

Sorting and Order Statistics (Chapters 6~9)

김동진
(NHN NEXT)

목 차

- ◆ Heapsort (Chapter 6)
- ◆ Quicksort (Chapter 7)
- ◆ Sorting in Linear Time (Chapter 8)
- ◆ Medians and Order Statistics (Chapter 9)

Sort가 중요한 이유

- ◆ 정보 정렬이 필요한 응용 분야가 많음
 - ◆ 검색 결과를 ranking 순서로 사용자에게 제공
 - ◆ 고객 id를 번호순으로 정렬
 - ◆ 기록을 날짜순으로 정렬 등
- ◆ 비교 기반 정렬의 lower bound가 증명되어 있음
 - ◆ 다른 문제의 lower bound를 증명하는데 사용 가능
 - ◆ 새로 개발한 비교 기반의 알고리즘으로 sorting을 하는데 time complexity가 $O(n \lg n)$ 보다 빠르다면 개발한 알고리즘은 잘못된 알고리즘임.

In-place Sort

- ◆ 주어진 입력 배열 외에 $O(1)$ 의 추가 메모리를 사용하여 정렬하는 sort algorithm
- ◆ Insertion sort
 - ◆ In-place
 - ◆ $O(1)$ 의 보조 메모리 사용
- ◆ Merge sort
 - ◆ in-place sort 알고리즘이 아님
 - ◆ 입력 배열 크기의 보조 메모리 사용

Heap Sort 특징

- ◆ Heap 자료 구조를 사용하여 정렬하는 알고리즘
- ◆ Time Complexity
 - ◆ $O(n \lg n)$
- ◆ In-place 알고리즘
 - ◆ $O(1)$ 의 보조 메모리만 사용

Tree 특성 확인 Problem

- ◆ Binary tree가 주어져 있다.
- ◆ 주어진 binary tree가 다음 특성을 만족하는지 검사하려고 한다.
 - ◆ 각 node의 값은 자신의 child node들의 값보다 크거나 같다.
- ◆ 주어진 특성을 만족하면 1을 return하고 아니면 0을 return하는 함수를 코딩하시오.
 - ◆ C-type code
 - `int checkTree(node_t *node);`

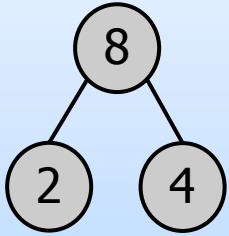
Complete Binary Tree Problem

- ◆ Complete binary tree는 배열에 저장할 수 있다.
- ◆ Node개수가 n 개인 complete binary tree가 배열에 저장되어 있다.
 - ◆ 각 노드는 integer 값을 갖는다.
 - ◆ 각 노드가 저장된 배열에서의 위치를 node의 id로 정의하자.
 - ◆ tree의 root는 배열의 1번에 저장한다. 즉, root node의 id는 1이다.
- ◆ 주어진 노드의 child에 저장된 값을 출력하는 코드를 작성하시오.
 - ◆ C-style API
 - `void printChildren(int *treeArr, int nodeNum, int givenNodeId);`

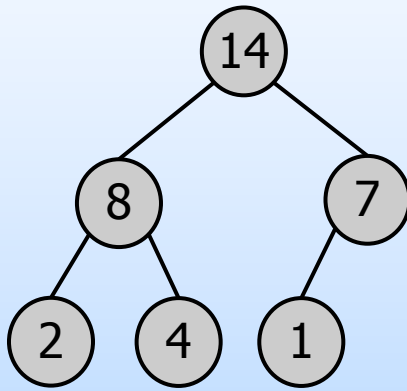
Heap의 정의

- ◆ Max heap은 각 노드의 값이 children의 값보다 크거나 같은 complete binary tree이다.
- ◆ Min heap은 각 노드의 값이 children의 값보다 작거나 같은 complete binary tree이다.

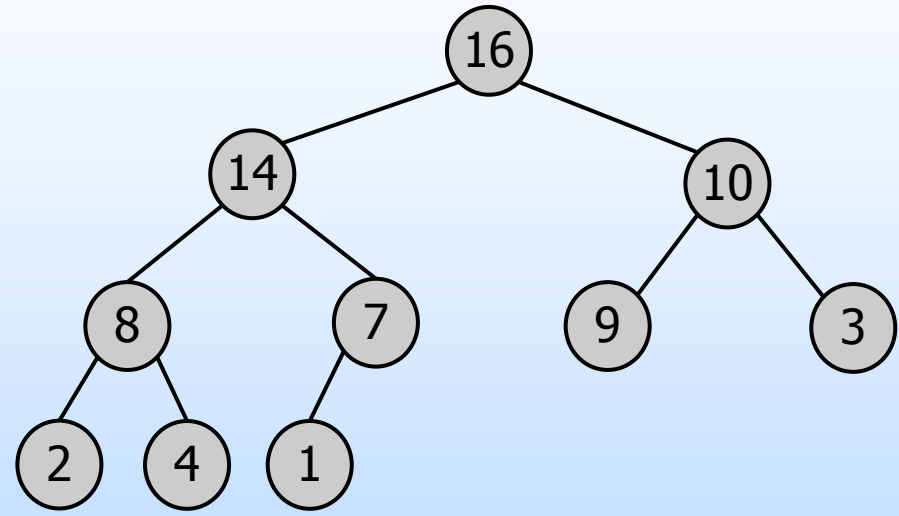
Max Heap 예제



예제 1

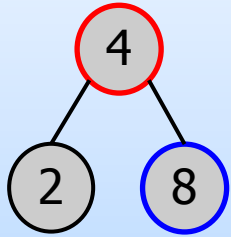


예제 2



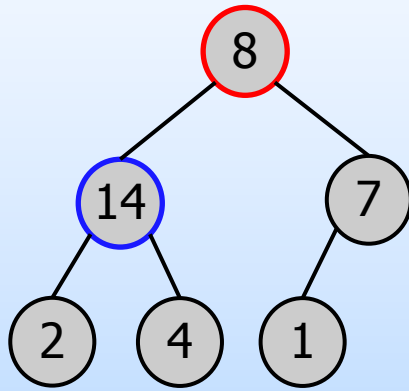
예제 3

Max Heap이 아닌 예제



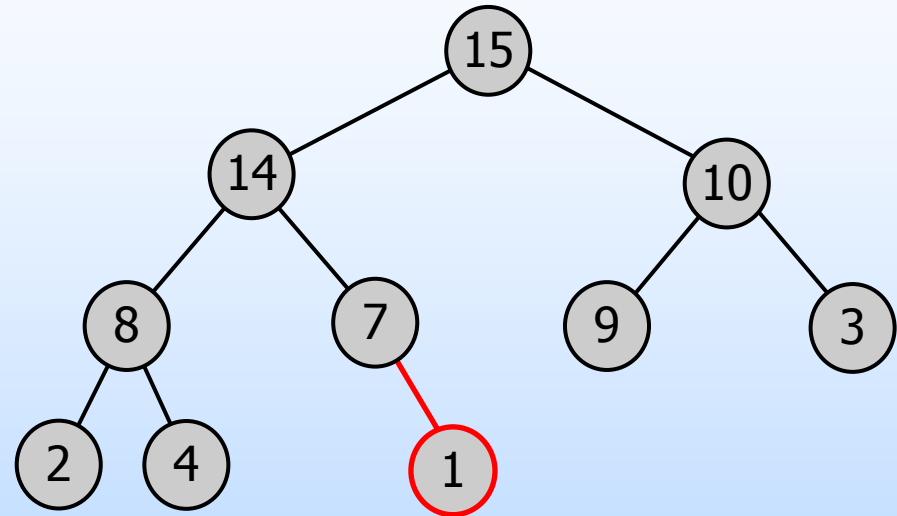
예제 1

4의 right child가
4보다 커서
max heap이 아님



예제 2

8의 left child가
8보다 커서
max heap이 아님



예제 3

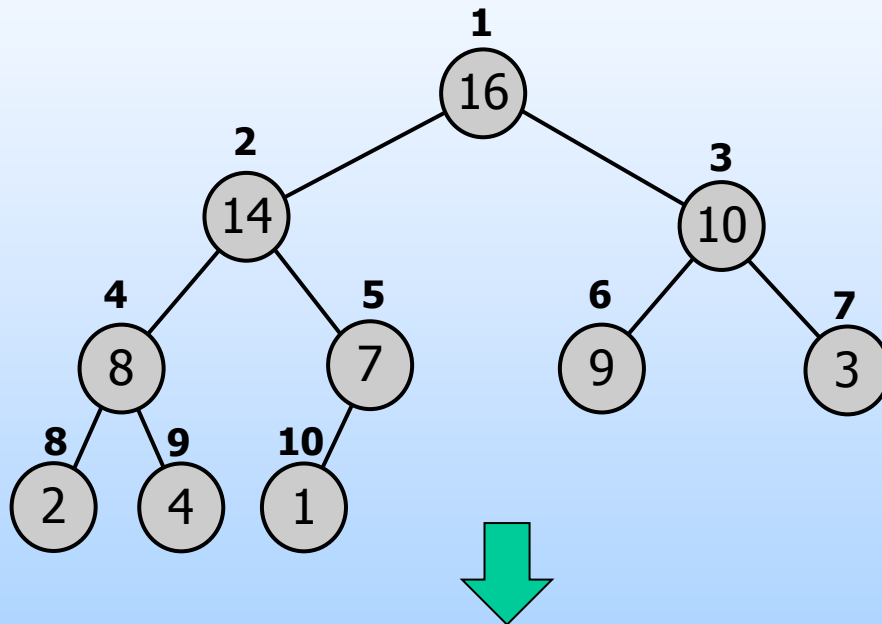
Complete binary tree가 아님.
7의 left child가 없고
right child만 있어서 heap이 아님

Max Heap의 특징

- ◆ 최대값 검색이 빠름
 - ◆ Root node에 있는 값이 제일 큼
 - ◆ 따라서, 최대값을 찾는 데 소요되는 시간이 $O(1)$
- ◆ 자료 구조 관리의 편리함
 - ◆ Complete binary tree라서 배열을 사용하여 효율적으로 관리할 수 있음
- ◆ Complete binary tree이므로 max-heap의 height는?
 - ◆ $\Theta(\lg n)$

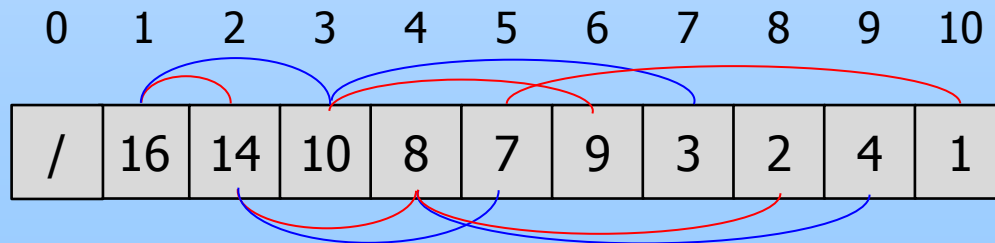
Max Heap의 배열 기반 표현

- ◆ 구성 노드 개수가 n 개일 때
 - ◆ 노드의 값을 배열의 1번 위치부터 n 번 위치에 저장



i 번째 노드에 대해서
 $\text{parent}(i) = \lfloor i/2 \rfloor$
 $\text{left_child}(i) = 2i$
 $\text{right_child}(i) = 2i + 1$

단, i 가 1이면 i 가 root
결과가 n 보다 크면 child 없음



빨간선: left child
파란선: right child

Max Heap 연산 종류

◆ Max heap 생성

- ◆ 배열이 주어지면 linear time에 max heap을 생성

◆ Heap 갱신

- ◆ 최대값 노드를 제거
- ◆ 새로운 노드를 heap에 추가
- ◆ 특정 노드의 key 값 증가

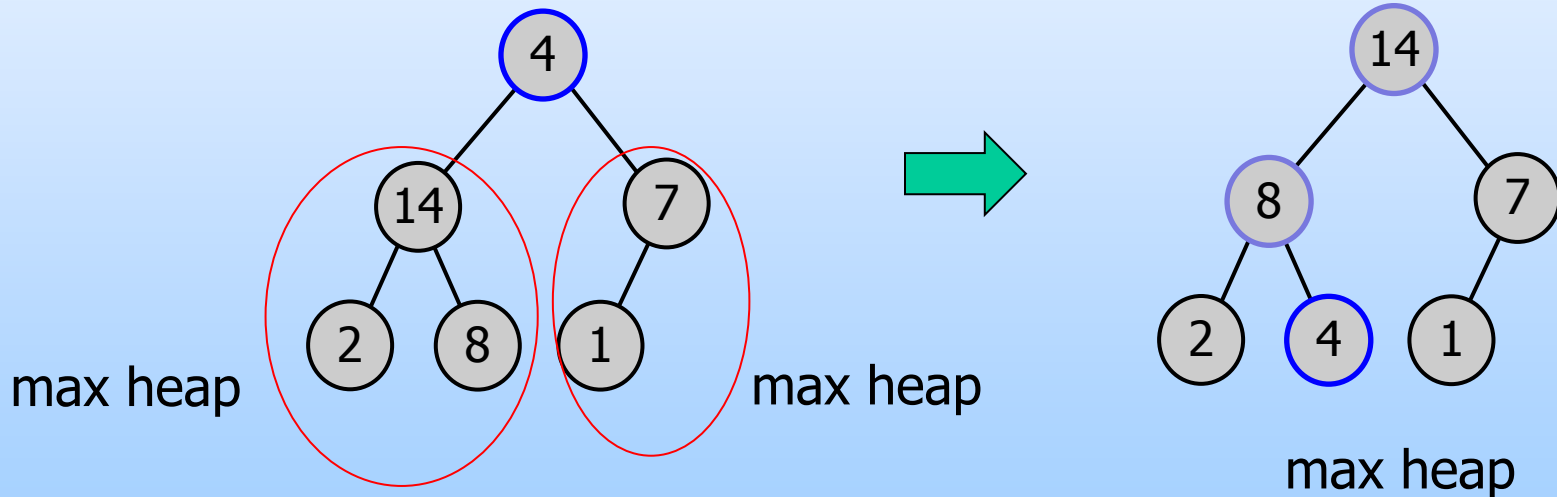
◆ 보조 연산

- ◆ Complete binary tree에서 주어진 노드의 두 개 subtrees가 각각 max-heap일 때 주어진 노드를 root로 하는 tree가 heap이 되도록 위치 조정

Heapify (1)

◆ 기능

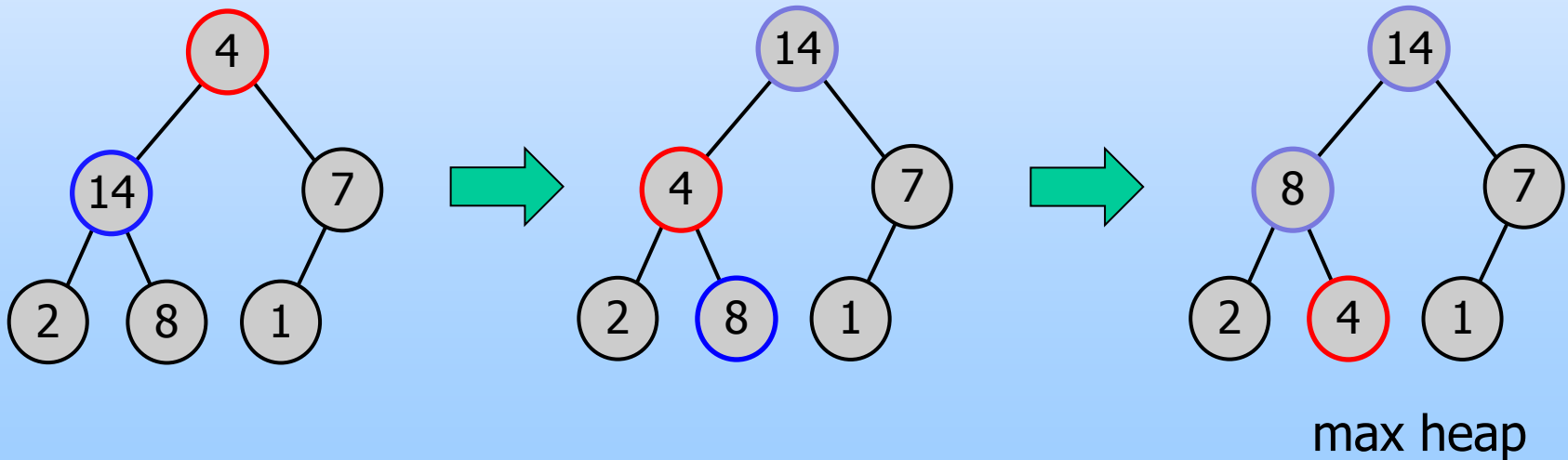
- ◆ 두 개의 subtree가 max-heap일 때 root를 포함한 전체가 heap되도록 위치 조정
- ◆ Float-down(작은 값이 흘러내려가면서 처리되는) 방식 사용



Heapify (2)

◆ 방법

- ◆ Root가 child보다 값이 작으면
 - max heap 조건에 위배되므로
 - 두 개의 child 중 값이 큰 노드와 root를 교체
- ◆ 교체되었다면 교체된 노드에 대해서 위 작업 반복
 - 교체가 없거나 leaf node일 때까지 반복



Heapify (3)

◆ Psuedo code

- ◆ 배열로 표현된 트리를 입력으로 사용한다.

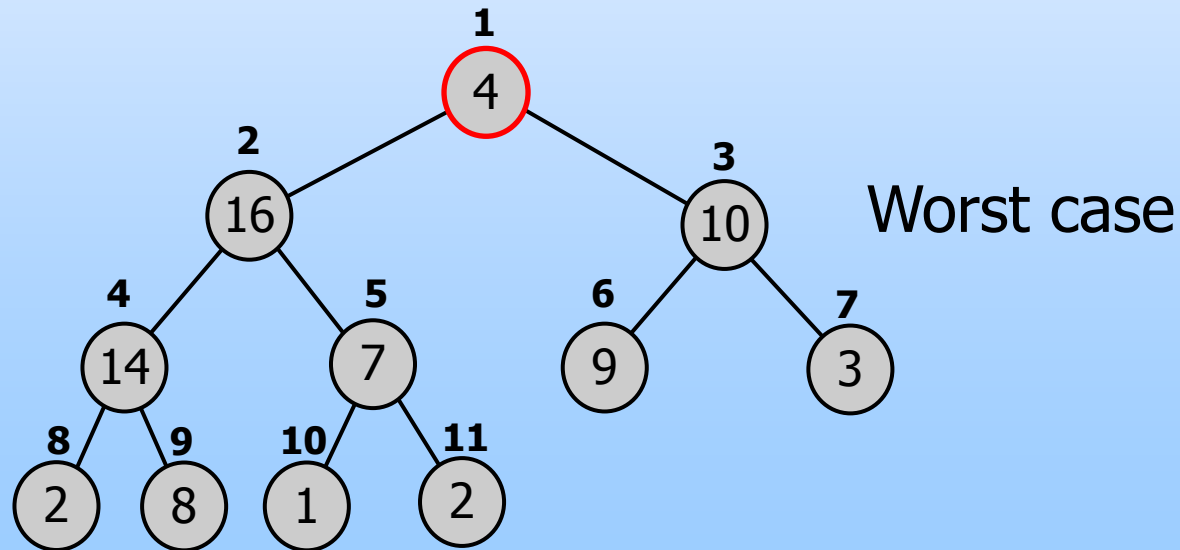
MAX-HEAPIFY(A, i) // i번 노드를 root로 하는 sub-tree를 heap으로 구성

```
1  l = LEFT(i)           // i번 노드 left child의 위치, 2i
2  r = RIGHT(i)          // i번 노드 right child의 위치, 2i + 1
3  if l ≤ A.heap_size and A[l] > A[i]
4      largest = l        // left child가 node i보다 값이 크다.
5  else largest = i
6  if r ≤ A.heap_size and A[r] > A[largest]
7      largest = r        // right child가 최대
8  if largest ≠ i         // node i가 최대가 아닌 경우 아래 실행
9      exchange A[i] with A[largest]
10     MAX-HEAPIFY(A, largest)
```


Heapify (4)

◆ Time Complexity

- ◆ $T(n) = T(2n/3) + \Theta(1)$
 - 자신과 두 개의 child 중 제일 큰 노드 찾기 : $\Theta(1)$
 - Subtree의 최대 노드 개수: $2n/3$ (subtree가 full binary tree인 경우가 worst case임.)
- ◆ Master Theorem의 case 2: $\Theta(\lg n)$



실습 주제 (1)

◆ 연습 문제 6.2-1

6.2-1

Using Figure 6.2 as a model, illustrate the operation of $\text{MAX-HEAPIFY}(A, 3)$ on the array $A = \{27, 17, 3, 16, 13, 10, 1, 5, 7, 12, 4, 8, 9, 0\}$.

