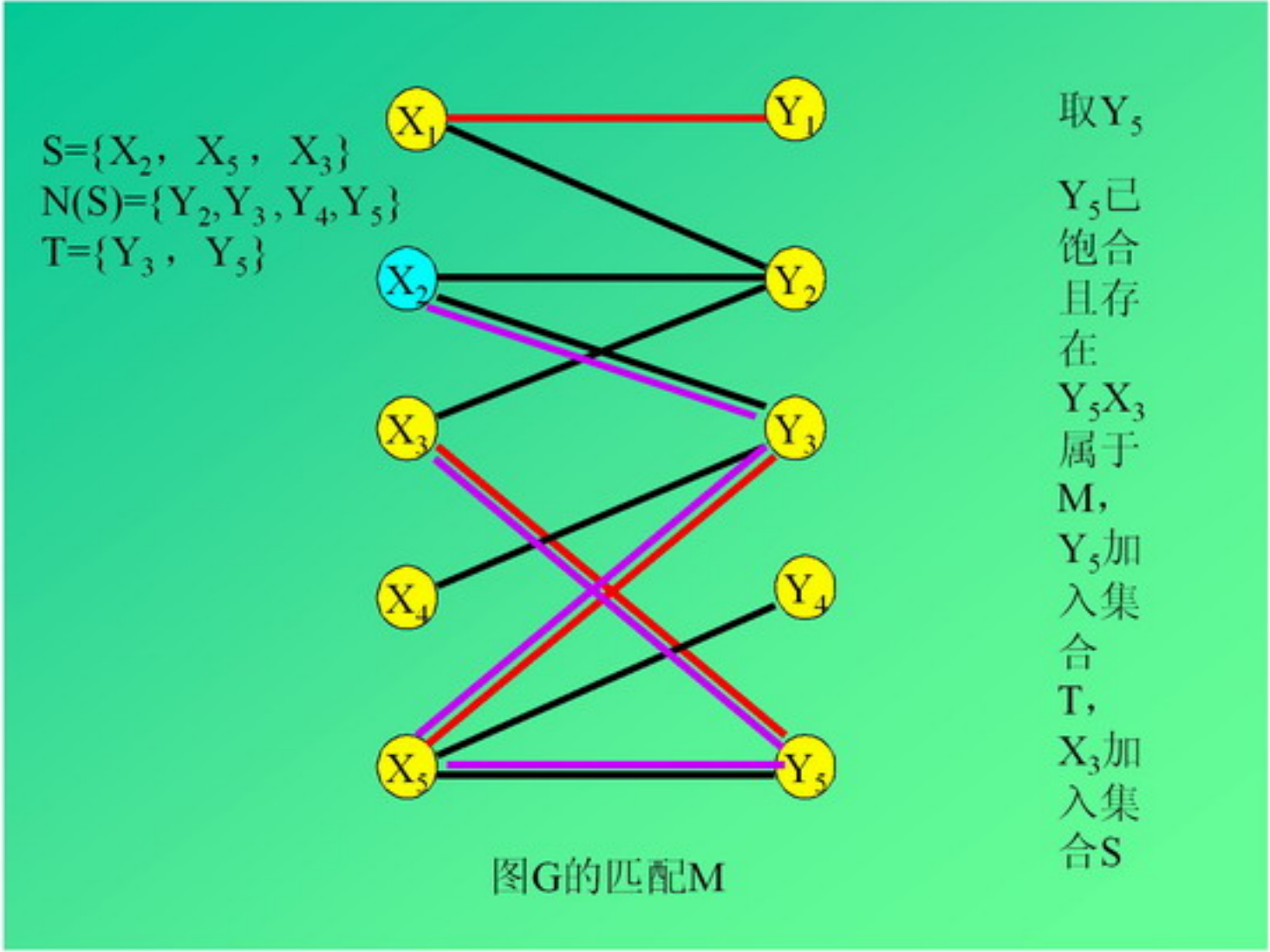


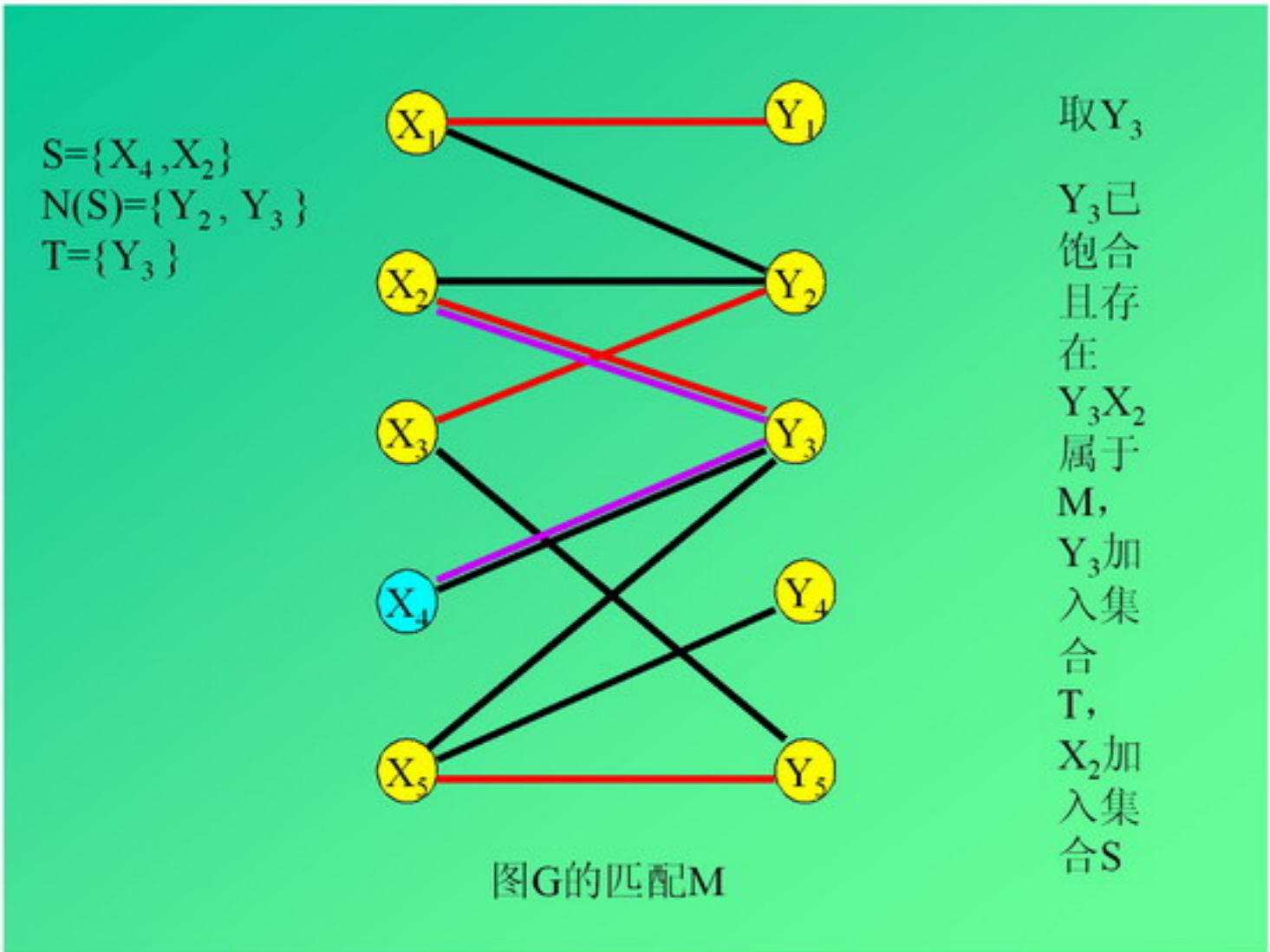
