

实验四 实现多 Cache 一致性模拟器

PB13011079 杨智

实验目的

1. 加深对多Cache一致性的理解；
 2. 进一步掌握解决多Cache一致性监听协议或（和）目录协议的基本思想；
 3. 掌握在各种情况下，监听协议或（和）目录协议是如何工作的。能给出要进行什么样的操作以及状态的变化情况。
-

实验环境

监听法：

操作系统： mac osx 10.10
IDE： xcode 6.4
编译器： clang 7.0
界面： Qt creator 4.0.1 + Qt 5.6.1

目录法：

（平时都是用mac的，但是mac上没有c#，所以只好在windows上做）
操作系统： windows 10
IDE： Visual studio 2015 community
语言： C#

实验要求

设计与实现一个多 Cache 一致性模拟器

1. 基本要求，必须要完成：
 - a. 你可以选择完成监听协议或者目录协议中的一种。
 - b. 模拟器可配置cache 的个数、cache 块的大小、cache 映射方式等。
2. 较高要求：
 - a. 两种协议都完成。
 - b. 具有友好的操作界面及展示，如带有界面的动画显示。
3. 模拟器完成之后，请参照表1或表2填写和回答相关问题。

4. 实验需要提交的内容包括：
- a. 实验源代码
 - b. 实验最终的可执行文件
 - c. 实验报告（包括设计思想、实验分析结论等）

实现的要求

监听法和目录法都实现了，同时目录法可以选择**Cache**的映射方式，支持简单的动画效果

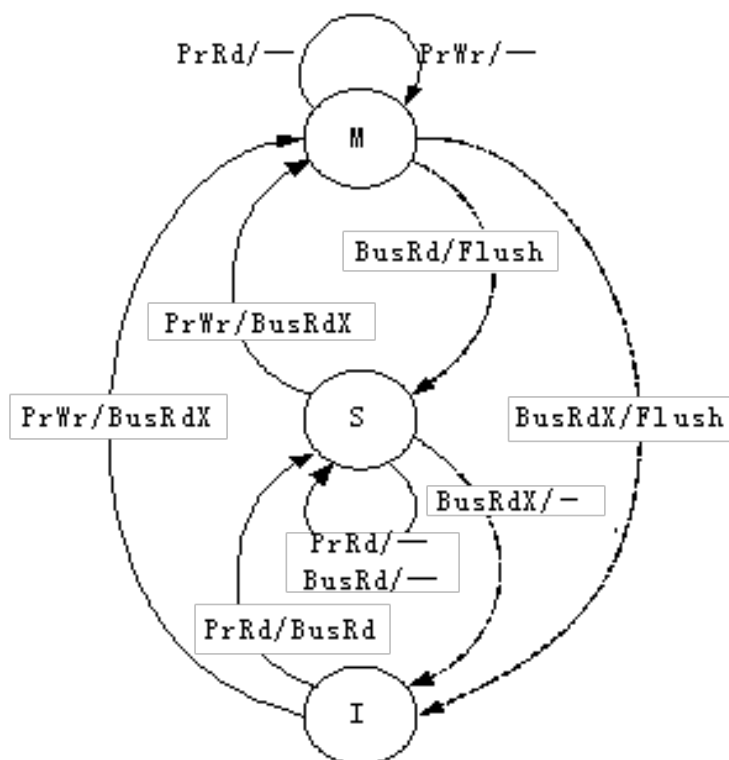
监听协议

所进行的访问	是否发生了替换？	是否发生了写回？	监听协议所进行的操作
CPU A 读第5块	否	否	CPU A读第5块不命中，在总线上放read miss信号，之后第5块从存储器传送到Cache A 1，Cache A 1设为shared
CPU B 读第5块	否	否	CPU B读第5块不命中，在总线上放read miss信号，之后第5块从存储器传送到Cache B 1，Cache B 1设为shared
CPU C 读第5块	否	否	CPU C读第5块不命中，在总线上放read miss信号，之后第5块从存储器传送到Cache C 1，Cache C 1设为shared
CPU B 写第5块	是	否	CPU B写命中，在总线上放invalid信号，把其他Cache中的相应的块设为invalid，把本Cache中的相应的块设为exclusive
CPU D 读第5块	否	是	CPU D读不命中，在总线上放read miss信号，CPU B收到这个信号之后Flush，把该块从Cache B传送到Cache D，同时把这个块都设为shared
CPU B 写第21块	是	否	CPU B写不命中，在总线上放write miss信号，从mem中读入该块，把本Cache中的相应的块设为exclusive

