实验名称 矩阵乘法

一. 实验内容:

问题描述:

给定两个方阵A,B,计算其乘积C

输入:

第一行,一个整数n:输入方阵的阶数

后面2n行,每行n个单精度浮点数,前n行表示A,后n行表示B

输出:

n行,每行n个双精度浮点数,表示矩阵C=AB

要求:测试n=500, 1000, 5000时的实验性能

提示: MPI实现请使用cannon乘法或者fox乘法。CUDA实现需要分块处理,而且最好多利用特殊存储

器。

二. 实验环境:

操作系统: ubuntu 16.04 LTS 64bit

编译器: gcc 5.3.1 (for openmp)

nvcc 7.5.17 (for cuda)

CPU: Intel i7-4720HQ CPU @ 2.60GHz * 8

GPU: NVIDIA GTX965M 2G GDDR5

memory: 8GB DDR3L

三.实现步骤:

1. OpenMP

```
#include <omp.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <time.h>
#define NUM THREAD 1
#define DEBUG 0
int main (int argc, char *argv[])
  int i, j, k;
  double wtime;
  int chunk = 10;
  int scale = atoi(argv[1]);
  float** a = (float**)malloc(sizeof(float*) * scale);
  for (i = 0; i < scale; i++)
     a[i] = (float*)malloc(sizeof(float) * scale);
  float** b = (float**)malloc(sizeof(float*) * scale);
  for (i = 0; i < scale; i++)
```

```
b[i] = (float*)malloc(sizeof(float) * scale);
  float** c = (float**)malloc(sizeof(float*) * scale);
  for (i = 0; i < scale; i++)
     c[i] = (float*)malloc(sizeof(float) * scale);
  wtime = omp_get_wtime();
  #pragma omp parallel shared(a,b,c,scale,chunk) private(i,j,k) num_threads(NUM_THREAD)
     srand(time(0));
     #pragma omp for schedule (static, chunk)
     for (i=0; i<scale; i++)
        for (j=0; j<scale; j++)
          a[i][j] = rand() / 1000;
     #pragma omp for schedule (static, chunk)
     for (i=0; i < scale; i++)
        for (j=0; j<scale; j++)
          b[i][j]= rand() / 1000;
     #pragma omp for schedule (static, chunk)
     for (i=0; i < scale; i++)
        for (j=0; j<scale; j++)
          c[i][i]= 0;
     #pragma omp for schedule (static, chunk)
     for (i=0; i<scale; i++)
        for(j=0; j<scale; j++)
          for (k=0; k < scale; k++)
             c[i][j] += a[i][k] * b[k][j];
     }
  }
  wtime = omp_get_wtime() - wtime;
  printf("time: %lf s\n", wtime);
  if (DEBUG)
  {
     for (i = 0; i < scale; i++)
        for (j = 0; j < scale; j++)
          printf("%f", c[i][j]);
        printf("\n");
     }
  }
  return 0;
}
2. CUDA
   // matrix multiplication
   // CA LAB4
   #include<stdio.h>
   #include<iostream>
   #include<cstdlib>
   #include<time.h>
   #include<cuda.h>
```

```
#define TILE WIDTH 32
#define DEBUG 0
using namespace std;
void print(float *A, int n, int m)
 for (int i = 0; i < n; i++)
      for (int j = 0; j < m; j++)
      cout << A[n*i+j] << " ";
      cout << endl;
}
void init matrix (float *mat, float value, int n, int m)
int size = n * m;
 for (int i = 0; i < size; i++)
      mat[i] = value;
void multMatrixSeq (float *mA, float *mB, float *mC, int n, int m, int o)
 for (int i = 0; i < n; i++)
      for (int j = 0; j < 0; j++)
           float sum = 0;
           for (int k = 0; k < m; k++)
                sum += mA[m*i+k] * mB[o*k+j];
           mC[o*i+j] = sum;
      }
}
}
  global void CU multMatrixThread (float *mA, float *mB, float *mC, int n, int m, int o)
 int row = blockIdx.y * blockDim.y + threadIdx.y;
 int col = blockIdx.x * blockDim.x + threadIdx.x;
 if ((row<n) && (col<0))
      float temp = 0;
      for (int i = 0; i < m; i++)
           temp += mA[row*m+i] * mB[i*o+col];
      mC[row*o+col] = temp;
}
__global__ void CU_multMatrixTiled(float *mA, float *mB, float *mC, int n, int m, int o){
    __shared__ float tmpM1[TILE_WIDTH][TILE_WIDTH];
    __shared__ float tmpM2[TILE_WIDTH][TILE_WIDTH];
 int bx = blockIdx.x;
 int by = blockIdx.y;
 int tx = threadIdx.x;
 int ty = threadIdx.y;
 int row = by * TILE_WIDTH + ty;
 int col = bx * TILE WIDTH + tx;
 float Pvalue = 0;
 for (int k = 0; k < (m + TILE_WIDTH - 1) / TILE_WIDTH; ++k)
```

```
if (k*TILE WIDTH + tx < m && row < n)
         tmpM1[ty][tx] = mA[row * m + k*TILE WIDTH + tx];
     else
         tmpM1[ty][tx] = 0;
     if (k*TILE WIDTH + ty < m && col < 0)
