بِسْمِ ٱللهِ ٱلرَّحْمَٰنِ ٱلرَّحِيمِ

Scribing شنبه -19 اسفند 1402

محمد پورخاکساری

هوش مصنوعی از نظر لغوی به معنای "هوش دستساز" است. هوش مجموعهای از تواناییها شامل یادگیری، تفکر و استفاده از دانش است. یادگیری توانایی کسب دانش و اطلاعات است. تفکر به معنای دسترسی به اطلاعات در حافظه یا پایگاه داده و پردازش آنها است. هوش مصنوعی به عنوان یک کلیت، علم ساخت و مدلسازی عاملهای هوشمند است. هر علمی به دنبال پاسخ به سوالات "چگونه" و "چطور" است. در علم هوش مصنوعی، به این سوالات پاسخ داده میشود که چگونه یک عامل هوشمند بسازیم و یک عامل هوشمند

عامل هوشمند موجودی است که کاری انجام میدهد. اگر طبق تعریف هوش، عامل ما توانایی کسب دانش، تفکر و استفاده از آن را داشته باشد، یعنی هوشمند است.

عاملهای هوشمند با استفاده از حسگر ها محیط اطراف خود را درک میکنند. این محیط میتواند مجازی (مانند کامپیوتر) یا طبیعی (مانند ربات) باشد.

عاملهای هوشمند با استفاده از عملگرها، تغییر حالت برای خود یا محیط ایجاد میکنند.

بنابراین میتوان گفت که عامل ما هوشمند (intelligent) دارای ادراک (perception) و یک سری اعمال(Actions) است.

علم هوش مصنوعی به طور غیر مستقیم مدلهای مختلف هوشمندی را برای ما تعریف میکند و به ما میگوید که دنیای بدون هوشمندی چگونه کار میکند.

تفائت ساختن و مدل سازی در ساختن، از خلاقیت استفاده میکنیم و چیزی را از نو میسازیم، اما در مدلسازی، از موجودات و پدیده های طبیعی الهام میگیریم.

تست تورینگ آزمونی برای سنجش توانایی یک ماشین در شبیه سازی رفتار هوشمندانه انسان، به ویژه در مکالمه، است. آلن تورینگ، دانشمند برجسته کامپیوتر، این تست را در سال 1950 معرفی کرد.

در این تست، سه نفر حضور دارند: بازیکن A که یک انسان، بازیکن B که ماشینی شبیهساز گفتار انسان، و داور که یک انسان است. داور با هر دو بازیکن به طور جداگانه مکالمه میکند و سپس باید حدس بزند که کدام یک انسان است.

هدف تست تورینگ تعیین این است که آیا ماشینها میتوانند مانند انسانها فکر کنند و صحبت کنند یا خیر. اگر ماشینی بتواند داور را فریب دهد یا در تشخیص او تردید ایجاد کند، آن ماشین "هوشمند" تلقی میشود.

عاملهای هوشمند به دو دسته منطقی (منطقهگرا) و انسانگرا تقسیم میشوند. عاملهای منطقی در هر لحظه منطقی ترین کار را انجام میدهند، در حالی که عاملهای انسانگرا به دنبال مدلسازی رفتار و کردار انسان هستند.

حل مسئله مهمترین وجه هر علمی است. علم با یک مسئله شروع می شود و با حل آن به پایان می رسد. علم هوش مصنوعی نیز به حل مسئل مختلف در حوزه های مختلف می پر دازد.

انواع مسائل در علم هوش مصنوعی

- .1 جستجو
- .2 ارضای محدودیت
- .3 مسائل باز نمایی دانش
 - .4 مسائل بادگیر ی

مسائل جستجو بيدا كردن راهحل از نقاط شروع تا نقطه هدف

انواع مسائل جستجو:

غیر آگاهانه: عاملی در محیط قرار داده میشود و هیچ اطالعاتی به آن داده نمیشود.

آگاهانه: عاملی در محیط قرار داده میشود و اطالعاتی به آن داده میشود.

مسائل ارضای محدودیت: مسائلی که با رفع یک سری محدودیت، خود به خود به هدف میرسیم.

