```
                    ┌─────────────────────────────┐
                    │   heimer::control_node      │
                    └─────────────────────────────┘
                                  ▲
                                  │
                                  │
          ┌─────────────────────────────────────────┐
          │        heimer::phaser< Position,         │
          │            IntPos, Speed >               │
          └─────────────────────────────────────────┘
                                  ▲
                                  │
                                  │
          ┌─────────────────────────────────────────┐
          │        heimer::stepctr< Position,        │
          │            IntPos, Speed >               │
          └─────────────────────────────────────────┘
```