

| ID | TYPE | DESCRIPTION |
|-------|----------------|--|
| A | functional | Der Roboter muss autonom fahren können. |
| A.1 | functional | Der Roboter muss auf dem Land fahren können. |
| A.1.1 | non-functional | Der Roboter soll auf Ketten fahren. |
| A.2 | functional | Der Roboter muss auf dem Wasser fahren können. |
| A.2.1 | functional | Der Roboter muss schwimmen können. |
| A.2.2 | functional | Der Roboter muss wasserfest sein. |
| A.2.3 | non-functional | An den Ketten befinden sich Paddelbleche für die Bewegun im Wasser. |
| A.3 | functional | Der Roboter muss Hindernissen ausweichen können. |
| A.3.1 | functional | Der Roboter muss Hindernisse erkennen. |
| B | functional | Der Roboter muss einen Erste-Hilfe-Kasten tragen können. |
| C | functional | Der Roboter muss Schallsignale erkennen und differenzieren können. |
| C.1 | functional | Der Roboter muss Schallsiganle in der Ebene aus allen 4 Richtungen erkennen. |
| D | functional | Der Roboter muss das zu retten Objekt identifizieren können. |
| D.1 | functional | Der Roboter muss die Temperatur des Objekts bestimmen können. |
| D.2 | non-functional | Die Temperatur soll über eine Wärmebildkamera bestimmt werden. |
| E | functional | Der Roboter soll eine Gegensprechanlage besitzen. |
| F | functional | Der Roboter muss sich bei größerer Beladung für den Landweg entscheiden. |