

МОСКОВСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ
имени М.В. ЛОМОНОСОВА

Представление на соискание учёной степени кандидата
физико-математических наук по специальности 1.2.1 Искусственный
интеллект и машинное обучение

Анализ и распознавание иероглифических текстов на
основе непрерывных морфологических моделей

Выступающий: М. Сюй
Руководитель: д.т.н., профессор Л. М. Местецкий

Москва, 2025

Положения, выносимые на защиту

- Результаты расчёта этого путём таким-то.
- Результаты разработки того.
- И ещё ...
- ... пару пунктов.

1 Списки

- Нумерованные
- Не нумерованные
- Комбинированные

2 Графика

- Расположение
- Линии

3 Остальное

- Формулы
- Таблицы
- Разное

СПИСКИ

① один

② два

③ три

Перечисления

- Проблема 1
- Проблема 2
- Проблема 3

① Задача 1

- Подзадача 1-1
- Подзадача 1-2

② Задача 2

- Подзадача 2-1
- Подзадача 2-2
- Подзадача 2-3

③ Задача 3

- Подзадача 3-1
- Подзадача 3-2
- Подзадача 3-3

Разделение слайда |

Поясняющий текст

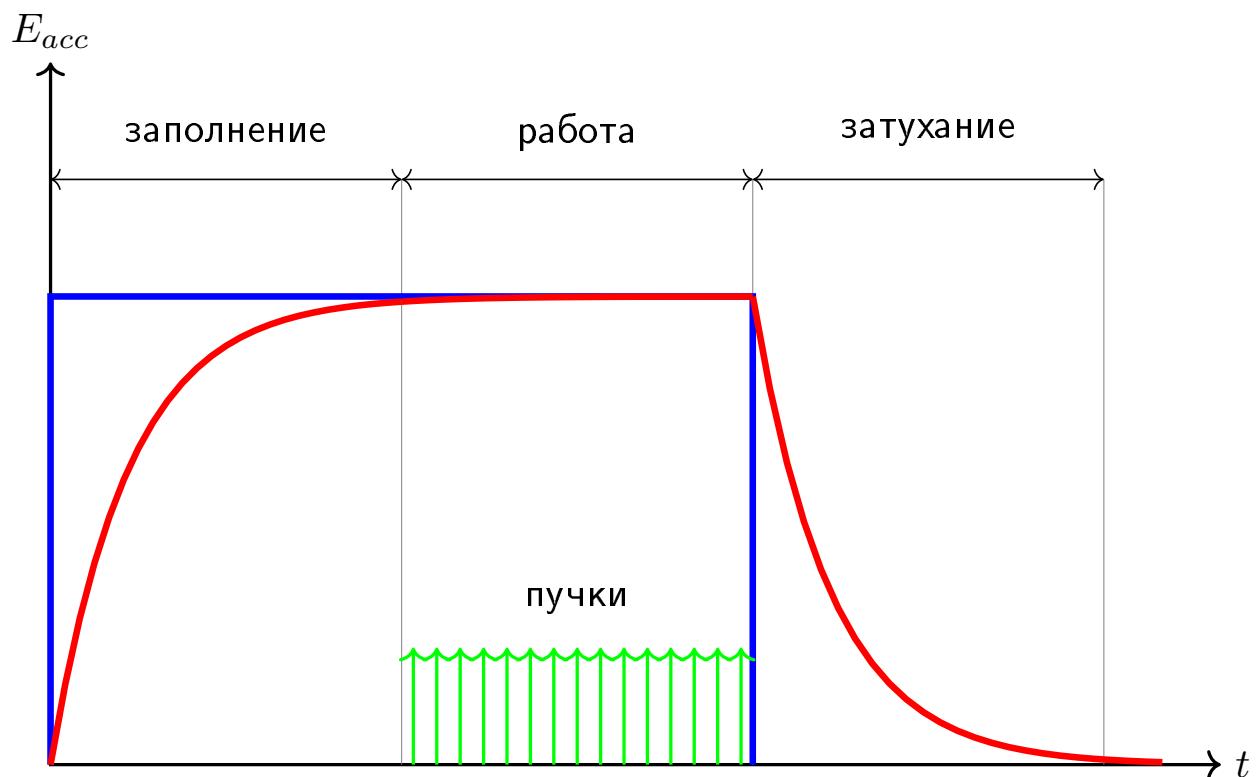
- Один
- Два
- Три

Продолжение предыдущего слайда

Графика

ЛАТЭКС

Векторная графика



LATEX
TEX

LATEX
LATEX

LATEX

Изображения по-горизонтали

Составная
подпись 1



Составная
подпись 2



LATEX

Составная
подпись 1

Составная
подпись 2



Остальное

$$\begin{cases} \dot{x} = \sigma(y - x) \\ \dot{y} = x(r - z) - y \\ \dot{z} = xy - bz \end{cases}$$

$$\begin{aligned} y = & 1x^1 + 2x^2 + 3x^3 + \\ & + 4x^4 + 5x^5 + \dots \end{aligned}$$