         tmpM\bar{2}[ty][tx] = mB[(k*TILE_WIDTH + ty) * o + col];
     else
         tmpM2[ty][tx] = 0;
     _syncthreads();
     for(int k = 0; k < TILE WIDTH; ++k)
         Pvalue += tmpM1[ty][k] * tmpM2[k][tx];
     _syncthreads();
}
if (row < n && col < 0)
     mC[row * o + col] = Pvalue;
void multMatrixTiled(float *A, float *B, float *C, int n, int m, int o)
float blockSize = TILE WIDTH;
float *mA, *mB, *mC;
cudaMalloc(&mA, n * m * sizeof(float));
cudaMalloc(&mB, m * o * sizeof(float));
cudaMalloc(&mC, n * o * sizeof(float));
cudaMemcpy(mA, A, n * m * sizeof(float), cudaMemcpyHostToDevice);
cudaMemcpy(mB, B, m * o * sizeof(float), cudaMemcpyHostToDevice);
dim3 threads(blockSize,blockSize,1);
dim3 blocks(ceil(o/blockSize),ceil(n/blockSize),1):
CU multMatrixThread<<<br/>blocks,threads>>>(mA,mB,mC,n,m,o);
cudaMemcpy (C, mC, n * o * sizeof(float), cudaMemcpyDeviceToHost);
cudaFree(mA);
cudaFree(mB);
cudaFree(mC);
}
void multMatrixThread(float *A, float *B, float *C, int n, int m, int o)
float blockSize = TILE WIDTH;
float *mA, *mB, *mC;
cudaMalloc(&mA, n * m * sizeof(float));
cudaMalloc(&mB, m * o * sizeof(float));
cudaMalloc(&mC, n * o * sizeof(float));
cudaMemcpy(mA, A, n * m * sizeof(float), cudaMemcpyHostToDevice);
cudaMemcpy(mB, B, m * o * sizeof(float), cudaMemcpyHostToDevice);
dim3 threads(blockSize,blockSize,1);
dim3 blocks(ceil(o/blockSize),ceil(n/blockSize),1);
CU multMatrixThread<<<br/>blocks,threads>>>(mA,mB,mC,n,m,o);
cudaMemcpy (C, mC, n * o * sizeof(float), cudaMemcpyDeviceToHost);
cudaFree(mA);
cudaFree(mB);
```

```
cudaFree(mC);
int compareMatrix (float *A, float *B,int n, int m)
int size = n * m;
for (int i = 0; i < size; i++)
if (A[i] != B[i])
     cout<<"the sequential result and parallel result are not equal"<<endl;
     return 0:
cout<<"the sequential result and parallel result are equal"<<endl;
return 0:
int main(int argc, char* argv[])
clock t start, finish;
double elapsedsequential, elapsedParallel, elapsedParallelTiles, optimizationP, optimizationT;
int kkkkk = atoi(argv[1]);
int n = kkkkk:
int m = kkkkk:
int o = kkkkk;
float *matA = (float *) malloc(n * m * sizeof(float));
float *matB = (float *) malloc(m * o * sizeof(float));
float *matCS = (float *) malloc(n * o * sizeof(float));
float *matCP = (float *) malloc(n * o * sizeof(float));
float *matCPT = (float *) malloc(n * o * sizeof(float));
init matrix(matA,1.5,n,m);
init matrix(matB,1.5,m,o);
init matrix(matCS,0,n,o);
init matrix(matCP.0.n.o):
init matrix(matCPT,0,n,o);
start = clock();
multMatrixSeq(matA,matB,matCS,n,m,o);
finish = clock();
elapsedsequential = (((double) (finish - start)) / CLOCKS PER SEC );
cout << "sequential matrix multiplication: " << elapsedsequential << "sec" << endl << endl;
start = clock();
multMatrixThread(matA,matB,matCP,n,m,o);
finish = clock():
elapsedParallel = (((double) (finish - start)) / CLOCKS PER SEC );
cout<< "parallel matrix multiplication without using Tiles: " << elapsedParallel << "sec"<< endl<<
endl;
start = clock();
multMatrixTiled(matA,matB,matCPT,n,m,o);
finish = clock();
elapsedParallelTiles = (((double) (finish - start)) / CLOCKS PER SEC );
cout<< "parallel matrix multiplication using Tiles: " << elapsedParallelTiles << "sec"<< endl<< endl;
optimizationP = elapsedsequential/elapsedParallel;
cout << "speedup without using Tiles: " << optimization P << endl;
optimizationT = elapsedsequential/elapsedParallelTiles;
cout<< "speedup using Tiles: " << optimizationT <<endl;</pre>
cout<< "check parallel result without using Tiles: " <<endl;</pre>
```

```
compareMatrix(matCS,matCP,n,o);
cout<< "check parallel result using Tiles: " <<endl;
compareMatrix(matCS,matCPT,n,o);

if (DEBUG)
{
    print(matCS,n,o);
    cout<<endl;
    print(matCP,n,o);
    cout<<endl;
    print(matCPT,n,o);
}

free (matA);
free (matB);
free (matCP);
free (matCPT);
return 0;
}</pre>
```