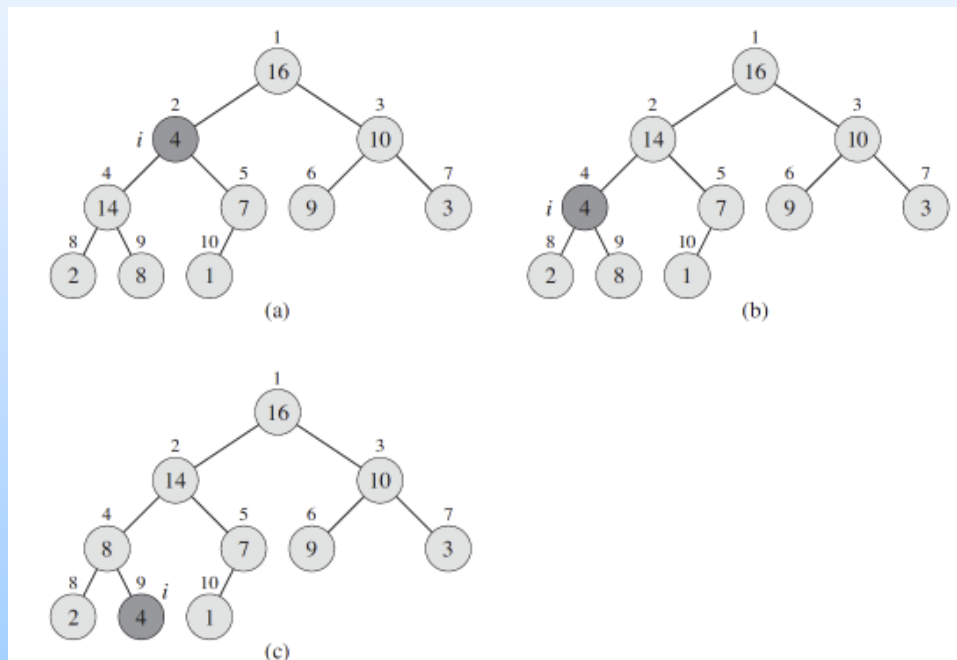


Figure 6.2 The action of $\text{MAX-HEAPIFY}(A, 2)$, where $A.\text{heap-size} = 10$. (a) The initial configuration, with $A[2]$ at node $i = 2$ violating the max-heap property since it is not larger than both children. The max-heap property is restored for node 2 in (b) by exchanging $A[2]$ with $A[4]$, which destroys the max-heap property for node 4. The recursive call $\text{MAX-HEAPIFY}(A, 4)$ now has $i = 4$. After swapping $A[4]$ with $A[9]$, as shown in (c), node 4 is fixed up, and the recursive call $\text{MAX-HEAPIFY}(A, 9)$ yields no further change to the data structure.

실습 주제 (2)

◆ Max_heapify() 함수 손코딩

◆ C-style 구조체 예제

```
typedef struct heap {  
    int    size;      // node 개수  
    int    capacity; // 배열 최대 크기  
    int    *element;  
} heap_t;
```

◆ C-style 함수 예제

- void max_heapify(heap_t * heap, int pos);
- 가정: heap->element[pos] node의 left child subtree와 right child subtree 모두 max heap이라고 가정
- 출력: heap->element[pos]를 root로 하는 subtree가 max-heap이 되도록 한다.

코딩 과제 HW#2.C (1)

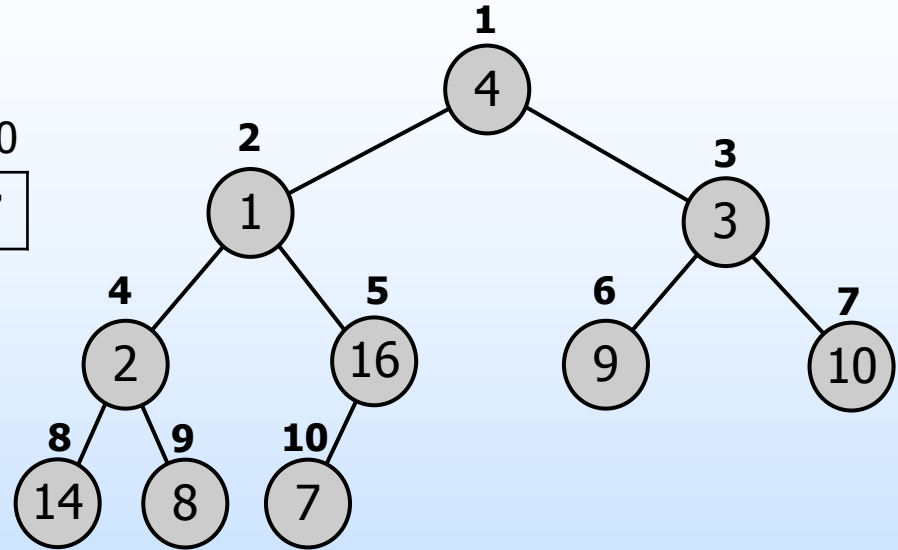
◆ HW#2.C1 (실습 주제 2에 해당)

- ◆ max_heapify() 함수 구현
 - 노드의 subtrees는 모두 max heap라고 가정
- ◆ test_heapify() 함수 구현
 - 아래의 함수들을 활용해서 max_heapify() 함수 동작 여부 검증하는 함수
- ◆ makeSampleHeap(int n)
 - 테스트 용도의 max heap 생성 함수
- ◆ isMaxHeap(heap_t *heap)
 - 주어진 heap이 max heap인지 여부를 판단하는 함수
- ◆ printHeap() 함수 구현
 - heap의 내용을 출력하는 함수

Max Heap 구성 (1)

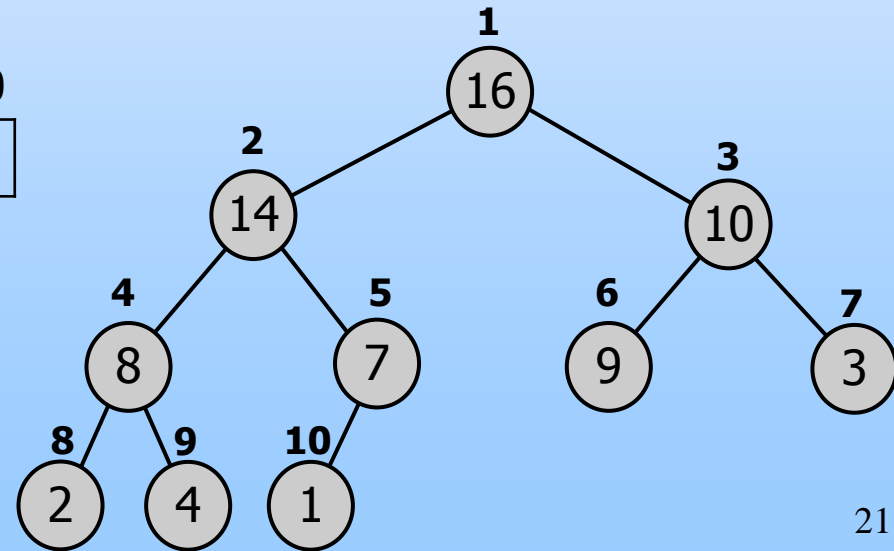
◆ 입력: 배열 A[1..n]

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
/	4	1	3	2	16	9	10	14	8	7



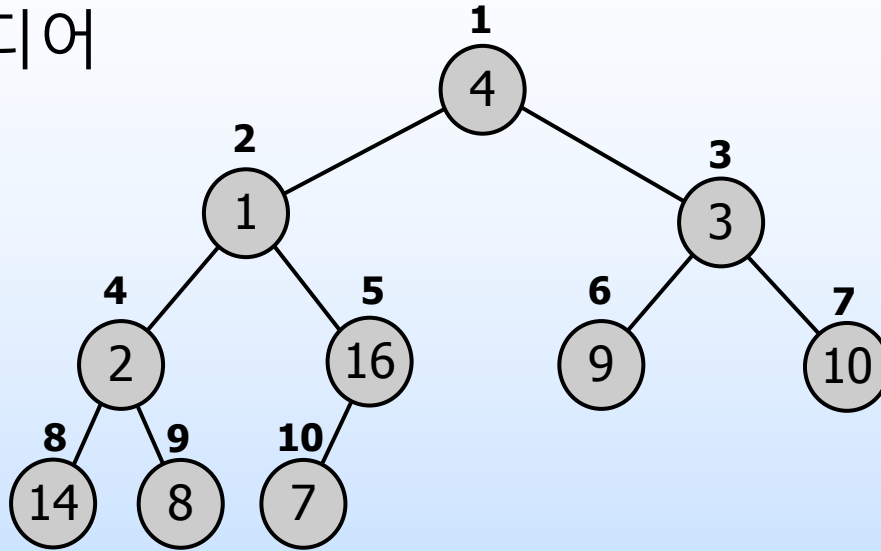
◆ 출력: Max-heap 배열 A[1..n]

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
/	16	14	10	8	7	9	3	2	4	1



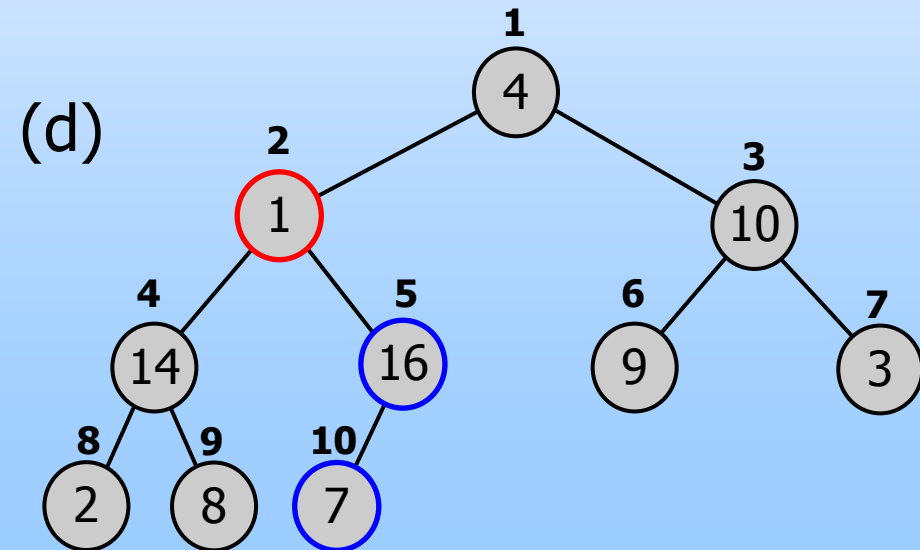
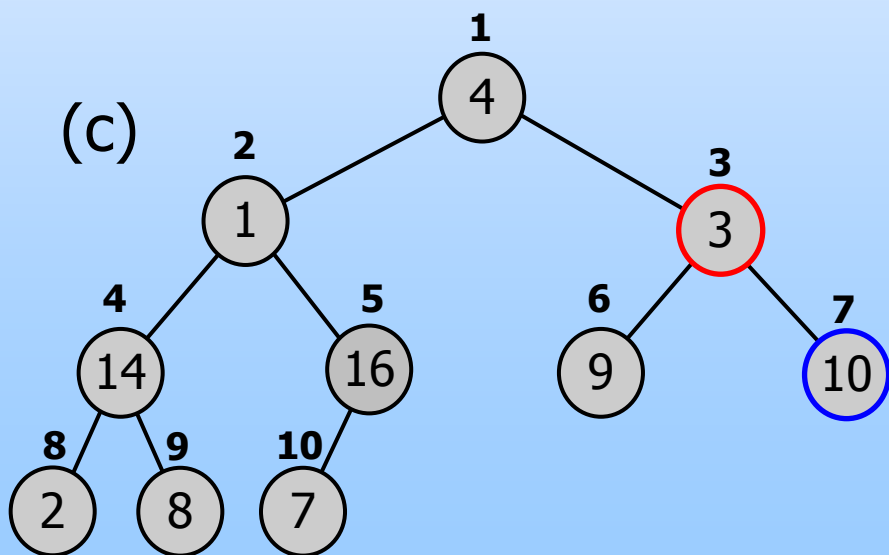
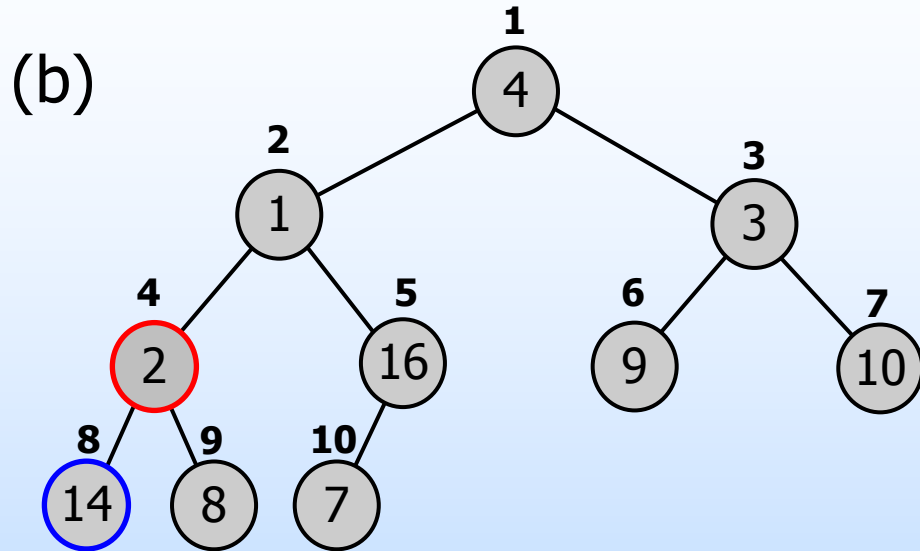
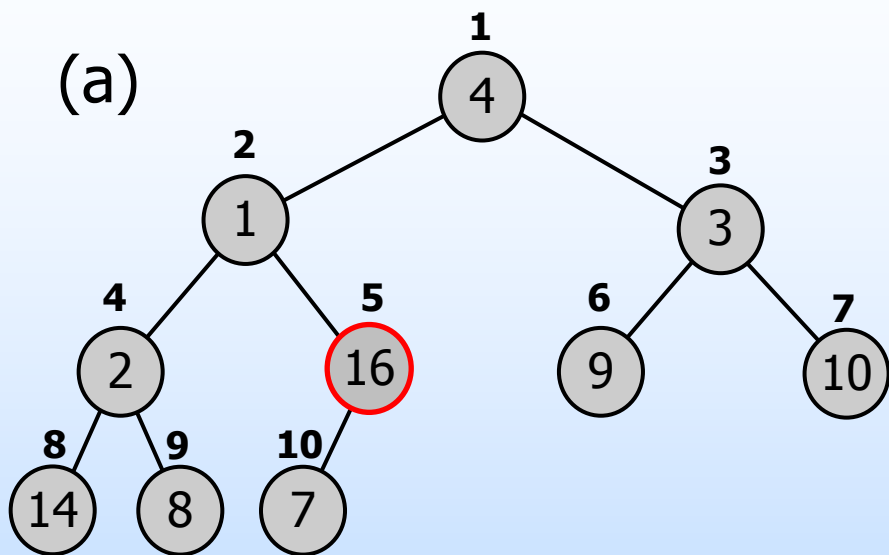
Max Heap 구성 (2)

◆ 아이디어

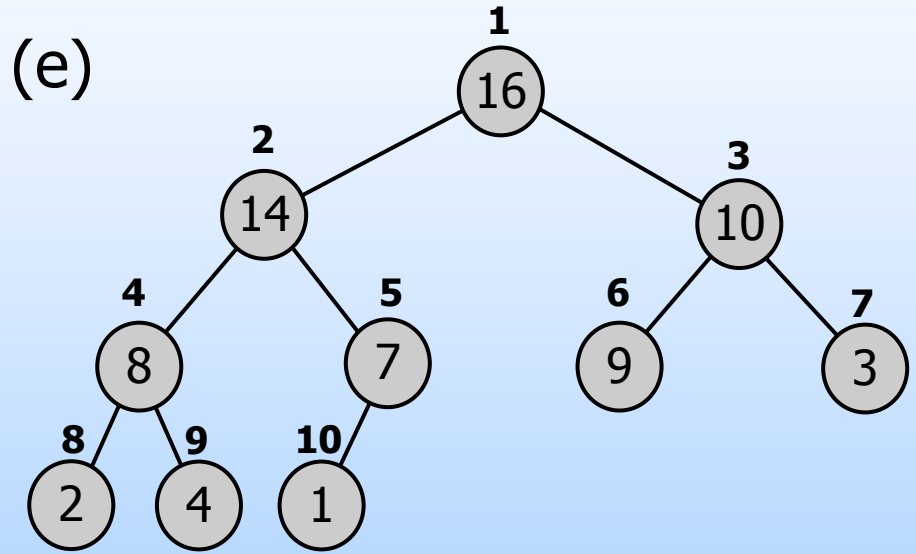
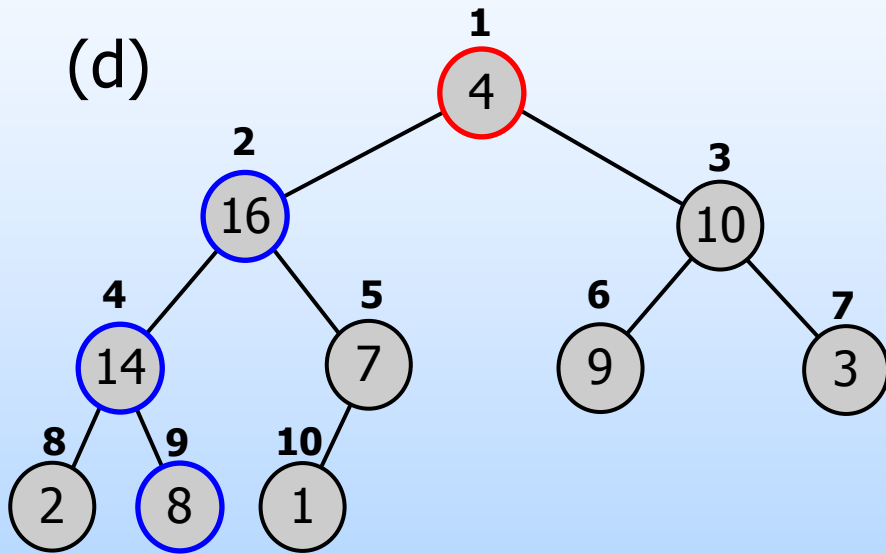


- ◆ Bottom-up 방법으로 heapify 적용
 - Level이 높은 노드부터 처리
 - 즉, 배열의 뒤에서부터 차례대로 처리
- ◆ Leaf node는 이미 max-heap이므로 5번 노드부터 진행
 - 첫 번째 처리할 노드의 위치: $\lfloor n/2 \rfloor$
- ◆ Heapify하는 노드 순서: $5 \rightarrow 4 \rightarrow 3 \rightarrow 2 \rightarrow 1$

Max Heap 구성 (3)



Max Heap 구성 (4)



Max Heap 구성 (5)

◆ Pseudo Code

BUILD-MAX-HEAP (A) // 배열 A를 heap이 되도록 재구성

```
1  A.heap_size = A.length  
2  for i =  $\lfloor A.length/2 \rfloor$  down to 1  
3      MAX-HEAPIFY(A, i)
```

Max Heap 구성 (6)

◆ Loop Invariant

- ◆ 2, 3번째 line 시작하기 전에 노드 $i+1, i+2, \dots, n$ 각각은 max-heap의 root이다.

BUILD-MAX-HEAP (A)

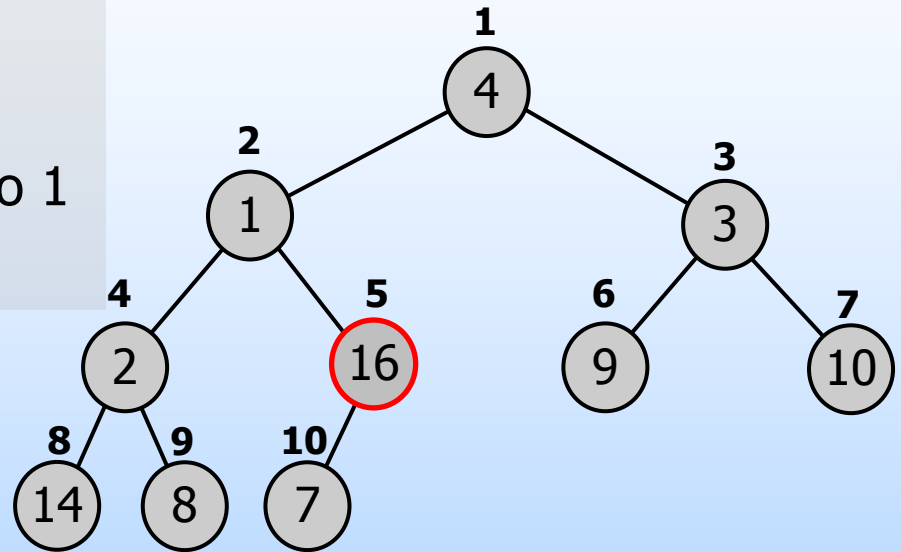
```
1  A.heap_size = A.length
2  for  $i = \lfloor A.length/2 \rfloor$  downto 1
3      MAX-HEAPIFY(A, i)
```

Max Heap 구성 (7)

◆ Loop Invariant 증명: Initialization

BUILD-MAX-HEAP (A)

```
1   $A.heap\_size = A.length$   
2  for  $i = \lfloor A.length/2 \rfloor$  downto 1  
3      MAX-HEAPIFY(A,  $i$ )
```



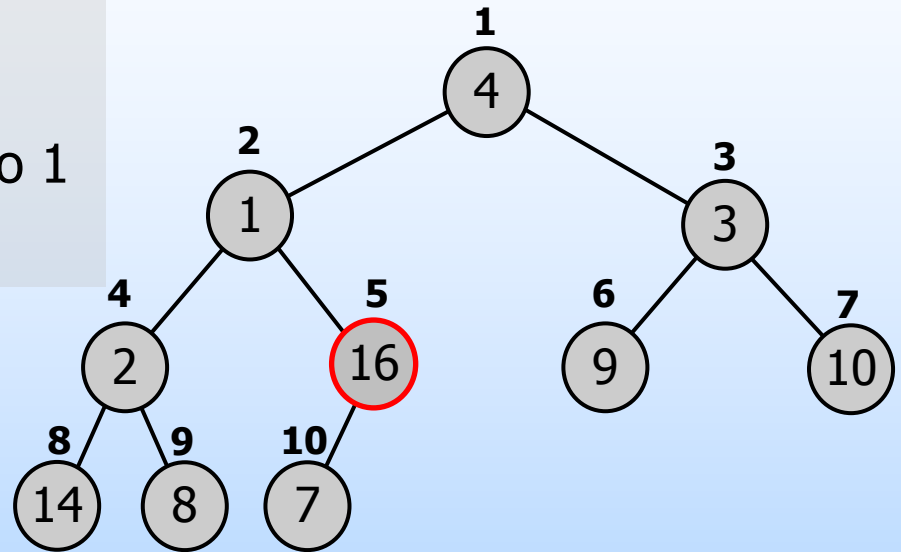
- ◆ 첫 번째로 loop 수행하기 전에 $i = \lfloor n/2 \rfloor$ 이다.
- ◆ $\lfloor n/2 \rfloor + 1, \lfloor n/2 \rfloor + 2, \dots, n$ 노드들은 leaf node이므로 각각 max-heap이다.
- ◆ 따라서, loop invariant는 초기 상태에 TRUE이다.

