

Algèbre

Martin Mugnier

DD ENSAE-HEC, 2019

Chapitre 5: Endomorphismes symétriques et Projections orthogonales

1 Endomorphismes et Matrices symétriques

2 Matrice définie positive

3 Projections orthogonales

Endomorphismes symétriques et diagonalisation

Définition

On dit qu'un endomorphisme est symétrique ou autoadjoint pour $\langle ., . \rangle$ ssi

$$\forall x, y \in E, \quad \langle u(x), y \rangle = \langle x, u(y) \rangle .$$

Proposition

u est symétrique ssi sa matrice représentative dans une base orthonormée pour $\langle ., . \rangle$ est symétrique.

Endomorphismes symétriques et diagonalisation

Proposition

Si u est symétrique alors son polynôme caractéristique est scindé sur \mathbb{R} .

Théorème ("Théorème spectral")

Si u est symétrique pour $\langle ., . \rangle$ alors u est diagonalisable en base orthonormale, i.e.

$$E = \bigoplus_{\lambda \in Sp(u)} Ker(u - \lambda Id)$$

Endomorphismes symétriques, réduction

Soit u symétrique pour $\langle \cdot, \cdot \rangle$, pour trouver une base de vecteurs propres :

- On détermine les p valeurs propres distinctes, racines du polynôme caractéristique de u , et leur multiplicité
- Pour tout $i = 1, \dots, p$, on détermine une base \mathcal{B}_i de $E(\lambda_i)$
- Pour tout $i = 1, \dots, p$, on orthogonalise \mathcal{B}_i pour $\langle \cdot, \cdot \rangle$ en $\mathcal{B}'_i = (\epsilon_k^i)_{k \in I}$, puis normalise la base

$$\forall k \in I, \quad u_k^i = \frac{\epsilon_k^i}{\|\epsilon_k^i\|}$$

et on obtient $\tilde{\mathcal{B}}_i$ une base orthonormale pour $\langle \cdot, \cdot \rangle_{|E(\lambda_i) \times E(\lambda_i)}$.

- On pose finalement $\tilde{\mathcal{B}}_E = \cup_{i=1}^p \tilde{\mathcal{B}}_i$ qui est une base orthogonale de E pour $\langle \cdot, \cdot \rangle$ car $E = \oplus_{i=1}^p E(\lambda_i)$ et si u symétrique pour $\langle \cdot, \cdot \rangle$ et si λ_i et λ_j sont deux valeurs propres distinctes de u alors $E(\lambda_i) \perp E(\lambda_j)$.

Matrice définie positive

Soit A une matrice symétrique, matrice représentative de u_A . On définit la forme bilinéaire symétrique

$$\begin{aligned}\varphi_A : E \times E &\rightarrow \mathbb{R} \\ (x, y) &\mapsto \langle u_A(x), y \rangle\end{aligned}$$

ϕ_A est la forme quadratique associée à φ_A .

Définition

A est semi définie positive ssi ϕ_A est semi définie positive.

A est définie positive ssi ϕ_A est définie positive.

Matrice définie positive

Théorème (Caractérisation des matrices définies positives)

- Soient $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ les n valeurs propres (non nécessairement distinctes) de A alors

$$\max(\lambda_1, \dots, \lambda_n) = \max_{x \in E, x \neq 0} \frac{\phi_A(x)}{\|x\|^2} = \max_{X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}), X \neq 0} \frac{X^T A X}{X^T X}$$

- A est semi définie positive ssi toutes ses valeurs propres sont positives ou nulles
- A est définie positive ssi toutes ses valeurs propres sont strictement positives

Projecteur orthogonal

Soit (E, \langle, \rangle) espace préhilbertien réel, F un sev de E tel que $F \oplus F^\perp = E$.

Définition

Le projecteur sur F parallèlement à F^\perp , noté p_F est appelé projecteur orthogonal sur F ou projection orthogonale sur F .

En tant que projecteur linéaire, p_F vérifie

Proposition

- $\forall a \in E, p_F(a) \in F$ et $a - p_F(a) \in F^\perp$
- $p_{F^\perp} = Id_E - p_F$
- $p_F \circ p_F = p_F$ et $p_{F^\perp} \circ p_{F^\perp} = p_{F^\perp}$
- $p_F \circ p_{F^\perp} = 0_{\mathcal{L}(E)}$ et $p_{F^\perp} \circ p_F = 0_{\mathcal{L}(E)}$
- $Sp(p_F) = \{0, 1\}$ avec $E(0) = F^\perp$ et $E(1) = F$
- si E euclidien, alors p_F est diagonalisable et $Trace(p_F) = \dim(F)$

Rappel projecteur linéaire

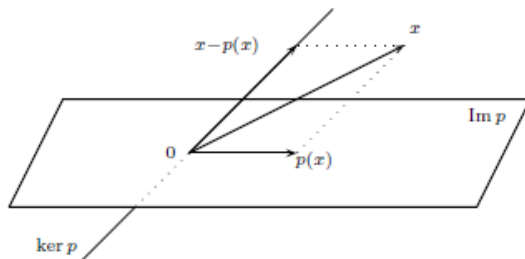


Figure pour projecteur orthogonal deux slides après !

