# Chapitre 4 : Formes bilinéaires symétriques, produit scalaire.

Soit E un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel de dimension finie  $n \geq 1$ . On note  $\mathcal{S}_2(E)$  l'ensemble des formes bilinéaires symétriques sur E. On peut montrer que  $\mathcal{S}_2(E)$  muni de lois internes et externes adaptées est un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel.

### Formes quadratiques et formes bilinéaires symétriques

**Définition 1.** Une forme quadratique q sur E est une application  $q: E \to \mathbb{R}$  vérifiant:

- 1.  $\forall x \in E, \ \forall \lambda \in \mathbb{R}, \ q(\lambda x) = \lambda^2 x$
- 2. L'application  $\varphi:(x,y)\mapsto \frac{1}{2}[q(x+y)-q(x)-q(y)]$  appartient à  $\mathcal{S}_2(E)$ .  $\varphi$  s'appelle la forme polaire de q.

On note Q(E) l'ensemble des formes quadratiques sur E. On peut montrer que Q(E) est un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel.

**Théorème 1.** Q(E) et  $S_2(E)$  sont isomorphes.

*Proof.* Soit  $q \in Q(E)$ . On pose  $\sigma(q)$  la forme polaire de q, i.e.  $\sigma(q) = \varphi$  avec

$$\varphi(x,y) = \frac{1}{2} [q(x+y) - q(x) - q(y)], \qquad \forall (x,y) \in E^2.$$

Il est immédiat que  $\sigma(q) \in \mathcal{S}_2(E)$ . Soit  $\varphi \in \mathcal{S}_2(E)$ . Définissons  $\sigma'(\varphi)$  par  $\sigma'(\varphi)(x) = \varphi(x,x)$  pour tout  $x \in E$ . On peut vérifier par le calcul que  $\sigma'(\varphi) \in Q(E)$ . Montrons que  $\sigma(q)$  est inversible et que son inverse est  $\sigma'$ . Soit  $\varphi \in \mathcal{S}_2(E)$ . On a  $\sigma \circ \sigma'(\varphi) = \sigma(q)$  avec  $q(x) = \varphi(x,x)$ . Or  $\sigma(q) = \varphi'$  avec

$$\varphi'(x,y) = \frac{1}{2}[q(x+y) - q(x) - q(y)]$$

$$= \frac{1}{2}[\varphi(x+y,x+y) - \varphi(x,x) - \varphi(y,y)]$$

$$= \varphi(x,y)$$

par bilinéarité de  $\varphi$ . On a donc  $\sigma \circ \sigma' = \operatorname{Id}_{\mathcal{S}_2(E)}$ . On montre de même que  $\sigma' \circ \sigma = \operatorname{Id}_{Q(E)}$ . L'application  $\sigma$  est donc bijective de Q(E) dans  $\mathcal{S}_2(E)$  et  $\sigma^{-1} = \sigma'$ . Elle est linéaire par construction, d'où le résultat.

Dans la suite, pour toute  $\varphi \in \mathcal{S}_2(E)$ , on note  $\phi_{\varphi}$  l'unique forme quadratique telle que

$$\phi_{\varphi}(x) := \varphi(x, x), \ \forall x \in E.$$

On appelle  $\phi_{\varphi}$  la forme quadratique associée à  $\varphi$ .

## Un exemple de forme bilinéaire symétrique dégénérée

On considère  $E = \mathbb{R}^3$  muni de sa base canonique  $\mathcal{B}_E = \{e_1, e_2, e_3\}$ . Définissons  $f : \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}$  telle que pour tout  $x = \sum_{i=1}^3 x_i e_i$  et  $y = \sum_{i=1}^3 y_i e_i$ :

$$f(x,y) = x_2 y_2 - x_1 y_1$$

On peut vérifier que  $f \in \mathcal{S}_2(E)$ . Intéressons-nous à l'orthogonal de E pour f:

$$E^{\perp} = \{ y \in E, \ \forall x \in E, \ f(x, y) = 0_{\mathbb{R}} \}.$$

Soit  $y \in E^{\perp}$ , alors pour tout  $x \in E$ ,  $x_2y_2 = x_1y_1$ . En prenant  $x = e_1 + e_2$  on en déduit  $y_1 = y_2$ . En prenant  $x = e_2$ , on en déduit  $y_1 = y_2 = 0_{\mathbb{R}}$ . Au final,  $E^{\perp} = \text{Vect}\{e_3\}$ . On a donc  $E^{\perp} \neq \{0_E\}$ , ce qui montre que f est dégénérée.

