Липецкий государственный технический университет

Факультет автоматизации и информатики Автоматизированные системы управления

ЛАБОРАТОРНАЯ РАБОТА №3

по курсу ДПО Интаро - Linux

«Процессы и демоны» Вариант 4.

Студент Митина М. В.

Группа ПИ-20-1

Руководитель

доц. Кургасов В.В.

Цель работы

Познакомиться с понятием процесса. Научиться получать список имеющихся в системе процессов и управлять их состоянием.

Задание кафедры

Для части 1:

- 1) Загрузиться не root, а пользователем.
- 2) Найти файл с образом ядра. Выяснить по имени файла номер версии Linux.
- 3) Посмотреть процессы ps –f. Прокомментировать. Для этого почитать man ps.
- 4) Написать с помощью редактора vi два сценария loop и loop2. Текст сценариев:
 - a. Loop: while true; do true; done
 - b. Loop2: while true; do true; echo 'Hello'; done
- 5) Запустить loop2 на переднем плане: sh loop2.
- 6) Остановить, послав сигнал STOP.
- 7) Посмотреть последовательно несколько раз ps –f. Записать сообщение, объяснить.
- 8) Убить процесс loop2, послав сигнал kill -9 PID. Записать сообщение. Прокомментировать.
- 9) Запустить в фоне процесс loop: sh loop&. Не останавливая, посмотреть несколько раз: ps –f. Записать значение, объяснить.
- 10) Завершить процесс loop командой kill -15 PID. Записать сообщение, прокомментировать.

- 11) Третий раз запустить в фоне. Не останавливая убить командой kill -9 PID.
- 12) Запустить еще один экземпляр оболочки: bash.
- 13) Запустить несколько процессов в фоне. Останавливать их и снова запускать. Записать результаты просмотра командой ps –f

Для части 2:

- 1. Запустить в консоли на выполнение три задачи, две в интерактивном режиме, одну в фоновом.
- 2. Перевести одну из задач, выполняющихся в интерактивном режиме, в фоновый режим.
- 3. Провести эксперименты по переводу задач из фонового режима в интерактивный и наоборот.
- 4. Создать именованный канал для архивирования и осуществить передачу в канал о списка файлов домашнего каталога вместе с подкаталогами (ключ -R), о одного каталога вместе с файлами и подкаталогами.
- 5. В отчете предоставьте все шаги ваших действий. То есть следует привести следующее: текст задания, а следом за ним снимок экрана консоли с результатами выполнения задания. Кроме того, перед скриншотом следует привести текстовую запись использованных команд.

Для части 3:

Вариант 4.

- 1. Сгенерировать следующую информацию полный литинг в длиннюм формате о процессах текущего пользователя: PID, PPID, выделенное время ЦП, время запуска, размер образа.
- 2. С помощью сигнала SIGTSTP (используя комбинацию клавиш и команду kill) приостановить выполнение процесса, владельцем которого является

текущий пользователь. Через несколько секунд возобновить выполнение процесса.

- 3. Определить идентификатор и имя процесса, созданного последним пользователем root.
- 4. В отчете предоставьте все шаги ваших действий. То есть следует привести следующее: текст задания, а следом за ним снимок экрана консоли с результатами выполнения задания. Кроме того, перед скриншотом следует привести текстовую запись использованных команд. Кратко поясните результаты выполнения всех команд.

Оглавление

1.	Ход работы	6
	1.1.Часть 1	6
	1.2. Часть 2.	11
	1.3. Часть 3. Вариант 4	14
Вь	JВОД	17

1. Ход работы

1.1. Часть 1

```
mitina_mv@debian:~$ su – root
Пароль:
root@debian:~# _
```

Рисунок 1. Авторизация под root

```
root@debian ~ [1]# find /boot/vmlinuz-5.10.0-19-amd64
/boot/vmlinuz-5.10.0-19-amd64
```

Рисунок 2. Поиск файла с образом ядра. По названию видим, что ядро текущей системы версии 5.8.0-44-generic.

```
root@debian ~# uname
Linux
root@debian ~# uname –a
Linux debian 5.10.0–19–amd64 #1 SMP Debian 5.10.149–2 (2022–10–21) x86_64 GNU/Linux
```

Рисунок 3. Подтвердим версию ядра ответом команды uname.

	J		' ' 1 ' '	1 '1	, ,
root@deb	ian ~# ps -	-f			
UID	PID	PPID	C STIME TTY	TIME	CMD
root	3260	1	0 17:00 tty2	00:00:00	/bin/login -p
root	3594	3590	0 17:12 tty2	00:00:00	sudo −i
root	3595	3594	0 17:12 tty2	00:00:00	-bash
root	3600	3595	0 17:12 tty2	00:00:00	sudo –s /usr/bin/fish
root	3601	3600	0 17:12 tty2	00:00:00	/usr/bin/fish
root	3876	3601	0 17:34 tty2	00:00:00	ps –f

Рисунок 4. Просмотр процессов командой ps –f.

