

**ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ АВТОНОМНОЕ  
ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ  
«НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ ИТМО»**

**Факультет информационных технологий и программирования**

**Лабораторная работа №1**

**Разностная схема. Погрешность разностной схемы.  
Оценка погрешности.**

Выполнила:  
студентка группы М34021  
Кумирова Екатерина Александровна

Принял:  
кандидат физико-математических наук  
Штумпф Святослав Алексеевич

Санкт-Петербург  
2024 год

### Система уравнений Лотки-Вольтерра «хищник-жертва»:

$$\begin{cases} \dot{x} = \alpha x - x y \\ \dot{y} = \beta x y - c y \end{cases}$$

$$x(0) = x_0 > 0, y(0) = y_0 > 0$$

$x$  – безразмерная численность жертв,  $y$  – безразмерная численность хищников

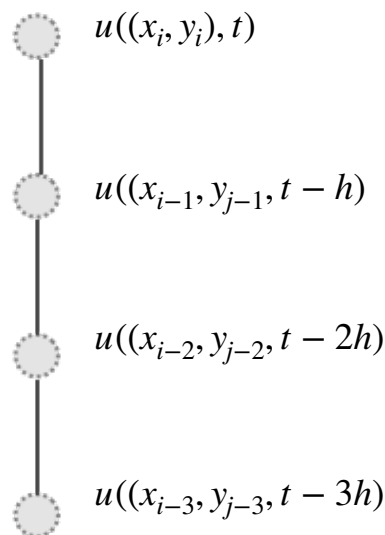
$\beta, c$  – положительные константы ( $\beta < 1$ )

Скорость размножения жертв:  $\alpha(t) = \alpha_0(1 + \sin(\omega t))$ .

### Явная численная схема, порядок точности 3:

Нам необходима точность  $O(h^N) = O(h^3)$ , следовательно, в шаблоне должно быть  $N + 1 = 4$  точки.

Шаблон явной численной схемы для записи уравнения в координатах «время-численность»:



Разработаем явную численную схему 3-его порядка точности с помощью метода неопределённых коэффициентов. Существует единственный набор коэффициентов  $\alpha$ , который позволяет найти на шаблоне из  $(1 + l + m) = 4$  точек значение первой производной с точностью  $O(h^{l+m=3})$ . Численная схема - явная, так что положим  $l = 3$  (количество точек назад),  $m = 0$  (количество точек вперёд).

Мы ожидаем, что первая производная будет выражена через линейную комбинацию сеточных точек:

$$f'(x_j) \approx \frac{1}{h} \sum_{k=-l}^m \alpha_k f(x_j + kh)$$

Воспользуемся широко известным фактом: в окрестности точки функцию можно разложить в ряд Тейлора и получить некоторое приближение с помощью построенного ряда. Каждый  $f(x_j + kh)$  мы раскладываем в ряд Тейлора в окрестности  $x_j$  и то, что получилось, суммируем, пока не достигнем 3-его порядка точности.

$$\frac{\partial x}{\partial t} \approx \frac{1}{h} \sum_{k=-3}^0 \alpha_k f(x_j + kh)$$

$$\frac{\partial x}{\partial t} \approx \frac{1}{h} (\alpha_{-3}x(t-3h) + \alpha_{-2}x(t-2h) + \alpha_{-1}x(t-h) + \alpha_0x(t))$$

В упрощенное представление СЛАУ для матрицы неопределённых коэффициентов подставим наши значения  $l = 3$  и  $m = 0$ :