Интегральная форма	Дифференциальная форма
$Q_e(t) = \iint_S \vec{D}(t) \cdot d\vec{s} = \iiint_V \rho_v(t) dv$	$\nabla \cdot \vec{D}(t) = \rho_v(t)$
$\iint_S \vec{B}(t) \cdot d\vec{s} = 0$	$\nabla \cdot \vec{B}(t) = 0$
$V_{emf}(t) = \oint_L \vec{E}(t) \cdot d\vec{l} = - \iint_S \left[\frac{\partial \vec{B}(t)}{\partial t} \right] \cdot d\vec{s}$	$\nabla \times \vec{E}(t) = - \frac{\partial \vec{B}(t)}{\partial t}$
$I(t) = \oint_L \vec{H}(t) \cdot d\vec{l} = \iint_S \left[\vec{J}(t) + \frac{\partial \vec{D}(t)}{\partial t} \right] \cdot d\vec{s}$	$\nabla \times \vec{H}(t) = \vec{J}(t) + \frac{\partial \vec{D}(t)}{\partial t}$
$\iint_S \vec{J} \cdot d\vec{s} = - \frac{\partial Q_e}{\partial t}$	$\nabla \cdot \vec{J} = - \frac{\partial \rho_v}{\partial t}$
$\vec{D}(t) = [\varepsilon(t)] * \vec{E}(t)$	
$\vec{B}(t) = [\mu(t)] * \vec{H}(t)$	

Уравнения Максвелла II

Интегральная форма	Дифференциальная форма
$Q_e = \iint_S \vec{D} \cdot d\vec{s} = \iiint_V \rho_v dv$	$\nabla \cdot \vec{D} = \rho_v$
$\iint_S \vec{B} \cdot d\vec{s} = 0$	$\nabla \cdot \vec{B} = 0$
$V_{emf} = \oint_L \vec{E} \cdot d\vec{l} = - \iint_S [j\omega \vec{B}] \cdot d\vec{s}$	$\nabla \times \vec{E} = -j\omega \vec{B}$
$I = \oint_L \vec{H} \cdot d\vec{l} = \iint_S [\vec{J} + j\omega \vec{D}] \cdot d\vec{s}$	$\nabla \times \vec{H} = \vec{J} + j\omega \vec{D}$
$\iint_S \vec{J} \cdot d\vec{s} = -j\omega Q_e$	$\nabla \cdot \vec{J} = -j\omega \rho_v$
$\vec{D}(t) = [\varepsilon] \vec{E}(t)$	
$\vec{B}(t) = [\mu] \vec{H}(t)$	

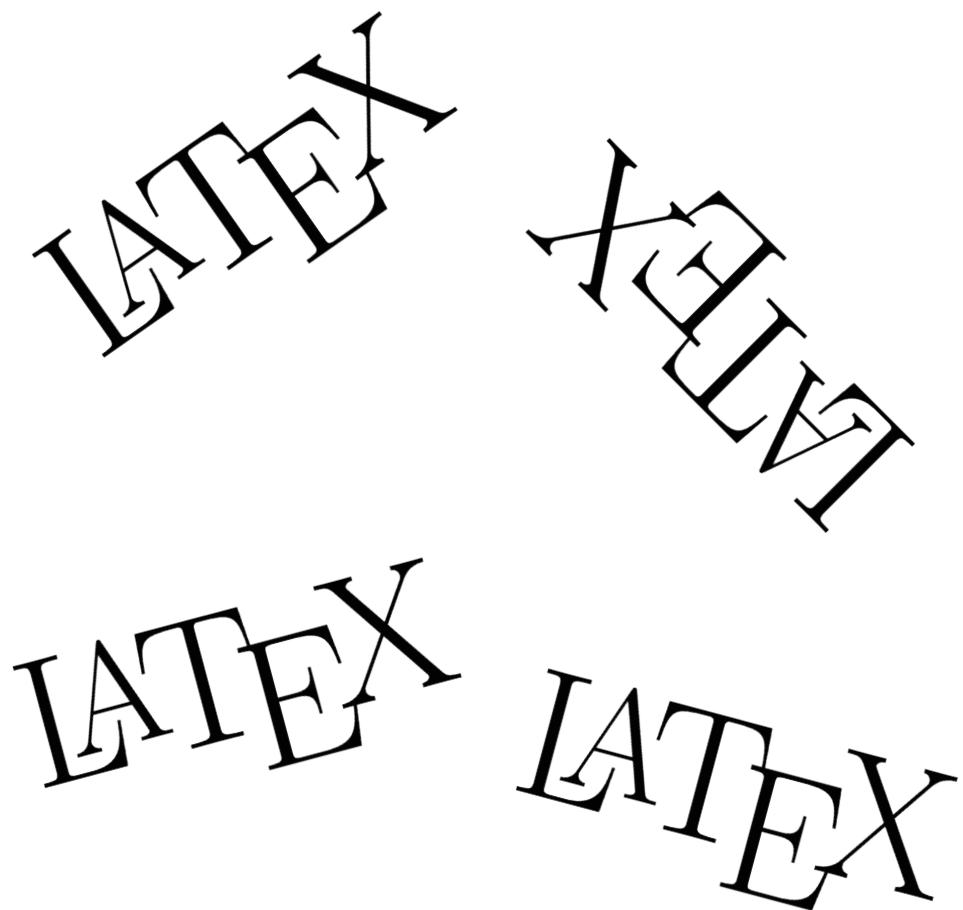
Заголовок 1	Заголовок 2
Сумма	$b + a$
Разность	$a - b$
Произведение	$a * b$