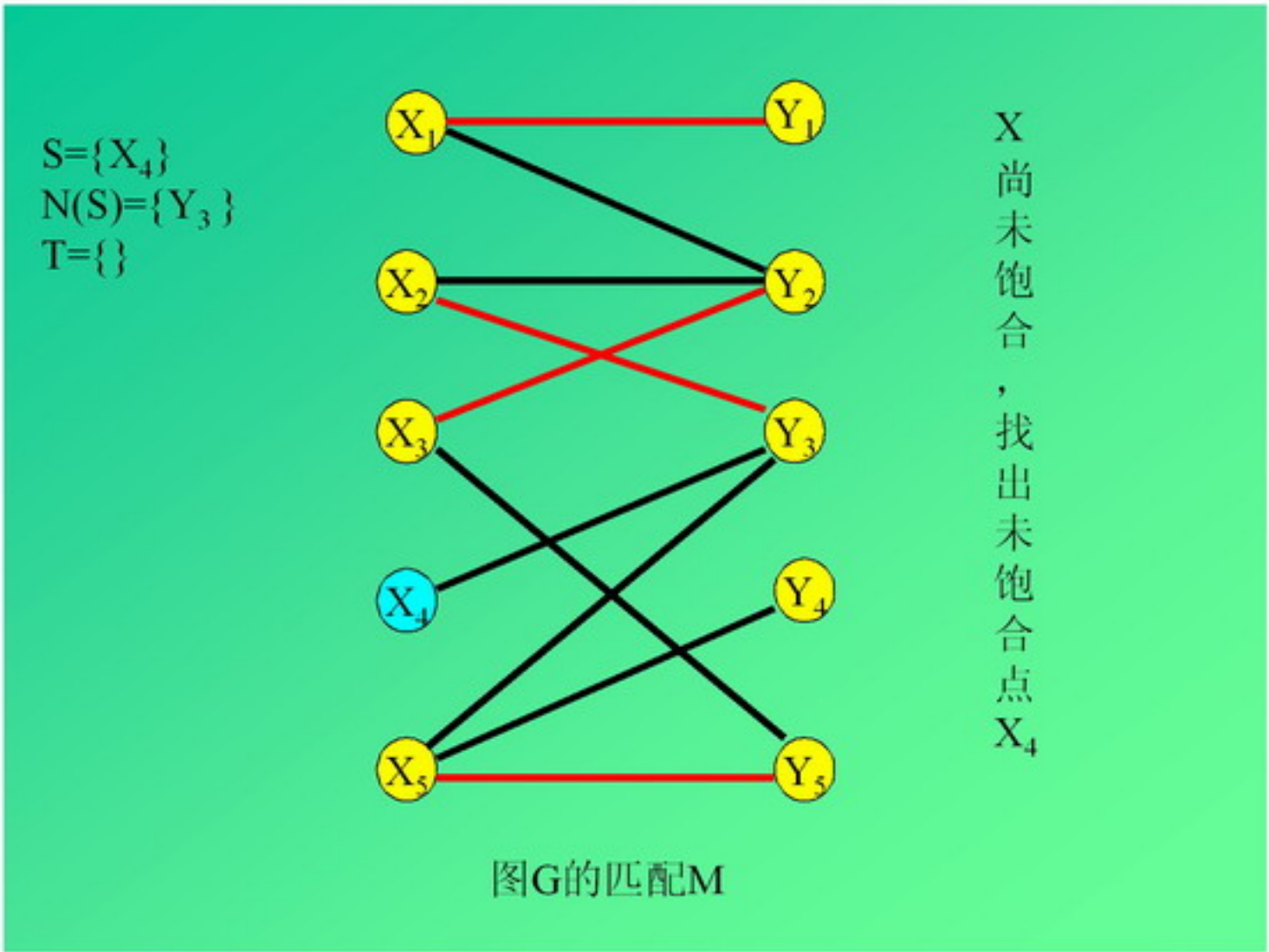
X 尚未饱和，找出未饱和点 X_2

