

VYSOKÉ UČENÍ TECHNICKÉ V BRNĚ
FAKULTA INFORMAČNÍCH TECHNOLOGIÍ

Mikroprocesorové a vestavěné systémy

**Rozpoznávání znakové abecedy a zobrazování
na 7-segmentovém displeji typu flipdot**

Obsah

1	Úvod	2
2	Video k projektu	2
3	Vybavenie	2
3.1	7-segmentový displej typu flip-dots	2
3.2	Kombinovaný senzor na teplotu a vlhkosť DHT11	3
3.3	Prevodník RS485	3
4	Schéma zapojenia	4
5	Varianty riešenia	4
5.1	Varianta 1: rpi4 C+Python	4
5.2	Varianta 2: rpi4 Python	5
5.3	Varianta 3: esp8266 C+Python – Finálna varianta	5
6	Záver	5

1 Úvod

Zadaním bolo využiť zaujímavý typ elektromechanického displeja typu flip-dots a demonštrovať jeho využitie. Na vypracovanie som mal k dispozícii displej s rozmermi 4 riadky, každý po 7 znakov. Základným zadaním bolo zobrazenie jednoduchých správ a meranej teploty a vlhkosti. Po splnení tohto zadania som vytvoril neurónovú sieť, ktorá rozpoznáva písmená znakovkej abecedy. Tieto dáta sú potom zobrazované na displeji.

2 Video k projektu

Fungovanie projektu si môžete pozrieť vo videu na nasledovnom odkaze: YouTube video.

3 Vybavenie

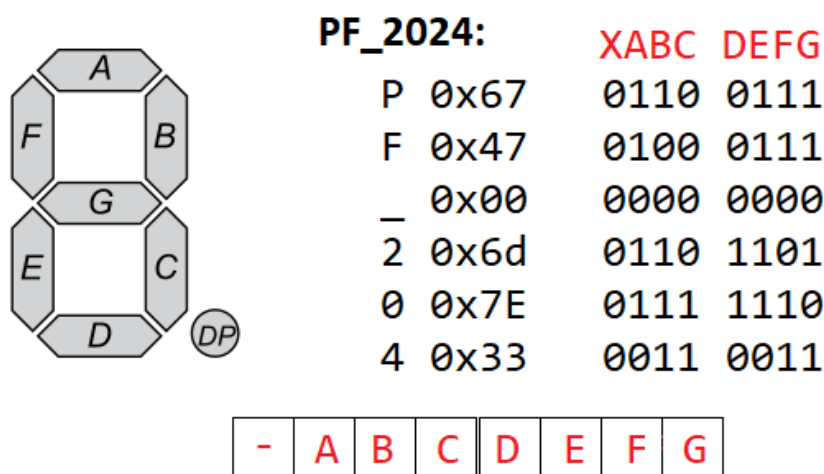
3.1 7-segmentový displej typu flip-dots

S displejom sa dá komunikovať pomocou prevodníka RS-485, rýchlosťou 57600 baudov. Znaky na displeji sa nedajú nastaviť jednotlivo, ale naraz pomocou dátového rámca, ktorý špecifikuje výrobca¹:

```
+-----+-----+-----+-----+-----+
| 0x80 | Command | Address |      Data      | 0x8F |
+-----+-----+-----+-----+-----+
```

Na začiatku je hlavička 0x80. Command špecifikuje, ktorý typ displeja bude prijímať dátový rámec. Pre typ displeja, s ktorým som pracoval (4x7), je príkaz 0x83 – posiela 28 Bajtov dát a refreshne displej. Refresh znamená, že dáta sa rovno zobrazia na displeji. Adresu používam 0xFF – čiže broadcast. Dáta sú o veľkosti 4x7 Bajtov. Jeden Bajt predstavuje 7 segmentov. Na konci je ešte päť 0x8F.

Nastavenie jedného znaku je dané siedmimi bitmi. Na obrázku môžeme vidieť, ktoré bity nastavujú ktoré segmenty, a príklad, ako nastaviť nápis PF 2024.



