



دانشکده مهندسی کامپیوتر  
دانشگاه صنعتی امیرکبیر

# کنترل سیستم و ریست وقفه ها درگاه های ورودی / خروجی

## در میکروکنترل های AVR



دانشکده مهندسی کامپیوتر  
دانشگاه صنعتی امیرکبیر

# فهرست مطالب

• کنترل سیستم و بازنشانی

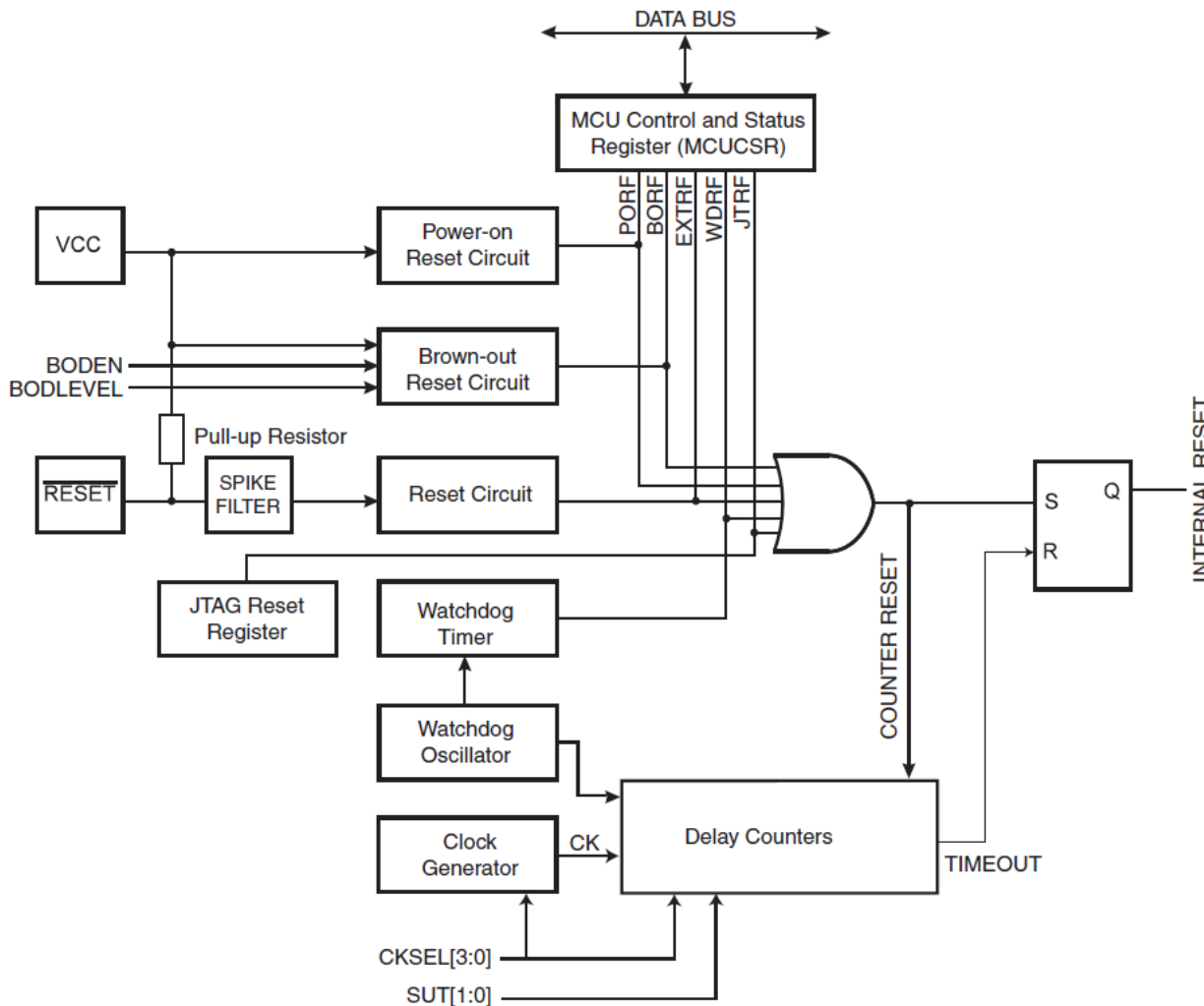
• زمان سنج نگهبان

# بازنشانی

- در هنگام بازنشانی و شروع مجدد، همه ثبات‌های ورودی/خروجی مقدار اولیه خود را اختیار کرده و برنامه از بردار (آدرس) بازنشانی شروع به اجرا خواهد کرد.
- دستورالعمل قرار داده شده در بردار بازنشانی باید یک دستور پرش مطلق به روال اجرای بازنشانی باشد.
- اگر برنامه هیچگاه منابع وقفه را فعال نکند، بردارهای وقفه استفاده نشده و برنامه‌های عادی می‌توانند در این مکان‌ها قرار گیرند.