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ -l & -l+1 & \dots & m \\ l^2 & (l-1)^2 & \dots & m^2 \\ (-l)^3 & (-l+1)^3 & \dots & m^3 \\ \dots & \dots & \dots & \dots \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha_{-3} \\ \alpha_{-2} \\ \alpha_{-1} \\ \alpha_0 \\ \dots \end{pmatrix} = (0, 1, 0, \dots, 0)^T$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ -3 & -2 & -1 & 0 \\ 9 & 4 & 1 & 0 \\ -27 & -8 & -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha_{-3} \\ \alpha_{-2} \\ \alpha_{-1} \\ \alpha_0 \end{pmatrix} = (0, 1, 0, 0)^T$$

$$\left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ -3 & -2 & -1 & 0 & 1 \\ 9 & 4 & 1 & 0 & 0 \\ -27 & -8 & -1 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

$$\left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 0 & 0 & -\frac{1}{3} \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1,5 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -3 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & \frac{11}{6} \end{array} \right)$$

$$\alpha_{-3} = -\frac{1}{3}, \alpha_{-2} = 1,5, \alpha_{-1} = -3, \alpha_0 = \frac{11}{6}$$

Обратим внимание на то, что в сумме коэффициенты дают 0 (нам необходимо, чтобы разностная схема не привносила никакого внешнего влияния, которого не заложено в исходной дифференциальной задаче).

$$\frac{\partial x}{\partial t} \approx \frac{1}{h} \left( -\frac{1}{3}x(t-3h) + 1,5x(t-2h) - 3x(t-h) + \frac{11}{6}x(t) \right)$$

$$\frac{1}{h} \left( -\frac{1}{3}x(t-3h) + 1,5x(t-2h) - 3x(t-h) + \frac{11}{6}x(t) \right) = \alpha(t-h)x(t-h) - x(t-h)y(t-h)$$

$$x(t) = \frac{6}{11} \left( h(\alpha(t-h)x(t-h) - x(t-h)y(t-h)) + \frac{1}{3}x(t-3h) - 1,5x(t-2h) + 3x(t-h) \right)$$

По аналогии для  $y$ :

$$\frac{1}{h} \left( -\frac{1}{3}y(t-3h) + 1,5y(t-2h) - 3y(t-h) + \frac{11}{6}y(t) \right) = \beta x(t-h)y(t-h) - c y(t-h)$$

$$y(t) = \frac{6}{11} \left( h(\beta x(t-h)y(t-h) - c y(t-h)) + \frac{1}{3}x(t-3h) - 1,5x(t-2h) + 3x(t-h) \right)$$

Итоговая численная схема:

$$\begin{cases} x(t) = \frac{6}{11} \left( h(\alpha(t-h)x_{n-1} - x_{n-1}y_{n-1}) + \frac{1}{3}x_{n-3} - 1,5x_{n-2} + 3x_{n-1} \right) \\ y(t) = \frac{6}{11} \left( h(\beta x(t-h)y_{n-1} - c y_{n-1}) + \frac{1}{3}x_{n-3} - 1,5x_{n-2} + 3x_{n-1} \right) \end{cases}$$

Оценка погрешности:

Численная схема 3-го порядка точности, следовательно, погрешность отбрасывания зависит от  $h^3$  (мы отбросили 4-ый компонент разложения, взяли его модуль и тем самым обеспечили точность 3-его порядка).

$$\Delta_{\text{отбрасывания}} = |x_{IV}| = h^3 \left( -\frac{1}{3} \cdot \frac{3^4}{4!} + \frac{3}{2} \cdot \frac{2^4}{4!} - 3 \cdot \frac{1^4}{4!} \right) = h^3 \left( -\frac{1}{3} \cdot \frac{81}{24} + \frac{3}{2} \cdot \frac{16}{24} - 3 \cdot \frac{1}{24} \right) = -h^3 \frac{1}{4}$$

$$\Delta_{\text{округления}} = \frac{2\varepsilon}{h}, \varepsilon - \text{машинный эпсилон.}$$

$$\Delta = \Delta_{\text{отбрасывания}} + \Delta_{\text{округления}} = h^3 \frac{1}{4} + \frac{2\varepsilon}{h}.$$