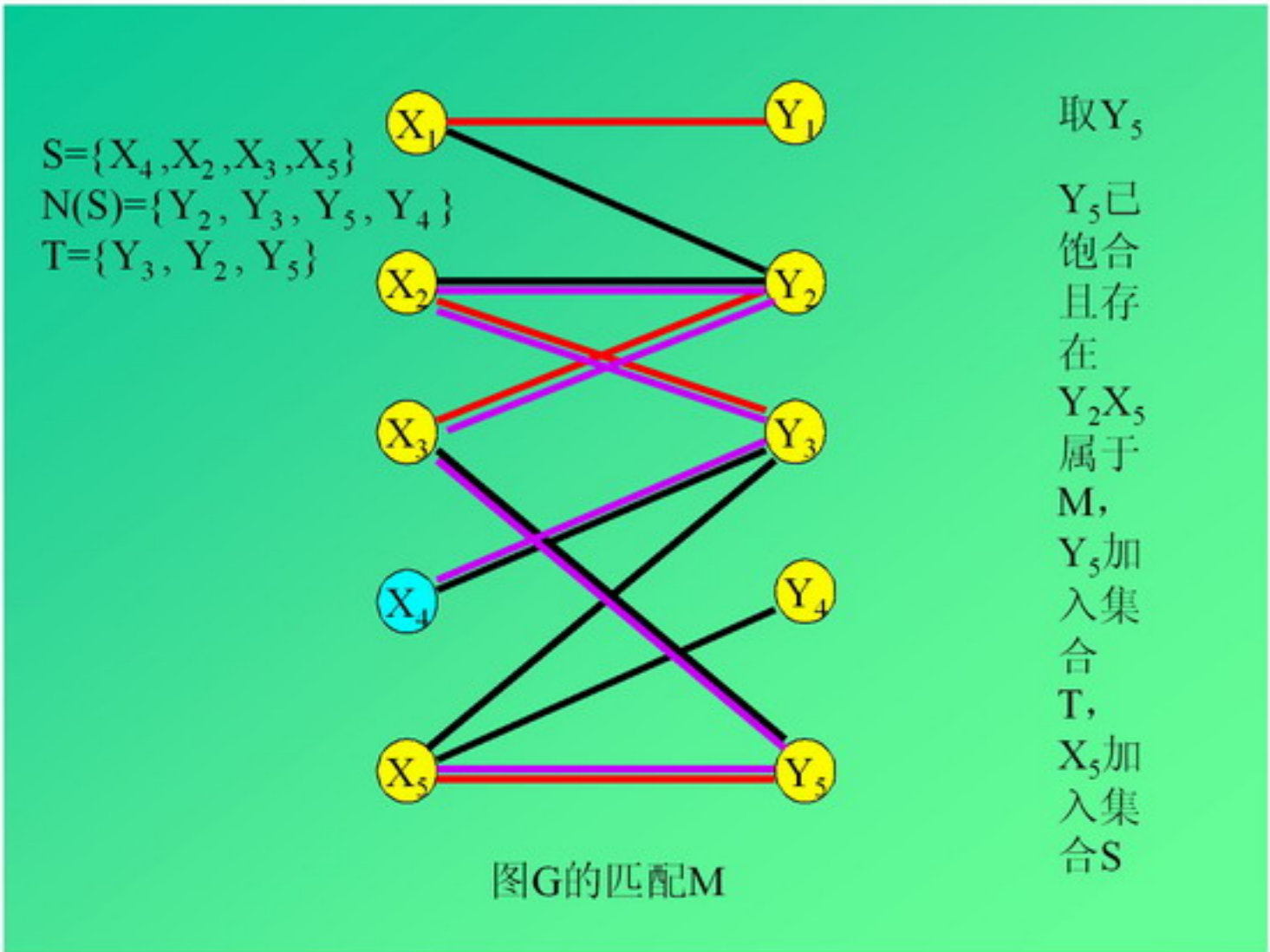
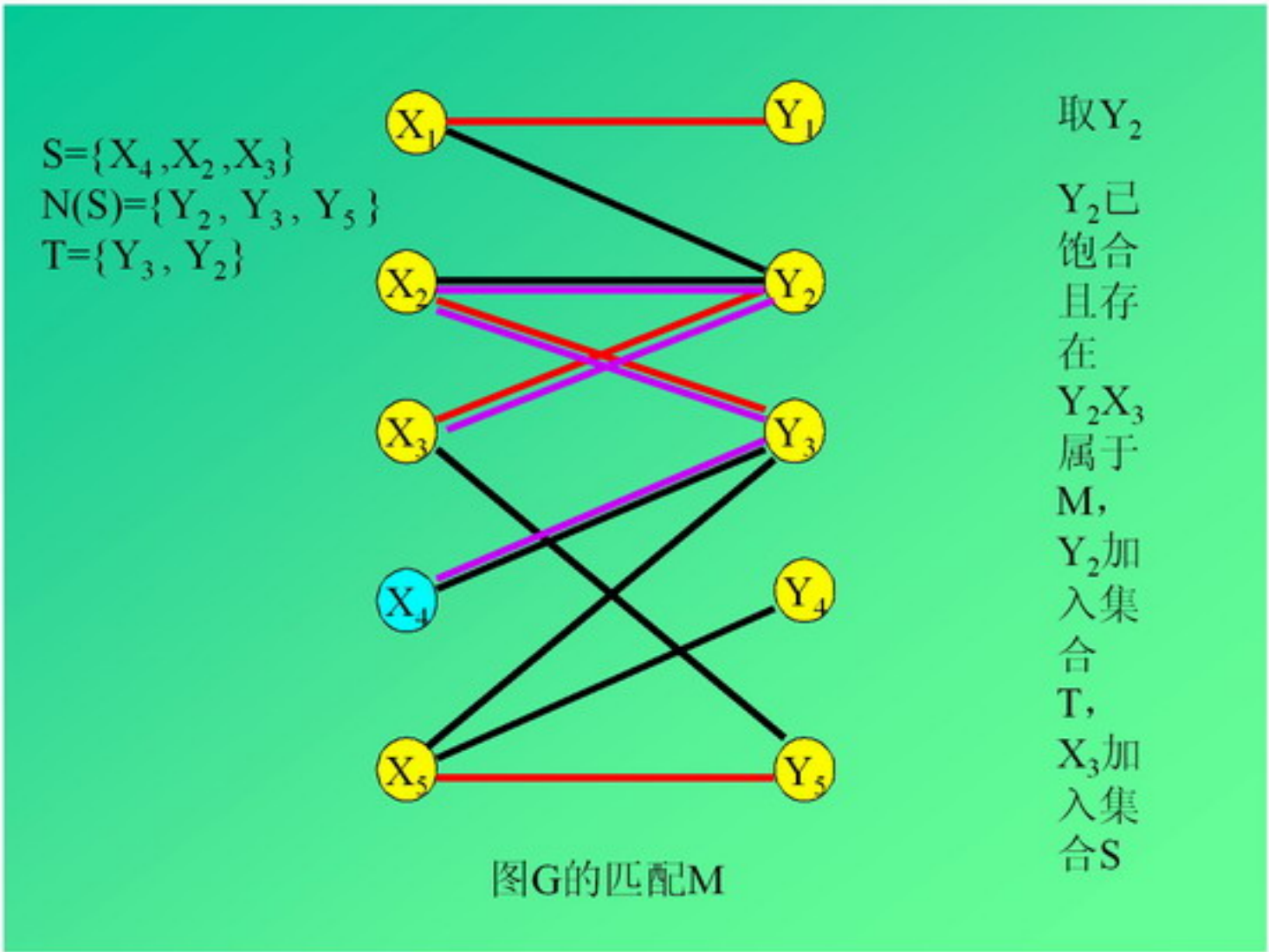
$S = \{X_2\}$
 $T = \{\}$

