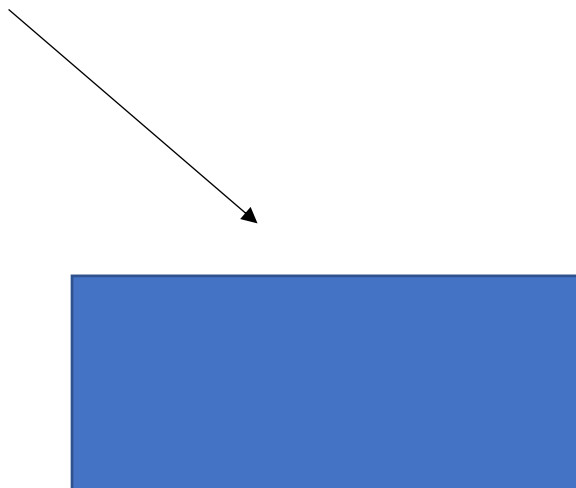
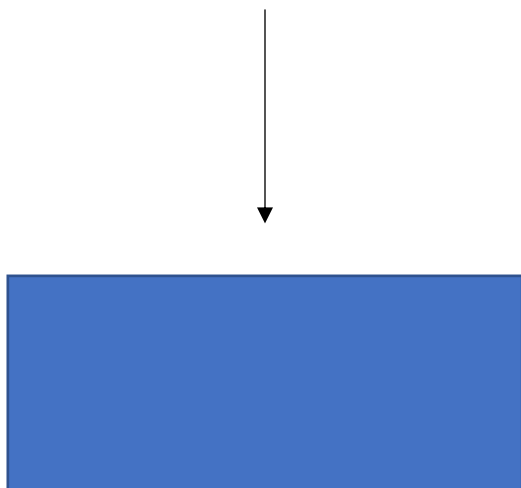
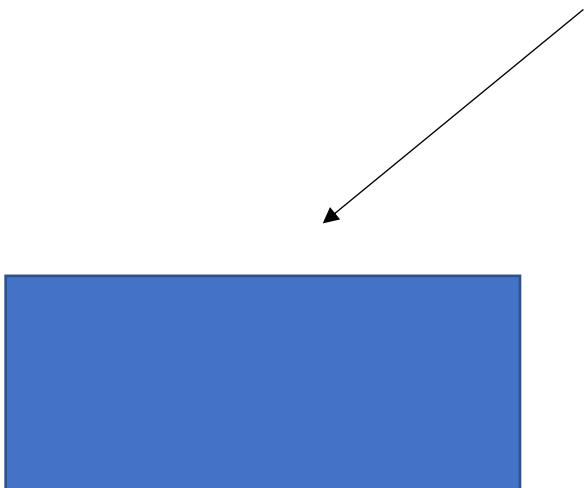


# Интеллектуальный анализ данных

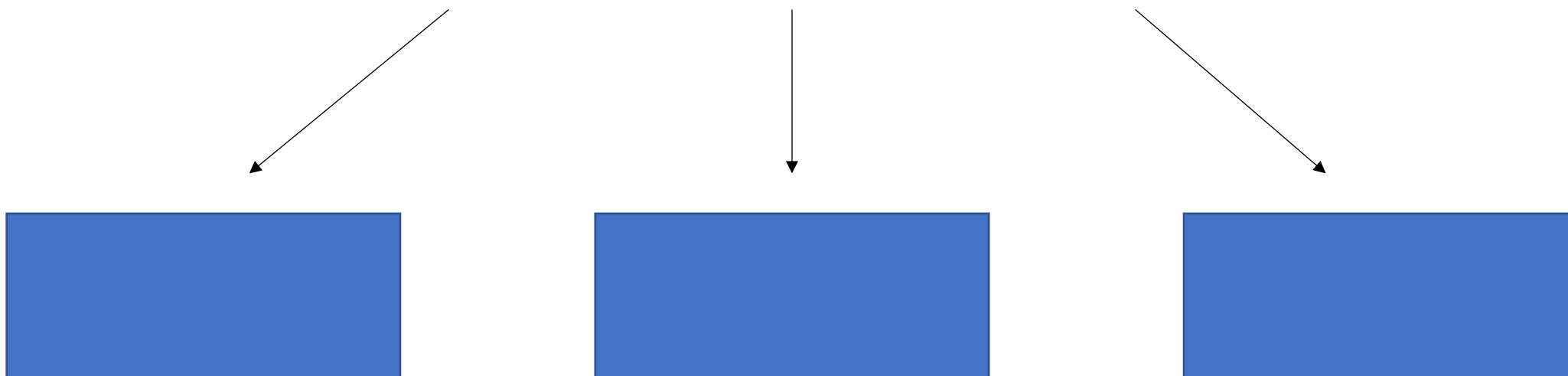
Линейная алгебра

Юрий Саночкин  
[ysanochkin@hse.ru](mailto:ysanochkin@hse.ru)

НИУ ВШЭ, 2025



# Математика для анализа данных



Какие разделы математики важны в  
анализе данных и для чего?

# Математика для анализа данных

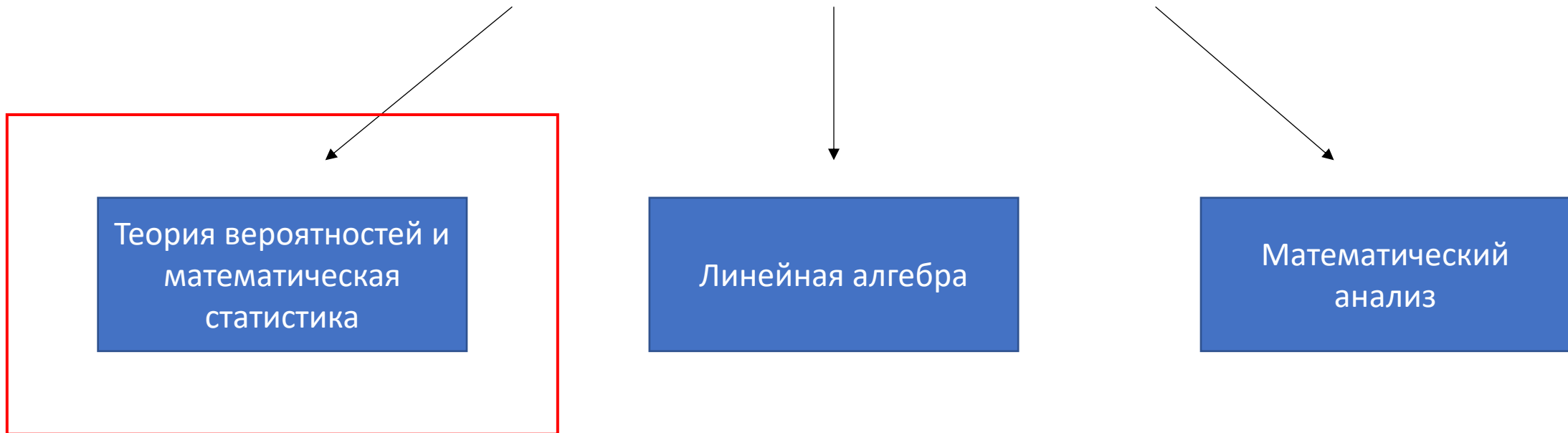


# Математика для анализа данных



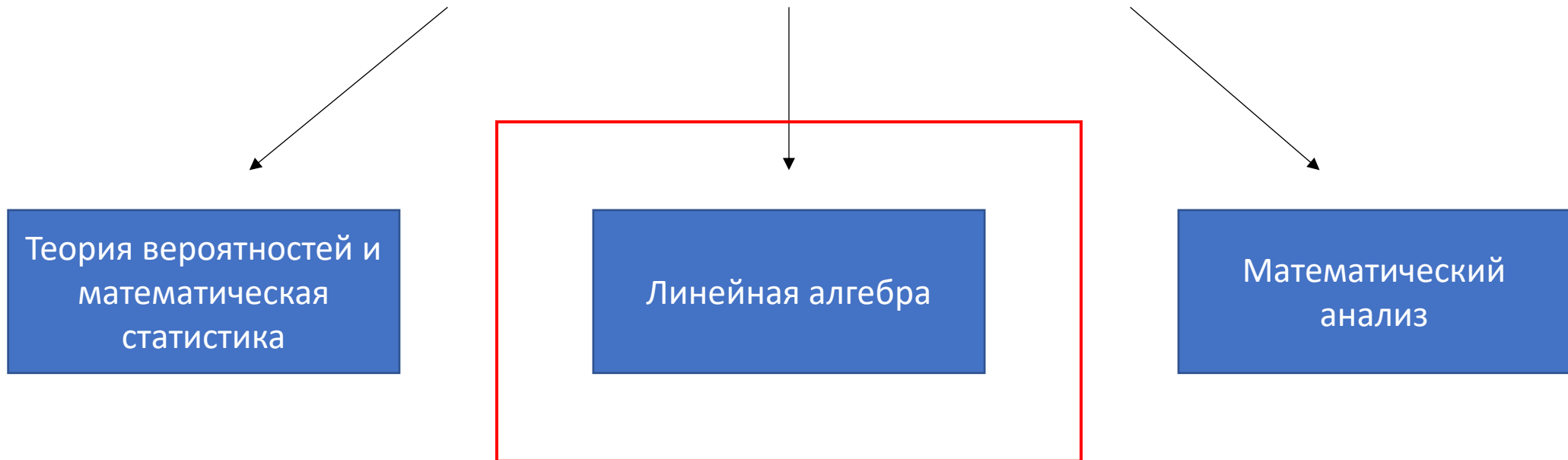
Это три кита из разделов математики, на которых базируется весь анализ данных

# Математика для анализа данных



Это нам знакомо :)

# Математика для анализа данных



Сегодня наш разговор про это!

# Математика для анализа данных



Про это уже тоже подробно говорили



# Линейная алгебра. Мотивация

# Линейная алгебра. Мотивация

- Почему именно линейная алгебра?
- Про что этот раздел и почему он так важен для анализа данных и конкретно для машинного обучения?

# Линейная алгебра. Мотивация

- За последние 30 лет мы научили машины
  - Смотреть и видеть;
  - Слушать, слышать и говорить в ответ;
  - Сочинять стихи и песни,
  - Прогнозировать котировки бирж;
  - Находить раковые опухоли
- и многое другое...

# Линейная алгебра. Мотивация

- За последние 30 лет мы научили машины
  - Смотреть и видеть;
  - Слушать, слышать и говорить в ответ;
  - Сочинять стихи и песни,
  - Прогнозировать котировки бирж;
  - Находить раковые опухоли
- и многое другое...
- Диапазон приложений машинного обучения поражает воображение человека

# Линейная алгебра. Мотивация

- Диапазон приложений машинного обучения поражает воображение человека
- Тем более удивительным кажется тот факт, что на всё это способна обычная вычислительная машина
- Фактически – просто продвинутый калькулятор

# Линейная алгебра. Мотивация

- Предметно: компьютер это очень глупая коробка!
- Он понимает только нули и единицы

# Линейная алгебра. Мотивация

- Предметно: компьютер это очень глупая коробка!
- Он понимает только нули и единицы
- ...но делает это очень хорошо!
- Насколько хорошо?

# Линейная алгебра. Мотивация

- Предметно: компьютер это очень глупая коробка!
- Он понимает только нули и единицы
- ...но делает это очень хорошо!
- Насколько хорошо?
- Настолько хорошо, что если из нулей и единиц составить числа, то он сможет за секунду обработать больше чисел, чем вы за всю свою жизнь!



# Линейная алгебра. Мотивация

- Какой отсюда следует вывод?
- Фото, видео, звуки вашего голоса, стихи Маяковского — всё это нужно выразить на языке чисел.

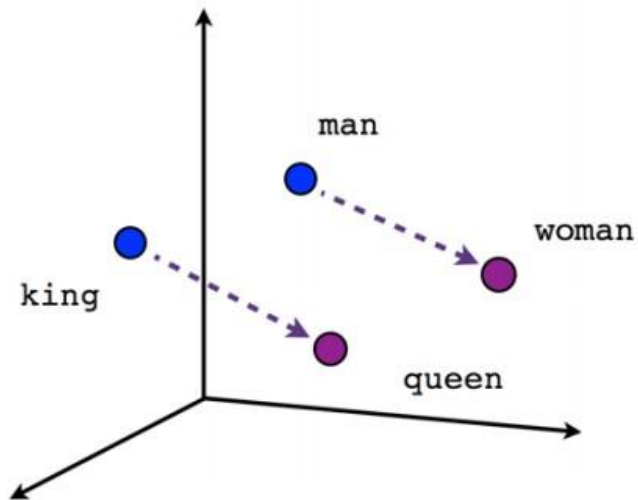
# Линейная алгебра. Мотивация

- Какой отсюда следует вывод?
- Фото, видео, звуки вашего голоса, стихи Маяковского — всё это нужно выразить на языке чисел.
- И возможным это делает раздел математики под названием “линейная алгебра”.

