

Univerza v Ljubljani

Fakulteta za elektrotehniko

Mitja Alič

**Vpliv statčne in dinamične  
ekscentričnosti na napako  
senzorja RM44, učinkovitost  
kalibracije in robustnost  
kalibracije na harmonske  
oscilacije mehanske hitrosti**

Magistrsko delo

Mentor: doc. dr. Mitja Nemec

Ljubljana, 2017



## Zahvala

V zahvali se kandidati zahvali mentorju in poimensko tudi vsem sodelavcem in prijateljem, ki so pomagali in prispevali pri delu v laboratoriju, na računalniku, v delavnici, pri tehnični izdelavi dela in drugje.



# Vsebina

<b>1</b>	<b>Uvod</b>	<b>5</b>
<b>2</b>	<b>Izbira teme zaključnega dela</b>	<b>7</b>
<b>3</b>	<b>Princip delovanja RM44</b>	<b>9</b>
3.1	Hallovo pojav . . . . .	9
3.2	Določanje kota . . . . .	9
<b>4</b>	<b>Zaključek</b>	<b>11</b>



## Seznam slik





## Seznam tabel

1	Veličine in simboli . . . . .	xi
---	-------------------------------	----



## Seznam uporabljenih simbolov

V pričujočem zaključnem delu so uporabljeni naslednje veličine in simboli:

Veličina / oznaka		Enota	
Ime	Simbol	Ime	Simbol
čas	$t$	sekunda	s
frekvenca	$f$	Hertz	Hz
tlak	$p$	Pascal	Pa
sila vzgona	$\boldsymbol{f}_{\text{vz}}$	Newton	N
gostota	$\rho$	-	kg/m <sup>3</sup>
masa telesa	$m_{\text{t}}$	kilogram	kg
vhodna napestost	$U_{\text{vh}}$	volt	V
Jacobijeva matrika	$\mathbf{J}$	-	-

Tabela 1: Veličine in simboli



## Povzetek

V pričujočem delu so predstavljena navodila za izdelavo

**Ključne besede:** beseda1, beseda2, beseda3



## **Abstract**

The thesis addresses ...

**Key words:** word1, word2, word3





# 1 Uvod

Uvod v zaključno delo ima namen, da uvede bralca v tematiko zaključnega dela. V njem kandidat razčleni zahteve in cilje zaključnega dela, po literaturi povzame znane rešitve in oceni njihov pomen za zaključno delo. Sklicevanje na literaturo se v besedilu označi s številko v oglatem oklepaju, ki jo ima ta v seznamu uporabljenih virov, in po potrebi navede strani, npr. [?] ali [?, stran 520 - 534].



## **2 Izbira teme zaključnega dela**



### **3 Princip delovanja senzorja RM44**



## 4 Določanje kota





## 5 Vpliv ekscentričnosti

### 5.1 Vpliv statične ekscentričnosti

### 5.2 Vpliv dinamične ekscentričnosti

### 5.3 Rezultati simulacij



## 6 Zaključek