# Предмет вычислительной математики. Погрешности вычислений. Численное дифференцирование.

К.ф.-м.н. Завьялова Наталья Александровна

natalia.zavyalova@gmail.com

- На данный момент все научно-технические задачи решаются с использованием средств вычислительной математики.
- Ни один реальный объект не может быть внедрен в жизнь без соответствующей системы тестов, основанных на математическом моделировании.
- Современные компьютеры и кластерные системы являются самым мощным инструментом исследователя.
- Для эффективного и правильного использования методов математического моделирования необходимо понимать сущность этого инструмента.

## Цели и задачи курса

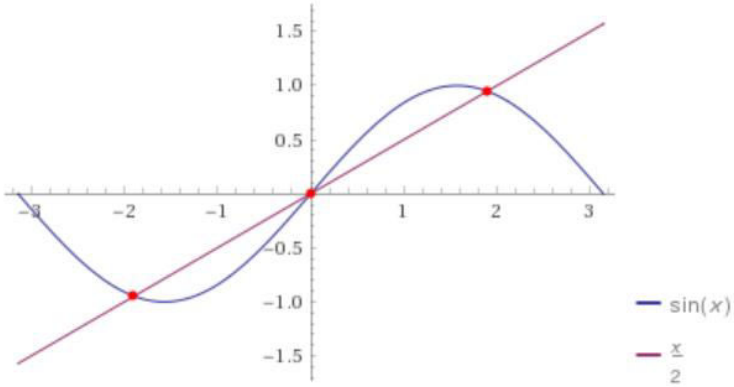
- Познакомить с методами вычислительной математики
- Создать необходимый задел для дальнейшего использования средств моделирования

# Что же такое вычислительная математика?

$$ax^2 + bx + c = 0$$

$$D = b^2 - 4ac \qquad x_{1,2} = \frac{-b \pm \sqrt{D}}{2a}$$

$$\sin x = \frac{x}{2}$$



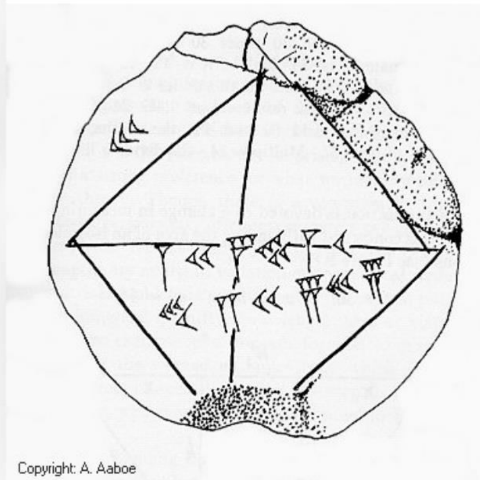

Кубическое уравнение?

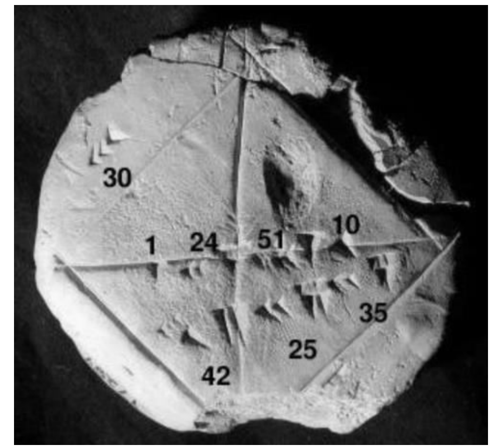
Полином 5-й степени?

…

Вычислительная математика – раздел математики, позволяющий решать на компьютере задачи не имеющие аналитического решения.

# 1800-1600 гг до н.э.


Вавилонская глиняная табличка примерно 1800—1600 года до н. э. с современными аннотациями. Надписи на табличке дают приближение значения квадратного корня из 2 как суммы четырёх шестидесятеричных чисел

$$\sqrt{2} \approx 1 + \frac{24}{60} + \frac{51}{60^2} + \frac{10}{60^3} \approx 1{,}41421296$$

# Истоки численных методов

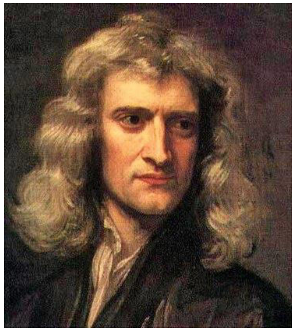
**Иога́нн Карл Фри́дрих Га́усс**

- Решение систем линейных уравнений
- Численное интегрирование

**Леонард Эйлер**

- Численное решение уравнений в частных производных
- Численное решение обыкновенных дифференциальных уравнений

**Исаак Ньютон**



- Численное решение нелинейных уравнений
- Интерполяция данных

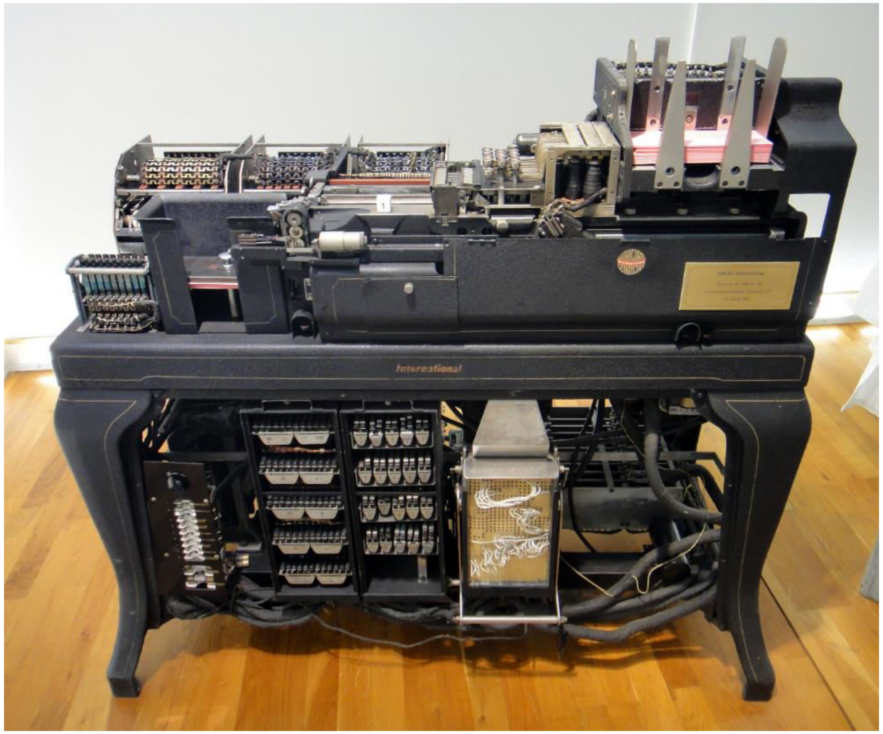
**Жозеф Луи Лагранж**

- Интерполяция данных

# Манхэттенский проект

Вычислители за работой

# IBM 601




**IBM 601**

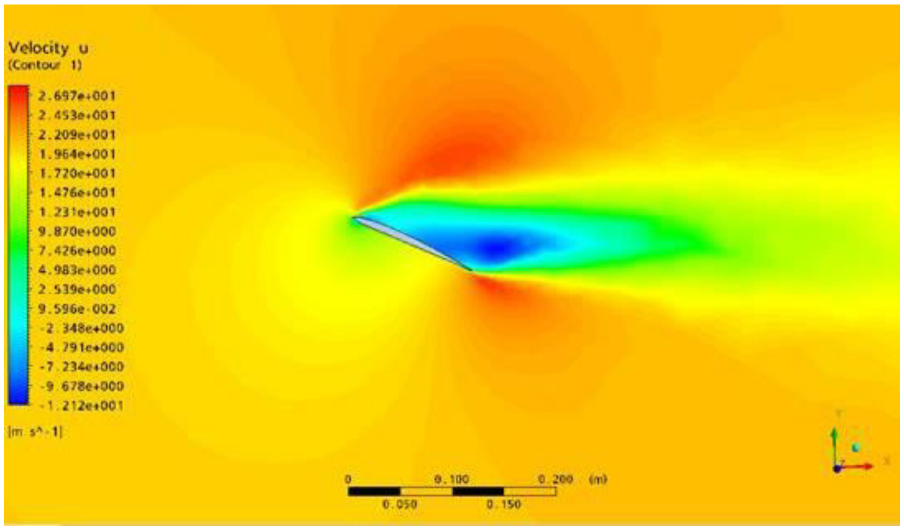
мог прочитать два номера из перфокарты и пробивать произведение в пустом поле на той же карте.