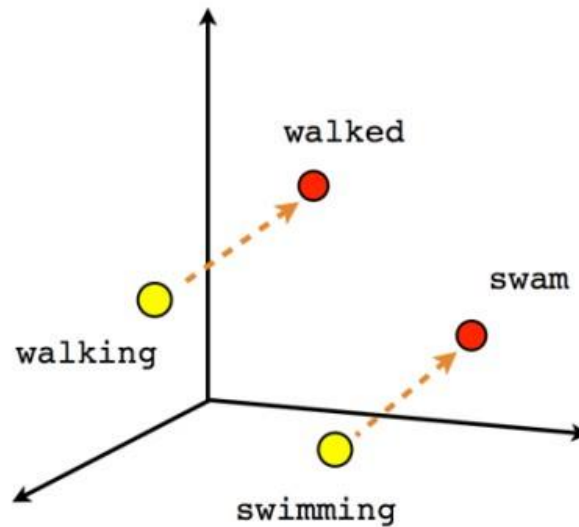
# Линейная алгебра. Мотивация

- Линейная алгебра открыла для нас невообразимые вещи:

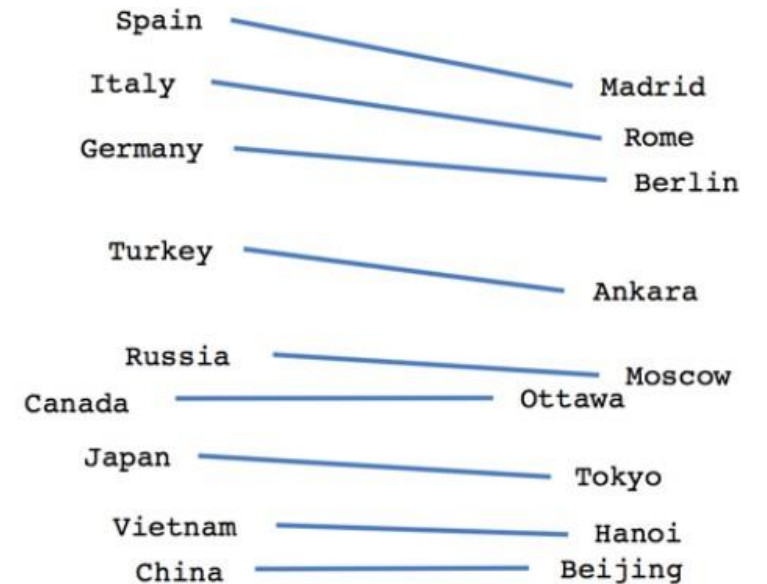
# Арифметика слов



Male-Female

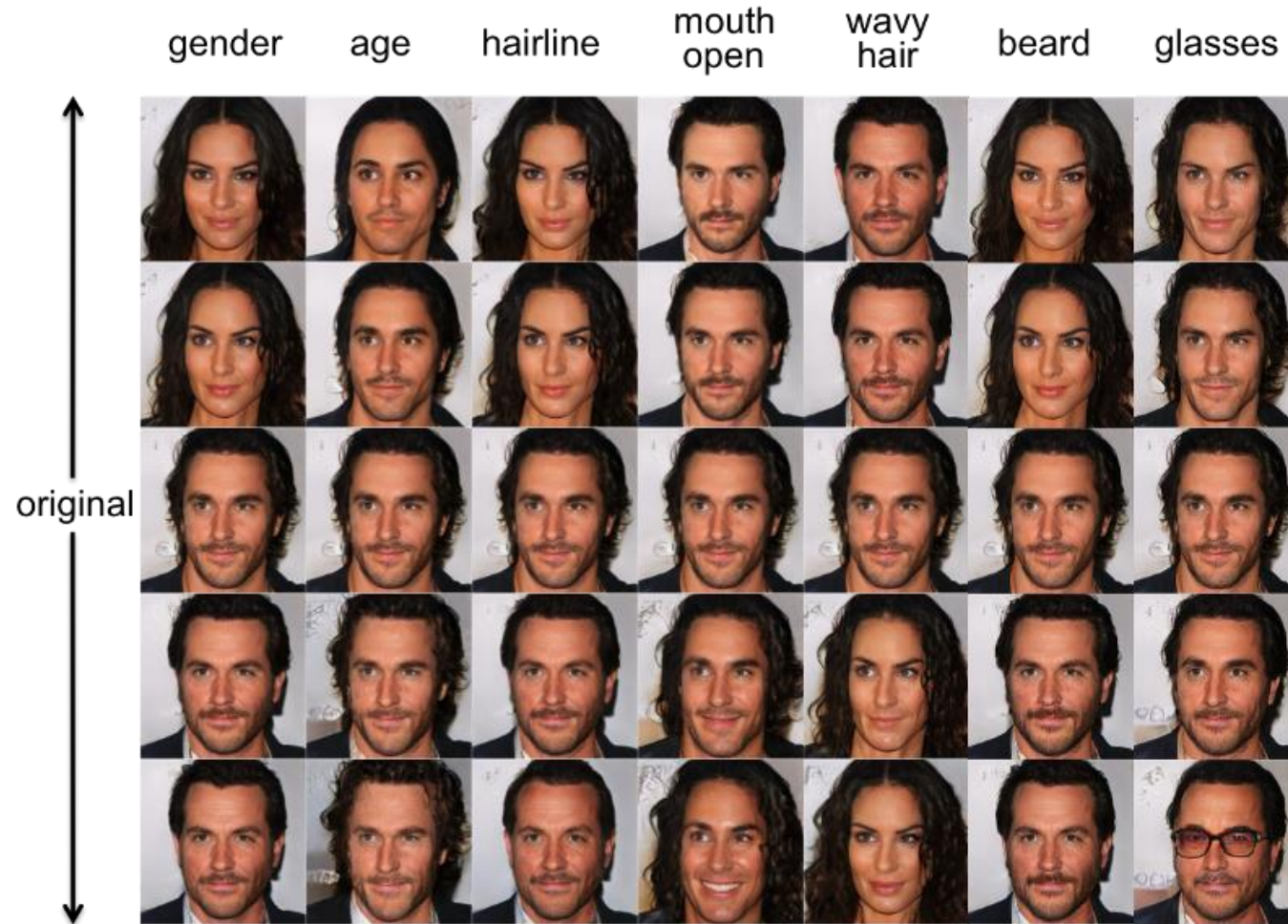


Verb tense



Country-Capital

# Генерация лиц с заданными свойствами



# Линейная алгебра. Мотивация

- ...и многое другое

# Линейная алгебра. Мотивация

- ...и многое другое
- Линейная алгебра это язык, на котором задачу понимает машина.
- Наша задача — стать переводчиками с одного языка на другой.

Основные понятия



# Линейное пространство

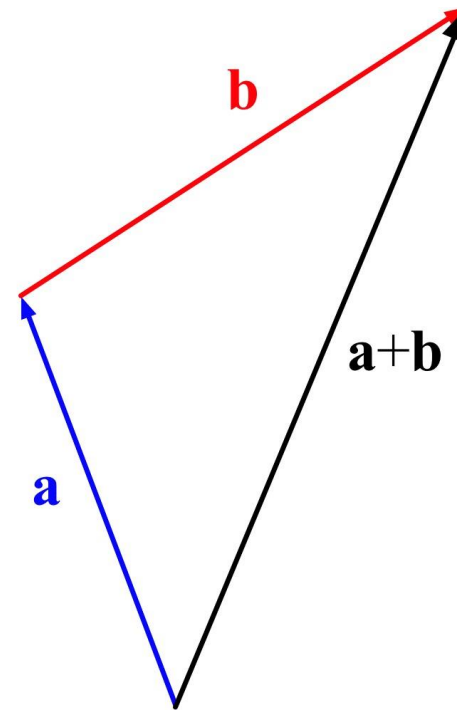
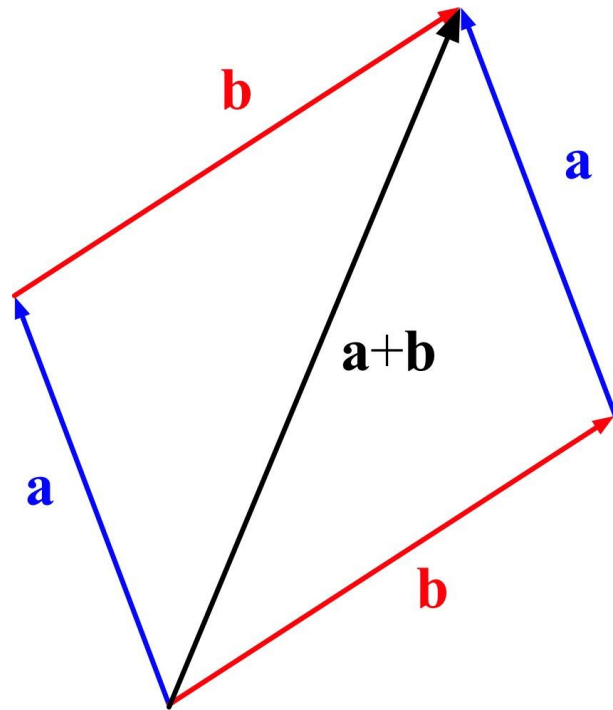
- Основопологающим понятием линейной алгебры является понятие линейного пространства.
- Давайте вспомним, что это!

# Линейное пространство

- Основопологающим понятием линейной алгебры является понятие линейного пространства.
- Давайте вспомним, что это!
- Математическая структура, представляющая собой набор элементов, называемых векторами, для которых определены операции сложения друг с другом и умножения на число — скаляр

# Линейное пространство

- Пример: множество вещественных векторов из  $n$  компонент (например  $(0, 0, 0, \dots, 0)$ )



# Линейное пространство

- На практике вам придётся иметь дело преимущественно с вещественными векторами, матрицами и тензорами.
- Тем не менее, линейные пространства на этом не исчерпываются.

# Линейное пространство

- На практике вам придётся иметь дело преимущественно с вещественными векторами, матрицами и тензорами.
- Тем не менее, линейные пространства на этом не исчерпываются.

В общем случае, линейное пространство состоит из абелевой группы векторов (с операцией сложения), поля скаляров и операции умножения вектора на скаляр, согласованной со сложением векторов при помощи аксиом дистрибутивности.

Эти условия легко проверить, таким образом определив, является ли пространство линейным (векторным).

# Линейное пространство

- Приведите примеры других линейных пространств!

# Линейное пространство

- Приведите примеры других линейных пространств!
  - Пространство матриц одинаковой размерности.
  - Пространство тензоров (“многомерных” матриц) одинаковой размерности.
  - Пространство многочленов (обычных или тригонометрических).
  - Пространство решений однородной системы линейных уравнений, алгебраических или дифференциальных.
  - Пространство двоичных векторов с операцией сложения по модулю 2 и операцией умножения на 0 и 1.

# Линейное пространство

- Отлично, мы вспомнили линейные пространства!
- Тем не менее, на этом занятии мы сосредоточимся на вещественных векторах, матрицах и связи между ними, поскольку именно с ними в большинстве своем работает Data Scientist

Feature-1	Feature-2	Feature-3	Feature-4	...	...	Feature-n	
$x_1^1$	$x_2^1$	$x_3^1$	$x_4^1$	...	...	$x_n^1$	Sample-1
$x_1^2$	$x_2^2$	$x_3^2$	$x_4^2$	...	...	$x_n^2$	Sample-2
$x_1^3$	$x_2^3$	$x_3^3$	$x_4^3$	...	...	$x_n^3$	Sample-3
...	...	...	...	...	...	...	
$x_1^m$	$x_2^m$	$x_3^m$	$x_4^m$	...	...	$x_n^m$	Sample-m



# Матрицы

- А напомниме, пожалуйста, что такое вообще матрица?

# Матрицы

- А напомниме, пожалуйста, что такое вообще матрица?
- Матрица – представление чисел в виде двумерной таблицы

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 3 & 4 & 0 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \\ 5 & 6 \end{pmatrix}$$

# Матрицы

- Транспонированная матрица?

# Матрицы

- Транспонированная матрица?
- Транспонированная матрица – зеркально отображенная относительно главной диагонали матрица.

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 3 & 4 & 0 \end{pmatrix}^T = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 4 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \\ 5 & 6 \end{pmatrix}^T = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 5 \\ 2 & 4 & 6 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}^T = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 4 \end{pmatrix}$$

# Матрицы

- Единичная матрица?

# Матрицы

- Единичная матрица?
- Единичная матрица – квадратная матрица, у которой на главной диагонали стоят единицы, а на всех остальных местах нули. Обычно обозначают  $I$  или  $E$ .

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

# Матрицы

- Диагональная матрица?

# Матрицы

- Диагональная матрица?
- Диагональная матрица – матрица, у которой на главной диагонали стоят любые числа, а на всех остальных местах нули.

$$\begin{pmatrix} 5 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 10 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} -7 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 70 \end{pmatrix}$$



# Матрицы

- Принцип умножения матрицы на вектор?

# Матрицы

- Принцип умножения матрицы на вектор?

$$\begin{pmatrix} 1 & 5 \\ 3 & 8 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \end{pmatrix}$$

$$(2 \ 3) \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = 5$$

# Матрицы

- Принцип умножения матрицы на вектор?

$$\begin{pmatrix} 1 & 5 \\ 3 & 8 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \end{pmatrix} \qquad (2 \ 3) \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = 5$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} =$$

# Матрицы

- Принцип умножения матрицы на матрицу?

# Матрицы

- Принцип умножения матрицы на матрицу?

$$\begin{pmatrix} -1 & 3 \\ 4 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -1 & 4 \\ 3 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 10 & -4 \\ -4 & 16 \end{pmatrix}$$

# Матрицы

- Принцип умножения матрицы на матрицу?

$$\begin{pmatrix} -1 & 3 \\ 4 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -1 & 4 \\ 3 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 10 & -4 \\ -4 & 16 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} -1 & 3 & 1 \\ 4 & 0 & -1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} =$$

# Матрицы

- Обратная матрица?

# Матрицы

- Обратная матрица?
- Обратная матрица – такая матрица, при умножение на которую исходная матрица станет единичной. Обозначают верхним индексом -1

$$A \cdot A^{-1} = I$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} \quad A^{-1} = \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ 3/2 & -1/2 \end{pmatrix}$$



# Матрицы

- Обратная матрица?
- Обратная матрица – такая матрица, при умножение на которую исходная матрица станет единичной. Обозначают верхним индексом -1

$$A \cdot A^{-1} = I$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} \quad A^{-1} = \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ 3/2 & -1/2 \end{pmatrix}$$

В общем случае, находить обратную матрицу вычислительно очень сложно, и это на практике часто делают приближенно.

# Базис линейного пространства

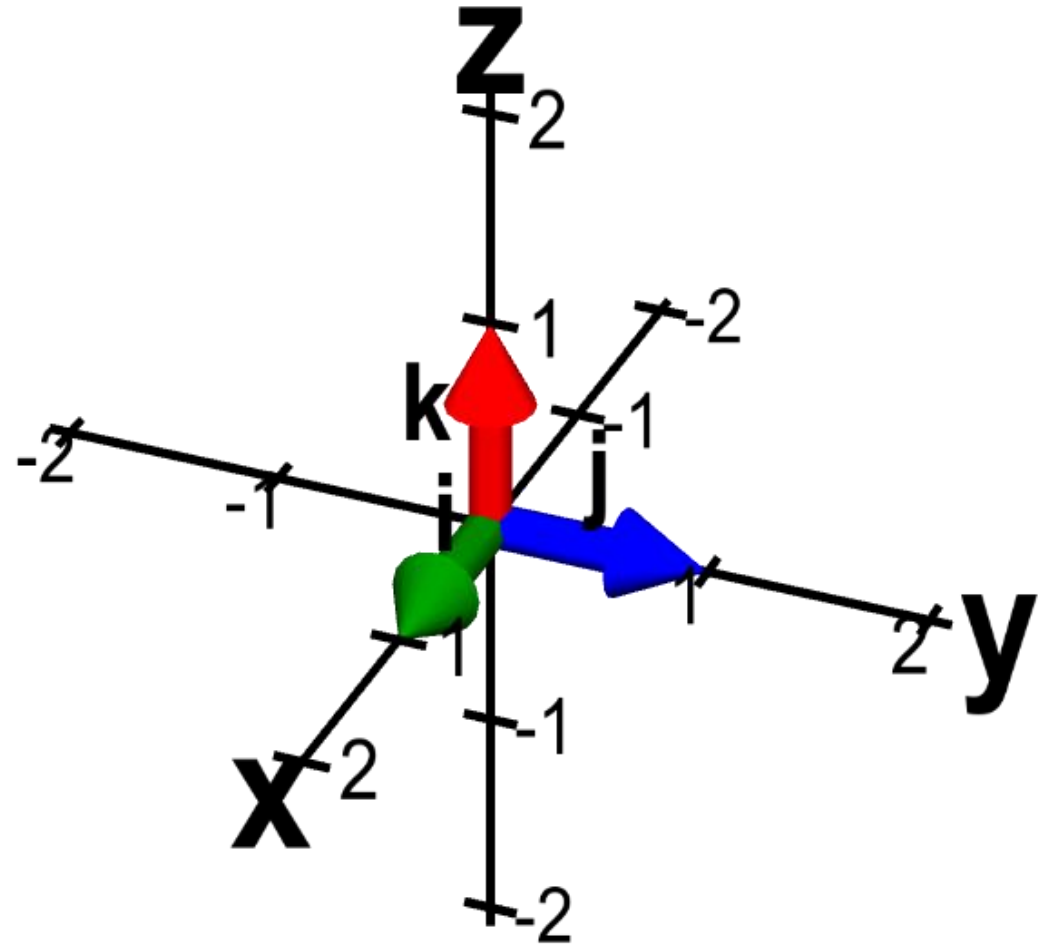
- Что такое базис линейного пространства?