Obr. 1: Kódovanie segmentov

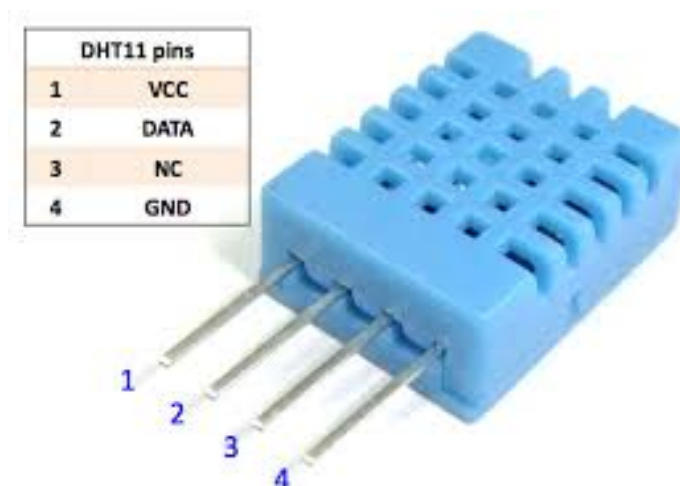
¹<https://cdck-file-uploads-europe1.s3.dualstack.eu-west-1.amazonaws.com/arduino/original/4X/3/5/2/352c3c32d1ddcd251f45966920b16b53f3214f32.pdf>

Na displeji nie je desatinná bodka, a teda MSB je ignorovaný a mal by byť nastavený na 0.

3.2 Kombinovaný senzor na teplotu a vlhkosť DHT11

Senzor DHT11 je jednoduchý kombinovaný senzor, ktorý meria teplotu v rozsahu 0 – 50 stupňov Celzia s presnosťou ± 1 °C a vlhkosť v rozmedzí 20 – 90 % s presnosťou ± 4 %. Existuje senzor DHT22 podobného druhu, ktorý by sa dal využiť na presnejšie merania, ale ja som mal k dispozícii tento.

Senzor má štyri vývody, z toho jeden je nezapojený, dva sú použité na napájanie v rozsahu 3 V až 5 V a jeden je dátový².



Obr. 2: DHT11 senzor

3.3 Prevodník RS485

Pre komunikáciu s 7-segmentovým displejom je použitý prevodník RS-485. Je to prevodník linky UART na sériovú linku RS485. Linka je poloduplexná³. Linke treba okrem rýchlosti na 57600 baudov nastaviť aj ďalšie parametre: vypnúť paritný bit, nastaviť jeden stop bit a nastaviť 8 bitov na jeden Bajt. V jazyku C sa to dá nastaviť takto (knižnica `termios.h`):

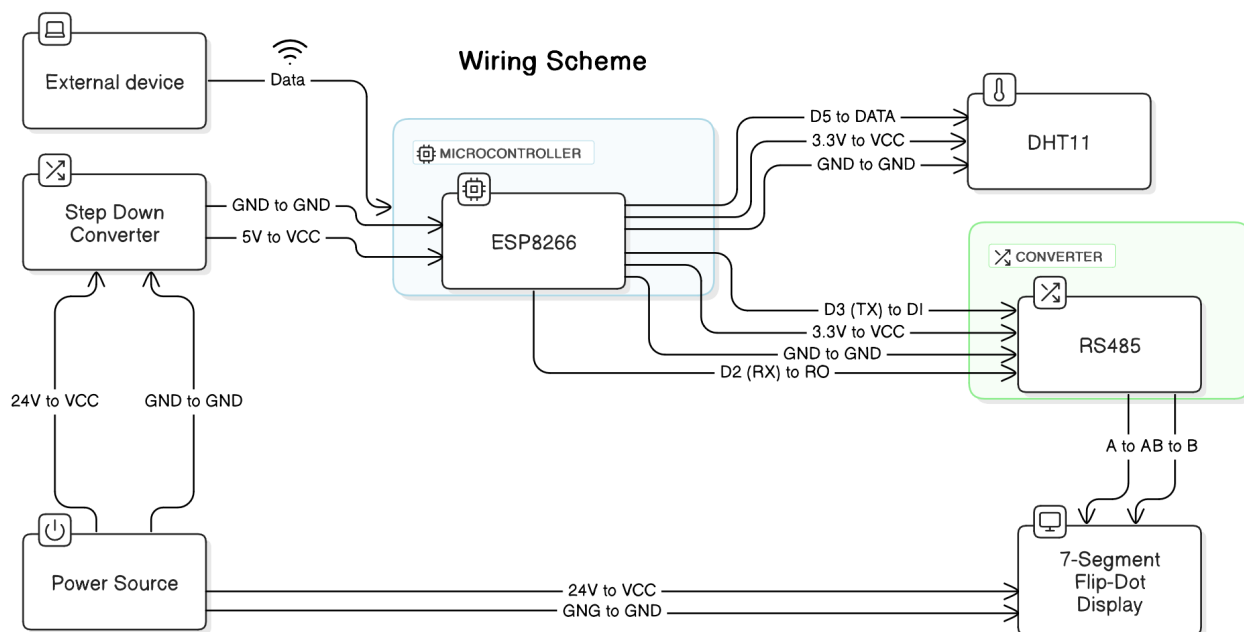
```
tty.c_cflag &= PARENB;  
tty.c_cflag &= CSTOPB;  
tty.c_cflag &= CSIZE;  
tty.c_cflag |= CS8;
```

