Data Science

Apprentissage statistique

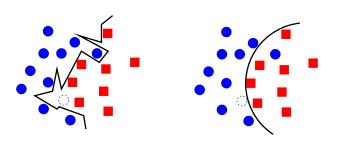
Hachem Kadri

hachem.kadri@univ-amu.fr

2019-2020

Performance de généralisation

- compromis adéquation aux données d'apprentissage et complexité
 - \longrightarrow le modèle ne doit pas être trop complexe pour se généraliser aux données de test (futures)



Apprentissage supervisé / non-supervisé / semi-supervisé

- ► Apprentissage supervisé: apprentissage avec instructeur
 - \longrightarrow Données: n exemples d'apprentissage étiquetés $\{(x_1,y_1),\dots,(x_n,y_n)\}$
- ► Apprentissage non-supervisé: apprentissage sans instructeur
 - \longrightarrow Données: m exemples non-étiquetés $\{x_1, \ldots, x_m\}$

- Apprentissage semi-supervisé:
 - \longrightarrow Données: un ensemble de n examples étiquetés et m exemples non-étiquetés $\{(\mathbf{x_1}, \mathbf{y_1}), \dots, (\mathbf{x_n}, \mathbf{y_n})\} \bigcup \{\mathbf{x_1}, \dots, \mathbf{x_m}\}$

Apprentissage statistique

- ightharpoonup X imes Y espace probabilisé avec une mesure de probabilité P
- $L: Y, Y \to [0, \infty)$ une fonction coût ou perte

La fonction risque (ou erreur) : espérance mathématique de la fonction de perte.

$$R(f) = \int L(y, f(x)) dP(x, y)$$

Problème : Apprendre $f: X \to Y$

Apprentissage statistique

$$R(f) = \int L(y, f(x)) dP(x, y)$$

Problème : Apprendre $f: X \rightarrow Y$

$$\min_{f:X\to Y} R(f)$$

à partir d'un échantillon S: un ensemble fini d'exemples

$$\{(x_1,y_1),\ldots,(x_l,y_l)\}$$

i.i.d. selon P.

étant donné un échantillon $S = \{(x_1, y_1), \dots, (x_l, y_l)\}$, trouver une fonction f qui minimise le risque R(f)

Remarques

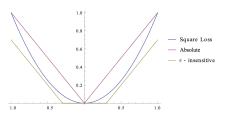
- 1. Le modèle est non déterministe :
 - le problème cible peut être réellement non déterministe ;
 - le problème peut être bruité ;
 - l'espace de descriptions peut ne décrire qu'incomplètement une situation complexe.
- 2. Le problème est non déterministe mais on en cherche une solution déterministe.
- 3. Le modèle est non paramétrique : aucun modèle spécifique de génération de données n'est présupposé ; aucune contrainte sur l'ensemble des fonctions que l'on doit considérer ni sur le type de dépendances entre fonctions et paramètres.
- 4. D'autres fonctions de pertes peuvent être considérées. En particulier, on peut envisager des coûts différents selon les erreurs commises.

Fonctions coût pour la régression

$$L: Y, Y \to [0, \infty)$$

L(y, f(x)) : coût ou perte de la prédiction de f(x) à la place de y

- perte quadratique : $L(y, y') = (y y')^2$
- perte valeur absolue : L(y, y') = |y y'|
- ▶ perte ϵ -sensitive : $L(y, y') = \max(|y y'| \epsilon, 0)$

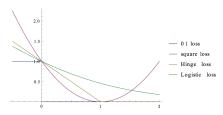


Fonctions coût pour la classification

$$L:Y,Y\to [0,\infty)$$

L(y, f(x)): coût ou perte de la prédiction de f(x) à la place de y

- ▶ perte 0-1 : $L(y, y') = \Theta(-yy')$, avec $\Theta(a) = 1$, si a > 0 et 0 sinon
- perte quadratique : $L(y, y') = (y y')^2$
- perte hinge : $L(y, y') = \max(1 yy', 0)$
- ▶ perte logistique : $L(y, y') = \log(1 + \exp(-yy'))$