Max Heap 구성 (8)

◆ Loop Invariant 증명: Maintenance

BUILD-MAX-HEAP (A)

```
1   $A.heap\_size = A.length$   
2  for  $i = \lfloor A.length/2 \rfloor$  downto 1  
3      MAX-HEAPIFY(A, i)
```



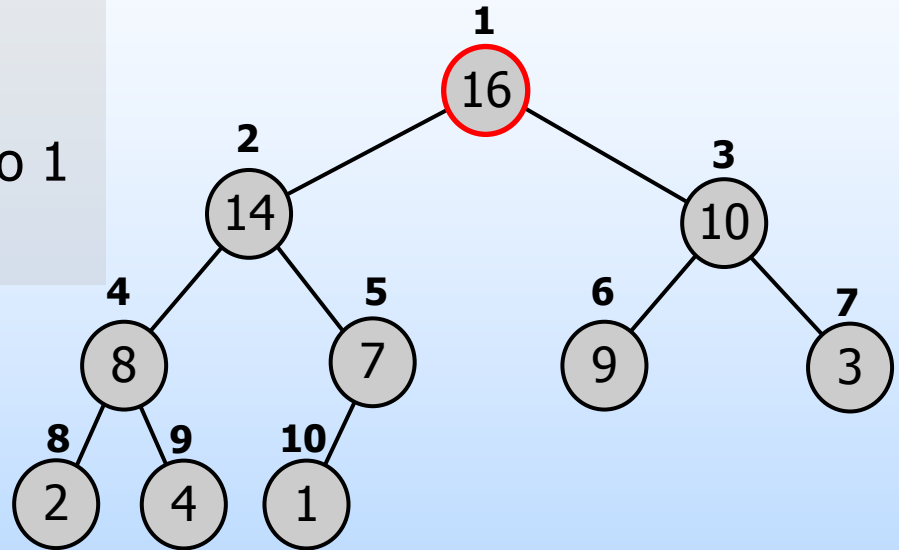
- ◆ 노드 번호 i 는 감소되는 순서로 처리된다.
- ◆ 따라서, 노드 i 를 수행하기 전에 번호가 큰 노드는 모두 max-heap의 root이다.
- ◆ 이 조건은 MAX-HEAPIFY()의 입력 조건에 해당되므로 MAX-HEAPIFY() 수행 완료 후에 노드 i 는 max heap의 root가 된다.
- ◆ 따라서, i 가 1 감소한 다음 번 loop 수행 시작 시점에 loop invariant는 TRUE이다.

Max Heap 구성 (9)

◆ Loop Invariant 증명: Termination

BUILD-MAX-HEAP (A)

```
1  A.heap_size = A.length
2  for i =  $\lfloor A.length/2 \rfloor$  downto 1
3      MAX-HEAPIFY(A, i)
```



- ◆ 종료 시점에 *i*는 0이 된다.
- ◆ Loop invariant에 의해서 노드 1, 2, ..., *n*는 각각 max-heap의 root이다.
- ◆ 특히, node 1은 전체 노드들로 구성된 max-heap의 root이다.
- ◆ 따라서, BUILD-MAX-HEAP은 max-heap을 생성한다.

실습 주제 (3)

◆ Build-Max-Heap 함수 손코딩

Max Heap 구성 (10)

◆ Time Complexity: Simple Upper Bound

BUILD-MAX-HEAP (*A*)

```
1  A.heap_size = A.length
2  for i =  $\lfloor A.length/2 \rfloor$  downto 1
3      MAX-HEAPIFY(A, i)
```

- ◆ MAX-HEAPIFY 수행 시간: $O(\lg n)$
- ◆ MAX-HEAPIFY 호출 횟수: $n/2$
- ◆ 따라서, $O(n \lg n)$
- ◆ 그러나, Tight upper bound가 아님

Max Heap 구성 (11)

◆ Time Complexity: Tight Upper Bound

- ◆ n 개의 원소로 구성된 heap의 height = $\lfloor \lg n \rfloor$
- ◆ 자신을 root로 하는 subtree의 height가 h 인 노드 개수
 - $\lfloor n/2^{h+1} \rfloor$, h 는 height (HW#2.P5: 연습 문제 6.3-3)
- ◆ MAX-HEAPIFY 수행 시간: $O(h)$
- ◆ 전체 수행 시간: $O(n)$ ← why?
 - 계산 방법: height x (height 별 노드 개수)의 총합

$$\sum_{h=0}^{\lfloor \lg n \rfloor} \left\lfloor \frac{n}{2^{h+1}} \right\rfloor O(h) = O \left(n \sum_{h=0}^{\lfloor \lg n \rfloor} \frac{h}{2^h} \right)$$

$$= O \left(n \sum_{h=0}^{\infty} \frac{h}{2^h} \right) \\ = O(n)$$

$$, \text{ 여기서 } \sum_{h=0}^{\infty} \frac{h}{2^h} = \frac{1/2}{(1 - 1/2)^2} = 2$$

이 수식 풀이는
다음 슬라이드에...

Max Heap 구성 (12)

◆ 수식 풀이

$$\sum_{h=0}^{\infty} \frac{h}{2^h} = \frac{1/2}{(1 - 1/2)^2} = 2$$

- ◆ 아래의 식 1에서 시작
- ◆ 식 1의 양변을 x 에 대해서 미분해서 식 2를 구하고
- ◆ 양변에 x 를 곱하면 식 3을 구할 수 있다.
- ◆ 식 3의 x 에 $1/2$ 를 대입하면 $\sum_{h=0}^{\infty} \frac{h}{2^h} = 2$ 가 됨

$$\sum_{h=0}^{\infty} x^h = \frac{1}{1-x}$$

(식 1)

$$\sum_{h=0}^{\infty} h x^{h-1} = \frac{1}{(1-x)^2}$$

(식 2)

$$\sum_{h=0}^{\infty} h x^h = \frac{x}{(1-x)^2}$$

(식 3)

◆ 참고 자료

- 알고리즘 교재 1,148페이지 수식 A.8
- 알고리즘 교재 1,147페이지 수식 A.6

HW#2.P (1)

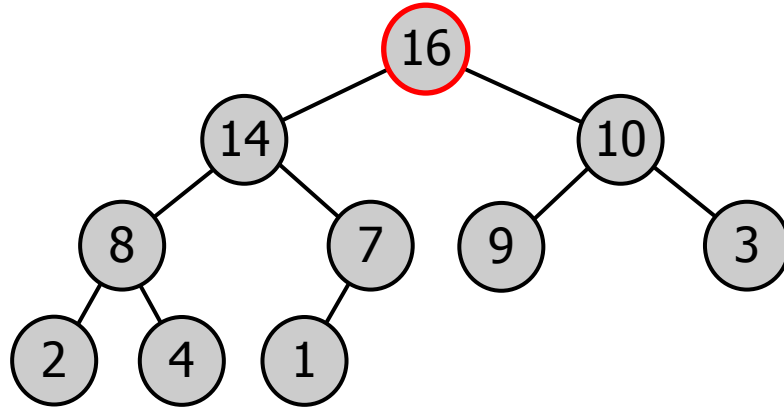
- ◆ HW#2.P1
 - ◆ 알고리즘 교재 연습 문제 6.1-1
- ◆ HW#2.P2
 - ◆ 알고리즘 교재 연습 문제 6.1-2
- ◆ HW#2.P3
 - ◆ 알고리즘 교재 연습 문제 6.2-1
- ◆ HW#2.P4
 - ◆ 알고리즘 교재 연습 문제 6.2-6
- ◆ HW#2.P5
 - ◆ 알고리즘 교재 연습 문제 6.3-3

주의: 3rd Edition 문제 번호임
2nd edition은 다를 수 있음

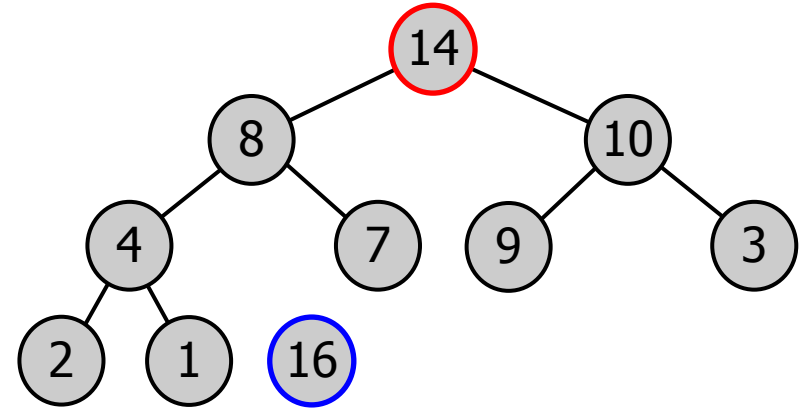
Heap Sort 알고리즘

- ◆ 배열이 주어지면 max-heap을 구성한다.
- ◆ Max-heap에서 최대값을 제거하고 heap 재구성한다.
 - ◆ Root를 배열의 마지막 원소와 교체하고
 - ◆ Heap을 구성하는 원소 개수를 1 줄인 상태에서
 - ◆ Root를 흘러내리는 방식으로 heapify한다.
 - ◆ 원소 개수가 1 줄었으므로 마지막 원소는 영향을 받지 않는다.
- ◆ 제거하는 작업을 heap을 구성하는 원소 개수가 0이 될 때까지 반복한다.

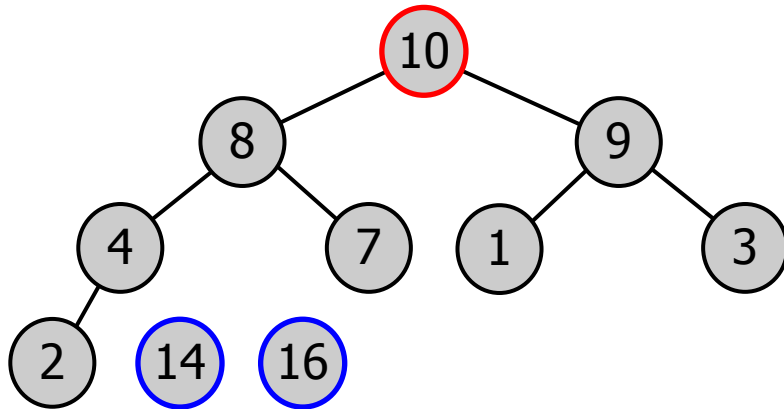
최대값 제거 및 Heap 재구성 과정 (1)



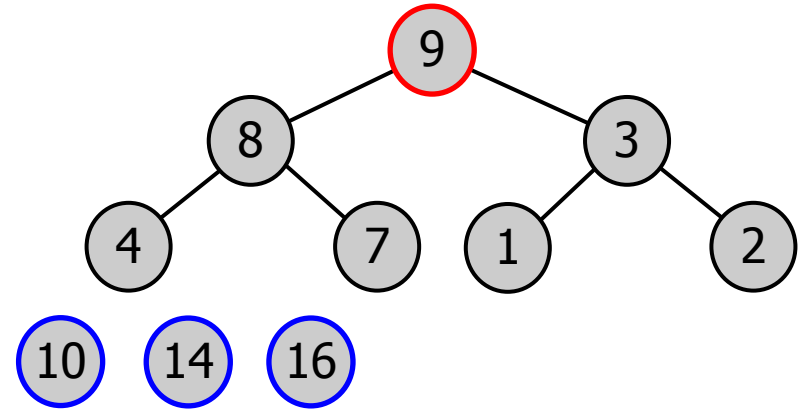
/	16	14	10	8	7	9	3	2	4	1
---	----	----	----	---	---	---	---	---	---	---



/	14	8	10	4	7	9	3	2	1	16
---	----	---	----	---	---	---	---	---	---	----

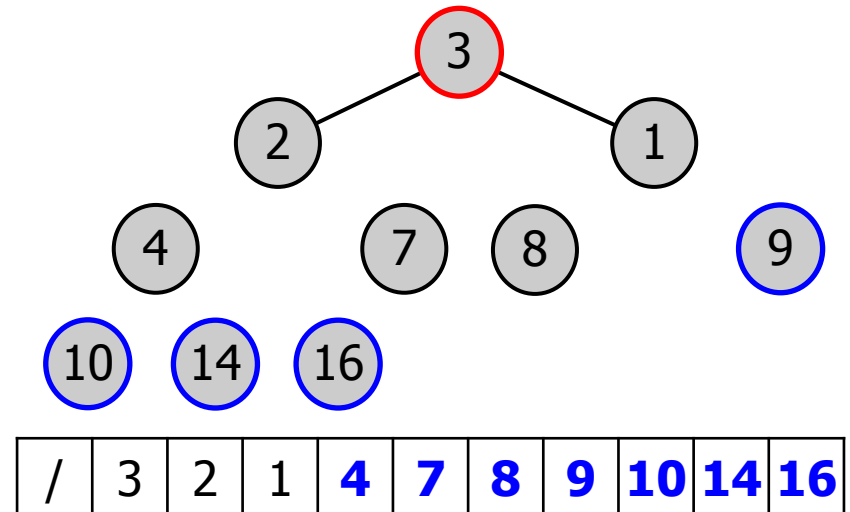
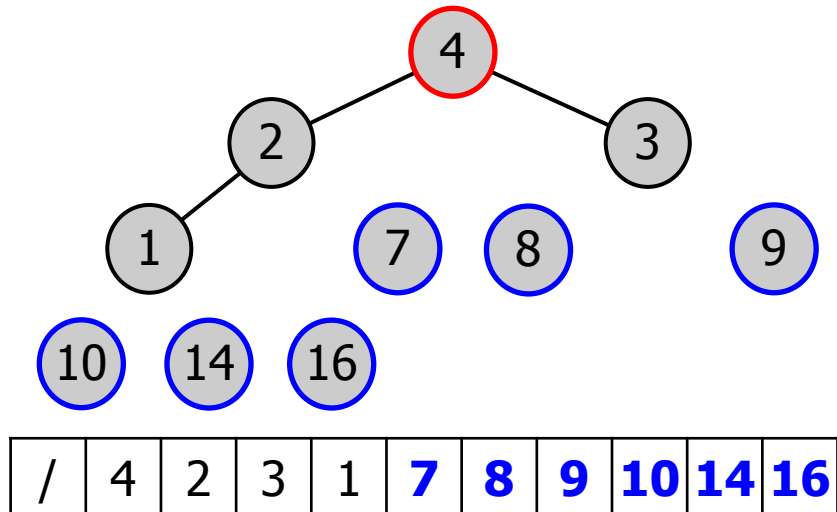
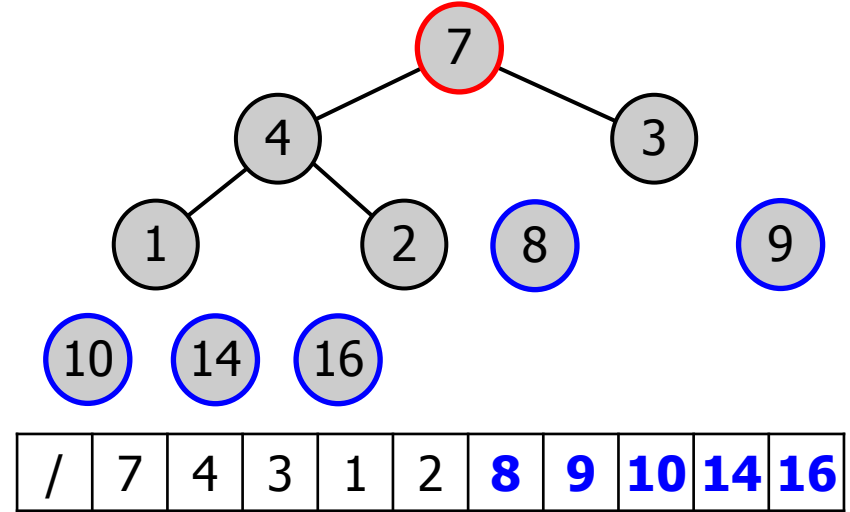
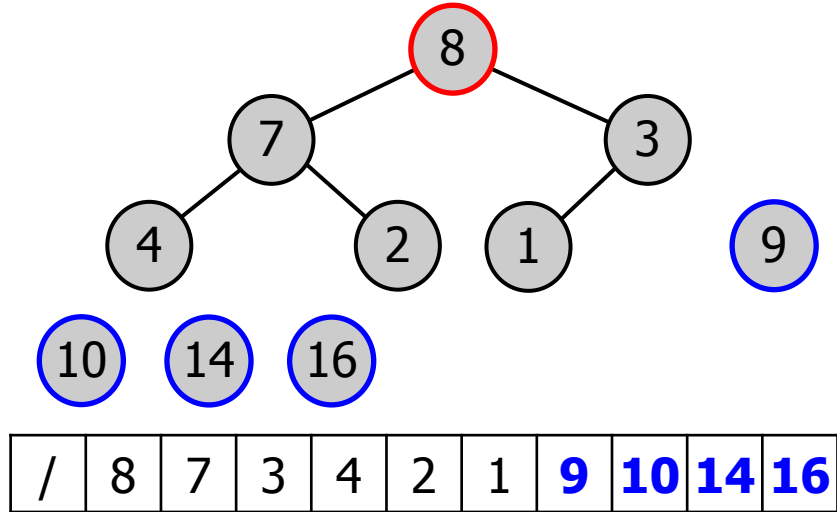


/	10	8	9	4	7	1	3	2	14	16
---	----	---	---	---	---	---	---	---	----	----

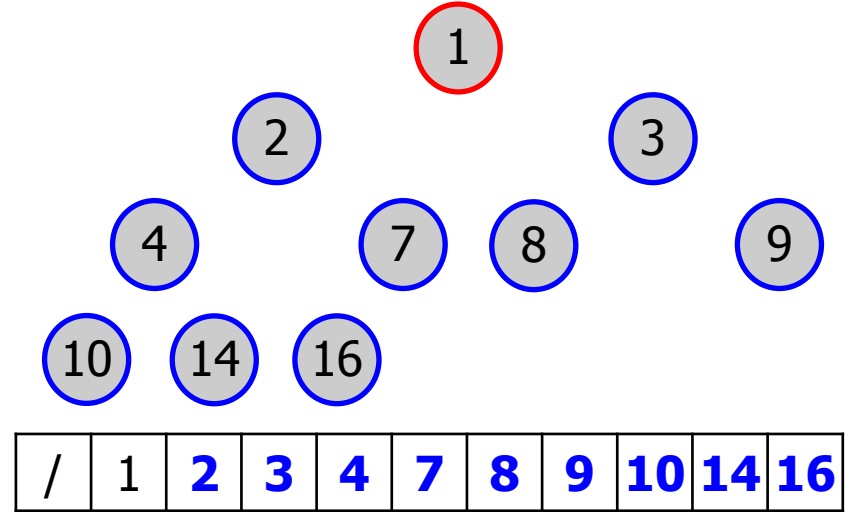
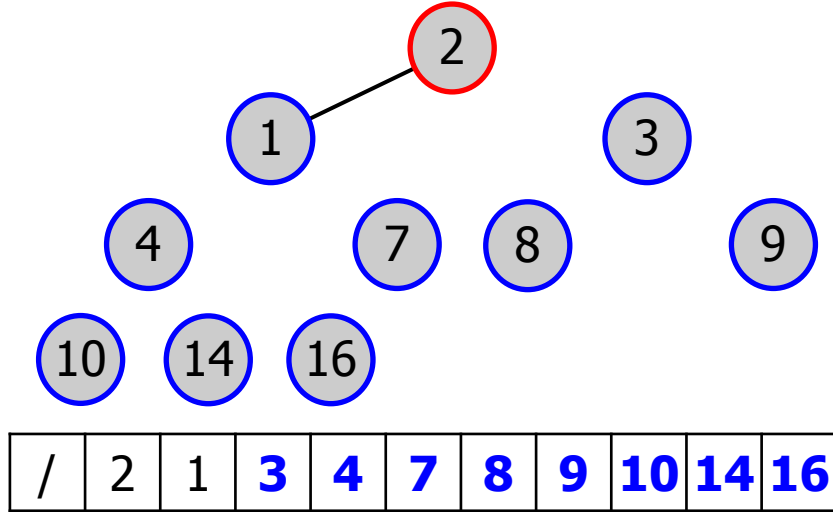