# Базис линейного пространства

- Что такое базис линейного пространства?
- Во всяком линейном пространстве есть несколько главных векторов — так называемый базис. Остальные вектора выражаются через базисные.
- Количество базисных векторов в базисе определяется размерностью пространства.

# Базис линейного пространства

- Пример:
- В случае  $\mathbb{R}^n$  базисных векторов ровно  $n$ .
- Они задают координатные оси.



# Базис линейного пространства

- Базис — такое минимальное по включению множество векторов, что:
  - Ни один из них не выражается линейной комбинацией остальных;
  - Каждый элемент пространства можно единственным образом представить линейной комбинацией конечного набора векторов из этого множества.

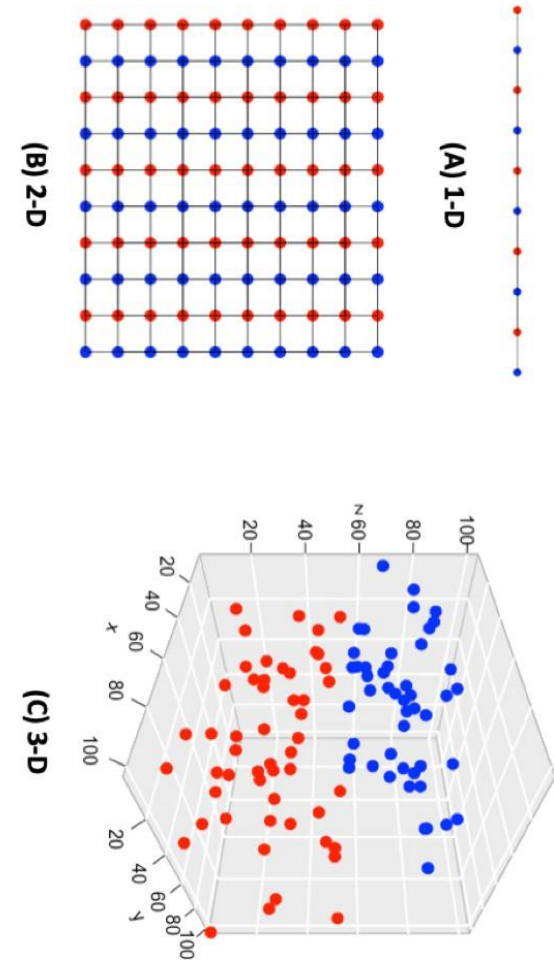
# Базис линейного пространства

- Базис — такое минимальное по включению множество векторов, что:
  - Ни один из них не выражается линейной комбинацией остальных;
  - Каждый элемент пространства можно единственным образом представить линейной комбинацией конечного набора векторов из этого множества.
- Доказать, что всякое линейное пространство имеет базис, можно при помощи леммы Цорна.



# Размерность линейного пространства

- Размерность — одна из главных характеристик линейного пространства.
- Размерность в точности совпадает с числом базисных векторов.
- В машинном обучении есть даже одноимённое проклятие :)



# Матрицы

- Определитель?



# Матрицы

- Определитель?
- А вот тут уже интереснее – да, это такая, некоторая мера для матриц. Но что же она показывает?

# Матрицы

- Определитель?
- А вот тут уже интереснее – да, это такая, некоторая мера для матриц. Но что же она показывает?
- Определитель (детерминант) – численная характеристика матрицы, которая в некотором смысле описывает сжатие или растяжение пространства при преобразовании этой матрицей.

$$\det \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} = (-1) \cdot 3 - (-1) \cdot 1 = -2$$

# Матрицы

- Если связать получившееся значение с геометрическим смыслом, то если рассмотреть то, что мы матрицей преобразуем единичный квадрат, то:
  - Знак минус будет говорить, что наш квадрат будет иметь противоположную ориентацию
  - Значение 2 будет говорить о том, что после преобразования наш квадрат будет иметь площадь, в два раза превосходящую площадь оригинального квадрата.

$$\det \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} = (-1) \cdot 3 - (-1) \cdot 1 = -2$$

# Линейные преобразования

- А вот теперь серьезный вопрос: как матрицы связаны с линейными преобразованиями?

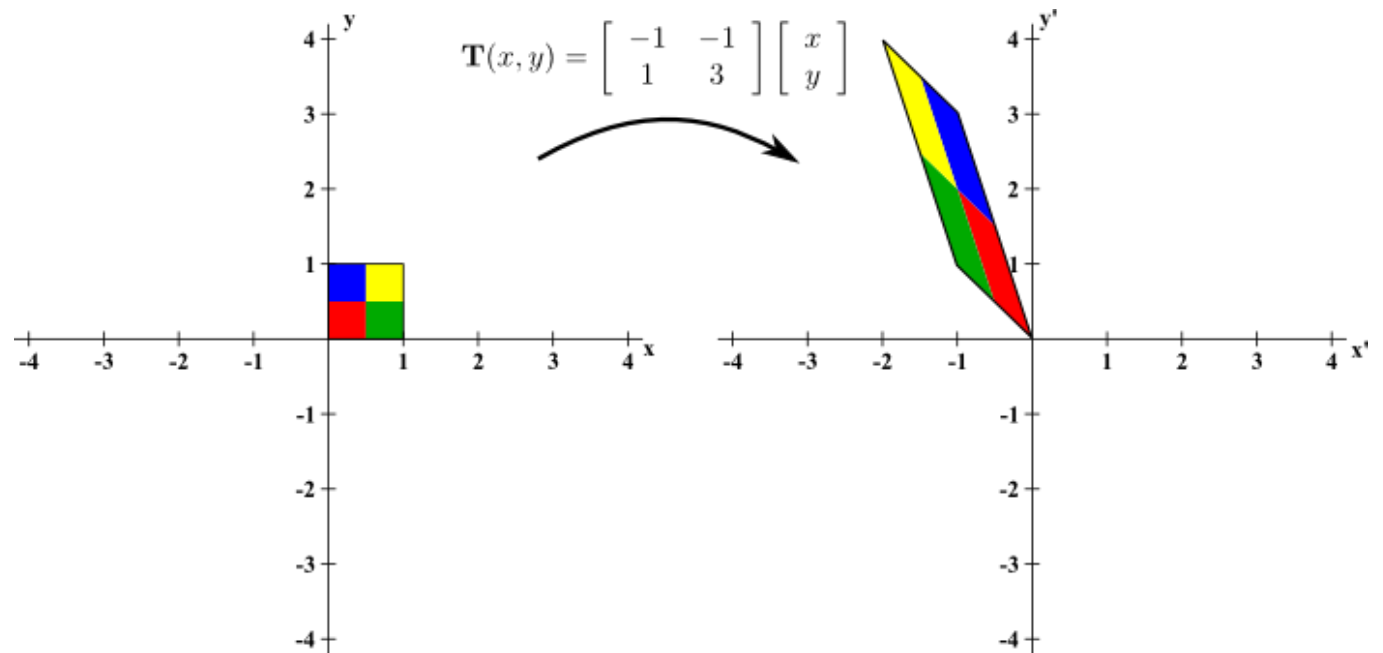
# Линейные преобразования

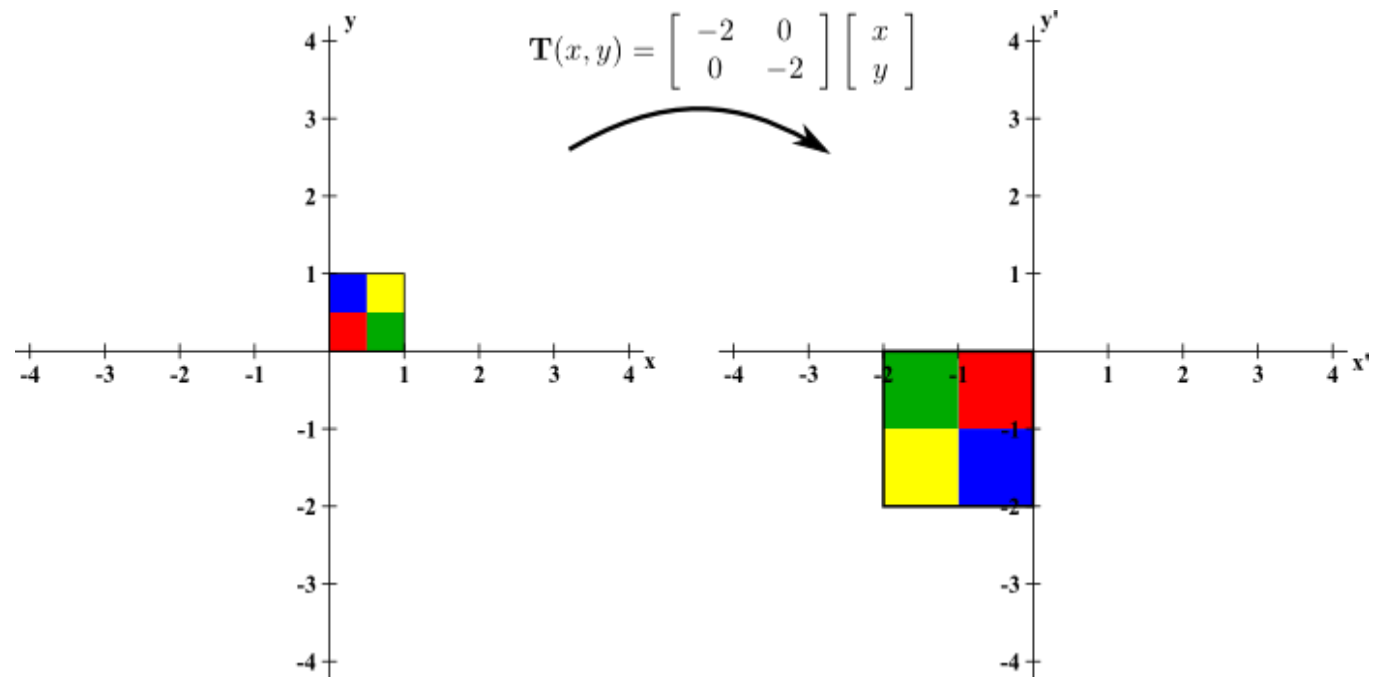
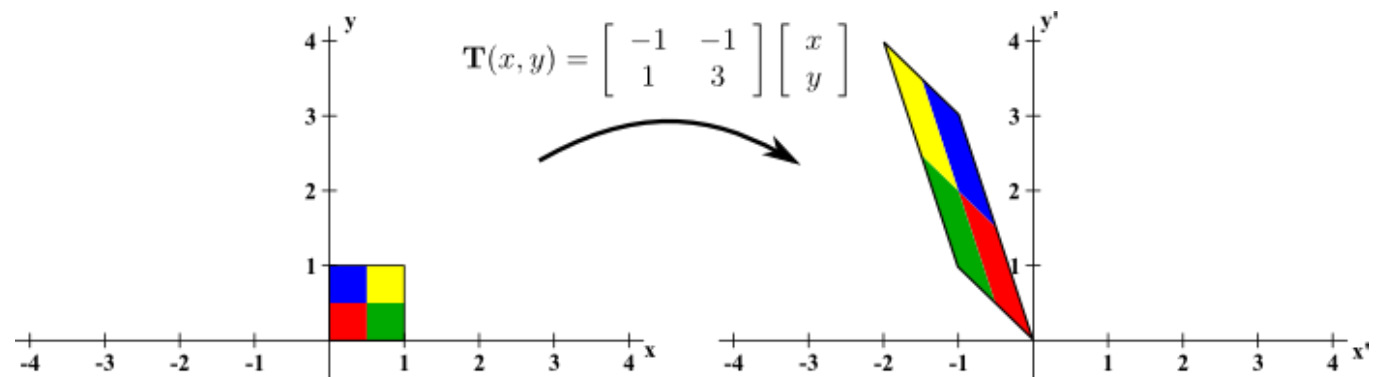
- А вот теперь серьезный вопрос: как матрицы связаны с линейными преобразованиями?
- Каждая матрица кодирует линейное преобразование линейных пространств в некоторой системе координат: одно пространство отображается на подпространство другого.
- Все эти преобразования можно разложить на комбинацию проекций, вращений, отражений и масштабирования вдоль координатных осей. Других преобразований нет.

# Линейные преобразования

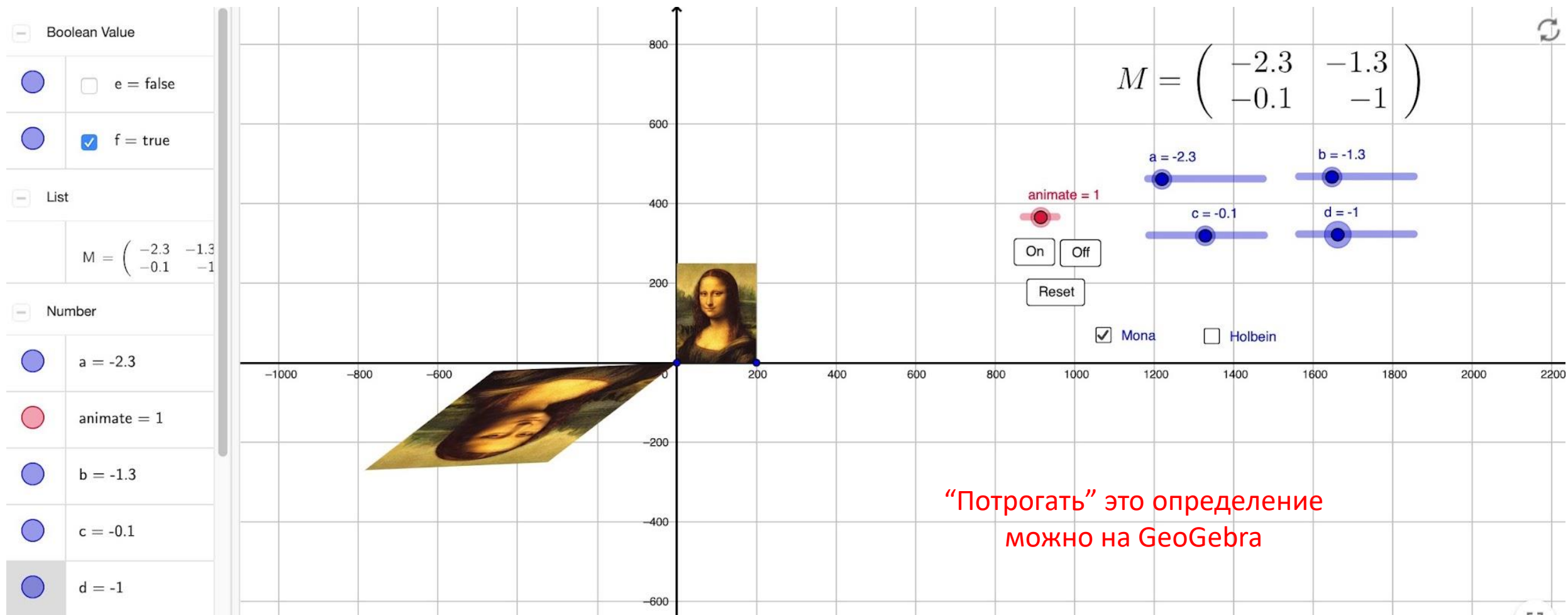
- Одному преобразованию можно сопоставить бесконечное количество матриц! Столько же, сколько есть систем координат. Сама по себе матрица это просто таблица чисел!

$$\begin{pmatrix} -1 & -1 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \phantom{x} \\ \phantom{y} \end{pmatrix} =$$





# Линейные преобразования





# Линейные преобразования

Line

f: -1.86x + 2.32

g: 1.14x + 0.38

Number

b = -2.59

c = -3.52

c<sub>1</sub> = <<1.26x>>

-3 ● 3

ⓘ

c<sub>2</sub> = <<0.64x>>

-3 ● 3

ⓘ

Point

A = (0, 0)

B = (2.32, 1.86)

Standard basis  $\{\vec{e}_1, \vec{e}_2\}$ .  
Components of  $\vec{w}$  in this basis are  $w_i$  and  $w_j$ .