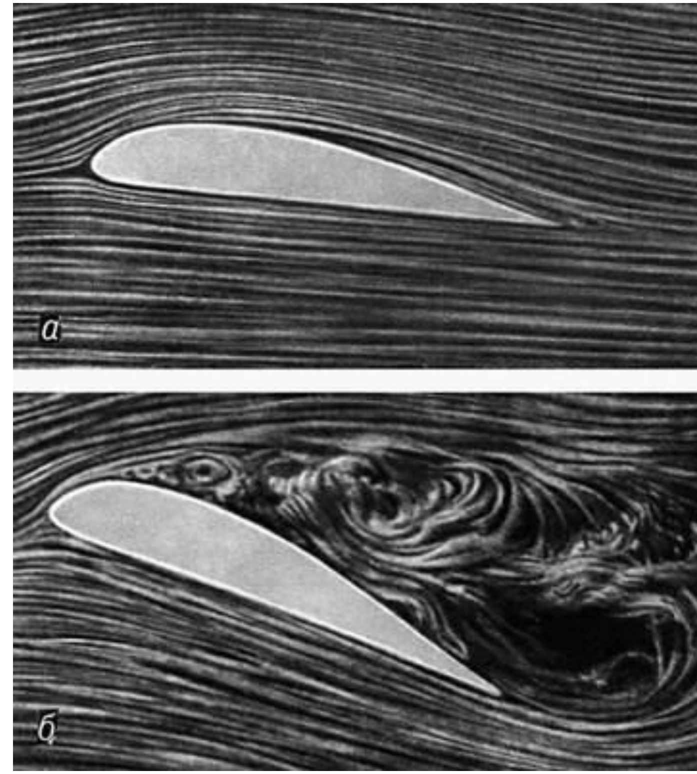
числа могли быть длиной до восьми десятичных цифр.

601 был введен в 1931 году и была первой машиной IBM , которая может сделать умножение.