/	9	8	3	4	7	1	2	10	14	16
---	---	---	---	---	---	---	---	----	----	----

최대값 제거 및 Heap 재구성 과정 (2)



최대값 제거 및 Heap 재구성 과정 (3)



Heap Sort Pseudo Code

◆ Pseudo Code

```
HEAPSORT (A) // 배열의 1번부터 n번까지 원소가 있는 배열
1  BUILD-MAX-HEAP(A)
2  for i = A.length downto 2
3      exchange A[1] with A[i] // root와 맨 마지막 노드를 교체
4      A.heap-size = A.heap-size - 1
5      MAX-HEAPIFY(A, 1) // root node를 heapify
```

Heap Sort 시간 복잡도

◆ 구성 요소

- ◆ Max-heap 생성: $O(n)$
- ◆ MAX-HEAPIFY 호출 횟수: $O(n)$
- ◆ MAX-HEAPIFY 시간 복잡도: $O(\lg n)$

◆ 총 소요 시간

- ◆ $O(n \lg n)$

```
HEAPSORT (A) // 배열의 1번부터 n번까지 원소가 있는 배열
1  BUILD-MAX-HEAP(A)
2  for  $i = A.length$  downto 2
3      exchange  $A[1]$  with  $A[i]$  // root와 맨 마지막 노드를 교체
4       $A.heap\_size = A.heap\_size - 1$ 
5      MAX-HEAPIFY(A, 1) // root node를 heapify
```


실습 주제 (4)

◆ Heap sort 손코딩

Priority Queues (1)

◆ Queue

- ◆ FIFO (선입선출) 자료구조

◆ Priority Queue

- ◆ 삽입 순서와 관계없이 우선순위가 높은 것부터 출력(삭제)하는 자료구조
- ◆ 삽입/삭제가 빈번하게 발생해도 우선순위가 높은 원소를 효율적으로 삭제할 수 있는 자료구조가 필요함
- ◆ Heap 자료구조 사용

Priority Queues (2)

◆ Max-priority queue

- ◆ 제일 큰 값부터 삭제
- ◆ Job-scheduling
 - OS에서 우선순위가 높은 job부터 처리
 - 처리 중인 작업이 마무리되면 남아 있는 작업 중 우선 순위가 제일 높은 작업 진행
- ◆ Max-heap 사용

◆ Min-priority queue

- ◆ 제일 작은 값부터 삭제
- ◆ Event-driven simulator
 - 시간순으로 향후 발생할 event들을 queue에 저장
 - 제일 먼저 발생할 event들부터 처리
 - Event 처리 후 향후 발생할 새로운 event들을 queue에 추가
- ◆ Min-heap 사용

Max-Priority Queue 연산 종류

◆ INSERT(S, x)

- ◆ Set S 에 element x 를 추가

◆ MAXIMUM(S)

- ◆ S 에서 값이 제일 큰 element return

◆ EXTRACT-MAX(S)

- ◆ S 에서 값이 제일 큰 element를 삭제하고 return

◆ INCREASE(S, x, k)

- ◆ Element x 에 저장된 값을 k 로 증가 (k 는 x 의 현재값보다 크거나 같다고 가정)

Max-Heap에서 최대값 읽기

◆ 방법

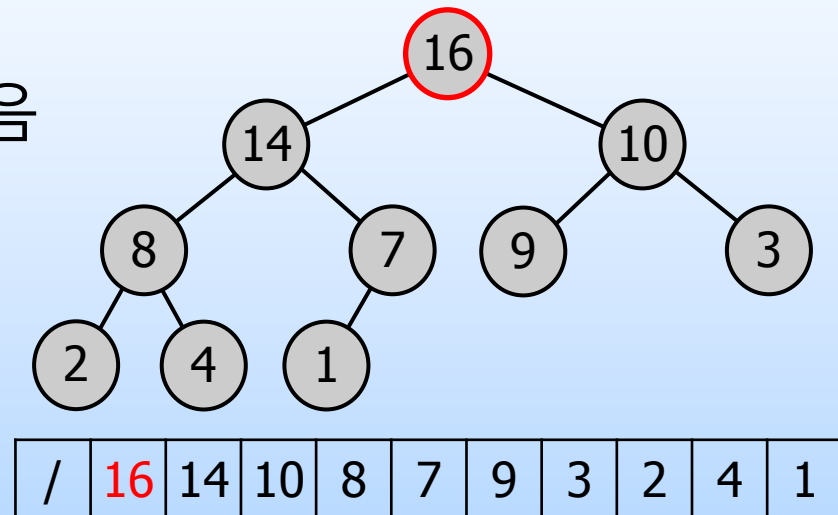
- ◆ Max-heap의 root에 최대값이 저장되어 있음
- ◆ Root node의 값을 읽음
- ◆ 배열 구조에서 $A[1]$ 을 읽음

◆ Time complexity

- ◆ $\Theta(1)$

HEAP-MAXIMUM (A)

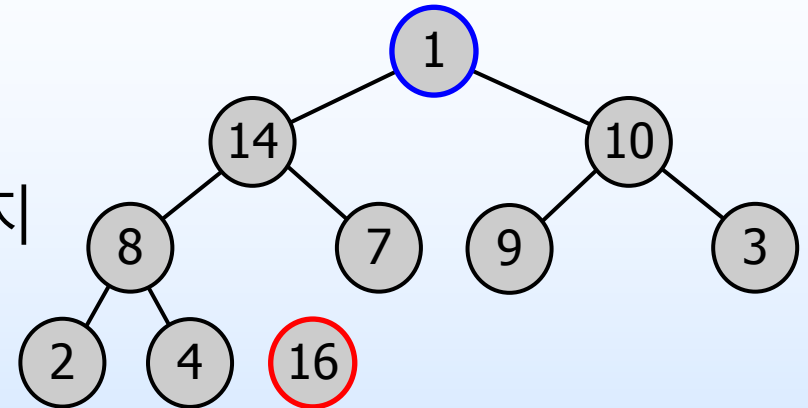
```
1  return A[1]
```



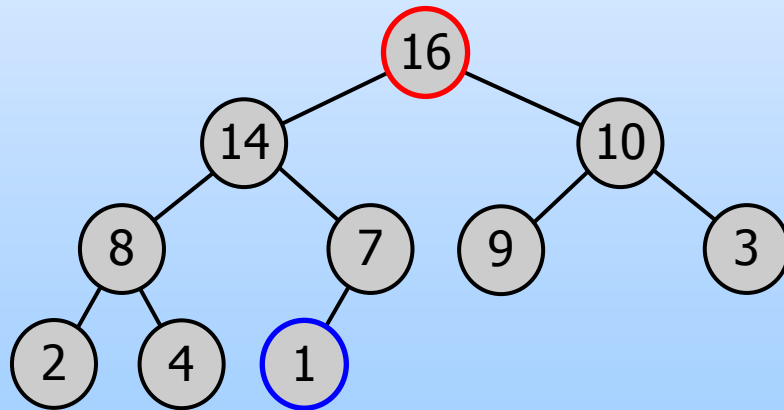
Max-Heap에서 최대값 제거 (1)

◆ 방법

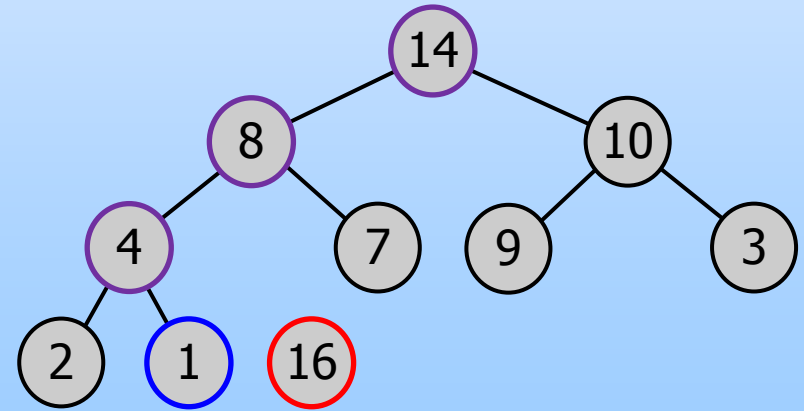
- ◆ Root node를 제거
- ◆ 마지막 노드를 root에 배치
- ◆ 흘러 내려가는 방식으로 위치 보정 (Heapify)



/	1	14	10	8	7	9	3	2	4	16
---	---	----	----	---	---	---	---	---	---	----



/	16	14	10	8	7	9	3	2	4	1
---	----	----	----	---	---	---	---	---	---	---



/	14	8	10	4	7	9	3	2	1	16
---	----	---	----	---	---	---	---	---	---	----

Max-Heap에서 최대값 제거 (2)

◆ 배열에서의 처리 방법

- ◆ 배열의 마지막 원소와 $A[1]$ 와 swap
- ◆ 흘러 내려가는 방식으로 $A[1]$ 을 위치 조정 (heapify)

◆ Time complexity

- ◆ $\Theta(\lg n)$

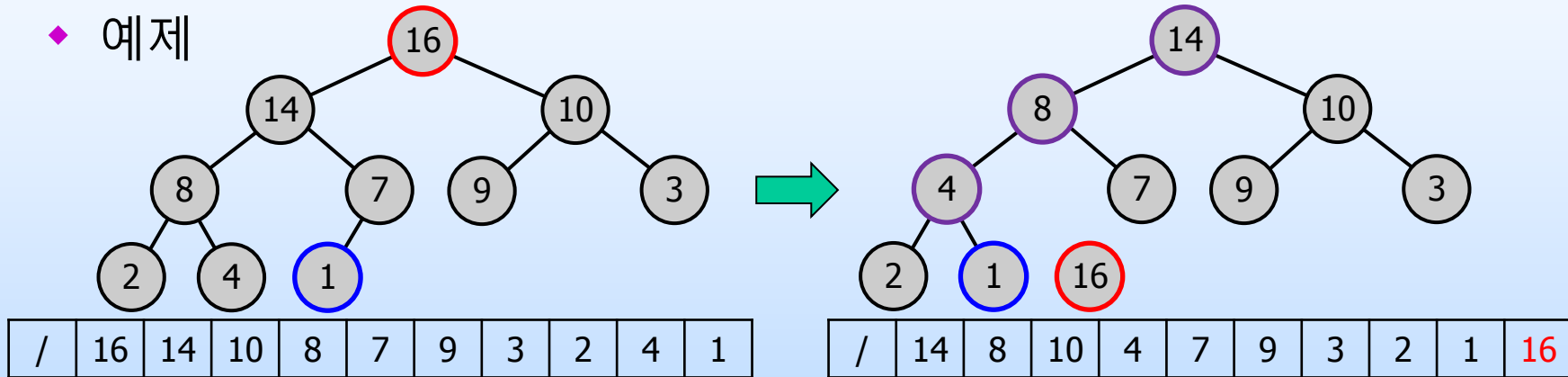
HEAP-EXTRACT-MAXIMUM (A)

```
1  if A.heap_size < 1
2      error "heap underflow"
3  max = A[1]
4  A[1] = A[A.heap_size]
5  A.heap_size = A.heap_size - 1
6  MAX-HEAPIFY(A, 1)
7  return max
```

실습 주제 (5)

◆ Max heap에서 최대값 제거 함수 손코딩

- ◆ 입력: max heap을 저장한 배열
- ◆ 출력: 최대값이 제거된 max heap과 최대값
- ◆ 예제



◆ C-style API

- `int extractMax(heap_t *heap, int *maxValue);`
- `void maxHeapify(heap_t *heap, int nodeId);` 는 주어진다고 가정

```
typedef struct heap {  
    int    size;      // node 개수  
    int    capacity; // 배열 최대 크기  
    int    *element;  
} heap_t;
```


Max-Heap에서 원소의 값 증가 (1)

◆ 목적

- ◆ 원소의 값 변경 시 삭제 후 추가하지 않고 값을 증가시키는 방법을 사용하여 효율적으로 처리

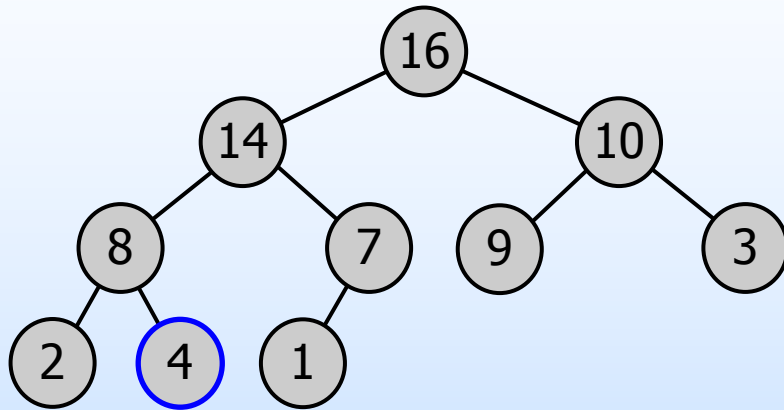
◆ 아이디어

- ◆ 값이 증가해서 parent보다 값이 더 크게 되면 max-heap 조건에 위배됨
- ◆ Max-heap 조건에 위배되지 않도록 위치 조정

◆ 방법

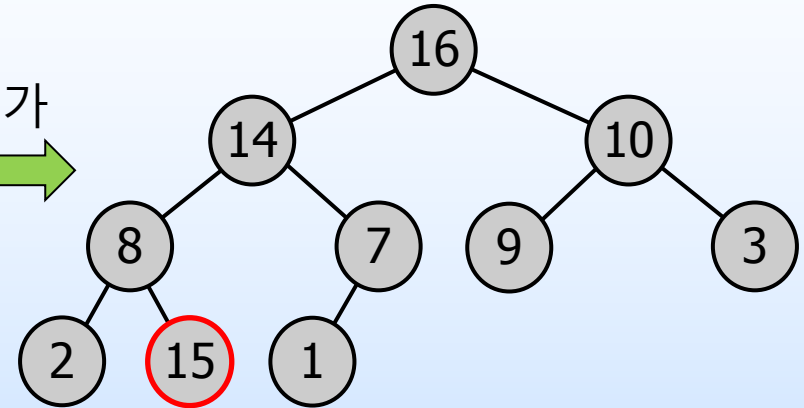
- ◆ Root 방향으로 거슬러 올라가는 방식으로 위치 조정
 - Parent와 값을 비교해서 더 크면 parent와 교체
 - 이 작업을 parent보다 값이 작거나 parent가 없을 때까지 즉 root에 도달할 때까지 반복 진행

Max-Heap에서 값 증가 (2)



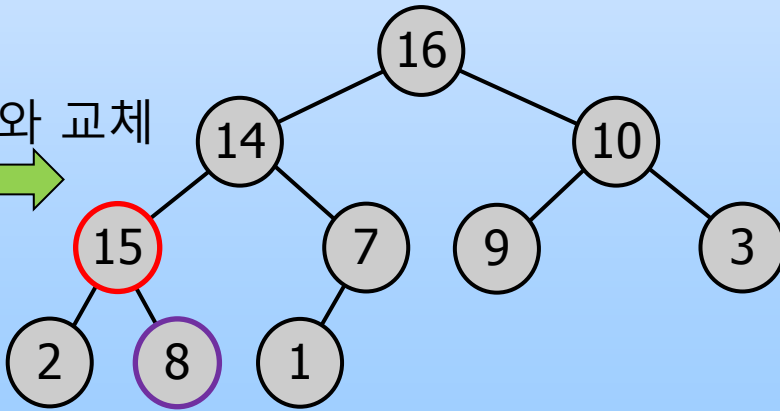
(a)

값 증가



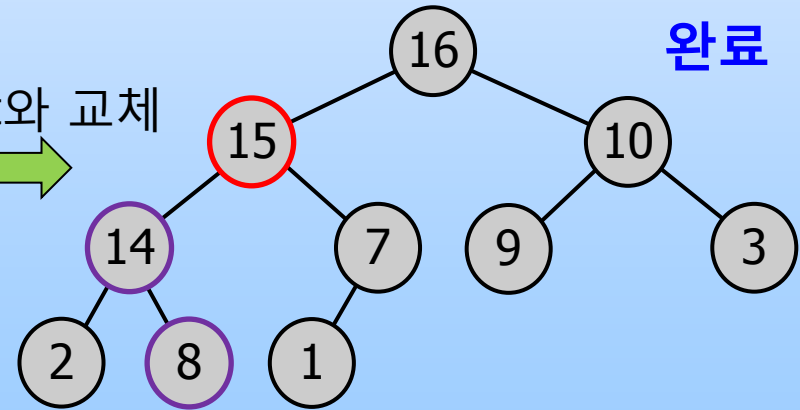
(b)

parent와 교체



(c)

parent와 교체



(d)

완료

Max-Heap에서 값 증가 (3)

◆ Pseudo code

HEAP-INCREASE-KEY (A, i, key)

```
1  if key < A[i]
2      error "new key is smaller than current key"
3  A[i] = key
4  while i > 1 and A[PARENT(i)] < A[i]
5      exchange A[i] with A[PARENT(i)]
6      i = PARENT(i)
```

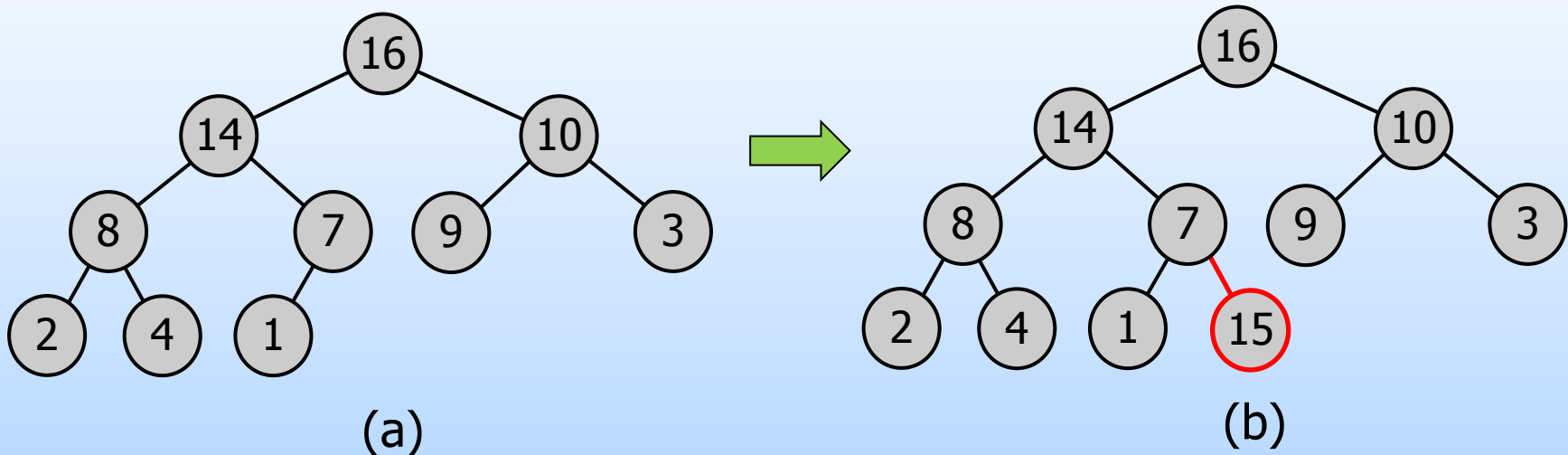
◆ Time complexity

◆ $O(\lg n)$

Max-Heap Insertion (1)

