

# Interpolacja za pomocą węzłów Czebyszewa

Michael Tryfanau

3 lutego 2025

# Spis treści

<b>1</b>	<b>Cel projektu</b>	<b>3</b>
<b>2</b>	<b>Podstawowe dane, metody i zasoby</b>	<b>3</b>
2.1	Środki techniczne . . . . .	3
2.2	Dane o wybranej funkcji i przedziale . . . . .	3
<b>3</b>	<b>Przebieg eksperymentu</b>	<b>3</b>
3.1	Hipoteza . . . . .	3
3.2	Węzły interpolacji . . . . .	4
3.2.1	Teoria . . . . .	4
3.2.2	Zastosowanie teorii . . . . .	4
3.2.3	Tabela . . . . .	5
3.3	Przebieg interpolacji . . . . .	5
3.3.1	Teoria . . . . .	5
3.3.2	Zastosowanie teorii . . . . .	5
3.3.3	Wielomiany interpolacyjne . . . . .	6
3.3.4	Wykres . . . . .	7
3.3.5	Błąd interpolacji . . . . .	7
3.3.6	Interpretacja otrzymanych wyników . . . . .	8
<b>4</b>	<b>Dodatkowe badania</b>	<b>8</b>
4.1	Przygotowanie . . . . .	8
4.2	Przeprowadzenie badań . . . . .	9
4.3	Węzły interpolacji . . . . .	9
4.4	Wyniki . . . . .	10
4.5	Interpretacja otrzymanych wyników . . . . .	11
<b>5</b>	<b>Wnioski</b>	<b>11</b>

# 1 Cel projektu

Celem projektu było badanie interpolacji z używaniem różnie wybranych węzłów:

- Węzłów równie odległych od siebie na wybranym przedziale
- Węzłów Czebyszewa

i porównanie tych dwóch algorytmów.

## 2 Podstawowe dane, metody i zasoby

### 2.1 Środki techniczne

Obliczenia wykonywano na własnym laptopie, gdzie w IDE **Visual Studio Code** napisano program w języku **Python**. Użyto bibliotek: **math** oraz **matplotlib**, **numpy**. Dokument ze sprawozdaniem o projekcie sporządzono za pomocą **L<sup>A</sup>T<sub>E</sub>X**.

### 2.2 Dane o wybranej funkcji i przedziale

Interpolowana funkcja:

$$f(x) = \sin\left(\frac{1}{x^2 + e^x}\right) \quad (1)$$

Dla projektu użyto interpolacji **Newtona**.

Parametry przedziału:

$$a = -5,3, \quad b = 4,7, \quad n = 10$$

czyli 11 węzłów.

## 3 Przebieg eksperymentu

### 3.1 Hipoteza

Autor przypuszcza, że za pomocą węzłów Czebyszewa uda się otrzymać wykres, będący znacznie bliższym do tego funkcji 1 w porównaniu do wykresu wielomianu interpolacyjnego otrzymanego za użyciem węzłów równooddalonych. W dodatku błąd interpolacji będzie widocznie mniejszy.

## 3.2 Węzły interpolacji

### 3.2.1 Teoria

Według wykładu generujemy węzły Czebyszewa w następujący sposób:

$$x_i^* = \frac{b-a}{2} \cdot \cos\left(\frac{2i+1}{2n+1}\pi\right) + \frac{a+b}{2}, \quad 0 \leq i \leq n \quad (2)$$

### 3.2.2 Zastosowanie teorii

Z tą wiedzą generujemy węzły interpolacji za pomocą następnnej funkcji:

Listing 1: Funkcja generacji węzłów

---

```
def generate_xes(a, b, n):  
    #vars for the function graph  
    x=np.linspace(a,b,1000)  
    #classic interpolation nodes  
    x_int=(np.linspace(a,b,n+1))  
    #Chebyshev nodes  
    x_ch=[((b-a)/2)*cos(pi*(2*i+1)/(2*n+2))+((a+b)/2) for i in  
          range(n+1)]  
    res = { "function": x, "interpolation": x_int, "chebyshev":  
            x_ch }  
    return res
```

---

### 3.2.3 Tabela

Poprzez wywoływanie tej funkcji otrzymano następujące węzły interpolacji:

$i$	Węzeł równooddalony	Węzeł Czebyszewa
0	-5,3	4,649107209404663
1	-4,3	4,248159976772592
2	-3,3	3,4787478717712914
3	-2,3	2,4032040872779885
4	-1,3	1,108662784207149
5	-0,3	-0,2999999999999984
6	0,7	-1,7086627842071482
7	1,7	-3,003204087277986
8	2,7	-4,078747871771291
9	3,7	-4,848159976772591
10	4,7	-5,249107209404663

Tabela 1: Tabela węzłów interpolacji

## 3.3 Przebieg interpolacji

### 3.3.1 Teoria

Wielomian interpolacyjny Newtona wygląda następująco:

$$W_n(x) = c_{0,0} + c_{0,1}(x - x_0) + c_{0,2}(x - x_0)(x - x_1) + \dots + c_{0,n}(x - x_0)(x - x_1) \dots (x - x_{n-1}) \quad (3)$$

Gdzie współczynniki  $c_{0,0}, c_{0,1}, \dots, c_{0,n}$  są wyznaczone jako:

$$c_{i,j} = \begin{cases} j = 0 & \Rightarrow y_i \\ 1 \leq j \leq n & \Rightarrow \frac{c_{i+1,j-1} - c_{i,j-1}}{x_{i+j} - x_i} \end{cases} \quad (4)$$

Użyjemy równań 3 i 4 w następującej części.

### 3.3.2 Zastosowanie teorii

A interpolujemy my za pomocą funkcji:

Listing 2: Funkcja interpolacji Newtona

---

```
def interpolate(x, y):
    newton_table = [[y[len(y)-i-1]+[0]*(i-1) for i in
                      range(len(y), 0, -1)]
                    for i in range(len(y)-2, -1, -1):
                      for j in range(1, len(newton_table[i])):
                        newton_table[i][j]=(newton_table[i+1][j-1]-
                                              newton_table[i][j-1])/(x[i+j]-x[i])
    return [lambda z:
            newton_table[0][0]+sum([newton_table[0][i]*prod([(z-x[j])
                      for j in range(i)]) for i in range(1,
                      len(newton_table[0]))]), newton_table[0]]
```

---

Ta funkcja zwraca gotowy wielomian interpolacyjny (poprzez `lambda`), za pomocą którego można wstawić węzły do funkcji pomocniczej, która stwarza dla dowolnej funkcji  $F$  i zbioru  $X$  jego obraz, ale też i współczynniki  $c_{0,0}, c_{0,1}, \dots, c_{0,n}$ , których wartości są przesyłane do pliku.

### 3.3.3 Wielomiany interpolacyjne

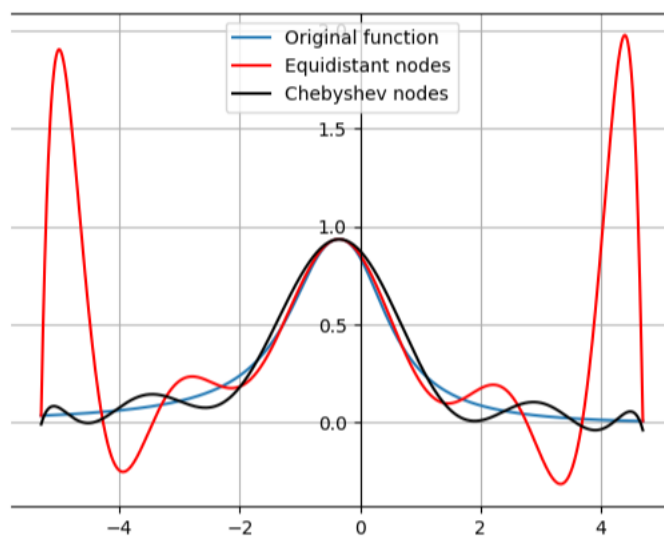
Za pomocą wzorów 3 oraz 4 możemy uzyskać wielomian interpolacyjny, używając tych współczynników:

$c_{0,i}$	Współczynniki na węzłach r.o.	Współczynniki na węzłach Czebyszewa
0	0,035586017532897744	0,007929762965125289
1	0,018431307949521192	-0,00855625888676866
2	0,009470538039314861	0,005014907212819489
3	0,006125719371200611	-0,002567607805399241
4	0,004908579157430042	0,0020823868829243477
5	-0,002836472496128449	-0,00022539177128791
6	-0,0006963035621500522	-0,0008218729724849621
7	0,0009532899678599745	-0,00038410634637789934
8	-0,0004045393494760657	-0,00010989126129072859
9	0,00011033517688382007	$-2,459359655731805 \times 10^{-5}$
10	$-2,2623531398049946 \times 10^{-5}$	$-4,867662770044368 \times 10^{-6}$

Tabela 2: Tabela współczynników wielomianów interpolacji Newtona dla funkcji  $f(x) = \sin(\frac{1}{x^2+e^x})$

### 3.3.4 Wykres

Wykres funkcji  $f(x) = \sin(\frac{1}{x^2+e^x})$  oraz wielomianów interpolacji Newtona za pomocą węzłów równooddalonych i Czebyszewa na przedziale  $[-5, 3, 4, 7]$ :



Rysunek 1: Wykresy funkcji  $f(x)$  oraz wielomianów interpolacyjnych

### 3.3.5 Błąd interpolacji

**Obliczenie** Obliczamy błąd bezwzględny interpolacji za pomocą następującej funkcji:

Listing 3: Funkcja obliczenia błędów interpolacji

---

```
def compute_error(x_test, f_true, f_int):  
    f_true = test_function(x_test, f_true)  
    f_int = test_function(x_test, f_int)  
    return (np.abs(np.array(f_true) - np.array(f_int)))
```

---

**Wartości błędów** Na początku obliczmy błędy na węzłach interpolacji:

$i$	Błędy na węzłach równooddalonych	Błędy na węzłach Czebyszewa
0	0,00000000	0,00000000
1	0,00000000	0,00000000
2	0,00000000	0,00000000
3	$2,77555756 \times 10^{-17}$	0,00000000
4	$5,55111512 \times 10^{-17}$	$2,77555756 \times 10^{-17}$
5	$2,22044605 \times 10^{-16}$	$1,11022302 \times 10^{-16}$
6	$3,88578059 \times 10^{-16}$	$2,77555756 \times 10^{-16}$
7	$4,16333634 \times 10^{-16}$	$2,41473508 \times 10^{-15}$
8	$1,57512892 \times 10^{-15}$	$1,91513472 \times 10^{-15}$
9	$1,55084279 \times 10^{-14}$	$3,94823063 \times 10^{-14}$
10	$4,69589645 \times 10^{-15}$	$1,13103971 \times 10^{-15}$

Tabela 3: Tabela błędów interpolacji dla funkcji  $f(x) = \sin(\frac{1}{x^2+e^x})$

Sumując, dostajemy następujące wartości błędów bezwzględnych interpolacji:

Dla węzłów równooddalonych:  $R_{int} = 2,288967626551397 \times 10^{-14}$

Dla węzłów Czebyszewa:  $R_{cheb} = 4,535954944984155 \times 10^{-14}$

Tym samym  $R_{cheb} > R_{int}$ .

### 3.3.6 Interpretacja otrzymanych wyników

Hipoteza się sprawdziła częściowo. Dostaliśmy coś nieprzewidzianego: gdy wykresy, które dostaliśmy, jest oczekiwany dla takiej procedury, otrzymany błąd ogólny dla węzłów Czebyszewa okazał się wyższy od tego dla węzłów równooddalonych.

## 4 Dodatkowe badania

### 4.1 Przygotowanie

Sprawdzimy działalność programu z innymi danymi wejściowymi. Nowa funkcja  $g(x)$ :

$$g(x) = \frac{25}{1 + 3x^2} \quad (5)$$



Parametry przedziału:

$$a = -5, b = 5, n = 10$$

## 4.2 Przeprowadzenie badań

Badanie zostało przeprowadzone za użyciem tego samego programu Pythonowego, też za użyciem funkcji wskazanych w listingach w tym dokumencie.