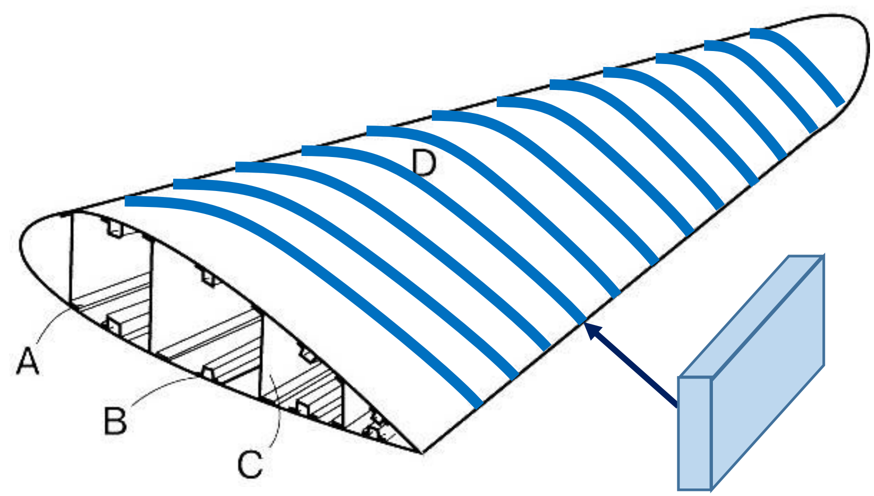
# Расчеты аэродинамики

**Проблема**: формирование вихря на крыле ведет к нестабильности полета и дополнительным потерям топлива.

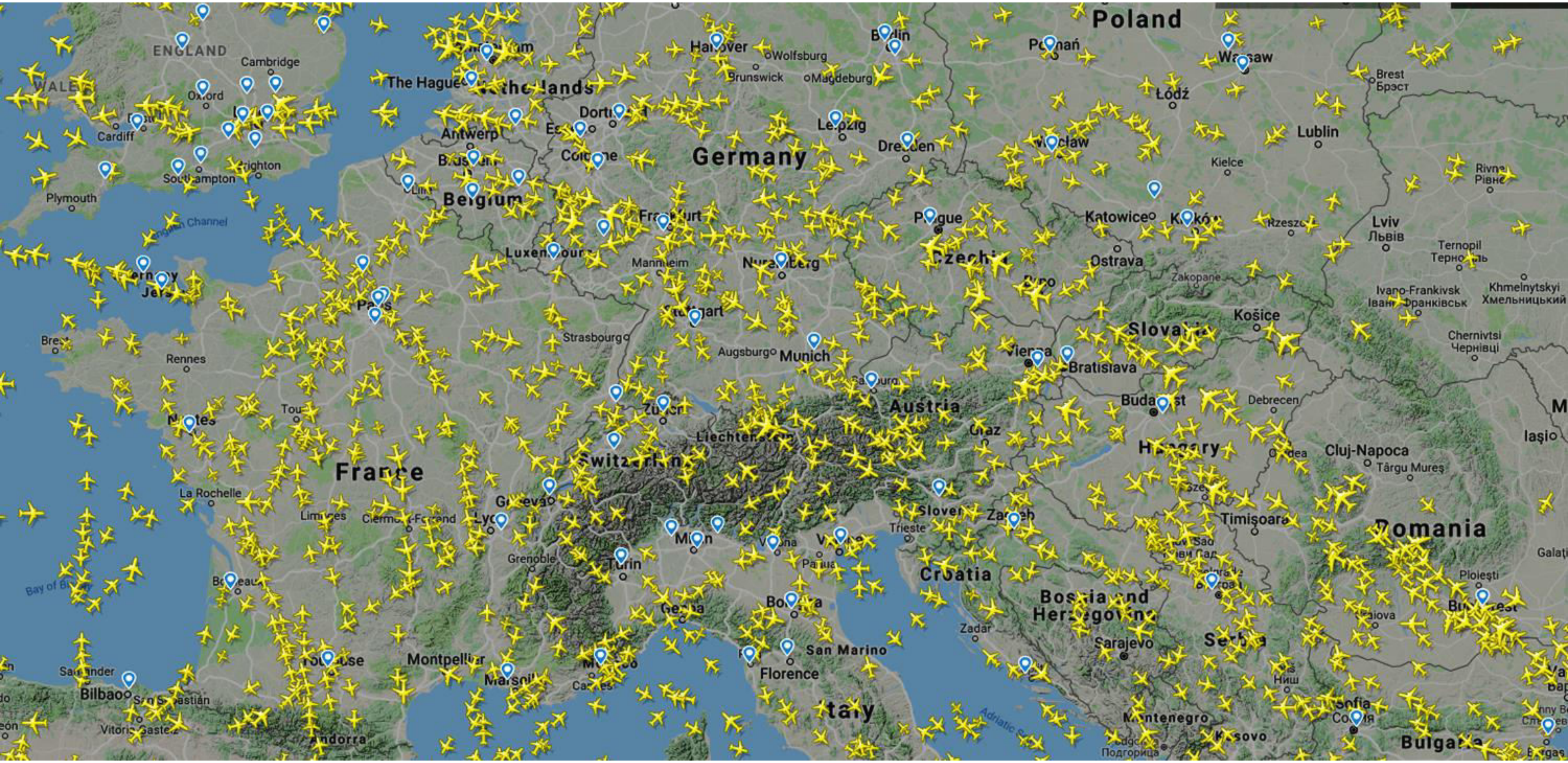



**Решение**: На крыле параллельно наклеиваются специальные полоски. Итоговая экономия топлива составляет 2%.



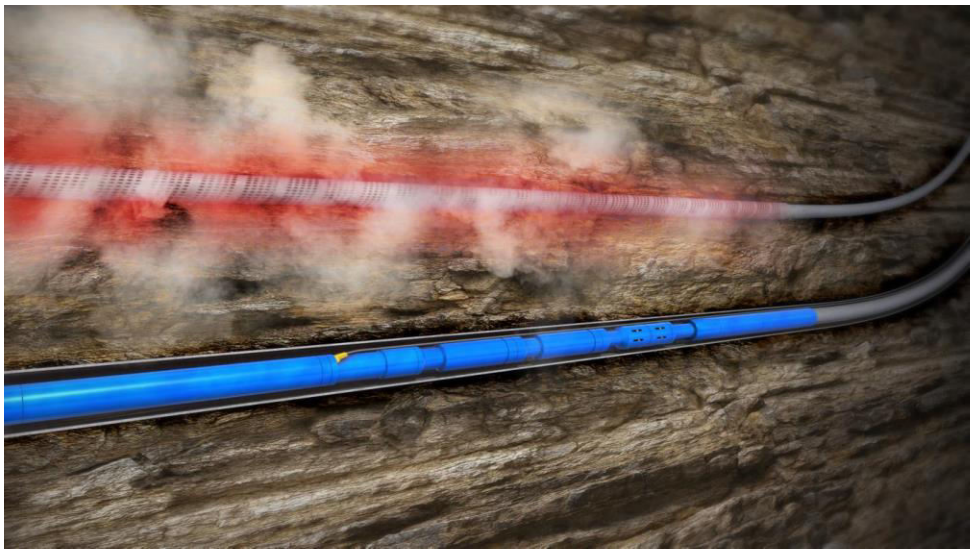
# Расчеты аэродинамики

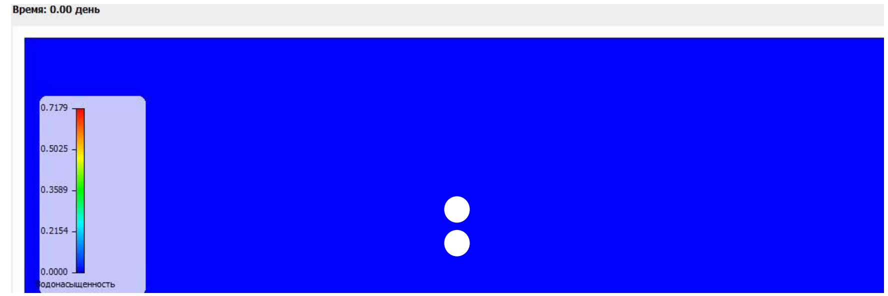


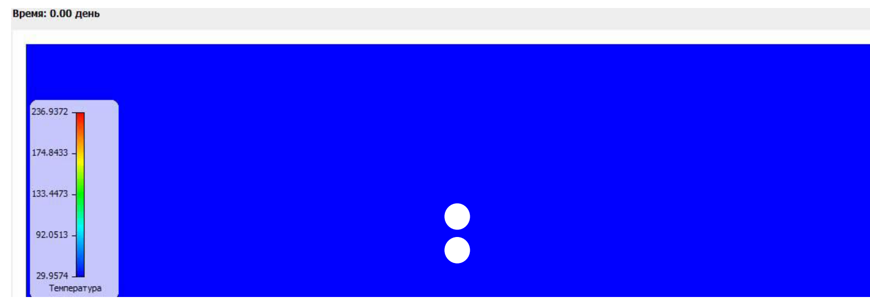

2% в контексте общемировых перелетов приводит к гигантскому экономическому эффекту.

# Месторождение высоковязких нефтей

**Проблема**: На месторождении высоковязких нефтей добыча нефти вообще не соответствовала предварительным оценкам без видимой причины.





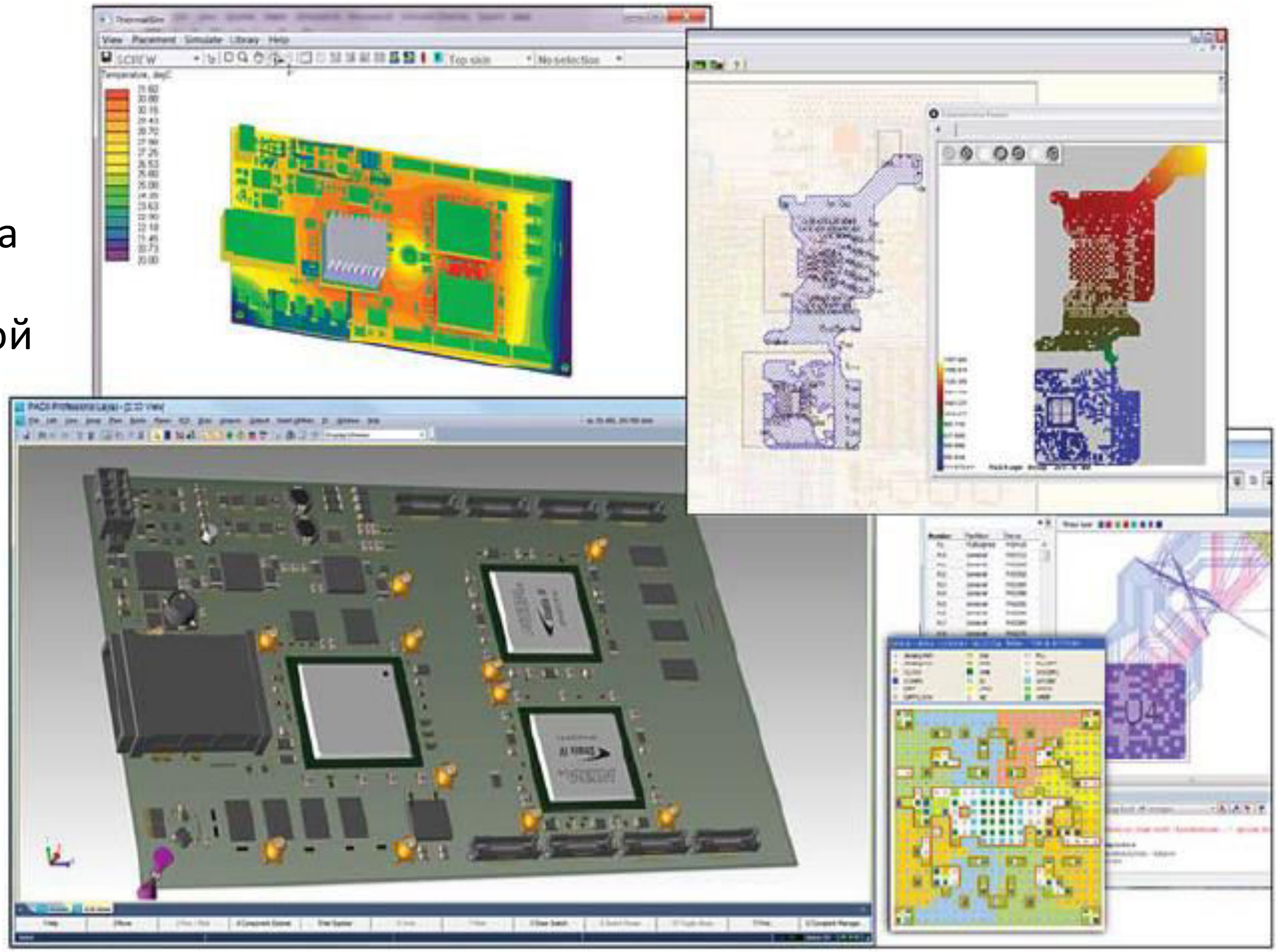




**Решение**: Было обнаружено, что нефть обладает не Ньютоновской реологией. Эти свойства были заложены в модель, что позволило оценить рентабельность разработки месторождения.

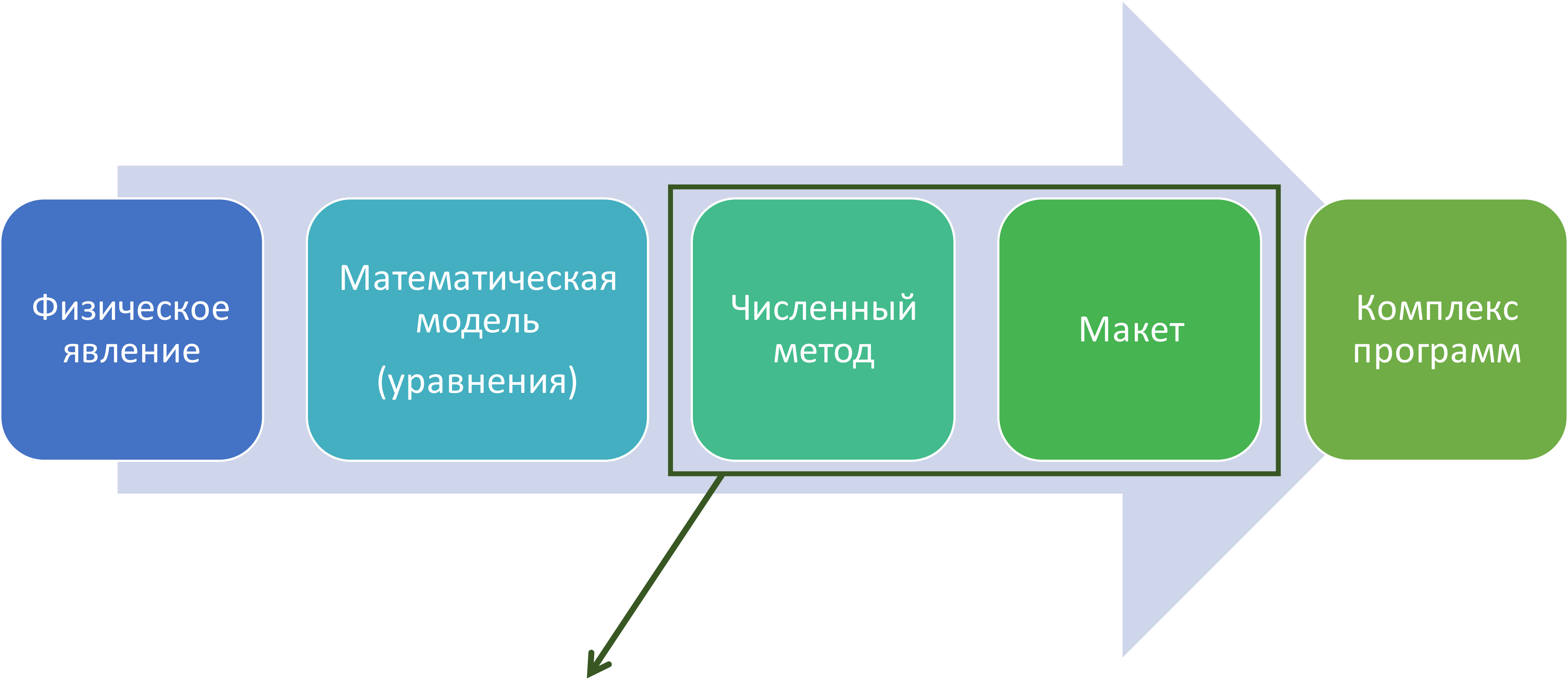
# Создание новых электронных систем

**Разработка новых электронных систем включает:**

- Моделирование электрической схемы
- Моделирование нагрева
- Расчет электромагнитной совместимости
- Расчеты прочности