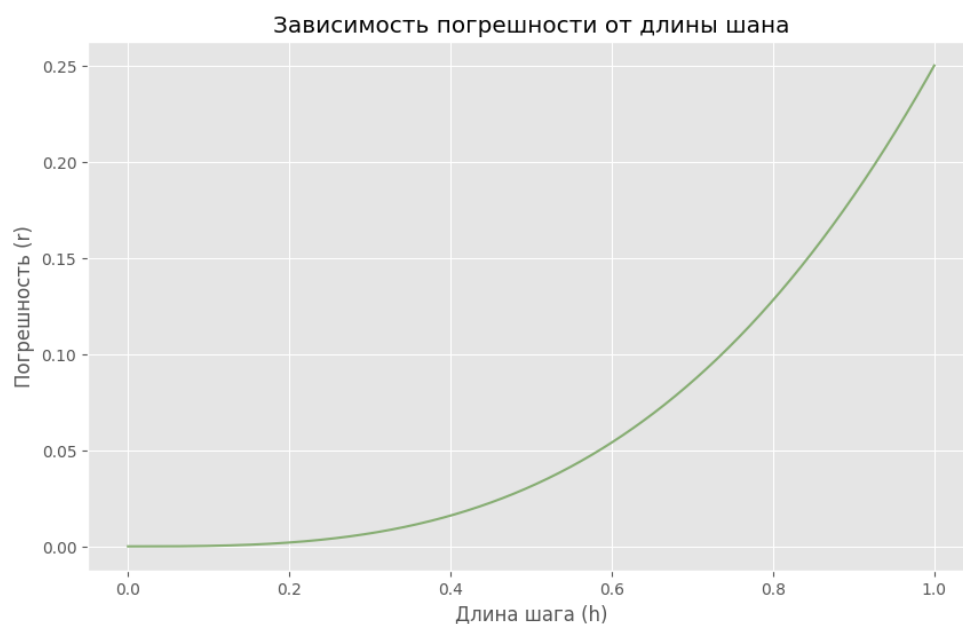
```
In [ ]: import matplotlib as mpl
from matplotlib import pyplot as plt
mpl.style.use(['ggplot'])
```

```
In [ ]: import sys
def get_epsilon(h):
    return h**3/4 + 2 * sys.float_info.epsilon/h
```

```
In [ ]: import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt

h_values = np.linspace(0.0001, 1.0, 1000)
eps_values = get_epsilon(h_values)

plt.figure(figsize=(10, 6))
plt.plot(h_values, eps_values, label='Погрешность', color='xkcd:sage')
plt.title('Зависимость погрешности от длины шага')
plt.xlabel('Длина шага (h)')
plt.ylabel('Погрешность (r)')
plt.show()
```



```
In [ ]: from prettytable import PrettyTable
table = PrettyTable()
table.title = "Зависимость погрешности от длины шага"
table.field_names = ["Длина шага (h)", "Погрешность (r)"]

h_values = [0.0001, 0.0005, 0.001, 0.005, 0.01, 0.05, 0.1, 0.5, 1]

for h in h_values:
    r = get_eps(h)
    table.add_row([h, r])

print(table)
```

Зависимость погрешности от длины шага	
Длина шага (h)	Погрешность (r)
0.0001	4.690892098500626e-12
0.0005	3.213817841970013e-11
0.001	2.504440892098501e-10
0.005	3.1250088817841975e-08
0.01	2.5000004440892103e-07
0.05	3.12500000888179e-05
0.1	0.000250000000044095
0.5	0.0312500000000089
1	0.2500000000000044

```
In [ ]: import math
import numpy as np
import matplotlib as mpl
from matplotlib import pyplot as plt
mpl.style.use(['ggplot'])
```

## Моделирование

```
In [ ]: def simulate_population(x0, y0, w, a_0=5, b=0.4, c=1.7, h=0.001, iterations=10000):
    def a(t):
        return a_0 * (1 + math.sin(w * t))

    x = x0.copy()
    y = y0.copy()

    time_points = [0, h, 2 * h]

    delta = -1/3      # a_(-3)
    gamma = 1.5       # a_(-2)
    beta = -3         # a_(-1)
    alpha = 11/6      # a_0

    for i in range(3, iterations):
        current_time = time_points[-1] + h
        time_points.append(current_time)

        x_value = (h * (a(current_time - h) * x[i-1] - x[i-1] * y[i-1]) - delta * x[i-3] - gamma * x[i-2] - beta * x[i-1]) / alpha
        y_value = (h * (b * x[i-1] * y[i-1] - c * y[i-1]) - delta * y[i-3] - gamma * y[i-2] - beta * y[i-1]) / alpha

        x.append(x_value)
        y.append(y_value)

    return time_points, x, y
```