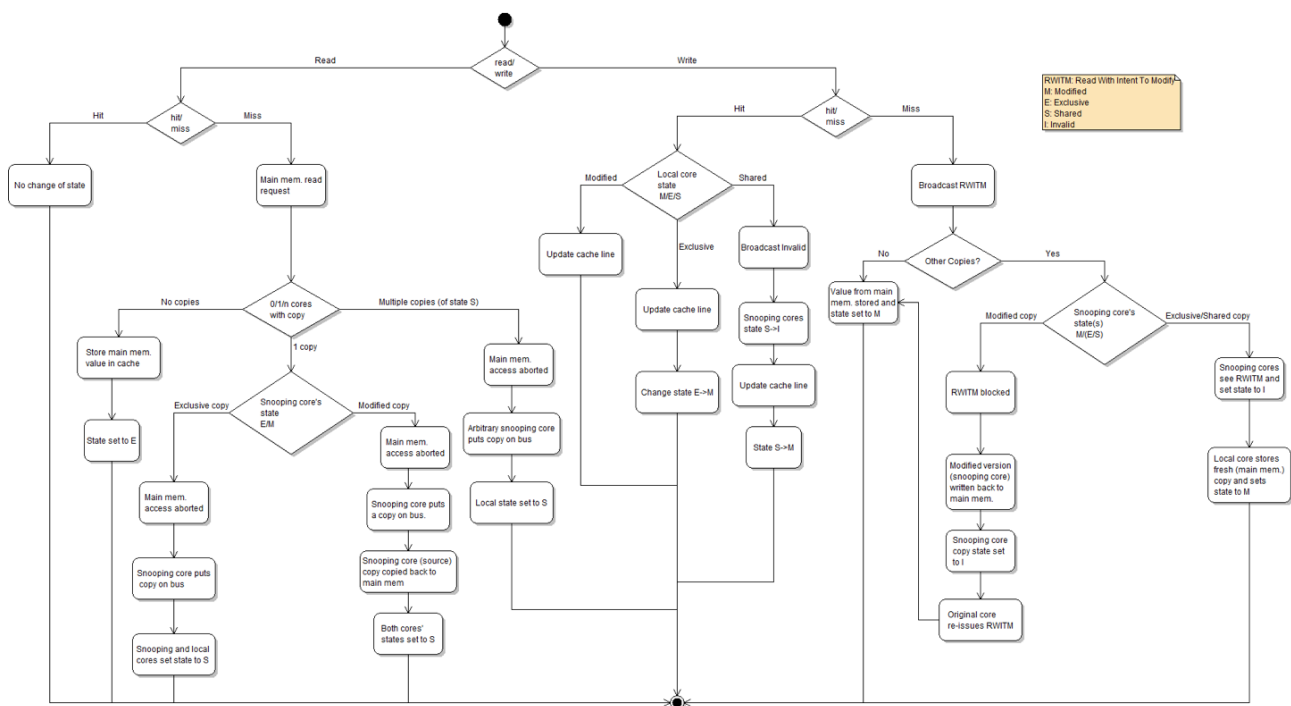
CPU A 写第23块	否	否	CPU A写不命中，在总线上放write miss信号，从mem中读入该块，把本Cache中的相应的块设为exclusive
CPU C 写第23块	否	是	CPU C写不命中，在总线上放write miss信号，Cache A收到这个信号之后Flush，该块从Cache A传送到Cache C，Cache C中该块都设为exclusive，Cache A中该块设为invalid
CPU B 读第29块	是	是	CPU B读第29块不命中，在总线上放read miss信号，之后第29块从存储器传送到Cache B，原本在Cache B 1的块被替换Bing写回，Cache B 1设为shared
CPU B 写第5块	是	否	CPU B写不命中，在总线上放write miss信号，从mem中得到该块，并设为exclusive，原本在这个位置的块被替换；而在Cache中，缓存的第5块被置为invalid

根据上述结果，画出相关的状态转换图。

（我没懂这个是什么意思，是画MSI协议的状态转移图吗？还是画上面这个表的状态转移？）



M: 修改过
 S: 共享
 I: 无效
 PrRd: 处理器读
 PrWr: 处理器写
 BusRd: 总线读
 BusRdX: 总线互斥读
 Flush: 高速缓存中数据块放到总线上
 ———> 处理器发起的事务
 - - - -> 总线侦听器发起的事务



目录协议

所进行的访问	目录协议所进行的操作
CPU A 读第6块	1. 读;2.不命中;3 本地:向宿主结点发读不命中(A, 6)消息; 4.宿主: 把数据 块送给本地结点; 5.共享集合为: {A}
CPU B读第6块	1. 读; 2.不命中; 3. 本地:向宿主结点发读不命中(B, 6)消息; 4. 宿主: 把数据块发送给本地结点; 5.共享集合为: {A}+{B}
CPU D 读第6块	1. 读; 2.不命中; 3. 本地:向宿主结点发读不命中(D, 6)消息; 4. 宿主: 把数据块发送给本地结点; 5.共享集合为: {A, B}+{D}
CPU B 写第6块	1. 写; 2.命中; 3. 本地:向宿主结点发写命中(B, 6)消息, 宿主: 向远程结 点 A 发作废 (6) 消息, 宿主: 向远程结点 D 发作废 (6) 消息; 4.共享集 合为: {B}
CPU C 读第6块	1 读; 2.不命中; 3. 本地:向宿主结点发读不命中(C, 6)消息; 4. 宿主: 给远程结点发取数据块 (6) 的消息; 5.远程: 把数据块送给宿 主结点; 6.宿主: 把数据块送给本地结点; 7.共享集合为: {B}+{C}