# Организация проекта по моделированию

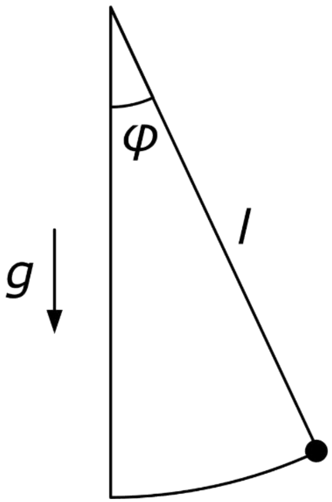



- Погрешности вычислений
- Численное дифференцирование, интегрирование, интерполяция
- Решение нелинейных уравнений
- Решение обыкновенных дифференциальных уравнений
- Решение систем линейных алгебраических уравнений
- Методы для задач в частных производных

# Погрешности вычислений

# Типы погрешностей

**Маятник**




- Движение в поле силы тяжести
- Растяжимая нить с весом
- Сопротивление воздуха
- Отклонение на любой угол

$\boldsymbol{\varphi}^*$ **- точное решение**

**Модель:**
**математический маятник**

$$l\frac{d^2\varphi}{dt^2} + g\sin\varphi + \mu\frac{d\varphi}{dt} = 0$$

$$\varphi(0) = \varphi_0$$

$$\varphi'(0) = \varphi_1$$

- Движение в поле силы тяжести
- **Нерастяжимая нить**
- **Сила сопротивления пропорциональна скорости**
- Отклонение на любой угол
- **Округление начальных данных и параметров задачи**

$\boldsymbol{\varphi_1}$ **- решение модели**

Неустранимая погрешность

$$\Delta_1 = |\boldsymbol{\varphi}^* - \boldsymbol{\varphi_1}|$$

# Типы погрешностей

## Модель: математический маятник

Определение производной
в **непрерывном пространстве**

$$\frac{d\varphi}{dt} = \lim_{\Delta t \to 0} \frac{\varphi(t + \Delta t) - \varphi(t)}{\Delta t}$$

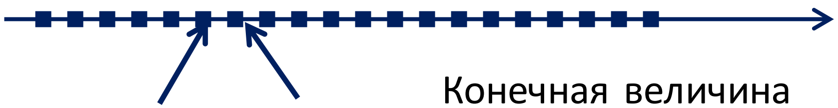
Бесконечно малая величина

**$\boldsymbol{\varphi_1}$- решение модели**

## Численная модель

**Дискретное пространство**

Расчетная сетка



$t_i$ $t_{i+1}$

Конечная величина
$\Delta t = t_{i+1} - t_i$

$\varphi_i = \varphi(t_i)$ $\varphi_{i+1} = \varphi(t_{i+1})$

Производная

$$\frac{d\varphi}{dt} \approx \frac{\varphi_{i+1} - \varphi_i}{t_{i+1} - t_i}$$

**$\boldsymbol{\varphi_2}$- решение численной модели**

Погрешность метода

$$\Delta_2 = |\boldsymbol{\varphi_1} - \boldsymbol{\varphi_2}|$$

# Типы погрешностей

## Численная модель

$$\frac{d\varphi}{dt} \approx \frac{\varphi_{i+1} - \varphi_i}{t_{i+1} - t_i}$$

$\boldsymbol{\varphi_2}$**- решение численной модели**

## Реализация на конкретном компьютере

IEEE 754 (IEC 60559) – формат представления чисел

float (32 бита)

| 1 | 8 | 23 |
|---|---|---|
| s | e | f |

Double (64 бита)

| 1 | 11 | 52 |
|---|---|---|

$$x = (-1)^s \cdot 2^e \sum_{k=1}^{f} \alpha_k 2^{-k}$$

Погрешность округления

$$\Delta_3 = |\boldsymbol{\varphi_2} - \boldsymbol{\varphi_3}|$$

$\boldsymbol{\varphi_3}$**- решение на компьютере**

Машинное эпсилон – наибольшее положительное число, для которого: $1 + \varepsilon = 1$

При расчетах с **двойной точностью ε** $\sim 10^{-16}$

> В любой математической операции, выполняемой на компьютере, происходит округление

Итоговая погрешность вычислений:

$$\Delta = |\boldsymbol{\varphi}^* - \boldsymbol{\varphi_3}| = |\boldsymbol{\varphi}^* - \boldsymbol{\varphi_1} + \boldsymbol{\varphi_1} - \boldsymbol{\varphi_2} + \boldsymbol{\varphi_2} - \boldsymbol{\varphi_3}| \leq \Delta_1 + \Delta_2 + \Delta_3$$

# Суммирование ряда Тейлора

Рассмотрим способ вычисления экспоненты, через разложение в ряд Тейлора

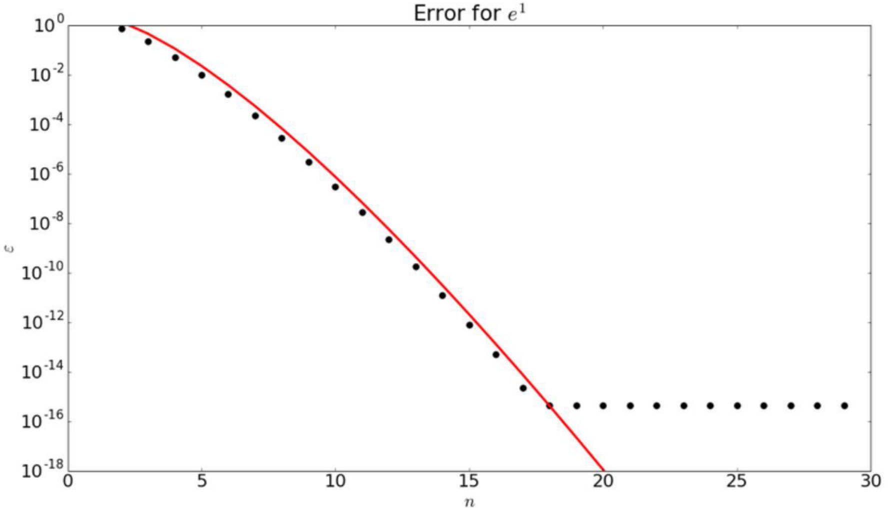
$$e^x \approx 1 + x + x^2 + \cdots = \sum_{k=0}^{n-1} \frac{x^k}{k!} = S_n$$

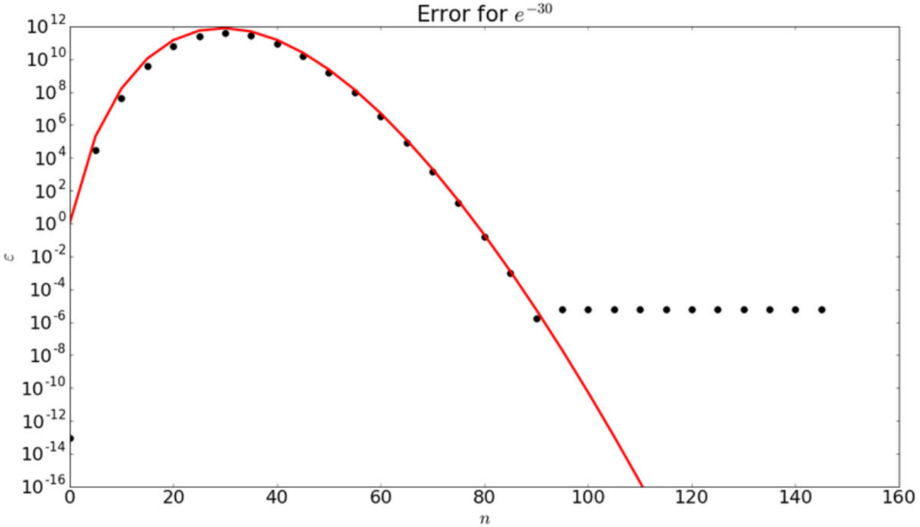
$n$ – параметр метода

Оценим ошибку через формулу Тейлора с остаточным членом в форме Лагранжа

$$e^x \approx 1 + x + x^2 + \frac{x^{n-1}}{(n-1)!} + e^{\xi}\frac{|x|^n}{n!} \qquad |e^x - S_n| \le \max(1, e^{\xi})\frac{|x|^n}{n!} \equiv \Delta_{\text{метод}}$$

При $n \to \infty$ ошибка метода стремится к нулю.