Tento kód je implementovaný vo variante riešenia číslo 1, v súbore:
`./rpi4_py_c/serial_com_c/src/serial.c`.

²<https://arduino-poslovensky.sk/projekty/dht11-a-dht22/>

³<https://techfun.sk/produkt/rs485-prevodnik-s-cipom-max485esa/>

4 Schéma zapojenia



Obr. 3: Schéma zapojenia

5 Varianty riešenia

Postupne som skúšal rôzne riešenia a skončil som s troma rôznymi variantami:

- Varianta 1: rpi4 C+Python
- Varianta 2: rpi4 Python
- Varianta 3: esp8266 C+Python

5.1 Varianta 1: rpi4 C+Python

Implementačná platforma pre túto variantu je Raspberry Pi 4. Celá implementácia varianty 1 je v priečinku `rpi4_py_c`. S touto variantou som začal tým, že som nastavil sériovú komunikáciu s displejom, vytvoril funkcie na vytvorenie správy a nastavovanie jednotlivých znakov pomocou indexovania do 2D poľa displeja (4x7) a mapovania na konštantné definované symboly (viď obr. 1). Vytvoril som si pár príkladov (`examples.c`), kde sa posielali konštantné správy, a na nich som otestoval funkčnosť pripojenia na displej a správny formát dátového rámca správy.

Druhá časť tejto varianty je implementovaná v Pythone. Najprv som vytvoril dataset pre rozpoznávanie znakov reči. Využil som ASL dataset a modul `Hands` z frameworku `Mediapipe`. Pomocou skriptu `train/reduce_dataset.py` som zredukoval počet obrázkov pre triedu v datasete na 200. Potom pomocou modulu `Hands` som z obrázkov datasetu extrahoval orientačné body z rúk. Konkrétne 21 bodov v 3D priestore a tie som uložil do csv súboru so 64 stĺpcami: 1 označenie znaku a 21x3 (x,y,z) súradníc. Vytvorenie datasetu je v súbore `train/create_hand_landmarks_dataset.py`. V súbore `train/ASL_handm_landmarks_dataset.py` je vytvorená PyTorch Dataset trieda `ASLLandmarkDataset`. Samotný model je v súbore `train/gesture_recognition_model` a tréningový skript je v súbore `train/train.py`.

Natrénovaný model je použitý na inferenciu v skripte `rpi4.py_c/gesture_recognizer_py/main.py`. Tento skript načíta model, otvorí kameru a pomocou modulu `Hands` z `Mediapipe` získa orientačné body ruky. Tieto body sú potom použité na predikciu znaku. Tento skript komunikuje s programom v C cez socket. `gesture_recognizer` posiela predikované znaky cez socket na program v C `serial_com.c`, ktorý posiela znaky na displej. `gesture_recognizer` taktiež vizualizuje znaky a obraz kamery.

Program treba spustiť v dvoch termináloch. V jednom treba spustiť `main.py` a v druhom `main.c`.

5.2 Varianta 2: rpi4 Python

V tejto variante beží celý program v Pythone na Raspberry Pi 4. Celý program je v priečinku `rpi4.py` a dá sa spustiť pomocou skriptu `main.py`. Tento skript podobne ako vo variante 1 načíta natrénovaný model, otvorí kameru a nastaví sériovú komunikáciu s displejom. Jediný rozdiel je, že dáta neposiela cez socket, ale priamo cez sériovú linku do displeja.