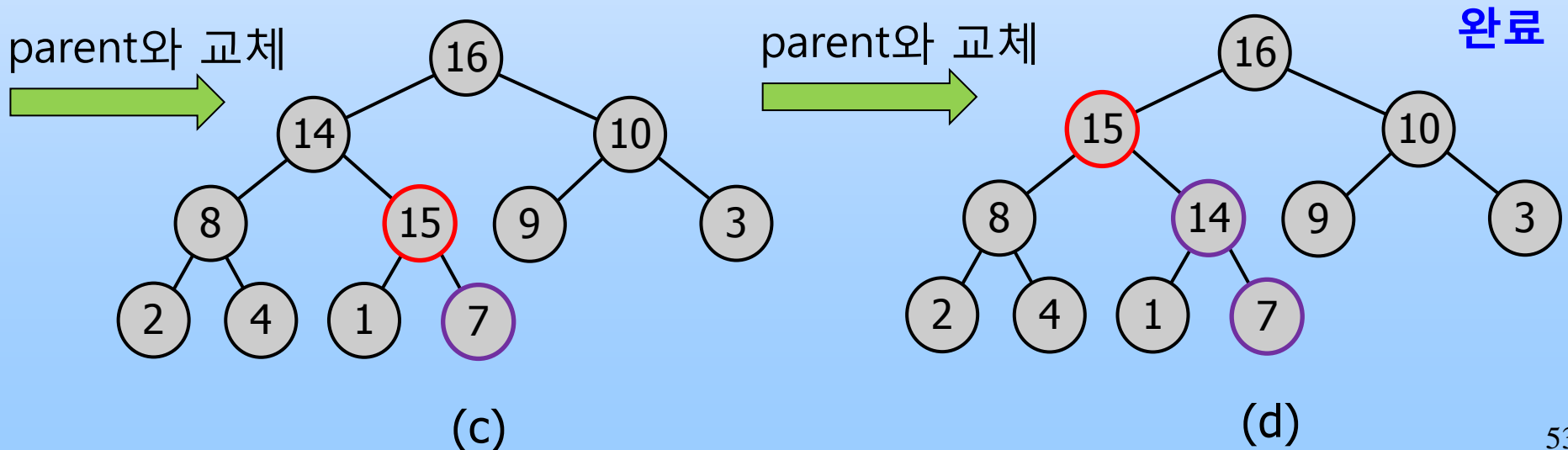
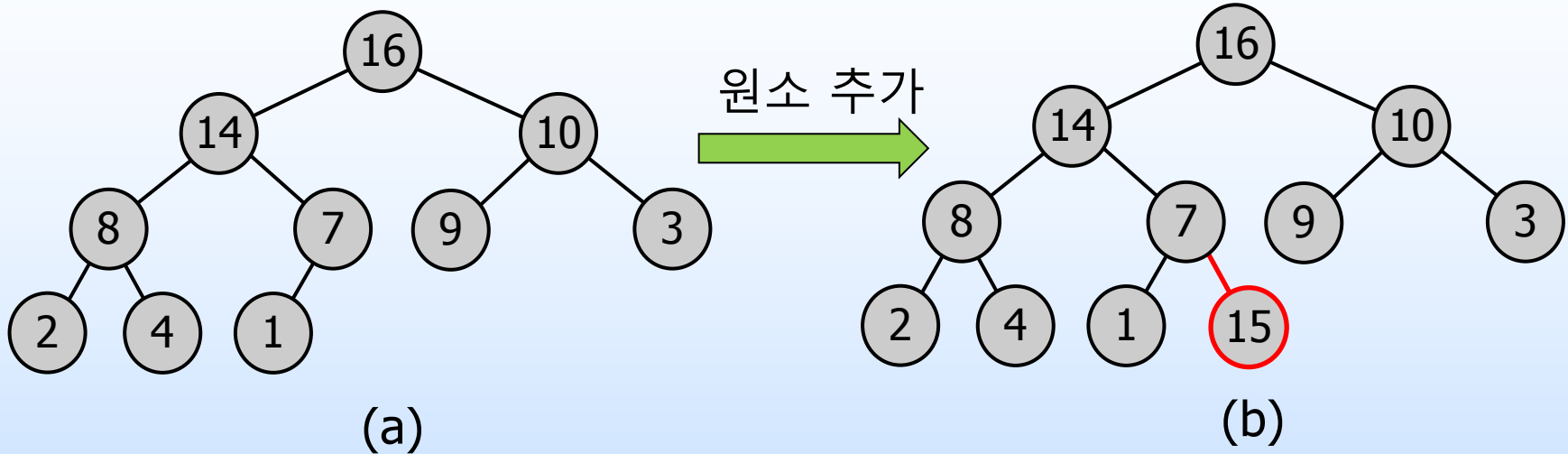
◆ 방법

- ◆ Complete binary tree의 맨 마지막에 노드 추가



- ◆ Max-heap 조건에 위배되지 않도록 Root 방향으로 거슬러 올라가는 방식으로 위치 조정
 - Parent와 비교해서 값이 더 크면 parent와 교체
 - 이 작업을 parent보다 값이 작거나 parent가 없을 때까지 즉 root에 도달할 때까지 반복 진행

Max-Heap에 원소 추가 (2)



Max-Heap Insertion (3)

◆ Pseudo Code

MAX-HEAP-INSERT (A , key)

1 $A.heap_size = A.heap_size + 1$

2 $A[A.heap_size] = -\infty$

3 **HEAP-INCREASE-KEY**(A , $A.heap_size$, key)

- ◆ 마지막에 $-\infty$ 값을 갖는 노드 삽입 후 값 증가시키는 방법 사용
- ◆ 실재 code에서 $-\infty$ 를 사용할 수 없는 경우 **HEAP-INCREASE-KEY** 함수를 변형해서 구현해야 함.

◆ Time Complexity

- ◆ $O(\lg n)$

- 왜냐하면 **HEAP-INCREASE-KEY** 함수의 time complexity가 $O(\lg n)$ 이기 때문이다.

실습 주제 (6)

- ◆ Max heap에 새로운 값 추가 손코딩

코딩 과제 HW#2.C (2)

◆ HW#2.C2

- ◆ 실습 주제 3, 4, 5, 6 구현

HW#2.P (2)

- ◆ HW#2.P6
 - ◆ 알고리즘 교재 연습 문제 6.4-2
- ◆ HW#2.P7
 - ◆ 알고리즘 교재 연습 문제 6.5-2
- ◆ HW#2.P8
 - ◆ 알고리즘 교재 연습 문제 6.5-7
- ◆ HW#2.P9
 - ◆ 알고리즘 교재 연습 문제 6.5-9
- ◆ HW#2.P10
 - ◆ 알고리즘 교재 Chapter 6 Problems 6-1
- ◆ HW#2.P11
 - ◆ 알고리즘 교재 Chapter 6 Problems 6-3

주의: 3rd Edition 문제 번호임
2nd edition은 다를 수 있음

목 차

- ◆ Heapsort (Chapter 6)
- ◆ Quicksort (Chapter 7)
- ◆ Sorting in Linear Time (Chapter 8)
- ◆ Medians and Order Statistics (Chapter 9)

배열 Partition Problem

◆ 입력

- ◆ 정수 배열

◆ 출력

- ◆ 입력의 맨 마지막 원소를 기준으로 작은 원소들과 큰 원소들을 분리된 배열과 기준이 되는 원소의 위치

2	8	7	1	3	5	6	4
---	---	---	---	---	---	---	---

입력

≤ 4

> 4

2	1	3	4	7	5	6	8
---	---	---	---	---	---	---	---

출력

(입력의 맨 마지막 원소 기준으로 왼쪽은 작은 숫자들, 오른쪽은 큰 숫자들이 오도록 배치)

◆ 손코딩 (C-style API)

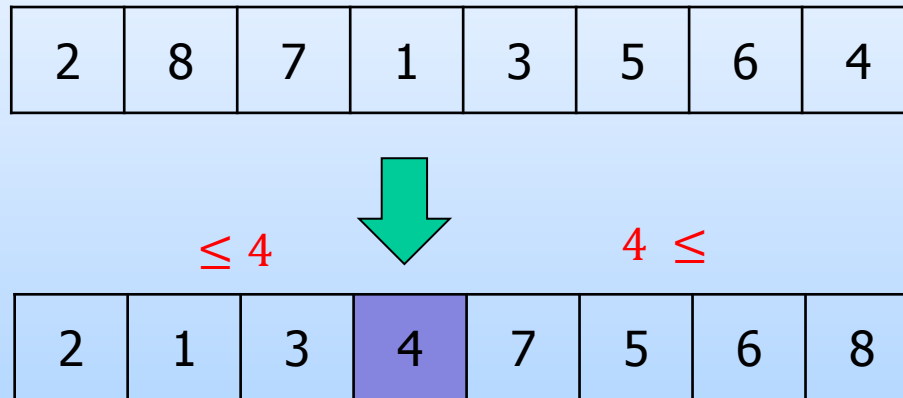
- ◆ `int partition(int *arr, int size);`
- ◆ return 값은 입력에서 맨 마지막 원소의 출력 배열에서의 위치
 - 위 예제에서는 3이 return 값

Quicksort 특징

- ◆ Divide-and-Conquer 기법의 알고리즘
- ◆ 가장 실용적인 sort 기법
 - ◆ Sorting 기법 중 가장 빠르다고 해서 quick이라는 이름이 들어감
- ◆ Time Complexity
 - ◆ Worst case: $\Theta(n^2)$
 - ◆ Expected running time: $\Theta(n \lg n)$
 - ◆ Time complexity 에 들어가는 constant factor 가 작아서 $\Theta(n^2)$ 인데도 속도가 빠름
- ◆ In-place 알고리즘
 - ◆ $O(1)$ 의 추가 메모리 사용

Quicksort 아이디어

- ◆ 입력 배열을 기준 (pivot) 값을 중심으로 두 개로 분할(partition)
 - ◆ 왼쪽은 기준(pivot) 값보다 작거나 같음
 - ◆ 오른쪽은 기준(pivot) 값보다 큼



- ◆ Pivot을 정하고 분할하는 방법은 뒤에서 설명
- ◆ 분할(partition)된 각각을 Quicksort로 정렬
- ◆ 분할(partition)된 각각이 정렬 완료되면 전체 정렬 완료

Quicksort 알고리즘

◆ Divide

- ◆ 입력 배열 $A[p..r]$ 을 $A[p..q-1]$ 과 $A[q+1..r]$ 로 분할 (partition)
- ◆ 이 때 아래 두 가지의 조건을 만족하도록 함
 - $A[p..q-1]$ 의 모든 값은 $A[q]$ 보다 작거나 같음
 - $A[q+1..r]$ 의 모든 값은 $A[q]$ 보다 큼

◆ Conquer

- ◆ $A[p..q-1]$ 과 $A[q+1..r]$ 각각을 quicksort

◆ Combine

- ◆ 각각의 sub array는 이미 정렬되어 있으므로 별도 작업 없음

QUICKSORT(A, p, r)

1 if $p < r$

2 $q = \text{PARTITION}(A, p, r)$ // 다음 슬라이드에서 설명

3 QUICKSORT($A, p, q - 1$)

4 QUICKSORT($A, q + 1, r$)

Quicksort의 Issue

- ◆ Partition할 때 기준(pivot)을 어떻게 정할 것인가?
 - ◆ 일정 위치에 있는 원소 사용
 - 배열의 맨 뒤에 있는 원소
 - 배열의 맨 앞에 있는 원소
 - ◆ 배열에 있는 원소 중 임의로 선택된 원소

배열 Partition (1)

- ◆ 배열의 맨 마지막 원소를 pivot으로 사용하는 방법 (1)
 - ◆ 목표

2	8	7	1	3	5	6	4
---	---	---	---	---	---	---	---

입력



≤ 4

> 4

2	1	3	8	7	5	6	4
---	---	---	---	---	---	---	---

맨 마지막 원소를 pivot으로
사용해서 두 개로 분할



≤ 4

> 4

2	1	3	4	7	5	6	8
---	---	---	---	---	---	---	---

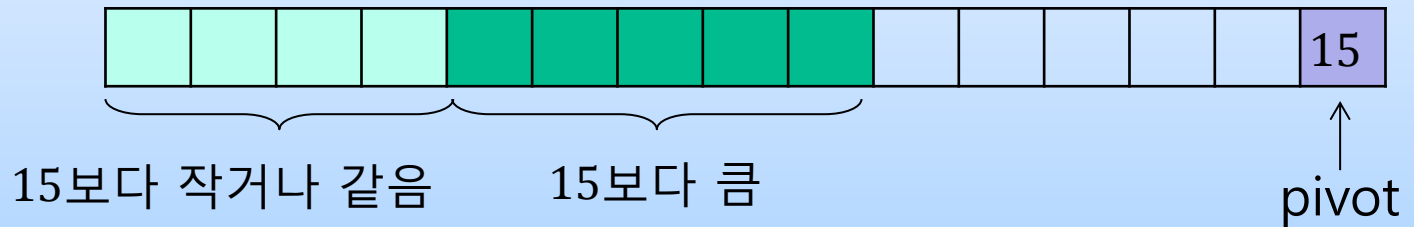
Pivot(맨 마지막 원소)이
중간에 오도록 swap

배열 Partition (2)

◆ 배열의 맨 마지막 원소를 pivot으로 사용하는 방법 (2)

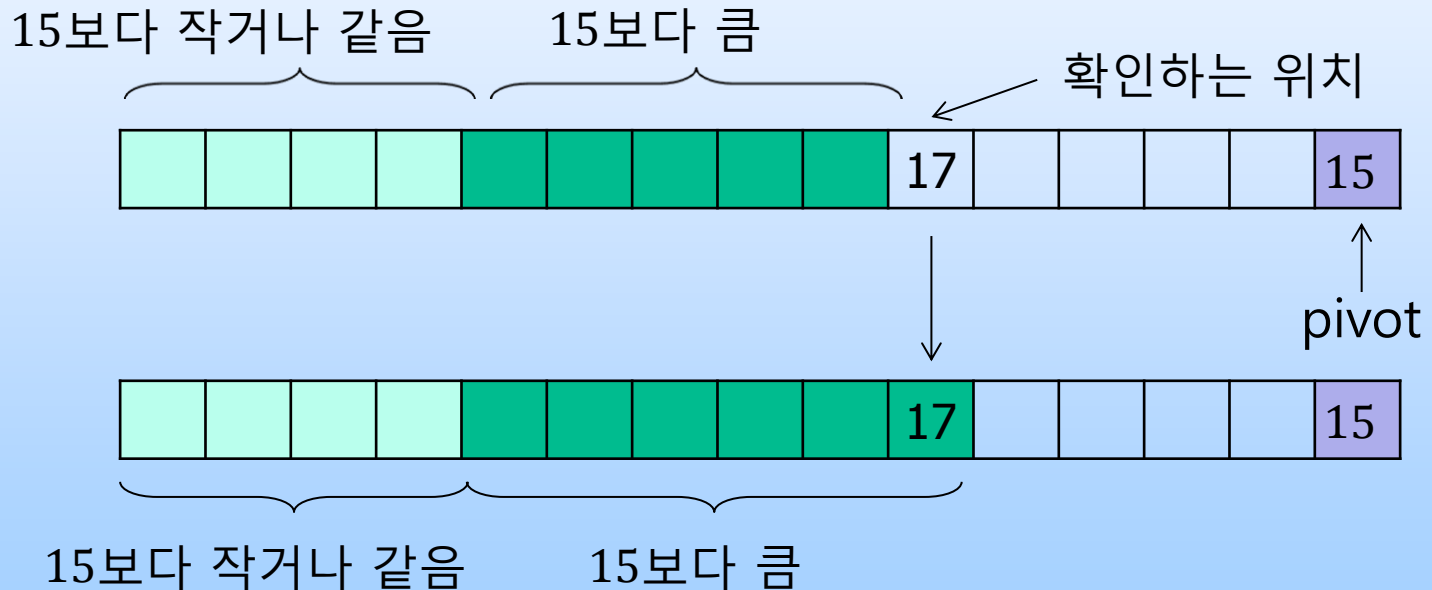
◆ 아이디어

- 배열의 맨 앞부터 차례로 확인하면서
- Pivot보다 작거나 같은 값을 앞부분에 배치하고
- Pivot보다 큰 값을 뒷부분에 배치



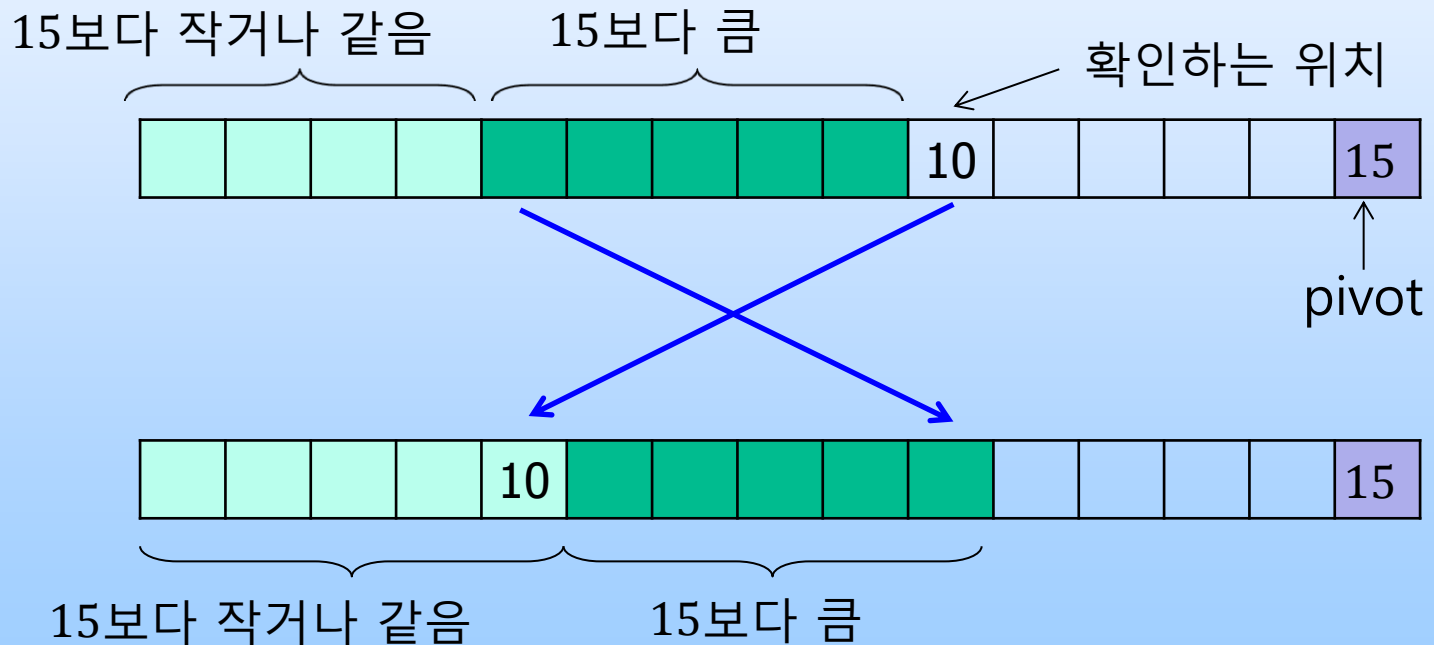
배열 Partition (3)

- ◆ 배열의 맨 마지막 원소를 pivot으로 사용하는 방법 (3)
 - ◆ 확인한 숫자가 pivot보다 큰 경우
 - 큰 쪽 영역에 추가



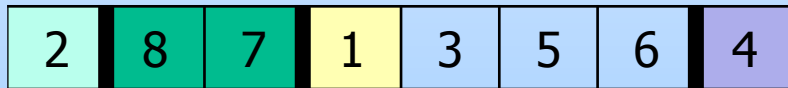
배열 Partition (4)

- ◆ 배열의 맨 마지막 원소를 pivot으로 사용하는 방법 (4)
 - ◆ 확인한 숫자가 pivot보다 작은 경우
 - 작은 영역의 마지막 원소 다음 원소와 교체



배열 Partition (5)

◆ 예제



교체



비교 중인 원소



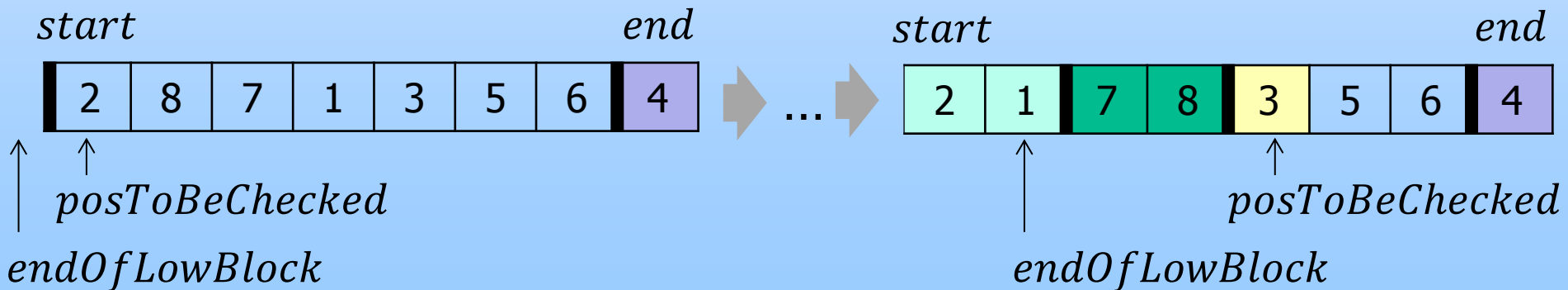
Pivot보다 작은 값 영역



Pivot보다 큰 값 영역

배열 Partition (6)

```
PARTITION (A, start, end)           // 배열과 처리할 위치의 시작과 끝
1  pivotValue = A[end]                // 끝 원소를 pivotValue로 지정
2  endOfLowBlock = start - 1           // endOfLowBlock은 empty로 시작
3  for posToBeChecked = start to end - 1 // incremental method 사용
4      if A[posToBeChecked] ≤ pivotValue
5          endOfLowBlock = endOfLowBlock + 1
6          exchange A[endOfLowBlock] with A[posToBeChecked]
7  exchange A[endOfLowBlock + 1] with A[end] // 값이 큰 블록의 첫 번째
        원소와 입력 배열의 마지막 원소 교체
8  return endOfLowBlock + 1 // 값이 큰 블록의 첫 번째 원소 위치를 return
```



배열 Partition (7)

