

МОСКОВСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ
имени М.В. ЛОМОНОСОВА

Представление на соискание учёной степени кандидата
физико-математических наук по специальности 1.2.1 Искусственный
интеллект и машинное обучение

Анализ и распознавание иероглифических текстов на
основе непрерывных морфологических моделей

Выступающий: М. Сюй
Руководитель: д.т.н., профессор Л. М. Местецкий

Москва, 2025

Положения, выносимые на защиту

- Результаты расчёта этого путём таким-то.
- Результаты разработки того.
- И ещё ...
- ... пару пунктов.

1 Списки

- Нумерованные
- Не нумерованные
- Комбинированные

2 Графика

- Расположение
- Линии

3 Остальное

- Формулы
- Таблицы
- Разное

Списки

Нумерованные списки

- ① один
- ② два
- ③ три

- Проблема 1
- Проблема 2
- Проблема 3

① Задача 1

- Подзадача 1-1
- Подзадача 1-2

② Задача 2

- Подзадача 2-1
- Подзадача 2-2
- Подзадача 2-3

③ Задача 3

- Подзадача 3-1
- Подзадача 3-2
- Подзадача 3-3

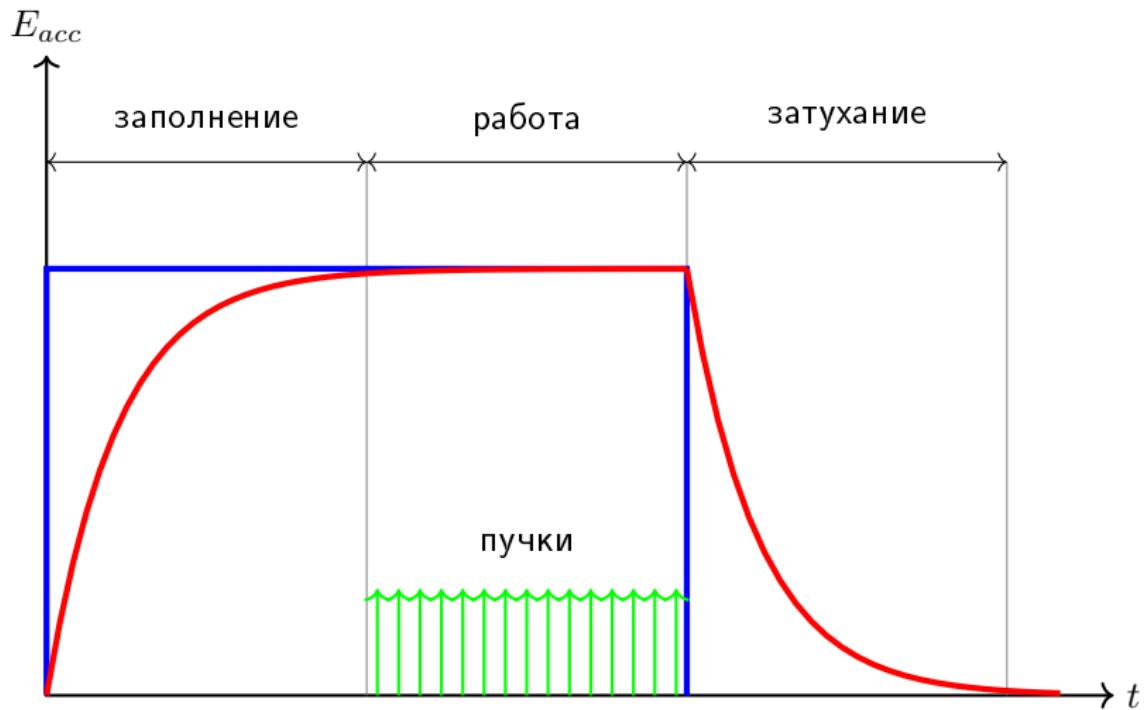
Поясняющий текст

- Один
- Два
- Три

Продолжение предыдущего слайда

Графика

LATEX



Изображения по-вертикали

LATEX
TEX

LATEX
LATEX

LATEX

**Составная
подпись 1**



**Составная
подпись 2**



ЛАТЭКС

Составная
подпись 1

Составная
подпись 2



Остальное

$$\begin{cases} \dot{x} = \sigma(y - x) \\ \dot{y} = x(r - z) - y \\ \dot{z} = xy - bz \end{cases}$$

$$\begin{aligned}y = & 1x^1 + 2x^2 + 3x^3 + \\& + 4x^4 + 5x^5 + \dots\end{aligned}$$