5.3 Varianta 3: esp8266 C+Python – Finálna varianta

Posledná varianta je implementovaná na platforme ESP8266. Implementáciu je možné nájsť v priečinku `esp8266`. Táto varianta je rozdelená na dve časti. Prvá časť je `server_gestures` implementovaná v Arduine. Táto časť slúži ako server. Pomocou Wi-Fi modulu sa pripojí do siete a čaká na dáta od klienta na určitej IP adrese a porte. Dáta od klienta posiela na sériovú linku a tie sa zobrazujú na displeji. Sériová linka je pripojená na prevodník RS485 na dátových pinoch D2 (TX) a D3 (RX). Veľkou výhodou tejto varianty je, že klient je úplne nezávislý od servera a môže byť implementovaný na akejkoľvek platforme a posielať v podstate hocikaké dáta. V mojom prípade som už využil natrénovaný model na rozpoznávanie znakov a posielal som predikované znaky na server. Ale klient sa dá vymeniť za hocikaký iný program, ktorý bude posielať znaky na server a ten ich bude zobrazovať na displeji. Okrem toho, v tejto variante je upravený beh programu na ESP8266. Po pripojení do siete sa vypíše animovaná uvítacia správa `HELLO`. Následne sa môže program dostať do dvoch stavov: stav `IDLE` a stav `CONNECTED`. Začína v stave `IDLE` a čaká na pripojenie zariadenia na konkrétny port. V tomto stave zobrazuje na displeji čas, teplotu a vlhkosť. Teplotu a vlhkosť získava zo senzoru DHT11. Senzor je zapojený do dátového pinu D5. Po pripojení zariadenia sa prejde do stavu `CONNECTED`, ktorý je signalizovaný blikajúcim kurzorom a začne prijímať dáta od klienta a zobrazovať ich na displeji. Po ukončení spojenia prejde zase do stavu `IDLE`.

6 Záver

Projekt bol náročný na vypracovanie, ale keďže bol veľmi zaujímavý, išlo to dobre. Najzložitejšou časťou bolo vymyslenie štruktúry programu – komunikácie medzi jednotlivými časťami. Najspokojnejší som s poslednou variantou, kde je spracovanie dát veľmi flexibilné a displej sa dá využiť na zobrazovanie hocikakého textu aj v iných projektoch. Okrem toho ďalšou zložitejšou časťou bolo nastavenie sériovej komunikácie s displejom a vytvorenie dátového rámca podľa špecifikácie. Na projekte som strávil vyše 40 hodín.

Autoevaluácia:

- **E:** 2b – keďže zadanie som si vymyslel sám, chcel som ho dotiahnuť do stavu, ktorý sa mi bude páčiť, a preto som aj vytvoril 3 rôzne varianty
- **F:** 5b – hlavne posledná varianta spĺňa všetky požiadavky zadania a okrem toho má rôzne bonusy, ako napríklad zaujímavé animácie

- **Q: 2b**
 - Užívateľská prívetivosť: užívateľ sa môže pripojiť buď so svojím programom a na jednoduché rozhranie posilať znaky na displej, alebo môže použiť môj program na rozpoznávanie znakov a posilať predikované znaky na displej, ktoré aj vidí na obrazovke, kde sa zobrazuje výstup
 - Spôsob implementácie: implementácia je rozdelená na dve časti, server a klient, ktoré sú nezávislé a komunikácia medzi nimi prebieha cez Wi-Fi
- **D: 3b**
 - Úvod do problému: Myslím si, že jasne popisujem, čo je cieľom projektu
 - Popis riešenia: Do detailu popisujem všetky 3 varianty a ich implementáciu
 - Zhodnotenie: Zhodnotenie je podrobné a obsahuje všetky potrebné časti
- **P: 2b**
 - Verím, že projekt odprezentujem dobre :) a prezentácia projektu samotného je pekná vizuálna, interaktívna a zaujímavá
- **SUM: 14b**

Zdroje

- <https://arduinooslovensky.sk/projekty/dht11-a-dht22/>
- <https://techfun.sk/produkt/rs485-prevodnik-s-cipom-max485esa/>
- <https://papouch.com/prevodniky/rs485/>
- <https://learn.microsoft.com/en-us/windows/wsl/connect-usb>
- <https://blog.mbedded.ninja/programming/operating-systems/linux/linux-serial-ports-using-c-cpp/>
- https://www.kaggle.com/datasets/grassknoted/asl-alphabet?select=asl_alphabet_test
- <https://randomnerdtutorials.com/getting-started-with-esp8266-wifi-transceiver-review/>
- <https://randomnerdtutorials.com/esp32-ntp-client-date-time-arduino-ide/>
- <https://projecthub.arduino.cc/arcaegecengiz/using-dht11-12f621>