Другая таблица

Заголовок 1	Заголовок 2
Сумма	$b + a$
Разность	$a - b$
Произведение	$a * b$

- **Пункт 1**
 - ✓ Подпункт 1-1
 - ✓ Подпункт 1-2
- **Пункт 2**
 - ✓ Подпункт 2-1
- **Пункт 3**
 - ✓ Подпункт 3-1
 - ✓ Подпункт 3-2
- **Пункт 4**
 - ✓ Подпункт 4-1
- **Пункт 5**
 - ✓ Подпункт 5-1
 - ✓ Подпункт 5-2
 - ✓ Подпункт 5-3

Четыре изображения



- Впервые реализован ...
- Разработана программа ...
- Впервые проведён анализ ...
- Предложена схема ...

Научная и практическая значимость

- Получены выражения для
- Определены условия
- Разработаны устройства

Свидетельство о регистрации программы

РОССИЙСКАЯ ФЕДЕРАЦИЯ



СВИДЕТЕЛЬСТВО

о государственной регистрации программы для ЭВМ

№ 2011617647

«Программа расчета автоматических установок газового пожаротушения «Салют»»

Правообладатель(ли): *Общество с ограниченной ответственностью «Пожарная Автоматика» (RU)*

Автор(ы): *Не указаны*

Заявка № 2011615920

Дата поступления 4 августа 2011 г.
Зарегистрировано в Реестре программ для ЭВМ

30 сентября 2011 г.

Руководитель Федеральной службы по интеллектуальной собственности, патентам и товарным знакам

Б.Л. Самонов

М. Сюй, НазУчДисРаб

Москва, 2025

Стр. 24 из 27

Акт о внедрении

Образец для заполнения акта о внедрении	
УТВЕРЖДАЮ Руководитель (зам. руководителя) предприятия/организации, в которую внедрена разработка	УТВЕРЖДАЮ Регистр (организатор, осуществляющий контрольную деятельность) универитета
(подпись) Гербовая печать	(подпись) Гербовая печать
Дата " ___ " 201 г.	Дата " ___ " 201 г.
АКТ о внедрении (использовании) результатов научной и инновационной деятельности	
1. Автор (соавторы) внедрения (ФИО полностью)	
2. Источник преложения (диссертация, дипломная работа, курсовая работа, научное исследование и др.)	
3. Название объекта внедрения	
4. Наименование организации, где используются результаты исследования	
5. Дата начала отсчета внедрения	
6. Заключение об эффективности внедрения (использование указанных результатов позволяет: повысить качество проектирования и эффективность ...; повысить качество предоставляемых услуг; сократить затраты на проведение работ; повысить производительность труда при...; повысить уровень подготовки...и др.)	
Руководитель подразделения, из которого исходит внедрение (ФИО, должность, подпись)	
Отственный за внедрение (из числа авторов, ФИО, должность, подпись)	

М. Сюй, НазУчДисРаб

Москва, 2025

Стр. 25 из 27

Участие в конференциях

- Научная сессия МГУ, Москва 2013–2015;
- XXIV Russian Conference (RuC 2014), Obninsk, Russia, 2014
- VII International Conference (IAC 16), Busan, Korea, 2016;
- XXVIII Other Conference (AC 16), East Lansing, MI USA, 2016;
- . . .

Спасибо за внимание!

Ответы на замечания ведущей организации
НИИ «Рога и копыта»

- Замечание – ответ

- Замечание – ответ
- Замечание – ответ
- Замечание – ответ
- Замечание – ответ
- Замечание – ответ

Ответы на замечания Петрова П. П

- Замечание – ответ
- Замечание – ответ
- Замечание – ответ
- Замечание – ответ
- Замечание – ответ