Команда рѕ показывает нам списки процессов (запущенных в памяти экземпляров программ) и информацию по ним (PID, PPID, Nice, TIME и т.д.). Синтаксис команды: \$ рѕ опции. В варианте использования команды по рисунку 3 опция — f добавляет форматирование представляемых данных, а именно: вывод максимума доступных данных, например, количество потоков. По умолчанию, команда покажет процессы, принадлежащие текущему пользователю, но это можно изменить через ключ — u. На рисунке мы видим следующие колонки:

- UID пользователь, от имени которого запущен процесс;
- **PID** идентификатор процесса;
- **PPID** идентификатор родительского процесса;
- С процент времени СРU, используемого процессом;
- **STIME** время запуска процесса;

- ТТҮ терминал, из которого запущен процесс;
- ТІМЕ общее время процессора, затраченное на выполнение процессора;
- **CMD** команда запуска процессора;

```
GNU nano 5.4 loop *
while true;
do true;
done;_
```

Рисунок 5. в редакторе nano написала содержимое файла loop.

```
GNU nano 5.4 loop2 *
while true;
do true;
echo 'Hello';
done;
```

Рисунок 6. в редакторе папо написала содержимое файла loop2.

```
Hello
Hello
Hello
^Z^J
^oot@debian /h/mitina_mv# sh loop2`_
```

Рисунок 7. команда запуска файла loop2, выше его вывод и приостановление задачи комбинацией CTRL+Z

root@debian	/h/miti	na_mv#	ps -f			
UID	PID	PPID	C STIME	TTY	TIME	CMD
root	3260	1	0 16:07	tty2	00:00:00	/bin/login –p ––
root	3594	3590	0 16:18	tty2	00:00:00	sudo −i
root	3595	3594	0 16:18	tty2	00:00:00	
root	3600		0 16:18	_		sudo –s /usr/bin/fish
root	3601	3600	0 16:18	tty2	00:00:00	/usr/bin/fish
root	4215	3601	1 16:50	tty2	00:00:01	sh loop2
root	4240	3601	2 16:50	tty2	00:00:01	sh loop2
root	4265	3601	0 16:51	tty2	00:00:00	ps –f

Рисунок 8. просмотр текущих задач машины. Видим два процесса sh loop2 – это запускала я. видим их PID, это поможет их убить.

```
# kill -9 4240
ish: Job 2, 'sh loop2' terminated by signal SIGKILL (Forced quit)
oot@debian
                        /# ps -f
            PID
                    PPID C STIME TTY
JID
                                                TIME CMD
           3260
                          0 16:07 tty2
                                            00:00:00 /bin/login -p --
oot
           3594
                    3590
                          0 16:18 tty2
                                            00:00:00 sudo -i
oot
                                            00:00:00 -bash
           3595
                    3594
                          0 16:18 tty2
oot
                    3595
                                            00:00:00 sudo –s /usr/bin/fish
oot
           3600
                          0 16:18 tty2
                                            00:00:00 /usr/bin/fish
                    3600
                          0 16:18 tty2
           3601
root
           4215
                          0 16:50 tty2
                                            00:00:01 sh loop2
root
                    3601
                                            00:00:00 ps -f
           4388
                    3601 0 16:52 tty2
```

Рисунок 9. убила процесс с PID 4240.

root**@debian /h/mitina_mv# sh loop**&

Рисунок 10. запускаем процесс loop в фоне.

```
PPID
UID
             PID
                           C STIME TTY
                                                 TIME CMD
                                             00:00:00 /bin/login -p --
root
            3260
                           0 16:07 tty2
            3594
                     3590
root
                           0 16:18 tty2
                                             00:00:00 sudo –i
            3595
                     3594
                           0 16:18 tty2
                                             00:00:00 -bash
oot
                                             00:00:00 sudo –s /usr/bin/fish
                     3595
oot
            3600
                           0 16:18 tty2
                           0 16:18 tty2
oot
            3601
                     3600
                                             00:00:00 /usr/bin/fish
            4215
                     3601
                          0 16:50 tty2
                                             00:00:01 sh loop2
oot
                                             00:00:01 sh loop
                     3601 34 17:07 tty2
oot
            4424
            4442
                                             00:00:00 ps -f
oot
                     3601 0 17:07 tty2
oot@debian
                         # ps -f
                           C STIME TTY
             PID
                     PPID
UID
                                                 TIME CMD
                           0 16:07 tty2
                                             00:00:00 /bin/login -p --
root
            3260
root
            3594
                     3590
                           0 16:18 tty2
                                             00:00:00 sudo –i
                                             00:00:00 -bash
root
            3595
                     3594
                           0 16:18 tty2
                           0 16:18 tty2
root
            3600
                     3595
                                             00:00:00 sudo –s /usr/bin/fish
oot
            3601
                     3600
                           0 16:18 tty2
                                             00:00:00 /usr/bin/fish
            4215
                                             00:00:01 sh loop2
oot
                     3601
                           0 16:50 tty2
            4424
                                             00:00:13 sh loop
                     3601 32 17:07
oot
                    3601
            4459
                          0 17:08 tty2
                                             00:00:00 ps -f
oot
```