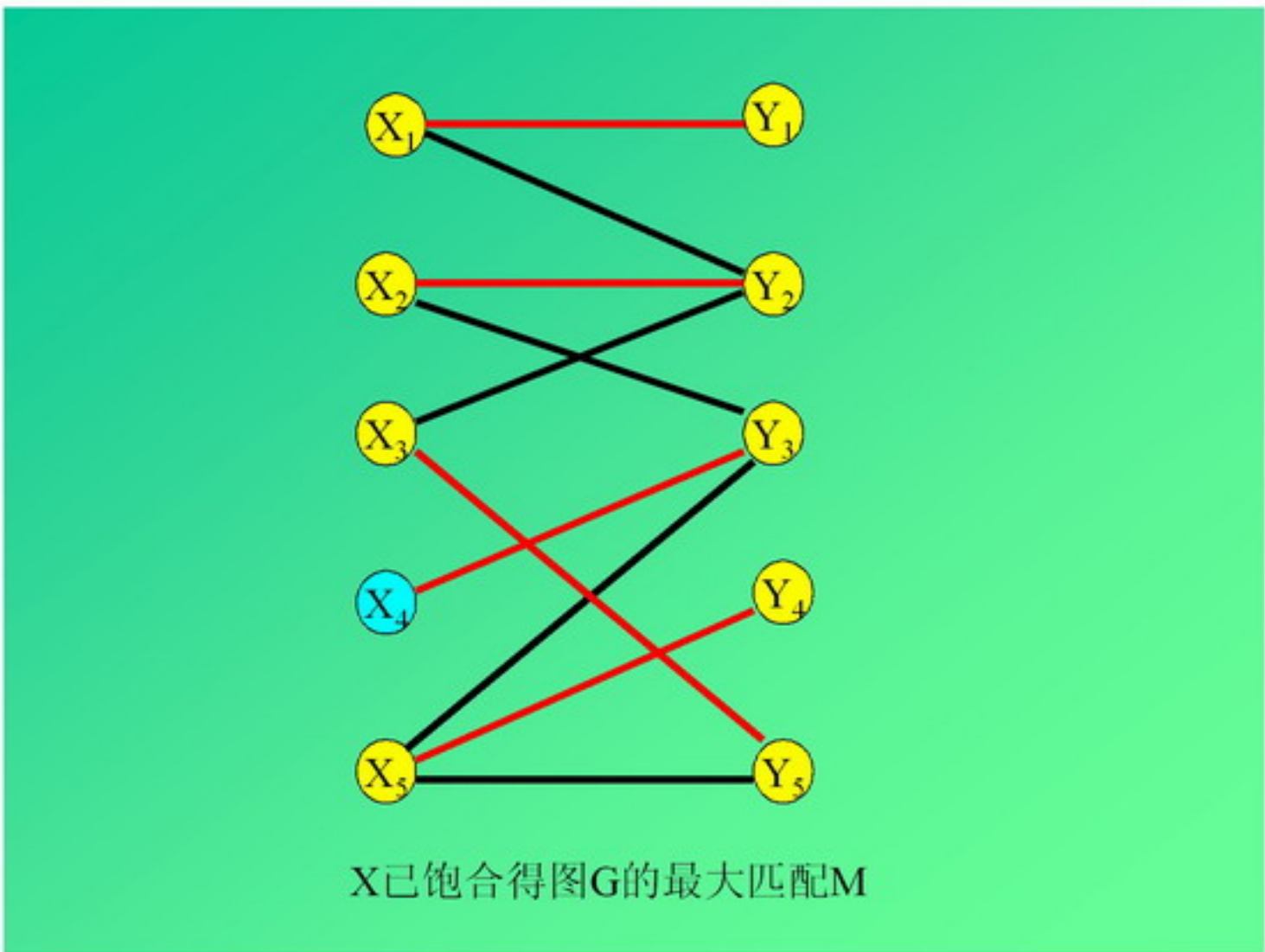
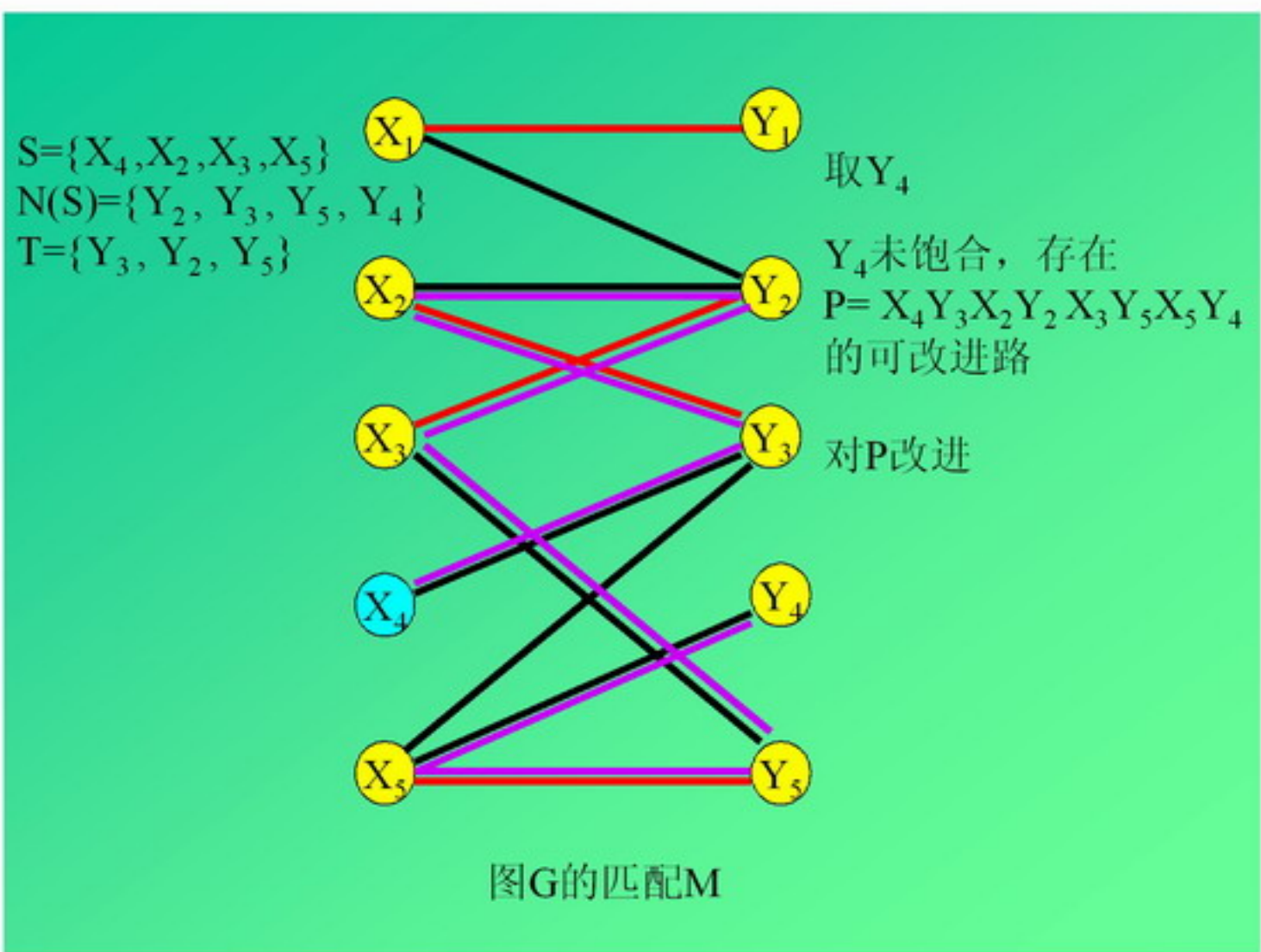
图G的匹配M