De manière générale, dans un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel E de dimension finie  $n \geq 1$ ,  $\mathcal{B}_E = \{e_1, \dots, e_n\}$  une base de E, toute forme bilinéaire symétrique de matrice représentative de rang strictement inférieur à n convient. En effet, d'après le cours

f dégénérée  $\iff \operatorname{Mat}(f,\mathcal{B})$  non inversible pour toute base  $\mathcal{B} \iff \operatorname{Det}(\operatorname{Mat}(f,\mathcal{B}_E)) = 0_{\mathbb{R}}$ .

On pourrait donc de choisir une application  $f \in \mathcal{S}_2(E)$  telle que

$$\begin{cases} \exists i_0 \in \{1, \dots, n\}, \ \phi_f(e_{i_0}) = 0_{\mathbb{R}} \\ \forall (i, j) \in \{1, \dots, n\}^2, \ i \neq j, \ f(e_i, e_j) = 0_{\mathbb{R}}. \end{cases}$$
 (1)

Pour tout  $(x,y) \in E^2$ ,  $x = \sum_{i=1}^n x_i e_i$  et  $y = \sum_{i=1}^n y_i e_i$ , on peut écrire dans ce cas

$$f(x,y) = \sum_{i=1}^{n} f(e_i, e_i) x_i y_i + 2 \sum_{1 \le i < j \le n} f(e_i, e_j) x_i y_j$$
$$= \sum_{i=1}^{n} \phi_f(e_i) x_i y_i$$
$$= X^{\top}. \text{Mat}(f, \mathcal{B}_E). Y$$

avec

$$\operatorname{Mat}(f, \mathcal{B}_E) = \begin{pmatrix} \phi_f(e_1) & 0 & \dots & \dots & 0 \\ 0 & \ddots & \ddots & & \vdots \\ \vdots & \ddots & \phi_f(e_{i_0}) & \ddots & \vdots \\ \vdots & & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & \dots & 0 & \phi_f(e_n) \end{pmatrix}.$$

Dans cet exemple,  $\operatorname{Mat}(f, \mathcal{B}_E)$  est diagonale par construction et comprend au moins un élément diagonal nul,  $\phi_f(e_{i_0})$ . On en conclut que f est dégénérée en utilisant

$$\operatorname{Det}(\operatorname{Mat}(f,\mathcal{B}_E)) = \prod_{i=1}^n \phi_f(e_i) = \prod_{j \neq i_0}^n \phi_f(e_j) \times 0_{\mathbb{R}} = 0_{\mathbb{R}}.$$

# Un exemple de forme bilinéaire symétrique qui n'est pas un produit scalaire

N'importe quelle forme bilinéaire symétrique dégénérée convient puisqu'il est facile de voir que pour tout  $\varphi \in \mathcal{S}_2(E)$ 

 $\phi_{\varphi}$  définie positive  $\implies \varphi$  non-dégénérée .

Soit E un  $\mathbb{R}$ -e.v. de dimension 3,  $\mathcal{B}_E=\{e_1,e_2,e_3\}$  une base de E et  $f\in\mathcal{S}_2(E)$  telle que,  $\forall (x,y)\in E^2,\ x=\sum_{i=1}^3x_ie_i,\ y=\sum_{i=1}^3y_ie_i$ 

$$f(x,y) = x_1y_1 + 3x_2y_2 + 5x_3y_3 + x_1y_2 + y_1x_2 - 2x_1y_3 - 2x_3y_1 + 3x_2y_3 + 3x_3y_2$$

La forme quadratique associée à f est:

$$\phi_f(x) = x_1^2 + 3x_2^2 + 5x_3^2 + 2x_1x_2 - 4x_1x_3 + 6x_2x_3$$

En utilisant le procédé d'orthogonalisation de Gauss, on montre par exemple l'égalité suivante (décomposition non unique):

$$\phi_f(x) = (x_1 + x_2 - 2x_3)^2 + (x_3 + 5x_2)^2 - 23x_2^2$$

Si on prend  $(x_1, x_2, x_3)$  solution du système

$$\begin{cases} x_1 + x_2 - 2x_3 = 0 \\ x_3 + 5x_2 = \sqrt{23}x_2 \end{cases}$$
 (2)

, par exemple  $x_1 = -11 + 2\sqrt{23}$ ,  $x_2 = 1$  et  $x_3 = \sqrt{23} - 5$ , on a trouvé un  $x := \sum_{i=1}^3 x_i e_i \neq 0_E$  tel que  $\phi_f(x) = 0$ . Donc  $\phi_f$  ne peut pas être définie positive et f n'est donc pas un produit scalaire.

