2023 数值代数期末 1,4,6

@rosefantasie

2023年12月22日

- **1.** 设 $B \in A$ 的任意子矩阵,且是方阵,证明 $\|B\|_p \le \|A\|_p$. $\|\cdot\|_p$ 表示相应矩阵由对应尺寸向量的 p 范数诱导粗的矩阵算子范数, $1 \le p \le \infty$.
- **解.** 设 $B \not\in m \times m$, $A \not\in n \times n$ 的, $m \le n$. 任意 $x \in \mathbb{R}^m$, 存在对应的 $\tilde{x} \in \mathbb{R}^n$ 为 x 用零扩充 后的 n 维向量,且 $Bx \not\in A\tilde{x}$ 的子向量。

$$\|B\|_p = \max_{\|x\|_p = 1} \|Bx\|_p \le \max_{\|x\|_p = 1} \|A\tilde{x}\|_p \le \max_{\|\tilde{x}\|_p = 1} \|A\tilde{x}\|_p = \|A\|_p.$$

写出范数定义得 2 分。

不妨设 B 为 A 的左上角子矩阵 (或其他位置),要说明乘排列方阵后范数值不变。未说明者-1. 用分量的幂次和写的若没考虑 $p=\infty$ -2.

4.

$$T_{n} = \begin{pmatrix} \alpha_{1} & \beta_{2} & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ \beta_{2} & \alpha_{2} & \beta_{3} & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \beta_{3} & \alpha_{3} & \beta_{4} & \cdots & 0 \\ \vdots & & \ddots & \ddots & \ddots & \\ 0 & \cdots & 0 & \beta_{n-1} & \alpha_{n-1} & \beta_{n} \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & \beta_{n} & \alpha_{n} \end{pmatrix}$$

为实对称不可约三对角阵,设 $p_i(\lambda)$ 为 $T_n - \lambda I$ 的各阶顺序主子式, $i = 1, 2, \dots, n$.

- (a) 证明 $p_i(\lambda), p_{i+1}(\lambda)$ 没有公共根;
- (b) 证明 $p_n(\lambda)$ 只有单根。
- 解. (a) 由定义知 $p_i(\lambda)$ 满足

$$p_0(\lambda) = 1, p_1(\lambda) = \alpha_1 - \lambda,$$

$$p_i(\lambda) = (\alpha_i - \lambda)p_{i-1}(\lambda) - \beta_i^2 p_{i-2}(\lambda), i = 2, \dots, n.$$

假设存在 i, $p_i(\lambda)$ 和 $p_{i-1}(\lambda)$ 有公共根 μ , 则

$$0 = p_i(\mu) = (\alpha_i - \mu)p_{i-1}(\mu) - \beta_i^2 p_{i-2}(\mu),$$

(b) 课本 220 页.

全写对得 5 分,写出归纳法前两项得 2 分。

- **6.** 给定对称正定矩阵 A, 如果 A 至多有 l 个互不相同的特征值,则共轭梯度法至多 l 步就可以得到方程组 Ax = b 的精确解。
- **解.** A 至多有 l 个互不相同的特征值,则 A 的最小多项式 $d_A(\lambda)$ 至多 l 次。设 $d_A(\lambda) = \sum_{i=0}^l c_i \lambda^i$.则 $A^l r_0 \in \operatorname{span}\{r_0, Ar_0, \cdots, A^{l-1}r_0\}$,即 $\operatorname{span}\{r_0, Ar_0, \cdots, A^{n-1}r_0\}$ 的维数至多是 l. 又 $\operatorname{span}\{r_0, \cdots, r_{n-1}\} = \operatorname{span}\{p_0, \cdots, p_{n-1}\} = \operatorname{span}\{r_0, Ar_0, \cdots, A^{n-1}r_0\}$ (写出这个等式给 f 分),故共轭梯度法至多 f 步就可以得到精确解。

由 l 个互不相同的特征值推出 Krylov 子空间维数至多是 l 的过程没写-5. 写了共轭梯度法的表达式送 2 分。 \qed

2023 数值代数期末 2、3、5 评分标准

游瀚哲

2023年12月23日

- 2.(1) 对于给定的单位向量 x, 构造两个不同的正交矩阵 Q_1, Q_2 使得 $Q_i e_1 = x, i = 1, 2$
- (2) 设 $A \in \mathbf{C}^{n \times n}$,并假定 $\lambda \in \mathbf{C}$ $u \in \mathbf{C}^n (u \neq 0)$,且 λ 不是 A 的特征值。证明:可选择 $E \in \mathbf{C}^{n \times n}$ 满足 $||E||_F = \frac{||u||_2}{||v||_2}$

使得向量 $v = (\lambda I - A)^{-1}u$ 是 A + E 的一个特征向量。

(1) 计算 $v = x - e_1, w = \frac{v}{||v||_2}$,则 $H = I - 2ww^T$ 为所求的变换。

 $x^{(1)}=x$, 对 $x^{(k)}$ 的第 k+1 行,找到对应将其置为 0 的 Givens 变换 Pk, $x^{(k+1)}=P_kx^{(k)}$ 。则 $K=\prod_{i=1}^{n-1}P_i^T$ 即为所求。

1个5分,Gram-Schmidt正交化需要给出过程和线性无关基的构造,其他答案酌情给分。

$$(2)E = \frac{uv^T}{||v||_2^2}, ||E||_F = \frac{||u||_2}{||v||_2} (A+E)v - \lambda v = (A-\lambda I)(\lambda I - A)^{-1}u + \frac{uv^Tv}{||v||_2^2} = 0$$