Another basis (not orthogonal)  $\{\vec{u}, \vec{v}\}$ .  
Components of  $\vec{w}$  in this basis are  $w_u$  and  $w_v$ .  
 $\vec{w} = c_1\vec{u} + c_2\vec{v}$

Наблюдать за тем, как замена базиса влияет на координаты векторов, тоже можно на GeoGebra

Watch the components changing as  $w$  sweeps the entire  $\mathbb{R}^2$ .

# Собственные направления

- А как вот эти все чудеса связаны с собственными направлениями и собственными значениями?
- Помните, да, вроде было что-то такое? :)

# Собственные направления

- У линейного преобразования  $A : V \rightarrow V$  есть некоторое количество собственных направлений.
- Вдоль них оно не вращает, не отражает, а масштабирует!
- Это пример т.н. инвариантных подпространств: они не изменяются под действием  $A$ .

• Формулами это задается так:

- $Av = \lambda v$ 
  - $\lambda$  – собственное значение
  - $v$  – собственный вектор

• Например:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & 4 \end{pmatrix}$$

$$v = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

# Собственные направления

- Понятие собственных направлений очень полезно, поскольку позволяет находить “хорошие” направления нашего преобразования и, кроме того, если собственных векторов окажется столько, сколько базисных, то мы сможем “перейти” в базис собственных векторов, в котором наша матрица  $A$  будет иметь диагональный вид, что упрощает многие выкладки.

# Собственные направления

- Понятие собственных направлений очень полезно, поскольку позволяет находить “хорошие” направления нашего преобразования и, кроме того, если собственных векторов окажется столько, сколько базисных, то мы сможем “перейти” в базис собственных векторов, в котором наша матрица  $A$  будет иметь диагональный вид, что упрощает многие выкладки.

У собственных направлений, например, может быть следующий физический смысл: в теории колебаний собственные числа – это частоты колебаний системы при свободном движении, а собственные вектора – это их «траектории».

# Матричные разложения

# Матричные разложения

- Теперь, когда мы с вами вспомнили и еще раз обсудили основные понятия линейной алгебры (которые понадобятся нам уже сегодня), мы можем, наконец, переходить к основному предмету нашего рассмотрения – матричным разложениям!

# Матричные разложения

- Теперь, когда мы с вами вспомнили и еще раз обсудили основные понятия линейной алгебры (которые понадобятся нам уже сегодня), мы можем, наконец, переходить к основному предмету нашего рассмотрения – матричным разложениям!
- Давайте еще раз взглянем на общий вид матрицы признаков



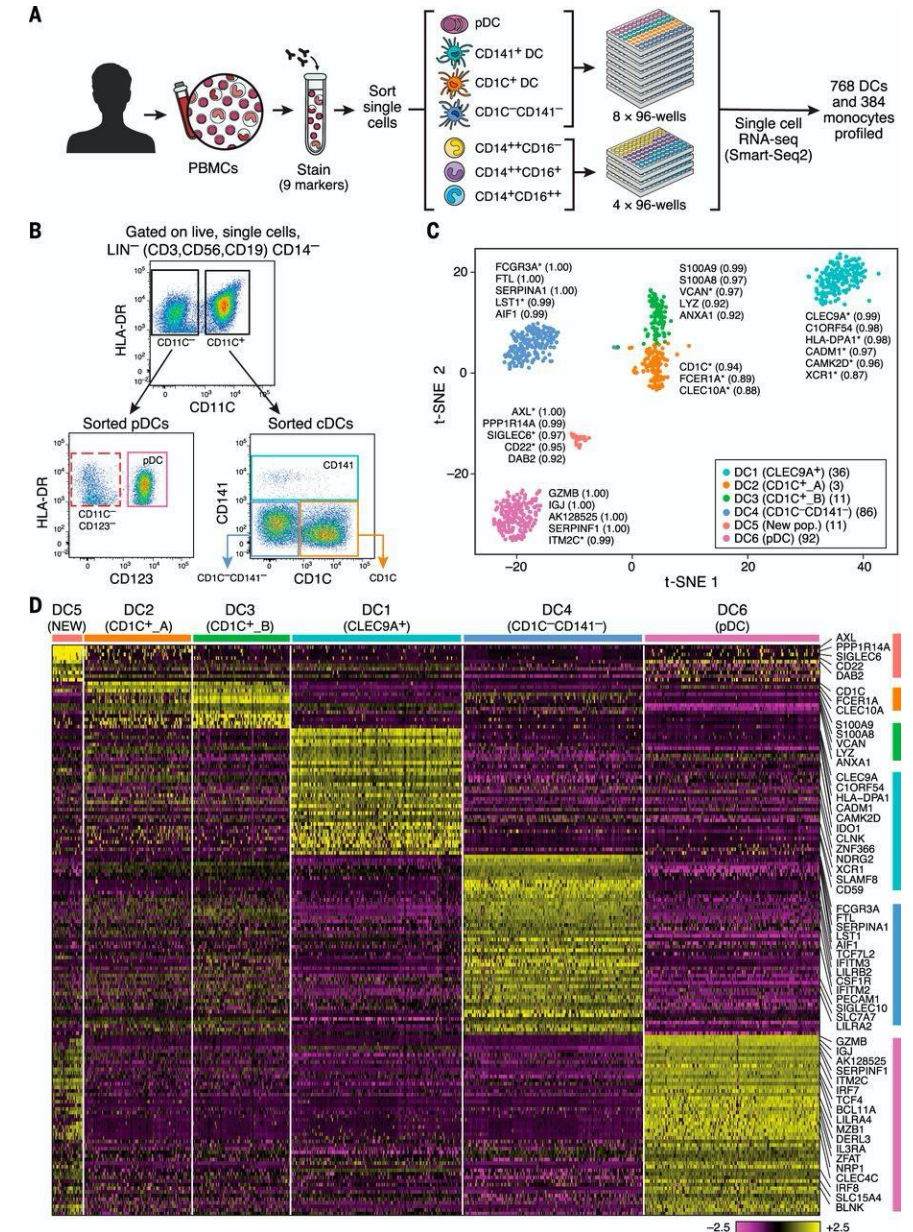
# Матрица признаков

- Матрицы признаков – прямоугольные вещественные матрицы размера  $t \times n$ , где:
  - $t$  – размер выборки
  - $n$  – количество признаков (и размер признакового пространства)

Feature-1	Feature-2	Feature-3	Feature-4	...	...	Feature-n	
$x_1^1$	$x_2^1$	$x_3^1$	$x_4^1$	...	...	$x_n^1$	Sample-1
$x_1^2$	$x_2^2$	$x_3^2$	$x_4^2$	...	...	$x_n^2$	Sample-2
$x_1^3$	$x_2^3$	$x_3^3$	$x_4^3$	...	...	$x_n^3$	Sample-3
...	...	...	...	...	...	...	
$x_1^m$	$x_2^m$	$x_3^m$	$x_4^m$	...	...	$x_n^m$	Sample-m

# Матрица признаков

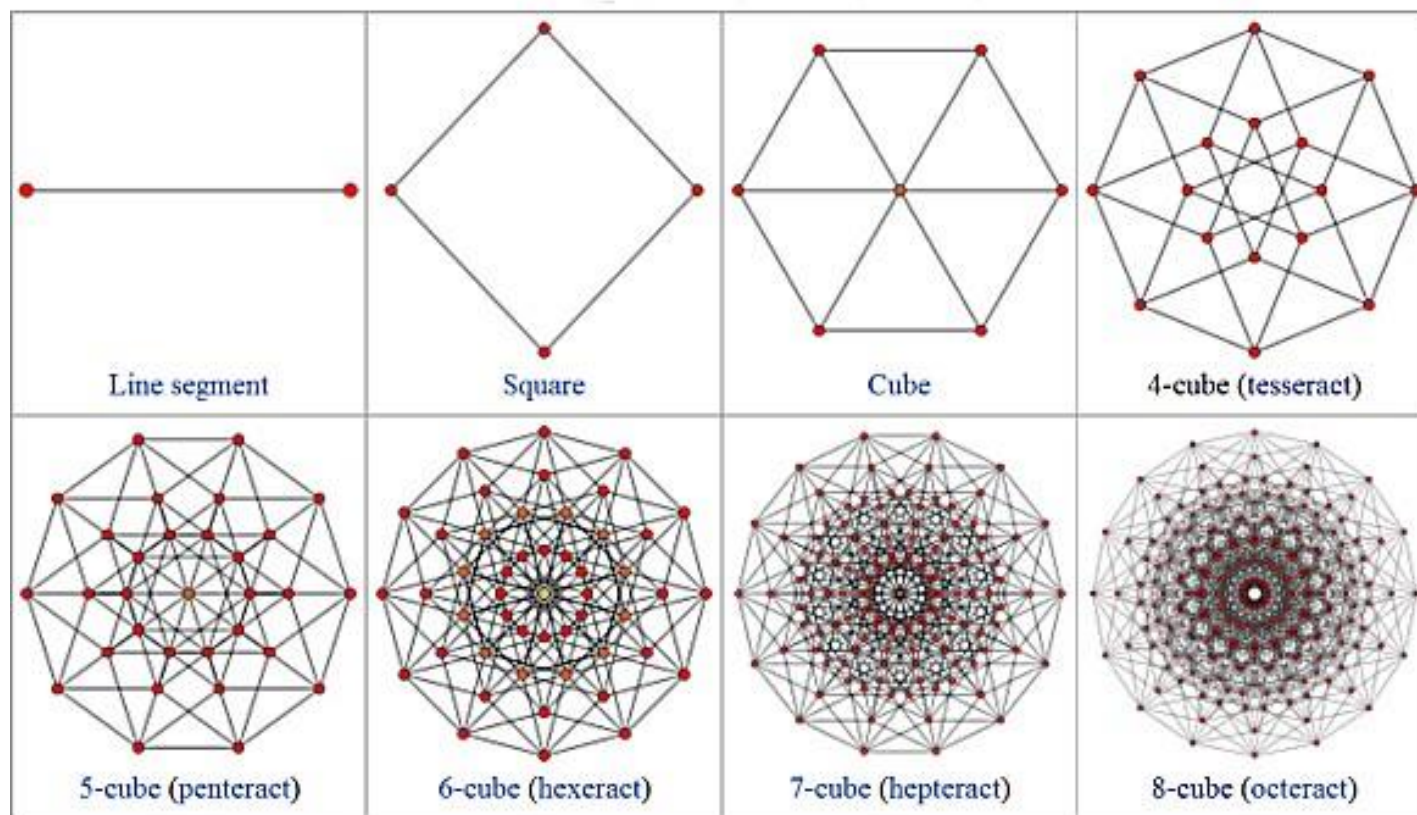
- Линейная алгебра — инструмент, который позволяет вам работать с данными огромной размерности.
- Пример:
- Типичная клетка опухоли в данных секвенирования — это 14000 чисел, а образец обычно содержит от ста до миллиона клеток.



# Матрица признаков

- Тем не менее, наш мозг не в состоянии воспринимать данные высокой размерности.
- Всё, что выше размерности 7 (длина, ширина, высота, три цвета, время) — практически за гранью нашего восприятия.
- Даже простейшие геометрические объекты в духе куба становится практически невозможно изобразить без потери информации.