#### Précisions sur la preuve de l'algorithme d'orthogonalisation de Gauss

**Théorème 2.** E est un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel de dimension finie  $n \geq 1$ ,  $\mathcal{B}_E = \{e_1, \ldots, e_n\}$  une base. Alors pour toute forme quadratique q sur E, il existe n combinaisons linéaires  $L_i(x_1, \ldots, x_n) \equiv L_i(x)$  linairement indépendantes et n nombres  $c_i$  tels que

$$q(x) \equiv q(x_1, \dots, x_n) = \sum_{i=1}^{n} c_i L_i(x)^2$$

Remarque Dire que les  $(L_i)_{i=1,...,n}$  sont des formes n-linéaires sur  $\mathbb{R}$  signifie que ce sont des applications de  $\mathbb{R} \times ... \times \mathbb{R} \to \mathbb{R}$  linéaires en chacune de leurs coordonnées. Dire qu'elles sont

linéairement indépendantes signifie que pour  $(\lambda_1, \ldots, \lambda_n) \in \mathbb{R}^n$ 

$$\left(\sum_{i=1}^{n} \lambda_i L_i(x) = 0 \,\forall \, x \in E\right) \implies (\lambda_i = 0_{\mathbb{R}}, \,\forall i = 1, \dots, n)$$

*Proof.* On montre le théorème par récurrence forte sur  $n \in \mathbb{N}^*$ . Pour tout  $n \in \mathbb{N}^*$ ,  $\mathcal{P}(n)$ : " $\forall k \in \mathbb{N}^*$ ,  $k \leq n : P(k)$  est vraie, où pour tout  $l \in \mathbb{N}^*$ ,

 $P(l): E \text{ est un } \mathbb{R}\text{-espace vectoriel de dimension finie } l \geq 1, \mathcal{B}_E = \{e_1, \ldots, e_l\} \text{ une base. Alors pour toute forme quadratique q sur } E, \text{ il existe } l \text{ combinaisons linéaires } L_i(x_1, \ldots, x_n) \equiv L_i(x) \text{ linairement indépendantes et } l \text{ nombres } c_i \text{ tels que}$ 

$$q(x) \equiv q(x_1, \dots, x_l) = \sum_{i=1}^{l} c_i L_i(x)^2$$

,,

Si n=1, il n'y a rien à montrer. Supposons maintenant n>1 et P(n-1) vraie. Si q est nulle,  $c_i=0$  convient avec par exemple  $L_i(x)=x_i$ . Supposons donc q non nulle et écrivons-la en utilisant sa forme polaire associée notée  $\varphi$  (i.e.,  $\varphi(x,x)=q(x), \forall x\in E$ ):

$$q(x_1, ..., x_n) = \sum_{i=1}^{n} \varphi(e_i, e_i) x_i^2 + 2 \sum_{1 \le i < j \le n} \varphi(e_i, e_j) x_i x_j$$

• Cas 1 :  $\exists i_0 \in \{1,\ldots,n\}, q(e_{i_0}) = \phi_{\varphi}(e_{i_0}) = \varphi(e_{i_0},e_{i_0}) \neq 0_{\mathbb{R}}$ . On réarrange les termes dans q:

$$q(x) = \phi_{\varphi}(e_{i_0})x_{i_0}^2 + 2\sum_{j \neq i_0}^n \varphi(e_{i_0}, e_j)x_{i_0}x_j + \sum_{i, j \neq i_0} \varphi(e_i, e_j)x_ix_j$$

$$= \phi_{\varphi}(e_{i_0}) \left( x_{i_0} + \sum_{j \neq i_0}^n \frac{\varphi(e_{i_0}, e_j)}{\phi_{\varphi}(e_{i_0})} x_j \right)^2 - \frac{1}{\phi_{\varphi}(e_{i_0})} \left( \sum_{j \neq i_0}^n \varphi(e_{i_0}, e_j)x_j \right)^2 + \sum_{i, j \neq i_0} \varphi(e_i, e_j)x_ix_j$$

$$= \phi_{\varphi}(e_{i_0}) \left( x_{i_0} + \sum_{j \neq i_0}^n \frac{\varphi(e_{i_0}, e_j)}{\phi_{\varphi}(e_{i_0})} x_j \right)^2 + q'(x)$$