Рисунок 11.Видим, что процесс sh loop потребляет ресурсы. колонка С – процент времени CPU – видим, что процессы активны и сейчас выполняются.

```
oot@debian
                         # kill -15 4424
oot@debian
                         # ps -f
             PID
UID
                    PPID C STIME TTY
                                                 TIME CMD
                                             00:00:00 /bin/login -p --
            3260
                           0 16:07 tty2
root
                           0 16:18 tty2
root
            3594
                     3590
                                             00:00:00 sudo –i
            3595
                     3594
                                             00:00:00 -bash
root
                           0 16:18 tty2
                    3595
            3600
                           0 16:18 tty2
                                             00:00:00 sudo –s /usr/bin/fish
root
            3601
                     3600
                           0 16:18 tty2
                                             00:00:00 /usr/bin/fish
root
            4215
                     3601
                           0 16:50 tty2
                                             00:00:01 sh loop2
root
            4522
                     3601
                           0 17:30 tty2
                                             00:00:00 ps -f
fish: Job 2, 'sh loop&' terminated by signal SIGTERM (Polite quit request)
```

Рисунок 12.убила процесс sh loop и отобразила результат через команду ps. С сигналом 15 процессы завершаются мягко, сохраняя свои данные, без потерь.

```
ot⊎deblan
oot@debian
                        /# ps -f
JID
             PID
                    PPID C STIME TTY
                                                 TIME CMD
            3260
                          0 16:07 tty2
                                             00:00:00 /bin/login -p --
root
            3594
                    3590
                          0 16:18 tty2
                                             00:00:00 sudo -i
oot
                    3594
oot
            3595
                          0 16:18 tty2
                                             00:00:00 -bash
            3600
                    3595
                          0 16:18 tty2
                                             00:00:00 sudo –s /usr/bin/fish
oot'
            3601
                    3600
                          0 16:18 tty2
                                             00:00:00 /usr/bin/fish
oot
            4215
                    3601
                                             00:00:01 sh loop2
                           0 16:50 tty2
oot
            4550
                    3601 34 17:35 tty2
                                             00:00:04 sh loop
oot
                    3601
                          0 17:35 tty2
oot
            4575
                                             00:00:00 ps -f
oot@debian
```

Рисунок 13. запустила в фоне sh loop&, посмотрела его PID и убила процесс с сигналом -9.

```
oot@debian
                         # kill -9 4550
root@debian
                         # sleep 1200&
              'sh loop&' terminated by signal SIGKILL (Forced quit)
fish: Job 2,
root@debian
                        /# sleep 1000&
root@debian
                         ⊭ ps –f
                     PPID C STIME TTY
UID
             ΡID
                                                 TIME CMD
root
            3260
                          0 16:07 tty2
                                             00:00:00 /bin/login -p --
            3594
                                             00:00:00 sudo -i
root
                     3590
                           0 16:18 tty2
root
            3595
                     3594
                           0 16:18 tty2
                                             00:00:00 -bash
                     3595
root
            3600
                           0 16:18 tty2
                                             00:00:00 sudo –s /usr/bin/fish
                                             00:00:00 /usr/bin/fish
            3601
                     3600
                           0 16:18 tty2
root
                                             00:00:01 sh loop2
            4215
                     3601
                           0 16:50 tty2
root
root
            4630
                     3601
                          0 17:41 tty2
                                            00:00:00 sleep 1200
                     3601 0 17:41 tty2
root
            4654
                                            00:00:00 sleep 1000
root
            4672
                     3601 0 17:41 tty2
                                             00:00:00 ps -f
root@debian
                     a_mv# sh loop
root@debian
            /h/mitina_mv# ps -f
                          C STIME TTY
UID
             PID
                     PPID
                                                 TIME CMD
            3260
                          0 16:07 tty2
root
                                             00:00:00 /bin/login -p --
root
            3594
                     3590
                          0 16:18 tty2
                                             00:00:00 sudo -i
                     3594
                                             00:00:00 -bash
            3595
                           0 16:18 tty2
root
root
            3600
                     3595
                           0 16:18 tty2
                                             00:00:00 sudo –s /usr/bin/fish
                                             00:00:00 /usr/bin/fish
            3601
                     3600
                           0 16:18 tty2
root
root
            4215
                     3601
                           0 16:50 tty2
                                             00:00:01 sh loop2
                                            00:00:00 sleep 1200
            4630
                           0 17:41 tty2
root
                     3601
root
            4654
                     3601 0 17:41 tty2
                                             00:00:00 sleep 1000
            4694
                                            00:00:01 sh loop
root
                     3601 16 17:42 tty2
            4711
                                            00:00:00 ps -f
                    3601 0 17:42 ttu2
root
```

Рисунок 14. запустили 2 процесса в фоне, один процесс на переднем плане (его остановили). посмотрели задачи системы и потребляемые ресурсы.

```
oot@debian
        Group
                 CPU
                         State
                                  Command
Job
                         stopped sh loop
        4694
        4654
                 0%
                         running sleep 1000&
                         running sleep 1200&
stopped sh loop2
        4630
                 0%
        4215
                 0%
oot@debian
                         # fg 5
g: No suitable job: 5
oot@debian
                            2]# bg 1
bg: Could not find job '1
oot@debian
                         # bg sh loop
bg: 'sh' is not a valid job specifier
bg: 'loop' is not a valid job specifier
                             # bg 4694
∵oot@debian
Send job 5 'sh loop' to background
```

Рисунок 15. посмотрели задачи системы через команду jobs. попытки возобновить задачу с идентификатором 5, последняя запись успешна.

