Введение в искусственный интеллект. Современное компьютерное зрение Тема: Методы сжатия и ускорения нейронных сетей

Бабин Д.Н., Иванов И.Е.

кафедра Математической Теории Интеллектуальных Систем

01 апреля 2025 г.





План лекции

- Прунинг
- Квантование
- Дистилляция знаний и совместное обучение
- Ручное построение архитектуры нейронной сети
- Методы автоматического поиска архитектуры (NAS)



Постановка задачи и приложения

- Ускорение модели
- Оптимизация модели под конкретное устройство
- Сжатие модели





Прунинг

Определение

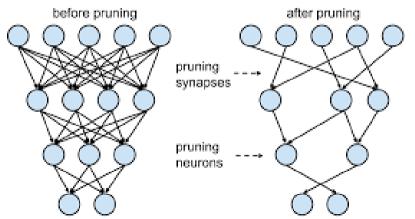
Прунинг — это удаление связей в нейронных сетях



Прунинг

Определение

Прунинг — это удаление связей в нейронных сетях



Как выбирать удаляемые связи?







Как выбирать удаляемые связи?



Ответ

Чтобы обнуление веса наименьшим образом влияло на качество, надо удалять наименее значимые связи, например, те, у которых наименьшие веса

Проблема удаления связей

Проблема

При удалении связей может существенно падать точность модели





Проблема удаления связей

Проблема

При удалении связей может существенно падать точность модели

Возможные решения

- ullet Для того, чтобы появлялось больше весов с маленьким весом, можно добавить ℓ_1/ℓ_2
 - регуляризацию



Проблема удаления связей

Проблема

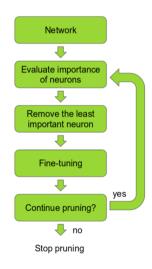
При удалении связей может существенно падать точность модели

Возможные решения

- ullet Для того, чтобы появлялось больше весов с маленьким весом, можно добавить ℓ_1/ℓ_2
 - регуляризацию
- Производить дообучение модели после обнуления весов



Типичная схема прунинга 1



¹https://arxiv.org/pdf/1611.06440.pdf



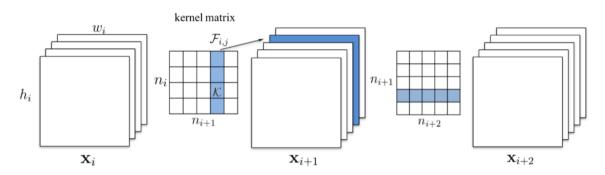
Прунинг карт 2

• С точки зрения вычислений выгоднее удалять не связи из графа, а нейроны целиком или карты или даже слои

²https://arxiv.org/pdf/1608.08710.pdf

Прунинг карт 2

• С точки зрения вычислений выгоднее удалять не связи из графа, а нейроны целиком или карты или даже слои

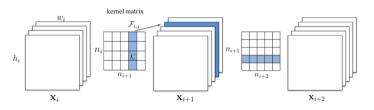




²https://arxiv.org/pdf/1608.08710.pdf

Детали алгоритма

- Удаление карты происходит путем удаления весов с минимальной нормой весов (сумма квадратов или сумма абсолютных значений)
- Эта же норма добавляется к функции потерь с некоторым весом
- Удаление происходит постепенно и итеративно вместе с дообучением
- Критерий остановки либо достижение попрога по качесту модели, либо достижение необходимого вычислительного бюджета





Определение

Уменьшение битности параметров нейронной сети



Определение

Уменьшение битности параметров нейронной сети

Интуиция

- При уменьшении битности параметров, вычисления можно проводить быстрее
- Существенно уменьшается размер модели

Методы квантования

• Обучение модели в полной точности, а потом округление до нужного количества бит

Определение

Уменьшение битности параметров нейронной сети

Интуиция

- При уменьшении битности параметров, вычисления можно проводить быстрее
- Существенно уменьшается размер модели

Методы квантования

- Обучение модели в полной точности, а потом округление до нужного количества бит
- Как правило после округления идет дообучение

Определение

Уменьшение битности параметров нейронной сети

Интуиция

- При уменьшении битности параметров, вычисления можно проводить быстрее
- Существенно уменьшается размер модели

Методы квантования

- Обучение модели в полной точности, а потом округление до нужного количества бит
- Как правило после округления идет дообучение
- Есть методы позволяющие обучать сразу квантизованные модели