# نمودار جعبه‌ای سیستم بازنشانی میکروکنترلر

• واحد بازنشانی

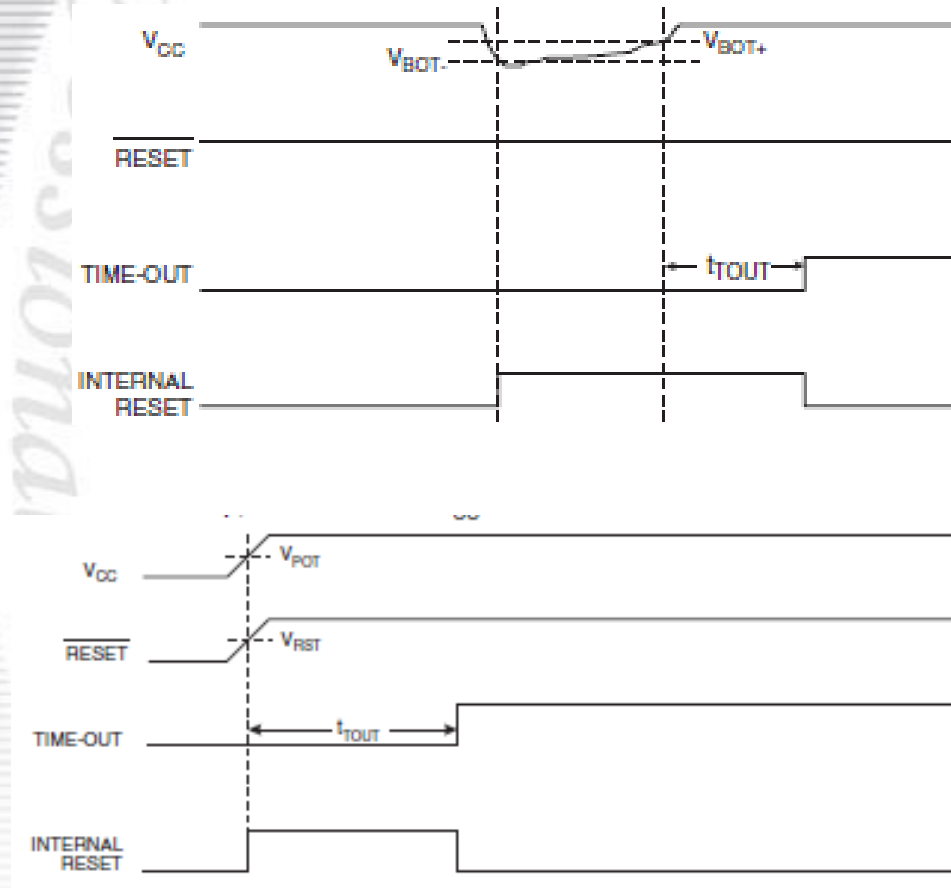


# مشخصات بازنشانی

Symbol	Parameter	Condition	Min	Typ	Max	Units
$V_{POT}$	Power-on Reset Threshold Voltage (rising)			1.4	2.3	V
	Power-on Reset Threshold Voltage (falling) <sup>(1)</sup>			1.3	2.3	V
$V_{RST}$	$\overline{RESET}$ Pin Threshold Voltage		0.1 $V_{CC}$		0.9 $V_{CC}$	V
$t_{RST}$	Minimum pulse width on $\overline{RESET}$ Pin				1.5	$\mu s$
$V_{BOT}$	Brown-out Reset Threshold Voltage <sup>(2)</sup>	BODLEVEL = 1	2.5	2.7	3.2	V
		BODLEVEL = 0	3.6	4.0	4.5	
$t_{BOD}$	Minimum low voltage period for Brown-out Detection	BODLEVEL = 1		2		$\mu s$
		BODLEVEL = 0		2		$\mu s$
$V_{HYST}$	Brown-out Detector hysteresis			50		mV

توجه ۲: بازنشانی Power-on تا زمانی که ولتاژ تغذیه به زیر حد  $V_{POT}$  نرسیده باشد کار نخواهد کرد.

# BOT: Brown out تشخیص



# بازنشانی

- درگاه‌های ورودی/خروجی مربوط به میکروکنترلر AVR بلافاصله پس از فعال شدن یک منبع بازنشانی، به حالت آغازین خود برمی‌گردند که این موضوع نیازی به فعال کردن هیچ منبع ساعتی ندارد.
- هنگامی که همه منابع بازنشانی غیرفعال شدند، یک شمارنده برای ایجاد تاخیر شروع به کار می‌کند تا زمان بازنشانی درونی را افزایش دهد (زمان **time-out**). این کار باعث می‌شود پیش از آغاز عملیات معمولی، میکروکنترلر به یک سطح پایدار برسد.
- زمان تاخیر این شمارنده به وسیله کاربر و توسط فیوزهای CKSEL تعیین می‌شود. انتخاب‌های متفاوت برای زمان‌های تاخیر در بخش "منابع ساعت" آمده است.

