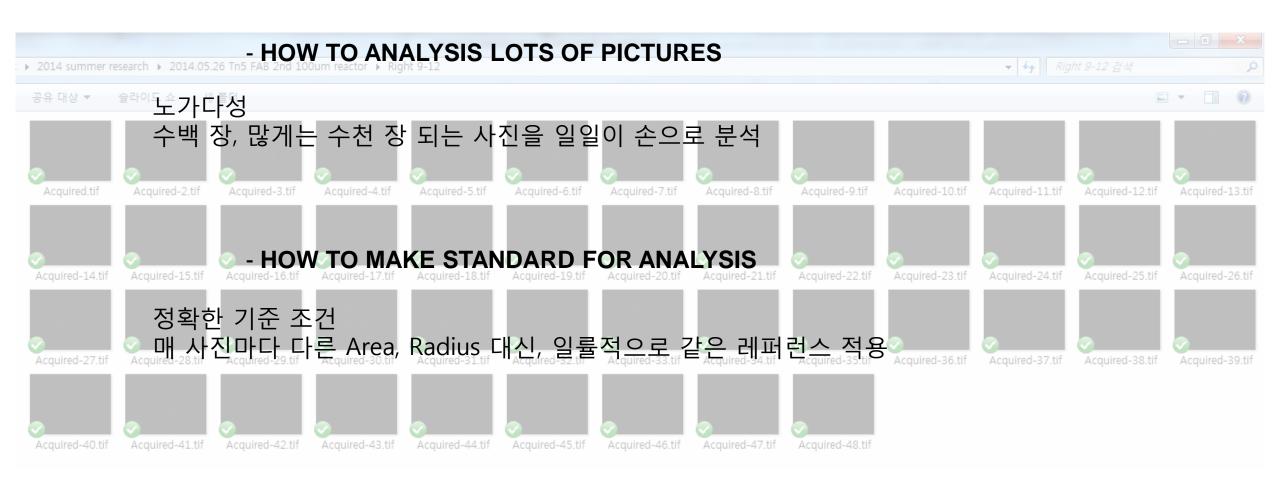
Image analysis through the MATLAB

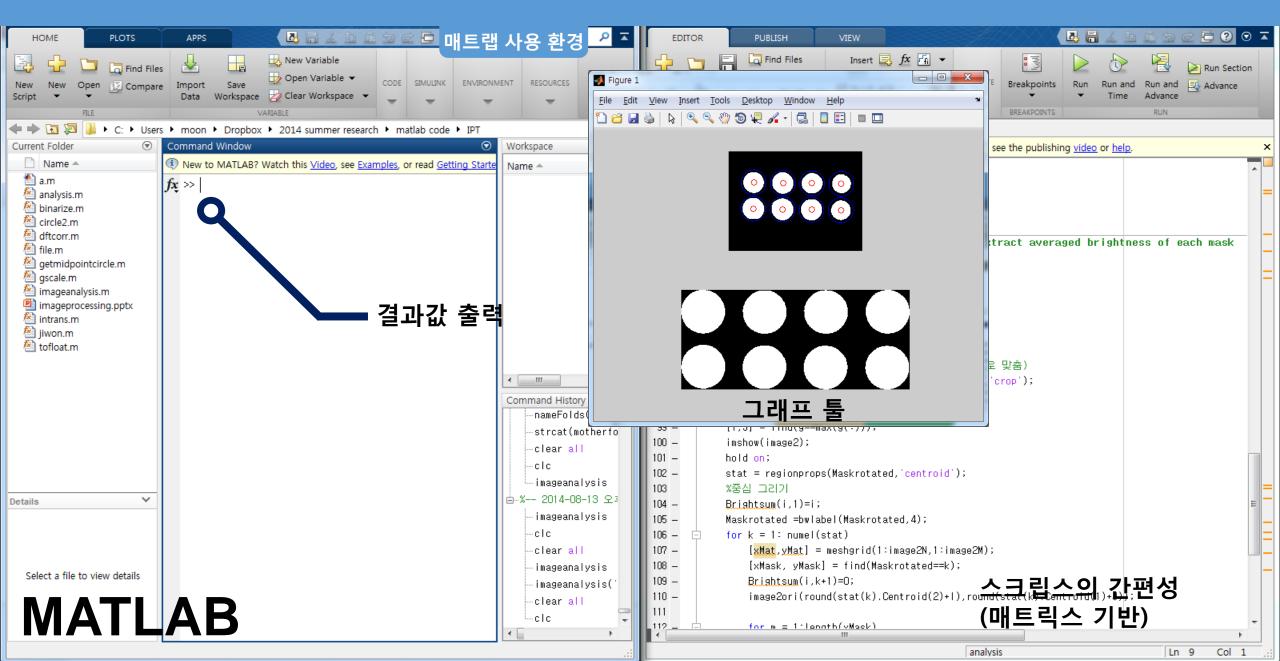
PRESENTATION CONTENTS

- **01** INTRODUCTION
- **02** ALGORITHM
- 03 MATLAB PROGRAMM
- 04 CONCLUSION
- **05** FUTURE WORK

문제점



01 INTRODUCTION



02 ALGORITHM

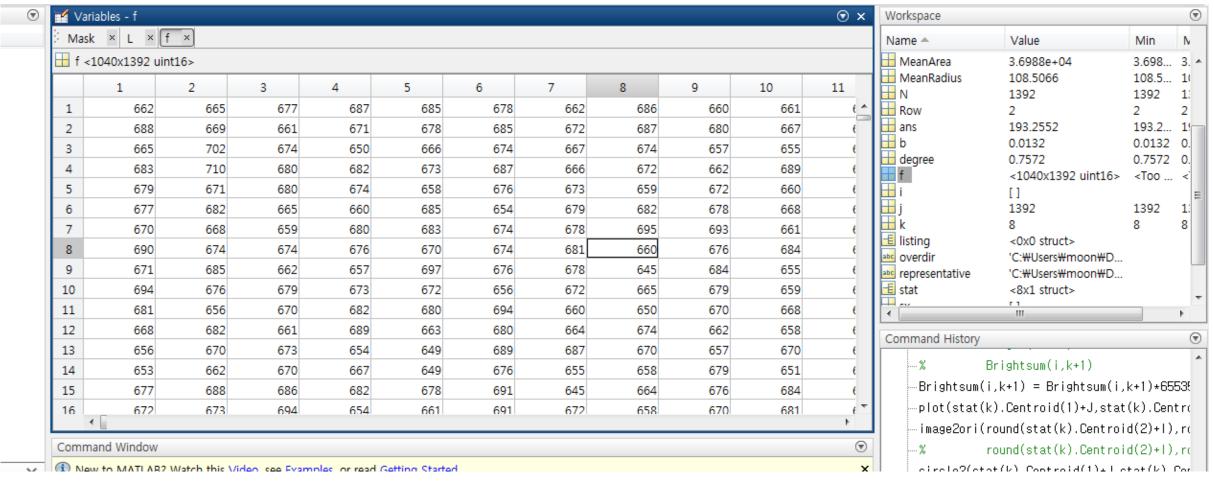