Бинарные нейронные сети

• Бинарные нейронные сети — экстремальный случай квантизации, когда веса имеют только два значения



Бинарные нейронные сети

- Бинарные нейронные сети экстремальный случай квантизации, когда веса имеют только два значения
- В таком виде обучение модели градиентном спуском затруднено, так как пространство дискретное



Бинарные нейронные сети

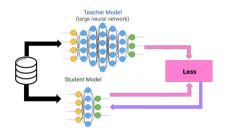
- Бинарные нейронные сети экстремальный случай квантизации, когда веса имеют только два значения
- В таком виде обучение модели градиентном спуском затруднено, так как пространство дискретное
- Довольно полезная задача для индустрии, которая ждем своего решения



Дистилляция знаний ⁴

Идея

Передать знания от Учителя (большая нейронная сеть или ансамбль моделей) к Студенту (маленькая нейронная сеть)



³

³https://towardsdatascience.com/knowledge-distillation-simplified-dd4973dbc764

 $^{^{4}} Cristian Bucila, Rich Caruana, and \verb|AlexandruN| icules cu-Mizil. Model Compression. KDD, 2006$

Дистилляция знаний: интуиция

Допущение

Мы будем рассматривать классификационную нейронную сеть

Вопрос

Почему использование учителя может работать лучше, чем просто обучение?

13 / 42

Дистилляция знаний: интуиция

Допущение

Мы будем рассматривать классификационную нейронную сеть

Вопрос

Почему использование учителя может работать лучше, чем просто обучение?

Ответ

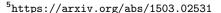
- В задаче классификации разметка осуществляется путем выбора одного наиболее подходящего класса. Обученная нейронная сеть же выдаёт распределение по классам, которое содержит дополнительную информацию
- Можно расширить обучающий датасет, используя выход Учителя, как аннотацию



Дистилляция знаний: функция потерь ⁵

Softmax с температурой

$$q_i = rac{exp\left(rac{z_i}{T}
ight)}{\sum\limits_{j} exp\left(rac{z_j}{T}
ight)}$$





Дистилляция знаний: функция потерь ⁵

Softmax с температурой

$$q_i = rac{exp\left(rac{z_i}{T}
ight)}{\sum\limits_{j} exp\left(rac{z_j}{T}
ight)}$$

Свойства

- ullet При T=1 обычный Softmax
- ullet При $T o\infty$ вероятности будут всё больше выравниваться
- Где в промежутке станут доступны для обучения дополнительная информация из распределения (сам Хинтон называл это "dark knowledge")



Дистилляция знаний: функция потерь ⁵

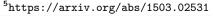
Softmax с температурой

$$q_i = rac{exp(rac{z_i}{T})}{\sum\limits_{j} exp(rac{z_j}{T})}$$

Свойства

- ullet При T=1 обычный Softmax
- ullet При $T o\infty$ вероятности будут всё больше выравниваться
- Где в промежутке станут доступны для обучения дополнительная информация из распределения (сам Хинтон называл это "dark knowledge")

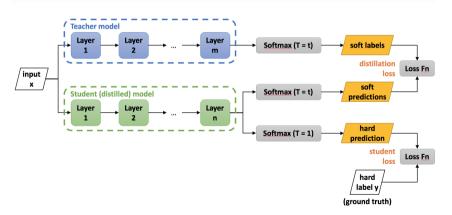
$$\mathcal{L}(x;W) = \alpha * \mathcal{H}(y, \sigma(z_s; T=1)) + \beta * \mathcal{H}(\sigma(z_t; T=\tau), \sigma(z_s, T=\tau))$$



01 апреля 2025 г.

Дистилляция знаний

$$\mathcal{L}(x;W) = lpha * \mathcal{H}(y,\sigma(z_s;T=1)) + eta * \mathcal{H}(\sigma(z_t;T= au),\sigma(z_s,T= au))$$