# منابع ریست

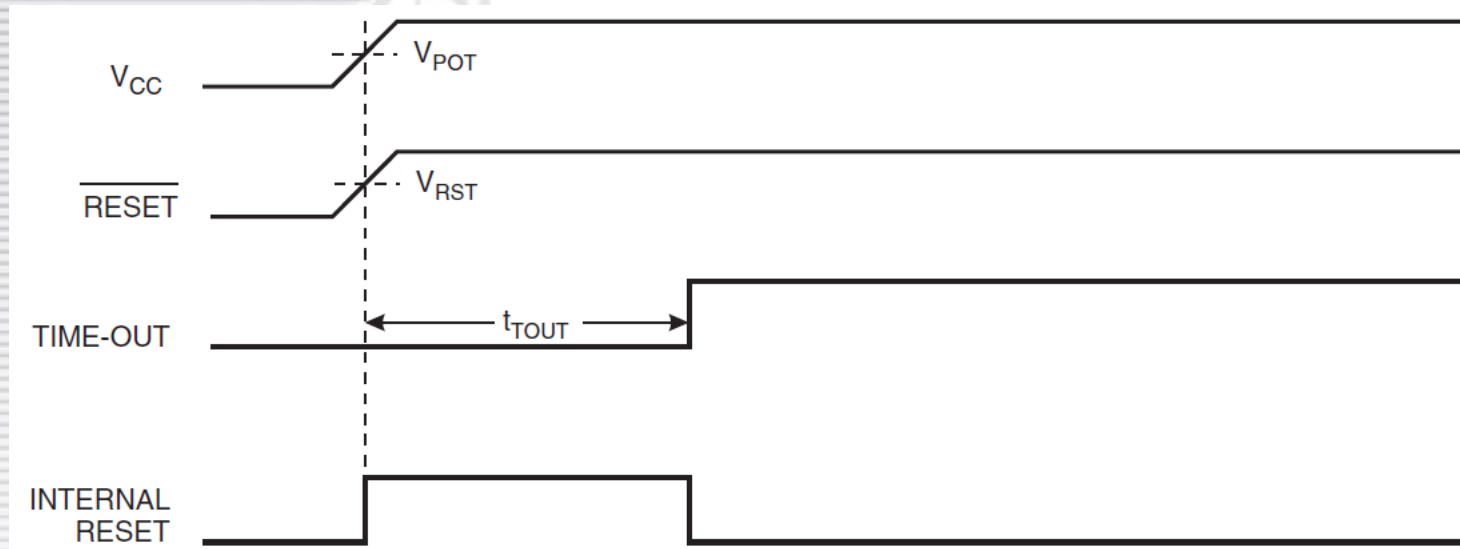
- میکروکنترلر ATmega16، دارای ۵ منبع بازنشانی است:
- بازنشانی Power-on
- بازنشانی خارجی
- بازنشانی نگهبان
- بازنشانی افت ولتاژ تغذیه
- بازنشانی JTAG



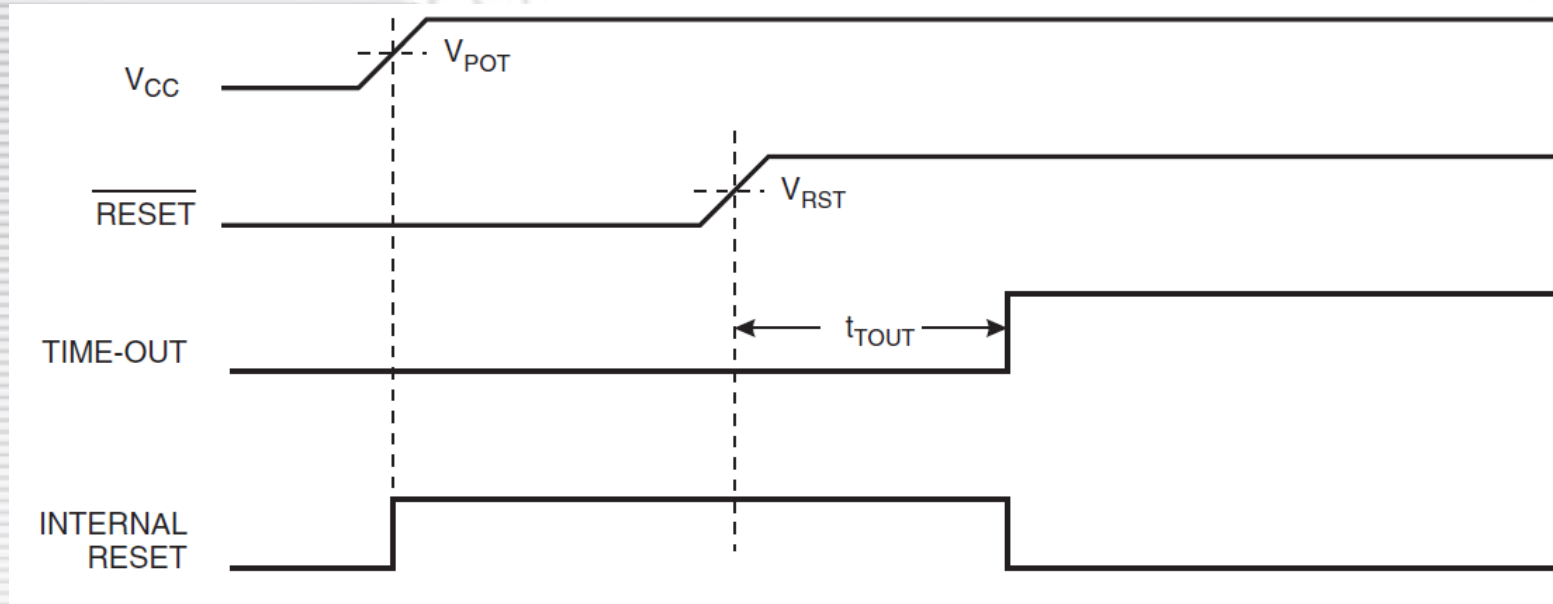
## بازنشانی Power-on

- یک پالس بازنشانی Power-on توسط یک مدار تشخیص سوار بر تراشه (موجود در تراشه میکروکنترلر) تولید می‌شود.
- بازنشانی Power-on هنگامی که  $V_{CC}$  کم‌تر از مقدار ولتاژ تشخیص باشد فعال می‌شود.
- رسیدن به ولتاژ آستانه بازنشانی Power-on، شمارنده تاخیر را فعال می‌کند و تعیین می‌کند که میکروکنترلر چه مدت بعد از بالا رفتن  $V_{CC}$  در حالت بازنشانی باقی بماند.
- بازنشانی، هنگامی که  $V_{CC}$  کم‌تر از ولتاژ تشخیص شود، بدون تاخیر، فعال می‌شود.