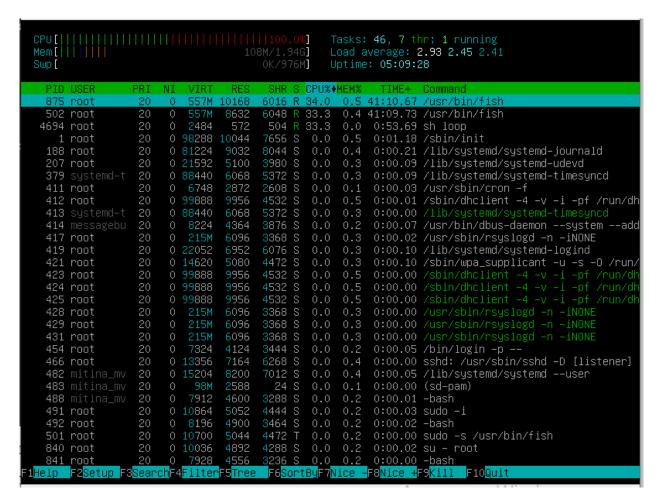


Рисунок 16.установлен пакет htop, просмотр некоторых задач через утилиту.

Утилита htop — монитор процессов — предназначена для детального мониторинга системы, отображающая процессы и состояние системы в реальном времени. Мы можем наблюдать изменение нагрузки СРU и МЕМ, смену состояний процессов, изменение времени работы и прочего

1.2. Часть 2.

```
oot@debian
oot@debian /h/mitina_mv# sh loop
Job 4, 'sleep 1000&' has ended
oot@debian /h/mitina_mv
                         [SIGINT] # jobs
Job
       Group
                CPU
                        State
                                Command
        4951
                0%
                        running sleep 1200&
       4694
                33%
                        running sh loop
       4630
                0%
                        running sleep 1200&
        4215
                0%
                        stopped sh loop2
oot@debian
                        '# ps −f
                    PPID C STIME TTY
             PID
                                                 TIME CMD
JID
oot
            3260
                          0 16:07 tty2
                                            00:00:00 /bin/login -p --
                                            00:00:00 sudo –i
            3594
                    3590
                          0 16:18 tty2
oot
            3595
                    3594
oot
                          0 16:18 tty2
                                            00:00:00 -bash
oot
            3600
                    3595
                          0 16:18 tty2
                                            00:00:00 sudo –s /usr/bin/fish
            3601
                    3600
                          0 16:18 tty2
                                            00:00:00 /usr/bin/fish
oot
            4215
                    3601
                          0 16:50 tty2
                                            00:00:01 sh loop2
oot
                          0 17:41 tty2
            4630
                                            00:00:00 sleep 1200
                    3601
oot
                    3601 27 17:42 tty2
                                            00:04:41 sh loop
oot
            4694
                                            00:00:00 sleep 1200
oot
            4951
                    3601 0 17:57 tty2
            5054
                    3601 0 17:59 tty2
oot
                                            00:00:00 ps -f
                      mv# fg 4694
oot@debian
Send job 5, 'sh loop' to foreground
oot@debian
                CPU
Job
        Group
                        State
                                 Command
       4694
                0%
                        stopped sh loop
       4951
                0%
                        running sleep 1200&
       4630
                0%
                        running sleep 1200&
       4215
                0%
                        stopped sh loop2
```

Рисунок 17. запуск нескольких процессов, перевод из фонового выполнения на передний план, приостановка задачи.

```
oot@debian /h/mitina_mv# ls -R | tar -cvf ath.tar
ar: Робкий отказ от создания пустого архива
Топробуйте «tar ——help» или «tar ——usage» для
толучения более подробного описания.
∵oot@debian
                          [SIGPIPE|2]# tar –cvf ath.tar < ls –R
<W> fish: An error occurred while redirecting file 'ls'
open: Нет такого файла или каталога
                         [SIGPIPE|2]# cat lsR.txt < ls -R</pre>
oot@debian
<W> fish: An error occurred while redirecting file 'ls'
open: Нет такого файла или каталога
                          SIGPIPE 2]# 1s -R > 1sR.txt
oot@debian
oot@debian
                        # 1s
f1.txt loop loop2 lsR.txt
```

