

SKPS-LAB1

Sprawozdanie

Matvii Ivashchenko

Katsyaryna Anikevich

1 Złożenie stanowiska laboratoryjnego: zestaw z Raspberry Pi 4B (RPi)

Podłączyliśmy Raspberry Pi 4B z adapterem, karty SD, zasilacz do RPi, konwerter USB <-> UART, konwerter USB <-> Ethernet, kabel Ethernet i przedłużacz USB, zgodnie z instrukcją.



2 Pierwsze uruchomienie RPi, sprawdzenie połączenia sieciowego, wykonanie próbných transferów plików

Podłączenie do terminala UART

Uruchomiliśmy terminal `tio` na porcie `/dev/ttyUSB0` i nawiązano połączenie

```
tistudent-pl@lab-44:~ tio /dev/ttyUSB0
[tio 16:49:54] tio v1.32
[tio 16:49:54] Press ctrl-t q to quit
[tio 16:49:54] Connected
```

Urochomenie DHCP:

Zalogowaliśmy się do systemu ratunkowego Buildroot i uruchomiliśmy udhcpc.

```
Welcome to Buildroot rescue OS
rescue login: root
[35.804859] cam-dummy-reg: disabling
[35.808478] cam1-reg: disabling
```

```
# udhcpd
  udhcpd: started, v1.33.1
  udhcpd: sending discover
  udhcpd: sending select for 10.42.0.248
  udhcpd: lease of 10.42.0.248 obtained, lease time 3600
  deleting routers
  adding dns 10.42.0.1
```

Sprawdzenie stanu połączenia na RPi:

Sprawdziliśmy stan połączenia sieciowego na RPi. Polecenie ifconfig potwierdziło poprawne przypisanie adresu IP 10.42.0.248 oraz aktywność interfejsu eth0. Test ping wykazał poprawną komunikację z hostem 10.42.0.1, bez utraty pakietów, co potwierdza prawidłowe działanie połączenia.

- ifconfig:

```
# ifconfig
  eth0      Link encap:Ethernet  HWaddr E4:5F:01:2B:50:DD
            inet addr:10.42.0.248  Bcast:10.42.0.255  Mask:255.255.255.0
            inet6 addr: fe80::e65f:1ff:fe2b:50dd/64 Scope:Link
            UP BROADCAST RUNNING MULTICAST  MTU:1500  Metric:1
            RX packets:11 errors:0 dropped:0 overruns:0 frame:0
            TX packets:17 errors:0 dropped:0 overruns:0 carrier:0
            collisions:0 txqueuelen:1000
            RX bytes:2072 (2.0 KiB)  TX bytes:2591 (2.5 KiB)

  lo        Link encap:Local Loopback
            inet addr:127.0.0.1  Mask:255.0.0.0
            inet6 addr: ::1/128 Scope:Host
            UP LOOPBACK RUNNING  MTU:65536  Metric:1
            RX packets:0 errors:0 dropped:0 overruns:0 frame:0
            TX packets:0 errors:0 dropped:0 overruns:0 carrier:0
            collisions:0 txqueuelen:1000
            RX bytes:0 (0.0 B)  TX bytes:0 (0.0 B)
```

- ping:

```
# ping 10.42.0.1
  PING 10.42.0.1 (10.42.0.1): 56 data bytes
  64 bytes from 10.42.0.1: seq=0 ttl=64 time=1.004 ms
  64 bytes from 10.42.0.1: seq=1 ttl=64 time=0.912 ms
  64 bytes from 10.42.0.1: seq=2 ttl=64 time=0.881 ms

  --- 10.42.0.1 ping statistics ---
  3 packets transmitted, 3 packets received, 0% packet loss
  round-trip min/avg/max = 0.881/0.932/1.004 ms
```

Uruchomienie serwera HTTP

Uruchomiliśmy lokalny serwer HTTP na komputerze hosta za pomocą python3 -m http.server. Serwer nasłuchiwał na porcie 8000, umożliwiając pobieranie plików przez sieć.

```
student-pl@lab-44:~$ python3 -m http.server
Serving HTTP on 0.0.0.0 port 8000 (http://0.0.0.0:8000/) ...
```

Pobranie pliku przez wget

Z poziomu Raspberry Pi pobraliśmy testowy plik test.txt z hosta za pomocą wget. Połączenie zostało nawiązane poprawnie, a plik został zapisany na RPi, co potwierdza poprawne działanie transferu plików.

```
# wget http://10.42.0.1:8000/test.txt
--1970-01-01 00:06:54-- http://10.42.0.1:8000/test.txt
Connecting to 10.42.0.1:8000... connected.
HTTP request sent, awaiting response... 200 OK
Length: 0 [text/plain]
Saving to: 'test.txt'

test.txt                [ <=>                ]      0  --.-KB/s    in 0s

1970-01-01 00:06:54 (0.00 B/s) - 'test.txt' saved [0/0]
```