При вычислении $e^{-30} \approx 9.35 \cdot 10^{-14}$ в худшем случае накапливается ошибка

$$\Delta_{\text{вычисл}} = \delta \cdot \sum_{k=0}^{n-1} \frac{|x|^k}{k!} \approx \delta \cdot \sum_{k=0}^{\infty} \frac{|x|^k}{k!} \approx \delta e^{|x|} \approx 1.1 \cdot 10^{-3}$$

Ошибка превосходит результат на 10 порядков.

# Выбор корректного алгоритма

Вычисление $\sin x$ двумя способами в окрестности точки $3\pi + \frac{\pi}{4}$

Разложение в ряд Маклорена

$$\sin x = \sum_{k=1}^{N} \frac{(-1)^k x^{2k+1}}{(2k+1)!}$$

Разложение в ряд Маклорена с предварительным преобразованием

$$\sin x = \sin\left(\frac{7}{2}\pi - x_1\right) = -\cos x$$

$$\sin x = -\sum_{k=0}^{N} \frac{(-1)^k x_1^{2k}}{(2k)!}$$

| $N$ | 5 | 10 | 20 | 50 | 100 | 500 |
|---|---|---|---|---|---|---|
| Err1 | $-1.78\cdot10^{3}$ | 24.99 | $6.62\cdot10^{-9}$ | $2.73\cdot10^{-14}$ | $2.73\cdot10^{-14}$ | NAN |
| Err2 | $-1.14\cdot10^{-10}$ | $2.22\cdot10^{-16}$ | $2.22\cdot10^{-16}$ | $2.22\cdot10^{-16}$ | $2.22\cdot10^{-16}$ | $2.22\cdot10^{-16}$ |

# Решение систем линейных уравнений

$$x_1 + 0{,}99x_2 = 1$$
$$0{,}99x_1 + x_2 = 1$$

$$\Rightarrow \quad 0{,}01(x_1 - x_2) = 0 \quad \Rightarrow \quad x_1 = x_2 = \frac{1}{1{,}99}$$

$$x_1 + 0{,}99x_2 = 0{,}99$$
$$0{,}99x_1 + x_2 = 1{,}01$$

$$\Rightarrow \quad x_1 = 0{,}99(1 - x_2)$$

$$\Downarrow$$

$$0{,}99^2(1 - x_2) + x_2 = 1{,}01$$

$$x_2 = \frac{1{,}01 - 0{,}99^2}{1 - 0{,}99^2} = \frac{0{,}0299}{0{,}01 \cdot 1{,}99} = \frac{2{,}99}{1{,}99}$$

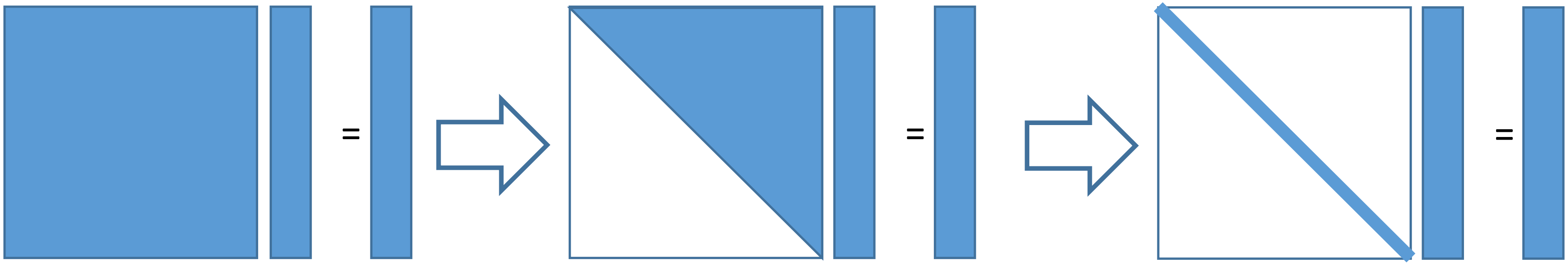
$$x_1 = 0{,}99\left(1 - \frac{2{,}99}{1{,}99}\right) = -\frac{0{,}99}{1{,}99}$$

😲 **MAGIC!**

# Алгоритм вычисления решения системы уравнений

## Метод Гаусса

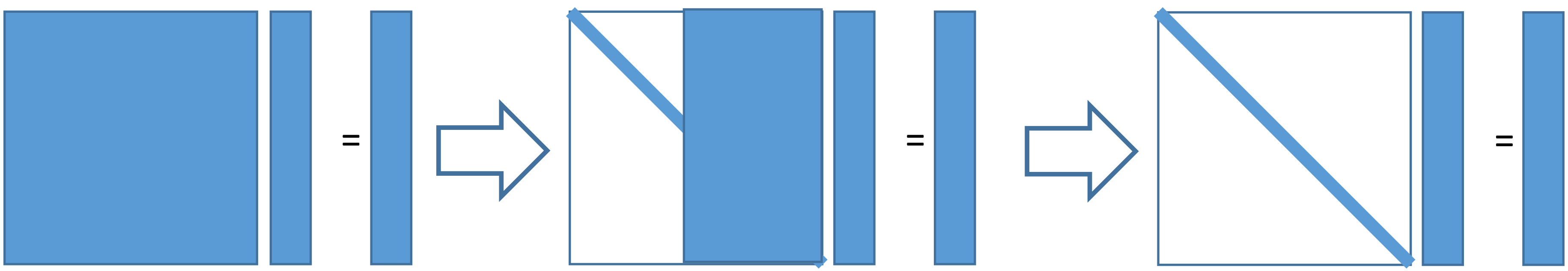
Прямой ход Обратный ход



Начало:

$$
\left(\begin{array}{ccc|c} a_{11} & a_{12} & a_{13} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & b_2 \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & b_3 \end{array}\right) \sim \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & a_{12}/a_{11} & a_{13}/a_{11} & b_1/a_{11} \\ 0 & a_{22}-a_{21}\frac{a_{12}}{a_{11}} & a_{23}-a_{21}\frac{a_{13}}{a_{11}} & b_2-a_{21}\frac{b_1}{a_{11}} \\ 0 & a_{32}-a_{31}\frac{a_{12}}{a_{11}} & a_{33}-a_{31}\frac{a_{13}}{a_{11}} & b_3-a_{31}\frac{b_1}{a_{11}} \end{array}\right) \sim \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & \widehat{a_{12}} & \widehat{a_{13}} & \widehat{b_1} \\ 0 & 1 & \widehat{a_{23}} & \widehat{b_2} \\ 0 & 0 & \widehat{a_{33}} & \widehat{b_3} \end{array}\right) \ldots
$$