Рисунок 18. Попытка создать архив списка файлов домашнего каталога с помощью именованного потока, через перенаправление вывода команды ls –R.

```
oot@debian /h/mitina_mv# tar -cvf ath.tar < lsR.txt
tar: Робкий отказ от создания пустого архива
Попробуйте «tar ——help» или «tar ——usage» для
получения более подробного описания.
oot@debian
                         [2]# tar -cvf ath.tar | lsR.txt
fish: Unknown command: lsR.txt
fish:
tar –cvf ath.tar | lsR.txt
oot@debian /h/mitina_mv [127]# tar -cvf ath.tar | ls -R
tar: Робкий отказ от создания пустого архива
Попробуйте «tar ——help» или «tar ——usage» для
толучения более подробного описания.
f1.txt loop loop2 lsR.txt
oot@debian /
                         [2|0]# 1s -R > tar -cvf arh.tar
ls: невозможно получить доступ к 'arh.tar': Нет такого файла или каталога
oot@debian /h/mitina_mv [2]# tar -cvf ath.tar | cat lsR.txt
f1.txt
qool
100p2
lsR.txt
tar: Робкий отказ от создания пустого архива
Попробуйте «tar ——help» или «tar ——usage» для
получения более подробного описания.
```

Рисунок 19.создала файл lsR.txt, где сохранила названия файлов, попыталась снова выполнить задачу.

```
root@debian /h/mitina_mv# mkfifo kanal
root@debian /h/mitina_mv# ls -R > kanal

^Z
jdksf

;q
tar -cvf
asdasdasd

^C<W> fish: An error осситее while redirecting file 'kanal'
open: Прерван системный вызов
```

Рисунок 20. создала именованный канал, но перенаправление вывода не получилось.

```
mitina_mv@debian:~$ mkfifo mashKanal
mitina_mv@debian:~$ ls -R > mashKanal &
[1] 6163
mitina_mv@debian:~$ tar –cvf arh.tar < mashKanal
tar: Робкий отказ от создания пустого архива
Попробуйте «tar ——help» или «tar ——usage» для
получения более подробного описания.
[1]+ Завершён
                     ls ––color=auto –R > mashKanal
mitina_mv@debian:~$ tar –cvf arh.tar < mashKanal >
-bash: синтаксическая ошибка рядом с неожиданным маркером «newline»
mitina_mv@debian:~$ gzip -9 -c < mashKanal > outer.gz
mitina_mv@debian:~$ gzip -9 -c < mashKanal > outer.gz &
[1] 6167
mitina_mv@debian:∼$ jobs
[1]+ Запущен
                       gzip -9 -c < mashKanal > outer.gz &
mitina_mv@debian:~$ zcat outer.gz
ath.tar
f1.txt
kanal
kana12
kana13
loop
loop2
lsR1.txt
lsR.txt
outer.gz
tar
```

Рисунок 21. отключила оболочку fish, создала именованный канал, перенаправила в него вывод ls –R в фоновом режиме, ошибка с tar повторилась, но ошибки с gzip не возникло. Архив создан, показан через zcat.

1.3. Часть 3. Вариант 4.

411 roi 412 roi 413 sy: 414 me: 417 roi 419 roi 421 roi 423 roi 424 roi	oot 20 oot 20 oot 20 oot 20	0		RES					
502 roi 1 roi 188 roi 207 roi 379 syi 411 roi 413 syi 414 mei 417 roi 419 roi 421 roi 423 roi 424 roi	oot 20 oot 20 oot 20			MEG	SHR S	CPU%∳	MEM%	TIME+	Command
1 roi 188 roi 207 roi 379 sy: 411 roi 412 roi 414 me: 417 roi 421 roi 421 roi 423 roi 424 roi	oot 20 oot 20	Ω		10168	6016 R	50.7			/usr/bin/fish
188 roi 207 roi 379 sy: 411 roi 413 sy: 414 me: 417 roi 419 roi 421 roi 423 roi 424 roi	oot 20			8632	6048 R				/usr/bin/fish
207 roi 379 sy: 411 roi 412 roi 413 sy: 414 me: 417 roi 421 roi 423 roi 424 roi			98288		7656 S				/sbin/init
379 sy: 411 ro: 412 ro: 413 sy: 414 me: 417 ro: 421 ro: 423 ro: 424 ro:	not _20		81224	9036	8048 S		0.4		/lib/systemd/systemd-journald
411 roi 412 roi 413 sy: 414 me: 417 roi 419 roi 421 roi 423 roi 424 roi			21592	5100	3 980 S				/lib/systemd/systemd-udevd
412 roi 413 sy: 414 me: 417 roi 419 roi 421 roi 423 roi 424 roi	ystemd−t 20		88440	6068	5 372 S				/lib/systemd/systemd-timesyncd
413 sy: 414 me: 417 roi 419 roi 421 roi 423 roi 424 roi				2872	2 608 S		0.1		/usr/sbin/cron –f
414 me: 417 roi 419 roi 421 roi 423 roi 424 roi			99888	9956	4 532 S		0.5		/sbin/dhclient –4 –v –i –pf /run/dl
417 roi 419 roi 421 roi 423 roi 424 roi			88440	6068	5 372 S		0.3		/lib/systemd/systemd-timesyncd
419 roi 421 roi 423 roi 424 roi	essagebu 20		8224	4364	3 876 S		0.2		/usr/bin/dbus-daemonsystemad
421 roi 423 roi 424 roi			215M	6096	3368 S		0.3		/usr/sbin/rsyslogd –n –iNONE
423 ro: 424 ro:			22052	6952	6076 S		0.3		/lib/systemd/systemd-logind
424 ro			14620	5080	4472 S		0.3		/sbin/wpa_supplicant -u -s -O /run
			99888	9956	4532 S		0.5		/sbin/dhclient -4 -v -i -pf /run/d
			99888	9956	4532 S		0.5		/sbin/dhclient -4 -v -i -pf /run/d
425 ro			99888	9956	4532 S		0.5		/sbin/dhclient -4 -v -i -pf /run/d
428 ro			215M	6096	3368 S		0.3		/usr/sbin/rsyslogd -n -iNONE
429 ro				6096	3368 S				/usr/sbin/rsyslogd -n -iNONE
431 ro				6096	3368 S				/usr/sbin/rsyslogd -n -iNONE
454 ro				4124	3444 S				/bin/login -p
466 ro			13356	7164	6268 S		0.4		sshd: /usr/sbin/sshd -D [listener]
	itina_mv 20		15204	8200	7012 S		0.4		/lib/systemd/systemduser
	itina_mv 20			2588	24 S		0.1		(sd-pam)
	itina_mv 20			4600	3288 S		0.2		
491 ro			10864	5052	4444 S		0.2		
492 roi				4900	3464 S	0.0	0.2		
501 ro: 840 ro:			10700 10036	5044 4892	4472 T 4288 S	0.0	0.2		sudo –s /usr/bin/fish su – root
840 roi 841 roi	oot 20		7928	4892 4556	4288 S 3236 S		0.2		
841 ro					<u> </u>	0.0	0.2		-uasii
040 F0 F1Help F2	oot 20	- 0	10044	4416	2949 0	0.0			su – MariaPI201