四. 实验结果报表

1. OpenMP

| 本次实验代码总行数 | 65 lines |
|-----------|----------|
| 累计耗费时间 | ? ? ? |

运行时间(sec)

| 核数 规模 | 1 | 2 | 4 | 8 |
|----------|-----------|----------|----------|----------|
| 500 | 0.7597 | 0.4875 | 0.2960 | 0.2887 |
| 1000 | 7.3753 | 3.8828 | 2.4509 | 2.1799 |
| 5000 | 1817.4004 | 892.2873 | 508.1902 | 400.8447 |

加速比

| 核数 规模 | 1 | 2 | 4 | 8 |
|----------|---|--------|--------|--------|
| 500 | 1 | 1.5584 | 2.5666 | 2.6315 |
| 1000 | 1 | 1.8995 | 3.0092 | 3.3833 |
| 5000 | 1 | 2.0368 | 3.5762 | 4.5339 |

3.CUDA

| 本次实验代码总行数 | 225 lines |
|-----------|-----------|
|-----------|-----------|

运行时间(sec)

| 規模 規模 | 串行 | without using tiles blocks_num = 32 * 32 threads_num = (1000/32) * (1000/32) | using tiles(分块) tiles_num = 32 * 32 threads_num = (1000/32) * (1000/32) | |
|----------|----------|---|--|--|
| 500 | 0.3854 | 0.06684 | 0.0052 | |
| 1000 | 3.0481 | 0.0937 | 0.0383 | |
| 5000 | 904.4637 | 3.3436 | 3.2870 | |

加速比

| 規模 規模 | 串行 | without using tiles blocks_num = 32 * 32 threads_num = (1000/32) * (1000/32) | using tiles(分块) tiles_num = 32 * 32 threads_num = (1000/32) * (1000/32) |
|----------|----|---|--|
| 500 | 1 | 5.7660 | 74.115 |
| 1000 | 1 | 32.530 | 79.585 |
| 5000 | 1 | 270.51 | 275.16 |

五. 对本次实验的收获和总结

矩阵乘法是一个很经典的可以并行化的算法。通过CUDA来进行加速,可以得到很好的加速比。而用openmp来进行加速,效果也挺好的,但是cpu在这种问题上显然比不过显卡。一般pc上的cpu能有8个核,而显卡核的数量则要多得多。

注意到在规模为500和1000时,分块的并行算法比不分块的并行算法加速比要高得多,然而在规模为5000时加速比就差别不大了。我也不知道为什么(也许是因为分块的大小不合适?)