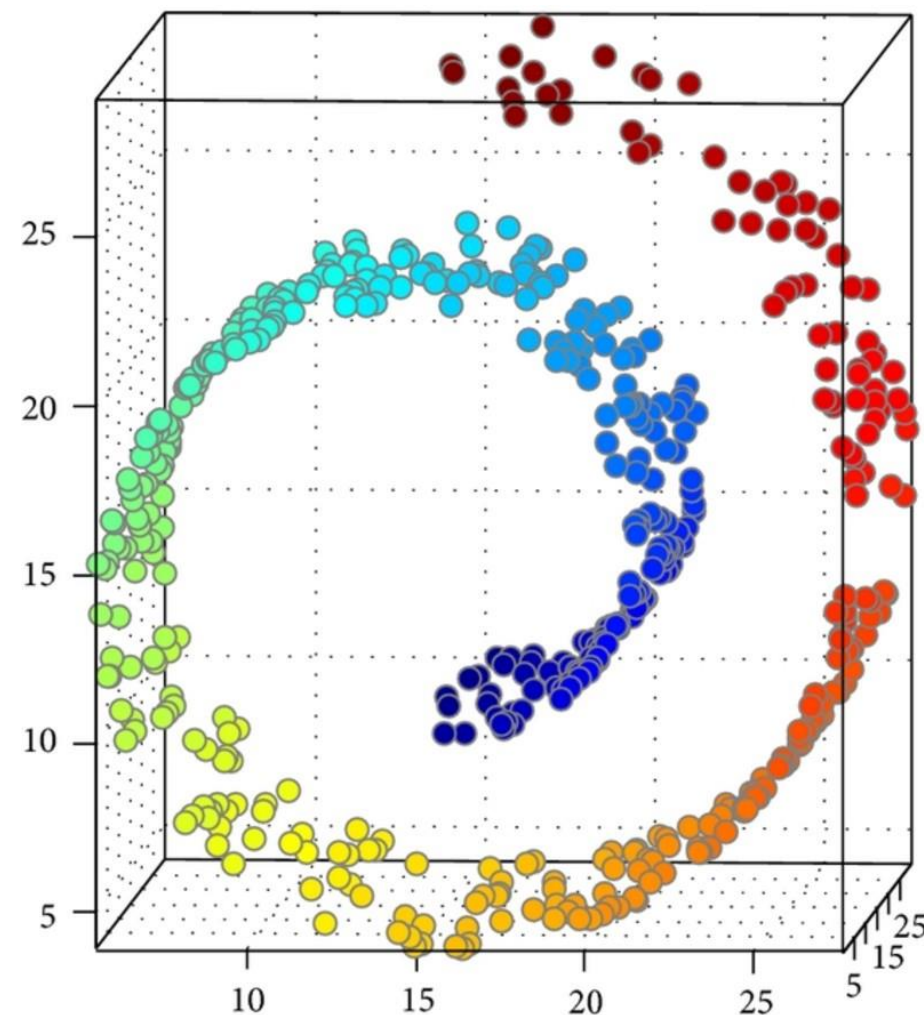
# Матрица признаков



Укладка многомерных кубов  
(гиперкубов) на плоскости

# Матрица признаков

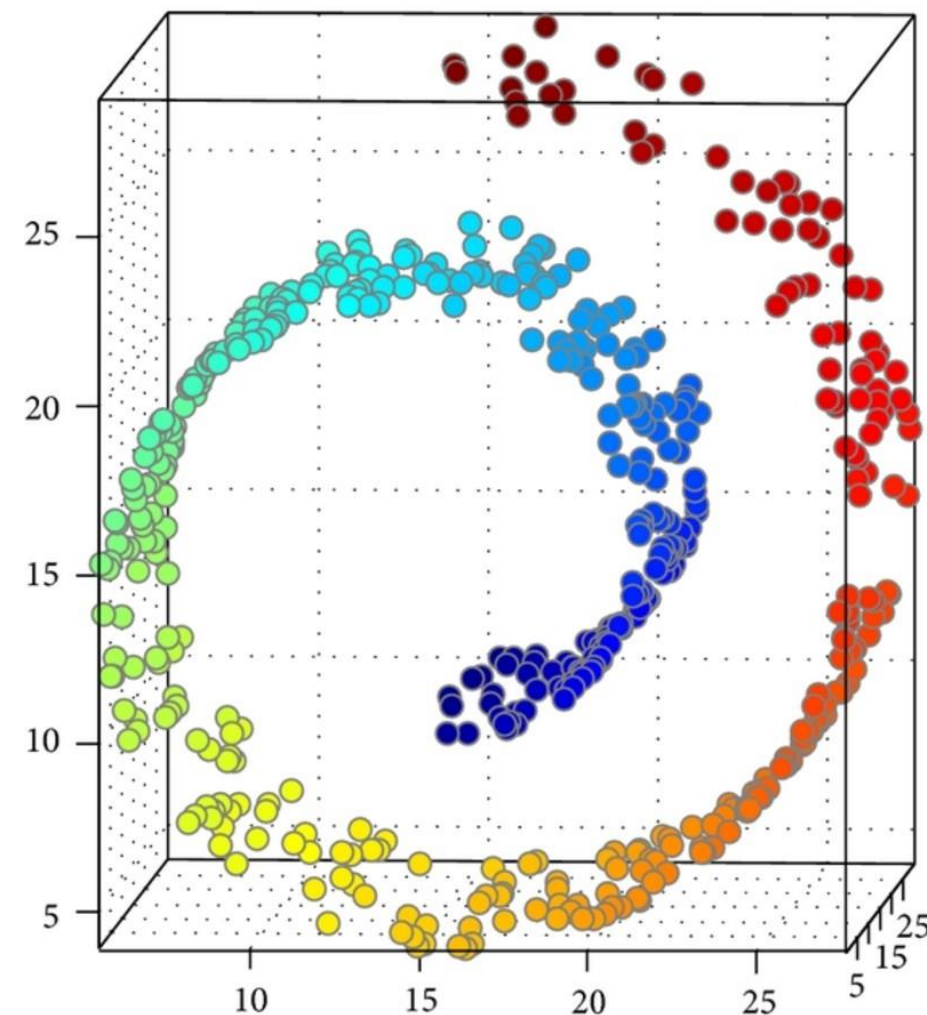
- К счастью, реальные данные обычно лежат на т.н. маломерных многообразиях.
- Они не распределены по многомерному пространству равномерно, а лежат на поверхностях существенно меньшей размерности.





# Матрица признаков

- К счастью, реальные данные обычно лежат на т.н. маломерных многообразиях.
- Они не распределены по многомерному пространству равномерно, а лежат на поверхностях существенно меньшей размерности.
- Обратите внимание на пример. Формально это трёхмерные данные, но по факту они почти полностью лежат на двумерной полосе!



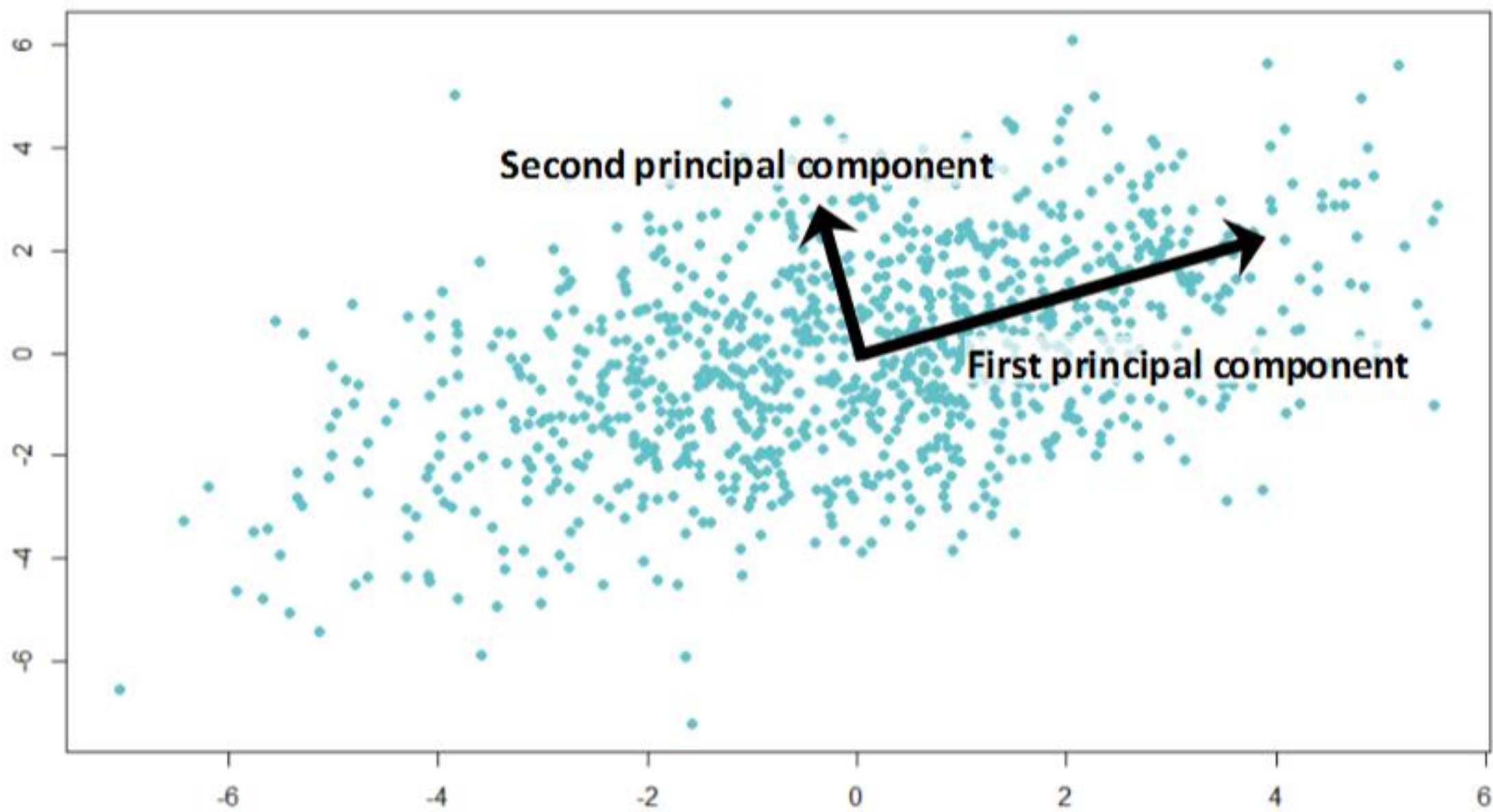
# Матрица признаков

- Определением тонкой геометрической структуры данных занимается раздел ML под названием manifold learning.
- Но часто понизить размерность, скажем, с 14000 до 30-100 без существенной потери информации можно и при помощи более простых методов.
- Например, при помощи PCA — метода главных компонент, который ищет оптимальное приближение размерности для вашей матрицы данных.

# Метод главных компонент (РСА)

- Алгоритм работы РСА можно описать следующими шагами:
  1. Найти такое направление в пространстве, вдоль которого дисперсия данных максимальна.
  2. Среди оставшихся направлений, ортогональных предыдущим, найти направление, вдоль которого дисперсия максимальна.
  3. Повторять шаг 2 до тех пор, пока это возможно.
- Получившиеся направления и называют главными компонентами.





# Метод главных компонент (РСА)

- Но как искать такие направления?!

# Метод главных компонент (РСА)

- Но как искать такие направления?!
- Мы могли бы находить такие направления полным перебором, но сколько бы это заняло времени хотя бы в 10-мерном пространстве?...

# Метод главных компонент (РСА)

- Но как искать такие направления?!
- Мы могли бы находить такие направления полным перебором, но сколько бы это заняло времени хотя бы в 10-мерном пространстве?...
- Поэтому мы, как настоящие математики, воспользуемся доступным мат. аппаратом, чтобы решить эту задачу!

# Важные понятия линейной алгебры

- Ортогональная матрица – такая матрица, для которой обратная матрица совпадает с транспонированной.

$$A \cdot A^T = A \cdot A^{-1} = I$$

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

# Важные понятия линейной алгебры

- Сингулярные направления и значения:

$$Mv = \sigma u$$

- где

$$M^T u = \sigma v$$

- $v$  – правый сингулярный вектор,
  - $u$  – левый сингулярный вектор,
  - $\sigma$  – сингулярное значение.
- Сингулярное значение это корень из собственного значения матрицы  $M^T M$

# Важные понятия линейной алгебры

- Сингулярные направления и значения:

$$Mv = \sigma u$$

- где

$$M^T u = \sigma v$$

- $v$  – правый сингулярный вектор,
  - $u$  – левый сингулярный вектор,
  - $\sigma$  – сингулярное значение.
- Сингулярное значение это корень из собственного значения матрицы  $M^T M$

Сингулярные вектора и значения это в некотором смысле аналоги собственных векторов и чисел для неквадратных матриц. Причем, если матрица квадратная, то квадрат сингулярного значения равен модулю соответствующего собственного значения (если такое существует).

# Сингулярное матричное разложение (SVD)

- Так вот оказывается, что любую матрицу  $M$  можно разложить в произведение трех таких матриц  $U$ ,  $\Sigma$  и  $V^T$ , что:



# Сингулярное матричное разложение (SVD)

- Так вот оказывается, что любую матрицу  $M$  можно разложить в произведение трех таких матриц  $U$ ,  $\Sigma$  и  $V^T$ , что:

$$\begin{array}{cccc}
 \begin{array}{|c|c|c|} \hline \square & \square & \square \\ \hline \square & \square & \square \\ \hline \square & \square & \square \\ \hline \end{array} & 
 \begin{array}{|c|c|c|c|} \hline \text{teal} & \text{green} & \text{blue} & \text{green} \\ \hline \text{teal} & \text{green} & \text{blue} & \text{green} \\ \hline \text{teal} & \text{green} & \text{blue} & \text{green} \\ \hline \end{array} & 
 \begin{array}{|c|c|c|} \hline \text{orange} & 0 & 0 \\ \hline 0 & \text{yellow} & 0 \\ \hline 0 & 0 & \text{yellow} \\ \hline 0 & 0 & 0 \\ \hline \end{array} & 
 \begin{array}{|c|c|c|} \hline \text{light blue} & \text{light blue} & \text{light blue} \\ \hline \text{purple} & \text{purple} & \text{purple} \\ \hline \text{pink} & \text{pink} & \text{pink} \\ \hline \end{array} \\
 \mathbf{M} & = & \mathbf{U} & \mathbf{\Sigma} & \mathbf{V}^T \\
 m \times n & & m \times m & m \times n & n \times n
 \end{array}$$

$$\begin{array}{ccc}
 \begin{array}{|c|c|c|c|} \hline \text{teal} & \text{green} & \text{blue} & \text{green} \\ \hline \text{teal} & \text{green} & \text{blue} & \text{green} \\ \hline \text{teal} & \text{green} & \text{blue} & \text{green} \\ \hline \end{array} & 
 \begin{array}{|c|c|c|c|} \hline \text{teal} & \text{teal} & \text{teal} & \text{teal} \\ \hline \text{green} & \text{green} & \text{green} & \text{green} \\ \hline \text{blue} & \text{blue} & \text{blue} & \text{blue} \\ \hline \text{green} & \text{green} & \text{green} & \text{green} \\ \hline \end{array} & 
 \begin{array}{|c|c|c|c|} \hline 1 & 0 & 0 & 0 \\ \hline 0 & 1 & 0 & 0 \\ \hline 0 & 0 & 1 & 0 \\ \hline 0 & 0 & 0 & 1 \\ \hline \end{array} \\
 \mathbf{U} & \mathbf{U}^T & = \mathbf{I}_m
 \end{array}$$

$$\begin{array}{ccc}
 \begin{array}{|c|c|c|} \hline \text{light blue} & \text{purple} & \text{pink} \\ \hline \text{light blue} & \text{purple} & \text{pink} \\ \hline \text{light blue} & \text{purple} & \text{pink} \\ \hline \end{array} & 
 \begin{array}{|c|c|c|} \hline \text{light blue} & \text{light blue} & \text{light blue} \\ \hline \text{purple} & \text{purple} & \text{purple} \\ \hline \text{pink} & \text{pink} & \text{pink} \\ \hline \end{array} & 
 \begin{array}{|c|c|c|} \hline 1 & 0 & 0 \\ \hline 0 & 1 & 0 \\ \hline 0 & 0 & 1 \\ \hline \end{array} \\
 \mathbf{V} & \mathbf{V}^T & = \mathbf{I}_n
 \end{array}$$