Интегральная форма	Дифференциальная форма
$Q_e(t) = \iint_S \vec{D}(t) \cdot d\vec{s} = \iiint_V \rho_v(t) dv$	$\nabla \cdot \vec{D}(t) = \rho_v(t)$
$\iint_S \vec{B}(t) \cdot d\vec{s} = 0$	$\nabla \cdot \vec{B}(t) = 0$
$V_{emf}(t) = \oint_L \vec{E}(t) \cdot d\vec{l} = - \iint_S \left[\frac{\partial \vec{B}(t)}{\partial t} \right] \cdot d\vec{s}$	$\nabla \times \vec{E}(t) = - \frac{\partial \vec{B}(t)}{\partial t}$
$I(t) = \oint_L \vec{H}(t) \cdot d\vec{l} = \iint_S \left[\vec{J}(t) + \frac{\partial \vec{D}(t)}{\partial t} \right] \cdot d\vec{s}$	$\nabla \times \vec{H}(t) = \vec{J}(t) + \frac{\partial \vec{D}(t)}{\partial t}$
$\iint_S \vec{J} \cdot d\vec{s} = - \frac{\partial Q_e}{\partial t}$	$\nabla \cdot \vec{J} = - \frac{\partial \rho_v}{\partial t}$

$$\vec{D}(t) = [\varepsilon(t)] * \vec{E}(t)$$

$$\vec{B}(t) = [\mu(t)] * \vec{H}(t)$$

Интегральная форма	Дифференциальная форма
$Q_e = \iint_S \vec{D} \cdot d\vec{s} = \iiint_V \rho_v dv$	$\nabla \cdot \vec{D} = \rho_v$
$\iint_S \vec{B} \cdot d\vec{s} = 0$	$\nabla \cdot \vec{B} = 0$
$V_{emf} = \oint_L \vec{E} \cdot d\vec{l} = - \iint_S [\mathbf{j}\omega \vec{B}] \cdot d\vec{s}$	$\nabla \times \vec{E} = -\mathbf{j}\omega \vec{B}$
$I = \oint_L \vec{H} \cdot d\vec{l} = \iint_S [\vec{J} + \mathbf{j}\omega \vec{D}] \cdot d\vec{s}$	$\nabla \times \vec{H} = \vec{J} + \mathbf{j}\omega \vec{D}$
$\iint_S \vec{J} \cdot d\vec{s} = -\mathbf{j}\omega Q_e$	$\nabla \cdot \vec{J} = -\mathbf{j}\omega \rho_v$

$$\vec{D}(t) = [\epsilon] \vec{E}(t)$$

$$\vec{B}(t) = [\mu] \vec{H}(t)$$

Таблица

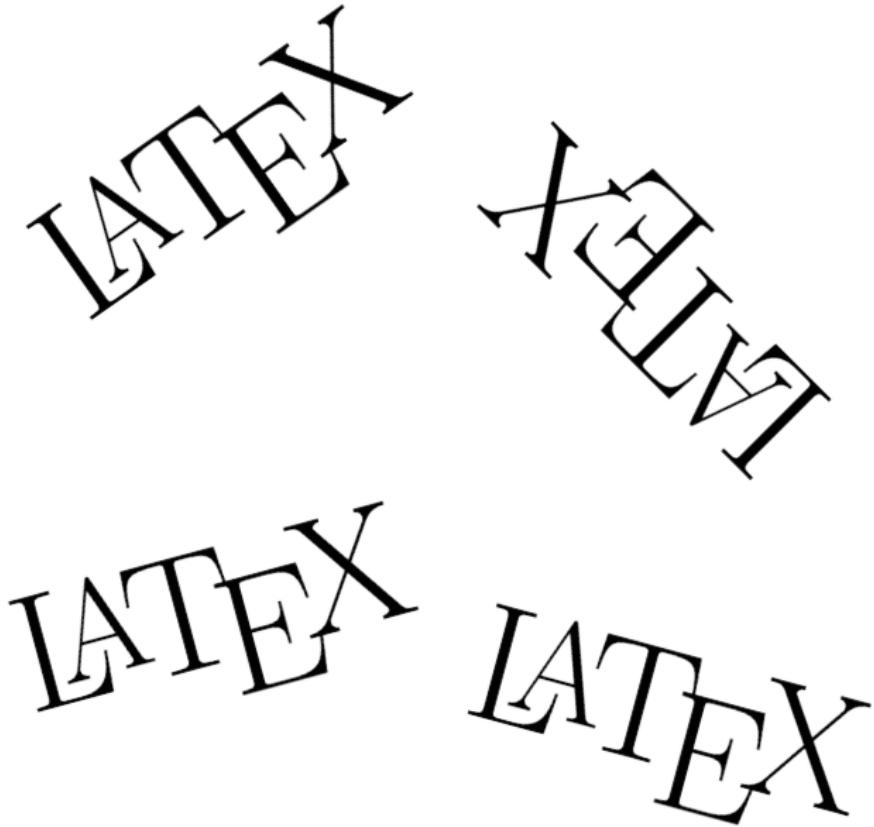
Заголовок 1	Заголовок 2
Сумма	$b + a$
Разность	$a - b$
Произведение	$a * b$

