課題演習 C3 レポート (1回目)

0500-34-0042 大平 達也

2024/12/23

1 目的

系外惑星 TOI1516 b の Transit 検出を目標とする。分かっている, 観測日におけるターゲットの情報は以下の通り:

観測日 2024/11/11 ingress 20:00 degrees 22:50 視等級 10.8 mag 減光量 0.016 mag

今回は, ingress の途中から観測を始めた。

2 これまでの進捗状況

2.1 データの一次処理

IRAF を用いて、11/11 に取得した観測データの一次処理を行った。

2.2 測光用コードの開発

途中まで IRAF のスクリプトを書いていたが, 途中から Python での開発に切り替えた。作成したコードは以下の通り。なおアパーチャーの半径は HWHM の 1.2 倍とした。

ソースコード 1 開口測光用のコード

```
1 import glob
2 from astropy.io import fits
3 from astropy.time import Time
4 from photutils.aperture import CircularAperture, CircularAnnulus, aperture_photometry
5 from photutils.detection import DAOStarFinder
6 from astropy.stats import mad_std
7 import numpy as np
8 import matplotlib.pyplot as plt
9 from zoneinfo import ZoneInfo
10 from datetime import timezone
11 import pandas as pd
12 import matplotlib.dates as mdates
13
14 # 重心座標を検出するための関数を定義
15 def find_star_position(data, initial_pos, search_radius, fwhm=3.0, threshold=5.0):
```

```
0.00
16
      初期位置近辺で星を検出し、正確な座標と検出された星の情報を返す関数
17
18
      # 背景ノイズの推定
19
      bkg_sigma = mad_std(data)
20
21
      # 星の検出
22
      daofind = DAOStarFinder(fwhm=fwhm, threshold=threshold * bkg_sigma)
23
      sources = daofind(data - np.median(data))
24
      if sources is None or len(sources) == 0:
26
          print(f"No_sources_found_around_position_{initial_pos}")
27
         return initial_pos, None # 検出できなかった場合は初期位置とNone を返す
28
29
      # 初期位置からの距離を計算
30
      distances = np.sqrt((sources['xcentroid'] - initial_pos[0])**2 +
31
                        (sources['ycentroid'] - initial_pos[1])**2)
32
33
      # 検出範囲内の星をフィルタ
34
      within_radius = distances < search_radius</pre>
35
      if not np.any(within_radius):
36
          print(f"Nousourcesuwithinu{search_radius}pxuofupositionu{initial_pos}")
37
         return initial_pos, None # 見つからない場合は初期位置とNone を返す
38
39
      # 検出された星の中で最も明るいものを選択
40
      brightest = sources[within_radius][sources['flux'][within_radius].argmax()]
41
42
      return (brightest['xcentroid'], brightest['ycentroid']), brightest
43
44
45 # 検索範囲 (pxl)
46 search_radius = 15
47
48 # 結果を保存するリスト
49 \text{ times} = []
50 rel_mags = []
51 errors = []
52 target_mags = []
53
54 # ターゲット星,参照星の座標の初期値を入力
55 target_initial = (376.00, 295.00)
56 comp_initials = [
      (477.00, 324.00),
57
      (474.00, 250.00),
58
      (310.00, 190.00),
59
      (227.00, 371.00)
60
61 ]
63 # 参照星の数を取得
64 num_comps = len(comp_initials)
66 # 各参照星のフラックスを保存するリストのリストを作成
67 comp_fluxes_list = [[] for _ in range(num_comps)]
68
```

```
69
70 # FITS ファイルのリストを取得(日時順にソート)
71 fits_files = sorted(glob.glob('./data/10toi1516a010*.fit'))
72
73 # ターゲット星と参照星の現在の位置
74 target_position = target_initial
75 comp_positions = comp_initials.copy()
76
77 # 各画像での処理
   for idx, file in enumerate(fits_files):
78
       print(f"Processing_\{file}_\(\left(\left\)\floor\(\left\)\")
79
       try:
80
           with fits.open(file) as hdu:
81
               data = hdu[0].data
82
               header = hdu[0].header
83
       except Exception as e:
84
           print(f"Error_opening_{file}:_{e}")
85
           for flux_list in comp_fluxes_list:
86
               flux_list.append(np.nan)
           target_mags.append(np.nan)
88
           continue
89
90
       # 観測時刻を取得
91
       if 'DATE-OBS' in header:
92
           time_utc = Time(header['DATE-OBS']).to_datetime(timezone-timezone.utc)
93
           time_jst = time_utc.astimezone(ZoneInfo('Asia/Tokyo'))
94
       else:
95
           print(f"DATE-OBS_not_found_in_{file}._Skipping.")
           for flux_list in comp_fluxes_list:
97
               flux_list.append(np.nan)
99
           target_mags.append(np.nan)
           continue
100
       times.append(time_jst)
101
102
       # ターゲット星の位置と明るい星の情報を取得
103
       target_position, brightest_star = find_star_position(data, target_position,
104
           search_radius=search_radius)
105
       # FWHM の取得
106
107
       if brightest_star is not None and 'fwhm' in brightest_star:
108
           measured_fwhm = brightest_star['fwhm']
           aperture_radius = measured_fwhm * 1.5 # FWHM の 1.5倍をアパーチャ半径とする
109
       else:
110
           aperture_radius = 6 # デフォルト値
111
112
       # 参照星の位置を検索
113
       for i, comp_pos in enumerate(comp_positions):
114
           comp_positions[i], _ = find_star_position(data, comp_pos, search_radius=
115
               search_radius)
116
       # 測光アパーチャーを定義(動的に設定した半径を使用)
117
       positions = [target_position] + comp_positions
118
       apertures = CircularAperture(positions, r=aperture_radius)
119
```

```
120
       # アパーチャで測光を実行
121
122
       phot_table_apertures = aperture_photometry(data, apertures)
123
       # 背景補正用アノラスを定義(各アパーチャに対して1つのアノラスを作成)
124
       annuli = CircularAnnulus(positions, r_in=aperture_radius + 1, r_out=aperture_radius +
125
           4)
126
       # アノラスで測光を実行
127
128
       phot_table_annuli = aperture_photometry(data, annuli)
129
       # 各アパーチャに対応するアノラスのフラックスを取得
130
       # annuli.area は全アノラスの面積のリストを返す
131
       bkg_fluxes = phot_table_annuli['aperture_sum'] / annuli.area * apertures.area
132
133
       # アパーチャ内の背景を差し引いたフラックスを計算
134
       target_flux = phot_table_apertures['aperture_sum'][0] - bkg_fluxes[0]
135
       comp_fluxes = phot_table_apertures['aperture_sum'][1:] - bkg_fluxes[1:]
136
137
       # フラックスが負になる場合は np.nan に設定
138
       target_flux = target_flux if target_flux > 0 else np.nan
139
       comp_fluxes = np.where(comp_fluxes > 0, comp_fluxes, np.nan)
140
141
       # 相対等級を計算
142
       if not np.isnan(target_flux) and not np.isnan(comp_fluxes).all():
143
           comp_flux = np.nanmean(comp_fluxes)
144
           if comp_flux > 0:
145
              rel_mag = -2.5 * np.log10(target_flux / comp_flux)
146
           else:
147
148
              rel_mag = np.nan
149
       else:
          rel_mag = np.nan
150
       rel_mags.append(rel_mag)
151
152
       # 機械等級を計算
153
       if not np.isnan(target_flux) and target_flux > 0:
154
155
           target_mag = -2.5 * np.log10(target_flux)
       else:
156
           target_mag = np.nan
       target_mags.append(target_mag)
158
159
       # 誤差の推定
160
       if not np.isnan(comp_flux):
161
           error = np.nanstd(comp_fluxes / comp_flux)
162
163
       else:
164
           error = np.nan
       errors.append(error)
165
166
       # 各参照星のフラックスをリストに追加
167
       for i, flux in enumerate(comp_fluxes):
168
           comp_fluxes_list[i].append(flux)
169
           print(f'Comparison_Star_{i+1}:_Flux_=_{flux}')
170
```

