

# SISTEME DE OPERARE

## – Seminar 5 –

### PROGRAMARE CONCURENTĂ ÎN UNIX

#### 1. NOȚIUNI GENERALE

- proces = *un calcul care poate fi executat concurent sau în paralel cu alte calcule*  
= *un program aflat în execuție*
- thread (fir de execuție) = entitate de execuție din cadrul unui proces, compusă dintr-un context și o secvență de instrucțiuni de executat
- un thread execută o procedură sau o funcție, în cadrul aceluiași proces, concurent sau în paralel cu alte thread-uri
- toate firele de execuție din cadrul unui proces partajează același spațiu de adrese
- toate firele de execuție ale unui proces utilizează în comun instrucțiunile, majoritatea datelor și contextul de execuție
- fiecare fir de execuție are un identificator unic (TID), un set de regiștri și o stivă proprie
- singurul spațiu ocupat exclusiv de către un fir de execuție este spațiul de stivă
- avantajele utilizării firelor de execuție:
  - crearea unui fir de execuție durează mai puțin decât crearea unui proces
  - distrugerea unui fir de execuție durează mai puțin decât distrugerea unui proces
  - trecerea de la un fir de execuție la altul (context switch) este foarte rapidă
  - comunicarea între firele de execuție produce o încărcare (overhead) mai mică a sistemului

#### 2. THREAD-URI POSIX

- implementate de către biblioteca `pthread` (POSIX threads)
- crearea unui thread (vezi man 3 `pthread_create`):

```
#include <pthread.h>

int pthread_create(pthread_t *tid, pthread_attr_t *attr,
                  void*(*start_routine)(void *), void *arg);
```

- așteptarea terminării unui thread (vezi man 3 `pthread_join`):

```
#include <pthread.h>

int pthread_join(pthread_t tid, void **retval);
```

- terminarea unui thread (vezi man 3 `pthread_exit`):

```
#include <pthread.h>

void pthread_exit(void *retval);
```

- transmiterea unei cereri de abandon unui thread (vezi man 3 `pthread_cancel`):

```
#include <pthread.h>
```

```
int pthread_cancel(pthread_t tid);
```

- exemple: /exemple/threads/thread\_1.c, thread\_2.c, thread\_3.c, thread\_4.c
- compilare:

```
gcc -Wall -o thread_1 thread_1.c -lpthread
```

```
gcc -pthread -Wall -o thread_1 thread_1.c
```

### 3. SINCRONIZAREA FIRELOR DE EXECUȚIE ÎN LINUX

#### OBIECTE UTILIZATE PENTRU SINCRONIZARE

Obiect	Declarare	Creare/distrugere	Operații
Semafor	sem_t	sem_init() sem_destroy()	sem_wait() sem_post()
Mutex ( <u>M</u> utual <u>E</u> xclusion)	pthread_mutex_t	pthread_mutex_init() pthread_mutex_destroy()	pthread_mutex_lock() pthread_mutex_unlock()
RW lock ( <u>R</u> ead- <u>W</u> rite lock)	pthread_rwlock_t	pthread_rwlock_init() pthread_rwlock_destroy()	pthread_rwlock_wrlock() pthread_rwlock_rdlock() pthread_rwlock_unlock()
Barieră (Barrier)	pthread_barrier_t	pthread_barrier_init() pthread_barrier_destroy()	pthread_barrier_wait()
Variabilă de condiție (Condition variable)	pthread_cond_t	pthread_cond_init() pthread_cond_destroy()	pthread_cond_wait() pthread_cond_signal() pthread_cond_broadcast()

#### 3.1. SEMAFOARE POSIX

- implementate de către sistemul de operare
- crearea unui semafor (vezi man 3 sem\_init):

```
#include <semaphore.h>
```

```
int sem_init(sem_t *sem, int pshared, unsigned int value);
```

- blocarea/deblocarea unei resurse folosind un semafor (vezi man 3 sem\_wait):

```
#include <semaphore.h>
```

```
int sem_wait(sem_t *sem);
```

```
int sem_post(sem_t *sem);
```

- distrugerea unui semafor (vezi man 3 sem\_destroy):

```
#include <semaphore.h>
```

```
int sem_destroy(sem_t *sem);
```