Cas de la classification

Classifieur : $f: X \to Y$, avec Y un ensemble fini de classes Fonction de perte (loss function)

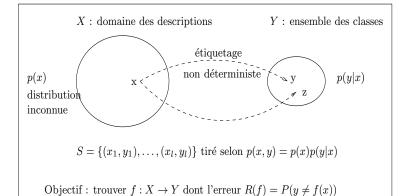
$$L(y, f(x)) = \begin{cases} 0 \text{ si } y = f(x) \\ 1 \text{ sinon.} \end{cases}$$

La fonction risque

$$R(f) = \int L(y, f(x)) dP(x, y) = \int_{y \neq f(x)} dP(x, y) = P(y \neq f(x)).$$

Cas de la classification

soit la plus petite possible.



Quelques règles de classification

La règle majoritaire: pour toute nouvelle instance, retourner la classe y_{maj} majoritaire, c'est-à-dire pour laquelle P(y) est maximum : pour tout $x \in X$,

$$f_{maj}(x) = ArgMax_y P(y) = y_{maj} \text{ et } R(f_{maj}) = 1 - P(y_{maj}).$$

▶ La règle du maximum de vraisemblance (maximum likelihood): retourner pour chaque instance x la classe y pour laquelle x est la valeur la plus observée.

$$f_{mv}(x) = ArgMax_y P(x|y).$$

► La règle de Bayes: retourner pour chaque instance x, la classe y dont l'observation est la plus probable, ayant observé x.

$$f_B(x) = ArgMax_y P(y|x).$$



Exemple

Une banque souhaite proposer une offre commerciale à certains de ses clients : une carte permettant de régler de manière sécurisée des achats sur Internet. Comment cibler les clients le plus susceptibles d'êtres intéressés ? Lorsqu'elle leur demande d'indiquer leur coordonnées, certains indiquent spontanément une adresse e-mail : c'est peut-être un critère sur lequel baser le mailing. Un sondage réalisé sur un échantillon supposé représentatif de sa clientèle, indique que

- ▶ 40% sont intéressés dont 80% ayant indiqué leur e-mail,
- ▶ 60% ne sont pas intéressés dont 40% ayant indiqué leur e-mail.

Modèle:

$$X = \{email, \overline{email}\}, Y = \{interesse, \overline{interesse}\},$$

 $P(email) = 0.8 \times 0.4 + 0.6 \times 0.4 = 0.56, P(interesse | email) = 4/7 \text{ et}$
 $P(interesse | \overline{email}) = 8/44 = 2/11.$

Exemple (suite)

La majorité des clients n'est pas intéressée par l'offre. Donc,

$$f_{maj}(x) = \overline{interesse} \,\, \mathrm{et} \,\, R(f_{maj}) = 0.4.$$

► Comme $P(email|interesse) = 0.8 > P(email|\overline{interesse})$, $f_{mv}(email) = interesse$.

Et comme

 $P(\overline{email}|interesse) = 1 - P(email|interesse) < P(\overline{email}|interesse),$ $f_{mv}(\overline{email}) = \overline{interesse}.$

$$R(f_{mv}) = 0.4 \times 0.2 + 0.6 \times 0.4 = 0.24.$$

► Comme P(interesse|email) = 32/56 > 1/2 et P(interesse|email) = 8/44, la règle de Bayes conduit au même classifieur que la règle du maximum de vraisemblance.



Optimalité de la règle de Bayes

Théorème : La règle de décision de Bayes est la règle de risque minimal.

- Le risque de Bayes n'est nul que pour des problèmes déterministes.
- ▶ **Pb.** Le règle de décision de Bayes est le plus souvent inaccessible !

Cas de la régression

La variable *y* prend des valeurs continues.