2.3 測光結果

相対測光により、TOI1516の等級を各画像で求めた。これを plot したものを図1に示す。

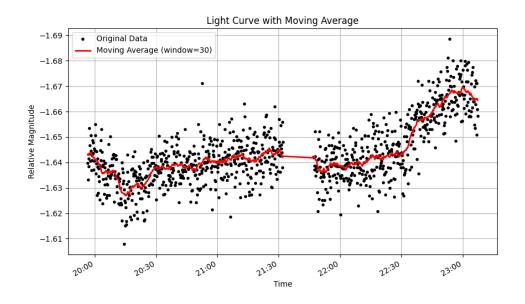


図 1 TOI1516 の光度曲線

2.4 参照星の選び方について

参照星は、常に視野内に位置し、ターゲット星と同程度の明るさのものを選んだ。また、測光したのちに、参照星の等級の時間変化を調べ、参照星として適切であるか検証した。

たとえば、最初に選んだ参照星の等級の時間変化は図 2 であった。全体として同じようなトレンドではあるが、Comp 4 (紫) のみノイズが大きいように見える。実際、Comp 4 が参照星の中で最も暗い星であったことから、参照星として選ぶのは適切でないと判断し、他の参照星を選んだ。これを繰り返すことで、最終的な参照星を選んだ。

なお、参考までに、TOI1516 の高度からエアマスを計算した plot も掲載しておく (図 3)。観測データから、参照星の等級は時間とともに暗い方へ変化していったためエアマスには反する結果となった。原因は不明。

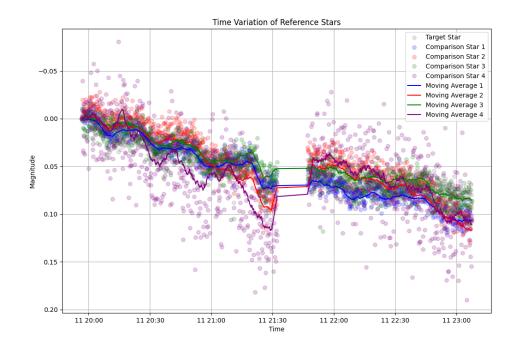


図 2 参照星の光度曲線

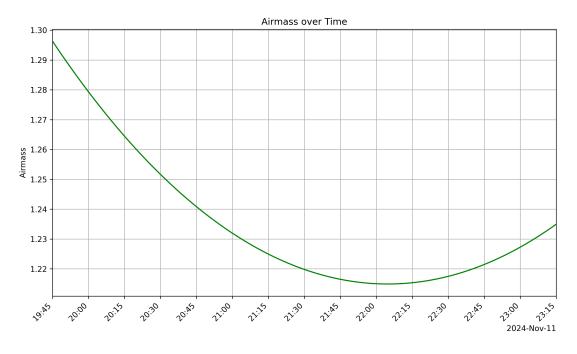


図3 エアマスの時間変化

3 栗田先生からのフィードバック

- 参照星のペアの quality check
- 分散を取って、目的として不十分な精度ならば移動平均をとる
 - 移動平均は必要最低限のものを (分散が 1% 程度のものを取る)
 - 移動平均の bin の幅の根拠も
- 予測値を重ねる