## MT09-Exercices pour préparer le TP3

## Tracé d'une fonction définie par morceaux.

On se donne  $T_1 < \ldots < T_n$ , n réels ordonnés, cc une matrice de taille  $(n-1) \times 3$ . On définit la fonction g par :

$$\begin{cases} g(t) = cc_{i1} + cc_{i2}t + cc_{i3}t^2, & \mathbf{pour} \ T_i \le t < T_{i+1} \\ g(T_n) = cc_{(n-1)1} + cc_{(n-1)2}t + cc_{(n-1)3}t^2 \end{cases}$$
 (1)

On veut tracer la courbe d'équation  $z = g(t), T_1 \le t \le T_n$ .

1. Écrire une fonction Scilab

$$[i] = place(T, t)$$

qui étant donné le vecteur T (ordonné), étant donné le nombre t, détermine la valeur de l'indice i pour laquelle  $T_i \le t < T_{i+1}$  et affiche un message d'erreur dans le cas où  $t < T_1$  ou  $t > T_n$ . Dans le cas où  $t = T_n$ , on veut que i = n - 1.

Un algorithme de dichotomie possible est le suivant :

```
1: imin \leftarrow 1
2: imax \leftarrow n
3: tant que (imax - imin) > 1 faire
      mil = partie entière ((imax + imin)/2)
      si t \geq T_{mil} alors
5:
6:
         imin \leftarrow mil
7:
      sinon
         imax \leftarrow mil
8:
9:
      fin si
10: fin tant que
11: i \leftarrow imin
```

2. Écrire une fonction Scilab

qui étant donné le vecteur T de taille n, étant donné la matrice cc de taille  $(n-1) \times 3$ , trace la courbe d'équation z=g(t) à l'aide de N valeurs  $(t_j,g(t_j),\ 1 \le j \le N)$ . Pour construire le vecteur  $(t_1,t_2,...,t_N)$ , vous pouvez utiliser la commande linspace, pour le tracé utilisez la fonction plot (vous pouvez regarder l'aide : "help linspace" ou "help plot").

3. Application : Tracer la courbe d'équation  $z=g(t),\ T_1\leq t\leq T_n$  en choisissant les valeurs de T et cc :

$$T = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 3 & 4 \end{pmatrix}, cc = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 4 & 1 & -1 \\ 1 & -4 & 1 \end{pmatrix}$$

et en essayant N = 10 puis N = 200.

La figure 1 est la courbe obtenue pour N=10, la figure 2 est la courbe obtenue pour N=200.

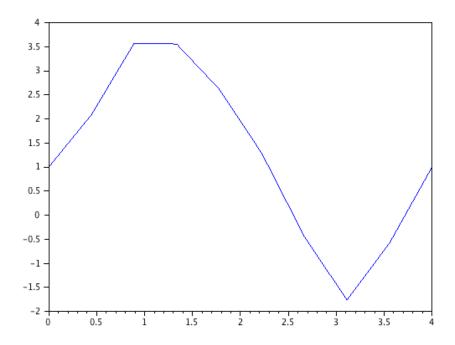


Figure 1: N=10

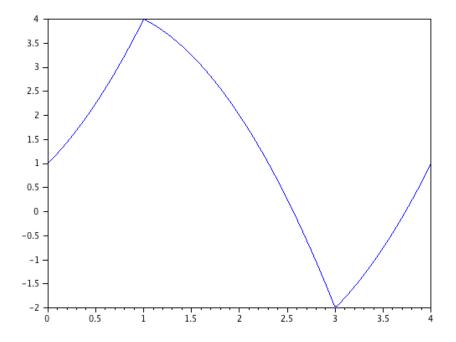


Figure 2: N=200