## بازنشانی میکروکنترلر هنگامی که سر RESET به VCC وصل است



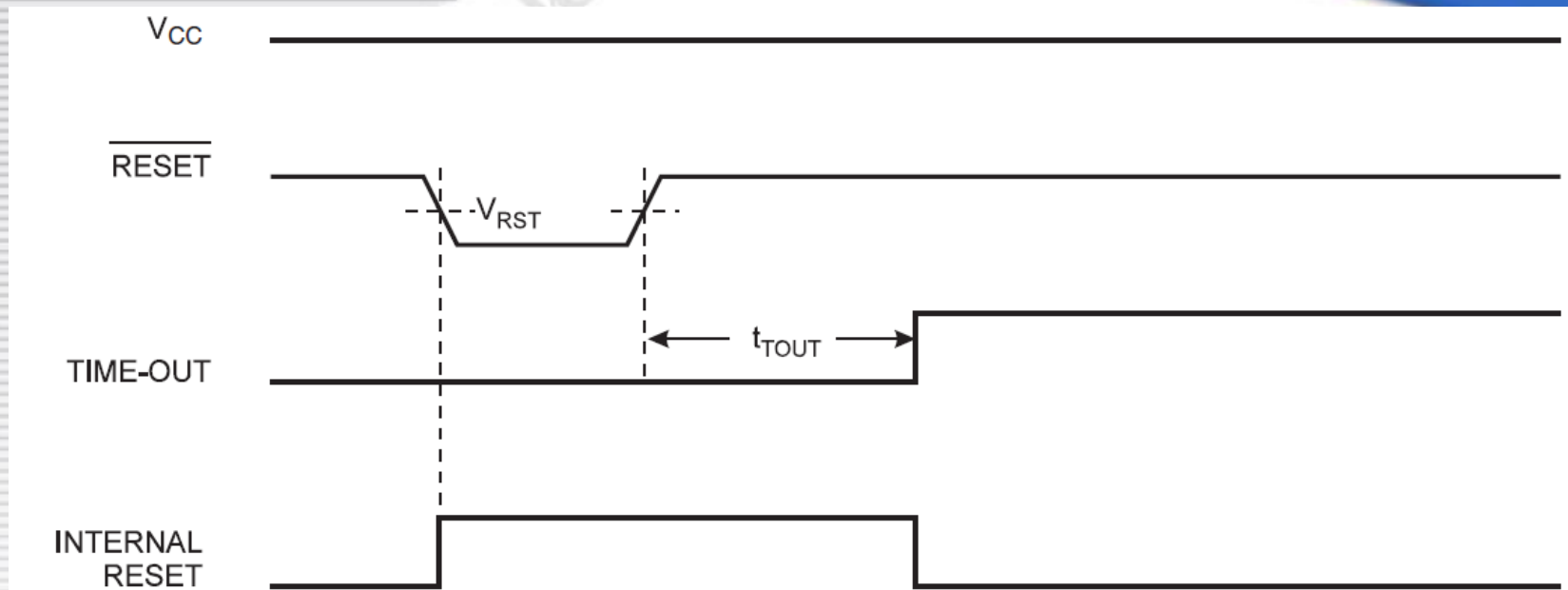
## شروع به کار میکروکنترلر هنگامی که سر RESET توسط یک مدار بازنشانی خارجی فعال شود