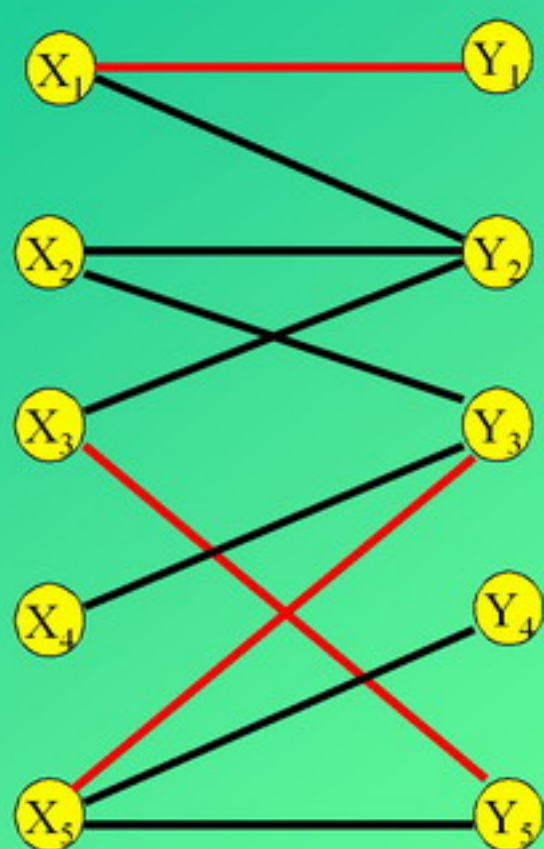






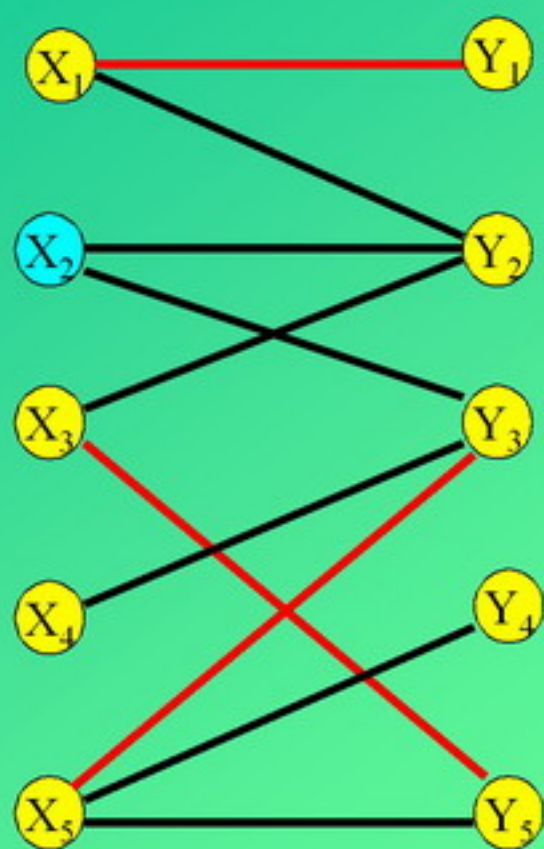






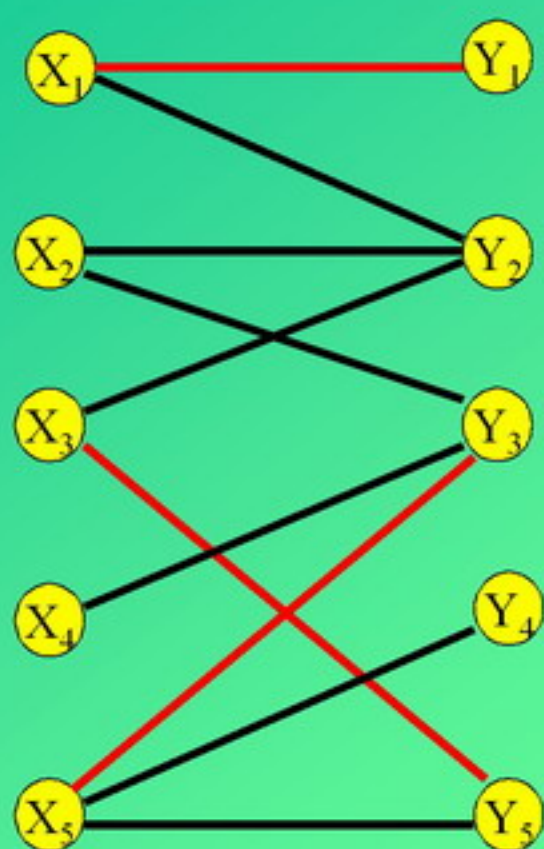
图G的匹配M

$S=\{X_2\}$