CPU D写第20块	1. 写; 2.不命中; 3. 本地:向宿主结点发写不命中(D, 20)消息; 4. 宿主: 把数据块发送给本地结点; 5.共享集合为: {D}
CPU A写第20块	1. 写; 2.不命中; 3. 本地:向宿主结点发写不命中(A, 20)消息; 4. 宿主: 给远程结点发送取并作废 (20) 消息; 5.远程: 把数据块送给宿主结点把 Cache 中的该块作废; 6.宿主: 把数据块送给本地结点; 7.共享集合为: {A}
CPU D写第6块	1. 写; 2.不命中; 3. 本地:向宿主结点发写不命中(D, 6)消息; 4.宿主: 向 远程结点发作废 (6) 消息; 5.宿主: 向远程结点发作废 (6) 消息; 6.宿主: 把数据块送给本地结点; 7.共享集合为: {D}
CPU A 读第12块	1. 写; 2.不命中; 3.本地: 向被替换块的宿主结点发写回并修改共享集 (A, 20) 消息; 4.本地: 向宿主结点发写不命中 (A, 20) 消息; 5.宿主: 把数据 块送给本地结点; 6.共享集合为: {A}

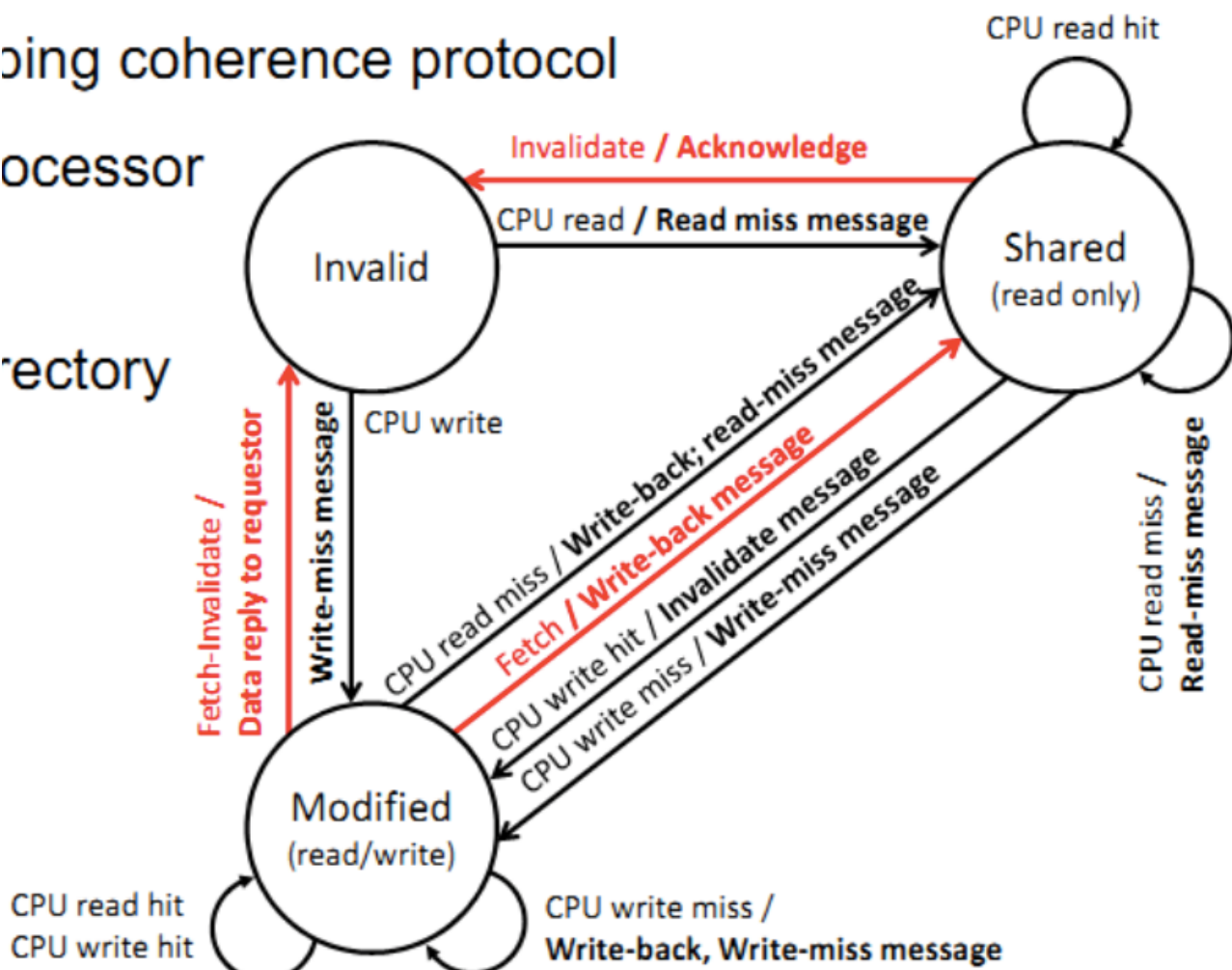
根据上述结果，画出相关的状态转换图。

local cache 状态转移图

ing coherence protocol

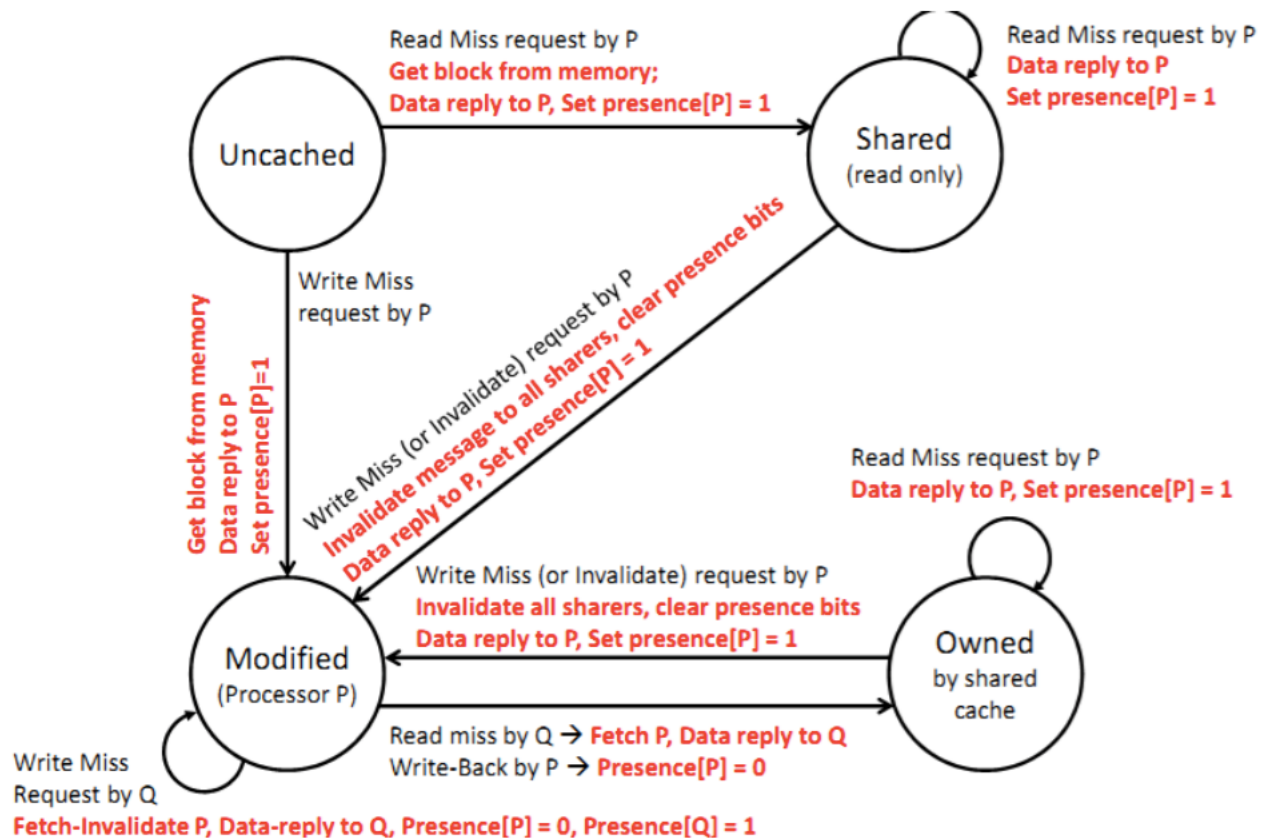
rocessor

ectory



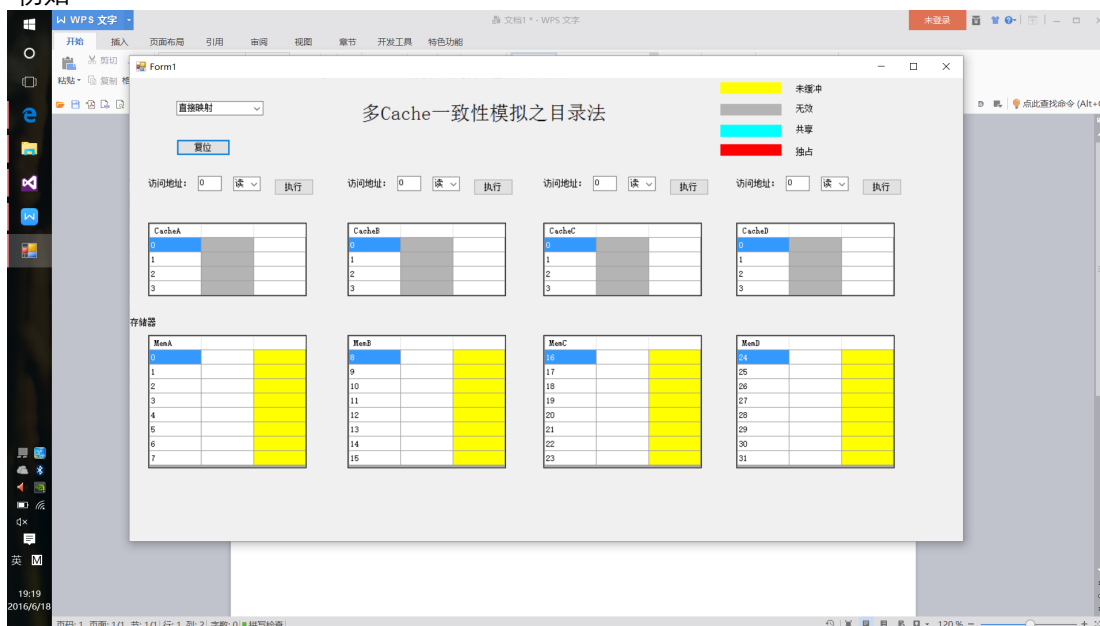
Directory 状态转移图

MOSI State Diagram for Directory