• 가로, 세로, 배율값 설정 • 대표 사진으로부터 각종 정보를 추출 • (마스크 생성)대표 사진 수평화, 테두리 제거 • 다음의 이미지에 맞게 마스크를 회전 • 다음의 이미지와 마스크 사이 템플릿 매칭 • 마스킹 된 이미지 안의 각종 정보 분석 • 엑셀 파일로 출력

03 MATLAB PROGRAMM

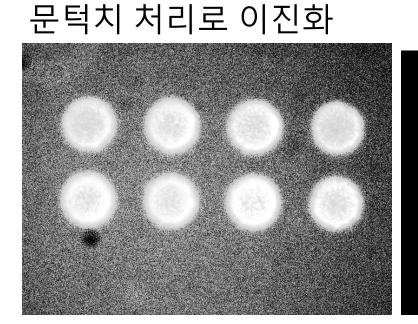
이미지 읽기

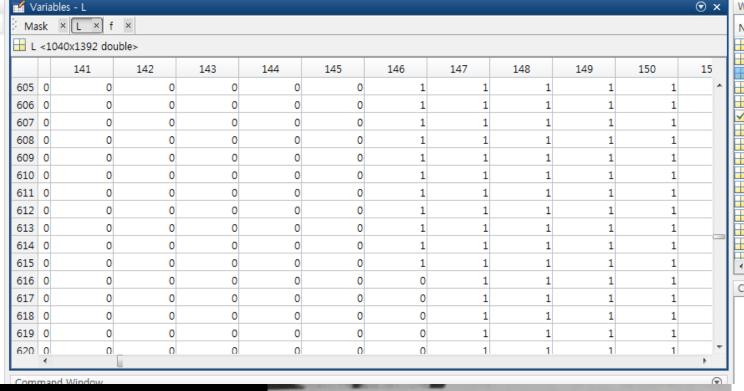
f=imread(filename);

해당 경로의 파일을 매트릭스 형태로 입력 (Types : unit8, unit16, double, logical...)