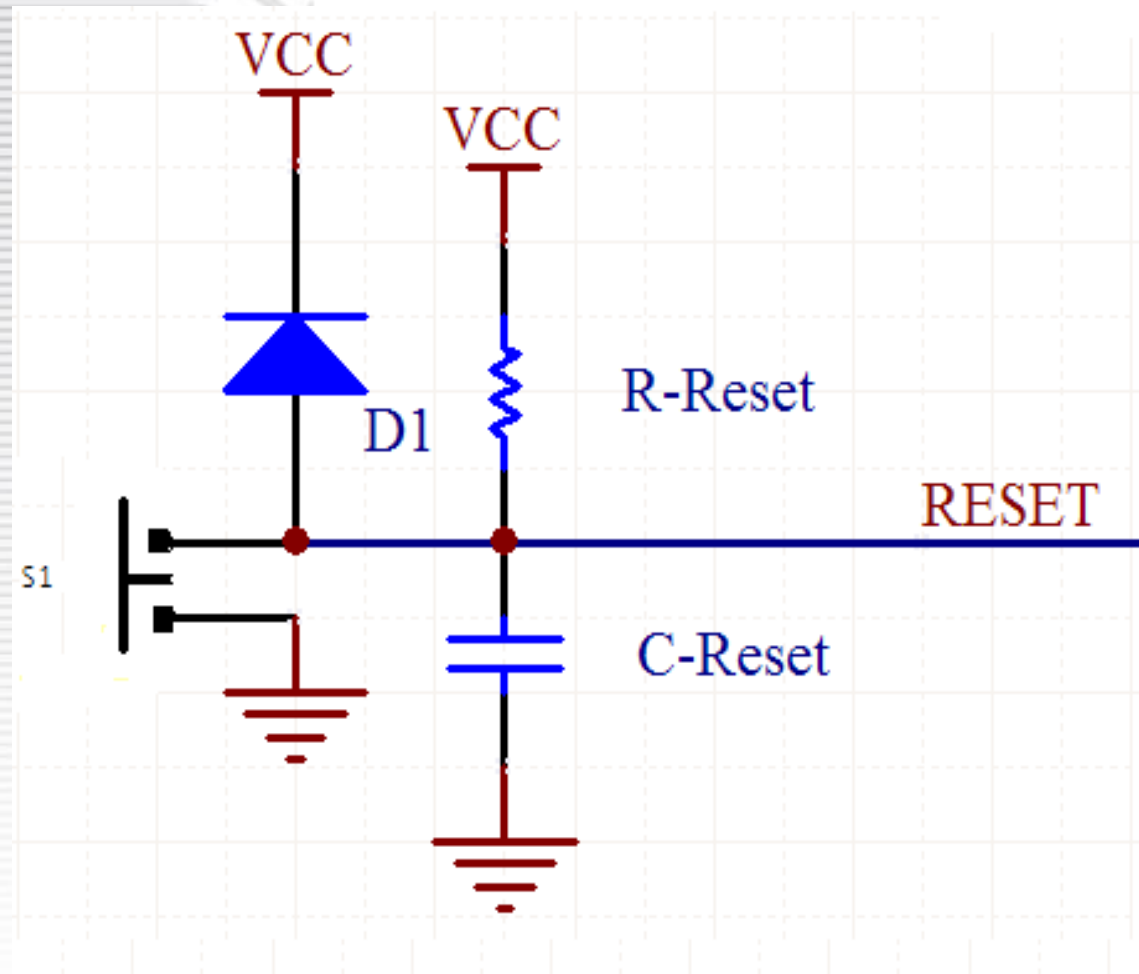
# بازنشانی خارجی

- بازنشانی خارجی با وصل کردن یک ولتاژ سطح پایین (صفر منطقی) به پایه  $\overline{RESET}$  ایجاد می شود.
- سیگنال های بازنشانی طولانی تر از کمینه عرض پالس ریست، بازنشانی را حتی اگر ساعت فعال نباشد (در حال کار نباشد) ایجاد می کند.
- سیگنال های بازنشانی با زمان کوتاه تر از کمینه مورد نیاز، بازنشانی شدن میکروکنترلر را تضمین نمی کنند.
- هنگامی که سیگنال اعمال شده در لبه بالا رونده، به ولتاژ آستانه بازنشانی ( $V_{RST}$ ) می رسد، شمارنده تاخیر، پس از سپری شدن زمان مهلت  $t_{TOUT}$  time-out، میکروکنترلر را مجدداً راه اندازی می کند.

# بازنشانی خارجی در حین کارکرد میکروکنترلر



# مدار بازنشانی خارجی



## تشخیص افت ولتاژ تغذیه (Brown out detection)

- میکروکنترلر ATmega16 یک مدار تشخیص افت ولتاژ تغذیه (Burn Out BOD: Detection) دارد که در زمان کار کردن میکروکنترلر، سطح ولتاژ  $V_{CC}$  را نظارت کرده آن را با یک مقدار سطح تحریک مقایسه می‌کند.
- سطح تحریک BOD می‌تواند توسط بیت فیوز **BODLEVEL** برابر **۲.۷** ولت (سطح تحریک برنامه‌ریزی نشده) یا **۴** ولت (سطح تحریک برنامه‌ریزی شده) برنامه‌ریزی شود.