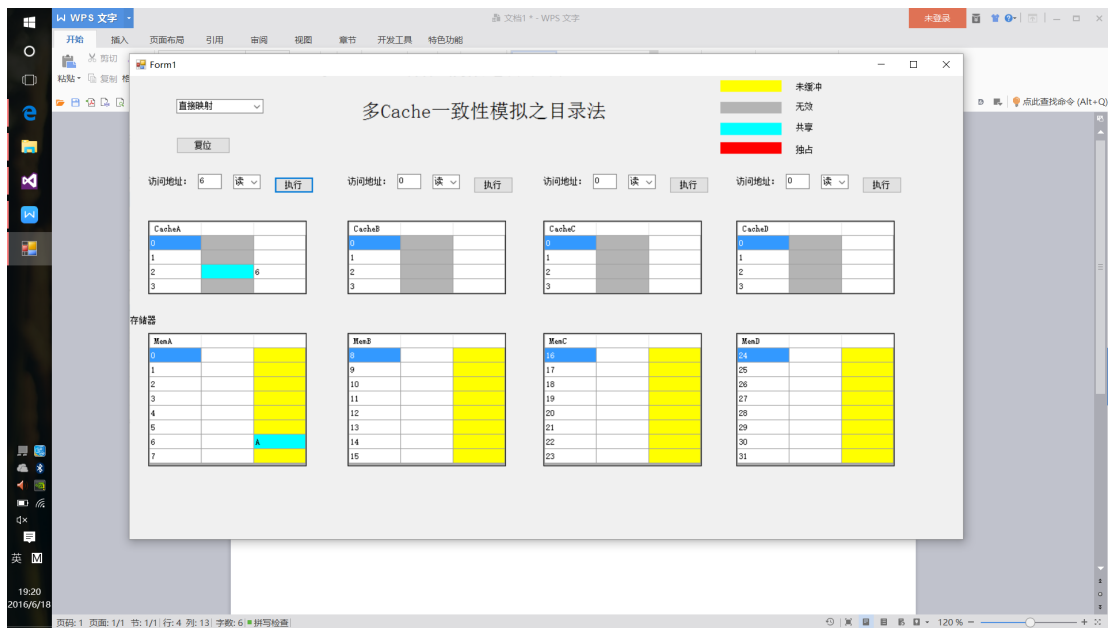


实验截图

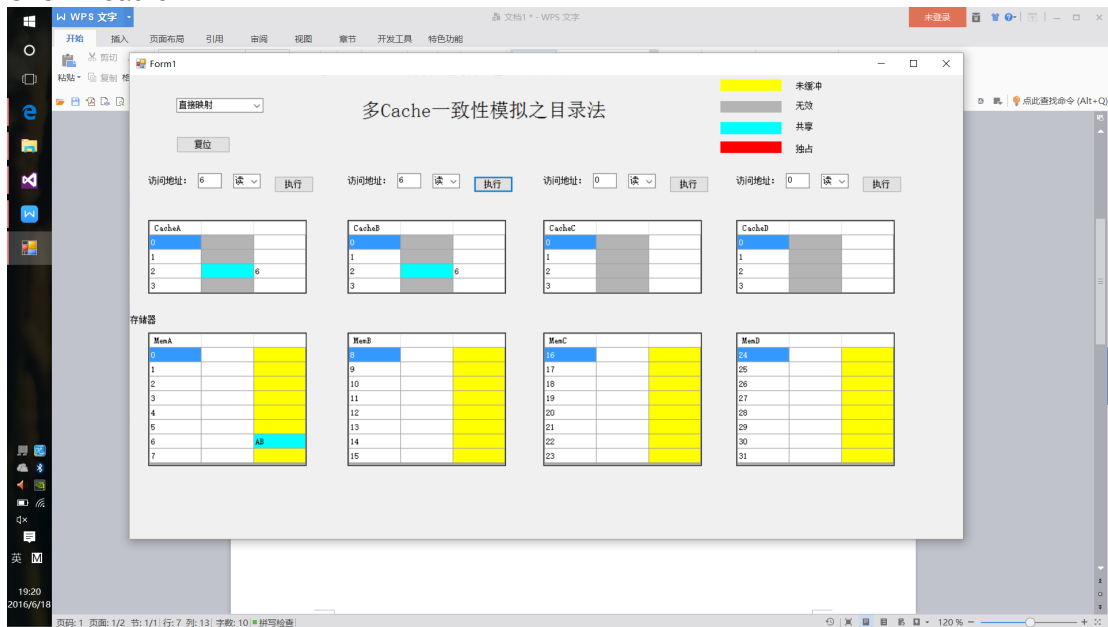
初始



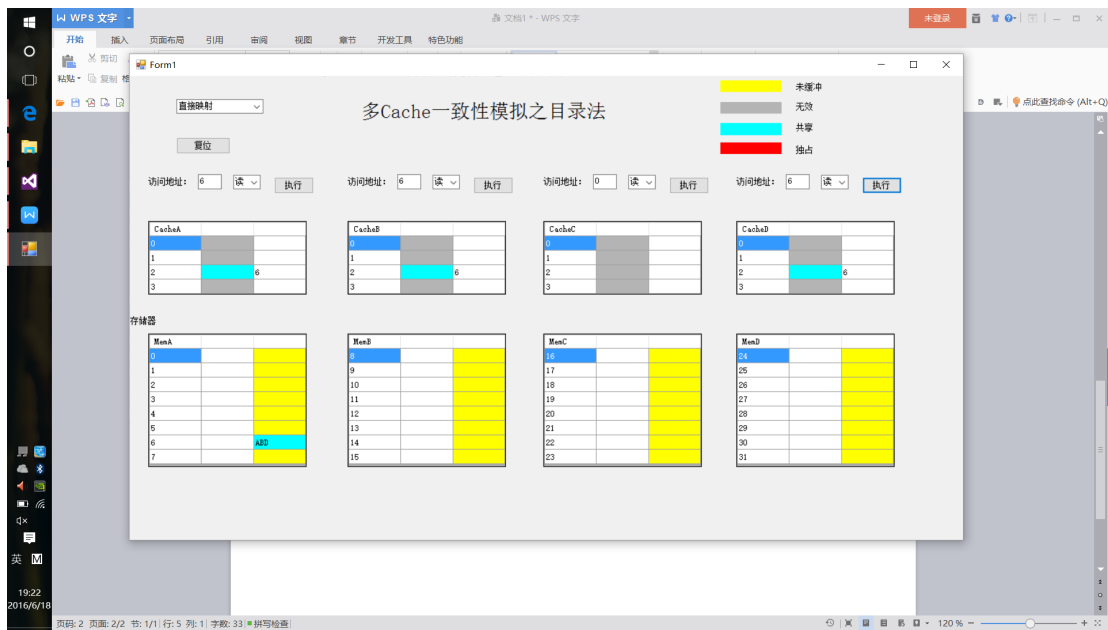
CPU A read 6



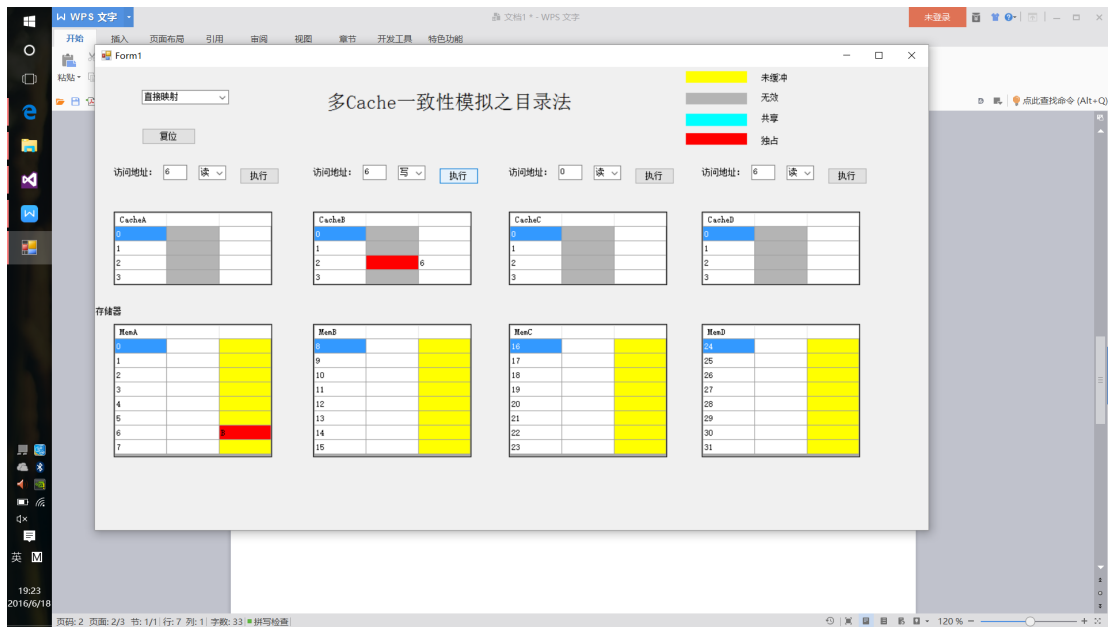
CPU B read 6