$$= c_{i_0} L_{i_0}(x)^2 + q'(x)$$

où  $c_{i_0}=\phi_{\varphi}(e_{i_0}),$   $L_{i_0}(x)=x_{i_0}+\sum_{j\neq i_0}^n\frac{\varphi(e_{i_0},e_j)}{\phi_{\varphi}(e_{i_0})}x_j$  et  $q'(x)=-\frac{1}{\phi_{\varphi}(e_{i_0})}\left(\sum_{j\neq i_0}^n\varphi(e_{i_0},e_j)x_j\right)^2+\sum_{i,j\neq i_0}\varphi(e_i,e_j)x_ix_j$  est un polynôme homogène de degré 2 par rapport à  $(x_i)_{i\neq i_0}$ . Il s'agit donc d'une forme quadratique sur un espace de dimension finie n-1. L'hypothèse de récurence nous dit que  $q'(x)=\sum_{j\neq i_0}^nc_jL_j(x)^2$  où les  $(L_i(x))_{i\neq i_0}$  sont des combinaisons linéaires de  $(x_i)_{i\neq i_0}$  indépendantes. La coordonnée  $x_{i_0}$  n'apparaît pas dans leur écriture et apparaît dans celle de  $L_{i_0}$ . Il en résulte que les formes  $(L_i)_{1\leq i\leq n}$  sont encore indépendantes d'où le résultat.

• Cas 2 :  $\forall i \in \{1, ..., n\}, q(e_i) = \phi_{\varphi}(e_i) = \varphi(e_i, e_i) = 0_{\mathbb{R}}$ . Dans ce cas, on ne peut pas "compléter" les carrés, on va utiliser l'égalité remarquable:

$$4ab = (a+b)^2 - (a-b)^2, \ \forall (a,b) \in \mathbb{R}^2.$$

En réorganisant les termes dans q, on obtient:

$$q(x_1, \dots, x_n) = 2 \left( \varphi(e_{i_0}, e_{j_0}) x_{i_0} + \sum_{j \neq i_0}^n \varphi(e_j, e_{j_0}) x_j \right) \left( x_{j_0} + \frac{1}{\varphi(e_{i_0}, e_{j_0})} \sum_{j \neq j_0}^n \varphi(e_{i_0}, e_j) x_j \right)$$

$$- \frac{2}{\varphi(e_{i_0}, e_{j_0})} \left( \sum_{j \neq i_0}^n \varphi(e_j, e_{j_0}) x_j \right) \left( \sum_{j \neq j_0}^n \varphi(e_{i_0}, e_j) x_j \right)$$

$$+ \sum_{1 \leq i \leq j \leq n, i, j \neq i_0, j_0} \varphi(e_i, e_j) x_j x_i$$

$$= \frac{1}{2} \sum_{j \leq n, i, j \neq i_0, j_0} \varphi(e_i, e_j) x_j x_i$$

$$= \frac{1}{2} \sum_{j \leq n, i, j \neq i_0, j_0} \varphi(e_i, e_j) x_j x_i$$

Donc  $q(x_1, \ldots, x_n)$  est de la forme

$$q(x_1, \dots, x_n) = 2\varphi(e_{i_0}, e_{j_0}) L_{i_0}(x) L_{j_0}(x) + q'(x_1, \dots, x_n)$$
(3)

où  $q'(x_1,\ldots,x_n)$  est une forme quadratique à n-2 variables qui ne dépend pas de  $(x_{i_0},x_{j_0})$  et

$$\begin{cases}
L_{i_0}(x) = L_{i_0}(x_1, \dots, x_n) = x_{i_0} + \frac{1}{\varphi(e_{i_0}, e_{j_0})} \sum_{j \neq i_0}^n \varphi(e_j, e_{j_0}) x_j \\
L_{j_0}(x) = L_{j_0}(x_1, \dots, x_n) = x_{j_0} + \frac{1}{\varphi(e_{i_0}, e_{j_0})} \sum_{j \neq j_0}^n \varphi(e_{i_0}, e_j) x_j
\end{cases} \tag{4}$$