Résultats importants

Définition

Soit $a \in E$, la distance de a à F est définie par

$$d(a, F) = \inf_{x \in F} \|x - a\|$$

Proposition

Pour tout $x \in F$ on a

$$\|x - a\| = d(a, F) \Leftrightarrow a - x \in F^\perp$$

et il existe au plus un élément de F qui vérifie cette assertion.

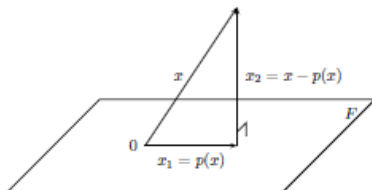
Résultats importants

Théorème

Soit $a \in E$, il existe une unique solution x^* au problème

$$\inf_{x \in F} \|x - a\|$$

et $x^* = p_F(a)$.



non seulement $x_2 \perp x_1$

mais $x_2 \perp F$

Résultats importants

On considère $(E, <, >)$ un espace euclidien.

Proposition

Si $\{f_1, \dots, f_p\}$ est une base de F orthogonale pour $<, >|_{F \times F}$ alors

$$\forall a \in E, \quad p_F(a) = \sum_{i=1}^p \frac{\langle a, f_i \rangle}{\|f_i\|^2} f_i$$

Proposition (Projection orthogonale sur une droite vectorielle)

Si $y \in E \setminus \{0_E\}$ alors

$$\forall a \in E, \quad p_{\text{Vect}(\{y\})}(a) = \frac{\langle a, y \rangle}{\|y\|^2} y$$

Résultats importants

On considère $(E, <, >)$ un espace euclidien.

Proposition (Théorème des trois perpendiculaires)

Si F, G sev de E , et G sev de F alors

$$p_G \circ p_F = p_G$$

Proposition

Soient F_1, \dots, F_p , p sev de E deux à deux orthogonaux et $F = \bigoplus_{i=1}^p F_i$ alors

$$p_F = p_{F_1} + \dots + p_{F_p}$$

Proposition (Théorème de Frish-Waugh)

Si G est un s.e.v de F alors

$$p_F = p_G + p_{F \cap G^\perp}$$

Représentation matricielle de la projection orthogonale

On considère (E, \langle, \rangle) un espace euclidien de dimension n , $\mathcal{B}_E = \{e_1, \dots, e_n\}$ une base **orthonormée** de E et $\mathcal{B}_F = \{f_1, \dots, f_p\}$ une base de F telle que

$$\forall j = 1, \dots, p, \quad f_j = \sum_{k=1}^n a_{k,j} e_k.$$

La \langle, \rangle matrice de Gram de $\{f_1, \dots, f_p\}$ est donnée par $\Omega_p = (\langle f_i, f_j \rangle)_{i,j}$ et les colonnes de $A = (a_{k,j})_{k,j} \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{R})$ sont les vecteurs de coordonnées des (f_j) dans \mathcal{B}_E .

Théorème

$A^\top A$ est inversible et

$$M = \text{Mat}(p_F, \mathcal{B}_E, \mathcal{B}_E) = A(A^\top A)^{-1}A^\top$$

Cas général de \mathcal{B}_E

On considère (E, \langle, \rangle) un espace euclidien de dimension n ,
 $\mathcal{B}_E = \{e_1, \dots, e_n\}$ une base de E et $\mathcal{B}_F = \{f_1, \dots, f_p\}$ une base de F telle que

$$\forall j = 1, \dots, p, \quad f_j = \sum_{k=1}^n a_{k,j} e_k.$$

La \langle, \rangle matrice de Gram de $\{f_1, \dots, f_p\}$ est donnée par
 $\Omega_p = (\langle f_i, f_j \rangle)_{i,j}$ et $\Omega = \text{Mat}(\langle, \rangle, \mathcal{B}_E)$.

Théorème

$\Omega_p = A^\top \Omega A$ est inversible et

$$M = \text{Mat}(p_F, \mathcal{B}_E, \mathcal{B}_E) = A(A^\top \Omega A)^{-1} A^\top \Omega$$

où $A = (a_{k,j})_{k,j} \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{R})$.

Propriétés

Proposition

Soient $M = \text{Mat}(p_F, \mathcal{B}_E, \mathcal{B}_E)$ et $N = \text{Mat}(p_F^\perp, \mathcal{B}_E, \mathcal{B}_E)$ alors

- $N = I_n - M$
- $M^2 = M$ et $N^2 = N$
- $MN = 0$ et $NM = 0$
- M est diagonalisable et la trace de M est égale à la dimension de F
- si \mathcal{B}_E est une base de E orthonormée pour \langle, \rangle alors
 - ▶ M et N sont symétriques
 - ▶ M est diagonalisable dans le groupe orthogonal i.e.

$$\exists P \in GL_n(\mathbb{R}), \quad P^\top = P^{-1}, \quad P^\top M P = \begin{pmatrix} I_p & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$