Ściągnięcie pliku z hosta:

```
# scp student-pl@10.42.0.1:examples.desktop test.txt
student-pl@10.42.0.1's password:
examples.desktop                                100% 8980      3.8MB/s   00:00
```

Wysłanie pliku na hosta:

```
# touch sstest.txt
# scp sstest.txt student-pl@10.42.0.1:ssstest.txt
student-pl@10.42.0.1's password:
sstest.txt                                     100%    0      0.0KB/s   00:00
```

3 Zbudowanie za pomocą Buildroot obrazu Lin- uxa dla RPi, z init RAM fs

Wykonaliśmy polecenie make raspberrypi4_64_defconfig, aby uruchomić domyślną konfigurację urządzenia.

Następnie w make menuconfig zaznaczyliśmy opcje:

Toolchain -> Toolchain Type -> External

Filesystem images -> initial RAM filesystem linked into linux kernel [x]

Filesystem images -> ext2/3/4 root filesystem []

System configuration -> System hostname -> Ivashchenko_Anikevich

Po wprowadzeniu zmian rozpoczęliśmy kompilację za pomocą polecenia `make`.

Zamontowaliśmy pierwszą partycję karty SD w katalogu `/mnt` za pomocą polecenia `mount /dev/mmcblk0p1 /mnt`.

Następnie przesłaliśmy pliki `Image`, `cmdline.txt`, `bcm2711-rpi-4-b.dtb` korzystając z polecenia `wget`.

Urządzenie zostało ponownie uruchomione poleceniem `reboot`, przytrzymując przycisk SW4.

Następnie utworzyliśmy plik `test2.txt`, a jego obecność potwierdzono poleceniem `ls`. Plik został poprawnie zapisany w bieżącym katalogu.

```
Welcome to Buildroot
Ivashchenko_Anikevich login: root
# ls
# ls /
    bin          init          media         root          tmp
    crond.reboot lib          mnt          run           usr
    dev          lib64        opt          sbin          var
    etc          linuxrc      proc         sys
# touch test2.txt
# ls
test2.txt
```

Po wykonaniu rebootu systemu ponowne wykonanie polecenia `ls` potwierdziło, że plik `test2.txt` został usunięty, co jest zgodne z oczekiwanym zachowaniem systemu działającego w pamięci RAM (`initramfs`).

```
Welcome to Buildroot
Ivashchenko_Anikevich login: root
# ls
# ls /
    bin          init          media         root          tmp
    crond.reboot lib          mnt          run           usr
    dev          lib64        opt          sbin          var
    etc          linuxrc      proc         sys
```

4 Zbudowanie za pomocą Buildroot obrazu Lin- uxa dla RPi, z systemem plików na trwałym nośniku.

Skasowaliśmy wcześniejszy obraz za pomocą polecenia `make linux-dirclean`.

Następnie w `make menuconfig` zaznaczyliśmy opcje:

Toolchain -> Toolchain Type -> External

Filesystem images -> initial RAM filesystem linked into linux kernel []
Filesystem images -> ext2/3/4 root filesystem [x]
System configuration -> System hostname -> Ivashchenko_Anikevich

Wynikowy obraz jest mniejszy niż w poprzednim ćwiczeniu, ponieważ wcześniej zawierał cały system plików, a teraz jest on przechowywany osobno w niezależnej lokalizacji.

Po wprowadzeniu zmian rozpoczęliśmy kompilację za pomocą polecenia `make`. Następnie przesłaliśmy pliki `Image`, `cmdline.txt`, `bcm2711-rpi-4-b.dtb`, `rootfs.ext2` korzystając z polecenia `wget`. Dodatkowo zapisaliśmy plik `rootfs.ext2` na drugą partycję za pomocą polecenia `dd if=rootfs.ext2 of=/dev/mmcblk0p2 bs=4096`.

Urządzenie zostało ponownie uruchomione poleceniem `'reboot'`, przytrzymując przycisk SW4.

Utworzyliśmy plik `test.txt`, a jego obecność potwierdzono poleceniem `ls`. Plik został poprawnie zapisany w bieżącym katalogu.

```
Welcome to Buildroot
Ivashchenko_Anikevich login: root
# touch test.txt
# ls
    test.txt
# reboot
```

Po wykonaniu rebootu systemu ponowne wykonanie polecenia `ls` potwierdziło, że plik `test.txt` nadal istnieje, co jest zgodne z oczekiwanym zachowaniem systemu plików na trwałym nośniku

```
Welcome to Buildroot
Ivashchenko_Anikevich login: root
# ls
    test.txt
```