- ◆ Time Complexity

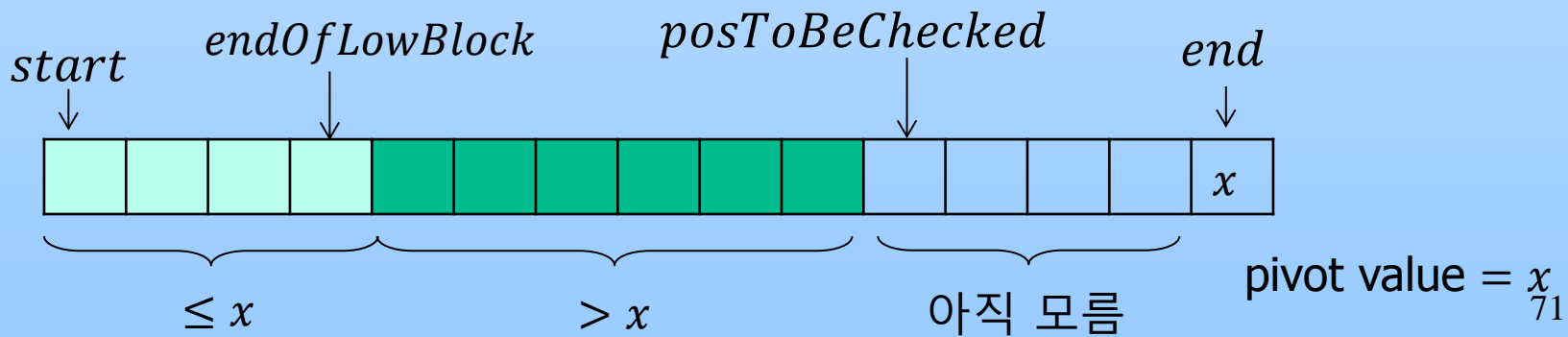
- ◆ 원소들을 한번씩 처리했으므로 $\Theta(n)$

배열 Partition (8)

◆ Loop Invariant

- ◆ Lines 3-6 시작 시점 각각에 array index k 에 대해서
 1. If $start \leq k \leq endOfLowBlock$, then $A[k] \leq pivotValue$
 2. If $endOfLowBlock + 1 \leq k \leq posToBeChecked - 1$, then $A[k] > pivotValue$
 3. If $k = end$, then $A[k] = pivotValue$

```
3  for  $posToBeChecked = start$  to  $end - 1$  // incremental method 사용
4      if  $A[posToBeChecked] \leq pivotValue$ 
5           $endOfLowBlock = endOfLowBlock + 1$ 
6          exchange  $A[endOfLowBlock]$  with  $A[posToBeChecked]$ 
```



배열 Partition (9)

◆ Loop Invariant: Initialization

- ◆ $endOfLowBlock < start$ 이므로 $[start, endOfLowBlock]$ 가 empty
→ 조건 1 성립 ($p \rightarrow q \equiv \sim p \vee q$ 이므로 p 가 FALSE이면 항상 TRUE)
- ◆ $(endOfLowBlock + 1) == posToBeChecked$ 이므로
 $[endOfLowBlock + 1, posToBeChecked - 1]$ 가 empty → 조건 2 성립
- ◆ Line 1에 의해서 조건 3 성립

```
PARTITION (A, start, end)           // 배열과 처리할 위치의 시작과 끝
1  pivotValue = A[end]                // 끝 원소를 pivotValue로 지정
2  endOfLowBlock = start - 1           // endOfLowBlock은 empty로 시작
3  for posToBeChecked = start to end - 1 // incremental method 사용
```

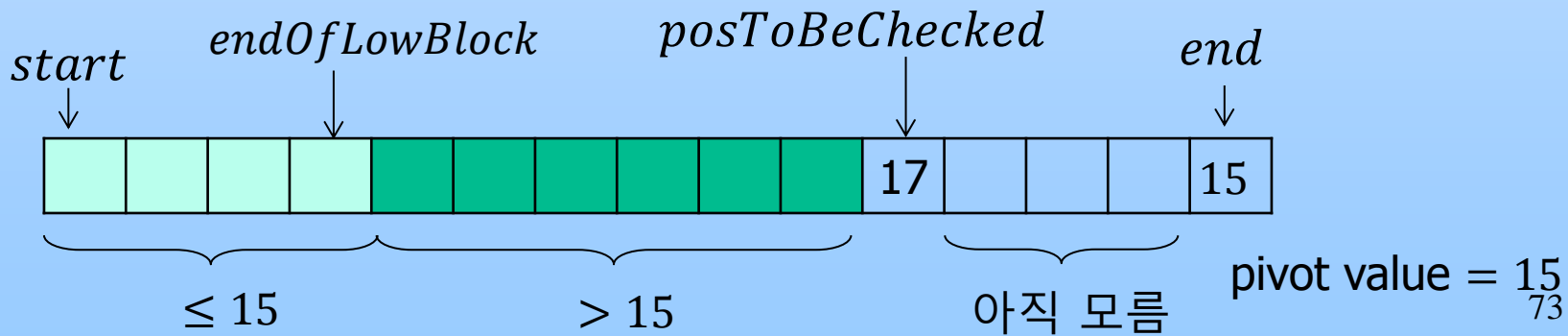


배열 Partition (10)

◆ Loop Invariant: Maintenance

- ◆ $A[posToBeChecked]$ 가 pivot value보다
 - 작으면 $endOfLowBlock$ 이 1증가하고 $A[posToBeChecked]$ 와 $A[endOfLowBlock + 1]$ 교체 → 조건 1 만족
 - 크면 $posToBeChecked$ 만 1 증가하므로 조건 2 만족
- ◆ $A[end]$ 는 변하지 않았으므로 조건 3 만족

```
3  for  $posToBeChecked = start$  to  $end - 1$  // incremental method 사용
4      if  $A[posToBeChecked] \leq pivotValue$ 
5           $endOfLowBlock = endOfLowBlock + 1$ 
6          exchange  $A[endOfLowBlock]$  with  $A[posToBeChecked]$ 
```

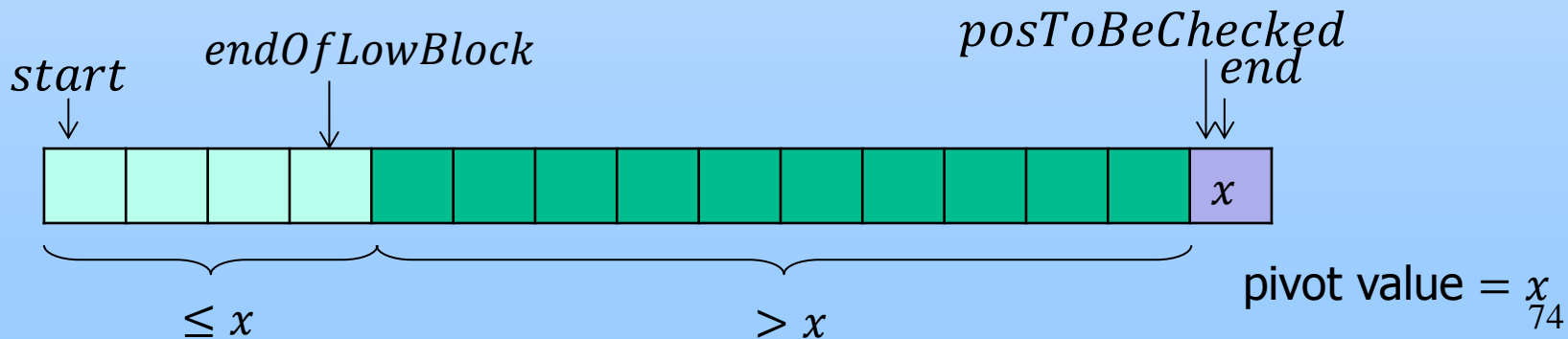


배열 Partition (11)

◆ Loop Invariant: Termination

- ◆ $posToBeChecked = end$ 에서 종료
- ◆ 입력 배열은 세 개의 집합으로 구성
 - pivotValue보다 작은 원소 집합, 큰 원소 집합, pivot 자체
- ◆ 각각은 loop invariant의 각 조건을 만족함.

```
3  for  $posToBeChecked = start$  to  $end - 1$     // incremental method 사용
4      if  $A[posToBeChecked] \leq pivotValue$ 
5           $endOfLowBlock = endOfLowBlock + 1$ 
6          exchange  $A[endOfLowBlock]$  with  $A[posToBeChecked]$ 
```



Quicksort Performance (1)

- ◆ Time complexity에 가장 크게 영향을 주는 요소
 - ◆ Partitioning 시 왼쪽과 오른쪽의 균형 정도
 - ◆ 즉, subproblem에서의 문제 크기인 n_1 과 n_2 의 균형

$$T(n) = T(n_1) + T(n_2) + \Theta(n)$$

Quicksort Performance (2)

◆ Worst-case Partitioning

- ◆ Partition했을 때 $n-1$ 개가 한쪽에 들어가는 경우
- ◆ 즉, 제일 큰 원소 혹은 제일 작은 원소를 pivot으로 지정한 경우

$$\begin{aligned}T(n) &= T(n-1) + T(0) + \Theta(n) \\ &= T(n-1) + \Theta(n)\end{aligned}$$

- ◆ $T(n) = \Theta(n^2)$

Quicksort Performance (3)

◆ Best-case Partitioning

- ◆ 두 개의 subproblems 크기가 동일한 경우

$$T(n) = 2T(n/2) + \Theta(n)$$



$$T(n) = \Theta(n \lg n)$$

Quicksort Performance (4)

◆ Balanced Partitioning

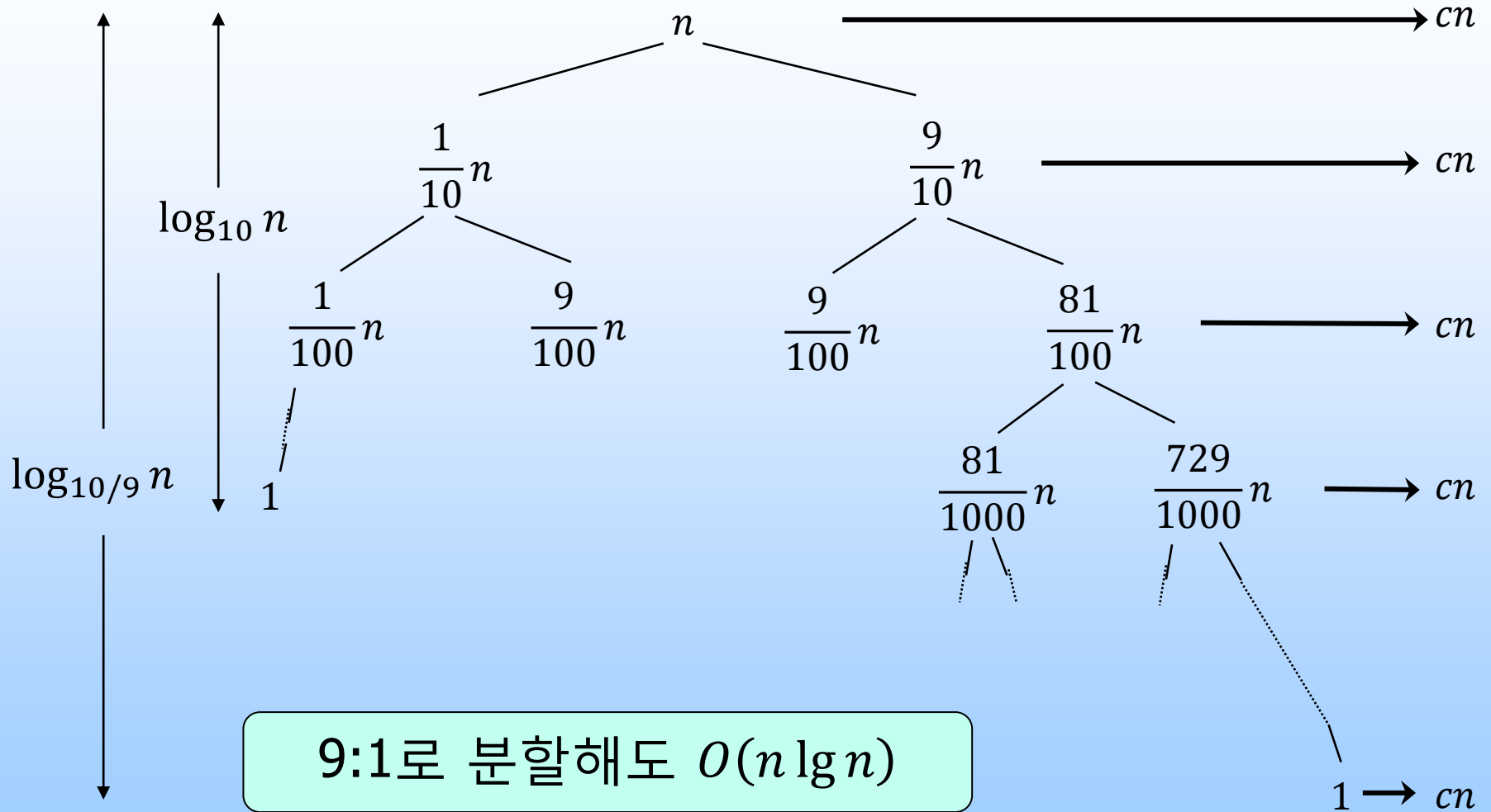
- ◆ 두 개 subproblem의 크기가 균형을 맞추어서 time complexity가 $O(n \lg n)$ 가 되는 경우
- ◆ 어느 정도 되어야 balanced일까?
 - 문제) 9:1로 분할된 경우는 balanced일까 아닐까?

$$T(n) = T(9n/10) + T(n/10) + cn$$



$$T(n) = O(n \lg n) \text{ 혹은 } O(n^2)?$$

$$T(n) = T(9n/10) + T(n/10) + cn \quad \text{Recursion Tree}$$



Total : $O(n \lg n)$

Quicksort Performance (5)

- ◆ Worst-case

- ◆ $\Theta(n^2)$

- ◆ Average-case

- ◆ $\Theta(n \lg n)$

- ◆ 분할 과정에서 well-balanced 분할과 bad-balanced 분할 과정이 섞여 있어도 average-case time complexity는 $\Theta(n \lg n)$ 이다.

Quicksort 손코딩

- ◆ C-style API

- ◆ `void quicksort(int *arr, int start, int end);`

실습 주제 (7)

◆ Quicksort에서 사용할 partition 함수 구현

- ◆ 기능
 - Partition하고 pivot의 위치를 return한다.
- ◆ API를 정하고 구현한다.
- ◆ 테스트 방법
 - void test_partition() 함수 구현
 - 이 함수의 동작 과정은 다음과 같다.
 - 1) 길이가 1~32인 배열을 차례로 생성하고 각 배열에 임의의 값을 저장한 후 partition() 함수를 호출하고 그 결과를 확인한다. (확인하는 방법은 아래 2번 참고)
 - 2) 호출 결과가 정상적인지 확인하는 함수를 구현해서 테스트한다. 즉, pivot의 위치보다 왼쪽에 있는 값들은 pivot 값보다 작거나 같고 오른쪽에 있는 값들은 큰 지를 확인하는 함수를 구현해서 테스트한다.
 - 3) 증가순서인 입력 데이터에 대해서 partition() 함수 결과를 확인한다.
 - 4) 감소순서인 입력 데이터에 대해서 partition() 함수 결과를 확인한다.

실습 주제 (8)

◆ Quicksort 함수 구현

- ◆ 기능
 - Quicksort를 수행한다.
- ◆ API를 정하고 구현한다.
- ◆ 테스트 방법
 - void test_quicksort() 함수 구현
 - 이 함수의 동작 과정은 다음과 같다.
 - 1) 길이가 1~16인 배열을 차례로 생성하고 각 배열에 임의의 값을 저장한 후 quicksort() 함수를 호출하고 그 결과를 확인한다. (확인하는 방법은 아래 2번 참고)
 - 2) 호출 결과가 정상적인지 확인하는 함수를 구현해서 테스트한다. 즉, pivot의 위치보다 왼쪽에 있는 값들은 pivot 값보다 작거나 같고 오른쪽에 있는 값들은 큰 지를 확인하는 함수를 구현해서 테스트한다.
 - 3) 증가순서인 입력 데이터에 대해서 quicksort() 함수 결과를 확인한다. 기존 실습주제에서 구현한 정렬 결과 확인 함수를 이용해서 정렬 여부를 검사한다.
 - 4) 감소순서인 입력 데이터에 대해서 quicksort() 함수 결과를 확인한다. 기존 실습주제에서 구현한 정렬 결과 확인 함수를 이용해서 정렬 여부를 검사한다.

코딩 과제 HW#2.C (3)

◆ HW#2.C3

- ◆ 실습 주제 7 구현

◆ HW#2.C4

- ◆ 실습 주제 8 구현

Randomized Quicksort

◆ 방법

- ◆ Partition할 때 pivot을 고르는 방법으로 배열의 원소 중 하나를 random하게 선택
- ◆ 평균적으로 well-balanced partition이 이루어짐

RANDOMIZED-PARTITION ($A, start, end$)

```
1   $i = \text{RANDOM}(start, end)$  //  $A[start..end]$ 에서 한 원소를 random 선택
2  exchange  $A[end]$  with  $A[i]$ 
3  return PARTITION( $A, p, r$ ) // random 선택된 원소와 마지막 원소를 교체
```

RANDOMIZED-QUICKSORT(A, p, r)

```
1  if  $p < r$ 
2       $q = \text{RANDOMIZED-PARTITION}(A, p, r)$ 
3      RANDOMIZED-QUICKSORT( $A, p, q - 1$ )
4      RANDOMIZED-QUICKSORT( $A, q + 1, r$ )
```

Randomized Algorithm (1)

- ◆ 알고리즘의 동작 과정이 입력 뿐만 아니라 random number generator에 의해서 만들어진 값들에 영향을 받는 알고리즘
- ◆ 예제
 - ◆ Randomized quicksort 등
- ◆ Time Complexity 계산 방법
 - ◆ Expected running time 사용
- ◆ Expected running time vs Average-case running time
 - ◆ Average case running time
 - 입력의 확률 분포 고려
 - ◆ Expected running time
 - 알고리즘 자체 내에서 random 선택을 하는 경우에 사용

Randomized Algorithm (2)

◆ 장점

- ◆ 입력에 관계없이 일정한 수준의 성능을 얻을 수 있음
- ◆ 악의적인 입력 형태에 의한 서비스 성능 저하를 막을 수 있음
- ◆ 예를 들어
 - 소팅 서비스를 제공 중이라고 가정
 - 악의적인 사용자가 서비스에 사용 중인 알고리즘 특성 파악
 - 알고리즘의 최악의 경우를 입력하여 부하 가중
 - 일반 사용자들의 요청 처리가 지연
 - Randomized algorithm 사용 시 이러한 피해 방지 가능

Indicator Random Variable

- ◆ Indicator random variable의 용도
 - ◆ 확률과 기대값 사이의 변환 방법
- ◆ Indicator random variable $I\{A\}$ 의 정의
 - ◆ $I\{A\} = 1$ if A occurs.
 - ◆ $I\{A\} = 0$ if A does not occur.
- ◆ 동전 던지기
 - ◆ 동전을 한 번 던졌을 때
 - 앞면(H)이 나올 확률 = 뒷면(T)이 나올 확률 = $1/2$
 - ◆ 앞면이 나올 경우의 indicator random variable을 $X_H = I\{\text{앞면}\}$ 라 하면
 - 한번 던졌을 때 동전 앞면이 나올 기대값, $E[X_H]$
$$\begin{aligned} E[X_H] &= E[I\{\text{앞면}\}] \\ &= 1 \times \Pr\{\text{앞면}\} + 0 \times \Pr\{\text{앞면이 아님}\} \\ &= 1 \times (1/2) + 0 \times (1/2) \\ &= 1/2 \end{aligned}$$

Quicksort: Expected Running Time (1)

- ◆ X 를 quicksort 수행 시 4번째 비교문의 총 수행 횟수라 하면
- ◆ Quicksort의 time complexity = $O(n + X)$
 - ◆ n : PARTITION 호출 횟수. 호출 시 1개의 pivot 지정됨.

```
PARTITION ( $A, start, end$ )           // 배열과 처리할 위치의 시작과 끝
1   $pivotValue = A[end]$              // 끝 원소를  $pivotValue$ 로 지정
2   $endOfLowBlock = start - 1$        //  $endOfLowBlock$ 은 empty로 시작
3  for  $posToBeChecked = start$  to  $end - 1$  // incremental method 사용
4      if  $A[posToBeChecked] \leq pivotValue$  // pivot과 다른 원소 대소
        비교
5           $endOfLowBlock = endOfLowBlock + 1$ 
6          exchange  $A[endOfLowBlock]$  with  $A[posToBeChecked]$ 
7  exchange  $A[endOfLowBlock + 1]$  with  $A[end]$  // 값이 큰 블록의 첫 번째
        원소와 입력 배열의 마지막 원소 교체
8  return  $endOfLowBlock + 1$  // 값이 큰 블록의 첫 번째 원소 위치를 return
```

Quicksort: Expected Running Time (2)

- ◆ $X_{ij} = I\{\text{원소 } z_i \text{와 원소 } z_j \text{를 비교}\}$ 로 정의하자.
 - ◆ 즉, 두 개 원소가 비교되면 $X_{ij} = 1$
 - ◆ 아니면 $X_{ij} = 0$
 - ◆ 여기서 z_i 는 배열에서 i 번째로 작은 원소를 의미한다.
- ◆ X 는 비교문 수행 횟수라서 모든 원소들 사이의 비교 횟수 총합임.

$$X = \sum_{i=1}^{n-1} \sum_{j=i+1}^n X_{ij}$$

- ◆ X 의 기대값

$$\begin{aligned} E[X] &= E \left[\sum_{i=1}^{n-1} \sum_{j=i+1}^n X_{ij} \right] = \sum_{i=1}^{n-1} \sum_{j=i+1}^n E[X_{ij}] \\ &= \sum_{i=1}^{n-1} \sum_{j=i+1}^n \Pr\{z_i \text{와 } z_j \text{를 비교}\} \end{aligned}$$

Quicksort: Expected Running Time (3)

◆ z_i 가 z_j 와 비교될 확률

- ◆ z_i 와 z_j 사이의 다른 값이 먼저 pivot이 되면 두 개는 비교되지 않음.
- ◆ 둘 중 하나가 pivot으로 선택된 경우에만 비교됨
- ◆ Pivot으로 사용되면 더 이상 비교되지 않으므로 한 번 비교되면 더 이상 비교되지 않음.