## Начальные условия

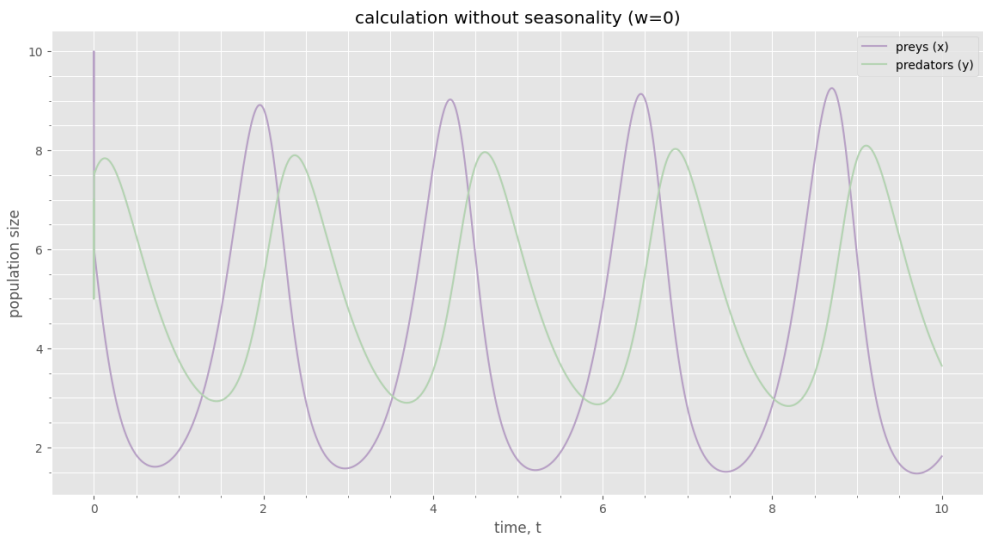
```
In [ ]: x0 = [9, 10, 8] # preys
y0 = [7, 5, 6] # predators
```

