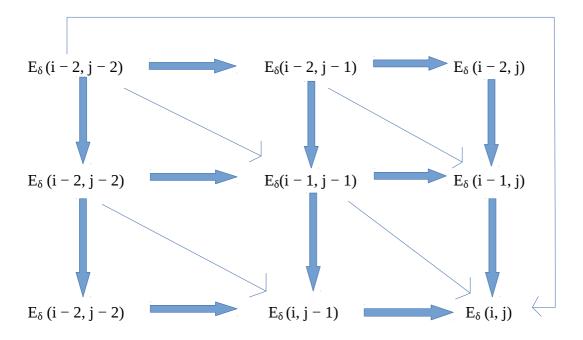
Aufgabe war es, die Rekurrenzgleichung so zu erweitern, sodass die Transposition, also die Vertauschung zweier benachbarter Basen nichts kostet und mit berücksichtigt wird. Der Editgraph kann wie folgt erweitert werden:



Die Rekurrenzgleichung kann folgendermaßen erweitert werden:

$$E_{\delta}\left(0,j-1\right)+\delta(\epsilon\to v\,[j]) \qquad \text{if } i=0 \text{ and } j=0 \\ E_{\delta}\left(0,j-1\right)+\delta(\epsilon\to v\,[j]) \qquad \text{if } i=0 \text{ and } j>0 \\ E_{\delta}\left(i-1,0\right)+\delta(u[i]\to\epsilon) \qquad \text{if } i>0 \text{ and } j=0 \\ \\ E_{\delta}\left(i-1,j\right)+\delta(u[i]\to\epsilon) \qquad \text{if } i>0 \text{ and } j>0 \\ E_{\delta}\left(i,j-1\right)+\delta(\epsilon\to v\,[j]) \qquad \text{if } i>0 \text{ and } j>0 \\ E_{\delta}\left(i-1,j-1\right)+\delta(u[i]\to v\,[j]) \qquad \text{if } i>0 \text{ and } j>0 \\ E_{\delta}\left(i-2,j-2\right)+0 \qquad \text{if } 2<=i <=m \text{ and } 2<=j <=n \\ \\ E_{\delta}\left(i-1,j-1\right)+\delta(u[i]\to v\,[j]) \qquad \text{if } i>0 \text{ and } i>0 \\ E_{\delta}\left(i-1,j-1\right)+\delta(u[i]\to v\,[j]) \qquad \text{if } i>0 \text{ and } i>0 \\ E_{\delta}\left(i-1,j-1\right)+\delta(u[i]\to v\,[j]) \qquad \text{if } i>0 \text{ and } i>0 \\ E_{\delta}\left(i-1,j-1\right)+\delta(u[i]\to v\,[j]) \qquad \text{if } i>0 \text{ and } i>0 \\ E_{\delta}\left(i-1,j-1\right)+\delta(u[i]\to v\,[j]) \qquad \text{if } i>0 \text{ and } i>0 \\ E_{\delta}\left(i-1,j-1\right)+\delta(u[i]\to v\,[j]) \qquad \text{if } i>0 \text{ and } i>0 \\ E_{\delta}\left(i-1,j-1\right)+\delta(u[i]\to v\,[j]) \qquad \text{if } i>0 \text{ and } i>0 \\ E_{\delta}\left(i-1,j-1\right)+\delta(u[i]\to v\,[j]) \qquad \text{if } i>0 \text{ and } i>0 \\ E_{\delta}\left(i-1,j-1\right)+\delta(u[i]\to v\,[j]) \qquad \text{if } i>0 \text{ and } i>0 \\ E_{\delta}\left(i-1,j-1\right)+\delta(u[i]\to v\,[j]) \qquad \text{if } i>0 \text{ and } i>0 \\ E_{\delta}\left(i-1,j-1\right)+\delta(u[i]\to v\,[j]) \qquad \text{if } i>0 \text{ and } i>0 \\ E_{\delta}\left(i-1,j-1\right)+\delta(u[i]\to v\,[j]) \qquad \text{if } i>0 \text{ and } i>0 \\ E_{\delta}\left(i-1,j-1\right)+\delta(u[i]\to v\,[j]) \qquad \text{if } i>0 \text{ and } i>0 \\ E_{\delta}\left(i-1,j-1\right)+\delta(u[i]\to v\,[j]) \qquad \text{if } i>0 \text{ and } i>0 \\ E_{\delta}\left(i-1,j-1\right)+\delta(u[i]\to v\,[j]) \qquad \text{if } i>0 \text{ and } i>0 \\ E_{\delta}\left(i-1,j-1\right)+\delta(u[i]\to v\,[j]) \qquad \text{if } i>0 \text{ and } i>0 \\ E_{\delta}\left(i-1,j-1\right)+\delta(u[i]\to v\,[j]) \qquad \text{if } i>0 \text{ and } i>0 \\ E_{\delta}\left(i-1,j-1\right)+\delta(u[i]\to v\,[j]) \qquad \text{if } i>0 \text{ and } i>0 \\ E_{\delta}\left(i-1,j-1\right)+\delta(u[i]\to v\,[j]) \qquad \text{if } i>0 \text{ and } i>0 \\ E_{\delta}\left(i-1,j-1\right)+\delta(u[i]\to v\,[j]) \qquad \text{if } i>0 \text{ and } i>0 \\ E_{\delta}\left(i-1,j-1\right)+\delta(u[i]\to v\,[j]) \qquad \text{if } i>0 \text{ and } i>0 \\ E_{\delta}\left(i-1,j-1\right)+\delta(u[i]\to v\,[j]) \qquad \text{if } i>0 \text{ and } i>0 \\ E_{\delta}\left(i-1,j-1\right)+\delta(u[i]\to v\,[j]) \qquad \text{if } i>0 \text{ and } i>0 \\ E_{\delta}\left(i-1,j-1\right)+\delta(u[i]\to v\,[j]) \qquad \text{if } i>0 \text{ and } i>0 \\ E_{\delta}\left(i-1,j-1\right)+\delta(u[i]\to v\,[j]) \qquad \text{if } i>0 \text{ and } i>0 \\ E_{\delta}\left(i-1,j-1\right)+\delta(u[i]\to v\,[j]) \qquad \text{if } i>0 \text{ and } i>0 \\ E_{\delta}\left(i-1,j-1\right)+\delta(u[i]\to v\,[j]) \qquad \text{if } i>0 \text{ and } i>0 \\ E_{\delta}\left(i-1,j-1\right)+\delta(u[i]\to v\,[j])$$

Für E_{δ} (i – 2, j – 2) muss die Bedingung 2 <= i <= m und 2 <= j <= n erfüllt sein. Grund dafür sind die Basen, die sich in der ersten Spalte und Zeile der Matrix befinden. Sie verfügen über keine Vorgänger, mit denen diese vertauscht werden können.