Fonction de perte : l'écart quadratique défini par

$$L(y, f(x)) = (y - f(x))^2.$$

Le risque ou l'erreur d'une fonction f : l'écart quadratique moyen défini par :

$$R(f) = \int_{X \times Y} (y - f(x))^2 dP(x, y).$$

Théorème : La fonction \overline{f} , moyenne des valeurs observables en x, définie par

$$\overline{f}(x) = \int_{Y} y dP(y|x)$$

est la fonction de régression de risque minimal.

Cas de l'estimation de densité

- ▶ On dispose de réalisations indépendantes $x_1, ..., x_l$ de X.
- ▶ On cherche à estimer P(x) pour tout x.
- ▶ On cherche une fonction $P': X \rightarrow [0,1]$ qui approche P (ou sa densité dans le cas continu) au mieux.
- ▶ Fonction de perte : $L(x, y) = -\log y$
- Fonction de risque :

$$R(P') = \sum_{x \in X} -P(x) \cdot \log P'(x); R(f) = \int_X -\log f(x) dP(x).$$

Théorème: R(P') est minimal pour P' = P (cas discret).



L'apprentissage en pratique

▶ On dispose d'un échantillon *S* qu'on suppose i.i.d.

▶ On recherche une fonction f de classification, de régression ou de densité dont le risque R(f) soit le plus faible possible.

▶ Il existe toujours une meilleure solution f_{min} ...inaccessible!

L'apprentissage en pratique

- ▶ Dans la pratique, on cherche une solution dans un ensemble de fonctions F particulier : arbres de décision, réseaux de neurones, fonctions linéaires, modèles de Markov cachés, etc.
- ▶ Soit f_{opt} une fonction de risque minimal dans \mathcal{F}
- L'ensemble F doit avoir deux qualités :
 - 1. contenir des fonctions f_{opt} dont le risque n'est pas trop éloigné de $R(f_{min})$
 - 2. permettre d'approcher un classifieur de risque minimal f_{opt} au moyen des informations dont on dispose.

- ▶ Une idée naturelle : sélectionner une fonction dans F qui décrit au mieux les données de l'échantillon d'apprentissage.
- Le risque empirique $R_{emp}(f)$ d'une fonction f sur l'échantillon $S = \{(x_1, y_1), \dots (x_l, y_l)\}$ est la moyenne de la fonction de perte calculée sur S:

$$R_{emp}(f) = \frac{1}{I} \sum_{i=1}^{I} L(y_i, f(x_i)).$$

 $ightharpoonup R_{emp}(f)$ est une estimation du risque réel R(f) de f.

en classification : $R_{emp}(f)$ est la moyenne du nombre d'erreurs de prédiction de f sur les éléments de S :

$$R_{emp}(f) = \frac{Card\{i|f(x_i) \neq y_i\}}{I}.$$

en régression : $R_{emp}(f)$ est la moyenne des carrés des écarts à la moyenne de f sur S :

$$R_{emp}(f) = \frac{1}{I} \sum_{i=1}^{I} (y_i - f(x_i))^2.$$

en estimation de densité : $R_{emp}(f)$ est l'opposé de la log-vraisemblance de S :

$$R_{emp}(f) = \frac{1}{I} \sum_{i=1}^{I} -\log f(x_i) = \frac{-1}{I} \log \prod_{i=1}^{I} f(x_i).$$

Le principe inductif de minimisation du risque empirique (ERM) recommande de

trouver une fonction $f \in \mathcal{F}$ qui minimise $R_{emp}(f)$

- ▶ en classification, cela revient à minimiser le nombre d'erreurs commises par *f* sur l'échantillon ;
- ▶ en régression, on retrouve la méthode des moindres carrés ;
- en estimation de densité, on retrouve la méthode du maximum de vraisemblance.

Soit f_{emp} une fonction minimisant le risque empirique.

$$R(f_{emp}) = R(f_{min}) + [R(f_{opt}) - R(f_{min})] + [R(f_{emp}) - R(f_{opt})]$$

 $R(f_{min})$: incompressible, donne une mesure de la difficulté intrinsèque du problème, du volume de bruit qu'il comporte.