Рисунок 22. процессы, показанные через утилиту htop.

					Tas	ks: 44,			
Mem[11		/1.94G] (/976M]		d averag ime: 05:			00 2.07
Swp[./ ɔ /on]	υμι	IIIE. US.	.52.11		
Send signal:	PID USER	PRI	ΝI	VIRT	RES	SHR S	CPU%∳	MEM%	TIME+ Command
0 Cancel	502 root	20	0	557M	8632	6048 R	49.7	0.4	1h00:29 /usr/bin/fish
1 SIGHUP	875 root	20	0	557M	10168	6016 R	49.7	0.5	1h00:30 /usr/bin/fish
2 SIGINT	1 root	20	0	98288	10044	7656 S	0.0	0.5	0:01.19 /sbin/init
3 SIGQUIT	188 root	20	0	81224	9036	8048 S	0.0	0.4	0:00.22 /lib/systemd/syste
4 SIGILL	207 root	20	0	21592	5100	3 980 S	0.0	0.3	0:00.09 /lib/systemd/syste
5 SIGTRAP	411 root	20	0	6748	2872	2608 S	0.0	0.1	0:00.03 /usr/sbin/cron –f
6 SIGABRT	412 root	20	0	99888	9956	4532 S	0.0	0.5	0:00.01 /sbin/dhclient –4
6 SIGIOT	417 root	20	0	215M	6096	3 368 S	0.0	0.3	0:00.02 /usr/sbin/rsyslogd
7 SIGBUS	419 root	20	0	22052	6952	6076 S	0.0	0.3	0:00.11 /lib/systemd/syste
8 SIGFPE	421 root	20	0	14620	5080	4 472 S	0.0	0.3	0:00.12 /sbin/wpa_supplica
9 SIGKILL	423 root	20	0	99888	9956	4532 S	0.0	0.5	0:00.00 /sbin/dhclient -4
10 SIGUSR1	424 root	20	0	99888	9956	4532 S	0.0	0.5	0:00.00 /sbin/dhclient -4
11 SIGSEGV	425 root	20	0	99888	9956	4532 S	0.0	0.5	0:00.00 /sbin/dhclient -4
12 SIGUSR2	428 root	20	0	215M	6096	3368 S	0.0	0.3	0:00.00 /usr/sbin/rsyslogd
13 SIGPIPE	429 root	20	0	215M	6096	3368 S	0.0	0.3	0:00.00 /usr/sbin/rsyslogd
14 SIGALRM	431 root	20	0	215M	6096	3368 S	0.0	0.3	0:00.00 /usr/sbin/rsyslogd
15 SIGTERM	454 root	20	0	7324	4124	3444 S	0.0	0.2	0:00.05 /bin/login -p
16 SIGSTKFLT	466 root	20	0	13356	7164	6268 S	0.0	0.4	0:00.00 sshd: /usr/sbin/ss
17 SIGCHLD	491 root	20	0	10864	5052	4 444 S	0.0	0.2	0:00.03 sudo –i
18 SIGCONT	492 root	20	0	8196	4900	3464 S	0.0	0.2	0:00.02 -bash
19 SIGSTOP	501 root	20	0	10700	5044	4472 T	0.0	0.2	0:00.00 sudo –s /usr/bin/f
20 SIGTSTP	840 root	20	0	10036	4892	4288 S	0.0	0.2	0:00.02 su – root
21 SIGTTIN	841 root	20	0	7928	4556	3 236 S	0.0	0.2	0:00.00 -bash
22 SIGTTOU	846 root	20	0	10044	4416	3848 S	0.0	0.2	0:00.00 su – MariaPI201
23 SIGURG	854 root	20	0	10036	4872	4264 S	0.0	0.2	0:00.03 su – root
24 SIGXCPU	855 root	20	0	7928	4616	3 292 S	0.0	0.2	0:00.01 –bash
25 SIGXFSZ	859 root	20	0	10044	4364	3792 S	0.0	0.2	0:00.00 su – MariaPI201
26 SIGVTALRM	864 root	20	0	10068	4444	3 856 S	0.0	0.2	0:00.03 su – mitina_mv
27 SIGPROF	874 root	20	0	10864	5200	4588 T	0.0	0.3	0:00.03 sudo -s /usr/bin/f
28 SIGWINCH	3260 root	20	0	7304	4324	3664 S	0.0	0.2	0:00.03 /bin/login -p
inter <mark>Send</mark> Esc	Cancel								