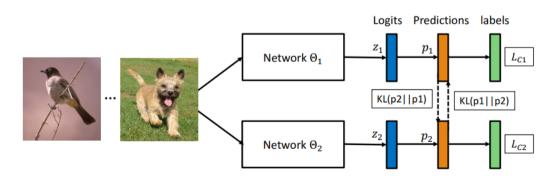


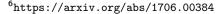


Совместное обучение ⁶

Идея

Учиться вместе помогает достичь более высоких результатов







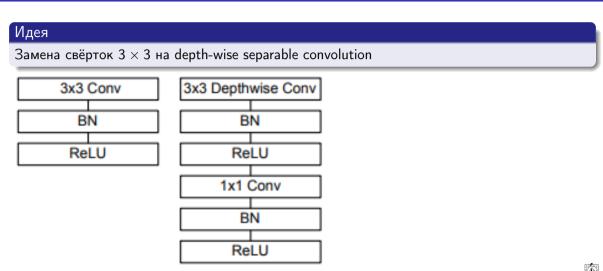
Эффективные архитектуры

- MobileNet
- ShuffleNet
- EfficientNet





MobileNet ⁷



⁷https://arxiv.org/abs/1704.04861



Архитектура MobileNet

Table 1. MobileNet Body Architecture

· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·				
Type / Stride	Filter Shape	Input Size		
Conv / s2	$3 \times 3 \times 3 \times 32$	224 imes 224 imes 3		
Conv dw / s1	$3 \times 3 \times 32 \text{ dw}$	$112 \times 112 \times 32$		
Conv / s1	$1 \times 1 \times 32 \times 64$	$112 \times 112 \times 32$		
Conv dw / s2	$3 \times 3 \times 64$ dw	$112 \times 112 \times 64$		
Conv / s1	$1 \times 1 \times 64 \times 128$	$56 \times 56 \times 64$		
Conv dw / s1	$3 \times 3 \times 128 \text{ dw}$	$56 \times 56 \times 128$		
Conv / s1	$1 \times 1 \times 128 \times 128$	$56 \times 56 \times 128$		
Conv dw / s2	$3 \times 3 \times 128 \text{ dw}$	$56 \times 56 \times 128$		
Conv / s1	$1 \times 1 \times 128 \times 256$	$28 \times 28 \times 128$		
Conv dw / s1	$3 \times 3 \times 256 \text{ dw}$	$28 \times 28 \times 256$		
Conv / s1	$1 \times 1 \times 256 \times 256$	$28 \times 28 \times 256$		
Conv dw / s2	$3 \times 3 \times 256 \text{ dw}$	$28 \times 28 \times 256$		
Conv / s1	$1 \times 1 \times 256 \times 512$	$14 \times 14 \times 256$		
Conv dw / s1	$3 \times 3 \times 512 \text{ dw}$	$14 \times 14 \times 512$		
Onv / s1	$1 \times 1 \times 512 \times 512$	$14 \times 14 \times 512$		
Conv dw / s2	$3 \times 3 \times 512 \text{ dw}$	$14 \times 14 \times 512$		
Conv / s1	$1 \times 1 \times 512 \times 1024$	$7 \times 7 \times 512$		
Conv dw / s2	$3 \times 3 \times 1024 \text{ dw}$	$7 \times 7 \times 1024$		
Conv / s1	$1\times1\times1024\times1024$	$7 \times 7 \times 1024$		
Avg Pool / s1	Pool 7 × 7	$7 \times 7 \times 1024$		
FC/s1	1024×1000	$1 \times 1 \times 1024$		



Архитектура MobileNet

Table 1. MobileNet Body Architecture

Type / Stride	Filter Shape	Input Size
Conv / s2	$3 \times 3 \times 3 \times 32$	224 imes 224 imes 3
Conv dw/s1	$3 \times 3 \times 32$ dw	$112 \times 112 \times 32$
Conv / s1	$1 \times 1 \times 32 \times 64$	$112 \times 112 \times 32$
Conv dw/s2	$3 \times 3 \times 64$ dw	$112 \times 112 \times 64$
Conv / s1	$1 \times 1 \times 64 \times 128$	$56 \times 56 \times 64$
Conv dw/s1	$3 \times 3 \times 128 \text{ dw}$	$56 \times 56 \times 128$
Conv / s1	$1 \times 1 \times 128 \times 128$	$56 \times 56 \times 128$
Conv dw/s2	$3 \times 3 \times 128 \text{ dw}$	$56 \times 56 \times 128$
Conv / s1	$1 \times 1 \times 128 \times 256$	$28 \times 28 \times 128$
Conv dw/s1	$3 \times 3 \times 256 \text{ dw}$	$28 \times 28 \times 256$
Conv / s1	$1 \times 1 \times 256 \times 256$	$28 \times 28 \times 256$
Conv dw / s2	$3 \times 3 \times 256 \text{ dw}$	$28 \times 28 \times 256$
Conv / s1	$1 \times 1 \times 256 \times 512$	$14 \times 14 \times 256$
Conv dw / s1	$3 \times 3 \times 512 \text{ dw}$	$14 \times 14 \times 512$
5× Conv dw / s1	$1 \times 1 \times 512 \times 512$	$14 \times 14 \times 512$
Conv dw / s2	$3 \times 3 \times 512 \text{ dw}$	$14 \times 14 \times 512$
Conv / s1	$1 \times 1 \times 512 \times 1024$	$7 \times 7 \times 512$
Conv dw / s2	$3 \times 3 \times 1024 \text{ dw}$	$7 \times 7 \times 1024$
Conv / s1	$1\times1\times1024\times1024$	$7 \times 7 \times 1024$
Avg Pool / s1	Pool 7 × 7	$7 \times 7 \times 1024$
FC/s1	1024×1000	$1 \times 1 \times 1024$