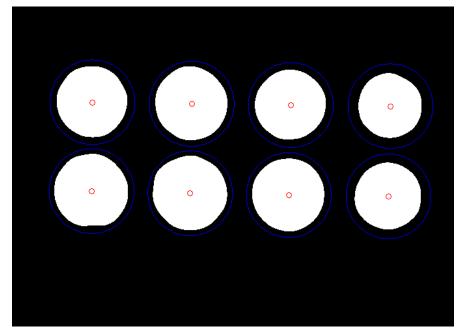
히스토그램 평활화





3. MeanArea=sum(noesort)/n;
 MeanRadius=sqrt(MeanArea/pi);
 stat = regionprops(L,'centroid');
대표 이미지의 평균 면적, 평균 반지름을 구하고,
각 영역 별 면적 중심(센트로이드)를 추출.

-> 대표 사진을 기준으로 중심간 거리, 샘플의 면적을 정함



```
n개보다 많으면 n개가 될때까지 가장 작은 면적을 가진 라벨링 없앰
대표 사진 정보
    |-| TOP | |=| -| NUM
          noe(i) = sum(sum(L==i));
                                    %Number of dots(area)
      end
      noesort=sort(noe);
      NumberOfBemoval=O:
      if n < num
          for k=1:num-n
                        -%가장 작은 면적을 가진 라벨부터
              label=find(noe==noesort(k)); %index of min
              for i=1:size(L.1)
                 for j=1:size(L,2)
                     if L(i,i) == label
                         L(i,j)=0;
                     end
                  end
              end
             NumberOfBemoval=NumberOfBemoval+1;
          end
          MeanArea=sum(noesort(num-n+1:end))/n;
          MeanRadius=sqrt(MeanArea/pi);
      else
          MeanArea=sum(noesort)/num;
          MeanRadius=sort(MeanArea/pi);
      end
```

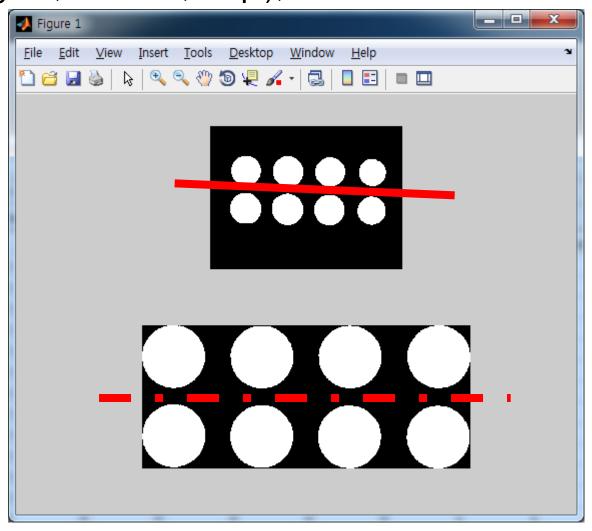
이미지 회전

4. Maskrotated = imrotate(Mask,degree,'nearest','crop');

해당 마스크를 알맞은 기울기에 맞게 회전

마스크 Mask 반시계 방향으로 회전 degree 회전 후 테두리를 사각형에 맞게 자름 'crop'

->일정한 면적, 중심 간의 거리 및 수평화된 마스크 생성(아래 그림)

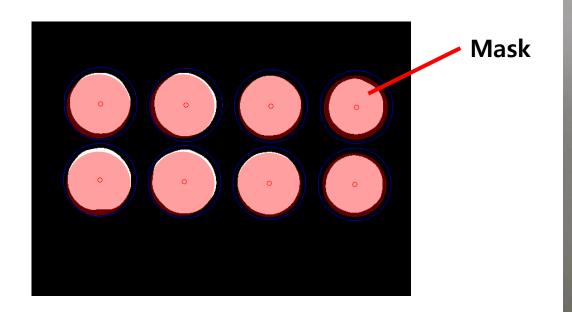


템플릿 매칭

5. g = dftcorr(image2,Maskrotated);

