Санкт-Петербургский Национальный Исследовательский
Университет Информационных Технологий, Механики и Оптики
Факультет инфокоммуникационных технологий
Лабораторная работа № 4
Dr
Выполнили: Азатжонова М. А.
Азатжонова W. А. Маркозубова А. К.
Маркозуоова А. К.
Санкт-Петербург

# СОДЕРЖАНИЕ

	Стр.
Задание	3
Ход решения	4
Выводы	8
Приложение	9

### Задание

Исходные данные в задании: матрица  $A = A_0 + m \cdot E$ , (Е - единичная матрица),  $A_0$  - симметричная матрица со случайными элементами от -1.0 до 1.0, вектор b - случайный вектор (нужно воспользоваться генератором)

- 1. Для матрицы A решите частичную проблему собственных значений при помощи степенного метода, критерий остановки итерационного процесса можно принять самостоятельно (например, рассмотрев невязку, либо расстояние от приближения до приближения на выбор)
- 2. Воспользуйтесь результатами пункта 1 и решите систему линейных алгебраических уравнений Ax=b итерационным путем (параметр  $\tau$  теперь легко подобрать, поскольку известно максимальное собственное число матрицы A). Критерий остановки итерационного процесса: верхняя оценка ошибки приближенного решения по теореме об апостериорной оценке ошибки,  $\epsilon\leqslant 0,001$
- 3. Решите ту же систему линейных алгебраических уравнений при помощи метода Якоби либо при помощи метода Гаусса Зейделя.

### Ход решения

### Генерация исходных данных

Для выполнения задания необходимо задать следующие данные:

- Симметричную случайную матрицу  $A_0$ , элементы которой находятся в диапазоне [-1.0, 1.0].
- Матрицу A, которая определяется как:

$$A = A_0 + m \cdot E,$$

где E — единичная матрица, а m — масштабный множитель. Добавление  $m \cdot E$  гарантирует, что матрица A положительно определённая, а следовательно, все её собственные значения положительны.

- Случайный вектор b с элементами из диапазона [-1.0, 1.0].

Симметрия матрицы  $A_0$  достигается усреднением:

$$A_0 = \frac{A_0 + A_0^T}{2}.$$

### Частичная проблема собственных значений (степенной метод)

Первый этап работы был посвящен нахождению максимального собственного числа матрицы с использованием степенного метода. Это итерационный метод, позволяющий эффективно находить собственное значение матрицы, которое является её наибольшим по модулю собственным числом. Задача решалась следующим образом.

На начальном этапе задавалось начальное приближение x, которое представляло собой нормированный вектор, все элементы которого равны 1:  $x = \frac{Vector(n,1)}{Vector(Norm(Vector(m,1),2)}.$ 

На каждом шаге алгоритма вычислялся новый вектор путем умножения матрицы на текущий вектор. Затем полученный вектор нормировался, что-

бы предотвратить его чрезмерный рост, и результат сохранялся как новое приближение:  $x_{k+1} = \frac{A \cdot x_k}{||A \cdot x_k||}$ 

Для оценки текущего максимального собственного числа использовалась формула:  $\lambda = (Ax_k, x_k)$ .

Критерием завершения итерационного процесса служила норма невязки: процесс завершался, когда  $||Ax - \lambda x||$  становилось меньше заданного порога.

Итоговое значение максимального собственного числа оказалось равным 6.458958762.

Используя обратную матрицу, мы вычислили минимальное собственное число. Для этого аналогичным образом было вычислено максимальное собственное число для обратной матрицы, найденное значение - обратно для искомого минимального собственного числа:  $\mu = 2.876059799$ .

### Метод простых итераций

На втором этапе решалась система методом простых итераций. Вектор был сгенерирован случайным образом с элементами в диапазоне от -10 до 10. Зная максимальное и минимальное собственные числа матрицы M и  $\mu$ , мы определили параметр  $\tau$ :  $\tau=\frac{2}{M+\mu}$ .