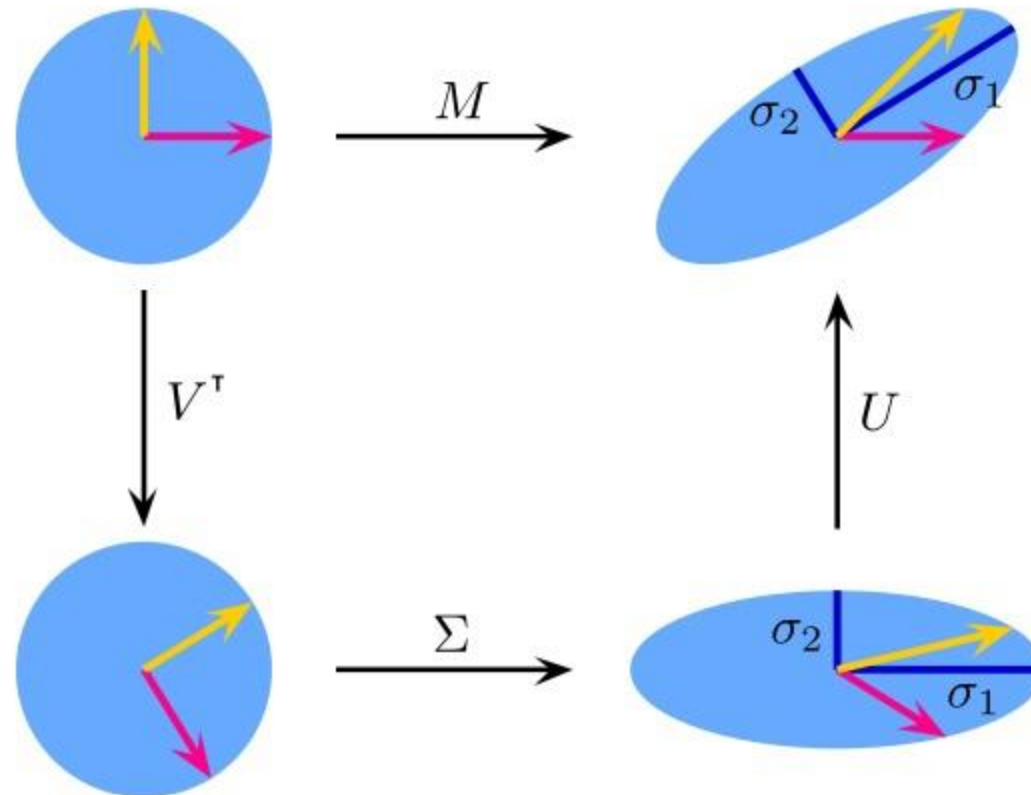
# Сингулярное матричное разложение (SVD)

- Так вот оказывается, что любую матрицу  $M$  можно разложить в произведение трех таких матриц  $U$ ,  $\Sigma$  и  $V^T$ , что:

- $M \in \mathbb{R}^{m \times n}$  — Исходная матрица;
- $U \in \mathbb{R}^{m \times m}$  — Матрица левых сингулярных векторов;
- $\Sigma \in \mathbb{R}^{m \times n}$  — Матрица, на главной диагонали которой находятся т.н. сингулярные числа (в порядке невозрастания);
- $V \in \mathbb{R}^{n \times n}$  — Матрица правых сингулярных векторов.

$$\begin{matrix} \begin{matrix} \text{Grid} \\ \mathbf{M} \\ m \times n \end{matrix} & = & \begin{matrix} \text{Grid} \\ \mathbf{U} \\ m \times m \end{matrix} & \begin{matrix} \text{Grid} \\ \mathbf{\Sigma} \\ m \times n \end{matrix} & \begin{matrix} \text{Grid} \\ \mathbf{V}^T \\ n \times n \end{matrix} \end{matrix}$$
$$\begin{matrix} \begin{matrix} \text{Grid} \\ \mathbf{U} \end{matrix} & \begin{matrix} \text{Grid} \\ \mathbf{U}^T \end{matrix} & = & \begin{matrix} \begin{matrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{matrix} \\ \mathbf{I}_m \end{matrix} \end{matrix}$$
$$\begin{matrix} \begin{matrix} \text{Grid} \\ \mathbf{V} \end{matrix} & \begin{matrix} \text{Grid} \\ \mathbf{V}^T \end{matrix} & = & \begin{matrix} \begin{matrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{matrix} \\ \mathbf{I}_n \end{matrix} \end{matrix}$$

# Сингулярное матричное разложение (SVD)



$$M = U \cdot \Sigma \cdot V^T$$

$$y = \frac{u}{v}, \quad \frac{dy}{dx} = u \frac{dv}{dx}$$

$$\pi + 1 \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{x^n}{n}$$



E

$$x+3=5 \quad (x+a)$$

$$M = \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}$$

$$\int \sin u \, du = -\cos u + C$$



$$A = \pi r^2$$

$$y = \left( \frac{1+ay^2}{1+bx^2} \right)^{1/2}$$

$$\frac{\sum (x_3 - u)}{n \geq 1}$$



$$x^2 + 3y^2 - 7x - 8$$

$$a^2 = c^2 - b^2$$

$$x = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a}$$



$$y = \frac{u}{v}, \quad \frac{dy}{dx} = u \frac{dv}{dx}$$

$$\pi + 1 \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{x^n}{n}$$



E

$$x+3=5 \quad (x+a)$$

$$M = \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}$$

$$\int \sin u \, du = -\cos u + C$$



$$A = \pi r^2$$

$$y = \left( \frac{1+ax^2}{1+bx^2} \right)^{1/2}$$

$$\frac{\sum (x_3 - u)}{n \geq 1}$$

$$\frac{nx}{L}$$



$$x^2 + 3y^2 - 7x - 8$$

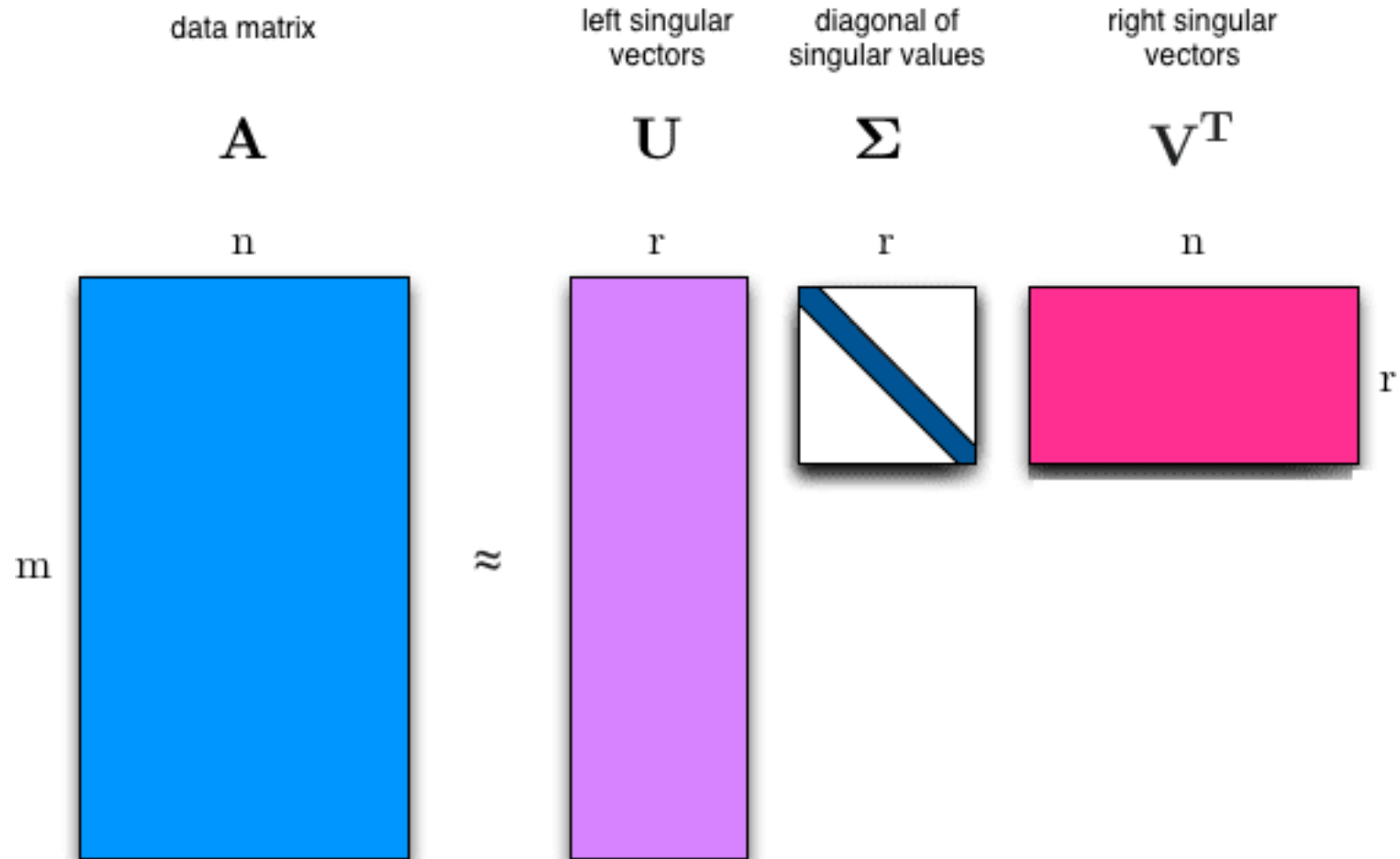
$$a^2 = c^2 - b^2$$

Пока что всё это выглядит жутковато, да?...

# Усечённое SVD-разложение ранга $r$

- Усечённое SVD-разложение ранга  $r$  матрицы  $M \in \mathbb{R}^{m \times n}$  — это обычное SVD-разложение, где оставили только самые большие сингулярные значения вместе с соответствующими сингулярными векторами.

# Усечённое SVD-разложение ранга $r$



# Усечённое SVD-разложение ранга $r$

- Усечённое SVD-разложение ранга  $r$  матрицы  $M \in \mathbb{R}^{m \times n}$  — это обычное SVD-разложение, где оставили только самые большие сингулярные значения вместе с соответствующими сингулярными векторами.



# Усечённое SVD-разложение ранга $r$

- Усечённое SVD-разложение ранга  $r$  матрицы  $M \in \mathbb{R}^{m \times n}$  — это обычное SVD-разложение, где оставили только самые большие сингулярные значения вместе с соответствующими сингулярными векторами.
- Можно доказать, что усечённое SVD-разложение ранга  $r$  это оптимальная по Фробениусовой норме аппроксимация ранга  $r$ .

# Усечённое SVD-разложение ранга $r$

- Усечённое SVD-разложение ранга  $r$  матрицы  $M \in \mathbb{R}^{m \times n}$  — это обычное SVD-разложение, где оставили только самые большие сингулярные значения вместе с соответствующими сингулярными векторами.
- Можно доказать, что усечённое SVD-разложение ранга  $r$  это оптимальная по Фробениусовой норме аппроксимация ранга  $r$ .



# Усечённое SVD-разложение ранга $r$

- Усечённое SVD-разложение ранга  $r$  матрицы  $M \in \mathbb{R}^{m \times n}$  — это обычное SVD-разложение, где оставили только самые большие сингулярные значения вместе с соответствующими сингулярными векторами.
- Можно доказать, что усечённое SVD-разложение ранга  $r$  это оптимальная по Фробениусовой норме аппроксимация ранга  $r$ .

Норма Фробениуса, или евклидова норма (для евклидова пространства), представляет собой частный случай  $p$ -нормы для  $p = 2$ :

$$\|A\|_F = \sqrt{\sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n |a_{ij}|^2}$$



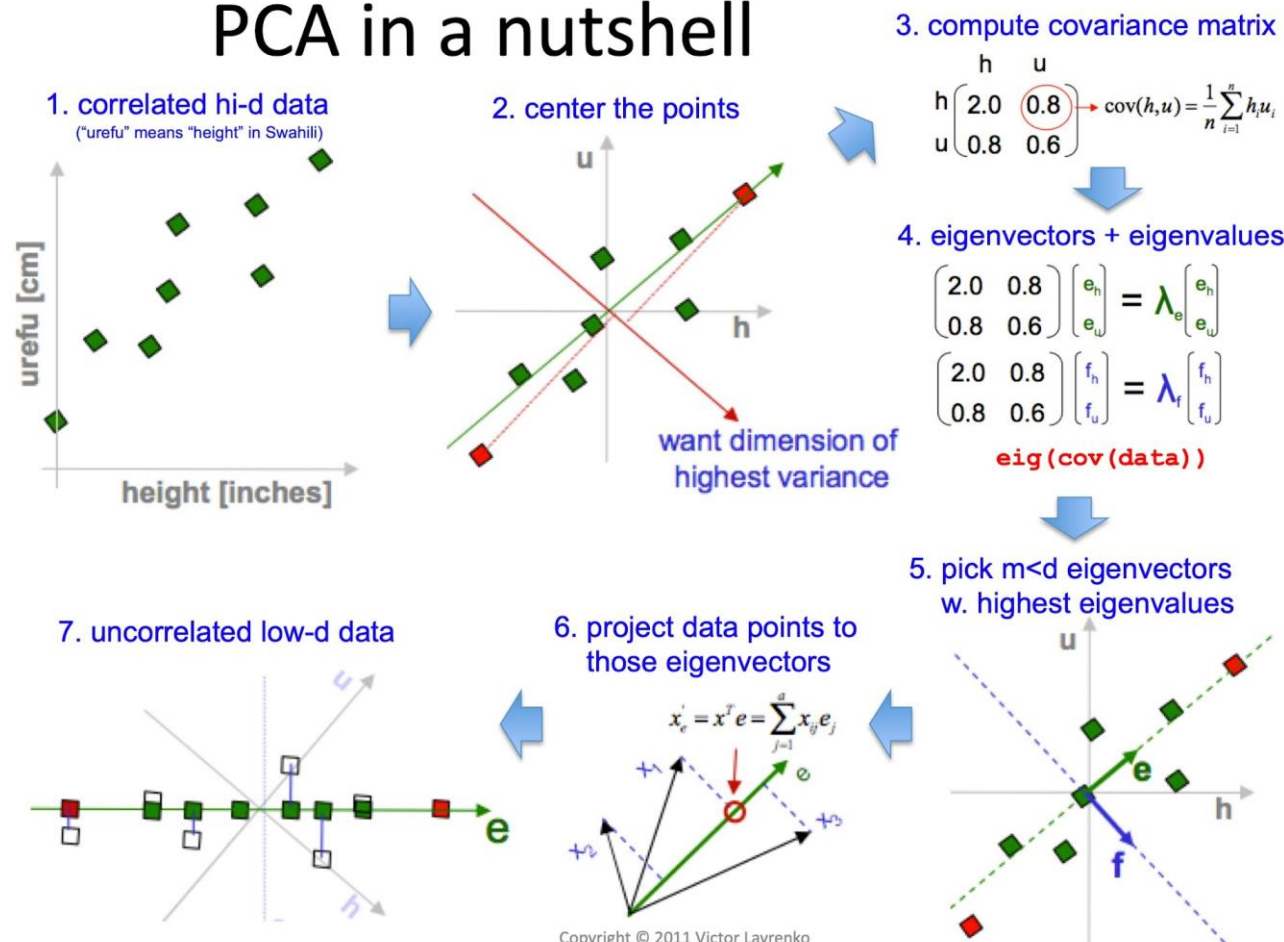
# Усечённое SVD-разложение ранга $r$

- Усечённое SVD-разложение ранга  $r$  матрицы  $M \in \mathbb{R}^{m \times n}$  — это обычное SVD-разложение, где оставили только самые большие сингулярные значения вместе с соответствующими сингулярными векторами.
- Можно доказать, что усечённое SVD-разложение ранга  $r$  это оптимальная по Фробениусовой норме аппроксимация ранга  $r$ .
- Поздравляю, именно благодаря этому факту мы можем финализировать алгоритм метода главных компонент! :)

# Связь SVD и PCA

- PCA-преобразование можно было бы делать при помощи нахождения собственных векторов (как на алгоритме справа), но к сожалению почти всегда наши датасеты имеют разное число строк и столбцов, и поэтому мы вынуждены использовать SVD.