다음의 이미지에서 마스크가 가장 잘 매칭되는 지점을 찾음

새로운 이미지 image2 마스크 Maskrotated 라 할때, Image2 – Maskrotated 의 값(차이)이 가장 작게 되는 지점을 imamge2 에서 찾음



12.3.3 코릴레이션에 의한 매칭

코릴레이션은 원리적으로는 상당히 단순하다. 영상 f(x, y)가 주어지면, 코릴레이션 문제는 영상에서 주어진 부영상(마스크 또는 템플릿이라고도 부름) w(x, y)와 매칭되는 위치들을 찾는 것이다. 대체로, w(x, y)는 f(x, y)보다 훨씬 작다. 매칭을 찾는 한 가지 방법은 w(x, y)를 공간 필터로 보고 3.4.1절에서 설명한 것과 정확히 같은 방법으로 f에서 w의 각 위치에 대해서 곱들의 합(또는 정규화된 배전)으로 계산한다. 이때 f(x, y)에서 w(x, y)의 최적 매칭은 결과인 코릴레이션 영상에서 최대값을 갖는 위치이다. w(x, y)가 작지 않다면, 방금 설명한 이 방법은 일반적으로 계산상 비용이 크므로, 공간 코릴레이션의 실제적인 구현은 보통하드웨어 지향 솔루션들에 의존한다.

프로토타입화를 위해서, 대안은 코릴레이션 정리를 사용해서 주파수 영역에서 코릴레이션을 구현하는 것이다. 이 방법은 제 4장에서 논의한 컨볼루션 정리와 같이 공간 코릴레이션을 영상 변환들의 곱으로 나타내는 것이다. "이"는 코릴레이션을 나타내고, "*"는 복소 공액을 나타낸다고 하면, 코릴레이션 정리에의해 다음 식이 성립한다.

$$f(x, y) \circ w(x, y) \Leftrightarrow F(u, v)H^*(u, v)$$

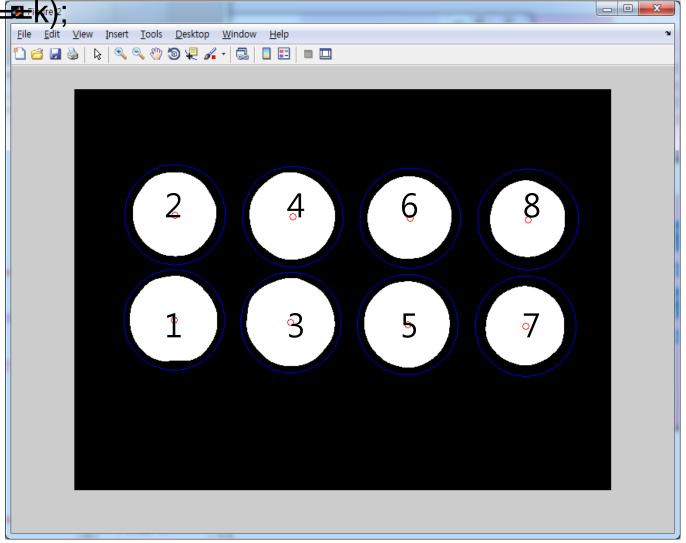
즉, 공간 코릴레이션은 한 함수의 변환에 다른 함수의 변환의 공액을 곱한 ^후 역 푸리에 변환을 함으로써 구할 수 있다. 역으로, 다음 식도 성립한다.