## 4.3 Węzły interpolacji

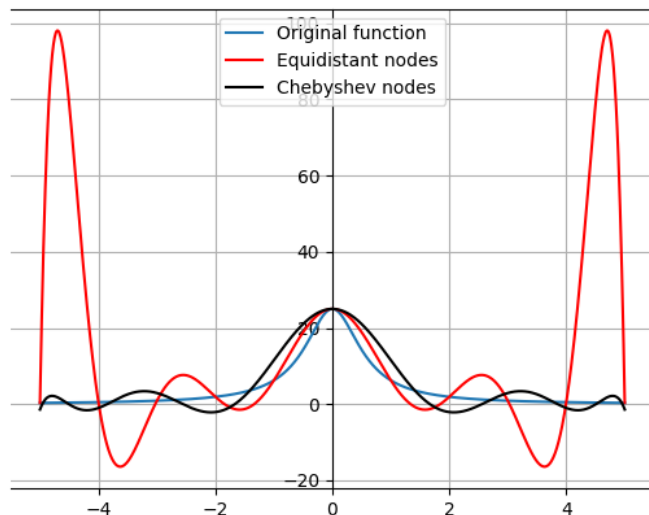
Nowe węzły interpolacji:

$i$	Węzeł równooddalony	Węzeł Czebyszewa
0	-5	4,949107209404663
1	-4	4,548159976772592
2	-3	3,7787478717712912
3	-2	2,7032040872779883
4	-1	1,4086627842071489
5	0	$1,4163847244119948 \times 10^{-15}$
6	1	-1,4086627842071484
7	2	-2,703204087277986
8	3	-3,778747871771291
9	4	-4,548159976772591
10	5	-4,949107209404663

Tabela 4: Tabela nowych węzłów interpolacji

## 4.4 Wyniki

Nowe wykresy:



Rysunek 2: Wykresy funkcji  $g(x)$  oraz wielomianów interpolacyjnych

Nowe błędy na węzłach interpolacji:

$i$	Błędy na węzłach równooddalonych	Błędy na węzłach Czebyszewa
0	0,00000000	0,00000000
1	0,00000000	0,00000000
2	0,00000000	0,00000000
3	$2,22044605 \times 10^{-16}$	0,00000000
4	0,00000000	$4,44089210 \times 10^{-16}$
5	$3,55271368 \times 10^{-15}$	$3,55271368 \times 10^{-15}$
6	$1,24344979 \times 10^{-14}$	$7,99360578 \times 10^{-15}$
7	$1,64979141 \times 10^{-13}$	$1,99840144 \times 10^{-14}$
8	$4,34208225 \times 10^{-13}$	$3,03201908 \times 10^{-13}$
9	$8,05466804 \times 10^{-13}$	$3,01370040 \times 10^{-13}$
10	$2,72848411 \times 10^{-12}$	$1,25055521 \times 10^{-12}$

Tabela 5: Tabela błędów interpolacji dla funkcji  $g(x) = \frac{25}{1+3x^2}$

Sumując, dostajemy następujące nowe wartości błędów bezwzględnych interpolacji:

Dla węzłów równooddalonych:  $R_{int} = 4,14934753223406 \times 10^{-12}$

Dla węzłów Czebyszewa:  $R_{cheb} = 1,88710158610661 \times 10^{-12}$

Koniecznienależy odznaczyć, że tym razem  $R_{cheb} < R_{int}$ .

## 4.5 Interpretacja otrzymanych wyników

Tym razem hipoteza się potwierdziła. Nie tylko wykres wielomianu interpolacyjnego, dostanego za pomocą węzłów Czebyszewa, jest bliższy do wykresu funkcji  $g(x)$ , ale błąd bezwzględny interpolacji też jest mniejszy. Tym samym, można stwierdzić, że poziom mocy efektu Rungego oraz efektywności węzłów Czebyszewa zależy od badanej funkcji.

## 5 Wnioski

Tym eksperymentem zbudowano wielomiany interpolacyjne Newtona dla węzłów równooddalonych i węzłów Czebyszewa. Zbadano działanie wybrania węzłów Czebyszewa na efektywność interpolacji wielomianowej Newtona.

Postawiona hipoteza się sprawdziła tylko w części. Stwierdzono, że różnica w błędach bezwzględnych jest spowodowana właściwościami funkcji  $f(x)$ , bo uruchomienie programu z funkcją  $g(x)$  prowadzi do potwierdzenia oryginalnej hipotezy.