- 5 分,构造 household 阵 $/\lambda I A$ 得 3 分。未构造矩阵虚空证明酌情给分。
- 3.(1) 证明矩阵单特征值的左右特征向量不垂直
- (2) 证明对称矩阵不同特征值对应的特征向量互相垂直
- (3) 设

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

,考察对 $u_0 = (1,1,1,1)^T$ 应用幂法所得序列的特性,并给出得到精确到三位有效数字所需的迭代次数。

 $(1)\lambda_i$ 为单特征值 \Rightarrow $\exists P, P^{-1}AP = \begin{pmatrix} \lambda_i & 0 \\ 0 & * \end{pmatrix}$, P 的第一列为对应右特征向量, P^{-1} 的第一行

为对应左特征向量,二者内积为1,而特征向量只能是它们的非零常数倍,故左右特征向量不垂直

- 5 分, 计算 $y^T Ax$ 不得分, 未考虑特征向量放缩扣 1 分。
- (2) 设 x 是 λ_i 对应的特征向量, y 是 λ_i 对应的特征向量。

$$\lambda_i x^T y = x^T A^T y = x^T A y = \lambda_j x^T y$$

$$\Rightarrow (\lambda_i - \lambda_j) x^T y = 0 \Rightarrow x^T y = 0$$

5分

$$(3)A^{n} = \begin{pmatrix} 1 & 3n & 3n(n-1) & 2n(n-1)(n-2) \\ 0 & 1 & 2n & n(n-1) \\ 0 & 0 & 1 & n \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, A^{n}u_{0} = \begin{pmatrix} n^{3} + 2n + 1 \\ n^{2} + n + 1 \\ n + 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

归一化后可知特征向量为 $(1,0,0,0)^T$

三位有效数字要求 $\frac{n^3+2n+1}{n^2+n+1} = n-1 + \frac{2n+2}{n^2+n+1} > 1000, n \ge 1001$

计算 $A^n 2$ 分,得到序列 2 分,得到收敛特征向量 2 分,计算有效数字过程 2 分,结果 2 分,1000 左右可得 1 分。

5.

$$A = \begin{pmatrix} \alpha_1 & \beta_2 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ \gamma_2 & \alpha_2 & \beta_3 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \gamma_3 & \alpha_3 & \beta_4 & \cdots & 0 \\ \vdots & & \ddots & \ddots & \ddots & \\ 0 & \cdots & 0 & \gamma_{n-1} & \alpha_{n-1} & \beta_n \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & \gamma_n & \alpha_n \end{pmatrix}$$

为非奇异三对角阵,令 A=D+L+U,D 为 A 的对角部分,L 为 A 的下三角部分,U 为 A 的上三角部分。

(1) $B_J = I_n - D^{-1}A, B_{GS} = -(L+D)^{-1}U, p_{B_J}(\lambda), p_{B_{GS}}(\lambda)$ 分别为 $B_J, B_{GS}B_J, B_{GS}$ 的特征 多项式

证明 $p_{B_J}(\lambda) = det(-D^{-1})det(L + \lambda D + U)$

$$p_{B_{GS}}(\lambda) = det(-(L+D)^{-1})det(\lambda L + \lambda D + U)$$

- (2) 证明 $det(\lambda^2 L + \lambda^2 D + U) = \lambda^n det(L + \lambda D + U)$
- (3) 证明 $\rho(B_{GS}) = \rho(B_J)^2$ 其中 $\rho(B_{GS}), \rho(B_J)$ 分别为 B_{GS} 和 B_J 的谱半径。当两种算法均收敛时,Jacobi 迭代和 G-S 迭代哪种收敛速度更快。并解释原因。

$$(1)p_{B,i}(\lambda) = det(B_I - \lambda I) = det(-D^{-1}(L + U + \lambda D)) = det(-D^{-1})det(L + \lambda D + U)$$

$$\begin{split} p_{B_{GS}}(\lambda) &= \det(B_{GS} - \lambda I) = \det(-(L+D)^{-1}(\lambda L + \lambda D + U)) = \det(-(L+D)^{-1})\det(\lambda L + \lambda D + U) \\ p_{B_J}(\lambda) & \text{ } 2 \text{ } \dot{\mathcal{T}}, p_{B_{GS}}(\lambda) & \text{ } \dot{\mathcal{T}}, \end{split}$$

(2) 设 $\lambda^2L + \lambda^2D + U$ 的顺序主子式为 $p_i(\lambda)$, $(L + \lambda D + U)$ 的顺序主子式为 $q_i(\lambda)$ 。 采用归纳证明,n=1,2 可直接验证

由行列式的 Laplace 展开,有 $p_i(\lambda) = \lambda^2 a_i p_{i-1}(\lambda) - \lambda^2 \gamma_i \beta_i p_{i-2}(\lambda)$, $q_i(\lambda) = \lambda a_i q_{i-1}(\lambda) - \gamma_i \beta_i q_{i-2}(\lambda)$,带入归纳条件即有 $p_i(\lambda) = \lambda^i q_i(\lambda)$

取i=n即证。

p.s. 本题做法很多,直接相似变换, schur 补打洞均可。

- 10 分,根据过程酌情给分
- (3) 由 (1)(2),考虑对应的特征多项式可得,若 λ 是 B_J 的特征值,则 λ^2 是 B_{GS} 的特征值 $\Rightarrow \rho(B_J)^2 = (max|\lambda(B_J)|)^2 = max(\lambda(B_J))^2 = max|(\lambda(B_{GS}))| = \rho(B_{GS})$ 迭代均收敛时,二者迭代矩阵谱半径小于 1,故 G-S 迭代矩阵的谱半径更接近 0,收敛更快。

证明谱半径关系 5 分,说明收敛速率 5 分,GS 迭代矩阵特征值开根号扣 1 分,没说明谱半径是最大模特征值扣 1 分。