 $f(x, y)w^*(x, y) \Leftrightarrow F(u, v) \circ H(u, v)$

마스킹 데이터 추출

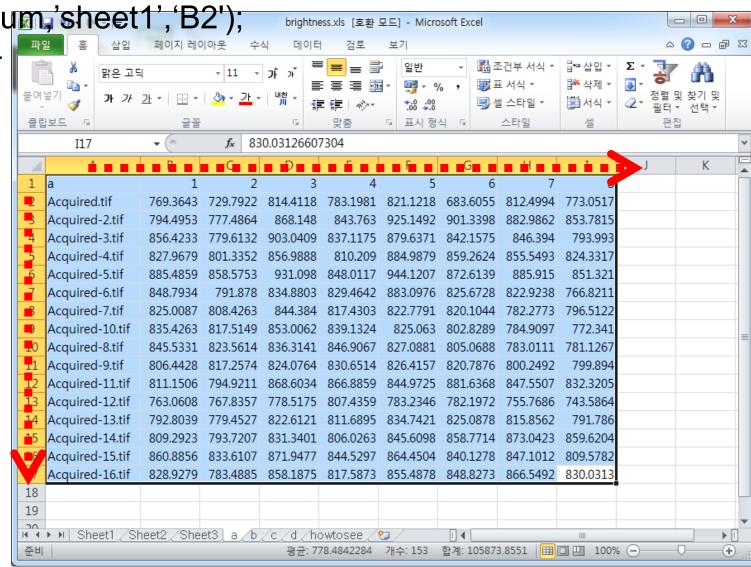
6. [xMask, yMask] = find(Maskrotated image2ori(xMask(i),yMask(i));

마스크와 다음의 이미지와 겹치는 지점 중, 각 라벨의 순서로 다음의 이미지의 원본으로부터 값을 추출



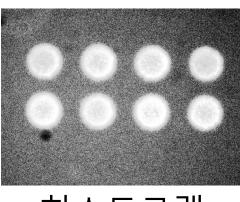
7. xlswrite('경로\파일명.xls',Brightsum,'sheet1','B2'); 해당 경로에 해당 파일명으로 엑셀파일을 저장.

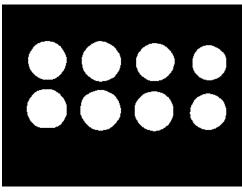
저장할 데이터 매트릭스 셋 Brightsum 저장할 시트 'sheet1' 데이터 배치를 시작할 셀 'B2'



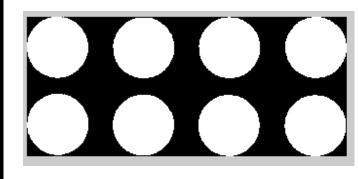


대표 사진 원본 히스토그램

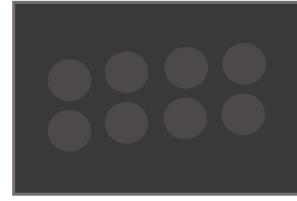




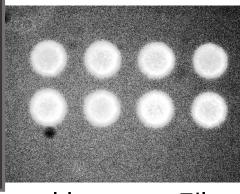
이진화 및 회전



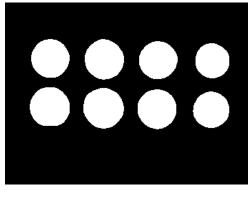
→ 대표 마스크

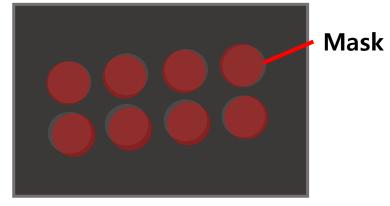


분석 사진 원본



히스토그램

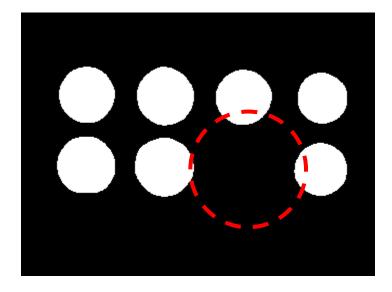




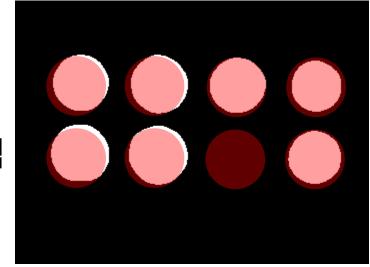
이진화 및 회전 > 마스킹 및 자료 추출

한계점

객체 인식을 통한 도형 검출X 새롭게 분석하는 이미지의 퀄리티에 따라 원으로 인식하지 못하는 문제 (실험 샘플의 반응이 전혀 일어나지 않았을 경우)



대신, 대표 이미지에서 정확한 정보를 입력 받으면, 새롭게 분석하는 이미지의 퀄리티와 상관없이, 이미지 분석



1. GUI 그래픽 기반 인터페이스

2. 확장성 (원 이외의 도형으로 인식)