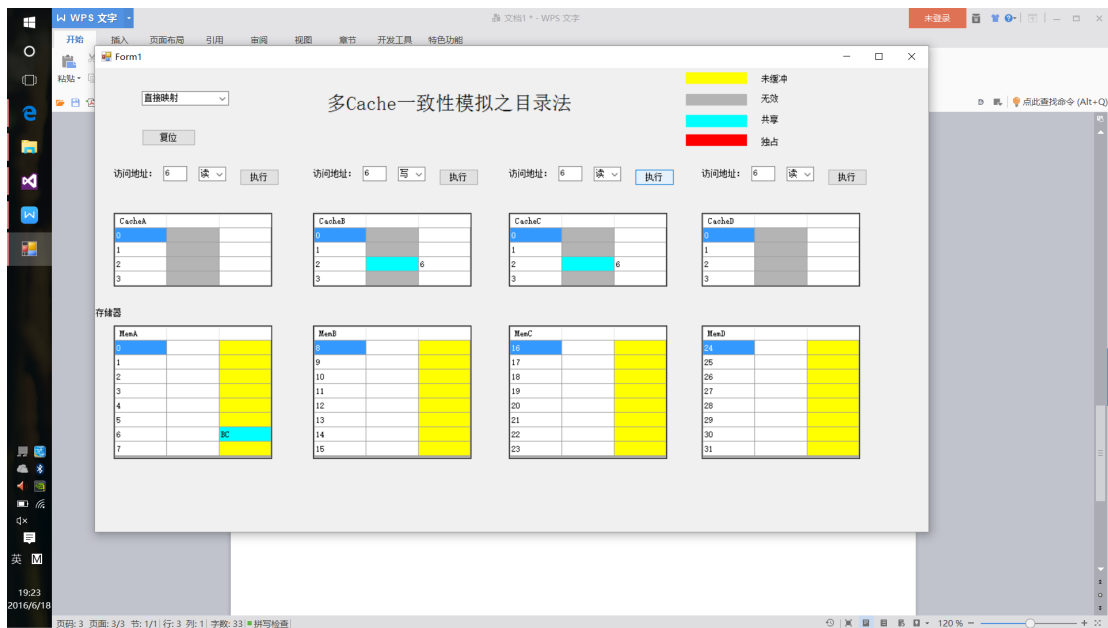
CPU D read 6



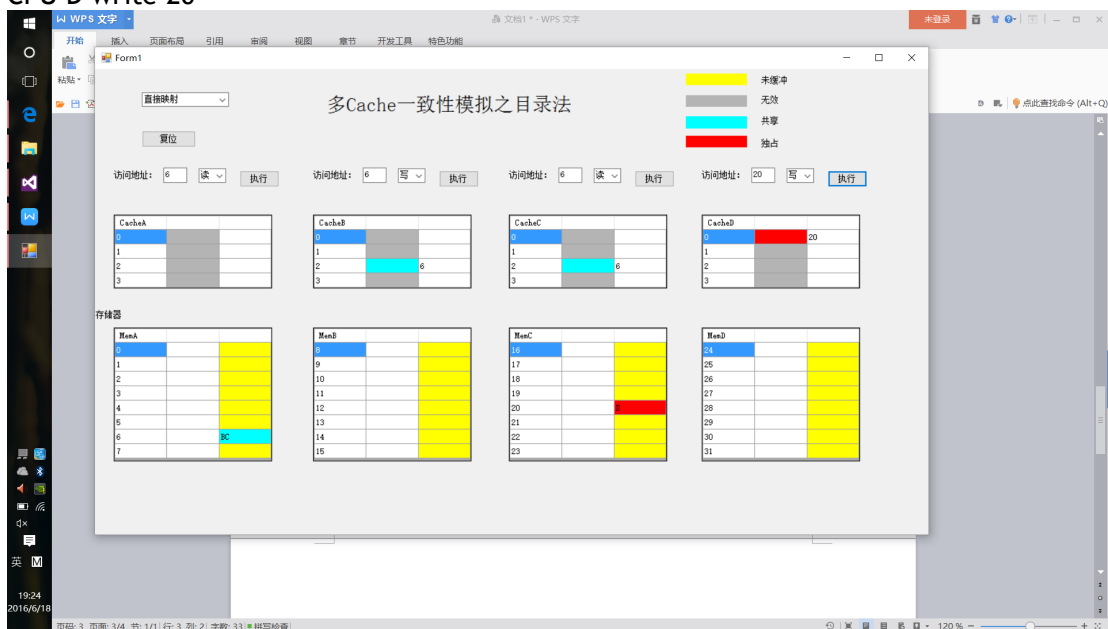
CPU B write 6



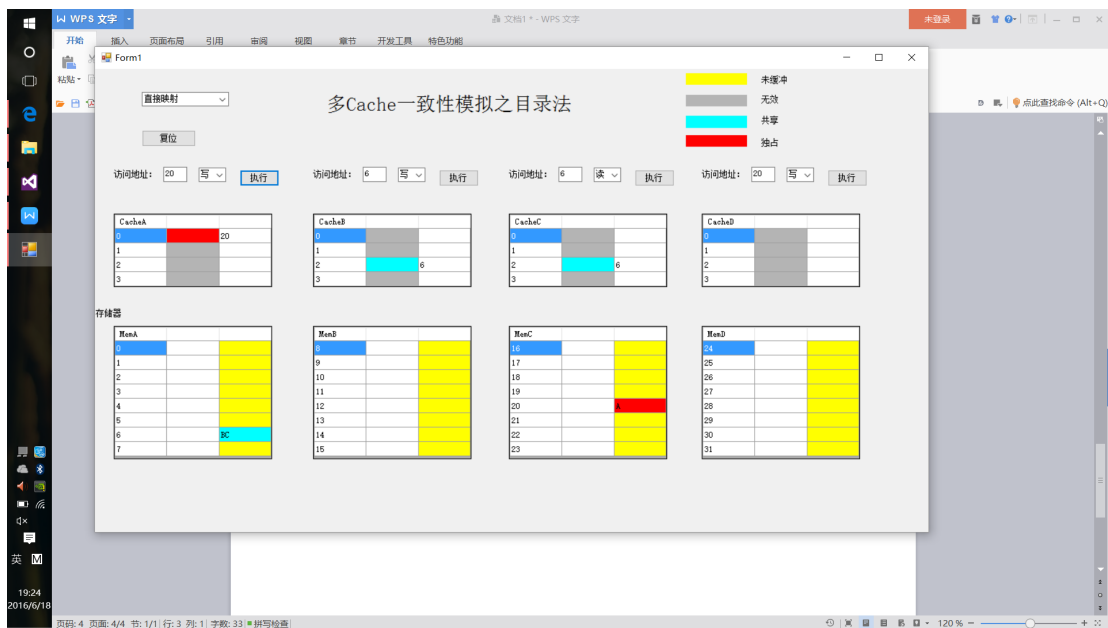
CPU C read 6



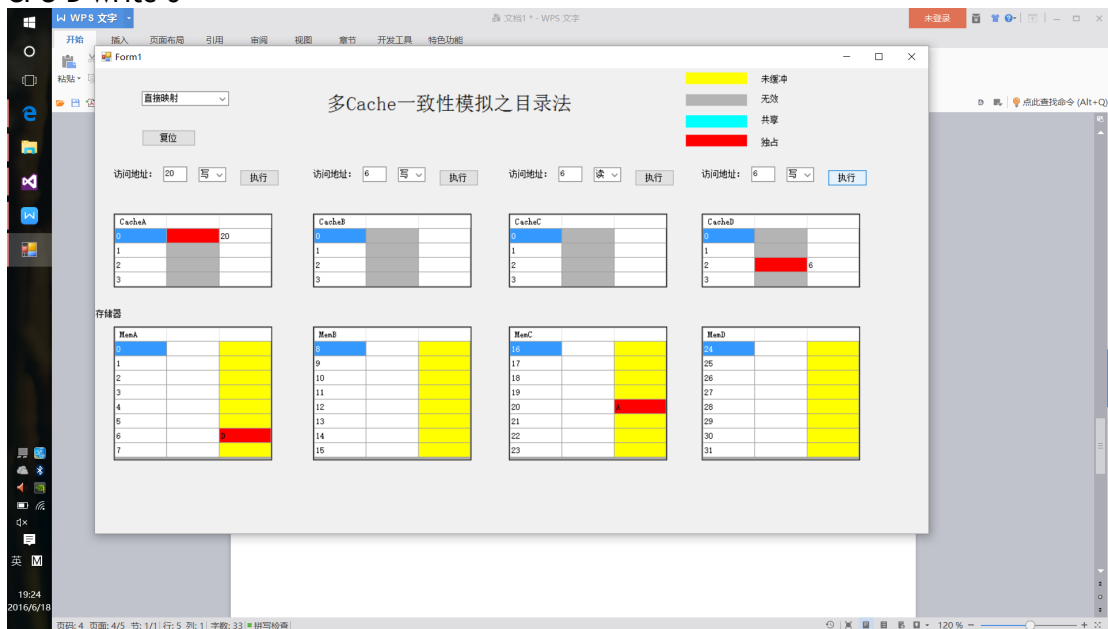
CPU D write 20



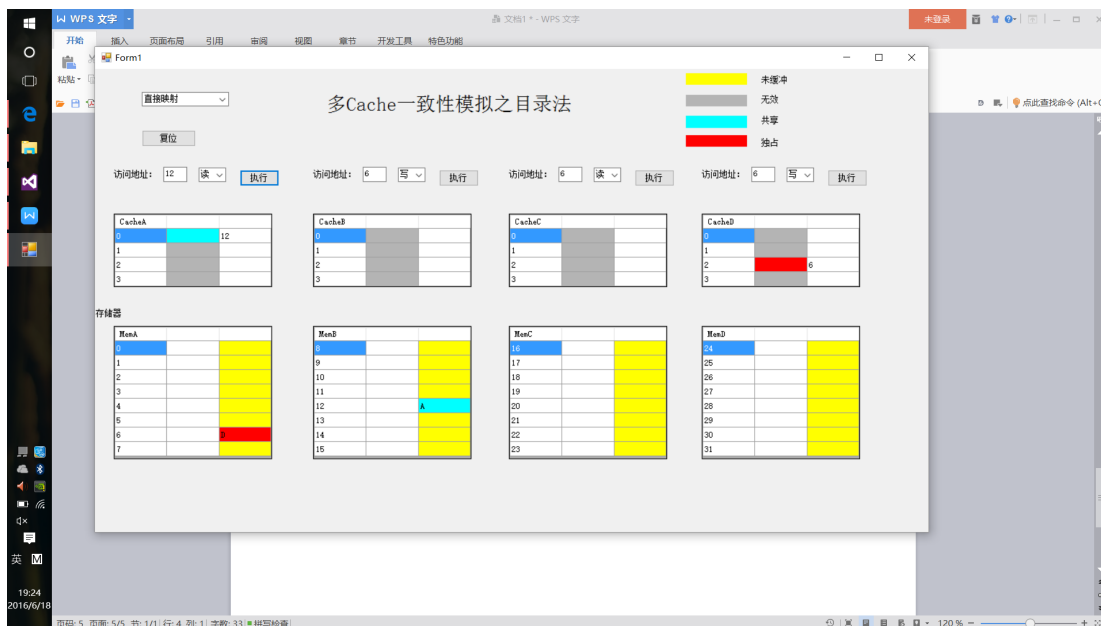
CPU A write 20



CPU D write 6



CPU A read 12



设计思想

设计思路即目录法和监听法的原理，在上面就画了状态转移图，按着这个状态转移图就可以用编程语言实现一个自动状态机。这里不赘述。

实验总结

通过这次实验我了解了目录法和监听法的基本原理。通过这两种协议，我们可以实现Cache的一致性，实现多CPU、Cache的协同工作。

实验结论

监听法和目录法都可以很好地维护**Cache**一致性。