◆ 따라서, z_i 가 z_j 와 비교될 확률(기대값)

- z_i 와 z_j 사이의 원소 중 z_i 혹은 z_j 가 첫 번째로 pivot이 될 확률
- 즉, $j - i + 1$ 개의 원소 중 z_i 와 z_j 를 선택할 확률

◆ 결론

$$\Pr\{z_i \text{가 } z_j \text{와 비교}\} = \frac{2}{j-i+1}$$

- 예) 인접한 두 원소 z_i 와 z_{i+1} 비교 확률(기대값) = 1

Quicksort: Expected Running Time (4)

◆ 따라서,

$$E[X] = \sum_{i=1}^{n-1} \sum_{j=i+1}^n \Pr\{z_i \text{ 와 } z_j \text{ 를 비교}\}$$

$$= \sum_{i=1}^{n-1} \sum_{j=i+1}^n \frac{2}{j-i+1}$$

$$= \sum_{i=1}^{n-1} \sum_{k=1}^{n-i} \frac{2}{k+1}$$

$$< \sum_{i=1}^{n-1} \sum_{k=1}^n \frac{2}{k}$$

↓ 알고리즘 교재 식 A.7 참고

$$= \sum_{i=1}^{n-1} O(\lg n)$$

$$= O(n \lg n) .$$

Quicksort: Expected Running Time (5)

◆ 결론

- ◆ Randomized quicksort 의 expected running time 은 $O(n \lg n)$

HW#2.P (3)

- ◆ HW#2.P12
 - ◆ 알고리즘 교재 연습 문제 7.1-1
- ◆ HW#2.P13
 - ◆ 알고리즘 교재 연습 문제 7.2-3
- ◆ HW#2.P14
 - ◆ 알고리즘 교재 연습 문제 7.4-5
- ◆ HW#2.P15
 - ◆ 알고리즘 교재 연습 문제 5.3-7

목 차

- ◆ Heapsort (Chapter 6)
- ◆ Quicksort (Chapter 7)
- ◆ Sorting in Linear Time (Chapter 8)
- ◆ Medians and Order Statistics (Chapter 9)

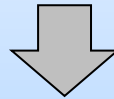
Sort 알고리즘의 구분

- ◆ Comparisons(비교) 방식 알고리즘
- ◆ 비교 방식이 아닌 정렬 알고리즘

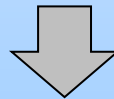
비교 방식의 정렬 알고리즘

- ◆ 원소들의 순서를 정하기 위해서 대소를 비교하는 방법을 사용하는 정렬 알고리즘
- ◆ Insertion sort, quicksort, heapsort, mergesort 등

Worst case의 lower bound는?



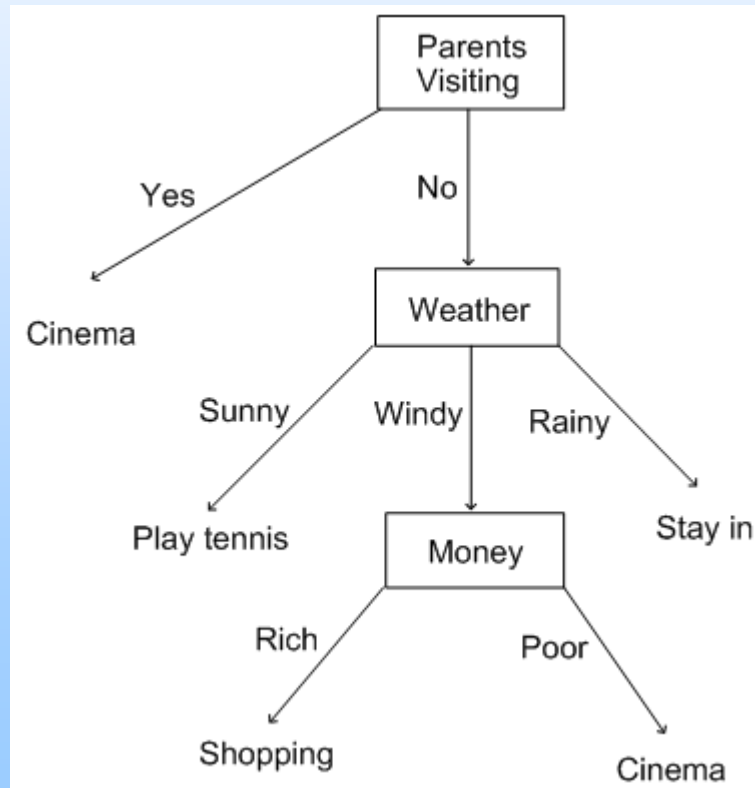
$$\Omega(n \lg n)$$



Decision Tree Model을 사용하여 증명

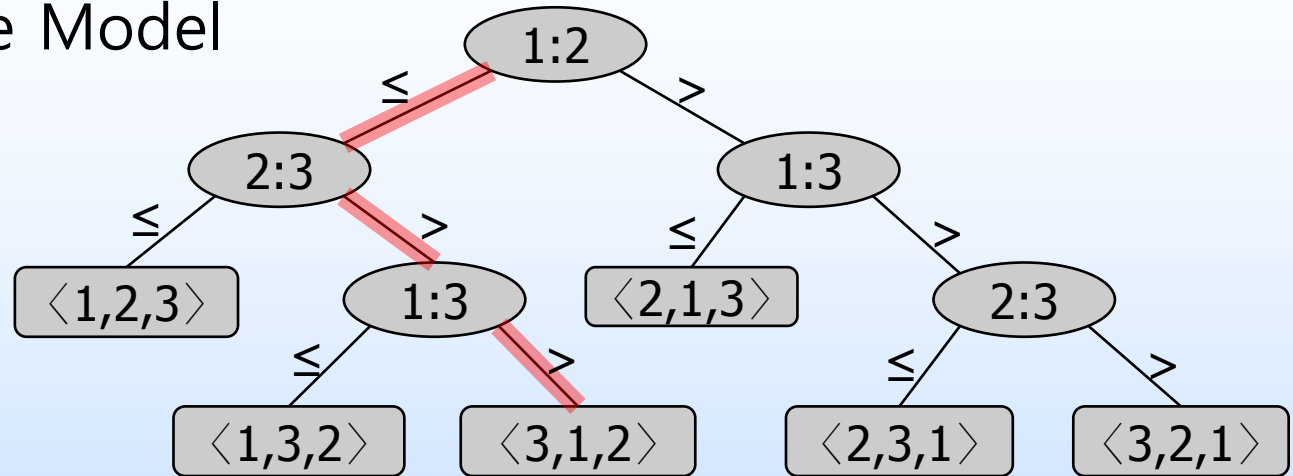
Decision Trees

- ◆ 각 노드는 질문에 해당
- ◆ 질문의 결과에 따라서 edge를 따라 다음 질문으로 이동
- ◆ Leaf node에 도달하면 결과를 얻음
- ◆ 예제



Lower Bounds for Sorting (1)

◆ Decision Tree Model

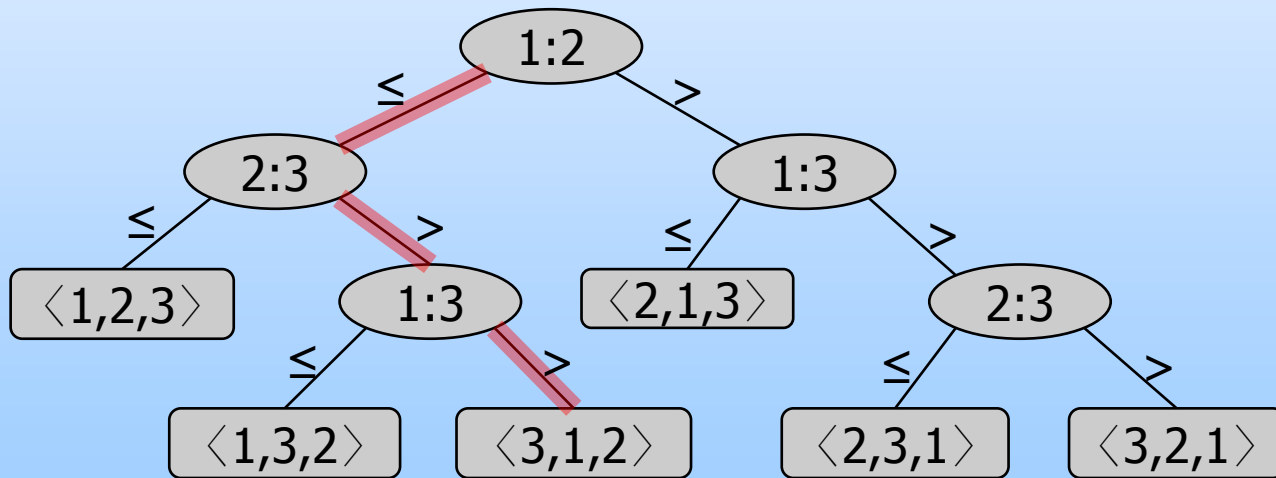


- ◆ 주어진 크기의 입력 배열을 sort할 때 sort algorithm이 수행되는 과정을 decision tree로 표현하는 방법
- ◆ 각 노드는 비교하는 두 개의 element들을 표시
- ◆ Leaf node는 정렬된 결과를 표시
 - 배열의 크기가 n 일 때 leaf node의 개수는 $n!$
- ◆ 예제 그림) 3개의 원소로 insertion sort할 때의 decision tree
 - $3! = 6$ 개의 leaf node 존재
 - $\langle 3, 1, 2 \rangle$ 는 입력이 $a_1 = 6, a_2 = 8, a_3 = 5$ 인 경우에 해당함.

Lower Bounds for Sorting (2)

◆ Worst Case의 Lower Bound

- ◆ Decision tree의 height
 - 주어진 sort algorithm의 worst case에서의 비교 횟수와 같음
 - 아래 그림(insertion sort)의 worst case에서의 비교 횟수는 3임.
- ◆ 모든 종류의 decision trees 중 tree height가 제일 낮은 decision tree가 비교 방식 정렬 알고리즘의 lower bound가 됨



Lower Bounds for Sorting (3)

◆ Theorem 8.1

- ◆ Any comparison sort algorithm requires $\Omega(n \lg n)$ comparisons in the worst case.
- ◆ 즉, worst case에도 $O(n \lg n)$ 보다 빠른 알고리즘은 존재하지 않는다.

◆ Proofs

- ◆ 원소 개수가 n 개일 때 나올 수 있는 순서 종류의 수 $n!$
- ◆ Leaf node 개수를 l 이라 할 때 $l = n!$
- ◆ Height가 h 인 binary tree의 최대 leaf node 개수는 2^h 보다 작거나 같음
- ◆ 따라서, leaf node 개수가 $n!$ 인 binary tree의 height h 는?
 - $2^h \geq l$ 이고 $l = n!$ 이므로 $2^h \geq n!$ 를 만족해야 함
- ◆ 따라서, $h \geq \lg(n!)$

= $\Omega(n \lg n)$ by Stirling's approximation

$$n! = \sqrt{2\pi n} \left(\frac{n}{e}\right)^n \left(1 + \Theta\left(\frac{1}{n}\right)\right) \quad (\text{교재 식 3.18})$$

$$\lg(n!) = \Theta(n \lg n) \quad (\text{교재 식 3.19})$$

또는 자구알 강의자료 basic_concepts 48페이지¹⁰¹

비교 방식이 아닌 정렬 알고리즘

◆ 종류

- ◆ Counting sort
- ◆ Radix sort
- ◆ Bucket sort

◆ 특징

- ◆ $\Omega(n \lg n)$ 가 적용되지 않음
- ◆ Linear time, $O(n)$, algorithms

순위 추출 Problem

- ◆ 입력
 - ◆ N명 학생들의 점수(0점~100점)를 저장한 정수 배열
- ◆ 출력
 - ◆ $O(n)$ 에 각 학생의 등수를 계산
- ◆ 예제
 - ◆ 입력 배열: 10, 90, 80, 85 (점수)
 - ◆ 출력 배열: 4, 1, 3, 2 (순위)
- ◆ 손코딩 (C-style API)
 - ◆ `int calculateRanks (int *score, int *rank, int totalNum);`

Counting Sort (1)

- ◆ 0부터 k 사이의 정수 n 개가 입력으로 주어져 있고 $k = O(n)$ 일 때 $\Theta(n)$ 시간으로 정렬하는 방법
- ◆ 아이디어
 - ◆ 값이 x 인 원소에 대해서
 - ◆ x 보다 작은 원소의 개수를 센 후
 - ◆ x 가 출력 배열에 들어갈 위치에 바로 저장한다.

Counting Sort (2)

◆ 입력/출력

- ◆ 입력: 크기 n 인 배열 $A[1..n]$
- ◆ 출력: 크기 n 인 배열 $R[1..n]$

◆ 방법

- ◆ 0부터 k 사이의 값을 저장하는 배열 $C[0..k]$ 선언하고 모든 값들을 0으로 초기화
- ◆ 입력 배열을 scan하면서 그 값이 m 이면 $C[m]$ 값을 1 증가
 - $C[m]$: 값은 입력 배열에서 값이 m 인 원소 개수
- ◆ 배열 $C[0..k]$ 를 scan하면서 각 원소에 대해서 자신보다 작거나 같은 값의 개수를 누적
 - $C[m]$: 입력 배열에서 값이 m 보다 작거나 같은 원소 개수
- ◆ 입력 배열을 **뒤에서부터 앞으로 scan하면서** 원소의 값이 m 이면 출력 배열의 $C[m]$ 위치에 저장하고 $C[m]$ 값을 1 줄인다.
 - $C[m]$ 값을 1 줄여야 값이 m 인 다음 원소를 정렬 결과의 올바른 위치에 넣을 수 있음.

Counting Sort (3)

입력 A

2	5	3	0	2	3	0	3
---	---	---	---	---	---	---	---

임시 C

0	1	2	3	4	5
0	0	0	0	0	0

초기화



0	1	2	3	4	5
2	0	2	3	0	1

개수 측정



0	1	2	3	4	5
2	2	4	7	7	8

개수 누적

입력 A

2	5	3	0	2	3	0	3
---	---	---	---	---	---	---	---

임시 배열 C

0	1	2	3	4	5
2	2	4	7	7	8

출력 B

1	2	3	4	5	6	7	8
						3	



2	2	4	6	7	8
---	---	---	---	---	---

2	5	3	0	2	3	0	3
---	---	---	---	---	---	---	---

0	1	2	3	4	5
2	2	4	6	7	8

1	2	3	4	5	6	7	8
	0					3	



1	2	4	6	7	8
---	---	---	---	---	---

Counting Sort (4)

입력 A

2	5	3	0	2	3	0	3
---	---	---	---	---	---	---	---

임시 배열 C

0	1	2	3	4	5
1	2	4	6	7	8

출력 B

1	2	3	4	5	6	7	8
	0				3	3	



1	2	4	5	7	8
---	---	---	---	---	---

2	5	3	0	2	3	0	3
---	---	---	---	---	---	---	---

0	1	2	3	4	5
2	2	4	5	7	8

1	2	3	4	5	6	7	8
	0		2		3	3	



2	2	3	5	7	8
---	---	---	---	---	---

2	5	3	0	2	3	0	3
---	---	---	---	---	---	---	---

0	1	2	3	4	5
0	2	3	4	7	7

1	2	3	4	5	6	7	8
0	0	2	2	3	3	3	5



0	2	2	4	7	7
---	---	---	---	---	---

Counting Sort (5)

◆ Pseudo Code

COUNTING-SORT(A, B, k)

// B는 출력 배열

```
1  let C[0..k] be a new array
2  for i = 0 to k
3      C[i] = 0
4  for j = 1 to A.length
5      C[A[j]] = C[A[j]] + 1
6  // C[i] now contains the number of elements equal to i.
7  for i = 1 to k
8      C[i] = C[i] + C[i-1]
9  // C[i] now contains the number of elements less than or equal to i
10 for j = A.length downto 1
11     B[C[A[j]]] = A[j]
12     C[A[j]] = C[A[j]] - 1
```

Counting Sort (6)

◆ Time Complexity

- ◆ $\Theta(n + k)$
 - 입력 배열을 읽고 출력 배열에 저장하는 작업: $\Theta(n)$
 - 숫자 k 보다 작거나 같은 원소 개수 찾는 작업: $\Theta(k)$
- ◆ $k = O(n)$ 인 경우: $\Theta(n)$
- ◆ $\Omega(n \lg n)$ 보다 빠름

◆ Stable sort 기법에 해당됨

- ◆ 값이 같은 두 개의 원소 중 입력 배열에서 앞에 있던 원소가 출력 배열에서도 앞에 있음
- ◆ 증명
 - HW#2.P17 (알고리즘 교재 8.2-2)

Counting Sort 손코딩

- ◆ C-style API

- ◆ `void count_sort(int *arr, int size);`

Radix Sort (1)

◆ Radix의 의미

- ◆ [수학] 근, 기수
- ◆ 10진수의 radix는 10
 - $315 = 3 \times 10^2 + 1 \times 10^1 + 5 \times 10^0$

◆ 문제

- ◆ d개 자리(digit)로 표현되는 숫자들을 정렬하라.

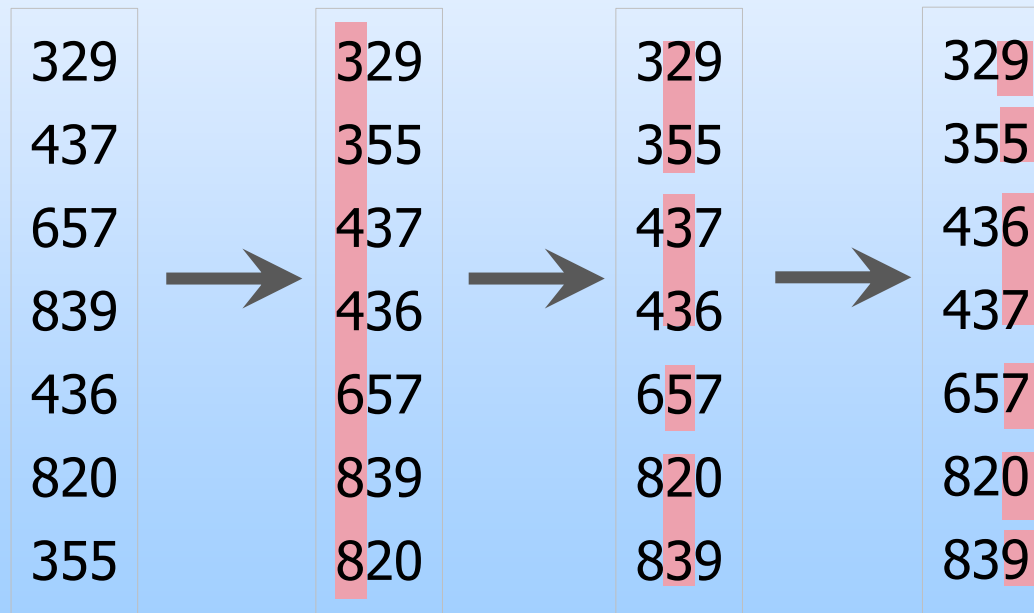
◆ 예제

- ◆ d=3인 10진수 집합 정렬
 - 329, 457, 657, 839, 436, 720, 355
- ◆ (년도, 달, 일)의 tuple 정렬
 - tuple은 세 개 keys로 표현되는 record를 의미
 - (2013, 5, 9), (2012, 12, 10), (2010, 3, 8), (2013, 1, 3)

Radix Sort (2)

◆ 직관적인 방법

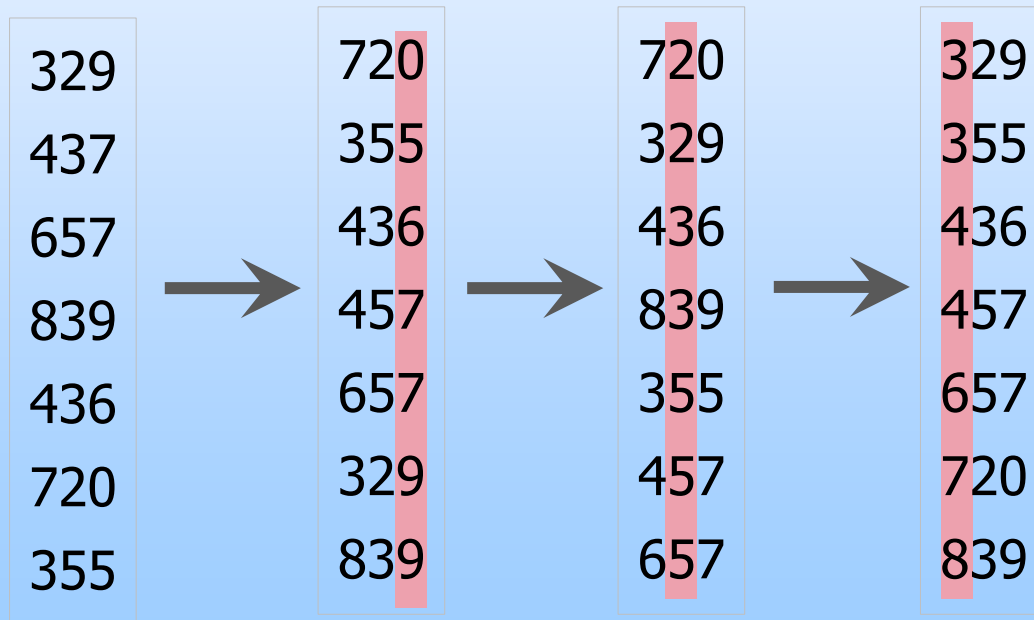
- ◆ 가장 상위 자리의 수부터 비교해 순서를 정한다
- ◆ 가장 상위 자리의 수가 같은 숫자들끼리 모아서 그 다음 상위 자리의 수를 비교한다.
- ◆ 이 과정을 맨 하위 자리까지 반복한다.