- exemplu: /exemple/locks/lock\_3.c

#### 3.2. MUTEX

- implementat de către biblioteca pthreads

- crearea unui mutex (vezi man 3 pthread\_mutex\_init):

```
#include <pthread.h>

int pthread_mutex_init(pthread_mutex_t *mutex,
                      const pthread_mutexattr_t *attr);
```

sau prin alocare statică:

```
#include <pthread.h>

pthread_mutex_t mutex = PTHREAD_MUTEX_INITIALIZER;
```

- blocarea/deblocarea unei resurse folosind un mutex (vezi man 3 pthread\_mutex\_lock):

```
#include <pthread.h>

int pthread_mutex_lock(pthread_mutex_t *mutex);
int pthread_mutex_unlock(pthread_mutex_t *mutex);
```

- distrugerea unui mutex (vezi man 3 pthread\_mutex\_destroy):

```
#include <pthread.h>

int pthread_mutex_destroy(pthread_mutex_t *mutex);
```

- exemplu: /exemple/locks/lock\_2.c

### 3.3. RW (READ-WRITE) LOCK

- implementat de către biblioteca pthreads
- crearea unui RW lock (vezi man 3 pthread\_rwlock\_init):

```
#include <pthread.h>

int pthread_rwlock_init(pthread_rwlock_t *rwlock,
                      const pthread_rwlockattr_t *attr);
```

- blocarea pentru citire/scriere sau deblocarea unei resurse folosind RW lock (vezi man 3 pthread\_rwlock\_rdlock):

```
#include <pthread.h>

int pthread_rwlock_rdlock(pthread_rwlock_t *rwlock);
int pthread_rwlock_wrlock(pthread_rwlock_t *rwlock);
int pthread_rwlock_unlock(pthread_rwlock_t *rwlock);
```

- distrugerea unui RW lock (vezi man 3 pthread\_rwlock\_destroy):

```
#include <pthread.h>

int pthread_rwlock_destroy(pthread_rwlock_t *rwlock);
```

- exemplu: /exemple/locks/lock\_4.c

### 3.4. BARIERA

- implementată de către biblioteca pthreads
- crearea unei bariere (vezi man 3 pthread\_barrier\_init):

```
#include <pthread.h>
```

```
int pthread_barrier_init(pthread_cond_t *restrict barr,  
                        const pthread_barrierattr_t *attr, unsigned count);
```

- utilizarea unei bariere (vezi man 3 pthread\_barrier\_wait):

```
#include <pthread.h>
```

```
int pthread_barrier_wait(pthread_barrier_t *barr);
```

- distrugerea unei bariere (vezi man 3 pthread\_barrier\_destroy):

```
#include <pthread.h>
```

```
int pthread_barrier_destroy(pthread_barrier_t *barr);
```

- exemplu: /exemple/barrier.c

### 3.5. VARIABILA DE CONDIȚIE

- implementată de către biblioteca pthreads
- crearea unei variabile de condiție (vezi man 3 pthread\_cond\_init):

```
#include <pthread.h>
```

```
int pthread_cond_init(pthread_cond_t *cond,  
                    const pthread_condattr_t *attr);
```

sau prin alocare statică:

```
#include <pthread.h>
```

```
pthread_cond_t cond = PTHREAD_COND_INITIALIZER;
```

- blocarea/deblocarea folosind o variabilă de condiție (vezi man 3 pthread\_cond\_wait):

```
#include <pthread.h>
```

```
int pthread_cond_wait(pthread_cond_t *cond, pthread_mutex_t *mutex);  
int pthread_cond_signal(pthread_cond_t *cond);  
int pthread_cond_broadcast(pthread_cond_t *cond);
```

- distrugerea unei variabile de condiție (vezi man 3 pthread\_cond\_destroy):

```
#include <pthread.h>
```

```
int pthread_cond_destroy(pthread_cond_t *cond);
```

- exemplu: /exemple/cond\_var.c

### REFERINȚE:

- Curs: <http://www.cs.ubbcluj.ro/~rares/course/os/>
- POSIX threads:  
[http://pages.cs.wisc.edu/~travitch/pthreads\\_primer.html](http://pages.cs.wisc.edu/~travitch/pthreads_primer.html)  
<https://www.cs.cmu.edu/afs/cs/academic/class/15492-f07/www/pthreads.html>
- Thread synchronization:  
<http://www.informit.com/articles/article.aspx?p=2085690&seqNum=6>

<https://docs.oracle.com/cd/E19120-01/open.solaris/816-5137/index.html>