Этот параметр использовался для формирования матрицы S и вектора с:  $S=E-\tau\cdot A,\ c=\tau\cdot b,\ \text{которые необходимы для итерационного процесса}$   $x_{k+1}=Sx_k+c.$ 

Сходимость контролировалась через верхнюю оценку ошибки:  $err = \frac{q}{1-q}||x_{k+1}|x_k|$ , где q - норма матрицы S . Процесс завершился, когда ошибка достигла значения менее 0.001.

Итоговое решение СЛАУ выглядело следующим образом:

-1.83798020719786858 0.427001709497668692 -0.0727610256719473104 2.08906088488598884 -2.22269133567310817

Рисунок 1 — Решение СЛАУ методом простых итераций

### Метод Якоби

На последнем этапе мы решили ту же систему методом Якоби. Матрица была разложена на сумму диагональной части D, нижней треугольной U и верхней треугольной L.

В методе Якоби новое приближение вычисляется на основе предыдущего приближения и разложения :

$$x_{k+1} = D^{-1} \cdot (b - (L + U) \cdot x_k).$$

Для удобства расчетов выражение переписывается в виде:

$$S = -D^{-1} \cdot (L+U), c = D^{-1} \cdot b$$
. Тогда  $x_{k+1} = Sx_k + c$ .

Сходимость контролировалась через верхнюю оценку ошибки, аналогично предыдущему методу. Решение, полученное методом Якоби, совпало с результатами, найденными ранее:

-1.83759088596227648

0.426858223023304118

-0.0726424164243421600

2.08901824047586082

-2.22255414489285252

Рисунок 2 — Решение СЛАУ методом Якоби

#### Выводы

В ходе лабораторной работы мы исследовали степенной метод для нахождения максимального собственного числа, а также методы простых итераций и Якоби для решения систем линейных уравнений. Знание спектральных характеристик матрицы позволило оптимально выбрать параметр, что ускорило сходимость итерационного процесса.

Методы простых итераций и Якоби продемонстрировали схожую точность, успешно решив систему с заданной точностью. Эти методы применимы для численного решения систем линейных уравнений, особенно в случаях, когда матрица обладает хорошими спектральными свойствами.