## Визуализация

```
In [ ]: w = 0
h_arr, x, y = simulate_population(x0, y0, w)

fig = plt.figure(figsize=(14, 7))
plt.grid(True, which='both')
plt.minorticks_on()
plt.plot(h_arr, x, c='#B7A8C5', label="preys (x)")
plt.plot(h_arr, y, c='#B4d3b2', label="predators (y)")

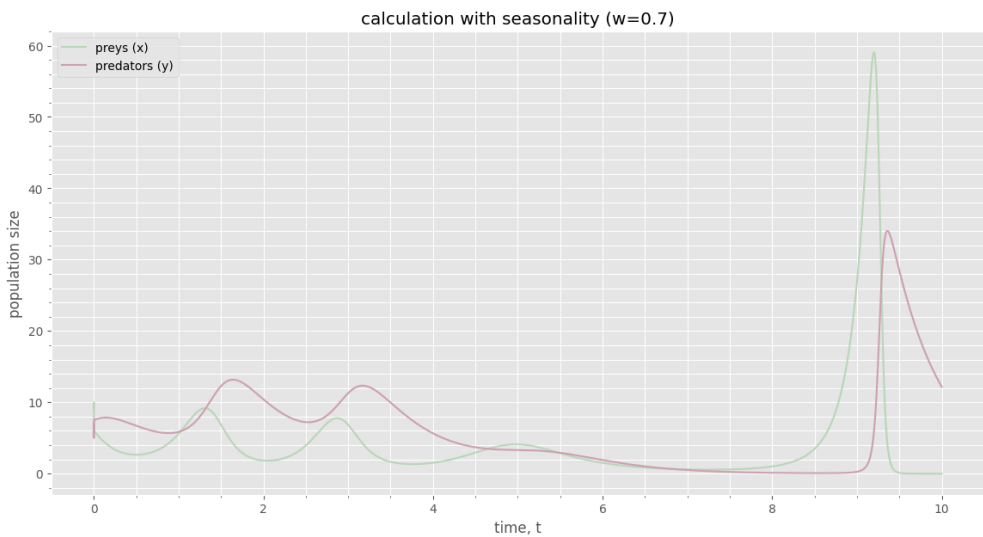
plt.legend()
plt.xlabel("time, t")
plt.ylabel("population size")
plt.title("calculation without seasonality (w=0)")
plt.show()
```



```
In [ ]: w = 0.7
h_arr, x, y = simulate_population(x0, y0, w)

fig = plt.figure(figsize=(14, 7))
plt.grid(True, which='both')
plt.minorticks_on()
plt.plot(h_arr, x, color='#bad6b8', label="preys (x)")
plt.plot(h_arr, y, color='#cea0af', label="predators (y)")

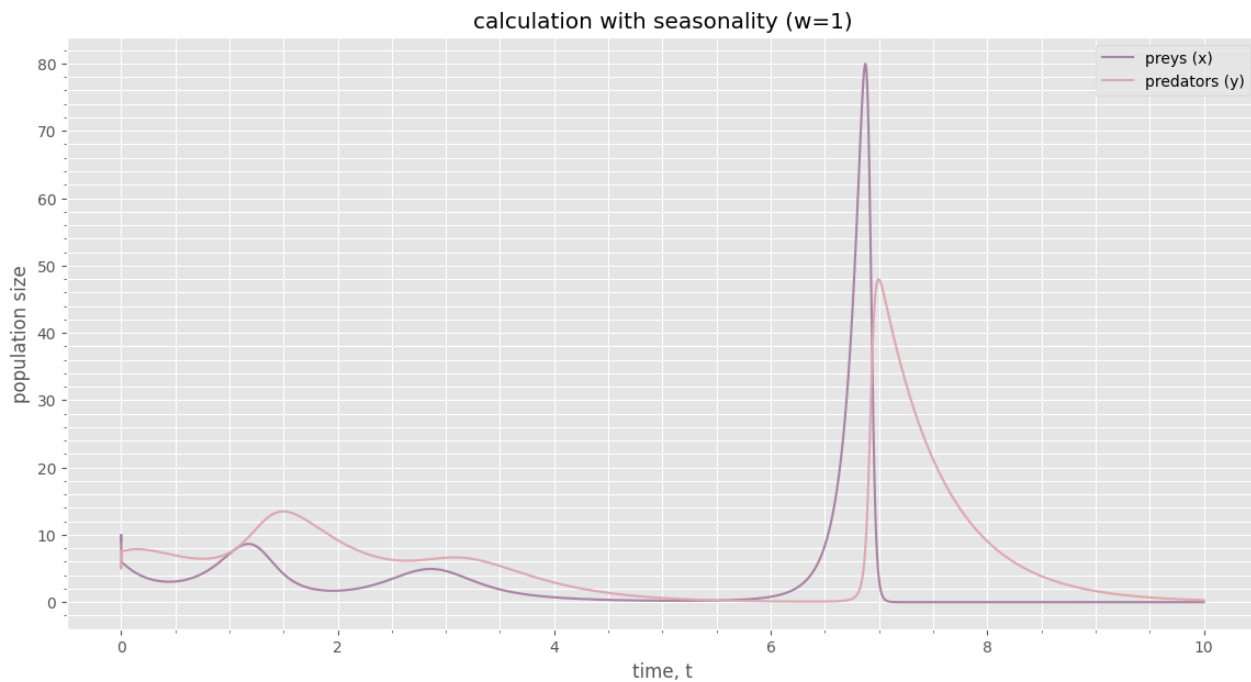
plt.legend()
plt.xlabel("time, t")
plt.ylabel("population size")
plt.title("calculation with seasonality (w=0.7)")
plt.show()