## Метод Гаусса-Жордана (с выбором главного элемента)

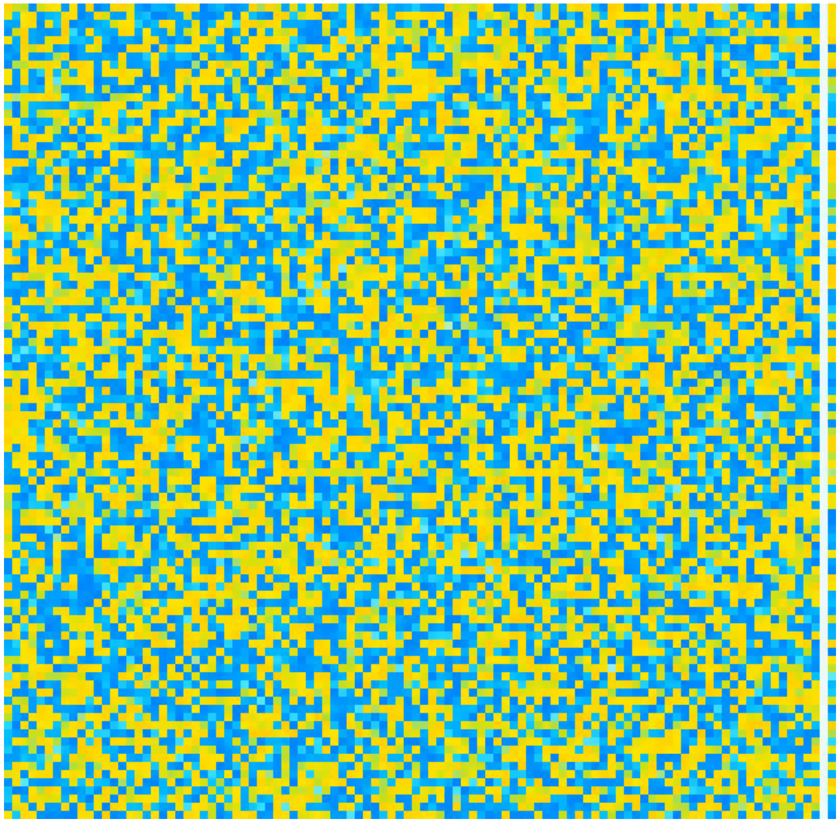


$$
\left(\begin{array}{ccc|c} a_{11} & a_{12} & a_{13} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & b_2 \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & b_3 \end{array}\right) \sim \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & a_{12}/a_{11} & a_{13}/a_{11} & b_1/a_{11} \\ 0 & a_{22}-a_{21}\frac{a_{12}}{a_{11}} & a_{23}-a_{21}\frac{a_{13}}{a_{11}} & b_2-a_{21}\frac{b_1}{a_{11}} \\ 0 & a_{32}-a_{31}\frac{a_{12}}{a_{11}} & a_{33}-a_{31}\frac{a_{13}}{a_{11}} & b_3-a_{31}\frac{b_1}{a_{11}} \end{array}\right) \sim \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & \widehat{a_{13}} & \widehat{b_1} \\ 0 & 1 & \widehat{a_{23}} & \widehat{b_2} \\ 0 & 0 & \widehat{a_{33}} & \widehat{b_3} \end{array}\right) \ldots
$$

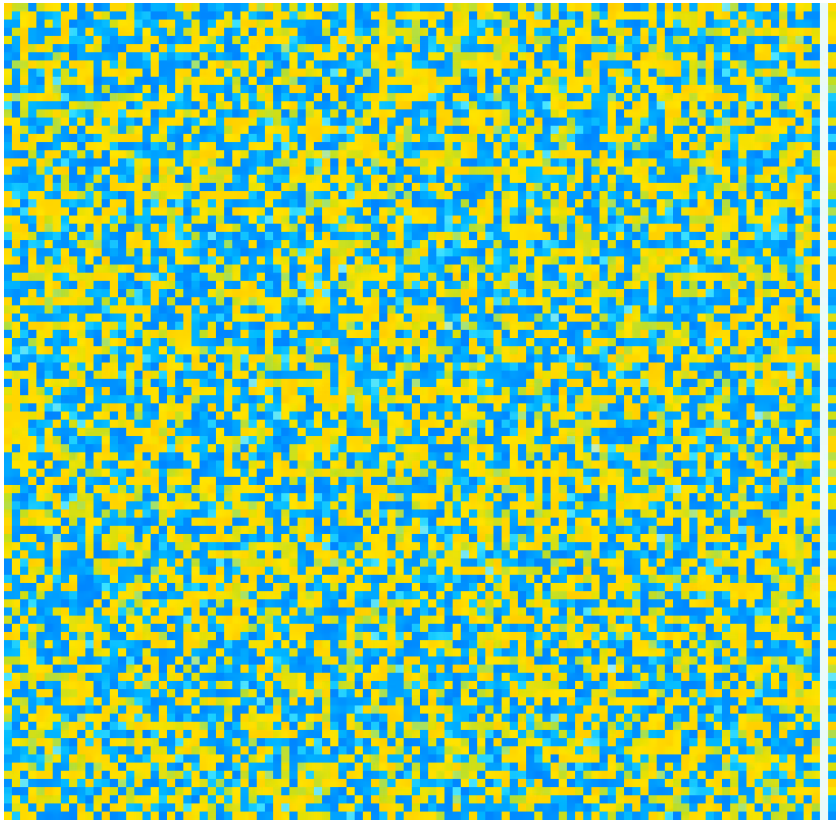
# Алгоритм вычисления решения системы уравнений

Для теста использовалась матрица 100 х 100 заполненная рандомно значениями из отрезка [-1, 1].

Метод Гаусса



Метод Гаусса-Жордана с выбором главного элемента



Для такого теста точность вычислений, обусловленная погрешностями округления, отличия на 4 порядка

# Определения и свойства

**Опр 1**: Пусть $u$ и $u^*$ - точное и приближенное значения некоторой величины соответственно. Тогда **абсолютной погрешностью** приближения $u^*$ является $\Delta u^*$

$$\Delta u^* = |u - u^*|$$

**Опр 2**: **Относительной погрешностью** приближения $u^*$ является $\delta u^*$

$$\delta u^* = \left|\frac{u - u^*}{u^*}\right|$$

**Свойство 1**: Абсолютная погрешность суммы или разности равна сумме абсолютных погрешностей

$$\Delta\left(\pm a_1^* \pm a_2^* \pm \ldots \pm a_n^*\right) = \Delta\left(a_1^*\right) + \Delta\left(a_2^*\right) + \ldots + \Delta\left(a_n^*\right)$$

**Свойство 2**: Относительная погрешность произведения или частного равна сумме относительных погрешностей

$$\delta\left(a_1^* \cdot a_2^* \cdot \ldots \cdot a_n^* \cdot b_1^{*-1} \cdot b_2^{*-1} \cdot \ldots \cdot b_m^{*-1}\right) = \delta\left(a_1^*\right) + \delta\left(a_2^*\right) + \ldots + \delta\left(a_n^*\right) + \delta\left(b_1^*\right) + \delta\left(b_2^*\right) + \ldots + \delta\left(b_m^*\right)$$

# Численное дифференцирование

# Вычисление первой производной

**Пространство непрерывных функций**

$x$ - непрерывная область определения функции

$f(x)$ - непрерывная область определения функции

$$\frac{df}{dx} = \lim_{\Delta x \to 0} \frac{f(x + \Delta x) - f(x)}{\Delta x}$$

**Пространство дискретных функций**

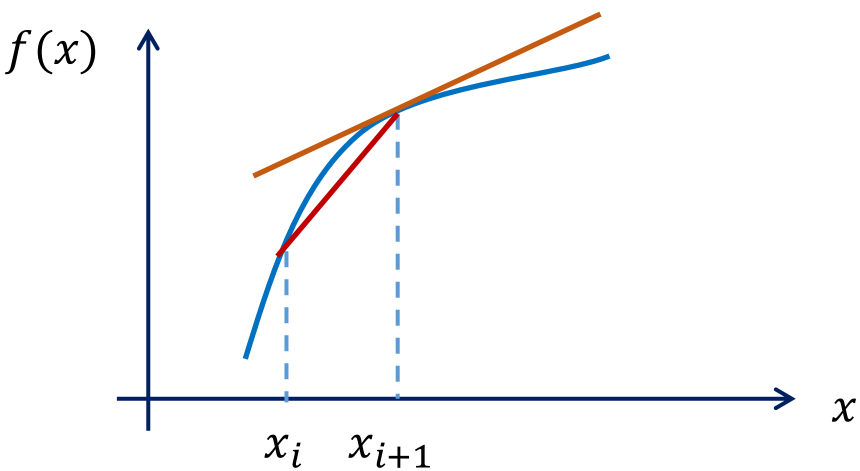
$\{x\}_{i=0}^{N}$ - набор точек- расчетная сетка

$x_{i+1} - x_i = h$ - шаг сетки

$x_{i+1} - x_i = x_i - x_{i-1}$ - равномерная сетка

$f(x_i) = f_i$ - сеточная функция

$$\frac{df}{dx_{\text{числ}}} = \frac{f_{i+1} - f_i}{h}$$



# Погрешность приближенного дифференцирования

Считается, что функция $f(x)$ нужное число раз непрерывно дифференцируемы

$$\frac{df}{dx_{\text{числ}}} = \frac{f_{i+1} - f_i}{h}$$

Для оценки погрешности воспользуемся разложением в ряд Тейлора

$$f_{i+1} = f(x_{i+1}) = f(x_i + h) = \quad f_i + f_i{}'h + f_i{}''\frac{h^2}{2!} + O(h^3)$$

<u>Замечание</u>: Используется именно $O(h^3)$, т.к. это позволяет зафиксировать порядок малости метода.

$$\lim_{x\to 0}\frac{o(x)}{x} = 0 \qquad\qquad \lim_{x\to 0}\frac{O(x)}{x} = const$$