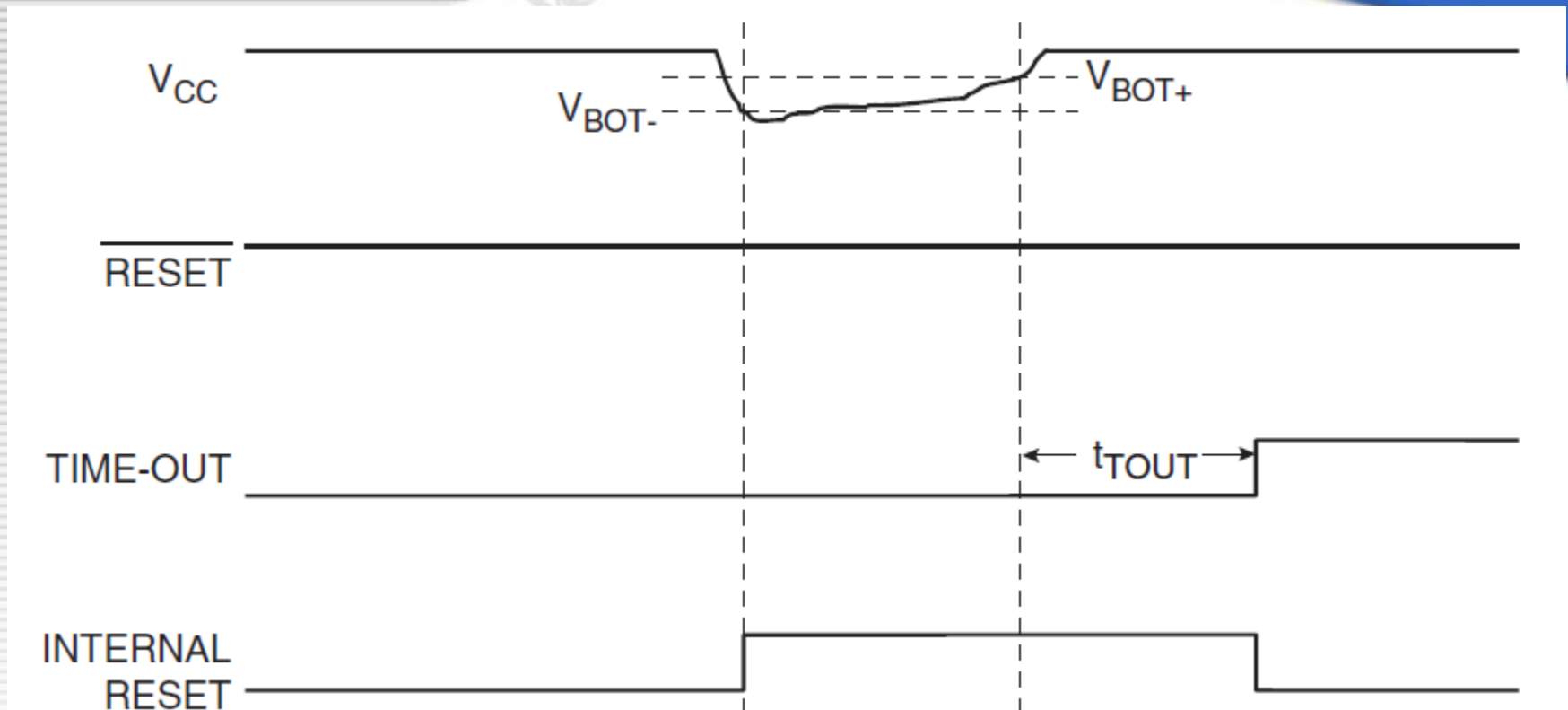
## تشخیص افت ولتاژ تغذیه

- سطح تحریک دارای یک هیستریزیس می باشد که باعث می شود تشخیص افت ولتاژ تغذیه بدون تاثیر از ولتاژهای سوزنی ناخواسته (spike) صورت گیرد.
- این سطح تشخیص می تواند به صورت زیر تخمین زده شود:

$$V_{\text{BOT}+} = V_{\text{BOT}} + V_{\text{HYST}}/2 \text{ و } V_{\text{BOT}-} = V_{\text{BOT}} - V_{\text{HYST}}/2$$

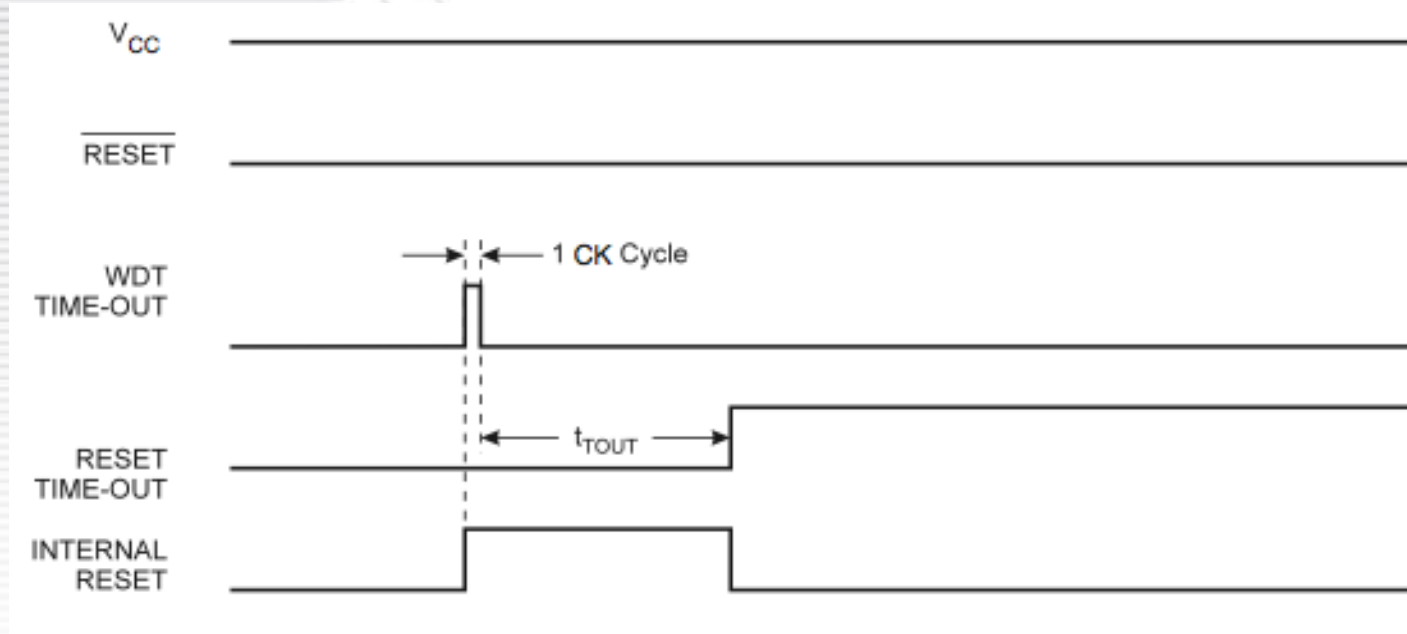


# بازنشانی ناشی از افت ولتاژ تغذیه در حین عملیات



# بازنشانی نگهبان

- وقتی که زمان زمان سنج نگهبان، سپری می شود، یک پالس بازنشانی به مدت زمان یک چرخه ساعت ایجاد می کند.
- در لبه پایین رونده این پالس، شمارنده تاخیر شروع به شمارش زمان  $t_{TOUT}$  time-out می کند.



# ثبات کنترول و وضعیت میکروکنترلر (MCUCSR)

Bit	7	6	5	4	3	2	1	0	
	JTD	ISC2	–	JTRF	WDRF	BORF	EXTRF	PORF	MCUCSR
Read/Write	R/W	R/W	R	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	
Initial Value	0	0	0	See Bit Description					

بیت ۴: پرچم بازنشانی JTAG (JTRF)

بیت ۳: پرچم بازنشانی watchdog (WDRF)