 $T=\{\}$

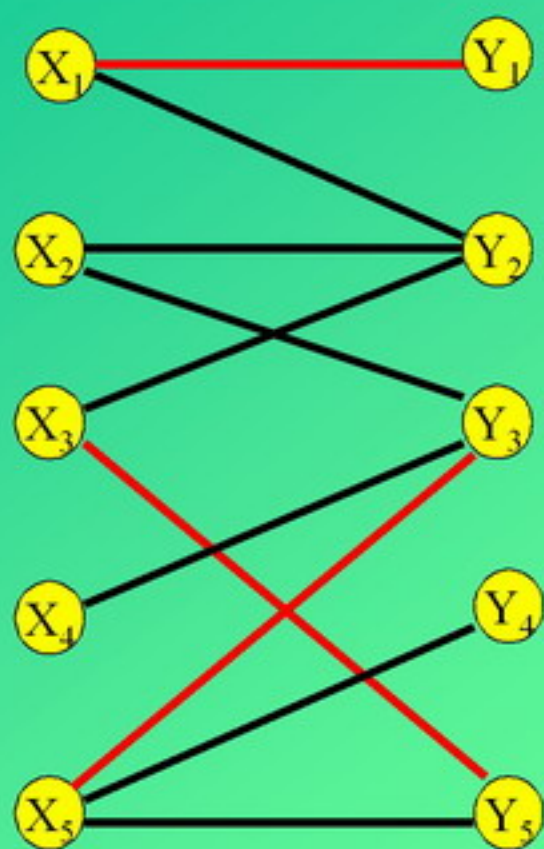


图G的匹配M

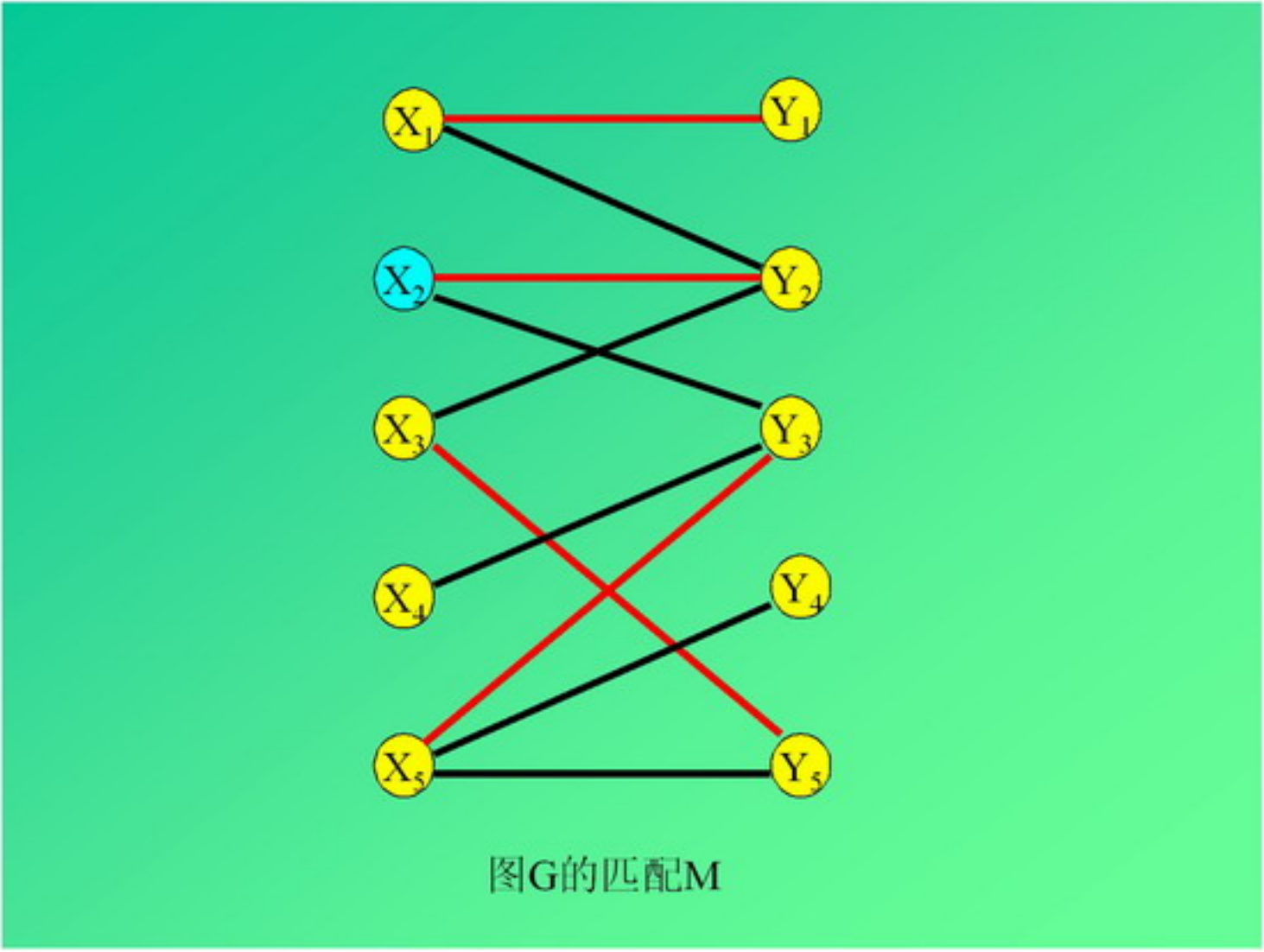
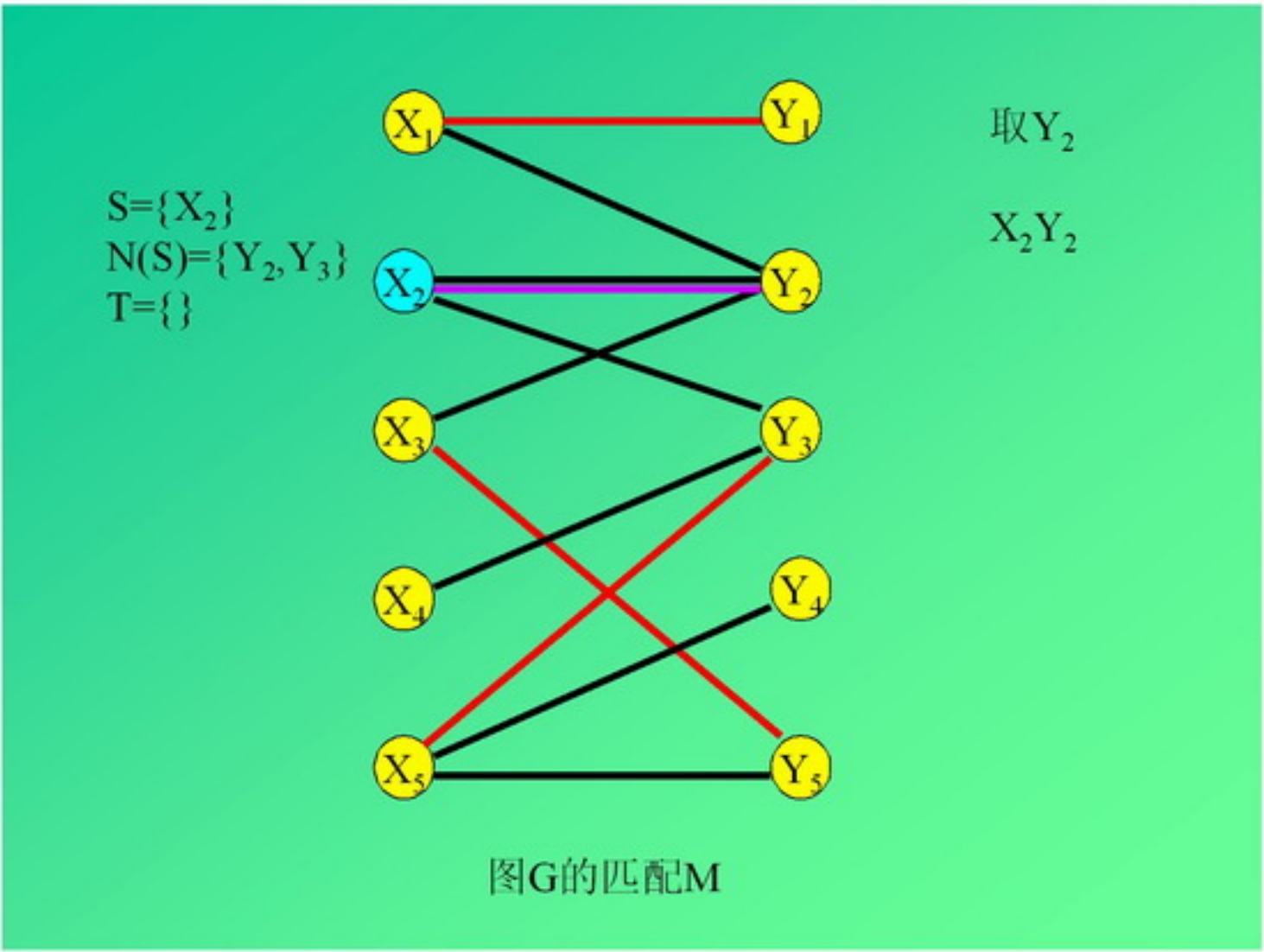
X 尚未饱和, 找出未饱和点 X_2