Table 2. Resource Per Layer Type

Table 2. Resource Fer Layer Type			
Туре	Mult-Adds	Parameters	
Conv 1×1	94.86%	74.59%	
Conv DW 3×3	3.06%	1.06%	
Conv 3 × 3	1.19%	0.02%	
Fully Connected	0.18%	24.33%	

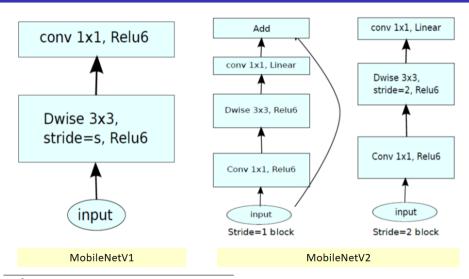


MobileNet: Результаты

Table 4. Depthwise Separable vs Full Convolution MobileNet

Model	ImageNet	Million	Million	
	Accuracy	Mult-Adds	Parameters	
Conv MobileNet	71.7%	4866	29.3	
MobileNet	70.6%	569	4.2	

MobileNetV2: Новые блоки ⁸



⁸https://arxiv.org/abs/1801.04381



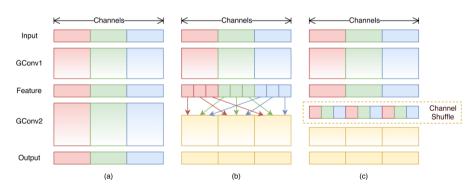
MobileNetV2: Архитектура

Input	Operator	t	c	n	s
$224^2 \times 3$	conv2d	-	32	1	2
$112^2 imes 32$	bottleneck	1	16	1	1
$112^2 imes 16$	bottleneck	6	24	2	2
$56^2 \times 24$	bottleneck	6	32	3	2
$28^2 \times 32$	bottleneck	6	64	4	2
$14^2 imes 64$	bottleneck	6	96	3	1
$14^2 \times 96$	bottleneck	6	160	3	2
$7^2 \times 160$	bottleneck	6	320	1	1
$7^{2} \times 320$	conv2d 1x1	-	1280	1	1
$7^2 imes 1280$	avgpool 7x7	-	-	1	-
$1 \times 1 \times 1280$	conv2d 1x1	-	k	-	

ShuffleNet 9

Идея

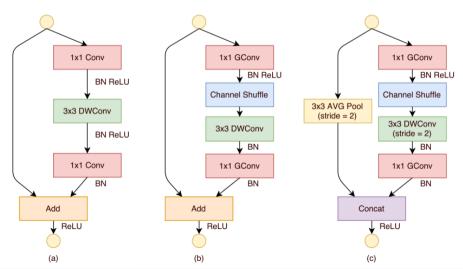
Использование групповой свёртки и операцию перемешивания (Shuffle)



⁹https://arxiv.org/abs/1707.01083



Блоки ShuffleNet





Архитектура ShuffleNet

Table 1: ShuffleNet architecture

Layer	Output size	KSize	Stride	Repeat	Output channels $(g \text{ groups})$)	
					g=1	g=2	g = 3	g=4	g = 8
Image	224×224				3	3	3	3	3
Conv1 MaxPool	$\begin{array}{c} 112\times112 \\ 56\times56 \end{array}$	3×3 3×3	2 2	1	24	24	24	24	24
Stage2 ¹	$\begin{array}{c} 28 \times 28 \\ 28 \times 28 \end{array}$		2 1	1 3	144 144	200 200	240 240	272 272	384 384
Stage3	$\begin{array}{c} 14 \times 14 \\ 14 \times 14 \end{array}$		2 1	1 7	288 288	400 400	480 480	544 544	768 768
Stage4	$7\times 7\\7\times 7$		2 1	1 3	576 576	800 800	960 960	1088 1088	1536 1536
GlobalPool	1×1	7×7							
FC					1000	1000	1000	1000	1000
Complexity ²	<u> </u>		·		143M	140M	137M	133M	137M

