	Metoda	Hooka-	Jeevesa		
f(x) = f(x3,					
Punkt minimalny	szukam.	jako gran	ice cionqu	X <sub>0</sub> , X <sub>2</sub> , X <sub>2</sub> ,, )	×, , , , ,
Punkt minimalny Zaczyna się t Metoda HJ	en algoryti	sig Z dw	sch cyktow	wego X = (x o1, -	, X on /
1) pro(	ony:	Badanie:	zachowania	fleukcji f w	pewnyn
		Kroków p	robszarze 1	fleckcji f w Stræz werkongw fluż wszystkich	kierunkow
				punktu ciagu	
	<del></del>	/ ,	7	T U	-1 11 67

Allgorytm a) E>O-doktadność 6) Xo=(xo,,..., xon) - punkt startowy C) 8- poczytkowa dlugość kroku (8>E) d) B-parametr zmiejszenia kroku (O<B<1) e) d1 = e1 = (1,0,...,0) d2 = e2 = (0,1,-..,0)  $J_n = e_n = (0, 0, ..., 1)$ j=1 - Licznik etapów i=1 - licznik kierunków Z1=X0 - robocza zmienna XBO=XO - Punkt bazowy poczatkowy

1) Zi = Xi-1+8di, F= f(Zi) 2) Jeśli F<Fo, to krok jest pomyślnym Włedy Fo= F. Przejść do kroku 5) Jesli F > Fo, to krok nie jest pomystnym Wtedy -> do kroku 3) 3)  $Z_i = X_{i-1} - 2 \delta d_i$ ,  $F = f(Z_i)$ 4) Jeśli F<Fo, to krok jest pomujślnym
Wtedy Fo=F. Przejść do kroku 5) Jeśli F > Fo, to krok nie jest pomyślnym. Wtedy -> \_ kroku 5) 5) Jeśli i=n (wykonano kroki we wszystkich kierunkach), to przejsć do kroku 6) Jeśli i < n, to i=i+1, i przejść do kroku 1)

6) Jeśli FoZf(Xj-1) (tan że wykonanym cyktu byli kroki pomyślne), to XB = Zi - punkt bazowy
Wtedy przejść do kroku 7) (cykt roboczy) Jeśli Fo = f(xj-1) (tzn. że w wykonanym cykłu
nie było kroków pomyślnych), to a) jeśli 8< E, to X, jest szukanym przybliżeniem punktu minimalnego. KONIEC. b) jesli 8≥E, to przy pierwszej iteracji (j=1) trzela zmienić punkt startowy, a przy naste, pnych éteracjach (j>1) trzela zmiejszyć długość ktoku 8-38. Wtedy wrócić do poprzedniego punktu Cazowego i przejść do Froku 1)

7) Cykt roboczy  $X_i = X_B + (X_B - X_{BO}) = 2 \times_B - X_O - \text{nastespny}$ punkt ciagu  $x_{B_i} \times_{I_i} x_{B_i} = x_{B_i} \times_{I_i} x_{B_i} \times_{I_i} x_{B_i} = x_{B_i} \times_{I_i} x_{B_i} \times_{I_i} x_{B_i} = x_{B_i} \times_{I_i} x_{B_i} \times_{I_i} x_{B_i} \times_{I_i} x_{B_i} = x_{B_i} \times_{I_i} x_{B_i} \times_{I_$ j=j+1 - licznik etepów i = 1 - licznik kierunkow
Przejść do kroku 1)