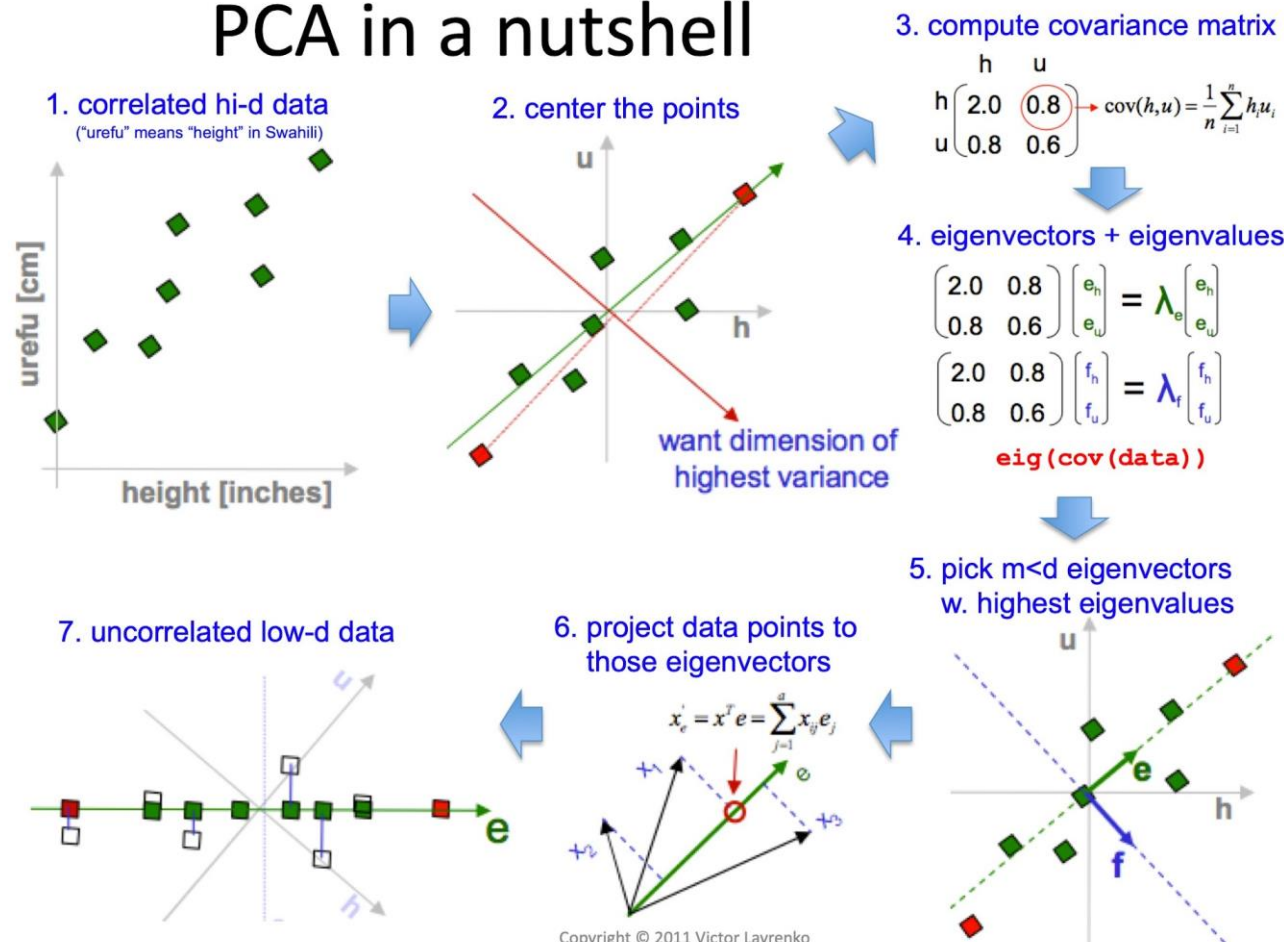
## PCA in a nutshell



# Связь SVD и PCA

- Но есть и хорошая новость! Для того, чтобы получить PCA-преобразование, достаточно всего лишь посчитать  $U\Sigma$ , то есть произведение первых двух матриц в разложении SVD.

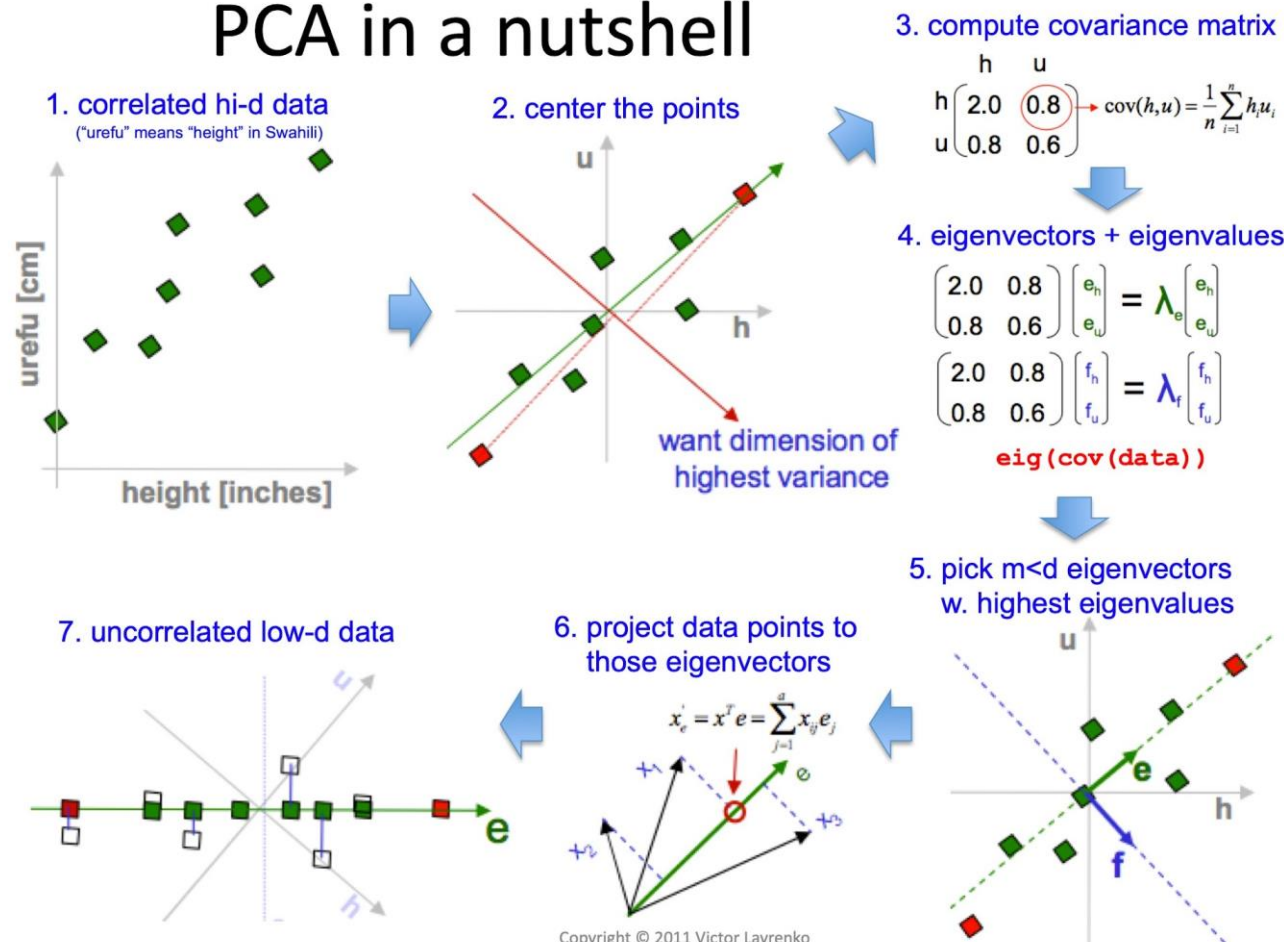
## PCA in a nutshell



# Связь SVD и PCA

- Но есть и хорошая новость! Для того, чтобы получить PCA-преобразование, достаточно всего лишь посчитать  $U\Sigma$ , то есть произведение первых двух матриц в разложении SVD.
- Подробнее – обязательно разберем на семинарах!

## PCA in a nutshell



# Связь SVD и PCA

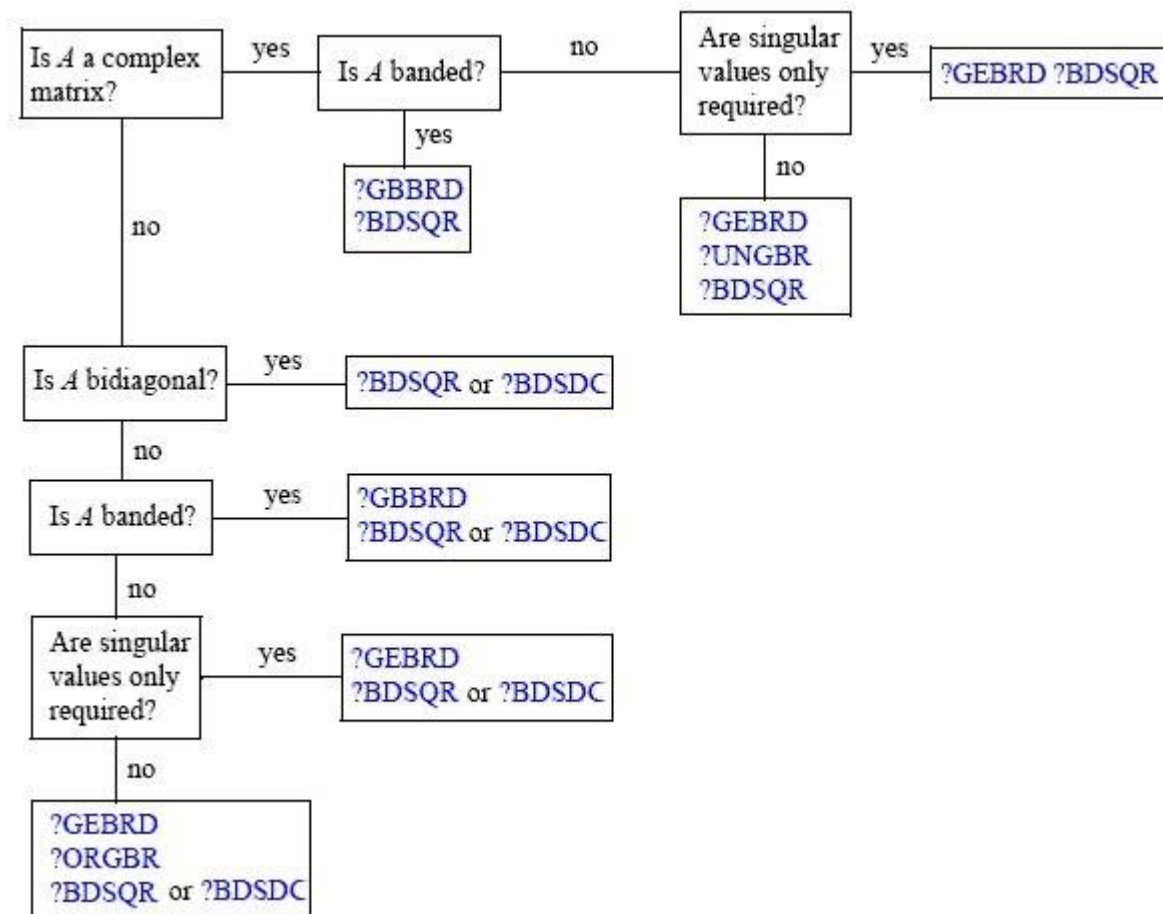
- Конкурентное преимущество SVD-разложения в том, что для его вычисления есть эффективные алгоритмы.
- В том числе для огромных разреженных матриц, которые часто встречаются на практике (в рекомендательных системах, биоинформатике etc).



# Связь SVD и PCA

- Конкурентное преимущество SVD-разложения в том, что для его вычисления есть эффективные алгоритмы.
- В том числе для огромных разреженных матриц, которые часто встречаются на практике (в рекомендательных системах, биоинформатике etc).

Упрощённая схема вычисления SVD-разложения.  
На каждый случай — свой алгоритм!  
И это ещё — без учёта разреженности матрицы.



# Связь SVD и PCA

- Конкурентное преимущество SVD-разложения в том, что для его вычисления есть эффективные алгоритмы.
- В том числе для огромных разреженных матриц, которые часто встречаются на практике (в рекомендательных системах, биоинформатике etc).
- Но не PCA единым хорош SVD!

Приложения SVD

# Приложения SVD

- В задачах построения рекомендательных систем важную роль играет матрица взаимодействий пользователя с контентом.

	.9	-.8	1	1	-.9
	-.2	-.8	-1	.9	1



Harry Potter



The Triplets of  
Belleville





Shrek



The Dark  
Knight Rises




Memento

	
1	.1
-1	0
.2	-1
.1	1



				
				
				
		?		

 arthouse <-> blockbuster

 children's <-> adult's

 preference for arthouse <-> blockbuster

 preference for children's <-> adult's

# Приложения SVD

- В задачах построения рекомендательных систем важную роль играет матрица взаимодействий пользователя с контентом.
- Представьте Netflix (хорошо нам знакомый):

# Приложения SVD

- В задачах построения рекомендательных систем важную роль играет матрица взаимодействий пользователя с контентом.
- Представьте Netflix (хорошо нам знакомый):
  - Миллионы пользователей;
  - Тысячи фильмов и сериалов;
  - Каждый пользователь, в среднем, смотрит  $< 100$  из них.

# Приложения SVD

- В задачах построения рекомендательных систем важную роль играет матрица взаимодействий пользователя с контентом.
- Представьте Netflix (хорошо нам знакомый):
  - Миллионы пользователей;
  - Тысячи фильмов и сериалов;
  - Каждый пользователь, в среднем, смотрит  $< 100$  из них.
- Что можно сказать о матрице оценок?