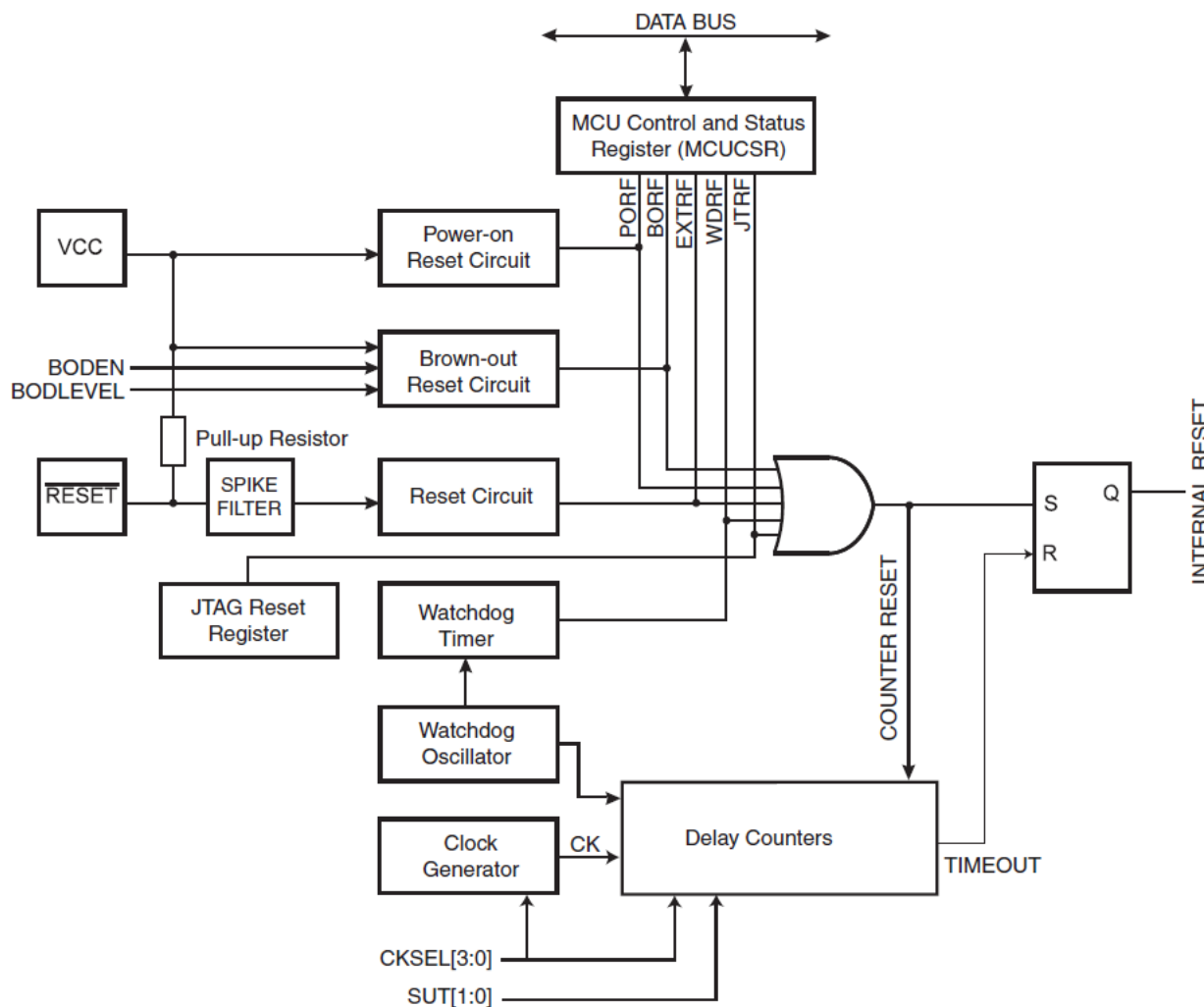
بیت ۲: پرچم بازنشانی افت ولتاژ تغذیه (BORF)

بیت ۱: پرچم بازنشانی خارجی (EXTRF)

بیت ۰: پرچم بازنشانی Power-on (PORF)

# نمودار جعبه‌ای سیستم بازنشانی میکروکنترلر (یادآوری)

• واحد بازنشانی



# منبع ولتاژ داخلی

- میکروکنترلر ATmega16 دارای یک منبع ولتاژ مرجع bandgap درونی است.
- این منبع برای شناسایی افت ولتاژ تغذیه استفاده می‌شود و می‌تواند به عنوان ورودی مقایسه کننده‌های آنالوگ یا ADC به کار رود.
- منبع ولتاژ مرجع در حین وضعیت‌های زیر روشن می‌باشد:
  - هنگامی که BOD فعال شده باشد (به وسیله برنامه‌ریزی فیوز BODEN).
  - هنگامی که ولتاژ مرجع bandgap به یک مقایسه کننده آنالوگ متصل شده باشد (از طریق یک کردن بیت ACBG در ACSR).
  - هنگامی که ADC فعال باشد.

# مشخصات منبع ولتاژ مرجع درونی

Symbol	Parameter	Min	Typ	Max	Units
$V_{BG}$	Bandgap reference voltage	1.15	1.23	1.4	V
$t_{BG}$	Bandgap reference start-up time		40	70	$\mu s$
$I_{BG}$	Bandgap reference current consumption		10		$\mu A$