Другая таблица

Заголовок 1	Заголовок 2
Сумма	$b + a$
Разность	$a - b$
Произведение	$a * b$

Большой многоуровневый список

- **Пункт 1**
 - ✓ Подпункт 1-1
 - ✓ Подпункт 1-2
- **Пункт 2**
 - ✓ Подпункт 2-1
- **Пункт 3**
 - ✓ Подпункт 3-1
 - ✓ Подпункт 3-2
- **Пункт 4**
 - ✓ Подпункт 4-1
- **Пункт 5**
 - ✓ Подпункт 5-1
 - ✓ Подпункт 5-2
 - ✓ Подпункт 5-3



- Впервые реализован ...
- Разработана программа ...
- Впервые проведён анализ ...
- Предложена схема ...

Научная и практическая значимость

- Получены выражения для
- Определены условия
- Разработаны устройства

Свидетельство о регистрации программы

РОССИЙСКАЯ ФЕДЕРАЦИЯ



СВИДЕТЕЛЬСТВО

о государственной регистрации программы для ЭВМ

№ 2011617647

«Программа расчета автоматических установок газового
пожаротушения «Салют»»

Правообладатель(и): *Общество с ограниченной ответственностью
«Пожарная Автоматика» (РУ)*

Автор(и): *Не указаны*

Заявка № 2011615920

Дата поступления 4 августа 2011 г.

Зарегистрировано в Реестре программ для ЭВМ

30 сентября 2011 г.

Руководитель Федеральной службы по интеллектуальной
свойственности, патентам и товарным знакам



Алексей

Б.Л. Соловьев

Акт о внедрении

Образец для заполнения акта о внедрении

УТВЕРЖДАЮ Руководитель (или руководители) предприятия организаций, в которых внедрена разработка	УТВЕРЖДАЮ Ректор высшего образовательной составляющей института университета
(подпись) Грибовая печать	(подпись) Грибовая печать
Дата: ___ " ___ 201 ___ г.	Дата: ___ " ___ 201 ___ г.

АКТ
о внедрении (использовании) результатов
научной и инновационной деятельности

1. Автор (авторы) внедрения (ФИО полностью)
2. Источник предложения (диссертация, дипломная работа, курсовая работа, научное исследование и др.)
3. Название объекта внедрения
4. Наименование организаций, где используются результаты исследования
5. Дата начала отчета внедрения
6. Заключение об эффективности внедрения (использование указанных результатов позволяет повысить качество производственного процесса и эффективность ... повысить
качество предоставляемых услуг; сократить затраты на проектирование работ;
повысить производительность труда при...; повысить уровень подготовки... и др.)

Руководитель подразделения, из которого исходит внедрение (ФИО, должность,
подпись)
Ответственный за внедрение (личные данные авторов, ФИО, должность, подпись)

Основные публикации

- Научная сессия МГУ, Москва 2013–2015;
- XXIV Russian Conference (RuC 2014), Oboinsk, Russia, 2014
- VII International Conference (IAC 16), Busan, Korea, 2016;
- XXVIII Other Conference (AC 16), East Lansing, MI USA, 2016;
- ...

Спасибо за внимание!

Ответы на замечания ведущей организации НИИ «Рога и копыта»

- Замечание – ответ

Ответы на замечания оф. оппонента Иванова И. И

- Замечание – ответ

Ответы на замечания Петрова П. П

- Замечание – ответ
- Замечание – ответ
- Замечание – ответ
- Замечание – ответ
- Замечание – ответ