另外,在数据规模大的时候,串行算法要跑很久很久。这说明,一个码农,一定要会cuda编程,要不然训练个神经网络都要1个多月才能训练完。

六. 其他问题(请在符合自己情况的地方填入*)

1.你使用的编程模型是(多选)

| OpenMP | MPI | CUDA | MapReduce |
|--------|-----|------|-----------|
| * | | * | |

注: 以下只需填实验中选择的实现方式对应的行,每行单选。

2.在进行并行编程时, 我愿意经常使用此编程模型 (单选)

| | 非常符合 | 比较符合 | 不确定 | 比较不符合 | 非常不符合 |
|-----------|------|------|-----|-------|-------|
| OpenMP | * | | | | |
| MPI | | | | | |
| CUDA | | * | | | |
| MapReduce | | | | | |

3.我认为此编程模型有许多非必要而复杂的部分(单选)

| | 非常符合 | 比较符合 | 不确定 | 比较不符合 | 非常不符合 |
|-----------|------|------|-----|-------|-------|
| OpenMP | | | | * | |
| MPI | | | | | |
| CUDA | | | | * | |
| MapReduce | | | | | |

4.我认为在此编程模型下编程是容易的(单选)

| | 非常符合 | 比较符合 | 不确定 | 比较不符合 | 非常不符合 |
|-----------|------|------|-----|-------|-------|
| OpenMP | * | | | | |
| MPI | | | | | |
| CUDA | | | | * | |
| MapReduce | | | | | |

5.我认为我需要有技术人员的支持才能使用此编程模型(单选)

| | 非常符合 | 比较符合 | 不确定 | 比较不符合 | 非常不符合 |
|-----------|------|------|-----|-------|-------|
| OpenMP | | | | * | |
| MPI | | | | | |
| CUDA | | | | * | |
| MapReduce | | | | | |

6.我认为在此编程模型中,有许多功能都很好地整合在一起(单选)

| | 非常符合 | 比较符合 | 不确定 | 比较不符合 | 非常不符合 |
|--------|------|------|-----|-------|-------|
| OpenMP | * | | | | |

| MPI | | | |
|-----------|---|--|--|
| CUDA | * | | |
| MapReduce | | | |

7.我认为在此编程模型中有许多不一致的地方(单选)

| | 非常符合 | 比较符合 | 不确定 | 比较不符合 | 非常不符合 |
|-----------|------|------|-----|-------|-------|
| OpenMP | | | | * | |
| MPI | | | | | |
| CUDA | | | | * | |
| MapReduce | | | | | |

8.我认为大多数人都能很快地掌握此编程模型(单选)

| | 非常符合 | 比较符合 | 不确定 | 比较不符合 | 非常不符合 |
|-----------|------|------|-----|-------|-------|
| OpenMP | | * | | | |
| | | | | | |
| MPI | | | | | |
| CUDA | | | | * | |
| MapReduce | | | | | |

9.我认为此编程模型不灵活(单选)

| | 非常符合 | 比较符合 | 不确定 | 比较不符合 | 非常不符合 |
|-----------|------|------|-----|-------|-------|
| OpenMP | | * | | | |
| MPI | | | | | |
| IVII I | | | | | |
| CUDA | | | | * | |
| MapReduce | | | | | |

10.对于在此编程模型下编程,我对问题能够被解决感到很自信(单选)

| | 非常符合 | 比较符合 | 不确定 | 比较不符合 | 非常不符合 |
|-----------|------|------|-----|-------|-------|
| OpenMP | | | * | | |
| MPI | | | | | |
| CUDA | | | * | | |
| MapReduce | | | | | |

11.在使用此编程模型前,我需要了解大量的知识(单选)