- ◆ 단점: 주어진 자리의 수 기준으로 정렬한 상태에서 하위 자리의 수를 추가 비교하기 위해서 자리의 수가 같은 값끼리 취합해야 함.

Radix Sort (3)

- ◆ 가장 낮은 자리의 수부터 비교하는 방법
 - ◆ 가장 낮은 자리의 수를 기준으로 stable sort 적용
 - 예) counting sort
 - ◆ 두 번째 낮은 자리의 수를 기준으로 stable sort 적용
 - ◆ 최상위 자리 기준으로 정렬할 때까지 위 작업을 반복한다.



- ◆ 증명: HW#2.P19 (알고리즘 교재 연습 문제 8.3-3)

Radix Sort (4)

◆ Pseudo code

RADIX-SORT(A, d)

1 for $i = 1$ to d

2 use a stable sort to sort array A on digit i

Radix Sort (5)

◆ Lemma 8.3

- ◆ Given n d -digit numbers in which each digit can take on up to k possible values, RADIX-SORT correctly sorts these numbers in $\Theta(d(n + k))$ time if the stable sort it uses takes $\Theta(n + k)$ time.

◆ 의미

- ◆ k : 10진수인 경우 10
- ◆ d -digit numbers: 100은 3자리 숫자임

◆ 증명

- ◆ Stable sort(예: counting sort)를 1번 수행하는데 $\Theta(n + k)$ 소요되고 이 작업을 d 번 반복하므로 $\Theta(d(n + k))$ 이다.

Radix Sort (6)

◆ Lemma 8.4

- ◆ Given n b -bit numbers and any positive integers $r \leq b$, RADIX-SORT correctly sorts these numbers in $\Theta((b/r)(n + 2^r))$ time if the stable sort it uses takes $\Theta(n + k)$ time for inputs in the range 0 to k .

◆ 의미

- ◆ 32bit word를 8bit 자리의 수 4개로 되어 있다고 볼 경우
 - $b=32, r=8, k = 2^r = 256$ (256진수)
 - $d = b/r = 4$ (256진수의 4자리 숫자)
- ◆ 2^r 진수에서 b/r 자리수 숫자들의 RADIX-SORT 시간

◆ 증명

- ◆ Lemma 8.3과 거의 동일함.

Radix Sort (7)

◆ Time complexity

- ◆ $\Theta((b/r)(n + 2^r))$, $r \leq b$ 일 때
 - $b = O(\lg n)$ 이면
 - $r \approx \lg n$ 로 지정한 경우에 $2^{\lg n} = n$ 이므로
 - $\Theta\left(\left(\frac{b}{r}\right)(n + 2^r)\right) = \Theta(n)$
- ◆ Quicksort(average-time complexity $\Theta(n \lg n)$) 보다 좋음
- ◆ 반면에 constant factor가 quicksort 대비 매우 큼
- ◆ Quicksort의 경우 hardware cache를 좀 더 효율적으로 사용

◆ Space complexity

- ◆ Counting sort 사용 시 in-place 알고리즘이 아님
- ◆ 메모리 용량이 부족한 경우 quicksort 등의 in-place 알고리즘을 사용하는 것이 좋음

Radix Sort 손코딩

- ◆ C-style API

- ◆ `void radix_sort(int *arr, int size, int digitNum);`

Bucket Sort (1)

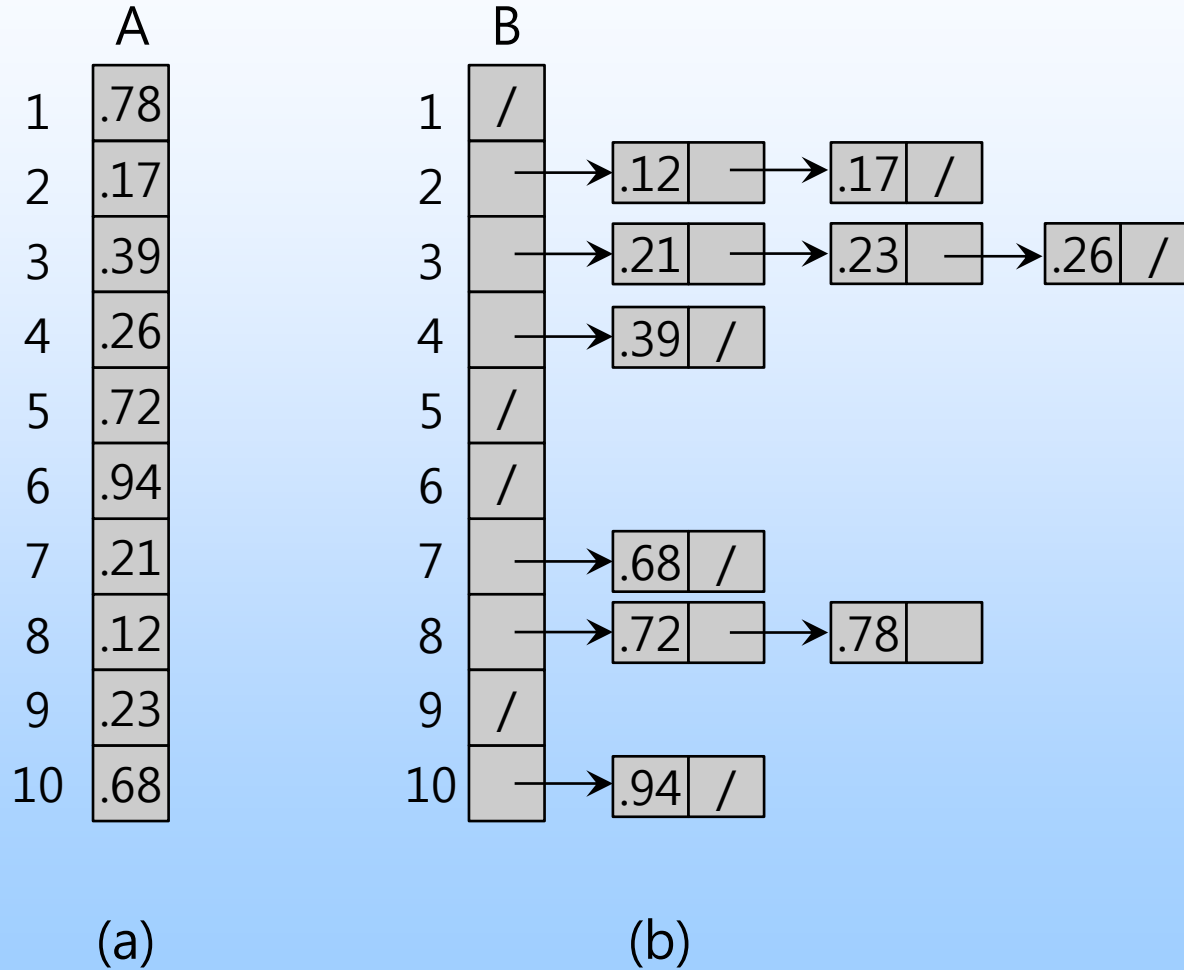
◆ 가정

- ◆ Input이 $[0, 1)$ 의 영역에서 uniform하게 분포되어 있음

◆ 방법

- ◆ $[0, 1)$ 사이의 영역을 동일한 크기로 여러 개의 sub-interval로 분할
 - 각각의 sub-interval을 bucket이라고 부름
- ◆ 각 원소들을 buckets에 넣어줌
- ◆ 각 bucket 내에서 원소들을 정렬
 - Linked list 기반의 insertion sort를 사용

Bucket Sort (2)



Bucket Sort (3)

◆ Pseudo code

BUCKET-SORT(A)

```
1  let  $B[0..n-1]$  be a new array // bucket 용도의 array 선언
2   $n = A.length$ 
3  for  $i = 0$  to  $n - 1$ 
4      make  $B[i]$  an empty list // bucket 초기화
5  for  $i = 1$  to  $n$ 
6      insert  $A[i]$  into list  $B[nA[i]]$  //  $[0..1) \rightarrow [0..n)$  변환 후 배열에 저장
7  for  $i = 0$  to  $n - 1$ 
8      sort list  $B[i]$  with insertion sort
9  concatenate the list  $B[0], B[1], \dots, B[n-1]$  together in order
```

Bucket Sort (4)

◆ Time Complexity

$$T(n) = \Theta(n) + \sum_{i=0}^{n-1} O(n_i^2)$$

◆ Average-case running time

- ◆ 입력 분포에 대한 기대값: $E[T(n)]$

$$\begin{aligned} E[T(n)] &= E \left[\Theta(n) + \sum_{i=0}^{n-1} O(n_i^2) \right] \\ &= \Theta(n) + \sum_{i=0}^{n-1} O(E[n_i^2]) \quad , \text{여기서 } E[n_i^2] \text{는 constant} \\ &= \Theta(n) \end{aligned}$$

코딩 과제 HW#2.C (4)

◆ HW#2.C5

- ◆ Counting sort 구현

◆ HW#2.C6

- ◆ Radix sort 구현

HW#2.P (4)

- ◆ HW#2.P16
 - ◆ 알고리즘 교재 연습 문제 8.2-1
- ◆ HW#2.P17
 - ◆ 알고리즘 교재 연습 문제 8.2-2
- ◆ HW#2.P18
 - ◆ 알고리즘 교재 연습 문제 8.3-1
- ◆ HW#2.P19
 - ◆ 알고리즘 교재 연습 문제 8.3-3
- ◆ HW#2.P20
 - ◆ 알고리즘 교재 연습 문제 8.4-4

목 차

- ◆ Heapsort (Chapter 6)
- ◆ Quicksort (Chapter 7)
- ◆ Sorting in Linear Time (Chapter 8)
- ◆ Medians and Order Statistics (Chapter 9)

용어 정리

- ◆ k -th order statistic of a set of n elements
 - ◆ k -th 번째 작은 원소
- ◆ minimum
 - ◆ The first order statistic ($k = 1$)
- ◆ maximum
 - ◆ The n -th order statistic ($k = n$)
- ◆ median
 - ◆ 중간점에 해당
 - ◆ Lower median = $\left\lfloor \frac{n+1}{2} \right\rfloor$
 - ◆ Upper median = $\left\lceil \frac{n+1}{2} \right\rceil$

Selection Problem 정의

◆ Input

- ◆ A set of n (distinct) numbers and an integer k , with $1 \leq k \leq n$

◆ Output

- ◆ The element $x \in A$ that is larger than exactly $k - 1$ other elements of A .

Minimum & Maximum (1)

- ◆ Minimum을 찾기 위한 최소 비교 횟수
 - ◆ $n - 1$
- ◆ Maximum을 찾기 위한 최소 비교 횟수
 - ◆ $n - 1$
- ◆ Minimum과 maximum을 동시에 찾기 위한 비교 횟수
 - ◆ $3\lfloor n/2 \rfloor$ 이내
 - ◆ 핵심 아이디어
 - 비교 과정에서 중간 상태까지의 최대값과 최소값을 동시에 유지
 - 다른 2개 원소를 비교해서 큰 값과 작은 값 추출
 - 작은 값과 최소값 비교, 큰 값과 최대값 비교로 최소값, 최대값 갱신

Minimum & Maximum (2)

- ◆ $3\lfloor n/2 \rfloor$ 이내의 비교로 minimum/maximum을 동시에 찾는 방법
 - ◆ n 이 홀수일 때
 - 1개 값을 최대/최소값으로 동시 지정
 - 나머지 원소들을 2개씩 묶어서 처리.
 - 총 $\lfloor n/2 \rfloor$ 번 수행 \rightarrow 매번 3번의 비교 $\rightarrow 3\lfloor n/2 \rfloor$
 - ◆ n 이 짝수일 때
 - 원소 2개를 비교해서 (최소, 최대)를 구함
 - 나머지 원소들을 2개씩 묶어서 처리
 - 초기에 두 개 원소를 1번 비교 후 2개씩 처리 작업을 $(n - 2)/2$ 번 수행했으므로 $1 + 3(n - 2)/2 = 3n/2 - 2$
 - ◆ 따라서, 최대 $3\lfloor n/2 \rfloor$ 이내로 최소값, 최대값 추출

두 번째로 작은 값 찾기

◆ Theorem

- ◆ n 개의 원소 중 두 번째로 작은 값은 worst case에 $n + \lceil \lg n \rceil - 2$ 횟수 비교해서 찾을 수 있다.

◆ 증명

- ◆ HW#2.P23 (알고리즘 교재 연습문제 9.1-1)
- ◆ 힌트1: 최소값 찾기
- ◆ 힌트2: 토너먼트 트리

Selection in expected linear time (1)

◆ 목표

- ◆ 주어진 n 개의 서로 다른 원소 중 k 번째로 작은 원소를 expected running time $\Theta(n)$ 에 찾는 방법

◆ 아이디어

- ◆ Randomized quicksort를 응용
- ◆ Pivot의 최종 위치와 k 를 비교
 - k 가 pivot의 최종 위치보다 작다면 pivot보다 작은 값 중 하나가 k 번째 원소가 됨
 - k 가 pivot의 최종 위치보다 크다면 pivot보다 큰 값 중 하나가 k 번째 원소가 됨

k번째 작은 원소 찾기 손코딩

◆ C-style API

- ◆ `void selectKth(int *arr, int first, int last, int kth);`
 - `randomized_partition()`함수는 있다고 가정

Selection in expected linear time (2)

◆ Pseudo Code

```
RANDOMIZED-SELECT(A, first, last, k) // [first..last] 에서 k번째 찾기.  $k \geq 1$ .
1   if first == last           // 이 코드에서는  $first \leq k \leq last$  검사 누락되어 있음.
2       return A[first]       // i 번째를 찾았으므로 return.
3   posOfPivot = RANDOMIZED-PARTITION(A, first, last)
4   pivotOrder = posOfPivot - first + 1 // first로부터의 거리 계산. 입력이
//A[1..n]라서 "+1"이 있음. 예를 들어 posOfPivot == first라면 pivotOrder = 1.
5   if k == pivotOrder
6       return A[pivotOrder]    // k 번째를 찾았으므로 return
7   else if k < pivotOrder      // 작은쪽에서 찾기
8       return RANDOMIZED-SELECT(A, first, posOfPivot - 1, pivotOrder)
9   else                        // 큰 쪽에서 찾기. 찾고자 하는 순위 감소.
10      return RANDOMIZED-SELECT(A, posOfPivot + 1, last, k - pivotOrder)
```

// 호출하는 곳

value = RANDOMIZED-SELECT(A, 1, n, k) // A[1..n]에서 $k(\geq 1)$ 번째 찾기

Selection in expected linear time (3)

◆ Time Complexity

- ◆ Expected running time: $\Theta(n)$
- ◆ 상세한 증명은 알고리즘 교재 217~219 페이지

◆ 직관적인 증명

- ◆ RANDOMIZED-PARTITION 소요 시간: $\Theta(n)$
- ◆ Pivot이 정해졌을 때
 - k번째 원소를 찾았으면 종료
 - k번째 원소를 찾지 못했다면 작은 쪽 그룹 혹은 큰 쪽 그룹에서 k번째 원소를 찾으므로 나머지 한 쪽은 더 이상 볼 필요 없음
- ◆ Partition할 때마다 평균적으로 $n/2$ 만큼 고려 대상에서 제외된다면 partition에서의 비교 횟수는 $n \rightarrow \frac{n}{2} \rightarrow \frac{n}{4} \dots \rightarrow n/2^k$ 로 줄어든다.
- ◆ 총 비교 횟수:

$$\sum_{k=0}^{\lg n} n/2^k < \sum_{k=0}^{\infty} n/2^k = 2n = \Theta(n)$$

코딩 과제 HW#2.C (5)

◆ HW#2.C7

- ◆ k번째 원소를 찾는 $O(n)$ expected running time 방법 구현

Selection in worst-case linear time (1)

◆ 목표

- ◆ 주어진 n 개의 서로 다른 원소 중 k 번째로 작은 원소를 worst case에 $O(n)$ 시간에 찾는 방법

Selection in worst-case linear time (1)

◆ 방법

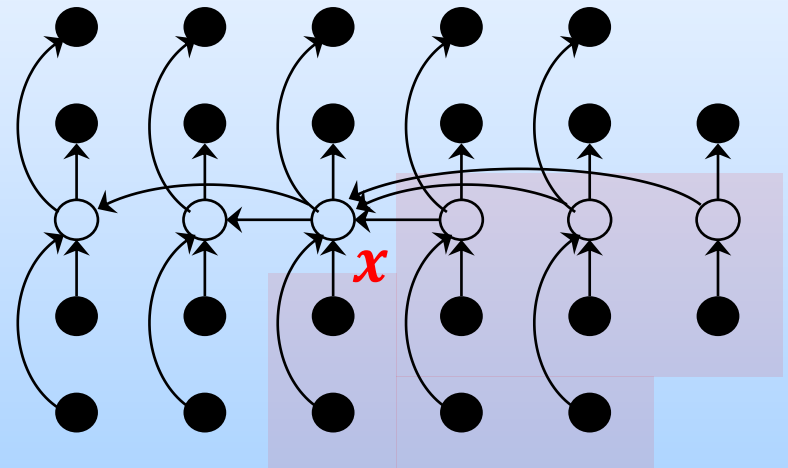
- ◆ 5개 원소로 이루어진 그룹 구성
- ◆ 각각의 그룹에서 median 추출
- ◆ 추출된 median들에서 다시 median of medians 추출 (그림에서 x)
- ◆ 화살표 $b \leftarrow a$ 는 $b < a$ 를 의미

- 그림에서 x 왼쪽 위 $< x$
- 그림에서 x 오른쪽 아래 $> x$
- 그 외는 x 와의 대소 관계 모름

- ◆ x 오른쪽 아래 원소 최소 개수

$$3 \left(\left\lfloor \frac{1}{2} \left\lceil \frac{n}{5} \right\rceil \right\rfloor - 2 \right) \geq \frac{3n}{10} - 6$$

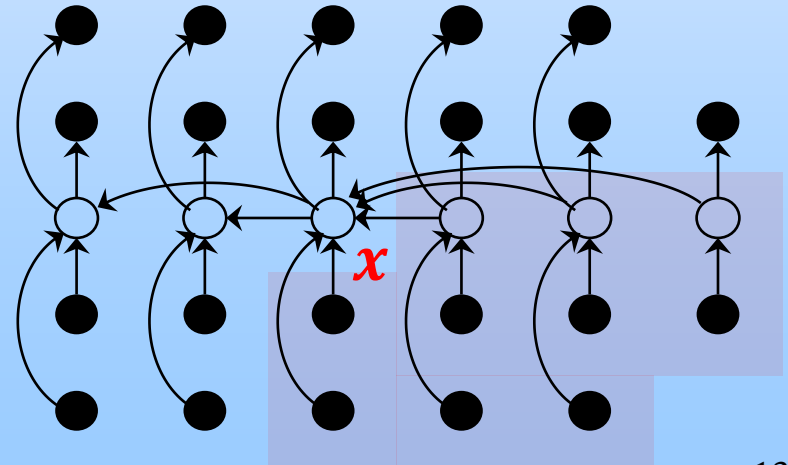
- -2는 x 를 포함하는 그룹과 맨 마지막 그룹을 포함하지 않음을 의미
- ◆ x 왼쪽 위 원소 개수
 - $3n/10 - 6$ 보다 많음



Selection in worst-case linear time (2)

◆ 방법 (cont)

- ◆ Median of medians x 를 기준으로 partition 수행해서 median of medians x 가 몇 번째 값인지 확인
- ◆ Median of medians x 가 k 번째보다 크다면
 - x 의 오른쪽 아래 영역에 있는 숫자는 k 번째일 수 없음
- ◆ Median of medians x 가 k 번째보다 작다면
 - x 의 왼쪽 위 영역에 있는 숫자는 k 번째일 수 없음
- ◆ k 번째일 수 없는 원소들을 제외하고 나머지 원소들을 대상으로 recursive 방법으로 진행



Selection in worst-case linear time (3)

◆ Time Complexity

- ◆ $T(n) = T(\lceil n/5 \rceil) + T(7n/10 + 6) + O(n)$
 - $T(\lceil n/5 \rceil)$: median of medians 찾는 시간
 - $T(7n/10 + 6)$: $n - (3n/10 - 6)$ 에서 k번째 원소 찾는 시간
 - $O(n)$: partition 시간
- ◆ Substitution method로 풀면 $T(n) = O(n)$
 - 풀이 과정은 교재 참고

◆ 의미

- ◆ k번째 원소를 구하기 위해서 비교 기반의 sort를 사용할 경우
 - $\Omega(n \lg n)$
- ◆ Linear-time selection algorithms을 사용할 경우
 - $O(n)$
- ◆ k번째 원소를 구하기 위해서 sort를 사용하는 것은 비효율적임

HW#2.P (5)

- ◆ HW#2.P21
 - ◆ 알고리즘 교재 연습 문제 9.3-8
- ◆ HW#2.P22
 - ◆ 알고리즘 교재 연습 문제 9.3-9
- ◆ HW#2.P23
 - ◆ 알고리즘 교재 연습 문제 9.1-1