Главный член погрешности

Метод **первого** порядка аппроксимации

$$\frac{df}{dx_{\text{числ}}} = \frac{f_i + f_i{}'h + f_i{}''\frac{h^2}{2!} + O(h^3) \; - f_i}{h} = f_i{}' + \underbrace{f_i{}''\frac{h}{2!} + O(h^2)}_{\text{Погрешность метода}}$$

$$\Delta_{\text{метод}} \leq \frac{h}{2} max|f_i{}''|$$

$$\Delta_{\text{метод}} \leq \frac{h}{2} M_2$$

Точное значение производной

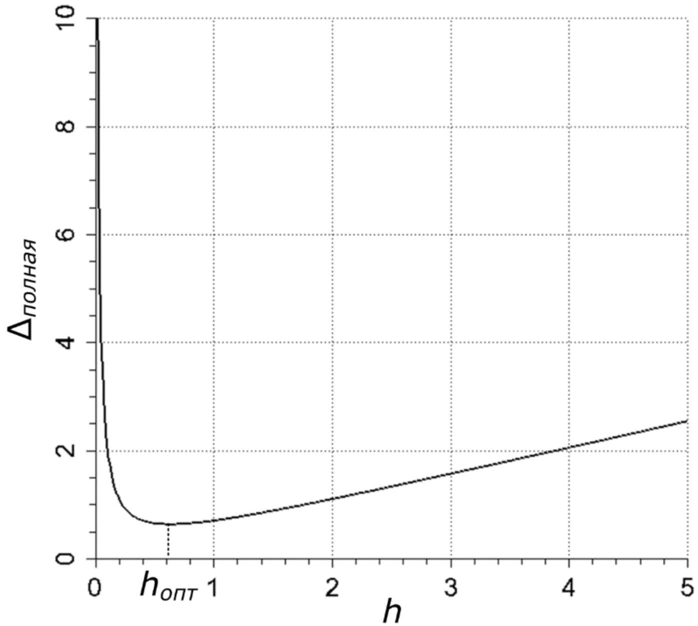
Погрешность метода

# Полная погрешность при дифференцировании

Пусть $f(x_i)$ вычисляется с неустранимой погрешностью $\delta \quad \forall i$

$$\frac{df}{dx}_{\text{числ}} = \frac{f_{i+1} \pm \delta - f_i \pm \delta}{h} \quad \Rightarrow \quad \Delta_{\text{неустр}} = \frac{2\delta}{h}$$

$$\Delta_{\text{полная}} = \Delta_{\text{метода}} + \Delta_{\text{неустр}} = \frac{h}{2} M_2 + \frac{2\delta}{h}$$




Следовательно, существует значение шага $h$ при котором погрешность минимальна

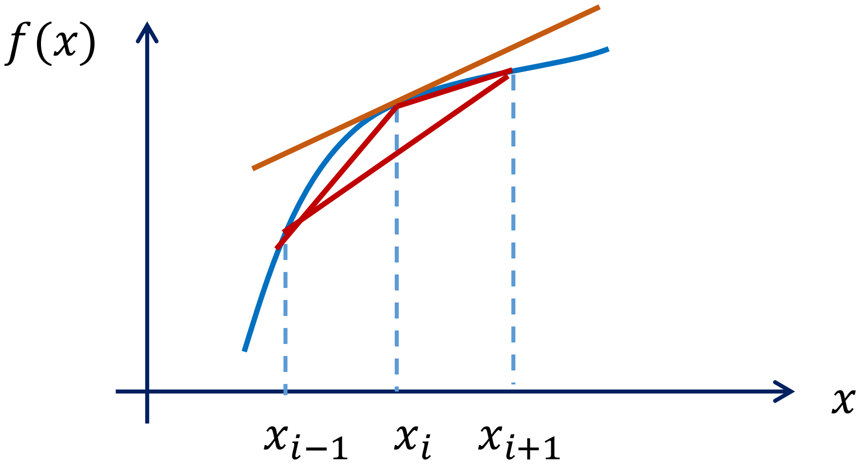
$$(\Delta_{\text{полная}})'_h = \frac{1}{2} M_2 - \frac{2\delta}{h^2} = 0 \quad \Rightarrow \quad h_{\text{опт}} = 2\sqrt{\frac{\delta}{M_2}}$$

Оптимальный шаг численного дифференцирования

# Другие формулы численного дифференцирования

$$\frac{df}{dx_{\text{числ2}}} = \frac{f_i - f_{i-1}}{h}$$

$$\frac{df}{dx_{\text{числ3}}} = \frac{f_{i+1} - f_{i-1}}{2h}$$




$$f_{i\pm1} = f(x_{i\pm1}) = f(x_i \pm h) = f_i \pm f_i'h + f_i''\frac{h^2}{2!} \pm f_i'''\frac{h^3}{3!} + O(h^3)$$

I порядок

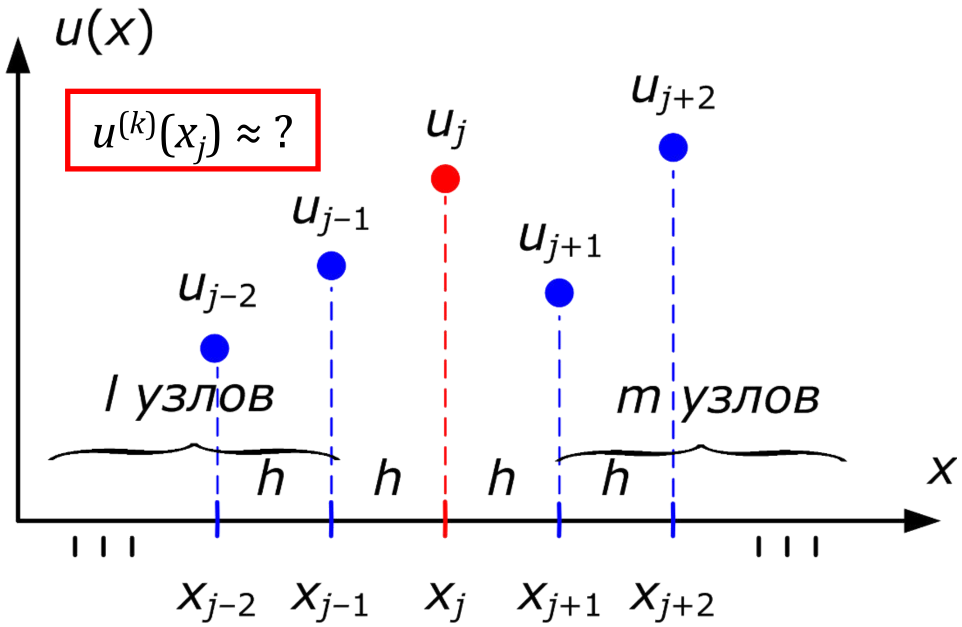
$$\frac{df}{dx_{\text{числ2}}} = \frac{f_i - f_{i-1}}{h} = \frac{f_i - (f_i - f_i'h + f_i''\frac{h^2}{2!} + O(h^3))}{h} = f_i' + f_i''\frac{h}{2!} + O(h^2))$$

$$\frac{df}{dx_{\text{числ3}}} = \frac{f_{i+1} - f_{i-1}}{2h} = \frac{(f_i + f_i'h + f_i''\frac{h^2}{2!} + f_i'''\frac{h^3}{3!} - (f_i - f_i'h + f_i''\frac{h^2}{2!} - f_i'''\frac{h^3}{3!} + O(h^3))}{2h}$$

$$= f_i' + f_i'''\frac{h^2}{6} + O(h^3))$$

II порядок

# Метод неопределенных коэффициентов




Метод неопределенных коэффициентов:

$$u^{(k)}(x_j) \approx \frac{1}{h^k} \sum_{i=-l}^{m} \alpha_i u(x_j + ih)$$

Для простоты рассмотрим случай поиска первой производной: $k = 1$

$$u_{j+i} = u(x_j + ih) = u(x_j) + u' \cdot (ih) + u'' \cdot \frac{(ih)^2}{2!} + u''' \cdot \frac{(ih)^3}{6} + \cdots + u^{(n)} \cdot \frac{(ih)^n}{n!} + \cdots$$

Производные в точке $x_j$

Тогда

$$u_j' = \frac{1}{h} u_j \sum_{i=-l}^{m} \alpha_i + u'_j \sum_{i=-l}^{m} i\alpha_i + \frac{h^2}{2} u''_j \sum_{i=-l}^{m} i^2 \alpha_i + \frac{h^3}{6} u'''_j \sum_{i=-l}^{m} i^3 \alpha_i + \cdots$$

