# **Réduction de dimensionnalité et clustering**Module 7

# **Objectifs**

#### Objectifs

- utiliser les bonnes méthodes de réduction de dimensionnalité
- faire du clustering avec k-means
- projeter des variables catégorielles dans des embeddings



# **PCA**

#### **PCA**

- réduire les dimensions tout en conservant la variance
- trouve une nouvelle base aux données et ordonne les axes par variance
- sélectionner les axes dans l'ordre pour conserver le plus de variance



## **Explication visuelle**

http://setosa.io/ev/principal-component-analysis/



## Utilisation classique

Réduire le nombre de dimensions en gardant x% de la variance. x souvent égal à 99.



- approche probabiliste
- map au mieux des distributions de distances dans l'espace haut-dimensionnel et dans l'espace bas-dimensionnel
- très utile pour visualiser des données en très hautes dimensions



- approche probabiliste
- map au mieux des distributions de distances dans l'espace haut-dimensionnel et dans l'espace bas-dimensionnel
- très utile pour visualiser des données en très hautes dimensions



- calcul d'une distribution P des similarités des objets en haute dimension
- calcul d'une distribution Q de similarités des objets en basse dimension
- minimisation de la KL divergence de Q par rapport à P



#### Sensibilité aux paramètres

Attention, t-SNE est très sensible au choix de ses paramètres :

https://distill.pub/2016/misread-tsne/



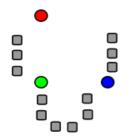
k-means

#### k-means

- algo incoutournable en clustering
- sert aussi de base à d'autres algorithmes
- sert aussi de préprocessing



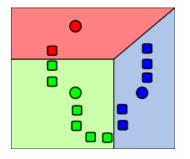
# k-means — 1<sup>re</sup> étape



Décider de l'emplacement de k centroïds.



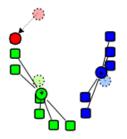
## k-means — 2e étape



À chaque point, attribuer le cluster le plus proche.



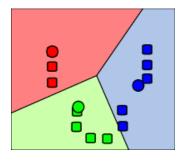
#### k-means — 3<sup>e</sup> étape



Ajuster les centroïdes pour qu'ils soient les barycentres des points.



#### k-means — 4e étape



Répéter les étapes 2 et 3 jusqu'à convergence.

#### k-means — principaux paramètres

- k : nombre de clusters.
- centroïdes de départ : principalement deux stratégies :
  - hasard
  - points existants
  - k-means++ :
    - 1. choisir un point dans les données avec une distribution uniforme
    - 2. calculer une distance des autres points à ce point
    - 3. utiliser une distribution biaisée par la distance
    - 4. recommencer 2 et 3 jusqu'à avoir k points
  - → Choisir par redémarrages multiples la meilleure option
- iterations : moins important



#### ldée

Projection des catégories de variables catégorielles dans un espace à n dimensions.

Pour les mots,  $n \in [50, 1000]$ 



#### Utilité

- utilisé en surcouche des one-hot encodings dans les réseaux
- initialisés aléatoirement
- entrainés comme le reste du réseau
- converge vers un espace riche



## Problèmes de l'encodage one-hot

- très volumineux
- deux mots proches ne partageront rien de commun dans l'input



Pour pallier ces problèmes, projection dans un espace restreint.







#### Espace appris riche et requêtable :

- trouver les symboles les plus proches dans l'espace
- résoudre des analogies : woman - man = aunt -?
- → Énorme aide pour le réseau





Applicable à toutes les variables catégorielles :

- utilisateurs
- pays
- types de carte SIM
- types d'appels
- **=** ...

Pas limité aux mots!



# Conclusion

#### Conclusion

- méthodes gobale et « plus locale » de réduction de dimensionnalité
- clustering avec k-means, initialisé correctement et cross-validé sur son nombre de clusters
- embeddings pour gérer les variables catégorielles