Рисунок 23. Клавиша F9 позволяет перейти к осуществлению команды kill, и выбрать, какой сигнал отправить процессу.

Сигнал kill -9 прерывает процесс, завершает процесс сигнал -15 и останавливает сигнал -19.

CPU[%] Ta	asks: 4	4, 7 thr	; 1 r	unnir	ng
Mem[10M/1		G] Lo		erage: 2.		00 2.	. 11
Swp[976I	M] Up	otime:	05:46:35	5		
Show processes of:		USER	PRI	ΝI	VIRT	RES	SHR S			TIME+ Command
All users		root	20	0	557M	8632		49.7		57:42.10 /usr/bin/fish
MariaPI201		root	20		557M	10168	6016 R	49.7		57:43.03 /usr/bin/fish
messagebus		root	20		8276	4176	3416 R	0.7	0.2	0:00.35 htop
mitina_mv		root	20			10044	7656 S	0.0	0.5	0:01.19 /sbin/init
root		root	20		81224	9036	8048 S	0.0	0.4	0:00.22 /lib/systemd/sy
systemd-timesync		root	20			5100	3980 S	0.0	0.3	0:00.09 /lib/systemd/sy
		systemd-t	20		88440	6068	5372 S	0.0	0.3	0:00.10 /lib/systemd/sy
		root	20		6748	2872	2608 S	0.0	0.1	0:00.03 /usr/sbin/cron
		root	20		99888	9956	4532 S	0.0	0.5	0:00.01 /sbin/dhclient
			20		88440	6068	5372 S	0.0	0.3	0:00.00 /lib/systemd/sy
			20		8224	4364	3876 S	0.0	0.2	0:00.07 /usr/bin/dbus-c
		root	20		215M	6096	3368 S	0.0	0.3	0:00.02 /usr/sbin/rsysl
		root	20		22052	6952	6076 S	0.0	0.3	0:00.11 /lib/systemd/sy
		root	20			5080	4472 S	0.0	0.3	0:00.12 /sbin/wpa_suppl
		root	20		99888	9956	4532 S	0.0	0.5	0:00.00 /sbin/dhclient
		root	20		99888	9956	4532 S	0.0	0.5	0:00.00 /sbin/dhclient
		root	20		99888	9956	4532 S	0.0	0.5	0:00.00 /sbin/dhclient
		root	20		215M	6096	3368 S	0.0	0.3	0:00.00 /usr/sbin/rsysl
		root	20	0	215M	6096	3368 S	0.0	0.3	0:00.00 /usr/sbin/rsysl
		root	20		215M	6096	3368 S	0.0	0.3	0:00.00 /usr/sbin/rsysl
		root	20		7324	4124	3444 S	0.0	0.2	0:00.05 /bin/login -p -
		root	20			7164	6268 S	0.0	0.4	0:00.00 sshd: /usr/sbir
			20		15204	8200	7012 S	0.0	0.4	0:00.05 /lib/systemd/sy
			20		98M	2588	24 S	0.0	0.1	0:00.00 (sd-pam)
			20		7912	4600	3288 S	0.0	0.2	0:00.01 -bash
		root	20			5052	4444 S	0.0	0.2	0:00.03 sudo -i
		root	20		8196	4900	3464 S	0.0	0.2	0:00.02 -bash
		root	20		10700	5044	4472 T	0.0	0.2	0:00.00 sudo –s /usr/bi
		root	20		10036	4892	4288 S	0.0	0.2	0:00.02 su – root
		root	20	0	7928	4556	3236 S	0.0	0.2	0:00.00 -bash
EnterShow EscCance	91									

Рисунок 24. для утилиты htop клавиша и позволяет показать процессы пользователя.