ShuffleNet: Результаты

Table 2: Classification error vs. number of groups g (smaller number represents better performance)

Model	Complexity	Classification error (%)				
	(MFLOPs)	g = 1	g = 2	g = 3	g = 4	g = 8
ShuffleNet 1×	140	35.1	34.2	34.1	34.3	34.7
ShuffleNet $0.5 \times$	38	46.1	45.1	44.4	43.7	43.8
ShuffleNet $0.25 \times$	13	56.7	56.3	55.6	54.5	53.7
ShuffleNet 0.5× (arch2)	40	45.7	44.3	43.8	43.2	42.7
ShuffleNet $0.25 \times (arch2)$	13	56.5	55.3	55.5	54.3	53.3

ShuffleNet: Результаты

Table 2: Classification error vs. number of groups q (smaller number represents better performance)

Model	Complexity	Classification error (%)				
	(MFLOPs)	g = 1	g = 2	g = 3	g = 4	g = 8
ShuffleNet 1×	140	35.1	34.2	34.1	34.3	34.7
ShuffleNet $0.5 \times$	38	46.1	45.1	44.4	43.7	43.8
ShuffleNet $0.25 \times$	13	56.7	56.3	55.6	54.5	53.7
ShuffleNet $0.5 \times (arch2)$ ShuffleNet $0.25 \times (arch2)$	40 13	45.7 56.5	44.3 55.3	43.8 55.5	43.2 54.3	42.7 53.3

Model	Cls err. (%, no shuffle)	Cls err. (%, shuffle)	Δ err. (%)
ShuffleNet $1x (g = 3)$	34.5	32.6	1.9
ShuffleNet $1x (g = 8)$	37.6	32.4	5.2
ShuffleNet $0.5x (g = 3)$	45.7	43.2	2.5
ShuffleNet $0.5x (g = 8)$	48.1	42.3	5.8
ShuffleNet $0.25x (g = 3)$	56.3	55.0	1.3
ShuffleNet $0.25x (g = 8)$	56.5	52.7	3.8



ShuffleNet: Сравнение с другими моделями

Table 6: Complexity comparison

Model	Cls err. (%)	Complexity (MFLOPs)
VGG-16 [27]	28.5	15300
ShuffleNet $2 \times (g = 3)$	29.1	524
PVANET [18] (our impl.)	35.3	557
ShuffleNet $1 \times (g = 3)$	34.1	140
AlexNet [19]	42.8	720
SqueezeNet [13]	42.5	833
ShuffleNet $0.5 \times$ (arch2, $g = 8$)	42.7	40



ShuffleNet: Сравнение с другими моделями

Table 5: ShuffleNet vs. MobileNet [12] on ImageNet Classification

Model	Complexity (MFLOPs)	Cls err. (%)	Δ err. (%)
1.0 MobileNet-224	569 524	29.4	- 0.2
ShuffleNet $2 \times (g = 3)$	524	29.1	0.3
0.75 MobileNet-224	325	31.6	-
ShuffleNet $1.5 \times (g = 3)$	292	31.0	0.6
0.5 MobileNet-224	149	36.3	-
ShuffleNet $1 \times (g = 3)$	140	34.1	2.2
0.25 MobileNet-224	41	49.4	-
ShuffleNet $0.5 \times (\text{arch2}, g = 8)$	40	42.7	6.7
ShuffleNet $0.5 \times$ (shallow, $g = 3$)	40	45.2	4.2

Сравнение моделей

Network	Top 1	Params	MAdds	CPU
MobileNetV1	70.6	4.2M	575M	113ms
ShuffleNet (1.5) ShuffleNet (x2)	71.5 73.7	3.4M 5.4M	292M 524M	-
NasNet-A	74.0	5.3M	564M	183ms
MobileNetV2 MobileNetV2 (1.4)	72.0 74.7	3.4M 6.9M	300M 585M	75ms 143ms