## Приложение

Ниже представлен полный код программы, написанный в программе Maple 13.0, который был написан для выполнения данной лабораторной работы.

```
> with(LinearAlgebra):
   with(plots):
   with(ArrayTools):
> m := 5:
\rightarrow A0 := RandomMatrix(m, m, generator = -1.0 .. 1.0) :
\rightarrow A0 := (A0 + Transpose(A0))/2:
> A := A0 + m*IdentityMatrix(m)
A := [5.63460644130686639, 0.217588734486948710, -0.842987756896709572,
                                                                                               (1)
    0.710049673678763149, -0.727698500319634678],
    [0.217588734486948710, 4.15635105750636758, 0.909472078128555016,
    0.227556938400064856, 0.354350112995760135],
    [-0.842987756896709572, 0.909472078128555016, 4.45795393743363810,
    -0.262099523526285183, -0.238243359452697368],
    [0.710049673678763149, 0.227556938400064856, -0.262099523526285183,
    4.52594256908028836, 0.396266482085543492],
    [-0.727698500319634678, 0.354350112995760135, -0.238243359452697368,
    0.396266482085543492, 4.32436461638648595]]
                   Vector(n, 1)
          VectorNorm(Vector(m, 1), 2):
   k := 10^{-6}:
   r := 10^6:
   while r > k do
      v := A \cdot x:
      x := y / VectorNorm(y, 2):
      lambda := A \cdot x \cdot x:
      r := VectorNorm(A \cdot x - lambda \cdot x, 2):
    end do:
> M := lambda
                                     M := 6.458958762
                                                                                               (2)
   Ainv := MatrixInverse(A) :
                      Vector(n, 1)
             \overline{VectorNorm(Vector(m, 1), 2)}:
> rinv := 10^6:
> while rinv > k do
      y := Ainv \cdot xinv:
      xinv := y / VectorNorm(y, 2):
      linv := Ainv \cdot xinv \cdot xinv:
      rinv := VectorNorm(Ainv \cdot xinv - linv \cdot xinv, 2):
    end do:
```

```
\mu := 2.876059799
                                                                                                   (3)
                                       \tau := 0.2142470298
                                                                                                   (4)
  S := IdentityMatrix(m) - \tau \cdot A:
  \Rightarrow q := MatrixNorm(S, 2):
  > c := \tau \cdot b
                                       -1.52134759850616419
                                      0.213648002973252621
                                c := \begin{vmatrix} 0.341529422090160129 \\ 1.58239517230348036 \end{vmatrix}
                                                                                                   (5)
                                        -1.55942460695003748
     x := Vector(m, 1):
    q := MatrixNorm(S, 2):
    err := 100:
 > while err > 0.001 \text{ do}
     x prev := x:
     x := S \cdot x + c:
     err := \frac{q}{1-q} \cdot VectorNorm(x - x\_prev, 2) :
     end do:
                                     -1.83798020719786858
                                    0.427001709497668692
                                   -0.0727610256719473104
                                                                                                   (6)
                                     2.08906088488598884
                                     -2.22269133567310817
```

```
> L := LowerTriangle(A, -1)
L := [[0., 0., 0., 0., 0.],
                                                                                           (7)
   [0.217588734486948710, 0., 0., 0., 0.]
    [-0.842987756896709572, 0.909472078128555016, 0., 0., 0.]
   [0.710049673678763149, 0.227556938400064856, -0.262099523526285183, 0., 0.]
   [-0.727698500319634678, 0.354350112995760135, -0.238243359452697368,
   0.396266482085543492, 0.]]
\rightarrow d := DiagonalMatrix(Diagonal(A))
d := [5.63460644130686639, 0, 0, 0, 0, 0],
                                                                                           (8)
   [0, 4.15635105750636758, 0, 0, 0],
   [0, 0, 4.45795393743363810, 0, 0],
   [0, 0, 0, 4.52594256908028836, 0],
   [0, 0, 0, 0, 4.32436461638648595]]
\rightarrow U := UpperTriangle(A, 1)
U := [[0., 0.217588734486948710, -0.842987756896709572, 0.710049673678763149,
                                                                                           (9)
    -0.727698500319634678],
   [0., 0., 0.909472078128555016, 0.227556938400064856, 0.354350112995760135],
   [0., 0., 0., -0.262099523526285183, -0.238243359452697368],
   [0., 0., 0., 0., 0.396266482085543492],
   [0., 0., 0., 0., 0.]
> S := -d^{-1}.(L+U)
S := [[-0., -0.0386164919863475134, 0.149608986124892624, -0.126015841758431168,
                                                                                          (10)
   0.129148061696897380],
   [-0.0523509038280064385, -0., -0.218815029227631992, -0.0547492103654471512,
    -0.0852550971015318960],
   [0.189097457875933572, -0.204011098116487322, -0., 0.0587936814073882140,
   0.0534423107094394237],
   [-0.156884375539712490, -0.0502783530561472514, 0.0579104837336780684, -0.,
   -0.0875544654041132270],
   [0.168278710255406778, -0.0819427001259346312, 0.0550932635397839432,
    -0.0916357701623853050, -0.11
> c := d^{-1}.b
                                   -1.26023070279927296
                                   0.239922957163517164
                                 0.357583718827990392
                                                                                          (11)
                                   1.63189082496525284
                                   -1.68316723299546234
```

```
\bot x := Vector(m, 0):
\rightarrow err := VectorNorm(A \cdot x - b, infinity)
                                 err := 7.38584415280178774
                                                                                                  (12)
    q := MatrixNorm(S, infinity):
 > while err > 0.001 do
    x prev := x:
    x := S \cdot x + c:
    err := \frac{q}{1-q} \cdot VectorNorm(x - x\_prev, infinity) :
    end do:
                                    -1.83759088596227648
                                    0.426858223023304118
                                   -0.0726424164243421600
                                                                                                  (13)
                                     2.08901824047586082
                                    -2.22255414489285252
```