# Метод неопределенных коэффициентов

$$0 \cdot u_j + 1 \cdot u_j' + 0 \cdot u_j'' + 0 \cdot u_j''' = \frac{1}{h} u_j \sum_{i=-l}^{m} \alpha_i + u'_j \sum_{i=-l}^{m} i\alpha_i + \frac{h^2}{2} u''_j \sum_{i=-l}^{m} i^2\alpha_i + \frac{h^3}{6} u'''_j \sum_{i=-l}^{m} i^3\alpha_i$$

Приравниваем коэффициенты при соответствующих степенях производных

$$\begin{cases} 0 = \sum_{i=-l}^{m} \alpha_i \\ 1 = \sum_{i=-l}^{m} i\alpha_i \\ 0 = \sum_{i=-l}^{m} i^2\alpha_i \\ 0 = \sum_{i=-l}^{m} i^3\alpha_i \\ \vdots \end{cases}$$

В результате получается система для нахождения коэффициентов $\{\alpha_i\}$

Число неизвестных равно числу уравнения при условии

$$\boldsymbol{n = l + m}$$

Остаточный член имеет $n$-й порядок аппроксимации

# Разрешимость полученной системы уравнений

Решаем систему $\mathbf{A\alpha} = \mathbf{b}$

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & \dots & 1 \\ -l & -l+1 & -l+2 & -l+3 & \dots & m \\ -l^2 & (-l+1)^2 & (-l+2)^2 & (-l+3)^2 & \dots & m^2 \\ -l^3 & (-l+1)^3 & (-l+2)^3 & (-l+3)^3 & \dots & m^3 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ -l^n & (-l+1)^n & (-l+2)^n & (-l+3)^n & \dots & m^n \end{pmatrix} \qquad \mathbf{b} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ \dots \\ 0 \end{pmatrix}$$

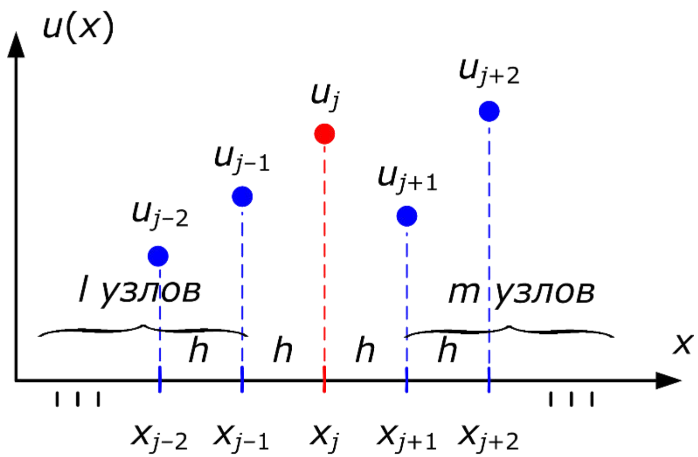
Определитель матрицы A – детерминант Вандермонда. В случаях различия всех узлов Шаблона detA ≠ 0 и, значит, существует единственное решение системы – набор коэффициентов.

$$\begin{vmatrix} 1 & x_1 & \dots & x_1^{n-1} \\ 1 & x_2 & \dots & x_2^{n-1} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ 1 & x_n & \dots & x_n^{n-1} \end{vmatrix} = \prod_{1 \le j < i \le n} \left( x_i - x_j \right) = 0$$

$$\Updownarrow$$

существует пара $\left(x_i, x_j\right)$: $x_i = x_j,\ i \ne j$

# Замечания



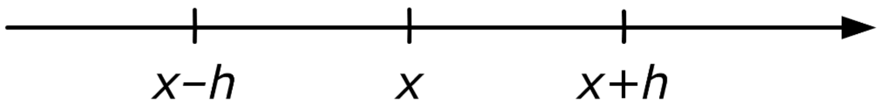

На шаблоне из $N$ точек с помощью метода неопределенных коэффициентов всегда можно построить единственную формулу для вычисления производной $k$-го порядка ($k$ от 1 до $N - 1$) с точностью по крайней мере $O(h^{N-k})$.

При симметричном расположении узлов относительно $x_j$, т.е. $m = l$, и четных $k$ порядок формул численного дифференцирования увеличивается на 1 по сравнению с общим случаем. При этом $\alpha_i = \alpha_{-i}$.

При нечетных k дополнительного порядка не будет, но справедливо $\alpha_i = -\alpha_{-i}, \alpha_i = 0$

# Использование метода неопределенных коэффициентов

Построить на 3-х точках расчетной сетки формулы вычисления первой и второй производной с максимально возможным порядком точности




$$u'(x) \approx ?$$

$$u''(x) \approx ?$$

$$u(x+h) = u(x) + hu'(x) + \frac{h^2}{2}u''(x) + \frac{h^3}{6}u^{(3)}(x) + O(h^4)$$

$$u(x-h) = u(x) - hu'(x) + \frac{h^2}{2}u''(x) - \frac{h^3}{6}u^{(3)}(x) + O(h^4)$$

$$u'_{h\bar{\alpha}}(x) = \frac{1}{h}\left(\alpha'_1 u(x+h) + \alpha'_0 u(x) + \alpha'_{-1} u(x-h)\right)$$

$$u''_{h\bar{\alpha}}(x) = \frac{1}{h^2}\left(\alpha''_1 u(x+h) + \alpha''_0 u(x) + \alpha''_{-1} u(x-h)\right)$$

# Первая производная

$$u'_{h\bar{\alpha}}(x) = \frac{1}{h}\left(\alpha'_1\left[u(x) + hu'(x) + \frac{h^2}{2}u''(x) + \frac{h^3}{6}u^{(3)}(x)\right] + \right.$$

$$\left. + \alpha'_0 u(x) + \alpha'_{-1}\left[u(x) - hu'(x) + \frac{h^2}{2}u''(x) - \frac{h^3}{6}u^{(3)}(x)\right]\right) + O\left(h^3\right)$$

$$\begin{cases} \alpha'_1 + \alpha'_0 + \alpha'_{-1} = 0 \\ \alpha'_1 - \alpha'_{-1} = 1 \\ \alpha'_1 + \alpha'_{-1} = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \alpha'_{-1} = -1/2 \\ \alpha'_0 = 0 \\ \alpha'_1 = 1/2 \end{cases}$$

$$\boxed{u'(x) = \frac{u(x+h) - u(x-h)}{2h} + O\left(h^2\right)}$$

# Вторая производная

$$u''_{h\bar{\alpha}}(x) = \frac{1}{h^2}\Bigg(\alpha''_1\left[u(x) + hu'(x) + \frac{h^2}{2}u''(x) + \frac{h^3}{6}u^{(3)}(x)\right] +$$

$$+\alpha''_0 u(x) + \alpha''_{-1}\left[u(x) - hu'(x) + \frac{h^2}{2}u''(x) - \frac{h^3}{6}u^{(3)}(x)\right]\Bigg) + O\left(h^2\right)$$

$$\begin{cases} \alpha''_1 + \alpha''_0 + \alpha''_{-1} = 0 \\ \alpha''_1 - \alpha''_{-1} = 0 \\ \alpha''_1 + \alpha''_{-1} = 2 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \alpha''_{-1} = 1 \\ \alpha''_0 = -2 \\ \alpha''_1 = 1 \end{cases}$$

$$\boxed{u''(x) = \frac{u(x+h) - 2u(x) + u(x-h)}{h^2} + O\left(h^2\right)}$$

# Заключение

## Выводы из Лекции № 1

1. Рассмотрены основные особенности предмета вычислительной математики.
2. Классифицированы погрешности и проанализированы основные причины их возникновения в расчетах.
3. Сформулирована задача численного дифференцирования и продемонстрирован способ построения формул численного дифференцирования методом неопределенных коэффициентов. Построены формулы для аппроксимации 1-ой и 2-ой производных на симметричном 3-х точечном шаблоне с максимальным порядком.

## При подготовке лекции использовались


1. Петров И.Б., Лобанов А.И. Лекции по вычислительной математике: учеб. пособие. – М.: Интернет-Университет Информационных Технологий. Бином. Лаборатория знаний, 2006. – С. 16 – 28.
2. Бахвалов Н.С., Жидков Н.П., Кобельков Г.М. Численные методы. – М.: Бином. Лаборатория знаний, 2008. – С. 8 – 20.
3. Федоренко Р.П. Введение в вычислительную физику: учеб. пособие. – М.: Изд-во МФТИ, 1994. – С. 24 – 25.

# Спасибо за внимание!

# Критерии оценки работы за семестр

- 1-ая контрольная работа (задание) - 0.25
- 2-ая контрольная работа (задание) - 0.25
- Программы по 1-ому заданию - 0.2
- Программы по 2-ому заданию - 0.2
- Посещаемость семинаров - 0.1

<u>Дополнительно</u>

- Практическая работа 1 – 0.1
- Практическая работа 2 – 0.1