On applique l'hypothèse de récurence (forte) vraie au rang n-2 à  $q^\prime$  ce qui permet d'écrire

$$q'(x_1, \dots, x_n) = \sum_{i \neq i_0, j_0} c_i L_i(x)^2$$

où les  $(L_i)_{i=1,\dots,n,i\neq i_0,\neq j_0}$  sont linéaires et linéairement indépendantes et ne dépendent pas de  $(x_{i_0},x_{j_0})$ . En remplaçant q' par cette expression dans (3) et en utilisant l'égalité remarquable citée plus haut, on en déduit

$$q(x_1, \dots, x_n) = \frac{\varphi(e_{i_0}, e_{j_0})}{2} (L_{i_0}(x) + L_{j_0}(x))^2 + \frac{-\varphi(e_{i_0}, e_{j_0})}{2} (L_{i_0}(x) - L_{j_0}(x))^2$$

$$+ \sum_{i \neq i_0, j_0} c_i L_i(x)^2$$

$$= \frac{\varphi(e_{i_0}, e_{j_0})}{2} L'_{i_0}(x)^2 + \frac{-\varphi(e_{i_0}, e_{j_0})}{2} L'_{j_0}(x)^2 + \sum_{i \neq i_0, j_0} c_i L_i(x)^2$$

où  $L'_{i_0}$  et  $L'_{j_0}$  sont des fonctions linéaires des  $x_1, \ldots, x_n$ . Montrons qu'elles sont linéairement indépendantes. Supposons qu'il existe  $(\lambda_1, \lambda_2) \in \mathbb{R}^2$  tel que

$$\lambda_1 L'_{i_0}(x) + \lambda_2 L'_{i_0}(x) = 0_{\mathbb{R}}, \ \forall x \in E$$

De manière équivalente, on a

$$\lambda_{1}(L_{i_{0}}(x) + L_{j_{0}}(x)) + \lambda_{2}(L_{i_{0}}(x) - L_{j_{0}}(x)) = 0_{\mathbb{R}}, \ \forall x \in E$$
  
$$\iff L_{i_{0}}(x)(\lambda_{1} + \lambda_{2}) + L_{j_{0}}(x)(\lambda_{1} - \lambda_{2}) = 0_{\mathbb{R}}, \ \forall x \in E.$$

Si  $x \in E$  est un vecteur qui a toutes ses coordonnées nulles sauf la  $i_0$ -ème, alors comme  $\phi(e_{i_0}) = \phi(e_{j_0}) = 0_{\mathbb{R}}$ , on a  $L_{j_0}(x) = 0$  et  $L_{i_0}(x) = x_{i_0} \neq 0$ . On en déduit  $\lambda_1 = -\lambda_2$ . Si  $x \in E$  est un vecteur qui a toutes ses coordonnées nulles sauf la  $j_0$ -ème, alors on a  $L_{i_0}(x) = 0$  et  $L_{j_0}(x) = x_{j_0} \neq 0$ . On en déduit  $\lambda_1 = \lambda_2$ . Au final, on conclut que  $\lambda_1 = \lambda_2 = 0_{\mathbb{R}}$ .  $L'_{i_0}$  et  $L'_{j_0}$  sont donc linéairement indépendantes. De la même manière on montre que ces deux applications linéaires sont linéairement indépendantes de chacune des  $(L_i)_{i\neq i_0, i\neq j_0}$ .

### Remarques

• Pour réduire une forme quadratique associée à une forme bilinéaire symétrique, on applique de manière itérative le procédé de réduction utilisé dans la preuve précédente : on obtient la décomposition de Gauss.

• Obtention d'une bases orthogonale et matrice de passage. A l'issue du procédé de Gauss, on obtient pour tout  $x \in E$ ,

$$\phi(x) = a_1 L(x_1, \dots, x_n)^2 + \dots + a_r L_r(x_1, \dots, x_n)^2, \quad \text{avec } r = \text{Rg}(\varphi) \le n.$$

On pose alors pour tout  $i \in \{1, ..., r\}$ ,  $\widetilde{x}_i = L_i(x_1, ..., x_n)$ . On choisit pour tout  $i \in \{r+1, ..., n\}$ ,  $\widetilde{x}_i = L_i(x_1, ..., x_n)$  tels que la famille  $\{L_1(x_1, ..., x_n), ..., L_n(x_1, ..., x_n)\}$ 

 $\{r+1,\ldots,n\},\ x_i=L_i(x_1,\ldots,x_n)$  cons que la remain  $\widetilde{X}=1,\ldots,N$  reste linéairement indépendante au sens défini précédemment. On obtient  $\widetilde{X}=\begin{pmatrix}\widetilde{x}_1\\\vdots\\\widetilde{x}_n\end{pmatrix}$  les

coordonnées de x sur la base  $\widetilde{\mathcal{B}}_E$  qui est orthogonale pour  $\varphi$ . Le procédé donne la relation  $\widetilde{X} = P^{-1}.X$  avec  $P^{-1} = \operatorname{Mat}(id_E, \mathcal{B}_E, \widetilde{\mathcal{B}}_E)$ . Pour identifier les vecteurs de  $\widetilde{\mathcal{B}}_E$ , il faut calculer P