図4に示すような三次元直交座標系において、ある点(x, y, z)をz軸のまわりに図4に示す方向に ε_z だけ回転させたときの点(x', y', z')は次の式4で表される。

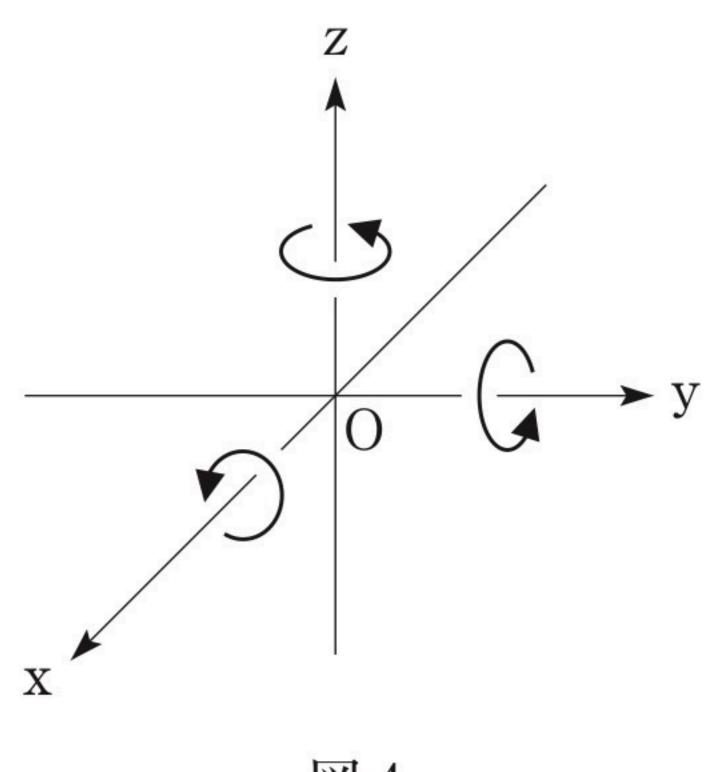


図 4

式 4 を参考に、点(x, y, z)を x 軸のまわりに図 4 に示す方向に ε_x だけ回転させる行列 R_x と、y 軸のまわりに図 4 に示す方向に ε_y だけ回転させる行列 R_y の組合せとして最も適当なものはどれか。次の中から選べ。

ただし、それぞれの回転後の点を (x'', y'', z''), (x''', y'', z''') とするとき、

$$\begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ z'' \end{pmatrix} = R_{x} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} 及び \begin{pmatrix} x''' \\ y''' \\ z''' \end{pmatrix} = R_{y} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

が成り立つ。

なお, 関数の値が必要な場合は, 巻末の関数表を使用すること。

1.
$$\begin{pmatrix}
1 & 0 & 0 \\
0 & \cos \varepsilon_{x} & \sin \varepsilon_{x} \\
0 & -\sin \varepsilon_{x} & \cos \varepsilon_{x}
\end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix}
1 & 0 & 0 \\
0 & \cos \varepsilon_{x} & \sin \varepsilon_{x} \\
0 & -\sin \varepsilon_{y} & \cos \varepsilon_{y}
\end{pmatrix}$$
2.
$$\begin{pmatrix}
1 & 0 & 0 \\
0 & \cos \varepsilon_{x} & \sin \varepsilon_{x} \\
0 & -\sin \varepsilon_{x} & \cos \varepsilon_{x}
\end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix}
\cos \varepsilon_{y} & 0 & -\sin \varepsilon_{y} \\
0 & 1 & 0 \\
\sin \varepsilon_{y} & 0 & \cos \varepsilon_{y}
\end{pmatrix}$$
3.
$$\begin{pmatrix}
1 & 0 & 0 \\
0 & \cos \varepsilon_{x} & \sin \varepsilon_{x} \\
0 & -\sin \varepsilon_{x} & \cos \varepsilon_{x}
\end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix}
\cos \varepsilon_{y} & 0 & -\sin \varepsilon_{y} \\
0 & 1 & 0 \\
-\sin \varepsilon_{y} & 0 & \cos \varepsilon_{y}
\end{pmatrix}$$
4.
$$\begin{pmatrix}
1 & 0 & 0 \\
0 & \cos \varepsilon_{x} & -\sin \varepsilon_{x} \\
0 & \sin \varepsilon_{x} & \cos \varepsilon_{x}
\end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix}
\cos \varepsilon_{y} & 0 & -\sin \varepsilon_{y} \\
0 & 1 & 0 \\
-\sin \varepsilon_{y} & 0 & \cos \varepsilon_{y}
\end{pmatrix}$$
4.
$$\begin{pmatrix}
\cos \varepsilon_{y} & 0 & \sin \varepsilon_{y} \\
0 & 1 & 0 \\
-\sin \varepsilon_{y} & 0 & \cos \varepsilon_{y}
\end{pmatrix}$$

 $\sin \varepsilon_{\rm x} \quad \cos \varepsilon_{\rm x}$ $\int \sin \varepsilon_{\rm y} = 0 \quad \cos \varepsilon_{\rm y}$ \int