Поколение 1: Старый добрый ИИ

- Конструирование алгоритмов под конкретные задачи
- Отсутствие обучения





Поколение 1: Старый добрый ИИ

- Конструирование алгоритмов под конкретные задачи
- Отсутствие обучения

Поколение 2: Машинное обучение

- Конструирование признаков
- Обучение модели на готовых признаках





Поколение 3: Глубокое обучение

- Обучаемые признаки
- Обучаемые алгоритмы
- Гиперпараметры подбираются вручную



Поколение 3: Глубокое обучение

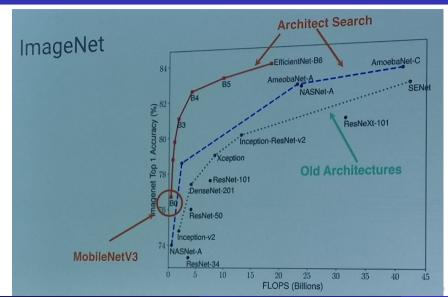
- Обучаемые признаки
- Обучаемые алгоритмы
- Гиперпараметры подбираются вручную

Поколение 4: Метаобучение

- Никакой ручной работы
- Всё обучаемое



NAS: Автоматический поиск архитектур





NAS: Cxema 10



neural-architecture-search-nas-the-future-of-deep-learning-c99356351136 🚁 🕟 🕞 🧎 🔻



 $^{^{10} {\}tt https://towardsdatascience.com/}$

• Текущие лучшие решения имеют массу ограничений





- Текущие лучшие решения имеют массу ограничений
- Большинство решений для задачи классификации





- Текущие лучшие решения имеют массу ограничений
- Большинство решений для задачи классификации
- Увеличение качества или достигаемое ускорение не всегда существенно лучше решений, придуманных человеком





- Текущие лучшие решения имеют массу ограничений
- Большинство решений для задачи классификации
- Увеличение качества или достигаемое ускорение не всегда существенно лучше решений, придуманных человеком
- Пока NAS не в состоянии полностью решить задачу и заменить исследователя/инженера

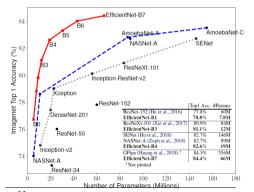




Efficient Net 11

Идея

- Автоматический поиск сравнительно небольшой модели
- Эффективное масштабирование модели

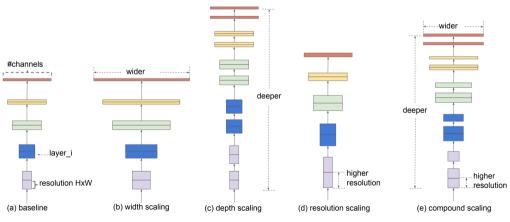


¹¹https://arxiv.org/abs/1905.11946



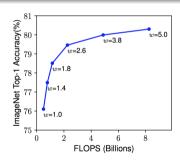
01 апреля 2025 г.

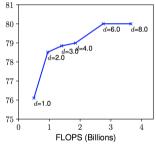
EfficientNet: Rethinking Model Scaling for Convolutional Neural Networks

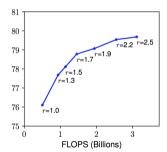


Масштабирование

Чем больше модель, тем меньше помагает масштабирование









depth:
$$d = \alpha^{\phi}$$

width:
$$w = \beta^{\phi}$$

resolution:
$$r = \gamma^{\phi}$$

s.t.
$$\alpha \cdot \beta^2 \cdot \gamma^2 \approx 2$$

$$\alpha \geq 1, \beta \geq 1, \gamma \geq 1$$





depth:
$$d = \alpha^{\phi}$$

width:
$$w = \beta^{\phi}$$

resolution:
$$r = \gamma^{\phi}$$

s.t.
$$\alpha \cdot \beta^2 \cdot \gamma^2 \approx 2$$

 $\alpha \ge 1, \beta \ge 1, \gamma \ge 1$

Шаг 1

Для $\phi=1.0$ параметры подбираются перебором по сетке:

$$\alpha = 1.2, \ \beta = 1.1 \ \gamma = 1.15$$





depth:
$$d = \alpha^{\phi}$$

width:
$$w = \beta^{\phi}$$

resolution:
$$r = \gamma^{\phi}$$

s.t.
$$\alpha \cdot \beta^2 \cdot \gamma^2 \approx 2$$

 $\alpha \ge 1, \beta \ge 1, \gamma \ge 1$

Шаг 1

Для $\phi=1.0$ параметры подбираются перебором по сетке:

$$\alpha = 1.2, \ \beta = 1.1 \ \gamma = 1.15$$

Шаг 2

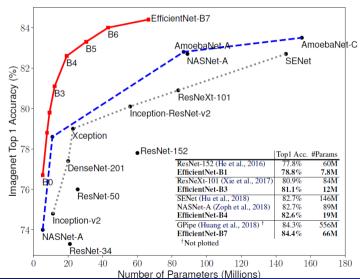
При фиксированных $lpha=1.2,\;eta=1.1\;\gamma=1.15$, меняя ϕ , получаем большие модели

EfficientNet: Результаты

Model	Top-1 Acc.	Top-5 Acc.	#Params	Ratio-to-EfficientNet	#FLOPS	Ratio-to-EfficientNet
EfficientNet-B0	76.3%	93.2%	5.3M	1x	0.39B	1x
ResNet-50 (He et al., 2016)	76.0%	93.0%	26M	4.9x	4.1B	11x
DenseNet-169 (Huang et al., 2017)	76.2%	93.2%	14M	2.6x	3.5B	8.9x
EfficientNet-B1	78.8%	94.4%	7.8M	1x	0.70B	1x
ResNet-152 (He et al., 2016)	77.8%	93.8%	60M	7.6x	11B	16x
DenseNet-264 (Huang et al., 2017)	77.9%	93.9%	34M	4.3x	6.0B	8.6x
Inception-v3 (Szegedy et al., 2016)	78.8%	94.4%	24M	3.0x	5.7B	8.1x
Xception (Chollet, 2017)	79.0%	94.5%	23M	3.0x	8.4B	12x
EfficientNet-B2	79.8%	94.9%	9.2M	1x	1.0B	1x
Inception-v4 (Szegedy et al., 2017)	80.0%	95.0%	48M	5.2x	13B	13x
Inception-resnet-v2 (Szegedy et al., 2017)	80.1%	95.1%	56M	6.1x	13B	13x
EfficientNet-B3	81.1%	95.5%	12M	1x	1.8B	1x
ResNeXt-101 (Xie et al., 2017)	80.9%	95.6%	84M	7.0x	32B	18x
PolyNet (Zhang et al., 2017)	81.3%	95.8%	92M	7.7x	35B	19x
EfficientNet-B4	82.6%	96.3%	19M	1x	4.2B	1x
SENet (Hu et al., 2018)	82.7%	96.2%	146M	7.7x	42B	10x
NASNet-A (Zoph et al., 2018)	82.7%	96.2%	89M	4.7x	24B	5.7x
AmoebaNet-A (Real et al., 2019)	82.8%	96.1%	87M	4.6x	23B	5.5x
PNASNet (Liu et al., 2018)	82.9%	96.2%	86M	4.5x	23B	6.0x
EfficientNet-B5	83.3%	96.7%	30M	1x	9.9B	1x
AmoebaNet-C (Cubuk et al., 2019)	83.5%	96.5%	155M	5.2x	41B	4.1x
EfficientNet-B6	84.0%	96.9%	43M	1x	19B	1x
EfficientNet-B7	84.4%	97.1%	66M	1x	37B	1x
GPipe (Huang et al., 2018)	84.3%	97.0%	557M	8.4x	-	-



EfficientNet: Результаты





40 / 42

• Ускорение моделей и поиск более эффективных архитектур — тренд современного компьютерного зрения





- Ускорение моделей и поиск более эффективных архитектур тренд современного компьютерного зрения
- Очень часто для ускорения моделей используют сразу несколько способов





- Ускорение моделей и поиск более эффективных архитектур тренд современного компьютерного зрения
- Очень часто для ускорения моделей используют сразу несколько способов
- Эпоха глубокого обучения подходит к концу, NAS открывает новую эпоху в искусственном интеллекте



- Ускорение моделей и поиск более эффективных архитектур тренд современного компьютерного зрения
- Очень часто для ускорения моделей используют сразу несколько способов
- Эпоха глубокого обучения подходит к концу, NAS открывает новую эпоху в искусственном интеллекте
- Учите математику, чтобы NAS не лишил вас работы





Спасибо за внимание!