```



```
In [ ]: w = 1
h_arr, x, y = simulate_population(x0, y0, w)

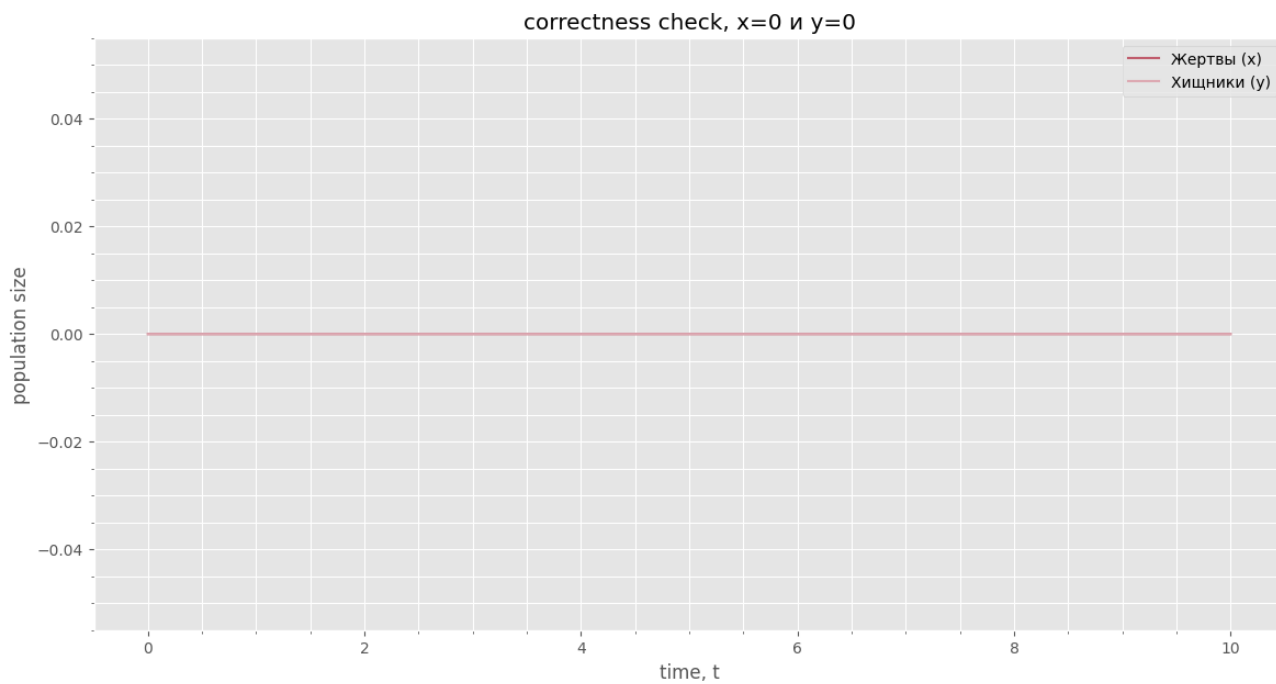
fig = plt.figure(figsize=(14, 7))
plt.grid(True, which='both')
plt.minorticks_on()
plt.plot(h_arr, x, color='#aa83a6', label="preys (x)")
plt.plot(h_arr, y, color='#dda9b2', label="predators (y)")

plt.legend()
plt.xlabel("time, t")
plt.ylabel("population size")
plt.title("calculation with seasonality (w=1)")
plt.show()
```



```
In [ ]: h_arr, x, y = simulate_population([0]*3, [0]*3, w=0)
fig = plt.figure(figsize=(14, 7))
plt.grid(True, which='both')
plt.minorticks_on()
plt.plot(h_arr, x, color='#c05d6d', label="Жертвы (x)")
plt.plot(h_arr, y, color='#dda9b2', label="Хищники (y)")

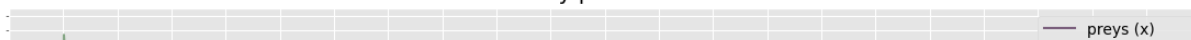
plt.legend()
plt.xlabel("time, t")
plt.ylabel("population size")
plt.title("correctness check, x=0 и y=0")
plt.show()
```