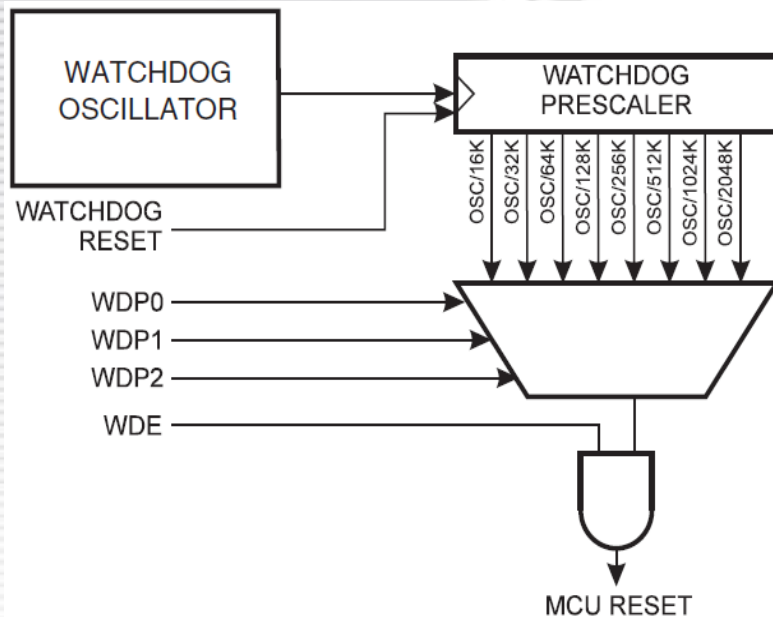
# زمان سنج نگهبان

- زمان سنج نگهبان از طریق یک نوسان ساز سوار بر تراشه جداگانه که با سرعت ۱ مگاهرتز نوسان می کند (وضعیت معمول بازا  $V_{CC} = 5V$ )، سیگنال ساعت را دریافت می نماید.
- دستور WDR زمان سنج نگهبان را بازنشانی می کند.
- زمان سنج نگهبان همچنین هنگامی که آنرا غیرفعال کنیم و نیز زمانی که تراشه بازنشانی شود، بازنشانی می شود.
- اگر زمان بازنشانی بدون یک بازنشانی نگهبان به پایان برسد، میکروکنترلر ATmega16 توسط زمان سنج نگهبان بازنشانی می شود.

# زمان سنج نگهبان

• ۸ انتخاب مختلف می تواند برای تعیین فرکانس ساعت زمان سنج نگهبان انتخاب شود.

• این انتخاب توسط بیت های **WDP2**، **WDP1** و **WDP0** (پیش مقیاس گذارهای ۰ و ۱ و ۲ متعلق به زمان سنج نگهبان) که در ثبات **WDTCR** قرار دارند انجام می شود.



Bit	7	6	5	4	3	2	1	0	
	-	-	-	WDTOE	WDE	WDP2	WDP1	WDP0	WDTCR
Read/Write	R	R	R	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	
Initial Value	0	0	0	0	0	0	0	0	



# نحوه انتخاب پیش تقسیم ساعت زمان سنج نگهبان

- محاسبه زمانی که بعد از سپری شدن آن، زمان سنج نگهبان اقدام به بازنشانی میکروکنترلر می نماید با توجه به مقادیر بیت های WDP2، WDP1 و WDP0

WDP2	WDP1	WDP0	Number of WDT Oscillator Cycles	Typical Time-out at $V_{CC} = 3.0V$	Typical Time-out at $V_{CC} = 5.0V$
0	0	0	16K (16,384)	17.1 ms	16.3 ms
0	0	1	32K (32,768)	34.3 ms	32.5 ms
0	1	0	64K (65,536)	68.5 ms	65 ms
0	1	1	128K (131,072)	0.14 s	0.13 s
1	0	0	256K (262,144)	0.27 s	0.26 s
1	0	1	512K (524,288)	0.55 s	0.52 s
1	1	0	1,024K (1,048,576)	1.1 s	1.0 s
1	1	1	2,048K (2,097,152)	2.2 s	2.1 s

# ثبات کنترلی زمان سنج نگهبان (WDTCR)

Bit	7	6	5	4	3	2	1	0	
	-	-	-	WDTOE	WDE	WDP2	WDP1	WDP0	WDTCR
Read/Write	R	R	R	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	
Initial Value	0	0	0	0	0	0	0	0	

- بیت‌های ۰ تا ۲: **WDP0**، **WDP1** و **WDP2** (پیش مقیاس‌گذارهای ۰ و ۱ و ۲ متعلق به زمان‌سنج نگهبان)
- بیت ۳: **WDE** (برای فعال کردن زمان‌سنج نگهبان این بیت باید یک شود)
- بیت ۴: **WDTOE** (هنگامی که صفر در بیت **WDE** نوشته می‌شود، این بیت باید یک شود. در غیر این صورت زمان‌سنج نگهبان غیرفعال نخواهد شد. یکبار که این بیت یک شود، سخت‌افزار، بعد از ۴ چرخه ساعت این بیت را مجدداً صفر می‌کند).
- بیت‌های ۵ تا ۷: بیت‌های رزرو شده

# برنامه خاموش کردن زمان سنج نگهبان

- برنامه‌های زیر یک تابع اسمبلی و یک تابع C برای خاموش کردن زمان سنج نگهبان WDT را نشان می‌دهند.
- در این مثال‌ها فرض شده است که در حین اجرای این تابع‌ها وقفه‌ای رخ نمی‌دهد (برای مثال از طریق غیر فعال کردن سراسری وقفه‌ها).
- مراحل غیر فعال سازی ساعت نگهبان
  - ۱- یک کردن WDE و WDTOE
  - ۲- صفر کردن WDE

## Assembly Code

```
WDT_off:
;Reset WDT
WDR
; Write logical one to WDTOE and WDE
in r16, WDTCR
ori r16, (1<<WDTOE)|(1<<WDE)
out WDTCR, r16
; Turn off WDT
ldi r16, (0<<WDE)
out WDTCR, r16
ret
```

## C Code

```
void WDT_off(void)
{
/* Reset WDT*/
_WDR();
/* Write logical one to WDTOE and WDE */
WDTCR |= (1<<WDTOE) | (1<<WDE);
/* Turn off WDT */
WDTCR = 0x00;
}
```