CPU[Mem[Swp[11111111	Ш		11	100. OM/1.9 OK/97	<mark>0%</mark> 94G 76M	() T () L () U	oad a		nr; 1 running 2.00 2.00 2.11 47
PID	USER	PRI	NI	VIRT	RES	SHR	S	CPU%♦	MEM%	TIME+	Command
875	root	20	- 0	557M	10168	6016	R	49.7	0.5	57:49.15	/usr/bin/fish
502	root	20		557M	8632	6048		49.0	0.4	57:48.21	/usr/bin/fish
1	root	20		98288		7656		0.0	0.5		/sbin/init
188	root	20		81224	9036	8048		0.0	0.4		/lib/systemd/systemd–journald
207	root	20		21592	5100	3980		0.0	0.3		/lib/systemd/systemd-udevd
	root	20			2872	2608		0.0	0.1		/usr/sbin/cron –f
	root	20		99888	9956	4532		0.0	0.5		/sbin/dhclient –4 –v –i –pf /run/dh
	root	20		215M	6096	3368		0.0	0.3		/usr/sbin/rsyslogd –n –iNONE
	root	20		22052	6952	6076		0.0	0.3		/lib/systemd/systemd–logind
	root	20		14620	5080	4472		0.0	0.3		/sbin/wpa_supplicant –u –s –O /run/
	root	20		99888	9956	4532		0.0	0.5		/sbin/dhclient –4 –v –i –pf /run/dh
	root	20		99888	9956	4532		0.0	0.5		/sbin/dhclient –4 –v –i –pf /run/dh
	root	20		99888	9956	4532		0.0	0.5		/sbin/dhclient –4 –v –i –pf /run/dh
	root	20			6096	3368		0.0	0.3		/usr/sbin/rsyslogd -n -iNONE
	root	20			6096	3368		0.0	0.3		/usr/sbin/rsyslogd –n –iNONE
	root	20			6096	3368		0.0	0.3		/usr/sbin/rsyslogd -n -iNONE
	root	20			4124	3444		0.0	0.2		/bin/login -p
	root	20		13356	7164	6268		0.0	0.4		sshd: /usr/sbin/sshd -D [listener]
	root	20		10864	5052	4444		0.0	0.2	0:00.03	
	root	20		8196	4900	3464		0.0	0.2	0:00.02	
	root	20		10700	5044	4472		0.0	0.2		sudo –s /usr/bin/fish
	root	20		10036	4892	4288		0.0	0.2		su – root
	root	20		7928	4556	3236		0.0	0.2	0:00.00	
	root	20		10044	4416	3848		0.0	0.2		su – MariaPI201
	root	20		10036	4872	4264		0.0	0.2		su – root
	root	20		7928	4616	3292		0.0	0.2	0:00.01	
	root	20		10044	4364	3792		0.0	0.2		su – MariaPI201
	root	20		10068	4444	3856		0.0	0.2		su – mitina_mv
	root	20		10864	5200	4588		0.0	0.3		sudo –s /usr/bin/fish
3260		20		7304							/bin/login -p
F1Help	FZSetu	p <mark>F8</mark> Sear	chF	⊦ilter	r 5 Tree	F6Sc	rt	ByF7N	lice -	-F8 <mark>Nice +</mark> F	F9Kill <mark>F10</mark> Quit

Рисунок 25. процессы пользователя гоот

По данным данной утилиты мы видим: mem — использованная и доступная память, сри — использование процессора (в процентах), swp — уровень занятости файла подкачки. Еще мы видим количество выполняемых задач (tasks), количество выполняемых процессов, среднюю нагрузку на систему (Load avarage) и (Uptime) время работы системы.

PID – идентификатор процесса. **USER** – владелец процесса.

PRI – текуший приоритет.

NI – величина изменения приоритета относительно значения PRI.

VIRT – общий объем виртуальной памяти, используемой процессом.

RES – количес тво резидентной (не перемещаемой в swap) памяти в КБ.

SHR – количество разделяемой (shared) памяти программы в КБ.

S – состояние процесса. **TIME**+ – время работы процесса.

СРИ% – использование процессора в процентном отношении.

МЕМ% – использование процессом памяти в процентном отношении.

Command – указывает на команду, которой был запущен процесс.

Контрольные вопросы

1. Перечислите состояния задачи в ОС Ubuntu.

В ОС Ubuntu задачи могут находиться в 4 состояниях: Running – выполняемый, Sleeping – в ожидании, Т – приостановлен, Zombie – зомби.

2. Как создаются задачи в ОС Ubuntu?

Задачи в Linux создаются следующим путем: процесс /bin/bash клонирует себя системным вызовом fork(), при этом создается клон /bin/bash с новым PID (идентификатор процесса) и PPID - равный PID родителя. Клон выполняет системный вызов ехес с указанием на исполняемый файл и заменяет свой код - кодом исполняемого файла (родительский процесс при этом ждет завершения потомка - wait)

3. Назовите классы потоков ОС Ubuntu

- Потоки реального времени, обслуживаемые по алгоритму FIFO.
- Потоки реального времени, обслуживаемые в порядке циклической очереди.10
- Потоки разделения времени.

4. Как используется приоритет планирования при запуске задачи

При планировании задач приоритет используется при вычислении «добродетели» процесса. Цель алгоритма планирования состоит в том, чтобы обеспечить грубое пропорциональное соответствие качества обслуживания приоритету, то есть чем выше приоритет, тем меньше должно быть время отклика и тем большая доля процессорного времени достанется процессу

5. Как можно изменить приоритет для выполняющейся задачи?

С помощью команды renice – n [значение nice] – p [PID процесса].

Вывод

В ходе работы я научилась работать с процессами и их состояниями, узнала о демонах и других типах процессов.