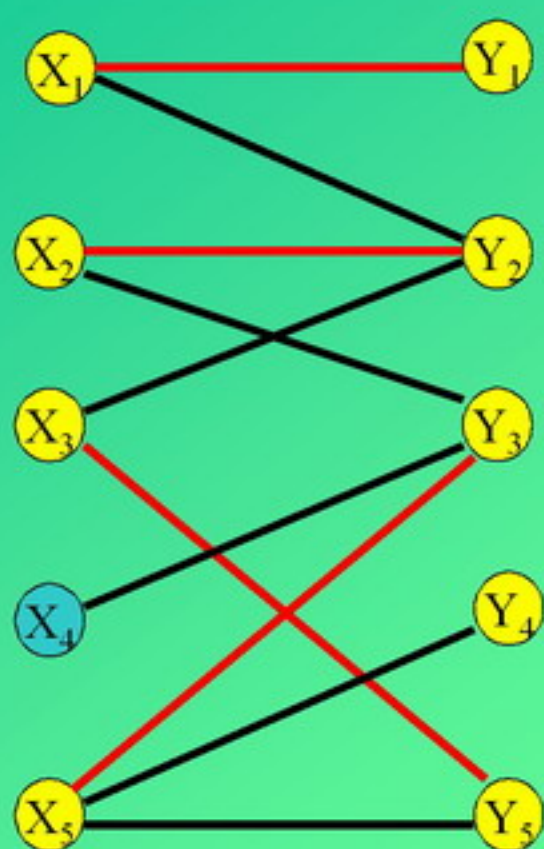


第二种变化

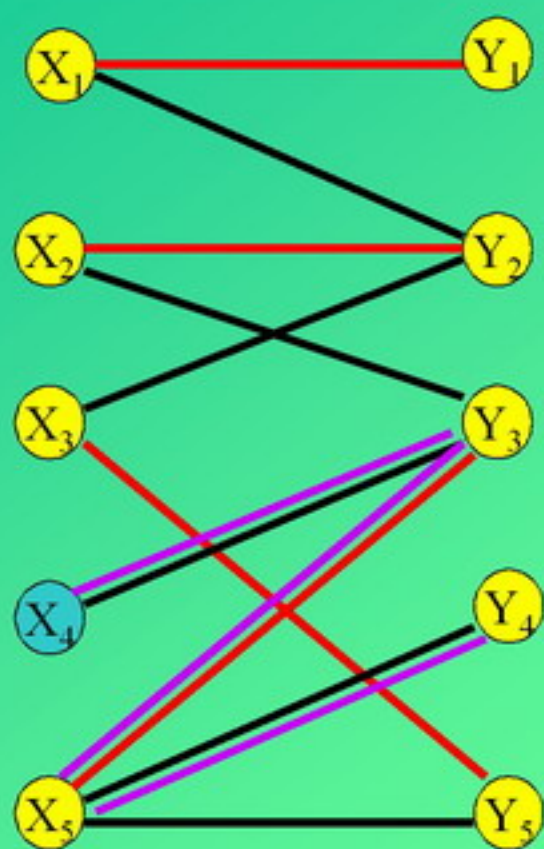


图G的匹配M

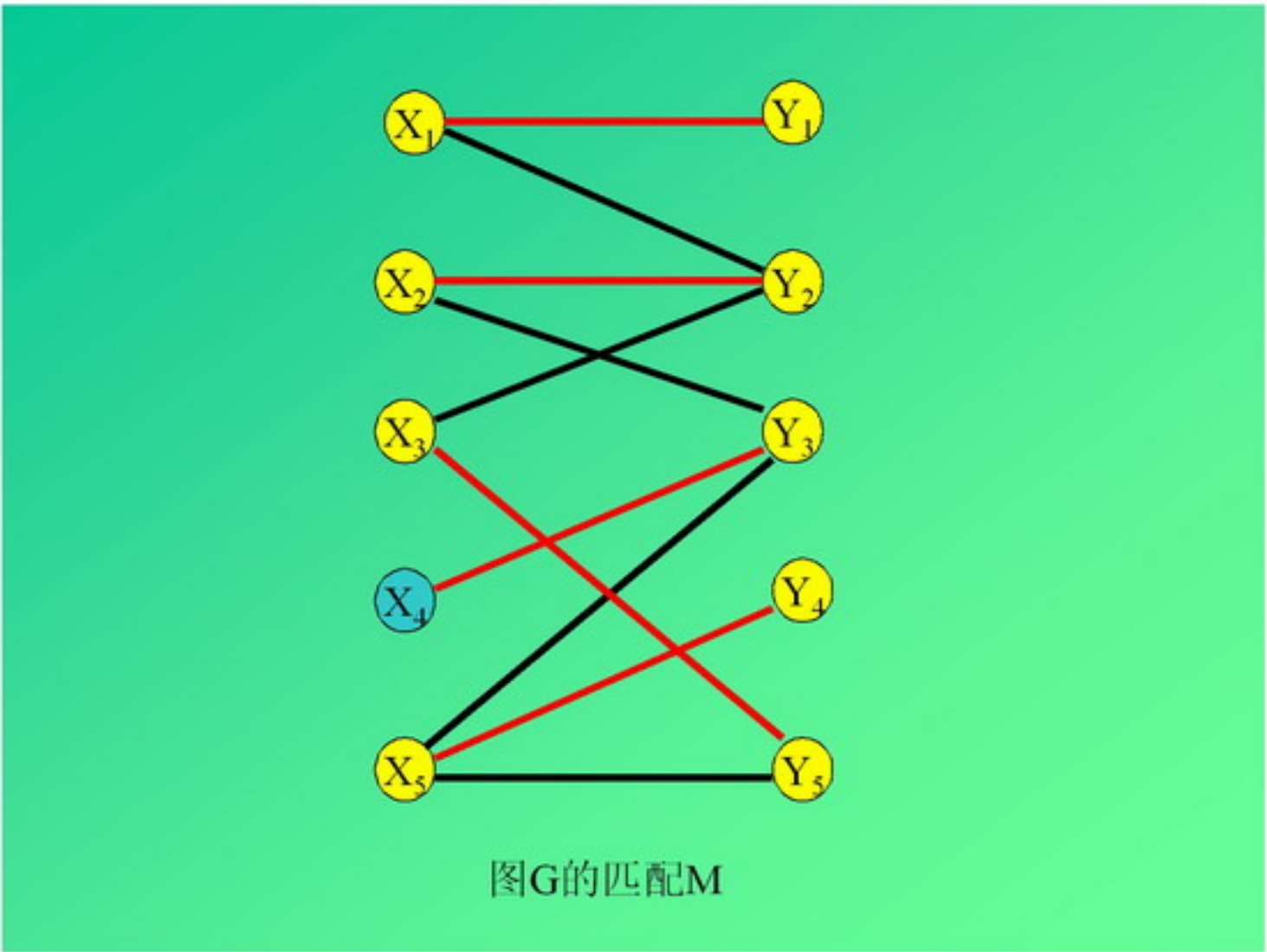




图G的匹配M



图G的匹配M



C 实现 (作者 BYVoid)

[cpp] view plaincopy

```
1. #include <stdio.h>
2. #include <string.h>
3. #define MAX 102
4.
5. long n,n1,match;
6. long adjl[MAX][MAX];
7. long mat[MAX];
8. bool used[MAX];
9.
10. FILE *fi,*fo;
11.
12. void readfile()
13. {
14.     fi=fopen("flyer.in","r");
15.     fo=fopen("flyer.out","w");
16.     fscanf(fi,"%ld%ld",&n,&n1);
17.     long a,b;
18.     while (fscanf(fi,"%ld%ld",&a,&b)!=EOF)
19.         adjl[a][ ++adjl[a][0] ]=b;
20.     match=0;
21. }
22.
23. bool crosspath(long k)
24. {
25.     for (long i=1;i<=adjl[k][0];i++)
26.     {
27.         long j=adjl[k][i];
28.         if (!used[j])
29.         {
30.             used[j]=true;
31.             if (mat[j]==0 || crosspath(mat[j]))
32.             {
33.                 mat[j]=k;
34.                 return true;
35.             }
36.         }
37.     }
38.     return false;
39. }
40.
41. void hungary()
42. {
43.     for (long i=1;i<=n1;i++)
44.     {
45.         if (crosspath(i))
46.             match++;
47.         memset(used,0,sizeof(used));
```



```
48.     }
49. }
50.
51. void print()
52. {
53.     fprintf(fo,"%ld",match);
54.     fclose(fi);