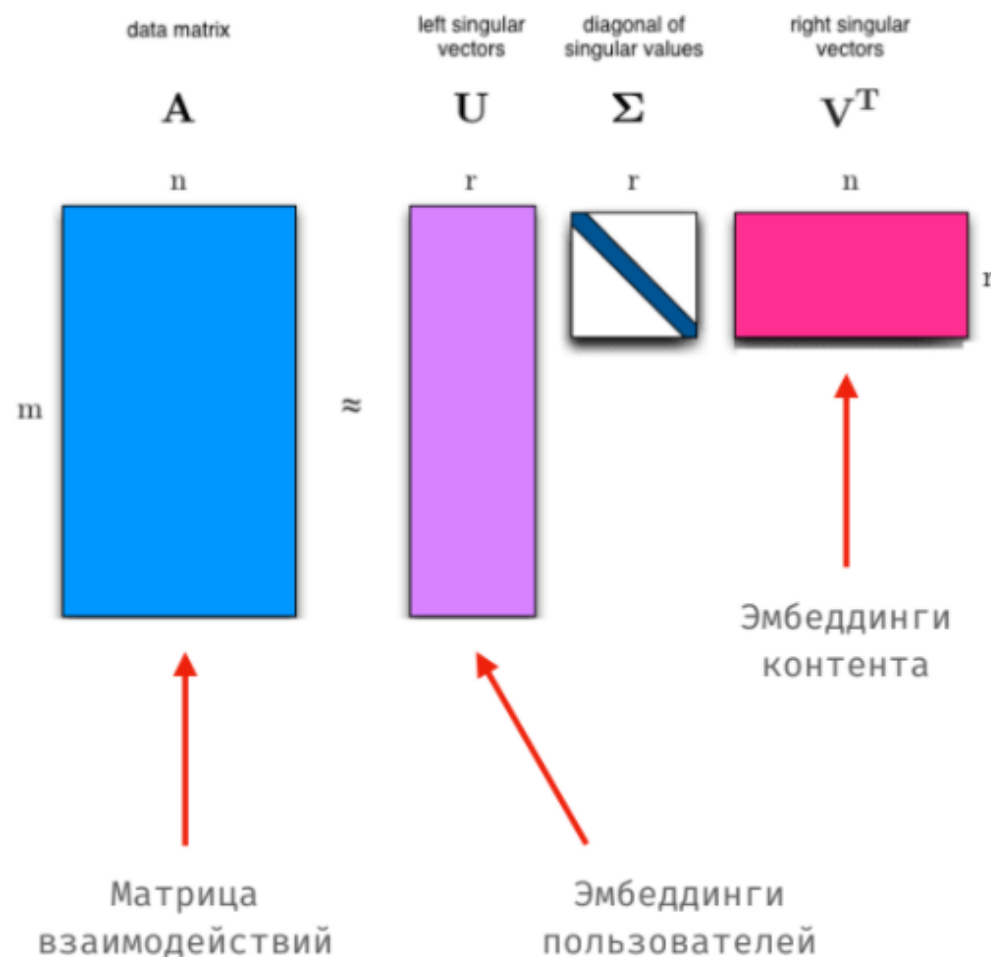


# Приложения SVD

- В задачах построения рекомендательных систем важную роль играет матрица взаимодействий пользователя с контентом.
- Представьте Netflix (хорошо нам знакомый):
  - Миллионы пользователей;
  - Тысячи фильмов и сериалов;
  - Каждый пользователь, в среднем, смотрит  $< 100$  из них.
- Что можно сказать о матрице оценок?
- Гигантская разреженная матрица. На пересечении (пользователь, столбец) — оценка или любая другая полезная информация (“посмотрел ли до конца” и другие прокси-метрики)

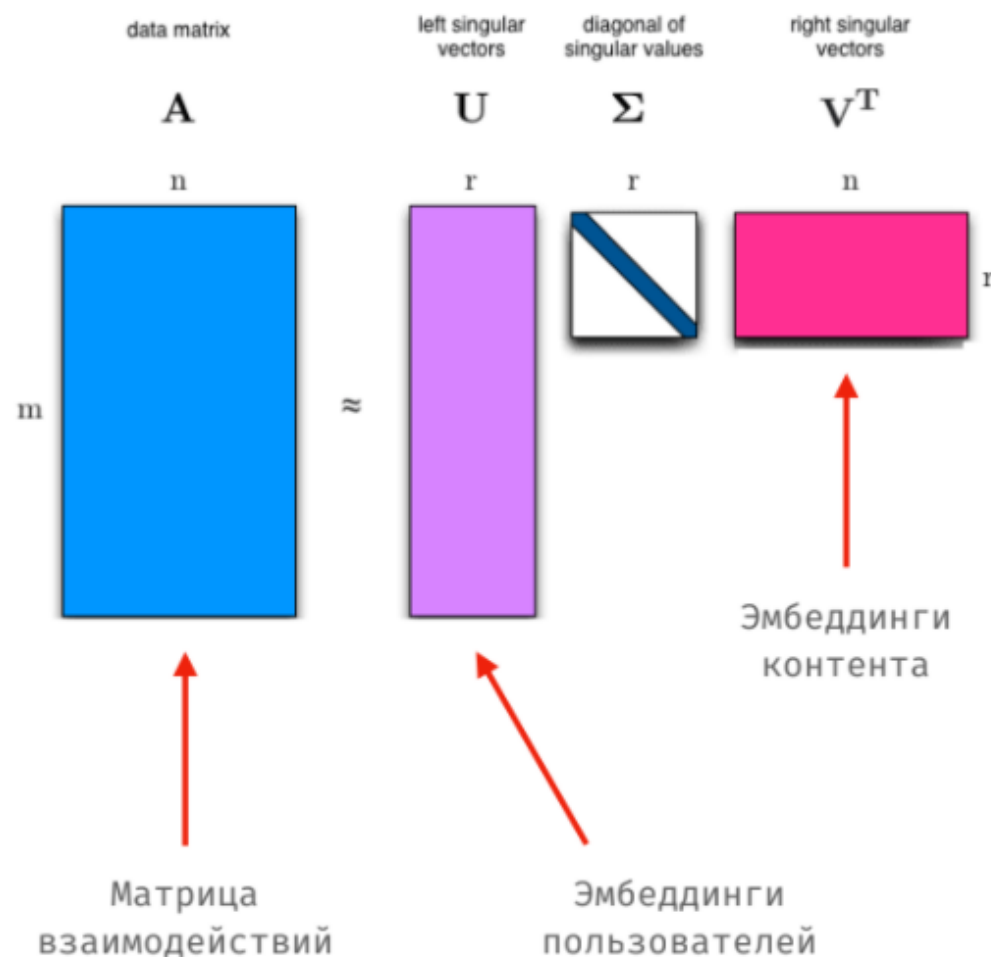
# Приложения SVD

- Усеченное SVD-разложение ранга  $r$  матрицы взаимодействий позволяет получить эмбединги размерности  $r$  как для пользователей, так и для контента!



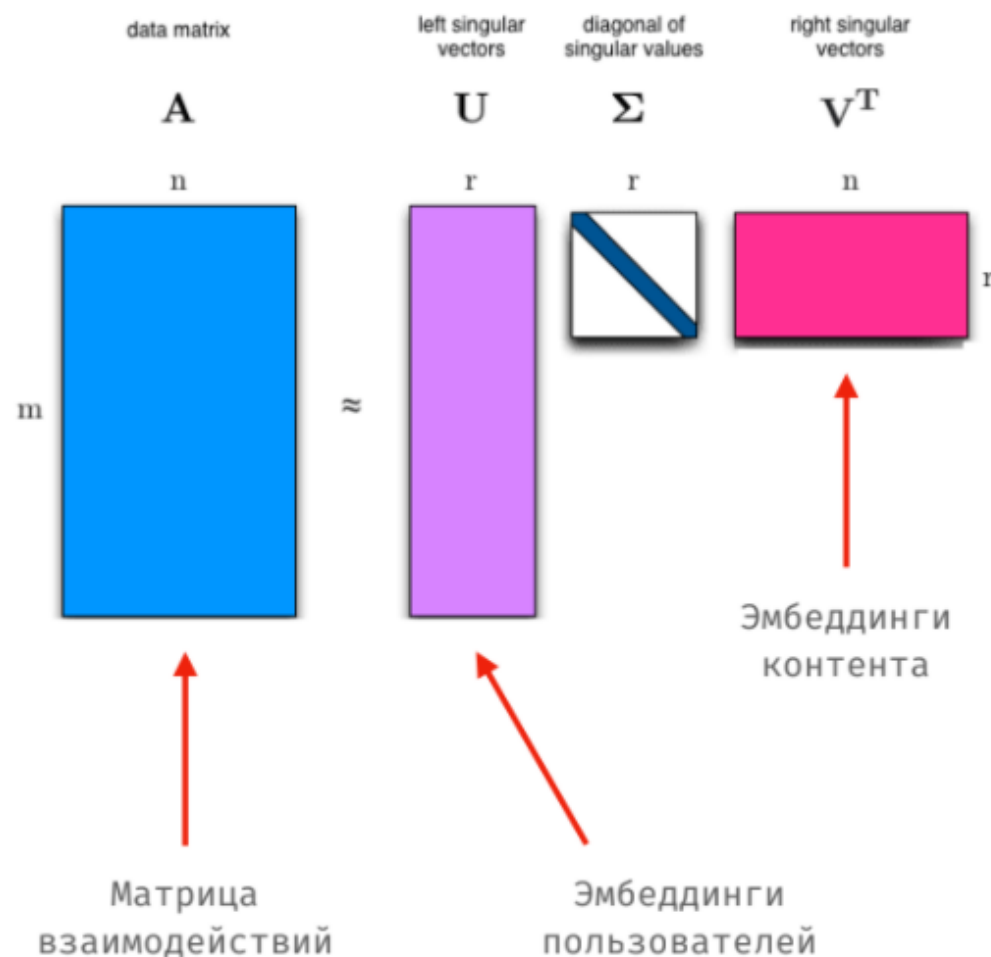
# Приложения SVD

- Усеченное SVD-разложение ранга  $r$  матрицы взаимодействий позволяет получить эмбединги размерности  $r$  как для пользователей, так и для контента!
- Более того: чем больше скалярное произведение эмбедингов пользователя и контента, тем выше шанс, что пользователю понравится контент!



# Приложения SVD

- Усеченное SVD-разложение ранга  $r$  матрицы взаимодействий позволяет получить эмбединги размерности  $r$  как для пользователей, так и для контента!
- Более того: чем больше скалярное произведение эмбедингов пользователя и контента, тем выше шанс, что пользователю понравится контент!
- Это позволяет построить простейшую рекомендательную систему!



# Приложения SVD

- Рекомендательные системы на основе коллаборативной фильтрации — основа рекомендательных систем в Яндексе — в рекламе, Дзене и т.д.

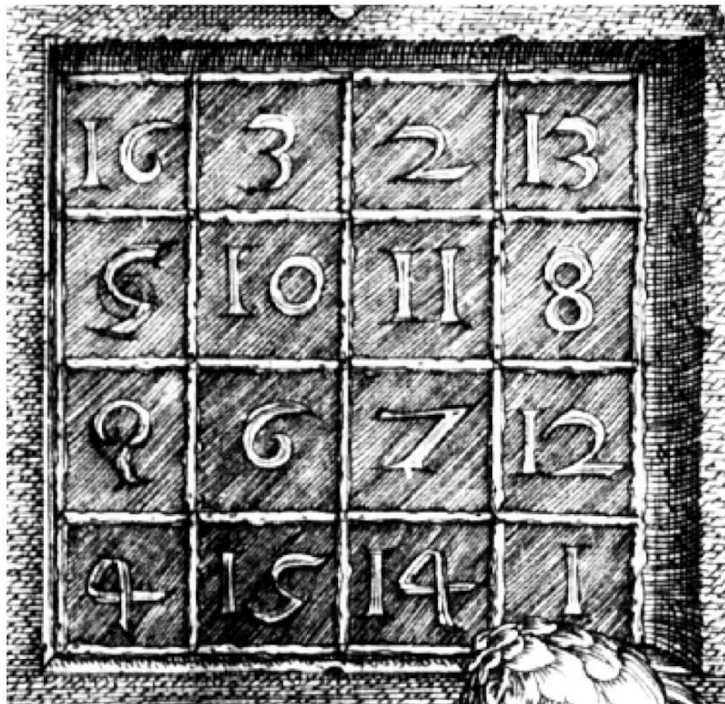
# Приложения SVD

- Рекомендательные системы на основе коллаборативной фильтрации — основа рекомендательных систем в Яндексе — в рекламе, Дзене и т.д.
- Разумеется, там используются более продвинутые матричные факторизации.
- Но идея та же!

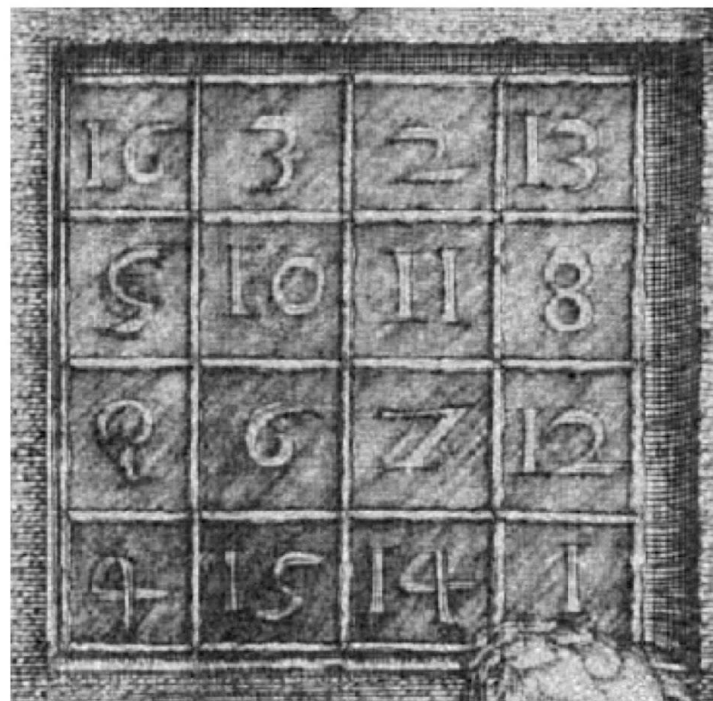
# Приложения SVD

- Кроме того, SVD-разложение можно использовать как механизм сжатия изображений и видео...

Detail from Durer's Melancholia, dated 1514., 359x371 image



EOF reconstruction with 50 modes

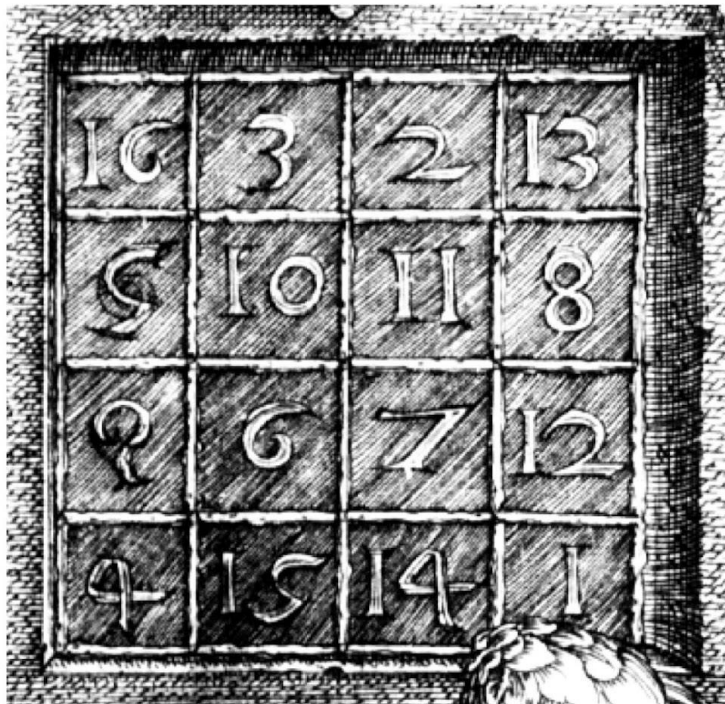


# Приложения SVD

Конечно же, мы еще вернемся  
к этому на семинарах!

- Кроме того, SVD-разложение можно использовать как механизм сжатия изображений и видео...

Detail from Durer's Melancolia, dated 1514., 359x371 image



EOF reconstruction with 50 modes