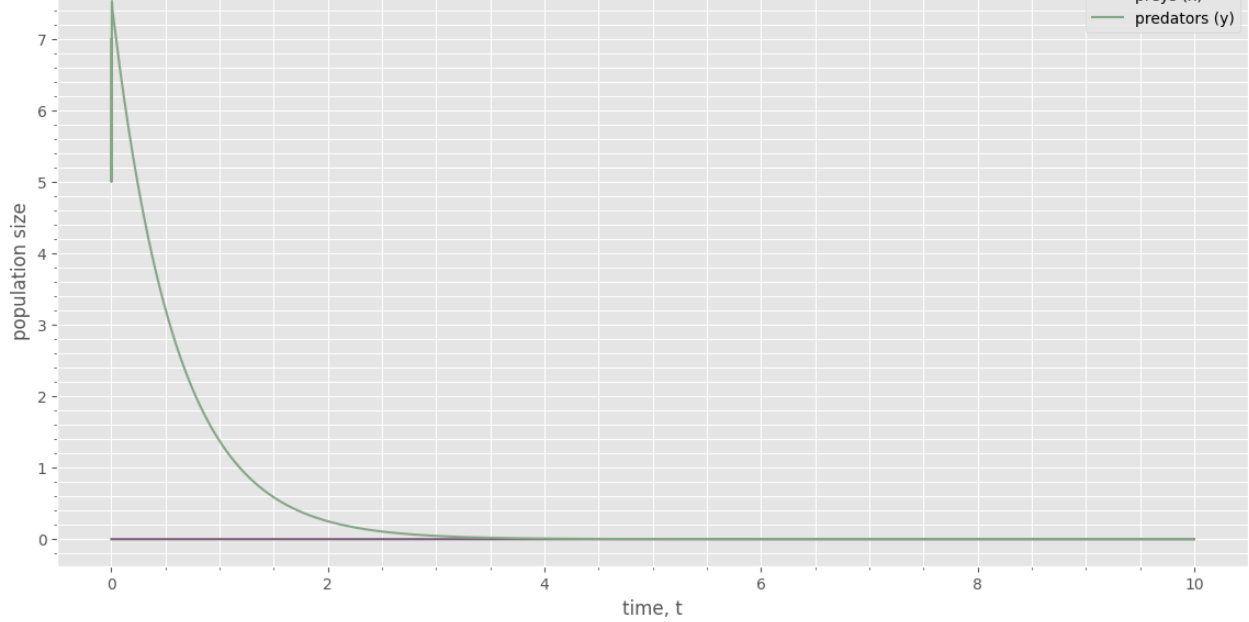


```
In [ ]: h_arr, x, y = simulate_population([0,0,0], y0, w=0)
fig = plt.figure(figsize=(14, 7))
plt.grid(True, which='both')
plt.minorticks_on()
plt.plot(h_arr, x, color='#7a5f7c', label="preys (x)")
plt.plot(h_arr, y, color='#86a786', label="predators (y)")

plt.legend()
plt.xlabel("time, t")
plt.ylabel("population size")
plt.title("only predators")
plt.show()
```

only predators





```
In [ ]: h_arr, x, y = simulate_population(x0, [0,0,0], w=0)
fig = plt.figure(figsize=(14, 7))
plt.grid(True, which='both')
plt.minorticks_on()
plt.plot(h_arr,x, color='#aa83a6', label="preys(x)")
plt.plot(h_arr,y, color='#86a786', label="predators(y)")

plt.legend()
plt.xlabel("time, t")
plt.ylabel("population size")
plt.title("only preys")
plt.show()
```