مسائل بازنمایی دانش:نحوه نشان دادن دانش کسب شده ابزار ما برای نشان دادن دانش: منطق

یادگیری:مدلسازی یادگیری با استفاده از الگوریتمهای یادگیری

انواع مسائل يادگيري:

.1 يادگيري ماشين

2. يادگيري عميق

.3 يادگيري تقويتي

الگوریتم) BMموزه بریتانیا) الگوریتمی است که برای یافتن تمام رامحلهای ممکن یک مسئله، تمام حالتهای ممکن را امتحان میکند. این الگوریتم حتی پس از یافتن جواب، جستجو را ادامه میدهد تا زمانی که تمام حالتهای ممکن را بررسی کند.

مزیت این الگوریتم این است که تضمین میکند که تمام راهحلهای ممکن را پیدا میکند. با این حال، این الگوریتم میتواند بسیار پر هزینه و زمانبر باشد، به خصوص برای مسائل پیچیده با تعداد زیادی حالت ممکن.

امروزه از الگوریتمهای (Brute Force) بیشتر برای رمزشکنی استفاده می شود

الگوریتم Brute Force سادهترین و ابتدایی ترین الگوریتمی است که برای حل یک مسئله می توان از آن استفاده کرد. این الگوریتم بر قدرت محاسباتی تکیه میکند و به دنبال بهینه سازی نیست رویکرد Brute Force ساده و تکراری است. این الگوریتم اولین رویکردی است که با دیدن مشکل به ذهن می رسد و تمام امکانات موجود برای حل مشکل را امتحان میکند.

مزیت الگوریتم Brute Force این است که تضمین میکند که به جواب میرسد (در صورت وجود). با این حال، این الگوریتم میتواند بسیار پر هزینه و زمان بر باشد، به خصوص برای مسائل پیچیده با تعداد زیادی حالت ممکن

الگوريتم جستجوى اول عمق (DFS)

الگوریتم DFS ایدهای را ارائه میدهد که در آن به عمق گراف حرکت میکنیم. در علوم کامپیوتر، عمق را اغلب از سمت چپ گراف در نظر میگیریم و به دلیل استفاده از حروف الغبا، گرهای که حروف الغبای کمتری دارد را انتخاب میکنیم.

اما مشکل اصلی آن این است که ممکن است به گرههای بیخودی دسترسی داشته باشد و در صورتی که حجم گراف یا درخت بسیار بزرگ باشد، زمان زیادی طول میکشد.

برای حل این مشکل، محدودیتی را برای عمق DFS ارائه میدهیم. به عبارت دیگر، الگوریتم DFS با عمق محدود، مانند DFS با d=2، به وجود آمده است. این به این معنی است که تا عمق 2 در گراف حرکت میکنیم و اگر به هدف نرسیدیم، بازمیگردیم و از راه دیگری سعی میکنیم. اگر به عمق 2 رفتیم و هدف را پیدا نکردیم، الگوریتم گیر میکند و جوابی را ارائه نمیدهد.

تکرارهای اجرای DFS با عمق محدود با ++Dساخته میشوند. تفاوت آن با DFS این است که هنگامی که به جواب میرسد، عملیات را به پایان میرساند و ادامه مسیر را ادامه نمیدهد.

الگوريتم جستجوى اول سطح ((BFSيك الگوريتم پيمايش گراف يا درخت است كه به صورت سطحي در گراف حركت ميكند.

الگوریتم BFS از یک نقطه شروع (معمولاً ریشه) شروع میکند و تمام گرههای همسایه را در سطح اول بررسی میکند. سپس، به سطح بعدی میرود و تمام گرههای همسایه را که هنوز بررسی نشدهاند، بررسی میکند. این کار را تا زمانی که تمام گرهها را بررسی کند، ادامه میدهد.

الگوریتم *Aمسیری را انتخاب میکند که مجموع هزینه فعلی و هزینه تخمینی آن کمترین باشد. این الگوریتم را میتوان به عنوان یک الگوریتم حریصانه محلی در نظر گرفت که در هر مرحله به دنبال بهترین گره بعدی برای جستجو است.

* الگوريتم محلى يک الگوريتم است كه فقط به يک قسمت خاص از يک مسئله بزرگ نگاه مىكند. اين الگوريتمها سعى مىكنند با اعمال تغييرات كوچک در يک قسمت از مسئله، به يک جواب قابل قبول برسند.

الگوریتم غیر محلی یک الگوریتم است که به کل یک مسئله بزرگ نگاه میکند و تلاش میکند تا یک جواب بهینه را پیدا کند. این الگوریتمها برخلاف الگوریتمهای محلی، به یک قسمت کوچک از مسئله محدود نمیشوند.