 $R(f_{opt}) - R(f_{min})$: mesure l'adéquation de \mathcal{F} au problème considéré.

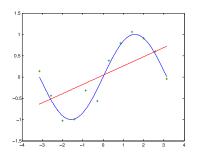
 $R(f_{emp})-R(f_{opt})$: représente l'erreur liée au principe de minimisation du risque empirique.

On dit que le principe ERM est *consistant* dans la classe \mathcal{F} si f_{emp} tend vers f_{opt} lorsque le nombre d'exemples tend vers l'infini.

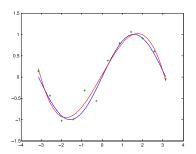


Exemple

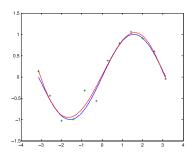
- ▶ 11 points sur la courbe x \(\bigsim\) sin(x) avec un bruit additif normal d'écart-type 0.2/
- ▶ En bleu: la courbe $x \mapsto \sin(x)$
- ► En rouge: le polynôme de degré 1 qui minimise le risque empirique quadratique



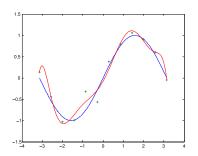
- ▶ 11 points sur la courbe x \(\bigcup \sin(x)\) avec un bruit additif normal d'écart-type 0.2/
- ▶ En bleu: la courbe $x \mapsto \sin(x)$
- ► En rouge: le polynôme de degré **3** qui minimise le risque empirique quadratique



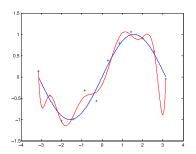
- ▶ 11 points sur la courbe x \(\bigcup \sin(x)\) avec un bruit additif normal d'écart-type 0.2/
- ▶ En bleu: la courbe $x \mapsto \sin(x)$
- ► En rouge: le polynôme de degré 5 qui minimise le risque empirique quadratique



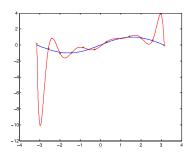
- ▶ 11 points sur la courbe x \(\bigsim\) sin(x) avec un bruit additif normal d'écart-type 0.2/
- ▶ En bleu: la courbe $x \mapsto \sin(x)$
- ► En rouge: le polynôme de degré **7** qui minimise le risque empirique quadratique



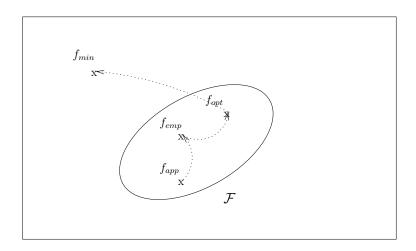
- ▶ 11 points sur la courbe x \(\bigsim\) sin(x) avec un bruit additif normal d'écart-type 0.2/
- ▶ En bleu: la courbe $x \mapsto \sin(x)$
- ► En rouge: le polynôme de degré 9 qui minimise le risque empirique quadratique



- ▶ 11 points sur la courbe x \(\bigcup \sin(x)\) avec un bruit additif normal d'écart-type 0.2/
- ▶ En bleu: la courbe $x \mapsto \sin(x)$
- ► En rouge: le polynôme de degré 11 qui minimise le risque empirique quadratique



Niveaux de difficultés en apprentissage



Niveaux de difficultés en apprentissage

Il y a donc au moins quatre raisons pour lesquelles une méthode d'apprentissage appliquée à un problème particulier peut ne pas donner de résultats satisfaisants :

- la nature non déterministe du problème,
- lacktriangle la trop faible expressivité de l'espace fonctionnel ${\mathcal F}$ choisi,
- ▶ la non consistance du principe ERM ou plus généralement, du principe choisi pour approcher une fonction optimale dans \mathcal{F} ,
- ▶ la difficulté à minimiser le risque empirique (ou plus généralement, à mettre en application le principe choisi).