55.     fclose(fo);
56. }
57.
58. int main()
59. {
60.     readfile();
61.     hungary();
62.     print();
63.     return 0;
64. }
```

Pascal 实现（作者魂牛）

[\[delphi\]](#) [view plain](#)[copy](#)

```
1.  var
2.     a:array[1..1000,1..1000] of boolean;
3.     b:array[1..1000] of longint;
4.     c:array[1..1000] of boolean;
5.     n,k,i,x,y,ans,m:longint;
6.
7.  function path(x:longint):boolean;
8.  var
9.     i:longint;
10. begin
11.     for i:=1 to n do
12.         if a[x,i] and not c[i] then
13.             begin
14.                 c[i]:=true;
15.                 if (b[i]=0) or path(b[i]) then
16.                     begin
17.                         b[i]:=x;
18.                         exit(true);
19.                     end;
20.                 end;
21.             exit(false);
22.         end;
23.
24. procedure hungary;
25. var
26.     i:longint;
27. begin
28.     fillchar(b,sizeof(b),0);
29.     for i:=1 to m do
30.         begin
31.             fillchar(c,sizeof(c),0);
32.             if path(i) then inc(ans);
33.         end;
34.     end;
35.
36. begin
37.     fillchar(a,sizeof(a),0);
38.     readln(m,n,k);
39.     for i:=1 to k do
40.         begin
41.             readln(x,y);
42.             a[x,y]:=true;
43.         end;
44.     ans:=0;
45.     hungary;
46.     writeln(ans);
47. end.
```